



الطراونة السياسية الازعجاسية (١)

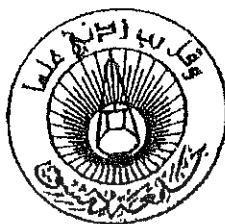
السنة : الرابعة

القسم : الجيولوجيا

الشعبة : الجيوفيزيات التطبيقية

منشورات جامعة دمشق

كلية العلوم



الطرائق السيسمية الازعجاسية (١)

الدكتور نثار شقير

أستاذ مساعد في قسم الجيولوجيا

جامعة دمشق

م ٢٠٠٦-٢٠٠٥

ـ ١٤٢٧-١٤٢٦



٣

فهرس محتويات الكتاب

١١	مقدمة
١٥	الفصل الأول: لحة عن التطور التاريخي للطائق السيسية.....
١٧	١. الخطوات الأولى
١٨	٢. التطبيقات المبكرة للكشف عن النفط والغاز.....
٢١	٣. تطبيقات أخرى في عشرينيات القرن العشرين.....
٢٥	٤. تطور الأجهزة وطرق العمل السيسية الانعكاسية
٣١	٥. التطورات في الآونة الأخيرة
٣٥	الفصل الثاني: مدخل في الطائق الانعكاسية الحقلية
٣٧	١. مقدمة في المسح السيسسي الانعكاسي الحقلبي
٣٨	٢. الدراسات الأساسية
٣٨	١٠. ٢٠. ٢ جمع أو حصاد المعطيات
٣٩	٢٠. ٢٠. ٢ تنظيم المجموعات
٤١	٢٠. ٢٠. ٢ الاعتبارات الأمنية والبيئية
٤٥	الفصل الثالث: أنظمة الرصد الحقلية (تصنيف و اختيار و تمثيل)
٤٧	١٠. ٣ مقدمة
٤٧	٢٠. ٣ تعريف أساسية
٤٨	٣٠. ٣ أنظمة الرصد الحقلية
٤٨	٣٠. ٣٠. ١. تصنیف أنظمة الرصد
٥١	٣٠. ٣٠. ٣ المسافة بين نقاط الالتقاء

٥٣	٣ . ٣ . اختيار منطقة الرصد
٥٧	٤ . ٣ . تمثيل أنظمة الرصد
٦١	٥ . ٣ . بروفيل الرصد وتمثيله في التغطية المتكررة
٦٧		الفصل الرابع: أنظمة الرصد الحقلية في الأعمال السيسمية الانعكاسية
٦٩	١ . ٤ . مقدمة
٦٩	٢ . طول قاعدة الرصد L والفاصل المنبعي l
٧٠	٣ . التسجيل بطريقة التغطية الأحادية المستمرة
٨٠	٤ . تمثيل أنظمة الرصد في المسح المستمر
٨٣	٥ . النقطة العاكسة المشتركة و النقطة الوسطى المشتركة....
٨٣	٤ . ١ . ٥ . تعريف CDP و CMP
٩١	٤ . ٢ . اختيار أنظمة الرصد بطريقة CDP أو CMP
١٠٢	٦ . الرصد الم Sahi
١٠٥		الفصل الخامس: أنظمة الرصد الحقلية في الأعمال السيسمية الانكسارية
١٠٧	١ . ٥ . مقدمة.....
١٠٨	٢ . ٥ . أنظمة الرصد الأساسية
١٠٩	١ . ٢ . ٥ . بروفيلات القياس الانكسارية.....
١١١	٣ . ٥ . اختيار أنظمة الرصد في الطرائق الانكسارية.....
١١١	٣ . ٢ . ٥ . نظام الرصد المستمر
١١٨	٣ . ٢ . ٢ . خطوط القياس غير الطولية ونظام الرصد المروحي
١٢١	٣ . ٣ . ٥ . نظام الرصد المتقطع (الرصد غير المستمر)

الفصل السادس: منابع الطاقة السيسمية للأغراض الجيوهندسية	١٢٥
٦.١. مقدمة	١٢٧
٦.٢. منابع الطاقة الضغطية.....	١٢٨
٦.٢.١. المنابع التفجيرية للأغراض الجيوهندسية....	١٢٨
٦.٢.٢. المنابع الضغطية الجيوهندسية.....	١٣٤
٦.٣. منابع الطاقة غير الضغطية.....	١٣٥
٦.٣.١. المنبع الجيوهندسي الرجاح Sosie	١٣٥
٦.٤. اختيار المنابع الأرضية	١٤٠
الفصل السابع: أجهزة التسجيل السيسمية الجيوهندسية	١٤٧
٧.١. لمحه عن مبدأ تسجيل الأمواج السيسمية.....	١٤٩
٧.٢. قنال التسجيل السيسمي.....	١٤٩
٧.٢.١. اللاقط	١٥٠
٧.٢.٢. العمليات الانتقالية لللاقط	١٥١
٧.٣. المجال الديناميكي وتضخيم الإشارة.....	١٥٥
٧.٣.١. الأجهزة الرقمية الجيوهندسية.....	١٥٨
٧.٣.٢. تحويل سعة الإشارة التشاہیۃ إلى رقمیۃ.....	١٦١
الفصل الثامن: المسح السيسمي البحري والمعدات البحرية	١٦٥
٨.١. مقدمة	١٦٧
٨.٢. تأثير الفقاعة.....	١٧٠
٨.٣. المدفع الهوائي.....	١٧٣

١٧٦	٤. المتابع البحرية الأخرى
١٨٠	٥. اختيار المتابع البحرية.....
١٨١	٦. اللواقط المائية أو البحرية.....
١٨٤	٧. الأكبال
١٨٧	٨. تحديد الموقع في البحر.....
١٨٩	٨. ١. تحديد الموقع راديويا
١٨٩	٨. ٢. تحديد الموقع عن طريق الأقمار الصناعية السيارة..
١٩١	٨. ٣. النظام العالمي لتحديد الموقع
١٩٣	٨. ٤. التحديد بالأمواج الصوتية وقصورها
١٩٧	٨. ٥. تحديد موقع الكلب
٢٠١	الفصل التاسع: نظرية المجموعات
٢٠٣	٩. ١. مقدمة
٢٠٦	٩. ٢. مجموعات اللواقط
٢٠٩	٩. ٢. ١. مواصفات استجابة المجموعات الخطية.....
٢١٧	٩. ٢. ٢. المجموعات الموزونة
٢١٨	٩. ٢. ٣. المجموعات المساحية
٢٢١	٩. ٣. التطبيقات الحقلية.....
٢٢٣	الفصل العاشر: تكنيات سيسمية خاصة
٢٢٥	١٠. ١. مقدمة
٢٢٦	١٠. ٢. الاستكشاف بواسطة الأمواج العرضية.....
٢٢٦	١٠. ٢. ١. هدف الاستكشاف بالأمواج العرضية.....

٢٢٨	٢.٢.٢. تسجيلات الأمواج العرضية على اليابسة ..
٢٣٢	٢.٣. تسجيل الموجة العرضية في المسح البحري ..
٢٣٤	٢.٤. معالجة وعرض معطيات الأمواج العرضية ..
٢٣٥	٢.٥. تفسير واستخدام الموجة العرضية
٢٤٢	٢.٦. الانكسار المزدوج للأمواج العرضية
٢٤٣	٣. تسجيل المركبات الثلاث
٢٤٦	٣.١. التصفية الاستقطابية
٢٤٧	٤. الطبقة ذات السرعة القليلة (توليد النمط الطبيعي)
٢٥١	الفصل الحادي عشر: التطبيقات الخاصة للطرائق السيسمية الانعكاسية
٢٥٣	١. التطبيقات الجيوهندسية
٢٥٣	١.١. مواضع الأعمال الهندسية
٢٥٤	١.٢. الطرائق السيسمية الانعكاسية
٢٥٧	١.٣. الطرائق السيسمية الانعكاسية
٢٦٠	١.٤. المسح السيسمي الجيوهندسي البحري
٢٦١	٢. التطبيقات المائية و البيئية والآثارية والحرارية
٢٦٣	ملحق ١ - تطبيقات عملية
٢٦٥	١. مقدمة
٢٦٥	٢. المرحلة الأولى : تحليل أمواج الضجيج
٢٦٨	٢.١. نظام الكابلات
٢٦٨	٢.٢. مجموعة اللواقط
٢٦٩	٣. المرحلة الثانية: اختيار بارامترات الرَّجَح

٢٧٢	٤ . المقترنات
٢٩١	المراجع
٢٩٥	جدول المصطلحات العلمية



مقدمة

تصدر الطرائق السيسمية الانعكاسية مجموعة الطرائق الجيوفيزياتية المستخدمة في البحث والتنقيب عن النفط والغاز، وذلك من خلال وضع التصور الصحيح للبنية تحت السطحية مثل المدبات والمقررات والفوالت وسطوح الانقطاع الترسيبة وغيرها. وضمن سياق التطور التقني الكبير، أصبحت إمكانية الكشف المباشر عن الفحوص الهيدروجينية محققة يبيّن أكتر بكثير من السابق.

و ما زالت الصناعة النفطية تلعب الدور الأهم على الصعيد العالمي، و الطرائق السيسمية تأخذ النصيب الأكبر من الاهتمام التقني والتطور السريع، سواء على صعيد معالجة المعطيات أم التفسيرات أم على صعيد الأعمال الحقلية والأجهزة المستخدمة؛ وخاصة على صعيد المسح والتنقيب في البحار والمحيطات التي شهدت اهتماماً وتطوراً كبيراً في الآونة الأخيرة.

من هذا المنطلق قمت الاستزادة من المواضيع والمراجع الحديثة قدر الإمكان، والاستفادة منها في هذا الكتاب، حيث يتضمن هذا الكتاب موضوعات الطرائق السيسمية الانعكاسية (١) لطلاب السنة الرابعة - اختصاص الجيوفزياء التطبيقية - في قسم الجيولوجيا - كلية العلوم. ويدرس حسب المنهاج المقرر لمدة ثلاثة ساعات نظرية أسبوعياً. ويحتوي على أحد عشر فصلاً تعالج الموضوعات الأساسية للطرائق السيسمية الانعكاسية؛ وبشكل أساسى حصاد المعطيات السيسمية، أسس وأساليب وأنظمة الأعمال الحقلية للكشف عن البنى تحت السطحية، وكذلك البحث والتنقيب عن الشروات الباطنية.

تناول الفصل الأول التطور التاريخي للدراسات الانعكاسية وتطبيقاتها المبكرة والصعوبات التي تعرضت لها و النجاحات التي حققتها. وتناول الفصل الثاني الأعمال

الأساسية في المسح الانعكاسي من حيث تنظيم عملية حصاد المعطيات وتنظيم المجموعات، وفي الفصل الثالث والرابع تم شرح كيفية إجراء الأعمال الحقلية السيسمية وأهميتها، من أنظمة الرصد وتصنيفها و اختيارها و تمثيلها و طرائق تنفيذها، أما الفصل الخامس فقد خصص لأنظمة الحقلية في الأعمال السيسمية الانكسارية، من حيث شكل بروفيلاط القياس و اختيار نظام الرصد وأجزاء الرصد.

أما الفصل السادس فقد خصص لدراسة منابع الطاقة السيسمية على اليابسة، أنواع المنابع وتصنيفها وأهمية اختيارها وتقسيماتها و مبدأ عمل كل منها، و اختيار الم碧ع المناسب. والفصل السابع عالج موضوع أجهزة التسجيل السيسمية الرقمية، مبدأ عملها، مواصفاتها، وتقنيتها الحديثة وأهميتها، وكيفية اختيار الأجهزة و اللواقط المناسبة.

وفي الفصل الثامن تم تناول المسح السيسمي البحري بواقعة الحديث من حيث المعدات البحرية، المنابع و اللواقط والكبل البحري، وسفينة المسح السيسمي البحري، وطرائق المسح و تحديد الموقع في البحر.

أما الفصل التاسع فقد تناول نظرية المجموعات وأهميتها، ودور مجموعات المنابع و مجموعات اللواقط في إمكانية تسجيل المعطيات بالشكل الأفضل والأمثل، والتخلص من أمواج الضجيج المختلفة وزيادة نسبة الإشارة إلى الضجيج.

وفي الفصل العاشر تناولنا موضوع التقنيات السيسمية الخاصة للحصول على أمواج أخرى مثل الأمواج العرضية؛ وطرائق توليدها و تسجيلها و معالجتها، والتي لا تقل أهمية عن الأمواج الطولية وتساهم في حل العديد من المسائل المطروحة.

وفي الفصل الحادي عشر كان لابد من التطرق لتطبيقات الطرائق السيسمية المختلفة، حيث نعلم أن التطبيق الأساس للطرائق السيسمية هو التنقيب عن النفط والغاز (الهيدرو كربونات)، و هناك تطبيقات أخرى لهذه الطرائق، والتي أخذت

تنمو بشكل سريع في الآونة الأخيرة، مثل الدراسات الجيوهندسية والبيئية والدراسات المائية.

وفي نهاية الكتاب تم إدراج ملحق عبارة عن تطبيقات عملية؛ وهو نموذج عن التجارب الحقلية التي تتم في سوريا من قبل الشركة السورية للنفط، والذي يعد تطبيقاً عملياً لجزء كبير من معلومات الكتاب النظرية. أولاً من حيث تحليل أمواج الضجيج واختيارمجموعات اللواقط؛ وذلك لتحديد نظام الرصد المناسب ، وثانياً من حيث اختيار بارامترات الرج بحد ذاتها.

وكل ما ورد أعلاه مرفق بالرسوم والأشكال والصور التي تسهل على القارئ فهم المعلومات الواردة فيه.

ومما يتجدر الإشارة إليه أنه على الرغم من الكم الكبير من المراجع العالمية وأدبيات الطرائق السيسمية، إلا أن مكتبتنا تعاني من نقص في هذا المجال، آمل أن أكون قد وفقت في تقديم عمل متواضع إلى مكتبتنا الجامعية.

المؤلف



الفصل الأول

ملحة عن التطور التاريخي للطرائق السيسمية

١. ١. الخطوات الأولى
١. ٢. التطبيقات المبكرة للكشف عن النفط والغاز
١. ٣. تطبيقات أخرى في عشرينيات القرن العشرين
١. ٤. تطور الأجهزة وطرائق العمل السيسمية الانعكاسية
١. ٥. التطورات في الآونة الأخيرة



لحة عن التطور التاريخي للطريق السيسمية

١.١. الخطوات الأولى

التنقيب الجيوفيزيائي عن النفط كان قد بدأ باستخدام جهاز قوة الفتيل (torsion balance) الذي اكتشفه البارون رولاند فان آيتفرم (Roland von Eotvos) حوالي عام ١٨٨٨، مع أن المسح الجاذبي باستخدام قوة الفتيل بدأ في أوروبا تقريرياً عام ١٩٠٠، وذلك ضمن مقاييس محددة لوضع خارطة للبنية الجيولوجية، والمسح الشامل الأول لأهداف النفط كان في الولايات المتحدة و مكسيكو في عشرينيات القرن العشرين، ففي شهر كانون الأول من عام ١٩٢٢ أعطت نتائج المسح شوادجادي في موقع معروف فيه قبة ملحية في منطقة تكساس، وبقيت النتائج مخفية للأعمال حتى عام ١٩٢٤ حيث كان اكتشاف قبة ملح ناش(Nash)، وأدى هذا في كانون الثاني عام ١٩٢٦ إلى أول اكتشاف جيوفيزيائي عن النفط. وخلال عام ١٩٢٩ تم العثور على ١٦ قبة ملحية عن طريق المسح باستخدام قوة الفتيل، وفيما بعد تبين أن هذه القباب تحوي توضيعات هيدرو كربوناتية.

ويمكن أن نعد من جهة أخرى أن نظرية الأمواج السيسمية كانت قد بدأت من قانون روبيوت هوك الذي أعلن عام ١٦٧٨، ولكن نظرية المرونة لم تتطور حتى بدايات القرن التاسع عشر. ومقالات البارون كوشي(Cauchy) عن انتشار الأمواج فازت بأكبر جائزة من المعهد الفرنسي عام ١٨١٨، وأثبتت بواسطون (S. D. Poisson) نظرياً استقلالية كل من الأمواج الطولية P والعرضية S تقريرياً عام ١٨٢٨. وفي عام ١٨٩٩ وضع كنوط (C. g. Knott) مقالاً عن انتشار الأمواج السيسمية وحالة الانعكاس والانكسار، وفي عام ١٩٠٧ نشر أعماله عن الأمواج السيسمية أميل فيكتور و كارل زيبيرتس (Emil Wichert & Karl Zoppritz). إلى أن جاء اللورد رايلى(Rayleigh) ١٨٨٥ ولو夫(A.E.h.Love) ١٩١١ وستونلي (Stoneley) ١٩١١

١٩٢٤ وطوروا نظرية الأمواج السطحية في أعمالهم والتي سميت باسمائهم.

بدأ روبيرت ماليت (Robert Mallet ١٨٥١، ١٨٤٨) بتجربة قياس سيسموлогية؛ حيث قاس سرعة انتشار الأمواج السيسمية، وذلك باستخدام البارود الأسود كمنبع للطاقة وكرات من الرئيق غير مستقرة السطح كلواقط. وحصل مالت على سرعة صغيرة جداً، على الأرجح بسبب الحساسية القليلة للجهاز حيث استطاع ملاحظة الدور اللاحق للأمواج رايلي، والتي لم تكن معروفة حينها. أبott ١٨٧٨ قاس سرعة الأمواج الطولية P باستخدام لوافط التسجيل نفسها تقريباً، ولكن ذات طاقة مبنية تفجيرية كبيرة جداً. جون ميلن (Jon Milne) ١٨٨٥ وكرياي (T. Gray) استخدما الوزن المايبط كمنبع اهتزازي للطاقة لكشف ودراسة الأمواج السيسمية، وذلك باستخدام جهاز سيسموغراف تم وضعهما على خط واحد، وعُدلت من حيث المبدأ أول مجموعة سيسمية. أوتو هيكر Otto Hecker ١٩٠٠ استخدم تسعة سيسموغرافات أفقية على خط واحد لتسجيل الأمواج الطولية والعرضية.

ميلن (Milne) عام ١٨٩٨ أول من عرض فكرة كيفية استخدام السيسموغراف لشرح بنية الأعماق. وفي عام ١٩٠٥ غاري (L. P. Garret) اقترح استخدام الأمواج السيسمية الانكسارية للكشف عن القبب الملحي، ولكنه لم تتوفر الأجهزة المناسبة لقياس حينها.

٢. التطبيقات المبكرة للكشف عن النفط والغاز

بعد الغرق الذي حصل للتايتانيك باصطدامها بالجبل الجليدي عام ١٩١٢، عمل فيسيندن (R. A. Fessenden) في البحث عن طريقة للكشف عن الجبال الجليدية. ومن ضمن الطرائق التي استخدمها الأمواج الصوتية في المياه ، وكانت نتيجة ذلك ظهور أول براءة اختراع في أمريكا باستخدام الأمواج السيسمية في التنقيب

الشكل (١-١)، لقد طبقت براءة الاختراع هذه عام ١٩١٤، وصدرت عام ١٩١٧ تحت اسم "الطراائق والأجهزة للكشف عن موقع الخامات المفيدة". حيث اقترح وضع منابع و لواقط في بئر ملوعة بالماء؛ وتحديد موقع الخامات المفيدة من استقبال الأمواج المنعكسة عنها، ومن التغيرات في نتائج قياس زمن وصول الأمواج بين الآبار. في عام ١٩١٤ وفي ألمانيا اخترع مترقب (Mitrop) سيسموغراف تمكن بواسطته تسجيل أمواج من المنبع التفجيري وبدقة كافية.

حاولت دول المحور ودول الحلفاء في أثناء الحرب العالمية الأولى إجراء تجارب سizerمية باستخدام ثلاثة أجهزة سيسموغراف ميكانيكية على الأقل، وذلك لمعرفة وتحديد موقع مدفعية العدو، وتبين أنه يجب استخدام الأمواج الصوتية الهوائية أفضل من الأمواج السيسمية لحل مثل هذه المسألة. وبعد الحرب لعب ستة أشخاص دوراً كبيراً في تطوير استخدام الأمواج السizerمية في الصناعة. في عام ١٩٢٥ بدأ التفكير في استخدام الأمواج السيسمية في التنقيب عن النفط.

ادن (Udden) ١٩٢٠ كتب إلى "نشرة الجمعية الأمريكية لجيولوجيا النفط" (Bulletin of American Association of Petroleum Geologists) عن كيفية انتشار الأمواج واستقبالها، وإمكانية معرفة الطبقات مرفقة بالشكل (٢-١).

وفي العام ١٩٢٠ نفسه وجدت مجموعة الجيولوجيا الهندسية (Geological Engineering Company) من قبل هاسيمان وكارشير ويكارد وميكوليم (Haseman, Karcher, Eckhardt, McCollum) إمكانية تطبيق الطريقة السيسمية للكشف عن النفط. في عام ١٩١٧ سجل كارشير أمواجاً سيسمية انعكاسية ناجحة عن القصف المدفعي على موقع تدريبي في ماريلاند، و كذلك في مقلع في واشنطن في عام ١٩١٩ الشكل (١-٨)؛ لقد حولوا راسم الاهتزاز إلى ثلاثة مسارات

R. A. FESSENDEN.
 METHOD AND APPARATUS FOR LOCATING ORE BODIES.
 APPLICATION FILED JAN. 15, 1917.

1,240,328.

Patented Sept. 18, 1917.

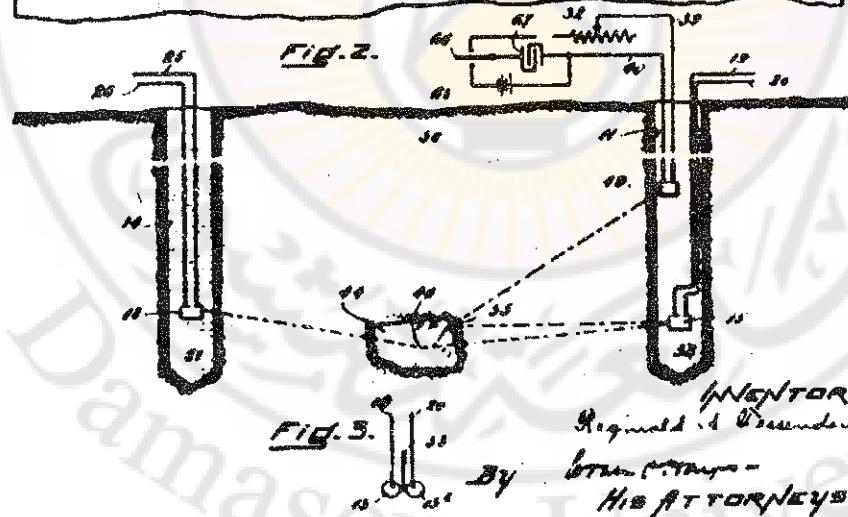
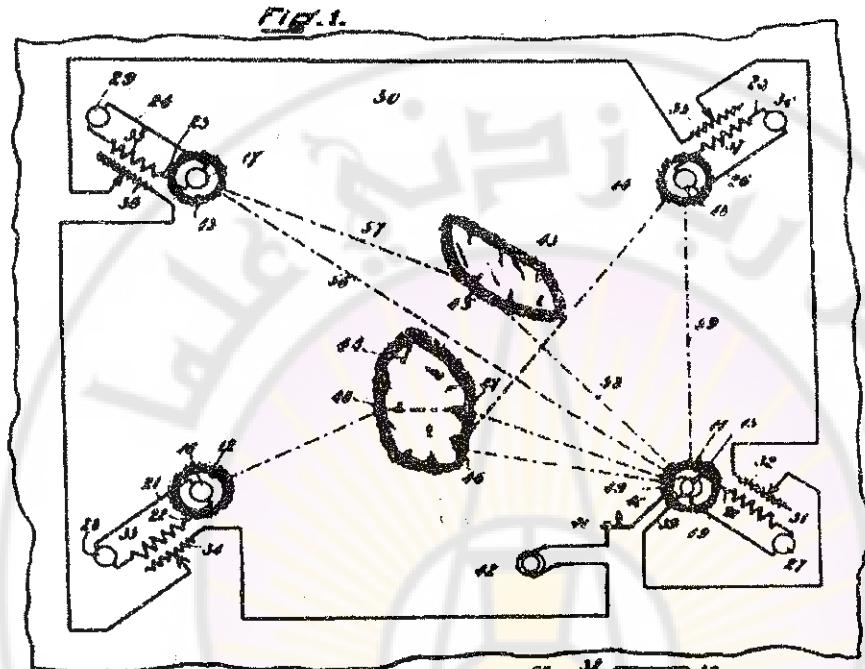
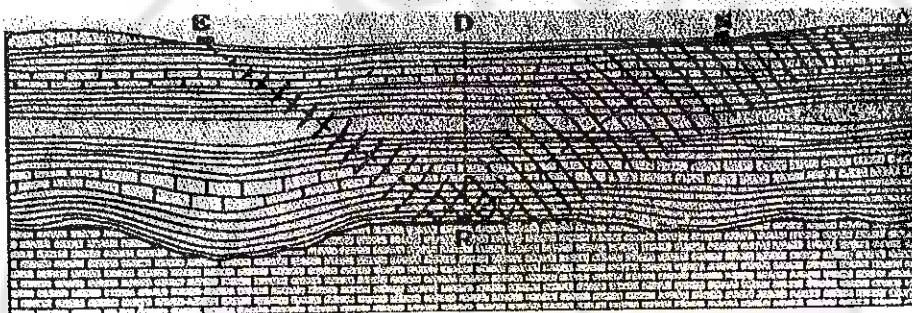


FIG. 3.
 By
 Reginald A. Fessenden
 His ATTORNEY

الشكل (1-1) الصفحة الأولى من براءة اختراع فاسيدن (Fessenden)

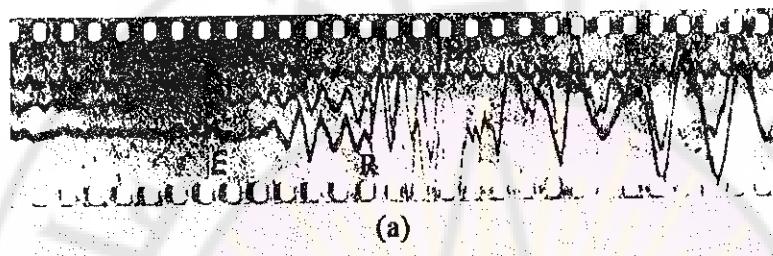
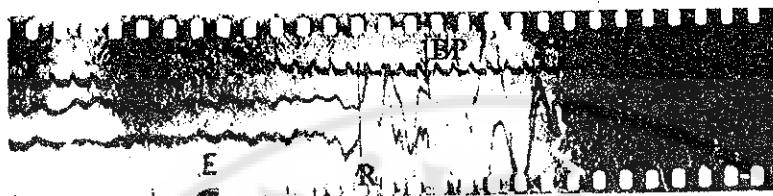
للتتسجيل وجهزوا لواقط كهربإيكية على أساس مستقبلات راديو هاتفية. وفي عام ١٩٢١ تم الحصول على انعكاس سيسمي لسطح فاصل بين الغضار والحجر الكلسي كما في الشكل (٢-١). وفي عام ١٩٢٤ تم أول اكتشاف هيدروكربوني بالطريقة السيسمية الانكسارية، والشكل (٢-٤) يعرض أول تسجيل انكساري تم في ذلك العام.



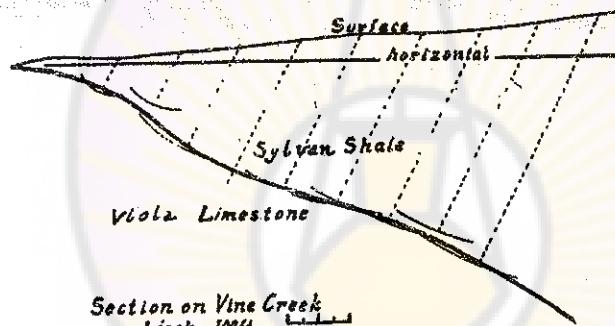
الشكل (٢-١) الانعكاس المترافق من التماส بين الغضار والحجر الكلسي

١. ٣ . تطبيقات أخرى في عشرينيات القرن العشرين

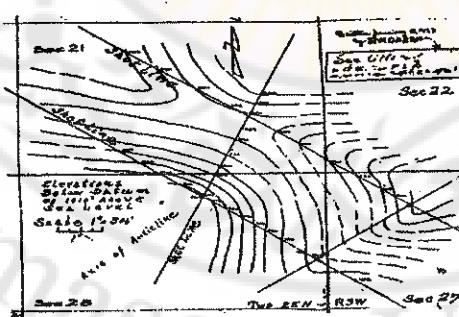
في عام ١٩٢٥ أنشأ الأخوة بيتي شركة اسمها (Petty Geophysical Engineering Company)، وتوقعوا سهولة إمكانية تطوير جهاز السيسموغراف الميكانيكي، وحققوا تعديلات سهلت عليهم الأعمال السizerمية. أجرت هذه الشركة وبشكل فعال تجارب بهدف تحديد القطب الملحي بطريق أسهل وأسرع. أقر الباحثون أن الملح المكتشف كما في الشكل (١-٥) والذي تمت معرفته من السعة الموجية له، يمكن أن نعرفه دون معرفة المسافة بين المنبئ والجهاز، ووجدوا – أيضاً – أن حقل أمواج رايلي يتغير إذا صادف مروره ضمن قبة ملحية ، واستخدمو هذه الظاهرة عندما لم يتمكنوا من الحصول على الأمواج الطولية. وبفضل زيادة حساسية أحجزهم وبراعتهم في التفسير استطاعوا إجراء بحوث باستعمال منابع بأقل طاقة ممكنة.



(a)

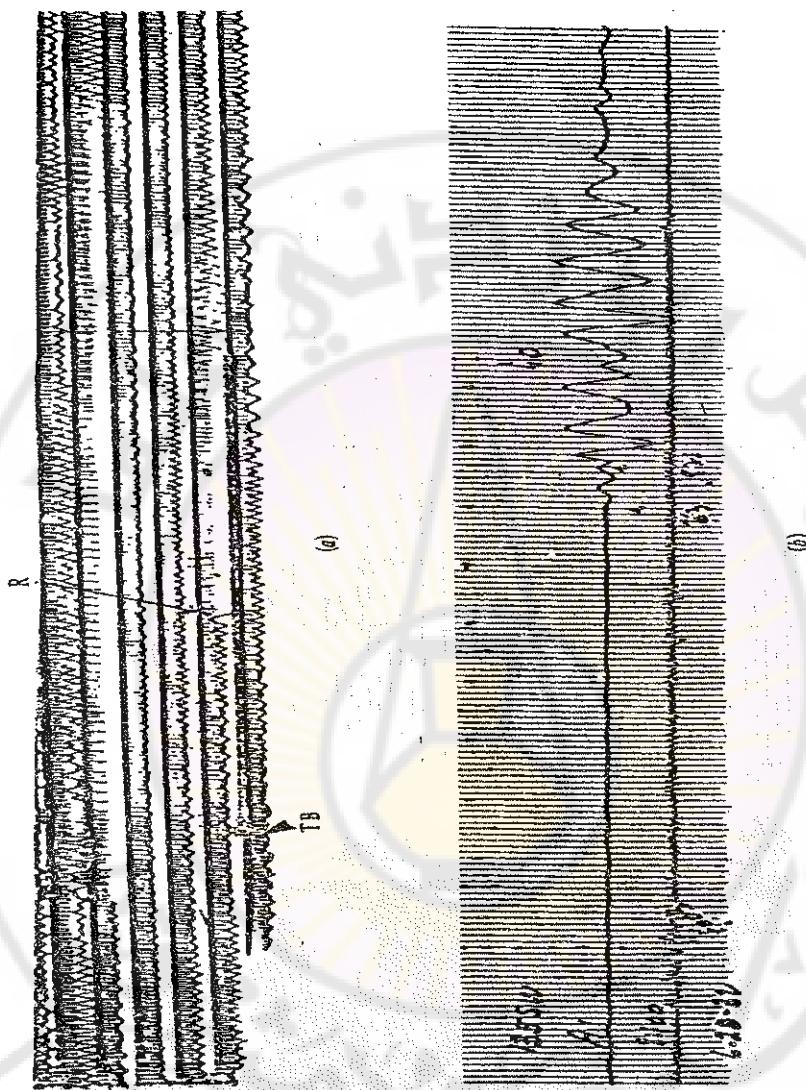


(b)



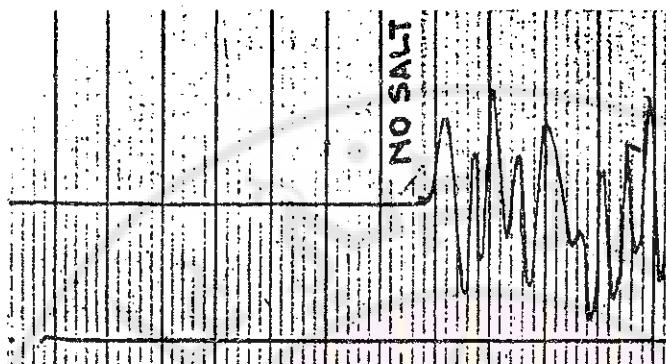
(c)

الشكل (١-٣) أول استخدام لسيسموغراف العكاسي (a)- سيسموغرافين مسجلين عام ١٩٢١، الحرف E- يحدد زمن التفجير، -R- الانعكاس عن الحجر الكلسي، BP- الموجة الصوتية (b)- أول مقطع عمق أو كلامهما ٩ آب ١٩٢١، (c)- أول خارطة سيسمية تركيبة في آيلول ١٩٢١.

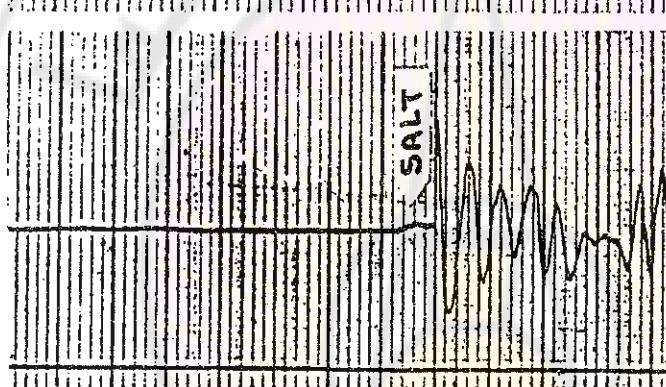


لشكل (٤-١) تسجيلات الكسارية مبكرة (أ)- تسجيل تم بالسيسموغراف الميكانيكي عام ١٩٢٤ أو ١٩٢٥، التسجيل حلوزي الشكل وتم حول اسطوانة لذلك الآلات من نهاية اليمنى لها استمرارية من نهاية اليسار ، TB - حلقة التفجير والتي ثبتت بمساعدة اشارة الراديو، R - وصول الامواج المنكسرة.(ب)- تسجيل اكستاري في تكساس حزيران ١٩٣٢ .

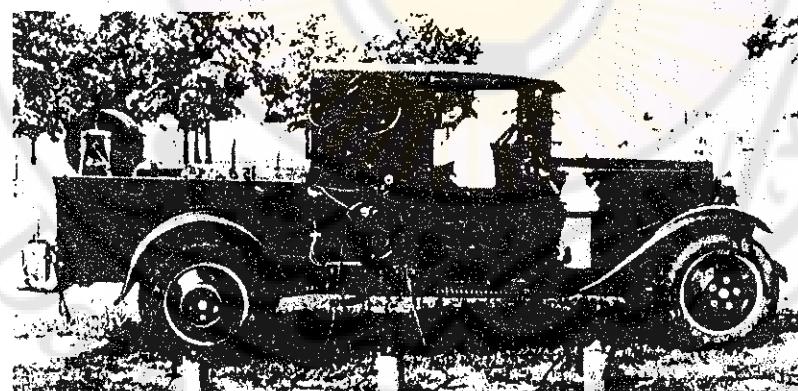
(a)



(b)



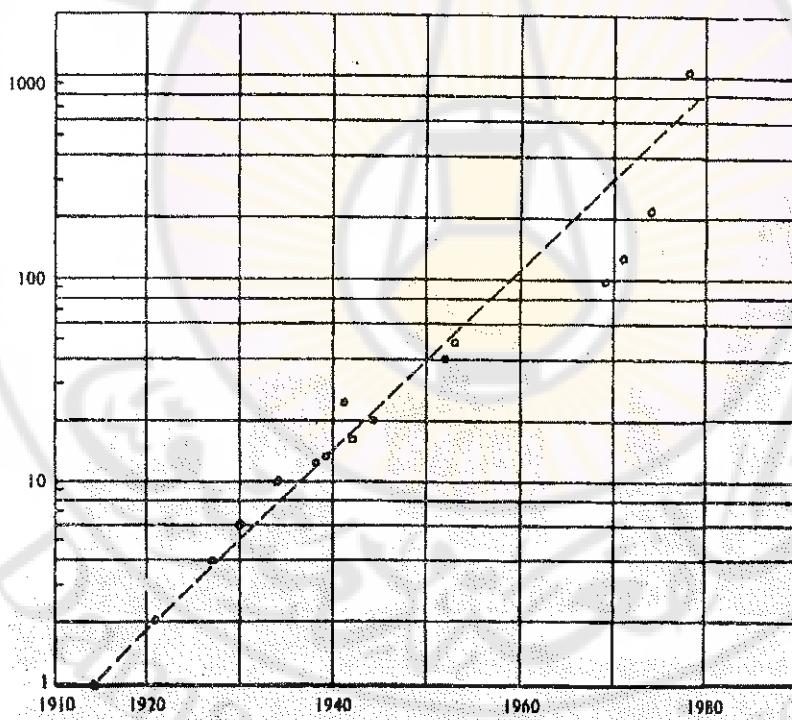
(c)



الشكل (١ - ٥) تسجيل الكسارى عام ١٩٣٠؛ (a) - تسجيل طبيعى دون وجود ملح، (b) - تسجيل يشير لوجود الملح، (c) - سيارة التسجيل (محطة التسجيل) المستخدمة في ذلك الوقت.

٤ . تطور الأجهزة وطائق العمل السيسمية الانعكاسية في بداية أعمال (Geophysical Research Corporation) GRC

الشركة الحيوفيزيائية للأبحاث عام ١٩٢٦ بالطريقة الانعكاسية، استخدمو غلفانومتر عددها (اثنان) كما في الطريقة الانكسارية، وأضافوا واحداً ثالثاً مباشرة. وفي عام ١٩٢٨ استخدمو نظاماً ذا أربع قنالات واستطاعوا خلال الفترة نفسها استخدام أجهزة ذات ست قنالات، حيث كانت الأجهزة في عام ١٩٣٧ تتتألف من ست إلى ثماني قنالات، وفي عام ١٩٤٠ كان عدد قنالات الأجهزة تتراوح بين ١٠-١٢ قناة. واستمرت زيادة عدد قنالات الأجهزة كما في الشكل (٦-١). وخلال عدة سنوات



الشكل (٦-١) تطور عدد القنالات في أجهزة التسجيل السيسمية . نقطة البداية من عام ١٩١٤ سيموغراف ميتروب الممول . الخور الشاقولي مثل عدد القنالات المستخدمة لأول مرة.

وحتى بعد الحرب العالمية الثانية بقى عدد القنالات ٢٤ قناةً، وفي السبعينيات أصبح عدد القنالات ٤٨ قناةً، وفي عام ١٩٨٠ ازدادت عدد القنالات من ٤٨ حتى ٩٦ قناةً، وفي عام ١٩٩٤ أصبح يستخدم من ٢٤٠ - ١٢٠ قناةً وأكثر، وفي الوقت الحالي يمكن استخدام أكثر من ٦٠٠ قناةً.

لقد حل اللاقط الكهربائي ذو المضخم اللمبوي (الصمامات) محل اللاقط السيسمي الميكانيكي. واللاقط الكهربائي كان ذا حساسية عالية؛ وذلك بسبب مستوى الضجيج العالي للصمامات الشكل (٧-١)، حيث كان يتراوح وزن اللاقط حوالي ١٥ كغ ، ولكن بعد التطورات التي حصلت في الصناعة أصبح يزن اللاقط الآن الغرامات فقط. وأصبحت هناك إمكانية التسجيل من عدة لواقط إلى قنال واحدة حيث ظهرت الفكرة للوجود عام ١٩٣٣ وتمت عام ١٩٣٧ وأصبحت تستخدم في كل مكان.



الشكل (١-٧) اللاقط الأولى المبكرة الصنع والموجودة في متحف (Geophysical Society) في هيوستن أو زان السوقط من اليسار إلى اليمين الجزء الخلفي ٦,١ - ٨,٧ - ٦,٧ - ٧,٩ كغ، الجزء الأمامي ٨,٨ - ٨,٨ - ٩,٧ كغ. وفي الجزء الأسفل اليساري لاقط وزنه ٣٠ غ للمقارنة.

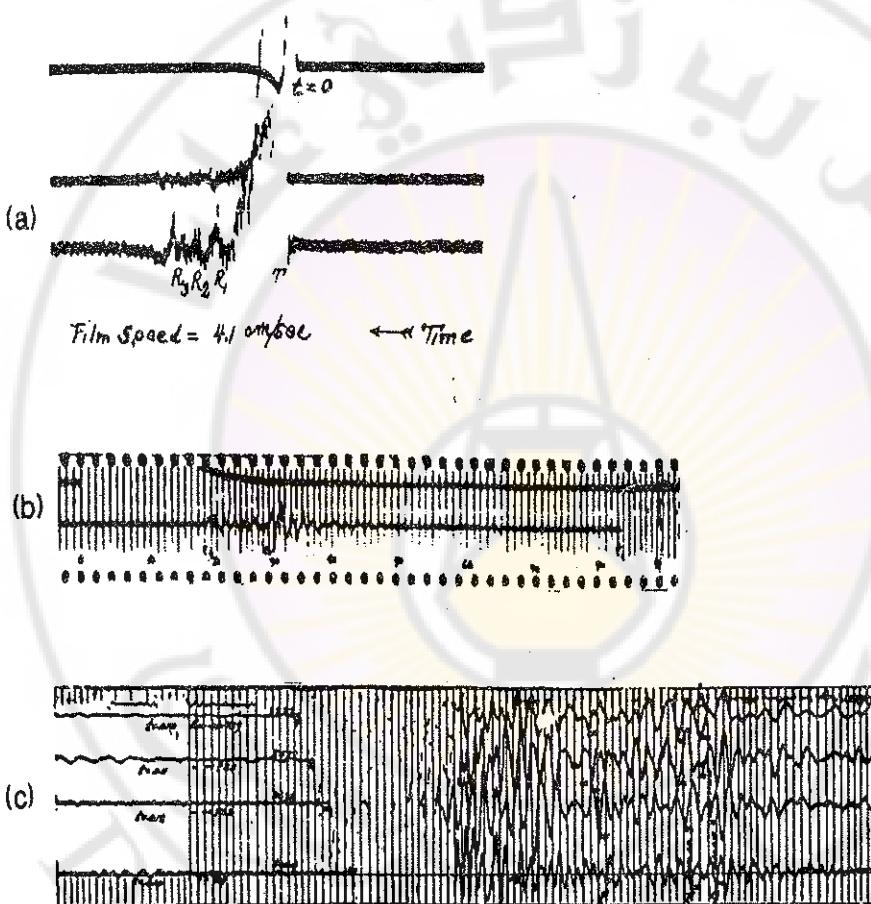
وفي الأجهزة المبكرة كان التضخيم ثابتاً، لذا كان يتم إجراء التفجير مرة أخرى للحصول على معلومات من أزمنة وصول مختلفة. وأنباء العمل يتم تغيير التقوية يدوياً عن طريق مفتاح التقوية. في عام ١٩٣٢ تم تطبيق آلية التحكم الآلي بالतقوية بشكلها الأولى . الشكل (٨-١) يبين مجموعة من التسجيلات الانعكاسية المبكرة . منذ عام ١٩٥٠ أصبحت أجهزة التسجيل أكثر ثقة.

تسجيل المعلومات، طريقة النقطة العاكسة المشتركة، المنابع غير التفجيرية قدم فرانك ريرر عام ١٩٣٦ (Frank Rieber) طريقة لتسجيل المعطيات السيسمية بجهاز يسمى سونوغراف (sonograph) الشكل (٩-١) حيث تم استعادة التسجيل و مشاهدته على الورق مباشرة . و تسجل الذبذبات بكثافة متغيرة على الفيلم الورقي ، و عند استعادة التسجيل، فإن شدة تغيرات الأشعة الضوئية المحددة تعبر الفيلم من الخلية الضوئية. استخدم ريرر السونوغراف لتحديد التغيرات التي تغير عن الأمواج الانعكاسية مع تغير الميل الظاهري للطبقات.

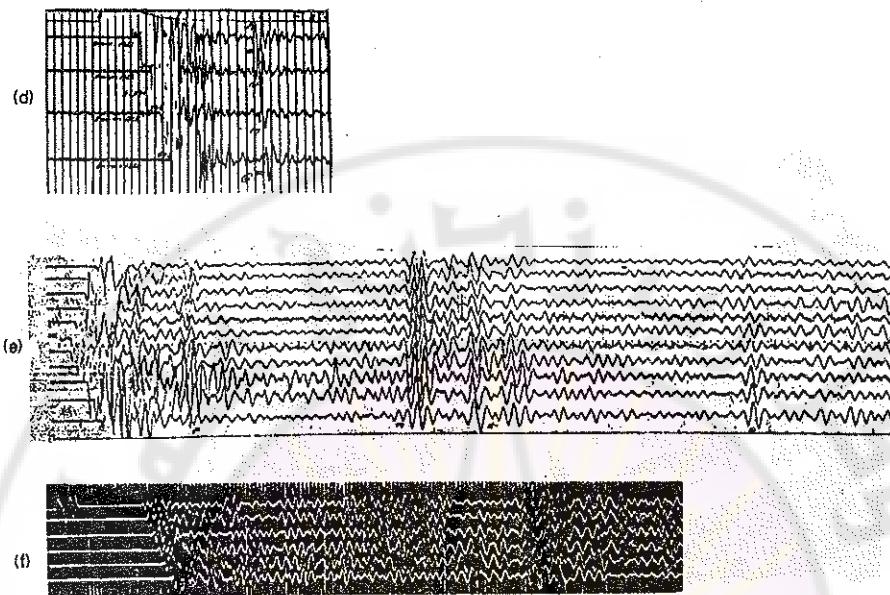
على الرغم من أعمال ريرر الرائدة، فإنه لم يتم التطبيق العملي إلا بعد ظهور التسجيل المغناطيسي. وفي عام ١٩٥٢ بدأت وبشكل تجاري صناعة أجهزة التسجيل و إمكانية استعادة المعطيات المسجلة. ومن الميزات الهامة للتسجيل المغناطيسي إمكانية تكرار الشريط المغناطيسي و اختيار تصفيات مختلفة. وفي حوالي عام ١٩٥٥ أدى ظهور رؤوس التسجيل المتحركة إلى إمكانية تطبيق وادخال التصحيحات الساكنة والдинاميكية للتسجيلات السيسمية. يبين أحد منحنيات الشكل (١٠-١) تطور وانتشار التسجيلات المغناطيسية التشابهية.

النقطة الوسطى المشتركة (CMP) وتسمى عادة نقطة الانعكاس المشتركة (CRP) ومؤخراً سميت نقطة العمق المشتركة (CDP) انظر التفاصيل في الفصل الرابع، ولقد تم العمل بها من قبل هاري ماين (Harry Mayne) من مجموعة

عام ١٩٥٠ كطريقة لتخميد الضجيج، والذي لم يتم التمكن من معالجته بطريقة المجموعات (مجموعات اللواقط و المتابع). لقد سمح التسجيل المغناطيسي بالتطبيق الحقلبي لطرائق النقطة العاكسة المشتركة CDP، حيث بدأ العمل



الشكل(١-٨) التسجيلات المبكرة للأمواج الانعكاسية، (a) - أول تسجيل في مقلع حجارة قرب واشنطن ١٢ ليسان ١٩١٩ . الزمن يزداد من اليمين إلى اليسار، الأثر العلوي يبين بداية الزمن، والأثار السفلية تحمل استجابة اللواقط عند تقوية مختلفة. T - وصول الأمواج المباشرة R_3, R_2, R_1 - وصول الأمواج الانعكاسية. (b) - تسجيل بين الانعكاس من قبة ملحية في تكساس ١٩٢٦ ، كمية شحنة التفجير واحدة بروالد والمسافة بين المتبع و اللواقط ٩٥٠ قدماً . (c) - تسجيل من ثلاث قنابل عام ١٩٢٩.

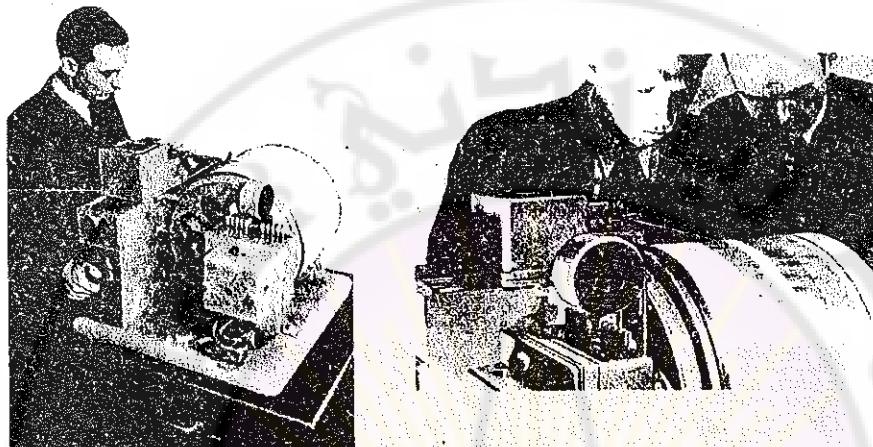


الشكل (٢-٨-١) (d) - تسجيل من الأندرييت في تكساس عام ١٩٢٩ . (e) - تسجيل في كاليفورنيا عام ١٩٣٤ بطيئ
C. (f) تسجيل من غلفانومتر خطى عام ١٩٣٨ في الميسيسيبي

بهذه الطريقة حوالي عام ١٩٥٦ ، ولكنه لم يتم الانتشار الأوسع لتطبيقها حتى بداية السبعينيات بداية دخول التسجيلات الرقمية للأعمال السيسمية انظر الشكل (١٠-١)؛ عندما أصبحت هناك إمكانية جيدة لتخميد الأمواج المتكررة وأمواج الضجيج الأخرى، وفي الوقت الحالي تستخدم هذه الطريقة في كل مكان على صعيد العالم.

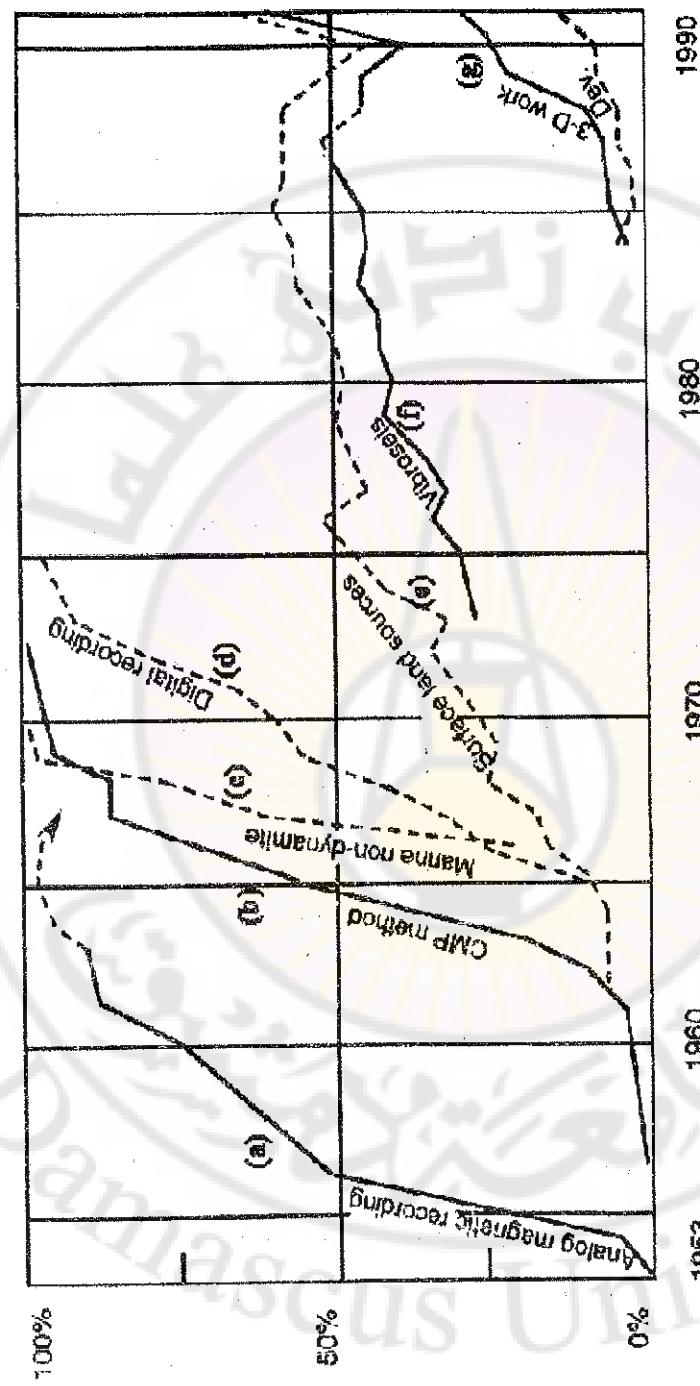
لقد سمح التسجيل المغناطيسي كذلك الأمر بجمع الآثار، وبفضل ذلك أصبح هناك إمكانية استخدام الطاقة القليلة للمنابع حيث يمكن جمع التسجيلات من تأثير استخدام عدة منابع ضعيفة الطاقة بشكل متتالي، حيث تجمع نتائج المنابع مع بعضها البعض لتعطى طاقة تعادل طاقة منبع كبير وقوى. في حوالي عام ١٩٥٣ قدم مك كولوم (McCollum) طريقة هبوط الوزن (Weight drop) كمنبع للطاقة

السيسمية في التطبيقات الحقلية باستخدام الآلة التي تسمى (Thumper)، حيث كانت تستخدم طريقة هبوط الوزن في المناطق التي يصعب فيها حفر آبار للمنابع التفجيرية.



الشكل (١ - ٩) سونوغراف ريبير Riebers sonograph المصنع عام ١٩٣٦

بالإضافة إلى هبوط الوزن كمنبع سطحي للطاقة كان هناك مجموعة أخرى من المنابع السطحية المستخدمة على اليابسة لتوليد الطاقة. وكان الرجال أفضل هذه المنابع والذي طور من قبل جون م كروفورد (John M. Crawford) و وليم دوتي (Milford Lee) و ويليام دوتى (William Doty) و ميلفورد لي (Milford Lee) وكان أول استخدام له عام ١٩٥٣. تستخدم المنابع السطحية تقريباً لتنفيذ أكثر من نصف الأعممال السيسمية على اليابسة، حيث يتصدر الرجال مقدمة هذه المنابع السطحية. ومنذ عام ١٩٦٥ كان الديناميت مستخدماً كخيار جيد لمنابع الطاقة السيزمية البحرية، وذلك لكونه المادة الفعالة والأرخص بشكل عام. وعندما بدأ الاستخدام الواسع للدراسات السيسمية البحرية وإجراء المسح بطريقة التغطية المتكررة، تم وبسرعة استبدال الديناميت كمنبع للطاقة بغيره من المنابع، وذلك لتأثيره الكبير على البيئة البحرية انظر الشكل (١ - ١٠).



الشكل (10 - 1) يعن نسبه تطور وفقاره وزمن استعمال الفنون السمعية في التثقيب من المخط وغاز
بـ- المسجلات الشائعة- (a) طريقة التقطة الرسمى المشتركة- (b) المسج المحرقى باستعمال المذبح فهو تصويم
ـ- المسجلات الرقمية- (c) نوع المسجل على البايسن- (d) الرجايات كمكع الملاعة- (e) الأصول السمعية ذاتية الأبعاد

وعلى الرغم أن التسجيل المغناطيسي قد ساهم في سهولة معالجة المعطيات وتم على الشريط المغناطيسي؛ إلا أنه لم تتم المعالجة الرقمية حتى بداية السبعينيات؛ وذلك حتى ظهور الحاسوب الآلي والتسجيل الرقمي للمعطيات. وقد أدى التسجيل الرقمي إلى زيادة الدقة في الحصول على المعلومات والاستخدام الأوسع للحاسوب الرقمي من حيث معالجة المعطيات وتفسيرها. وكان للثورة الرقمية التأثير الكبير على تطور الطرائق السيسمية منذ بداية ظهورها. كان من الصعب على سبيل المثال الحصول على معلومات مفيدة من بحر الشمال بدون إجراء التصفية العكسية للمعطيات (Deconvolution).

٩.٥. التطورات في الآونة الأخيرة

منذ تطور النقطة العاكسة المشتركة وتقفيتها وتطور عمل الرجالات وطرائق المعالجة الرقمية، تبعت واستمرت التحسينات في طرائق وأساليب الأعمال السيسمية، والتي أدت إلى إمكانية إجراء المسح بطرائق التغطية المتكررة، والحصول على المعلومات الجيولوجية اللازمة من المعطيات السيسمية. وبالتالي أصبحت هناك إمكانية تطبيق الطرائق السيسمية بشكل جوهري وبأساليب لم تكن متوقعة سابقاً. وأدى هذا التطور إلى إمكانية البحث عن التغيرات الحاصلة للمسعة وللعديد من البارامترات الأخرى، ومنها يمكن الكشف عن الخزان النفطي.

كما أدى التطور في طرائق المسح الثلاثية الأبعاد إلى زيادة اليقين في الكشف عن البنية تحت السطحية، وأظهرت هذه الطرائق الكثير من تفاصيل البنية والتفاصيل الستراتغرافية، والتي تستخدم في هندسة الخزان، ويلاحظ حالياً أن هذه الطرائق تتتطور بشكل سريع وتستخدم بتوافر أكبر، لاحظ الشكل (١٠ - ١).

و هناك أفكار منذ وقت طويل لاستخدام الأمواج العرضية S مع الأمواج الطولية P حيث تكون الإفادة أكبر بالحصول على المعلومات الجيولوجية من استخدام

الأمواج الطولية لوحدها فقط. وفي بداية الثمانينيات منذ تطوير المتابع الخاصة لتوليد الأمواج العرضية، تم تحديد موقع أساسية هيدرو كربوناتية وتحديد الطبيعة الليتولوجية لها.

و كذلك الأمر تم قياس تغيرات السعة ضمن مسافات ثابتة (AVO) (Amplitude Variation with Offset) لتعطي نتائج أفضل وبتكلفة أقل. تستخدم حالياً الأمواج العرضية وعبر كباها الثلاثة للدراسة الشقوق والفالق وقياس اتجاهاتها وكثافة التوضعات.

إن المسح السيسيمي الثلاثي الأبعاد وباستخدام الكثير من القنالات يساهم في حل الكثير من المسائل الجيولوجية، وهذا العمل بالطبع يتطلب زيادة في الأعمال الحقيقة من رقمنة اللوحي إلى الاتصالات إلى تسجيل المعلومات.

إن المسح البحري وحساب المعطيات البحرية هي عملية أصعب بكثير من حساب المعطيات على اليابسة، وذلك لعدة أسباب؛ منها نشر عدد من خطوط القياس مع المحافظة على المسافات بينها، استخدام أكثر من منبع ضمن المياه مع معرفة الموقع الصحيح لتلك المتابع المتشرة على تلك الخطوط، وتستخدم في تحديد الموقع (موقع اللوحي والمتابع و غيرها) مجموعة من الطرائق المخصصة لذلك ، مثل نظام تحديد الموقع راديوياً، تحديد الموقع عن طريق الأقمار الصناعية السيارة ، وأحدث وأفضل طريقة هي تحديد الموقع العالمي (Global Positioning System GPS)، علماً بأن تحديد الموقع العالمي يستخدم كذلك الأمر لتحديد الموقع على اليابسة. وأنباء المسح ثلاثي الأبعاد حالياً يمكن التحديد الدقيق للموقع والزمن الحقيقي بدقة عدة أمتار؛ ولكل عناصر المسح (المتابع وكلمجموعات الهيدروفونات في كل كبل ولكل إطلاق للطاقة)؛ وفي الإحداثيات المحلية والعالمية، وهذه المعلومات بالطبع هامة لكل الدراسات والمراحل اللاحقة لتلك الأعمال.

أما على صعيد الحواسيب والبرمجيات فهي آخنة بالازدياد وبشكل هائل اعتباراً من الثمانينيات، وذات أسعار متناقضة باستمرار وزيادات مستمرة في سرعة المعالجات، وكل هذه الميزات تساهم وتساعد في معالجة المعطيات والتفسيرات، وخاصة بوجود مراكز معالجة متکاملة.

الفصل الثاني

مدخل في الطرائق الانعكاسية الحقلية

١.٢. مقدمة في المسح السيستمي الانعكاسي الحقلبي

٢.٢. الدراسات الأساسية



مدخل في الطائق الانعكاسية الأخلاقية

بعض المفاهيم الأساسية

قبل البدء بطرح المواضيع الأساسية لفردات المنهاج لابد من التعرض لبعض الأفكار الرئيسة التي يحتاج الطالب العودة إليها مراراً، لفهم ماهية وكيفية تنفيذ الأعمال الأخلاقية، وعملية اختيار البارامترات اللازمة لحل المسائل المتعلقة بإجراءات العمل الخلقي. علماً بأن بعض هذه الأفكار ورد في السنة الثالثة بطريقة أو بأخرى، ولكننا سنلقي الضوء على بعضها من وجهة النظر التي ستعامل معها خلال هذا الفصل.

٢.١. مقدمة في المسح السيسيمي الانعكاسي الخلقي

تنوع الطائق الأخلاقية لخصاد المعطيات السيسيمية الانعكاسية بشكل كبير، وذلك طبقاً لمناطق العمل بحرية كانت أم يابسة وإمكانية الوصول إليها، وكذلك حسب طبيعة المسألة البيولوجية. ويجب ترتيب مراحل العمل بشكل متسلسل حيث المطلوب وبشكل أساس نتائج للعمل الخلقي عالية الجودة، وذلك لأنه لا توجد طريقة فيما بعد تستطيع إصلاح العيوب في المعطيات السيسيمية الأساسية.

يتم تنظيم المجموعات الخلقيّة وتوزيع المهام المطلوبة منها لتنفيذ الأعمال و المسوحات الخلقيّة للحصول على المعطيات الازمة، بما فيها بخارب الاختبار الأولية لتحديد بaramترات العمل الخلقي للمنطقة المدروسة؛ علماً بأن طريقة نقطنة العميق المشتركة أو النقطة الوسطى المشتركة هي الطريقة المستخدمة بشكل واسع هذه الأيام. تستخدم عادةً مجموعات من اللواقط لتسجيل المعطيات السيسيمية من قنال واحدة، وجموعة من المنابع أي مجموعات اللواقط وجموعات المنابع. تملّك هذه المجموعات مواصفات استجابة تعتمد على كلٍ من : طيف الأمواج وسرعتها والاتجاه الذي وردت منه الأمواج. وتستخدم هذه المواصفات والميزات لإتماد أنواع معينة من

أمواج الضجيج أو الشغب. ويعتمد اختيار البارامترات الحقلية على كل من الهدف الجيولوجي؛ و طبيعة الضجيج. تتطلب في بعض الأحيان بعض الواقع وبعض الأهداف الجيولوجية تقنيات خاصة للعمل الحقلـي، مثل التفجير تحت السطح والرصد في الآبار والرصد ثلاثي الأبعاد، و استخدام طرائق السيسمية ذات التميز العالـي واستخدام خطوط الرصد المنحنية [١٥، ١٣].

وتميز عمليات المسح البحري بالحقائق الأساسية التالية: الحصول على المعطيات بسرعة و بمعدل عالٍ وبتكلفة ساعية غالـية جداً، كما أن المياه الضحلة والعوائق تحكم أحياناً عملية جمع المعطيات. وقد تتطلب طرائق خاصة في المناطق الانتقالية قرب خط الشاطئ، والمؤلفة من نطاق الزبد ونطاق الأمواج المتكسرة قرب الشاطئ، ومناطق اللاagonات والمناطق الداخلية و الشاطئية، حيث تغير في هذا النطاق البيئات البحرية بشكل سريع.

كما ينبغي أن تتم التصحيحات الساكنة مثل تصحيحات الارتفاع وتصحيح طبقة التجوية، للحصول على المعطيات القابلة للتفسير السليم . و التصحيحات الأولى هي التي تحسب في الحقل من قبل المجموعة الحقلـية (التصحيحات الطبوغرافية و تصحيحات التجوية)، وهي غالباً التصحيحات الأكثر أهمـية، أما التصحيحات الإضافية أو المتبقية فتتم لاحقاً أثناء معالجة المعطيات [III].

٢.٢ . الدراسات الأساسية

٢.٢.١. جمع أو حصاد المعطيات Data acquisition

تم كل عمليات جمع وحصاد المعطيات السيسمية في هذه الأيام من قبل متعهدين ووكالـء جيوفيزيائين، إما زبائن لشركات النفط أو الغاز؛ أو على أساس التنافس من أجل الربح اللاحق، والأخيرة تشكل تقريراً من ٢٠ حتى ٢٥ % من حصاد المعطيات في الولايات المتحدة لعام ١٩٩٤ . ينبغي أن تصبح طرائق جمع

المعطيات موحدة إلى حد ما ومنافية للأفكار الأولية والسابقة، لا تملك الرباين عادة ثقة كبيرة بأن طرائقهم الحقلية تشكل طرفاً تنافسياً وهاماً بالنسبة لمنافسيهم، وتكون تكلفة المعطيات المتوقعة أقل بشكل لافت لكونها توزع على العديد من الرباين ، وبالتالي فإن تكاليف الزيون الواحد المنخفضة تسمح له باقتناص معطيات أكثر، حيث توضع قطع من الأرضي وذلك لأمر تنافسي. تشعر الشركات غالباً بأنه ينبغي عليها شراء معطيات أكثر قيمة لتجنب إمكانية امتيازات من قبل الشركات المنافسة [١٥].

تعود المعطيات الناتجة من مسوحات متسمة بصفة التنافس إلى المتعهد أو إلى مجموعة الشركات التي تقدم العون المالي لعملية جمع المعطيات. إن أطراف البيع عادة يضعون القيود على المشترين لكي يسمح لهم ببرؤية واستخدام المعطيات، وكذلك توضع القيود على عمليات البيع المستقبلية من قبل مالكي المعطيات. توضع المعطيات بعض البلدان في المتناول العام بعد فترة زمنية معينة. ومعظم عمليات جمع المعطيات في الولايات المتحدة في عام ١٩٩٤ تعتمد على مبدأ الإنماز، حيث يكون الدفع على أساس واحدة المعطيات أفضل من أن يكون على أساس الرسم المطلوب للعمل.

٢.٢.٢ . تنظيم المجموعات Crew organization

يختلف حجم المجموعات السيسمية بشكل كبير بحيث يمكن أن تكون المجموعة مؤلفة من شخصين أو ثلاثة أشخاص في حالة المسح الضحل على اليابسة وذلك للأغراض الهندسية، وأكثر من مئة شخص في حالة عمليات المسح في مناطق الغابات؛ حيث تستلزم العديد من الرجال لقطع النباتات وجلب المؤونة. وبالتالي فإن تنظيم المجموعات يختلف من مكان إلى آخر. وأفضل التنظيمات غوذجية من أجل المجموعات على اليابسة هي الموضحة كما يلي [١٣، ١٥] :

- رئيس أو مدير الفريق (الفرقة) Supervisor or Party chief عادة يكون جيوفيزياً محترفاً يملئ المسؤولية الكاملة عن المجموعة الحقلية، وتنم مساعدته غالباً من

قبل معاون المدير أو مدير المكتب في حال وجود عدد كبير من الموظفين.
- ويكون مدير الفريق عادة مسؤولاً عن العمليات الحقلية، ومسؤوليته الأساسية هي الحصول على إنتاج أعظمي ونوعية محددة وبتكلفة معتدلة. وجموعة الموظفين يقدمون له التقارير عن سير الأعمال والمشاكل والصعوبات، وهو مسؤول عن الأمان وعن نفقة المعدات وعن المؤونة ودفع الفواتير وتشغيل المعسكر الحقلية عندما يتطلب الأمر، وهو أيضاً مسؤول عن استئجار المستخدمين في الحقل.

- الطبوغرافي أو المساح Surveyor مسؤول عن تحديد مواقع نقاط المسح في المكان المناسب، وكذلك عن حل المصاعب والمشاكل المتوقعة، والتي ستواجه عملية المسح، وهذا يتطلب البحث عن بديل آخر لكي تنجز أهداف البحث بأقل تكلفة ممكنة، وهو يحدد أفضل الطرق للدخول الوحدات اللاحقة، وقد تتم مساعدته من قبل موظف لتسهيل أمور التراخيص permit man بحيث يتصل مع مالكي الأرض والمستأجرين، ويقوم بثبتت الرخصة للاستمرار في عملية المسح، وهناك مساعد الطبوغرافي أو المساح Rodman ليساعد في إجراء القياسات، أما في المناطق ذات المداخل والطرق الصعبة، يقوم مساعد المساح بالإشراف على العمال الذين يقطعون الأغصان وعمال (البلدورز) الذين يقومون بتمهيد وتنظيم الطرق.

- المراقب Observer يلي مدير الفريق في السلطة الحقلية، فهو مسؤول عن تنفيذ نظام الرصد الحقلية الفعلية؛ وعن عملية جمع المعلومات وعمل الأجهزة. ويساعد عادةً من قبل مراقب ثان Junior observer ويتعين له مجموعة Jug hustlers من العمال الذين يقومون بمهام الأكبال و بتوزيع اللواصط.

أما الأعضاء الآخرون من مجموعة العمل الحقلية فيختلفون تبعاً لطبيعة المسح، حيث إن المجموعة قد تحوّي من واحد إلى أربعة حفارين وأحياناً أكثر من ذلك... ومساعدين للحفر وسحب الماء اللازم لعمليات الحفر. ومن اثنين حتى خمسة عمال

لوحدات المبع السطحي.

- المفجر shooter هو الشخص المسؤول عن تفجير المادة المتفجرة في الوقت المناسب، (هذا في حالة استخدام التفجير كمنع للطاقة السيسمية) وترتيب منطقة حفرة التفجير فيما بعد، أما في حالة استخدام الرجاجات كمنع للطاقة ،يكون هناك أربعة إلى خمسة أشخاص متخصصين بذلك، ويرافق مجموعات العمل الحقلية عدد من الميكانيكيين والطباخين؛ وذلك في حالة انجار العمل بعيداً عن المعسكرات الحقلية.

أما مجموعات العمل السيسمية البحرية فتتألف بشكل عام من مدير الفريق ومراقب رئيس أو مهندس أجهزة و من ثلاثة إلى أربعة مراقبين ، ومهندسي ملاحة، وميكانيكي رئيس وثلاثة أو أكثر من الميكانيكيين العاديين، بالإضافة إلى قبطان السفينة ونائب القبطان ومهندسين وبخارية السفينة وطباخين وخدم غرف النوم والطعام .

٢٠٣ . الاعتبارات الأمنية والبيئية

مع الانتشار الواسع للمسح السيسمي ثلاثي الأبعاد؛ والذي رافقه نجاح الاستكشاف بنسب عالية جداً، و زيادة في إنتاج النفط تقدر بأربعة أضعاف؛ هذا أدى إلى أن الدراسات السيسمية وفرت ملايين الدولارات على شركات البترول بدلاً عن الحفر العشوائي، وبقي السؤال ما التأثيرات البيئية لهذه الأعمال وما نتائجها على المجتمع والبيئة؟

تزود شركات الاستكشاف والإنتاج النفطي فرق العمل الحقلية بمعلومات تفصيلية عن أساليب وأحجام وطبيعة الأعمال الحقلية؛ من حيث طبيعة المبع المستخدم و المسافة بين المتابع أو نقاط التفجير وعمق التفجير؛ وتباعد خطوط اللواقط واتجاهها ومقدار التغطية وغيرها. وتملك تلك الشركات إمكانية تعديل خطط المسح إذا لزم الأمر.

المجموعة السيسمية ليست مسؤولة فقط عن الأذى الناتج عن العمليات الحقلية التي تقوم بها، ولكنها مسؤولة أيضاً عن الأمن والاعتبارات البيئية، حيث ينبغي على المجموعات الالتزام بأقل الضرر والتأثيرات البيئية الناجمة عن الأعمال التي تقوم بها، والتي من المفروض إنها بحيث تؤدي إلى أقل ما يمكن من التغيرات في موقع المسح.

(الجمعية العالمية للمقاولين الجيوفيزيين ١٩٩٣)

(International Association of Gophysical Contractors, 1993) مثال على البيئات التي يمكن أن تتضرر، البيئات والترب القديمة، الأماكن التاريخية والمعالم الأثرية ل المجتمعات سكنية قديمة؛ والتي تكون على شكل تلال أو كومات صغيرة يمكن عدم الانتهاء إليها أثناء عملية المسح. البيئات النباتية يمكن أن تتضرر بشكل كبير من عمل الرجاجات وشق الطرق المراقبة. وحيث إن فرق العمل تجري عمليات المسح في أماكن مختلفة من البلاد، وخاصة في الأماكن البعيدة والمهجورة والصحراء والغابات، فيمكن أن تصادف مواقع أثرية غير معروفة حتى من قبل التنظيمات الحكومية. وعدا عن ذلك هناك بعض أنواع الأشجار والنباتات مصنفة كأنواع محمية يجب الحفاظ عليها وعدم قطعها.

وإن استخدام المسح السيسمي بطريقة رباعية الأبعاد (4D) يمكن أن يكون لها التأثير البيئي الأكبر، وخاصة إذا كانت الفترة الزمنية بين الدراسة الأولى والثانية ليست طويلة، حيث لن يكون هناك فترة كافية للتخلص من آثار الضرر البيئي الناتج من جراء الدراسة السابقة للمنطقة.

وي ينبغي أن يبقى شأن أساسيات في فكر أعضاء المجموعة؛ وهو سلامه أعضاء المجموعة نفسها والأمن العام، ويجب على المجموعة أن تعقد اجتماعات دورية أمنية تذكر فيها أعضاء المجموعة بشؤون الأمن. ويجب على أعضاء المجموعة أن يقرؤوا وبشكل دوري الكتب الأمنية التي ينشرها الاتحاد الدولي للمتعهددين الجيوفيزيين

(1991a, 1991b) وفي حال طرأ حادث ما؛ يجب أن تدرس مسبباته وتعالج، وذلك لتجنب الحوادث المشابهة في المستقبل. وأي عمل يتم في الخلاء لا يخلو من بعض المخاطر مثل التسمم ولدغ الحشرات والإصابات المختلفة. وكذلك أي عمل له علاقة بالآليات لابد أن يتضمن بعض المخازفات، وأكبرها متعلق بآليات النقل الكبيرة.



٢٢

الفصل الثالث

أنظمة الرصد الحقلية (تصنيف و اختيار و تمثيل)

١.٣ . مقدمة

٢.٣ . تعريف أساسية

٣.٣ . أنظمة الرصد الحقلية



٢٣

أنظمة الرصد الحقلية

(تصنيف و اختيار و تثبيل)

١.٣ . مقدمة :

إن الأعمال الحقلية التي تندد للحصول على المعطيات السيسمية الانعكاسية الأولية (الخام) مرتبطة بشكل مباشر ورئيس ب نوعية المسح السيسمي (في البحر أو على اليابسة) وكذلك بطبيعة المسألة الجيولوجية المدروسة وبطبيعة منطقة العمل. ستدرس في هذا الفصل آلية تنظيم الأعمال الحقلية وتنفيذها بهدف الحصول على المعطيات السيسمية. إن جودة الأعمال الحقلية هي الهدف الأساس المطلوب بعد عملية المسح الحقلية؛ وذلك لأن الأخطاء التي تقع خلال هذه المرحلة ستتعكس سلباً على جودة المعطيات السيسمية. الشيء الذي لا يمكن التخلص منه أثناء عمليات المعالجة اللاحقة.

انتشرت في الوقت الحاضر وبشكل كبير في الأعمال الحقلية استخدام مجموعات من اللواقط لتسجيل المعطيات من قنال واحدة، وغالباً ما تستخدم أيضاً مجموعات من المنابع. إن مثل هذه المجموعات تملك ميزات استجابة مرتبطة بالتكوين الطيفي؛ والسرعة واتجاه انتشار الأمواج السيسمية (الاتجاه الذي وردت منه الأمواج).

هذه الخصائص و الميزات في هذه المجموعات تستخدم لتحميد بعض أنواع الضجيج. بالإضافة إلى العوامل السابقة التي تؤثر على عملية اختيار أنظمة الرصد الحقلية، فإن عملية الاختيار هذه ترتبط أيضاً بوجود مختلف أنواع أمواج الشعب والضجيج، وكذلك بطبيعة موقع الدراسة وبالهدف من الدراسة حيث تتطلب مثل هذه الحالات في كثير من الأحيان تقننات عمل حقلية خاصة؛ مثل التفجير تحت السطحي والرصد في الآبار والرصد ثلاثي الأبعاد واستخدام التقننات السيسمية ذي التمييز العالي إلخ.

٢.٣ . تعريف أساسية

في الوقت الحالي تستخدم وبشكل أساس أنظمة الرصد ذات التغطيات العديدة،

والمتضمنة النقطة العاكسة المشتركة والمساحة العاكسة المشتركة ونقطة(نقاط) التفجير المشتركة ونقاط الالتفاظ المشتركة وطرق أخرى لجمع الإشارات، و الهدف من كل ذلك زيادة نسبة الإشارة المفيدة إلى الضجيج، والحصول على المعطيات الدقيقة التي تعكس طبيعة الواقع الجيولوجي أفضل ما يمكن.

يتم اختيار أنظمة الرصد بحيث تؤمن أقل استهلاك ممكن من الطاقة و من الوقت والمال، بالإضافة إلى الحصول على الحد الأعظمي من المعلومات عن الأمواج المفيدة والضرورية لحل المسألة الجيولوجية المطروحة.

- البروفيل هو خط قياس يتم على منحاه توليد والتقط الأمواج السيسمية بشكل متتابع لمرة واحدة أو لعدة مرات.

- الجزء من خط القياس (البروفيل) والذي يمثل مجموعة اللواقط التي تسجل الأمواج السيسمية من منبع وحيد يسمى تشكيلة القياس L أو (قاعدة الرصد) وهي طول مسافة الرصد Δx وتساوي إلى $n = \Delta x / \Delta x$ ، حيث n هي عدد نقاط اللواقط و Δx المسافة بينها .

- المسافة بين قواعد الرصد (مراكز المجموعات) تسمى خطوة الرصد Δx .

- المسافة بين نقطة التفجير وأبعد لاقط من المجموعة تسمى المسافة العظمى x_{max} .

- المسافة الأقرب بين نقطة التفجير واللاقط الأقرب تسمى البعد R .

- المسافة بين المنبع والآخر تسمى الفاصل المنبعي l .

٣. ٣. أنظمة الرصد الحقلية

٣. ١. ١. تصنيف أنظمة الرصد

نظام الرصد يعني مجموعة النقاط على خط القياس، والتي تتضمن توزع المنابع واللواقط المستخدمة لتسجيل الطاقة السيسمية. وهناك عدة نماذج من أنظمة الرصد يبين بعضها الشكل (٣ - ١) [١٥] :

- نظام الرصد المتناظر (split - dip spread) :

يكون المتبع في هذا النظام في مركز خط مجموعات اللواقط ذات الأبعاد المنتظمة فيما بينها، على سبيل المثال، المتابع يكون في منتصف المسافة بين اللاقط ١٣ و ١٢ من مجموعة مؤلفة من ٢٤ لاقطاً.

- نظام الرصد المتناظر مع وجود فراغ (gapped split) :

بما أن المتابع يولد غالباً أمواج ضحاج معتمرة، فإن اللواقط القرية منه تسجل آثار الضحاج غير المرغوب فيها، لذلك يترك فراغ ضمن مجموعات اللواقط القرية من المتابع (منطقة خالية من اللواقط). فينتج لدينا نظام الرصد المتناظر مع وجود ثغرة أو فراغ.

- نظام الرصد الجانبي (End-on spread) :

وإن نظام الرصد الأكثر شيوعاً هو الذي يكون فيه المتابع على أحد طرق مجموعات اللواقط ذات التباعد المنتظم، ويسمى هذا نظام الرصد الجانبي.

- نظام الرصد الجانبي مع إزاحة (in-line offset) :

ضمن الترتيب الذي سبق يمكن وضع المتابع على خط اللواقط نفسه، ولكن مع إزاحة المتابع عن اللاقط الأول مسافة معينة ويسمى نظام رصد جانبي مع إزاحة .

- نظام الرصد ذات التشكيل L أو التشكيل T :

أحياناً يتم وضع المتابع على بعد ٥٠٠ - ١٠٠٠ متر بشكل عمودي على أحد طرق القياس، أو على منتصفه وذلك للحصول على معطيات مفيدة قبل وصول أمواج سطحية قوية جداً. يسمى النظام الأول التشكيل - L - Broadside (L) أما النظام الثاني فيسمى التشكيل - T أو (T-Broadside).

- نظام الرصد المتصالب :

في هذا التشكيل يتم وضع خطين من اللواقط بشكل متوازد تقريباً، لذا يمكن الحصول على معلومات عمقية ثلاثية الأبعاد.

24 13 12 1
 x

تشكيل مركزى

24 13 12 1
 x

تشكيل مركزى مع ازاحة

24 13 12 1
 x

تشكيل مركزى مع وجود فراغ

24 13 12 1
 x

تشكيل جانبى

24 13 12 1
 x

تشكيل جانبى مع ازاحة

24 13 12 1
 x

تشكيل حرفة T

24 13 12 1
 x

تشكيل حرفة L

x 24
x
x
x
x
12 x
x
x
x
x
x
x
x
x 13

Cross spread

الشكل (١-٣) أنظمة الرصد المقلدية، الرموز 0 و X تشير إلى موقع المتابع ومراكز مجموعات اللواقط على التوالي.

٣ . ٢ . ٣ . المسافة بين نقاط الانقطاع ونقاط المنابع

لسهولة سير الأعمال الحقلية وجعلها بشكل نموذجي، نسعى دائماً لحفظ المسافة بين المنابع ℓ أي المسافة بين نقاط التفجير المتجاورة وثبات المسافة ΔX بين اللواقط أو بين مراكز مجموعات اللواقط. الفاصل المنبغي ℓ يتم اختياره عادةً بشكل مضاعف للخطوة ΔX ، ونما أن كل أثر من المقطع السيسزمي هو عبارة عن نتيجة تحول معقد للاهتزازة القادمة على الآثار المتجاورة من البروفيل، فإنه عند اختيار الخطوة ΔX يجب الوضع بالحسبان المتطلبات الناتجة عن خصائص طرائق معالجة المعطيات.

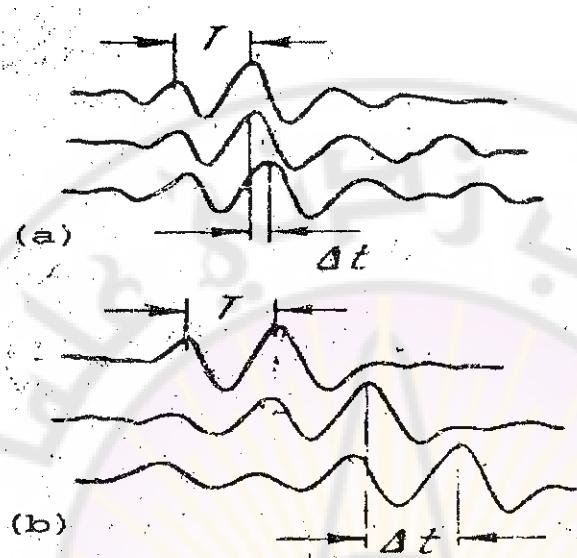
نعرض بعض الحالات الضرورية عند اختيار الخطوة ΔX . حيث متابعة الترابط المأمونة لأطوار الأمواج يتعلق بما يلي: ١- درجة تكرارية شكل التسجيل على الآثار المتجاورة . ٢- علاقة نسبة سعة الأمواج المقيدة إلى الصحيح (الشغب) وخلفية الاهتزازات العشوائية. ٣- زمن الإزاحة Δt لخروج الأمواج إلى نقاط الانقطاع المتجاورة أي فرق تسجيل الآثار المتجاورة. ٤- الدور الظاهري T_a للاهتزاز.

Δt تتضمن مقدار الخطوة على السيسموغرام أو المقاطع الزمنية حيث يتم الترابط. وعند تكرار التسجيل وبشكل جيد وعلى خلفية غير كبيرة من الصحيح فإنه يمكن إجراء ترابط مضمون للأمواج عندما يتحقق الشرط التالي كما في الشكل (٢-٣) [٢]:

$$\Delta t \leq \frac{T_a}{2} \quad (٢ . ٣)$$

وبحساب السرعة الظاهرية نحصل على : (٢ . ٣)

$$\frac{T_a}{2} = \frac{\Delta X}{V_a} \quad \text{حيث}$$



الشكل (٢-٣) ترابط الأمواج [كورفيتش ١٩٧٥]

a - حالة الباعدات الصغيرة بين المراقب b - حالة الباعدات الكبيرة بين المراقب

تسمح المعادلة (٢٠.٣) وبشكل تقريري ووسطي بتحديد قيمة الخطوة ΔX

ضمن شروط الرصد. وضمن تكرارية التسجيل ومستوى الضجيج، يمكن أن يكون هناك انحراف عن التقدير الوسطي. فعند اختيار الخطوة يجب الانتباه دائمًا إلى أن المقدار ΔX بشكل عام يحدد فعالية وإنتاجية الأعمال الحقلية، لذلك يجب السعي دائمًا إلى اختيار الخطوة الأكبر ΔX قدر الإمكان حيث لا تؤثر سلباً على ترابط الآثار.

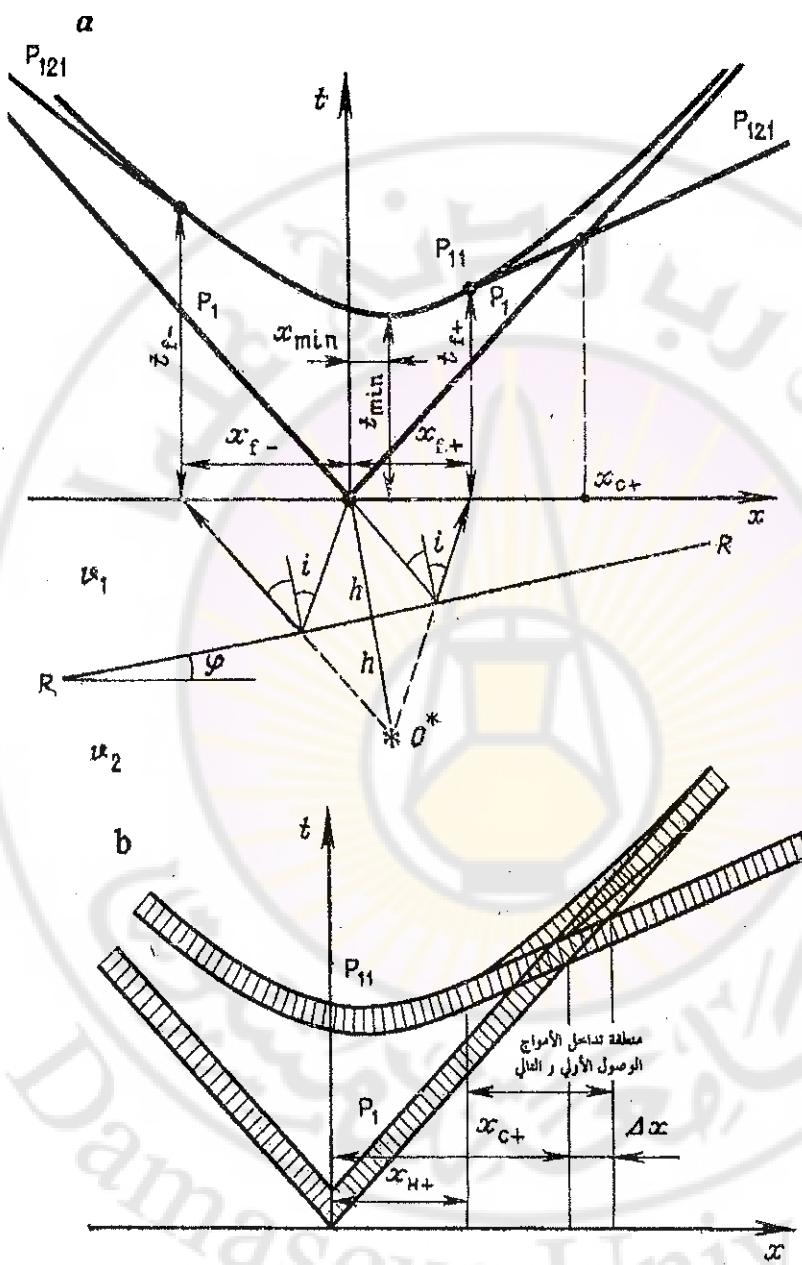
في الطرائق السيسمية الانعكاسية تتراوح الخطوة ΔX بين ٢٠ - ٦٠ م، وترتبط بشكل مباشر بالظروف السطحية وبأعمق الاستكشاف، فعند التضاريس المعقّدة لسطح الأرض وكذلك تغير الطبقة قليلة السرعة (LVL) يتم اختيار قيم الخطوة ΔX بشكل أقل منها في حالة تضاريس السطح الماء. وكذلك الأمر تصغر الخطوة ΔX عند التسجيلات الانعكاسية عالية التردد، أي باستخدام الطرائق

الانعكاسية ذات الترددات العالية. وعلى العكس فعند إجراء التسجيلات الانعكاسية منخفضة الترددات واستخدام طريقة التغطية المتكررة فإن الخطوة ΔX تقترب من ١٠٠ م أو أكثر...

٣. ٣ . اختيار منطقة الرصد

قبل البدء بتحديد نظام الرصد، يجب تحديد المسافة أو المنطقة التي يمكن فيها رصد كل الأمواج. هذا يعني أنه يجب تقييم ومقارنة شدة الأمواج المفيدة وأمواج الشغب والاهتزازات على مسافات بعيدة من المتابع، والبحث عن الجزء الذي يمكن فيه فرز كل الأمواج بوضوح عند شروط التفجير والانتظام المثالى، وبالتالي إمكانية إجراء كل أساليب المعالجة الآلية اللاحقة. إن تقييم مقارنة شدة الأمواج المفيدة والشغب تسمح بدراسة خصائص الحقل الموجي، لذلك يجب إجراء أعمال وتجارب حقلية خاصة لكل منطقة، ومقارنة أنظمة الرصد ونظام المجموعات والمسافة بين المتابع والمسافة بين اللوافط وأساليب مواصفات المتابع المختارة (انظر ملحق ١ تطبيقات عملية).

يبين الشكل (3-3-a) حالة تمثيل ورسم منحنيات المسافة الزمن للأمواج الناتجة، المباشرة والانعكاسية والانكسارية على شكل خطوط تعبر عن بداية استقبال ووصول لتلك الأمواج، أما في واقع الأمر فإن الأمواج ترد إلى اللوافط وتسجل كاملا الإشارة على السجل السيسمي، لذلك يحدث التداخل بين إشارات تلك الأمواج الواردة إلى اللوافط. يبين الشكل (3-3-b) تداخل الأمواج المباشرة مع الأمواج المنكسرة والأمواج المنعكسة عند الأخذ بالحساب طول الإشارة السيسمية. إن الجزء الأفضل من منطقة الرصد هو ذلك الجزء الذي ترصد فيه الأمواج المفيدة بشدة نسبتها $J_2 = 1.5 - J_0$. حيث تعنى نسبة الشدة J_0 علاقة سعة كامل الأمواج المفيدة A_S إلى سعة أمواج الشغب A_N أو إلى وسطي سعة أمواج الشغب.



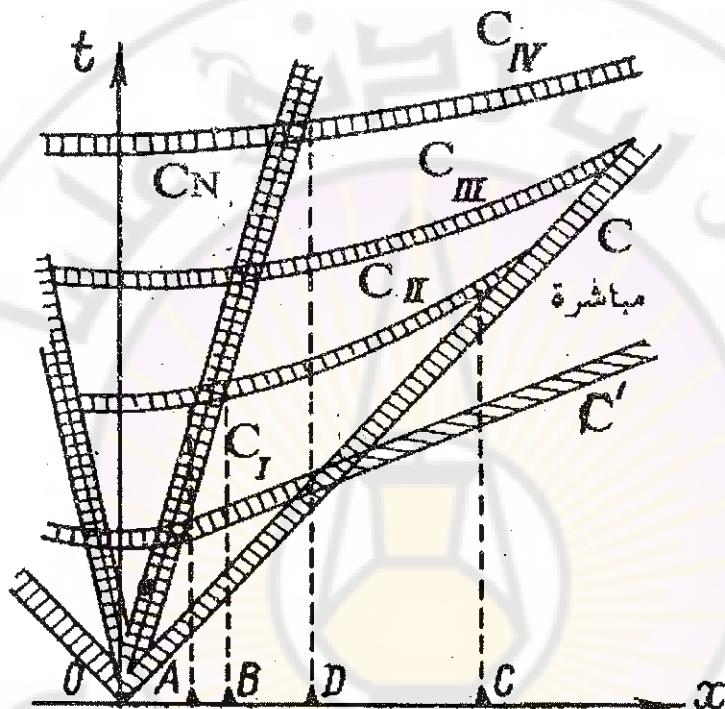
الشكل (٣-٣) علاقة متغيرات المسافة الزمن للأمواج المباشرة P_1 والمتمكسنة P_{11} والمكسرة P_{121} - a - رسم المتغيرات دون اعتبار طول الإشارة، b - رسم المتغيرات المطابقة للواقع (أي مع اعتبار طول الإشارة) [زنامينسكي ١٩٨٩].

عندما تتحقق هذه النسبة فإنه يمكن رصد الأمواج المفيدة دون تشويه الإشارة أو إجراء تحويلات زمنية معقدة لنظام التداخل، وهذا يسمح باستخدام أنظمة رصد أبسط. وفي الأجزاء حيث قيمة $1 - J_0 < 1.5$ ، يمكن فرز الأمواج المفيدة فقط باستخدام طائق التغطية المتكررة [٣].

إذا كانت - في الطائق السيسمية الانعكاسية - قيمة $2 - J_0 > 1.5$ ، فإنه يمكن تحليل المقل الموجي عند المسافات التي لا تزيد عن $h - 0.3 h - 0.5 h$ ، حيث h - العمق حتى السطح المدروس. الشكل (٤-٣) يبين مثالاً على ذلك التحليل ، لنفترض أن المطلوب متابعة دقة لأربع أمواج انعكاسية كاملة ذات منحنيات المسافة - الزمن $C_I - C_{IV}$ والمبيبة على الرسم، وكذلك متابعة الأمواج الانعكاسية C والوحة المباشرة C_D ، بالإضافة إلى أمواج الشغب الناظمية C_N المتمثلة بالأمواج السطحية والأمواج الصوتية. ولنفترض أن مطلوب كذلك دراسة المقطع ضمن المجال من السطح العاكس II حتى IV ، كما هو واضح من الشكل (٤-٣) ، نلاحظ أن كل موجة تظهر خارج منطقة التداخل أو التراكب مع الأمواج الأخرى على أجزاء محددة و مختلفة من البروفيل. مثل الموجة II يمكن متابعتها على الجزء OA أو BC . وليس نادراً أن بعض الأمواج الانعكاسية وبشكل كامل تتدخل مع أمواج الضجيج المختلفة ولا يمكن رصدها ضمن الحقول الموجية ولا على أية مسافة من المتبع. في مثل هذه الحالة يجب استخدام طائق وأساليب معالجة مناسبة لتحديد المسافة التي يمكن مراقبتها ورصدها بعد عملية المعالجة [٣].

أنظمة الرصد البسيطة هي التي تسمح برصد كل الأمواج المدروسة وفي الجزء المرصود نفسه، لذلك يجب السعي لإيجاد هذا الجزء من البروفيل والذي يقع ضمن منطقة الرصد ويؤمن دراسة كل الأمواج. وفي مثالتنا أعلاه ، مثل هذا الجزء من البروفيل هو المنطقة OA و DC على المحور X الشكل (٤-٣). وكل واحدة من هذه

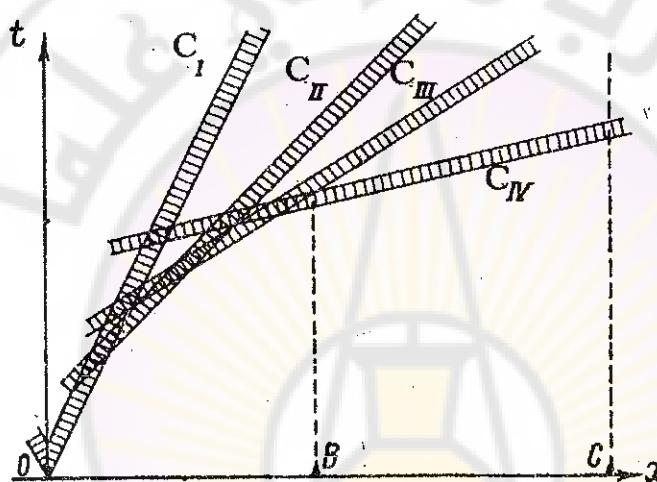
الأمواج يمكن رصدها كجزء من منطقة رصد البروفيل الأساسية. عندما تكون النسبة $1.5 - 1 < J$ فإنه يمكن دراسة المقلل الموجي عند المسافات الكبيرة بالطريقة الانعكاسية، والتي تؤمن خصائص اختيار بارامترات نظام الرصد



الشكل (٤-٣) اختيار منطقة رصد الأمواج [كورفيتش وبكانك ١٩٨٠]

بطريقة التغطية المتكررة. أما في الطائق الانكسارية عندما يكون الرصد على مسافات تزيد عن $4h - 3h$ ، فإن منطقة تحليل المقلل الموجي الانكساري تمتد أكثر من المقلل الموجي بالطريقة الانعكاسية. وهنا- كذلك الأمر - يتم تقدير النسبة J وهناك اهتمام خاص لتحديد أجزاء التداخل ، أجزاء تداخل الأمواج المختلفة، ضمن الحدود التي يصعب فيها متابعتها. انظر - على سبيل المثال - الحالة المبينة في الشكل (٥-٣)، نلاحظ أن لكل موجة منطقة متابعة محددة ، حيث في الجزء BC يمكن متابعة كل من الأمواج

II ، III ، IV ، لذلك يمكن اختيار هذا الجزء في هذه الحالة كمنطقة الرصد المطلوبة. في الطرائق السيسمية الانكسارية غالباً لا يمكن اختيار منطقة رصد واحدة لرصد جميع الأمواج ، وهذا مرتبط بالعدد الكبير لمناطق التداخل والتراكب والتحامد السريع لبعض الأمواج الانكسارية مع البعد عن المنبع، ويكون أحياناً طول جزء الرصد محدوداً ، حيث يقلل تأثير فعالية نفاذ الأمواج.



الشكل (٣ - ٥) مثال حالة لاختيار منطقة الرصد في المسح الانكساري [كورفيتش وبكانك ١٩٨٠].

٣.٤ . تمثيل أنظمة الرصد

يمكن تمثيل أنظمة الرصد السيسمية بأساليب مختلفة. ولتمثيل أنظمة الرصد على البروفيل من المريح استخدام الشكل المستوى، حيث نحدد البروفيل ضمن منطقة قياس ما على شكل قطعة مستقيمة X الشكل (٣-٦). ونرسم شبكة مربعة لإحداثيات محورها يميل بزاوية ٤٥ درجة عن خط البروفيل. لنفرض أنه عند التفجير في النقطة O_1 من البروفيل يستقبل اللاقط موجة في النقطة A_1 ، ولنفرض أن مثل هذا الرصد يمثل على شكل دائرة لها الرمز Q_1 ، ويقع على تقاطع إحداثيات الخطوط المشادة من

النقط O₁ و A₁ ، ونفرض أن الخط القاطع للدائرة يشير إلى اتجاه المنبع، والآن إذا كان لدينا على البروفيل مجموعة من نقاط الالتقاط المتجاورة A₃، A₂، A₁، A_n...، حيث يتم فيها التسجيل عند نقاط التفجير O₁ ، عندها تتقاطع نقاط الرصد مع Q₁ ، Q₂ ، Q_n...، Q₃ ، والتي تمثل دوائر مستمرة مرتبطة بخط مستقيم باتجاه نقطة المنبع O₁ . الجزء Q₁Q_n يمثل منطقة الرصد على مستوى الرصد [٣]. لنفرض أنه يوجد لدينا منباع مستقلان O₁ و O₂ وتطابق معهما نقطتا استقبال B₁ و B₂ كما في الشكل (b-٦-٣)، عندها ستتطابق نقاط الرصد O₁ و O₂ وتمثل نقاط رصد متبادلة، بحسب مبدأ التبادل.

أما إذا كان لدينا نقطة الالتقاط C تسجل الاهتزاز الناتج عن المتابع المتجاورة في النقاط O₁ ، O₂ ...، O_m من البروفيل، فإن جزء الرصد من البروفيل يمثل على الشكل (c-٦-٣) ، وبهذا الشكل يمكن التمثيل المستوى من تصور آية مجموعة رصد محددة . ويصبح العكس، لأية مجموعة رصد ممثلة على المستوى يمكن تحديده نقاط الترابط أي نقاط ترابط المنبع وترتبط اللواقيط على البروفيل التابعة لها. لذلك يمكن رسم تشيرات صغيرة باتجاه البروفيل تدل على المتابع، والاتجاه الآخر يدل على وضع نقاط اللواقيط أي الاستقبال.

عندما تكون نقاط المتابع أو اللواقيط المتوضعة على البروفيل قريبة من بعضها بشكل كاف؛ فإن نقاط الرصد المتجاورة والناتجة ضمن الظروف الأولية يمكن ربط أمواجها على طول أجزاء الرصد. وأجزاء الرصد يمكن أن تكون مترابطة مع بعضها البعض ب نقاط ترابط مشتركة، وعندما تكون نقاط الرصد كثيفة على أجزاء بروفيل الرصد، فإنه بدلاً عن الدوائر المذكورة والتي تمثل نقاط الرصد المستقلة، يمكن تمثيل جزء الرصد على شكل خط متصل كما في الشكل (d-٦-٣)، وكذلك الأمر في حال كانت نقاط التفجير متوضعة بشكل كثيف على جزء من بروفيل الرصد، يمكن تمثيلها

على شكل خط متصل ووضع خطوط صغيرة مقاطعة له أي عمودية عليه؛ كما في الشكل (٦-٣) والتي تشير إلى اتجاه المنبع.

تشير الآن إلى معاصرة واحدة من خصائص تمثيل الرصد بالطريقة الانعكاسية على مستو، عندما يكون السطح العاكس أفقياً فإن الإحداثيات الأفقية X_{refl} لنقط الانعكاس تساوي نصف مجموع إحداثيات نقاط التفجير X_S ونقاط الالتقاط X_G على البروفيل. والإحداثيات الأفقية للرصد X_H في هذه الحالة تساوي كذلك الأمر نصف المجموع، ومنه نقاط الرصد تتوضع فوق نقاط الإسقاط العمودي لنقط الانعكاس على البروفيل.

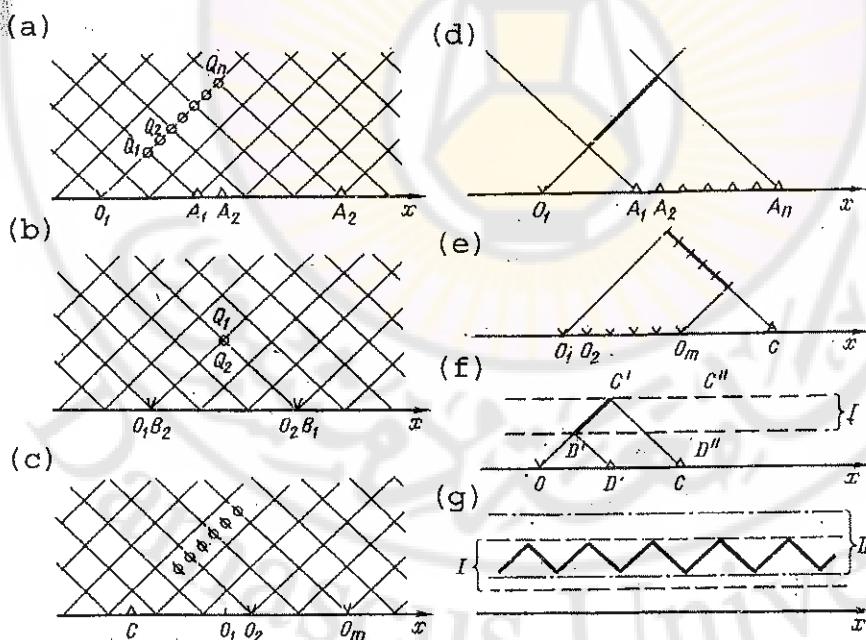
وكلما زادت مسافات أجزاء الرصد الأفقية، زادت أجزاء مسافات مسح السطوح العاكسة. ولدراسة السطح العاكس على عدة أجزاء يجب توزيع الرصد بالتساوي؛ حيث تتم الإزاحة على البروفيل فوق الجزء المطلوب رصده من السطح العاكس. وهذه الخلاصة تطبق كذلك الأمر على الأعمال في الدراسات السيسمية الانكسارية.

يمكن تحديد متابعة موقع مناطق ظهور كل الأمواج على مستوى التمثيل العام. ليكن لدينا منبع في النقطة O الشكل (٦-٣)، تم التوصل بنتيجة تحليل الحقل الموجي؛ إلى أن كامل الموجة يمكن متابعتها ضمن الجزء DC من البروفيل.

عندما تحدد نقاط الرصد D و C جزء السطح المتابع أو الظاهر على مستوى التمثيل العام. لنفرض أن ظروف متابعة الأمواج على طول البروفيل لم تغير، عندما يجب أن لا يتغير وضع أجزاء السطح المتابع أو الظاهر بالنسبة لخط القياس. ومنه الخط CC' و DD' الموازي لخط البروفيل، والتي تحدد المنطقة I تسمى منطقة الرصد أو منطقة المتابعة لتلك الأمواج "منطقة رصد و متابعة الأمواج". ولمتابعة هذه الأمواج بالضرورة تحتاج إلى نظام رصد يتوضع ضمن المنطقة I.

أي نظام رصد يؤمن الترابط المستمر لتلك الأمواج، يجب أن يتوضع بشكل كامل ضمن منطقة الرصد لمتابعة تلك الأمواج. وإذا كان لدينا موجتان وهما منطقتا متابعة وظهور مختلفة، فإنه يفضل اختيارهما على نظام رصد ومتابعة يشملهما معاً كما في الشكل (٦-٣- g)، وعندما تكون مسافة ووضع أجزاء المتابعة والظهور متغيرة على طول البروفيل؛ فإن الحدود "C'C" أو "D'D" يمكن أن تكون غير موازية للخط X [٣].

ومن الكم الكبير والعائد اللامحدود لأنظمة الرصد التي تؤمن المتابعة الصحيحة للعواكس ضمن منطقة ظهور الأمواج، يجب اختيار تلك الأنظمة التي توفر نوعية جيدة للأعمال الحقلية بأقل كلفة ممكنة وزمن ممكن، لاحظ الشكل (٩-٤) و الشكل (٤- ٢٣).



الشكل (٦-٣) تمثيل أنظمة الرصد في مستوى [كورفيتش وبكالنك، ١٩٨٠].

٣ . ٣ . ٥ . بروفيل الرصد وتشكيله في التغطية المتكررة

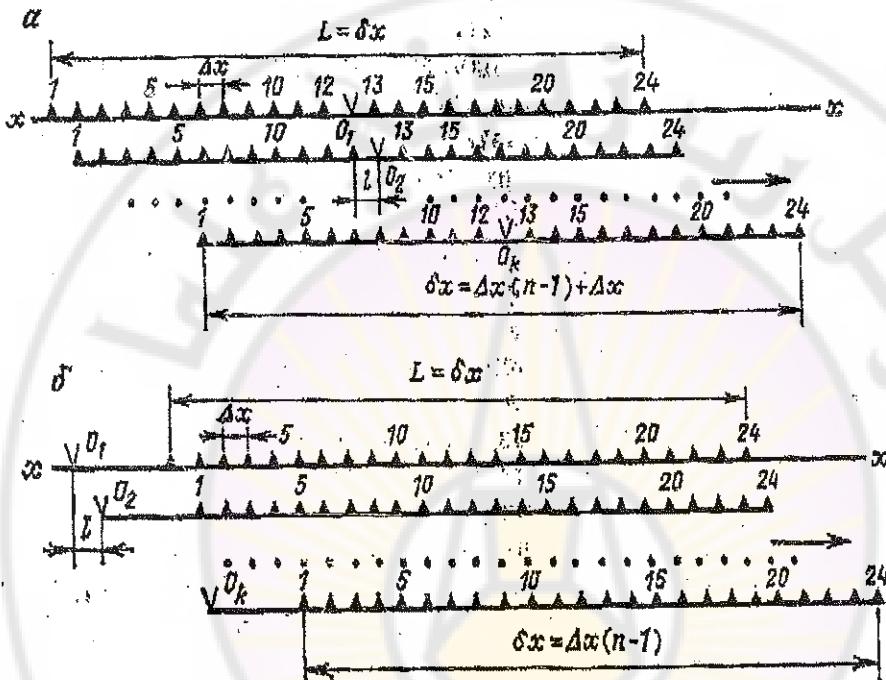
طول تشكيلة القياس (قاعدة الرصد) L والفاصل المتبقي ℓ ومقدار التغطية N هي من العناصر الأساسية لبروفيلات الرصد. طول تشكيلة القياس عادةً تساوي أو تضاعف المسافة بين اللواقط؛ والتي بدورها تحدد بعد قنالات التسجيل n للمحطة السيسمية والمسافة ΔX بين اللواقط المجاورة (مراكز مجموعات اللواقط) على البروفيل. من مسافات اللواقط المتساوي L يمكن حساب $L = n(\Delta X)$:

علاقة طول تشكيلة اللواقط بضعف مقدار الفاصل المتبقي $\frac{L}{2\ell} = N$ تسمى

نظام التغطية السيسمية (أو التغطية المتكررة لمنحنيات الأمواج). في الطراائق السيسمية تستخدم نظام التغطية المتكررة ١٢ مرة وأكثر، والتي تسمح بتنفيذ طرق معالجة مختلفة للمعطيات الحقلية السيسمية [٩].

المهم في نظام الرصد ذي التغطية المتعددة أو المتكررة أن قاعدة اللواقط أكبر بكثير من قيمة المسافة بين التفجير. وبشكل عام نقاط التفجير وقاعدة اللواقط L تنزاح بالتالي على طول البروفيل كل مرة بمقدار الفاصل المتبقي الشكل (٧-٣). وبعد إزاحة جزء من قاعدة اللواقط ستقع ضمن حدودها السابقة، وكلما كانت التغطية أكثر كانت نسبة L/ℓ أكبر. ومن الضروري إنجاز عدد من الإزاحات على البروفيل قبل أن يحدث أن تكون قاعدة اللواقط خارج حدود الوضع الأولى. على سبيل المثال عند التغطية ١٢ مرة، من الضروري أن يكون نظام الرصد كما في الشكل (٧-٣-a) مولفًا من ٢٤ تبليلاً، بينما تحتاج في نظام التغطية الوحيدة فقط إلى تبليلين، حيث قاعدة اللواقط تغطي للنصف. إن نقطة التفجير O_k في النظام المركزي في الشكل (٧-٣-a) متوضعة دائمًا في مركز قاعدة اللواقط. أما في النظام الجنافي نقاط التفجير متوضعة على نهايتها أو مزاحة عن حدود قاعدة اللواقط الشكل (٧-٣-b). إن نظام الرصد الجنافي مع إزاحة نقاط التفجير في طريقة CDP تسمح بتحميد

الأمواج متكررة الانعكاس في حالة منحني المسافة - الزمن من ذي الطول الصغير بالمقارنة مع النظام المركزي [٢١].



الشكل (٣-٧) أنظمة الرصد السizerمية a - نظام مركزي b - نظام جنائي [زنابيسكي ١٩٨٩]

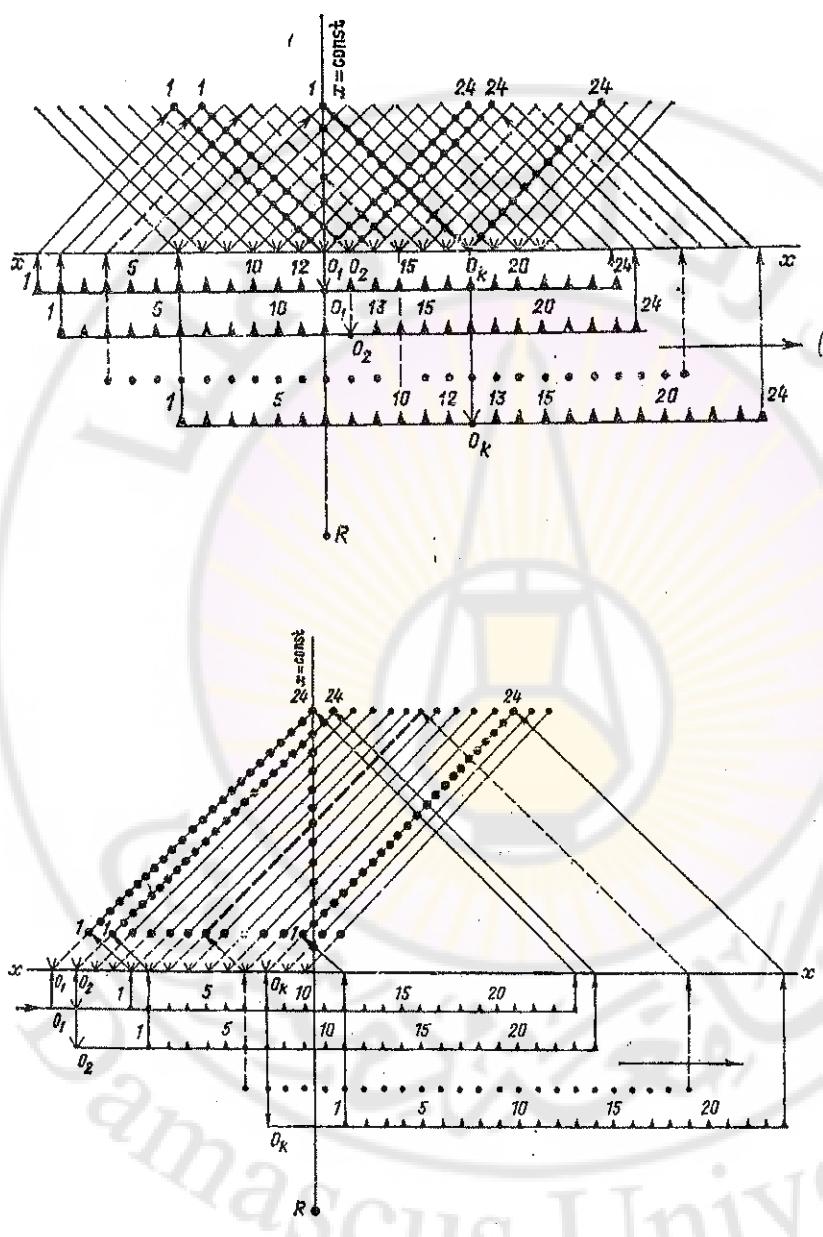
إذاً التمثيل المناسب والمريح أكثر من غيره وخاصة لأنظمة الرصد المعقدة هو نشر وتبسيط العمل السيسمي في مستوى تمثيل الشكل (٣-٨). وكما ورد أعلاه عند استخدام هذه الطريقة أفقياً يمكن تمثيل خط البروفيلات وإزاحات نقاط التفجير. ومن قاعدة اللوافط على البروفيل تسقط خطوط عمودية على الأشعة الصادرة من المنابع المطابقة تحت زاوية ± 45 درجة من خط البروفيل. في النظام المركزي، قاعدة اللوافط تسقط على خطين ناجحين من المنبع المطابق تحت الزاوية $+45$ درجة و -45 درجة (الشكل ٣-٨-a). في نظام الرصد الجنائي الخطوط تسقط على الشعاع

تحت الزاوية $+45$ درجة إذا كانت قاعدة الرصد متوضعة على اليمين من نقاط التفجير الشكل (٣-٨-٦)، وعلى الشعاع تحت الزاوية -45 درجة، إذا كانت قاعدة اللواقط على اليسار [٢١، ٣].

يجب الإشارة إلى الأهمية الكبيرة في ربط أنظمة الرصد بما يسمى النقاط المشتركة أو المتبادلة. وها نقطتان متبادلتان، حيث تم في النقطة الأولى التسجيل للطاقة القادمة من المبع الثاني، والتسجيل في النقطة الثانية للطاقة القادمة من المبع الأول، أي التسجيل الأول يتضمن إلى نقاط الالتقاط O_1 ونقاط التفجير O_2 ، أما التسجيل الثاني يتضمن إلى نقاط الالتقاط O_2 ونقاط التفجير O_1 لاحظ الأشكال (٤-٥-٤).

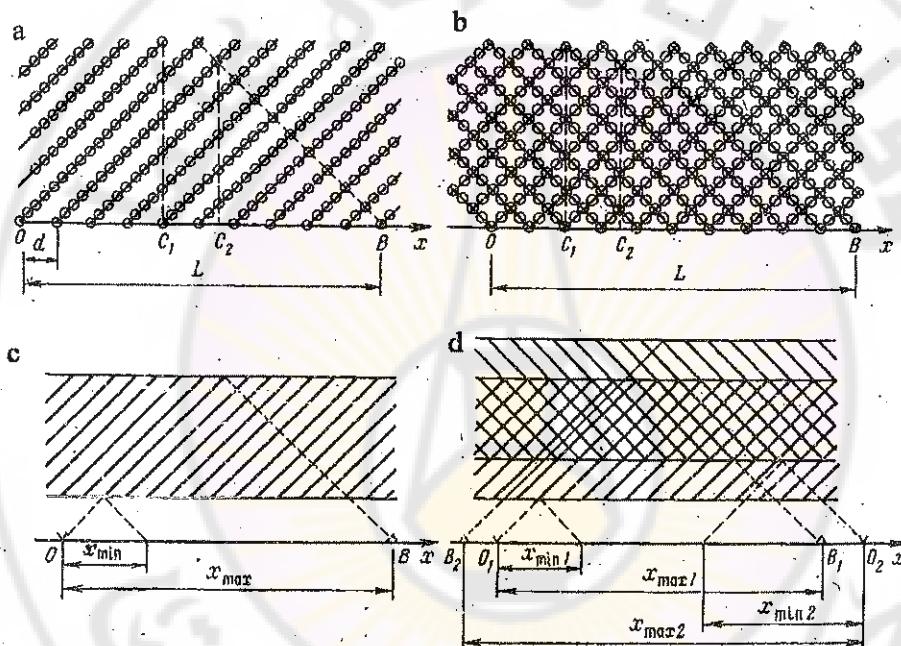
إن الأمواج ذات النوع الواحد في نقاط الترابط ترد من الوسط العاكس نفسه. وحسب مبدأ التبادل، فعند تسجيل النوع نفسه من الأمواج وفي نقاط الترابط فإنه لا يحدث تغيير لزمن ولشكل الموجة. يتم في الواقع التطبيقي وبشكل دقيق متابعة تساوي أزمنة الترابط الموجي، أما شكل الأمواج عادة فيتغير وخاصة عند التبعادات الكبيرة بين نقاط الترابط. وربما كان هذا أحد الأسباب التي تعيق أعمال التسجيل السيسمي أثناء التبعادات الكبيرة بين نقاط الترابط.

يلاحظ على مستوى التمثيل أن كل زوجين من نقاط الترابط والتي تمثلها نقاط تقاطع الأشعة ناتجة من المتابع المشتركة. الأزواج المختلفة المتباعدة من نقاط الترابط، والتي تمثلها الأمواج المنعكسة القادمة من نقاط العمق نفسها تتوضع على خط شاقولي مستقيم $X = CONST$ انظر الشكل (٣-٨-٣). عدد أزواج النقاط على هذا الخط الشاقولي مرتبط مباشرة بنظام التغطية المتكرر، ويشمل هذا الشكل نظام تغطية ذا تكراراً، حيث يوجد عند كل خط شاقولي ست نقاط مزدوجة متراقبة. إن النظام الذي يمثل رصداً وفيه زوج من نقاط الترابط هو عبارة عن نظام تغطية



الشكل (٣-٨) قليل أنظمة المرصد المركبة والمحاذية - النقطة المعاكسة المشتركة [زاندبيتسكي ١٩٨٩]

أحادية مستمرة. إذا كانت المسافة بين نقاط الترابط تساوي مسافة الفاصل النبغي، هذا النظام يسمى التغطية المستمرة البسيطة. وبين الشكل (٩-٣) تمثيل بعض أنظمة الرصد المستخدمة في التغطية المتكررة مثل الرصد الجناحي دون إزاحة؛ والرصد الجناحي مع إزاحة؛ والرصد المركزي دون إزاحة؛ والرصد المركزي مع إزاحة.



الشكل (٩-٣) بعض أنظمة الرصد المستخدمة في التغطية المتكررة a- رصد جناحي دون إزاحة b- رصد مركزي دون إزاحة
c- رصد جناعي مع إزاحة d- رصد مركزي مع إزاحة [كورفيش وبكالك ١٩٨٠].



الفصل الرابع

أنظمة الرصد الحقلية في الأعمال السيسمية الانعكاسية

- ٤ . ١ . مقدمة
- ٤ . ٢ . طول قاعدة الرصد L والفاصل المبعي λ
- ٤ . ٣ . التسجيل بطريقة التغطية الأحادية المستمرة
- ٤ . ٤ . تثيل أنظمة الرصد في المسح المستمر
- ٤ . ٥ . النقطة العاكسة المشتركة و النقطة الوسطى المشتركة
- ٤ . ٦ . الرصد المساحي



أنظمة الرصد الحقلية في الأعمال السيسمية الانعكاسية

٤ . مقدمة

إن الأمواج المتعكسة كما هو معروف يمكن تسجيلها بدءاً من المنبع على طول خط القياس؛ وهو الجزء المناسب لرصد تلك الأمواج. لذلك نسعى إلى تطبيق أنظمة الرصد عند استخدام الطائق السيسمية الانعكاسية اعتباراً من المنبع وعلى مسافات ليست بعيدة كثيراً عنه. يشتري من ذلك حالة الرصد لتخميد تأثير الأمواج المتكررة؛ وخاصة أثناء معاملة المعطيات المعتمدة على اختلاف السرعة الظاهرية للأمواج المتكررة والمنعكسة لمرة واحدة. وبما أن هذا الاختلاف لا يظهر إلا على المسافات البعيدة من المنبع ، لذلك يمكن اختيار مسافات أكبر بعيداً عن المنبع في هذه الظروف، حيث يمكن فرز الأمواج المتعكسة من الحقل الموجي.

٤ .٢ . طول قاعدة الرصد L و الفاصل المنبعي ℓ .

لابد من توزيع عدد كبير من نقاط المنبع لرصد سطح عاكس بشكل مستمر على طول خط قياس الرصد. وإن الجزء من خط القياس الموجود بين المنبع والآخر، أو بين منبعين متتالين نسميه الفاصل المنبعي ℓ . والمسافة L بين المنبع وأبعد لاقط عنه والذي يسجل الاهتزاز من هذا المنبع تسمى طول تشكيلة الرصد أو طول المنبعي. تفضل المحافظة على استخدام طول ثابت لتشكيلية الرصد و الفاصل المنبعي في منطقة الدراسة الواحدة نفسها، بقدر ما تسمح به الظروف الجيولوجية و الطيوبغرافية للمنطقة، ويمكن اختيار الطول بحيث يساوي مضاعفات المسافة بين اللواقط أو مسافة الرصد .

إن اختيار طول قاعدة الرصد L مشروط بعدة أسباب، منها عمق الاستكشاف. حيث كلما زاد عمق الاستكشاف أو عمق السطح العاكس ازداد طول قاعدة الرصد. وإذا كان الطول L صغيراً بالمقارنة مع العمق ، ستكون هناك صعوبة

في تخميد الأمواج المضاعفة (المتكررة) وصعوبة حساب السرعة الفعالة من منحنيات الأمواج المعكسة [٢، ٤، ٩].

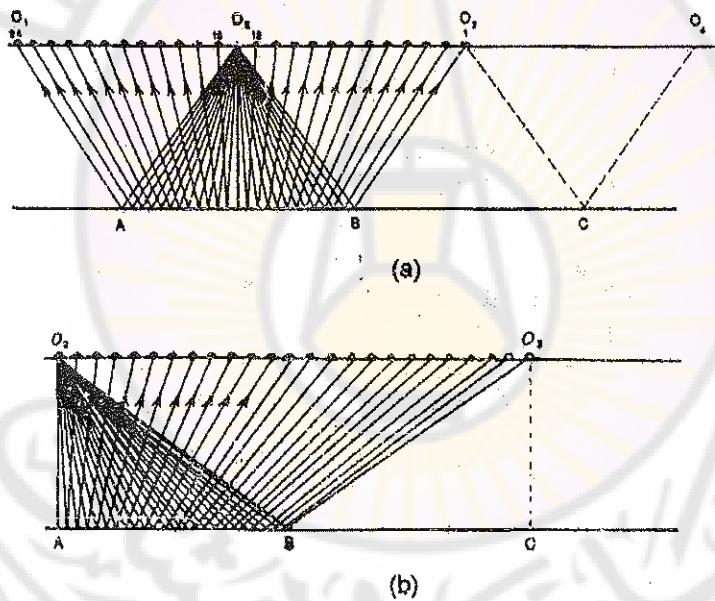
وإذا تم اختيار طول قاعدة الرصد L بشكل كبير نسبياً، فإن ذلك يؤدي إلى ظهور الأمواج الانكسارية على التسجيل، ويؤدي إلى صعوبة متابعة ورصد الأمواج المعكسة وتقليل فعالية تخميد الأمواج المتكررة.

٤. ٣ . التسجيل بطريقة التغطية الأحادية المستمرة

عملياً كل أعمال المسح السيرمي النموذجية والتقليدية تتم بطريقة البروفيلات المستمرة، أي إن المنابع وجموعات اللواقط تتوضع على خط بحيث لا يكون هناك فراغات تؤدي إلى انقطاع بالمعلومات الحاصلة، عدا تلك المشروطة بالقطع، بسبب الفواصل بين جموعات اللواقط. قبل عام ١٩٦٤، كل نقطة انعكاس كانت تسجل لمرة واحدة فقط، والحصول على تسجيل وحيد التغطية، يستثنى من ذلك نقاط الترابط التي على طرق التسجيل، حيث تسجل مرة ثانية بين البروفيلات، وذلك لتخفيف احتمالية الخطأ عند متابعة وملحقة العواكس من تسجيل إلى آخر. وبالمقابل فإنه يتم في طريقة نقطة العمق المشتركة أو النقطة الوسطى المشتركة تسجيل الانعكاس عن كل نقطة أكثر من مرة.

إن التسجيل باللغطية المستمرة وفق نظام الرصد المتراكم، موضح في الشكل (٤-١-a). حيث المنابع متوضعة وفق فواصل منتظمة على طول خط القياس وهي غالباً بحدود ٤٠ - ٥٤ م. ويستخدم كبل سيرمي يشغل الفاصل بين منبعين. يتم الاستعداد لوصول جموعات اللواقط (مثال ٢٤ مجموعة) وفق مسافات متساوية على طول خط القياس (وتسمى فاصل المجموعة أو الخطوة الفاصلة) وبالتالي، من أجل فاصل منبعي ٤٠ م، وتوزيع ٢٤ مجموعة على كبل طوله ٨٠٠ م فإن المسافة بين مراكز الجموعات تساوي حوالي حوالي ٣٥ م [١٣، ١٥].

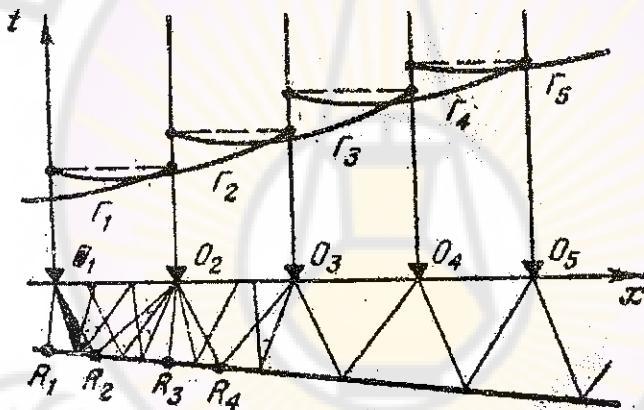
ومن أجل خط القياس الممتد من النقطة O_1 إلى O_3 تستخدم النقطة O_2 كمنع للطاقة، وهذا يسمح بتغطية السطح العاكس بين النقطتين A و B، ومن ثم ينقل الكبل الممتد بين O_1 و O_2 إلى المنطقة الممتدة بين O_3 و O_4 ، منع الطاقة عنها ستكون في النقطة O_3 ، وهذا يؤمن تغطية تحت سطحية بين B و C. مسارات الأشعة الموجية من المنبع O_3 هي عكس مسارات الأشعة من الجموعة الأولى من المنبع O_2 ، عندها يتم تغطية مستمرة على طول البروفيل. غالباً لا تُفعّل اللواقط التي بجانب المنابع للتسجيل. أما التسجيل بالتغطية المستمرة وفق نظام الرصد الجساني، فهو موضح في الشكل (٤ - ١ - b).



الشكل (٤ - ١) عرض انتشار الأشعة في نظام الرصد المستمر [شيريف وكلدارت ١٩٩٥]

الرصد المستمر للسطح الفاصل يسمح بالحصول على المعلومات التفصيلية عن البنية الجيولوجية للمنطقة؛ وتستخدم لاختبار المنطقة باتجاهات مختلفة أي بالشكل المساحي، في أبسط طرائق المسح المستمر عادةً ما تتوضع المنابع O_1 ، O_2 وهكذا على طول الخط القياس وعلى مسافات ثابتة بين بعضها البعض الشكل (٤ - ٢).

عند التفجير في المنبع O_1 وانتشار اللوافط بالتالي ضمن المسافة بين O_1 و O_2 والتي تؤمن تسجيل الانعكاسات عن السطح العاكس للجزء بين R_1 و R_2 . وعند إجراء التفجير في المنبع O_2 وانتشار اللوافط بالتالي ضمن المسافة بين O_2 و O_3 ، عندها يمكن الحصول على المعلومات من السطح العاكس للجزء المتواضع بين R_2 و R_3 ، R_3 و R_4 . وبالمتابعة إلى المنبع O_3 والرصد ضمن الفاصل المتبقي بين O_3 و O_4 ، O_4 و O_5 ، فإنه يتم الحصول على المعلومات من السطح العاكس من النقطة R_4 وإلى اليمين وهكذا . مثل هذا النظام يسمح بالرصد المستمر للسطح العاكس على طول الرصد المختار [٢] .



الشكل(٤-٢) نظام رصد بسيط بين مسارات الأشعة والمحبيات الناتجة [كورفيتش ١٩٧٥]

نظام الرصد المستمر البسيط يسمح بترابط أو بتطابق الأمواج المنعكسة ذات الصنف الواحد ، والناتجة من منابع في مواقع مختلفة. مثل هذه الحالة عندما يكون المنبع في النقطة O_1 واللارقط يقع في النقطة O_2 ، فإن زمن انتشار الأمواج على طول الشعاع $O_1 R_2 O_2$ يساوي زمن انتشار الأمواج على طول الشعاع $O_2 O_3 R_4$ ، وكان التفجير في المنبع O_2 واللارقط في النقطة O_1 . النقاط O_1 و O_2 في مثل هذه الحالة من نظام الرصد تسمى نقاط الترابط. وأزواج النقاط O_2 و O_3 ، O_3 و O_4

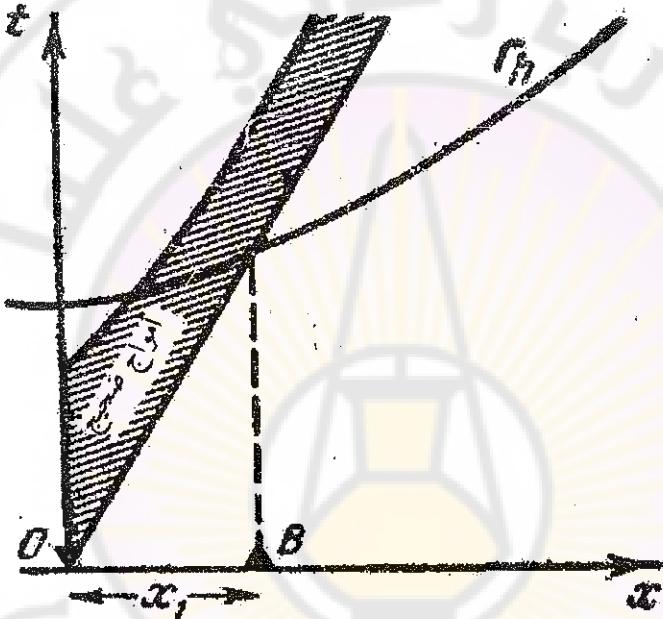
إلغ .. هي كذلك الأمر نقاط ترابط. من مقارنة زمن الانعكاس في نقاط الترابط يمكن أن يطابق الانعكاس هذا أو ذلك السطح العاكس.

عند وصف أنظمة الرصد للأمواج ذات الصنف الواحد يمكن رسمها على شكل منحنيات مسافة - زمن ، ممثلة في الشكل (٤-٢) حيث Γ_1 - المنحنى الناتج من المنبع في O_1 ، Γ_2 - المنحنى الناتج من المنبع O_2 وهكذا.

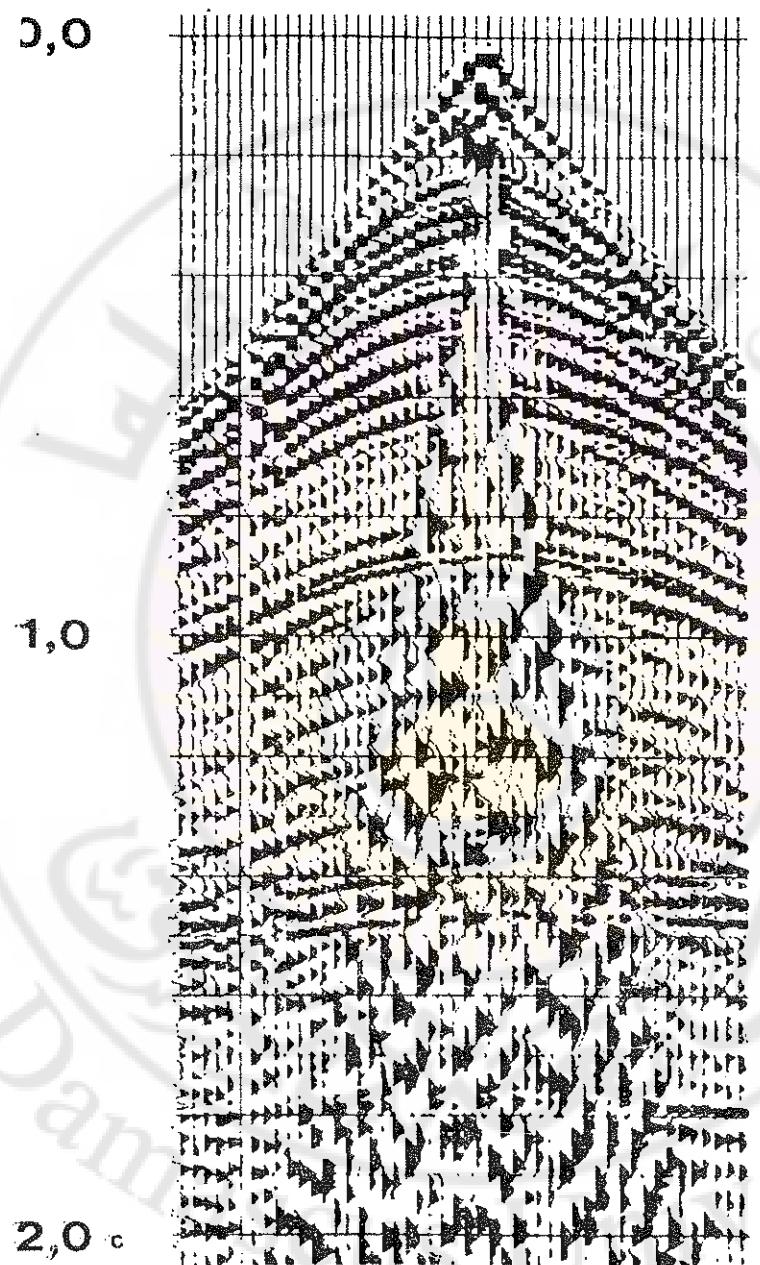
يصعب في كثير من الحالات تحقيق نظام الرصد المستمر البسيط بسبب عدم إمكانية تسجيل الأمواج المعاكسة ضمن المسافات القريبة من المنبع. ويعود ذلك لشدة أمواج الشغب السطحية، والتي تظهر في مناطق متعددة ، أو لشدة الأمواج الصوتية الناتجة جراء التفجير بالهواء أو في الحفر الخاصة بذلك أو في الآبار السطحية. في مثل هذه الظروف يمكن تسجيل الأمواج المعاكسة فقط بوضع اللوافط على مسافة بعيدة نسبياً عن المنبع . ويمكن تحديد هذه المسافة كما يلي.

لتتصور على مستوى منحنى المسافة - الزمن ($t - X$) ومن بداية الإحداثيات في المنبع O ، وجود منحنيات مقدمة ولؤخرة أمواج الشغب . وهذه تحدد المنطقة التي يصعب فيها رصد الأمواج الانعكاسية بسبب الانتشار القوي لأمواج الشغب أو الضجيج كما في الشكل(٤-٣). ونرسم كذلك منحنى الأمواج الانعكاسية ونفرض أنه يدخل في المسألة رصد الأمواج الانعكاسية من الأعماق الأقل من العمق المعطى h . عندها يمكن الحصول على منحنيات الأمواج الانعكاسية فقط ضمن نطاق الانتشار في المنطقة الأقل من المنحنى Γ_h ، المطابق للسطح العاكس المتواضع على العمق h . كما هو واضح من الشكل(٤-٣-a) تبدأ هذه الانعكاسات من مسافة $OB = x_1$ من المنبع O ، حيث تبدأ بالوصول قبل أمواج الشغب وعندها يمكن تسجيلها، أما الشكل (٤-٣-b) فهو يمثل حقولاً موجياً تطبيقياً بين أماكن وجود أمواج الضجيج في المنطقة المدروسة، حيث لكل منطقة أمواج ضجيج مختلف عن الأخرى، وهذا الحقل الموجي

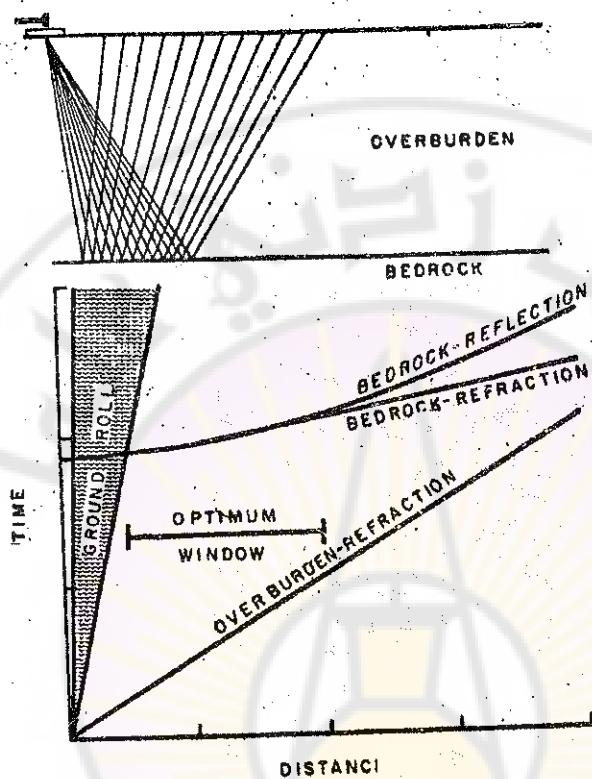
يساعد في اختيار النافذة المثالية وأماكن الرصد اللاحقة. ويبيّن الشكل (٤-٤) كيفية اختيار النافذة المثالية للرصد على خط القياس السيسمي الخاص بالدراسات السيسمية السطحية [٢].



الشكل (٤-٣) اختيار منطقة الرصد نظرياً بوجود الضجيج المبين على الشكل [كورليتشن ١٩٧٥].



الشكل (٤ - ٣ - b) حقل موجي تطبيقي بين وجود أمواج الضجيج [كري وبروكس ١٩٨٨].



الشكل (٤) اختصار النافذة المثالية للرصد [رايلي وستيلس ١٩٨٦]

ويمكن تحديد المسافة x_1 - والتي هي إحداثيات نقطة تقاطع منحني أمواج

الشعب مع منحني الأمواج الانعكاسية، $\frac{x}{v_0} = t$ حيث v_0 - سرعة انتشار أمواج

الشعب (الأمواج السطحية أو الأمواج الصوتية).

معادلة منحني المسافة - الزمن للأمواج الانعكاسية في حالة السطح العاكس

الأفقي لها الشكل المعروف التالي: $\frac{1}{v} \sqrt{4h^2 + x^2} = t$. وبمساواها مع المعادلة أعلاه

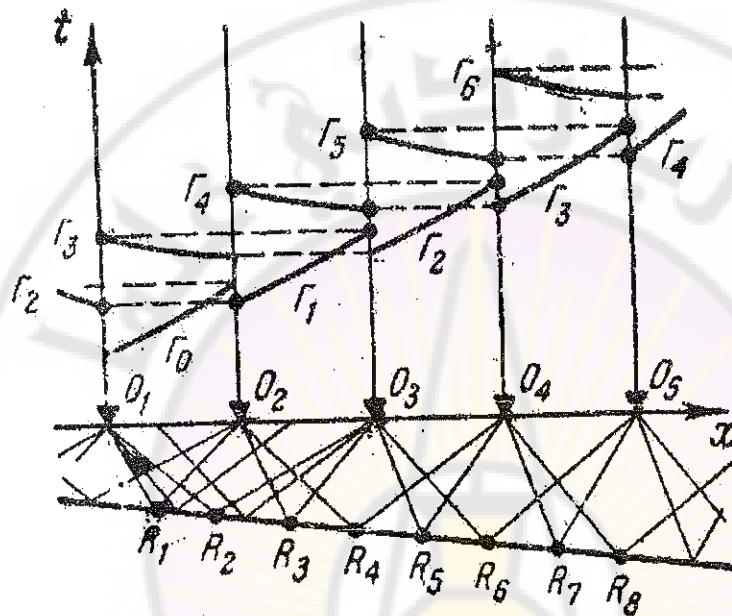
$$x_1 = \frac{2h}{\sqrt{(v/v_0)^2 - 1}}$$

يمكن تحديد قيمة x_1 :

وبهذا الشكل يمكن نشر اللواقط على طول قاعدة رصد واحدة أو اثنتين إلى اليمين من النقطة x_1 ، وعندما يمكن متابعة العاكس المطلوب على هذا الجزء من البروفيل. في المثال المبين أعلاه تم رصد موجة شغب واحدة ، وبالطبع هناك حالات كثيرة توجد فيها وبوقت واحد موجتا شغب، ذات سرعات انتشار مختلفة. وبرسم منحنيات المسافة – الزمن لتلك الأمواج يمكن إيجاد الجزء من الخط القياسي والذي يسمى منطقة متابعة الأمواج المنعكسة ، حيث تعكس من الجزء الذي لا تتدخل فيه أمواج الشغب.

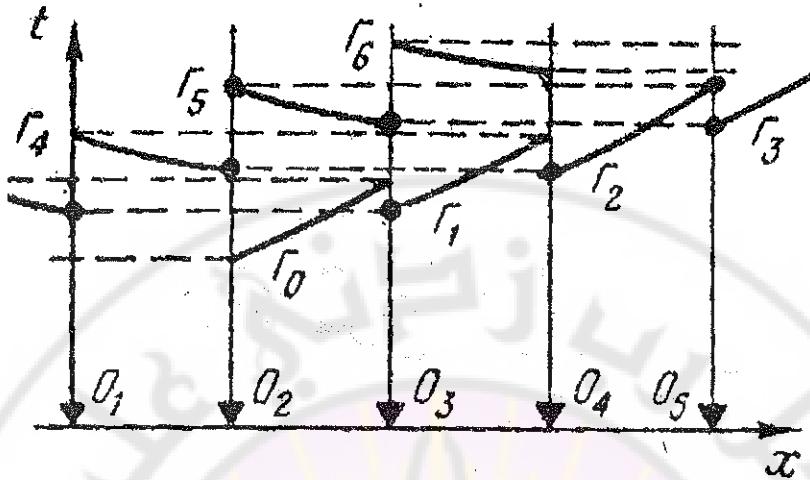
لرصد السطح العاكس بشكل مستمر في مثل هذه الحالات يتم استخدام نظام رصد آخر ، يسمى نظام رصد مستمر خلال فاصل منبعي واحد كما في الشكل(٤-٥)، في هذه الطريقة عند التفجير في المنسوب O_1 يتم وضع اللواقط ضمن الفاصل المنبعي $O_2 - O_3$. وعند وضع المنسوب في النقطة O_2 توضع اللواقط ضمن المسافة O_2O_3 ، وعند وضع المنسوب في O_3 توضع اللواقط ضمن المسافة O_2O_1 O_4O_3 ، وعند التفجير في المنسوب O_4 يتم رصد الجزء R_1R_2 R_2R_3 R_3R_4 R_4R_5 وهكذا . وبهذا الشكل عند التفجير في النقطة O يتم رصد الجزء O_5O_4 وهكذا . وبهذا الشكل عند التفجير في النقطة O_2 يتم رصد الجزء R_3R_4 R_4R_5 R_5R_6 من السطح العاكس ، وعند التفجير في النقطة O_3 يتم رصد الجزء R_2R_3 R_3R_4 R_4R_5 وهكذا إلخ ، هذا يعني رصد السطح العاكس بشكل مستمر. وكذلك الأمر يوجد هنا زوج من نقاط الترابط، حيث يمكن ملاحظتها عند متابعة الأشعة $O_1O_2R_1R_2$ ، $O_1O_2R_2R_3$ ، $O_1O_2R_3R_4$ ، $O_1O_2R_4R_5$ وهكذا . مقارنة أزمنة خروج الأمواج الانعكاسية في نقاط الترابط متماثلة للأمواج الانعكاسية ذات النوع الواحد، كما ورد أعلاه. يبين الشكل(٤-٥) منحنيات المسافة– الزمن الانعكاسية مرتبطة فيما بينها بنقاط الترابط. ينطابق رمز المنسوب مع رمز نقاط المنسوب، عند التفجير

لرصد تلك المنحنيات [٢].



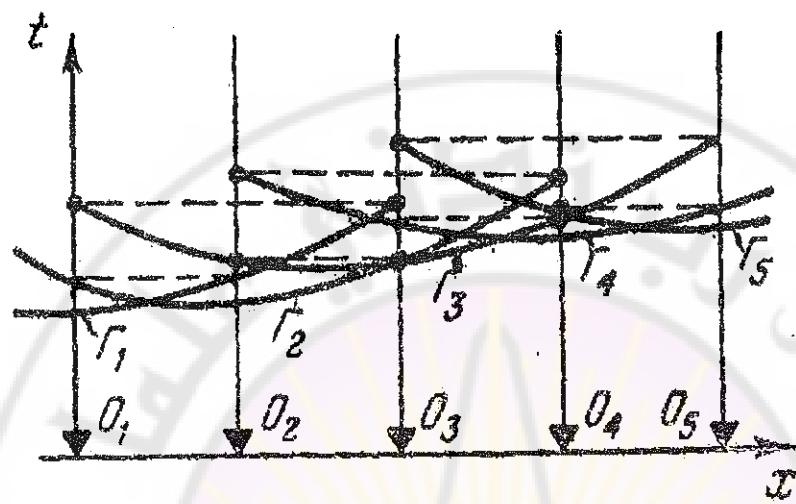
الشكل (٤-٥) نظام رصد مستمر يترك فاصل منبعي واحد [كورفيتش ١٩٧٥]

ويمكن تنفيذ نظام رصد مستمر لمتابعة سطح عاكس ليس فقط خلال فاصل منبعي واحد؛ وإنما كذلك الأمر خلال فاصلين منبعين؛ أي ترك قاعتي رصد فارغتين دون وجود لواقط ضمنها، كما ورد أعلاه، عند ذلك يمكن إجراء نظام رصد مستمر خلال فاصلين منبعين كما في الشكل (٤-٦). ويمكن إزاحة نقاط الرصد كذلك الأمر أبعد من ذلك أي خلال ثلاثة أو أربعة فواصل منبعية أي ثلاث أو أربع قواعد رصد اعتباراً من المبع. ومثل هذه الأنظمة تتفق عندما تكون منطقة الرصد ليست كبيرة. إلا أن هذه الأنظمة تتطلب عدداً أكبر من المتابع ومكلفة أكثر.

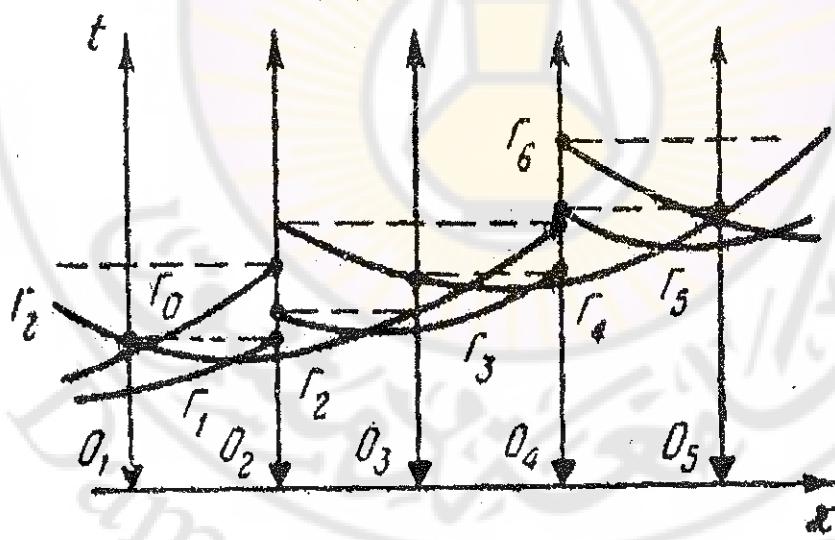


الشكل (٤ - ٦) نظام الرصد خلال فاصلين متبعين [كورفيش ١٩٧٥]

يمكن استخدام نظام رصد مستمر ذا تغطية ثنائية في الظروف السبزموجولوجية الصعبة ، حيث صعوبة رصد ومتابعة الأمواج الانعكاسية، ولزيادة دقة المسح. مثل هذا النظام يمثله الشكل (٤-٧) الذي يسمح برصد مستمر للسطح العاكس نفسه مرتين، وذلك باستخدام نظامي منحنيات مسافة – زمن مستقلة. حيث إذا ظهر في أحد هذه الأنظمة خلل ما أو انقطاع أدى إلى تشويه نوعية الانعكاسات، فإنه يمكن الحصول على المعلومات عن السطح العاكس أو السطوح العاكسة من نظام الرصد الثاني . والتغطية الثنائية ستكون مكافحة اقتصاديًّا أكثر من نظام المسح الأحادي المستمر. في بعض الحالات يمكن إجراء رصد مستمر ذي مرة ونصف، كما هو واضح من الشكل (٤-٨). مثل هذه الأنظمة يمكن استخدامها في الحالات التي تتطلب رصد السطوح العاكسة القريبة أي (غير العميق) والسطح العميق. وأجزاء منحنيات المسافة- الزمن البعيدة أي ضمن المسافة التي تلي قاعدة الرصد الأولى ، تستخدم لزيادة دقة حساب السرعة الوسطى ورسم المقطع للسطح العميق.



الشكل(٤-٧) نظام رصد دفاعي [كورفيتش ١٩٧٥]

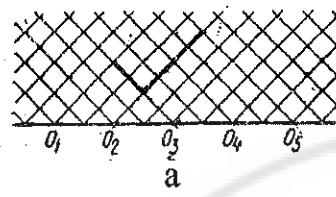


الشكل(٤-٨) نظام رصد مراقبة ونصف [كورفيتش ١٩٧٥]

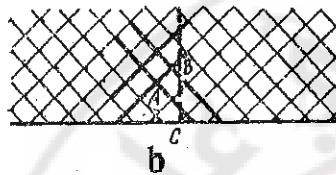
٤. ٤ . تمثيل أنظمة الرصد في المسح المستمر

في الفقرة السابقة تم تمثيل موقع اللواظط عند موقع مختلفة للمنابع؛ وذلك من خلال تمثيل منحنيات المسافة - الزمن الناتجة على مستو. مثل هذا التمثيل مريح وسهل فقط لأنظمة الرصد البسيطة، ولكنه في حالة الأنظمة الصعبة والمعقدة يفقد هذا التمثيل وضوحيه وبيانه. يبين الشكل (٤-٩) نماذج تمثيل أنظمة الرصد على مستوى الحالات الواردة في الأشكال من (٤-٢ حتى ٤-٨) وغيرها. الشكل (٤-٩) يمثل حالة الرصد عند التفجير في النقطة O_2 حيث يتم الرصد هنا في الجزء $O_3 O_4 O_5$ من البروفيل، وعند التفجير في النقطة O_3 سيتم الرصد في الجزء $O_1 O_2$. يبين الشكل (٤-٩) من C حتى G تمثيل أنظمة رصد انعكاسية مستمرة مختلفة تطابق الأشكال

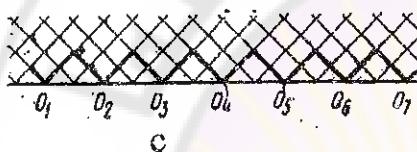
أعلاه [٢].



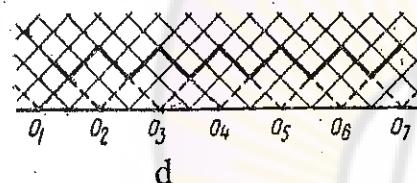
a - طريقة تمثيل أنظمة الرصد.



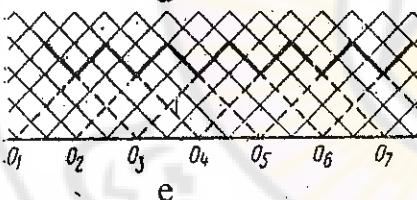
b - تحديد موقع النقاط العاكسة المشتركة



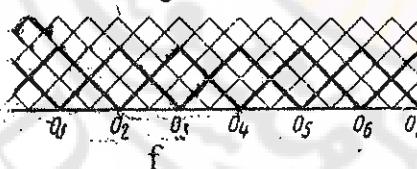
c - بروفيلات مستمرة بسيطة



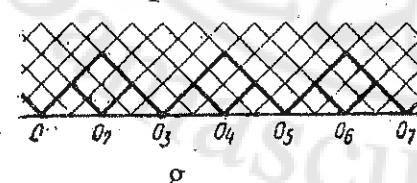
d - بروفيلات مستمرة لكن يترك فاصل منيع واحد



e - بروفيلات مستمرة لكن يترك فاصلين منعيين



f - بروفيلات ذات تناظرية مضاعفة



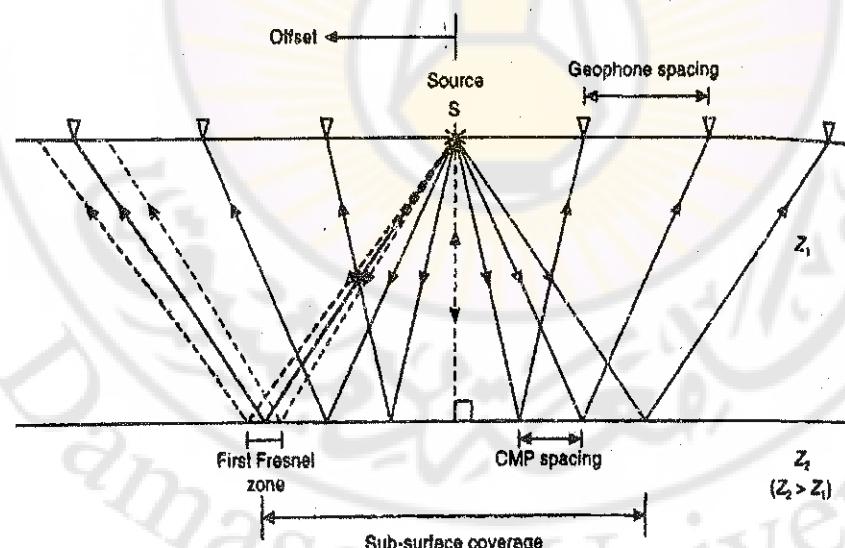
g - بروفيلات ذات تناظرية مرتدة ونصف

الشكل (٤-٩) تبديل أنظمة الرصد في مستوى [كورفيتش ١٩٧٥]

٤. ٥ . النقطة العاكسة المشتركة CDP أو النقطة الوسطى المشتركة CMP

٤. ١. ٥ . تعريف CDP و CMP

إذا كان لدينا مجموعة من المراقبات منتشرة على طول خط القياس؛ وبفرض وجود منبع يصدر الطاقة من نقطة تفجير معلومة S واقعة في منتصف المسافة بين مجموعات المراقبات المنتشرة على هذا البروفيل، فإن مسارات الأشعة ستكون كما هو مبين بالشكل (٤-٤). من كل نقطة ورود إلى السطح الفاصل تعكس الأمواج إلى سطح الأرض على شكل حزمة تمثل منطقة فرينيل (Fresnel zone). نقطة الانعكاس كما هو معروف تقع في منتصف المسافة بين المنبع واللراقب. ونقاط الانعكاس عن السطح الفاصل تساوي دائمًا إلى نصف تبعيدات المراقب. وهكذا فإن مجموع منطقة تغطية السطح الفاصل تساوي نصف طول مجموع المراقبات على البروفيل، والمسافة من المنبع إلى أي لراقب تعرف بمسافة منبع - لراقب (offset).



الشكل (٤-٤) مخطط الأشعة السيسمية الواردة والمعكسبة عن سطح فاصل،لاحظ تمثيل منطقة فرينيل (First fresnel zone)
[ريولد ١٩٩٨]

وإذا استخدمنا أكثر من منبع موزعة بالتساوي على موقع مختلف من البروفيل، وسجلنا الآثار من كل لاقط مقابل ومناظر لكل منبع، فإننا نحصل على الانعكاس من النقطة العاكسة نفسها ولكن من اللوacket المختلفة الشكل (٤-١١). هذه النقطة المشتركة من الانعكاس تعرف بـ:

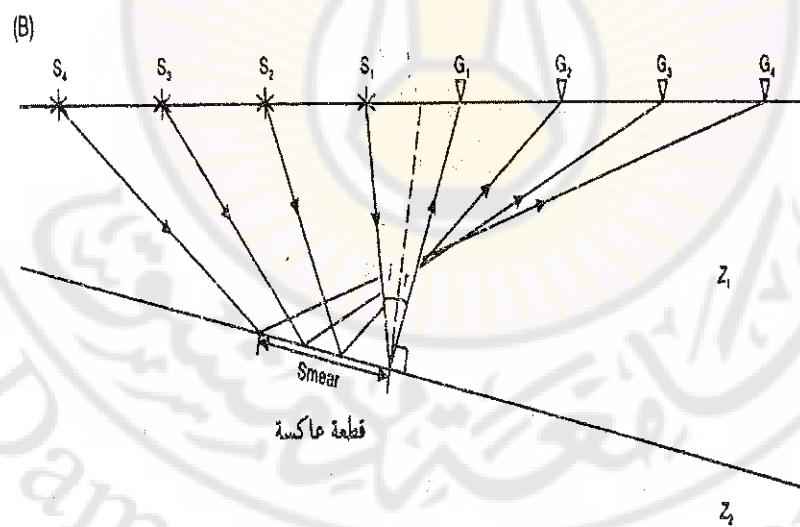
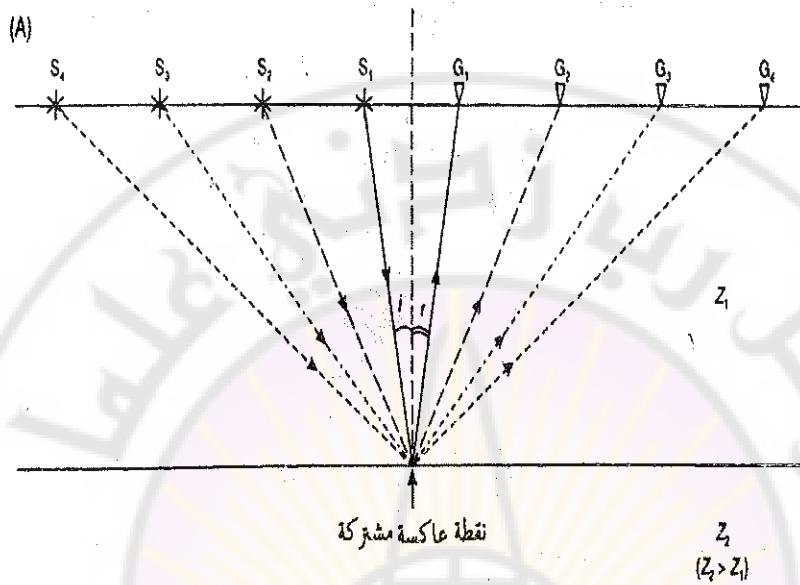
- النقطة الوسطى المشتركة (CMP common midpoint) أو

- نقطة العمق المشتركة (CDP common depth point) أو

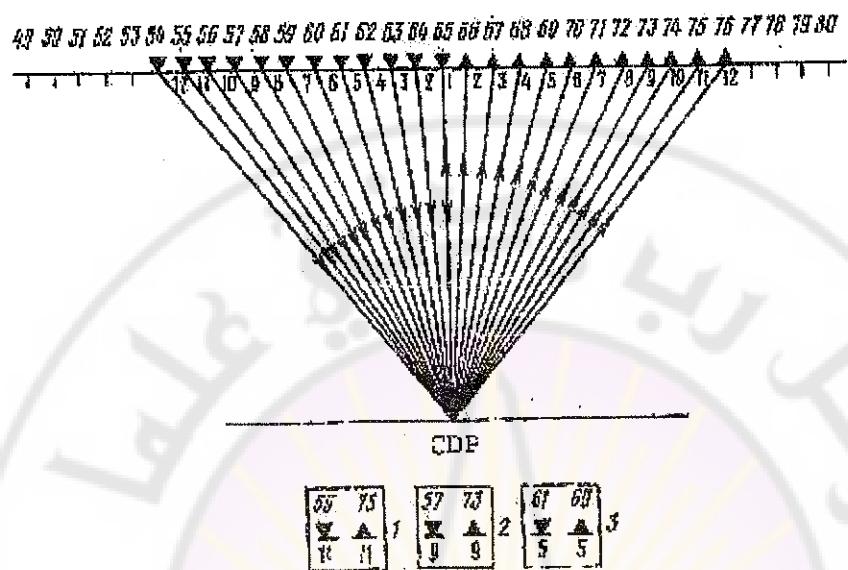
- نقطة الانعكاس المشتركة (CRP common reflection point)

وكل هذه المصطلحات تساوي CMP ، وهذا صحيح فقط في حالة العاكس الأفقي وعدم وجود تغيرات جانبيّة في السرعة . أما إذا كان العاكس مائلًا ، فإن نقاط الانعكاس تمتد على مسافة معينة من السطح الفاصل الشكل (٤-١١) وتشكل قطعة عاكسة مشتركة وليس نقطة واحدة؛ ويطلق على هذه البقعة العاكسة المشتركة (Smear) . وحسب قانون سينيل إن زاوية الورود تساوي زاوية الانعكاس ، ولهذا السبب فإن نقاط الانعكاس تتحرك باتجاه الجزء الصاعد للسطح الفاصل لبعادات المنبع اللاقط نفسها. لذلك ينصح باستخدام مصطلح النقطة الوسطى المشتركة [٦] (CMP).

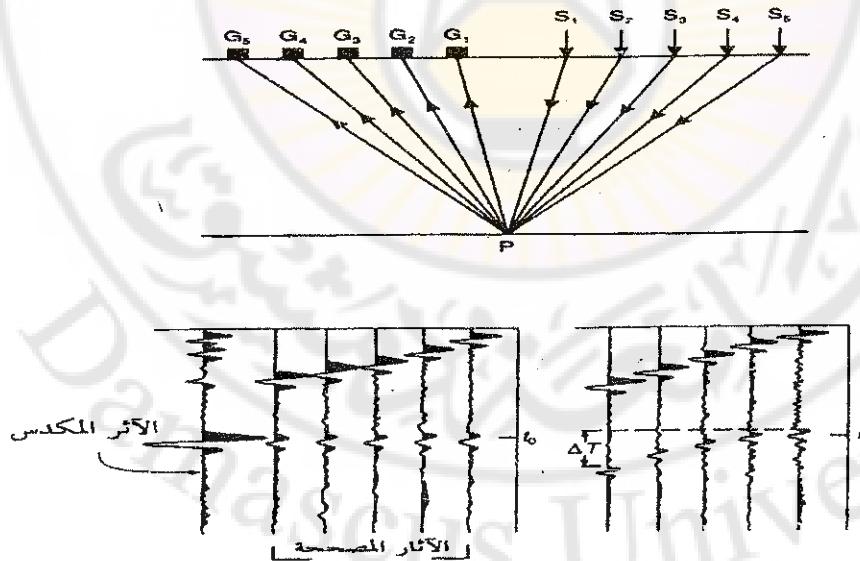
إذاً النقطة العاكسة المشتركة أو نقطة العمق المشتركة هي النقطة العاكسة الواقعة على السطح العاكس الأفقي ، والتي وردت إليها وانعكست عنها الأمواج ، من المنبع إلى اللوacket التي تبعد عن بعضها البعض مسافات متساوية عن مسقط النقطة على السطح المستوي والأفقي . أما النقطة الوسطى المشتركة فيمكن أن تعرف بأنها نقطة من السطح الفاصل زاوية الورود فيها تساوي زاوية الانعكاس ، وتقع متحركة في الاتجاه الصاعد للجزء من السطح الفاصل . وعند التوضع الأفقي للسطح العاكس فإن النقطة الوسطى المشتركة تتطابق مع نقطة العمق المشتركة الشكل (٤-١٢) (٤-١٣).



الشكل (٤-١) مبدأ النقطة العاكسة المشتركة A حالة العاكس الأفقي و القطعة العاكسة B حالة السطح المائل [ريولد ١٩٩٨]



الشكل (١٢-٤) مخطط تشكيل سيموغرام العاكسة المشتركة تحت الموضع ٦٥ من خط القياس، لاحظ وجود تقطيعية ١٢ مرّة، أرقام المربعات ١ ، ٢ ، ٣ تشير إلى مرات التقطيعية ٥ ، ٩ ، ١١ وإلى أرقام متابع الإرسال ولواقط الاستقبال [بكانف ١٩٦٢]

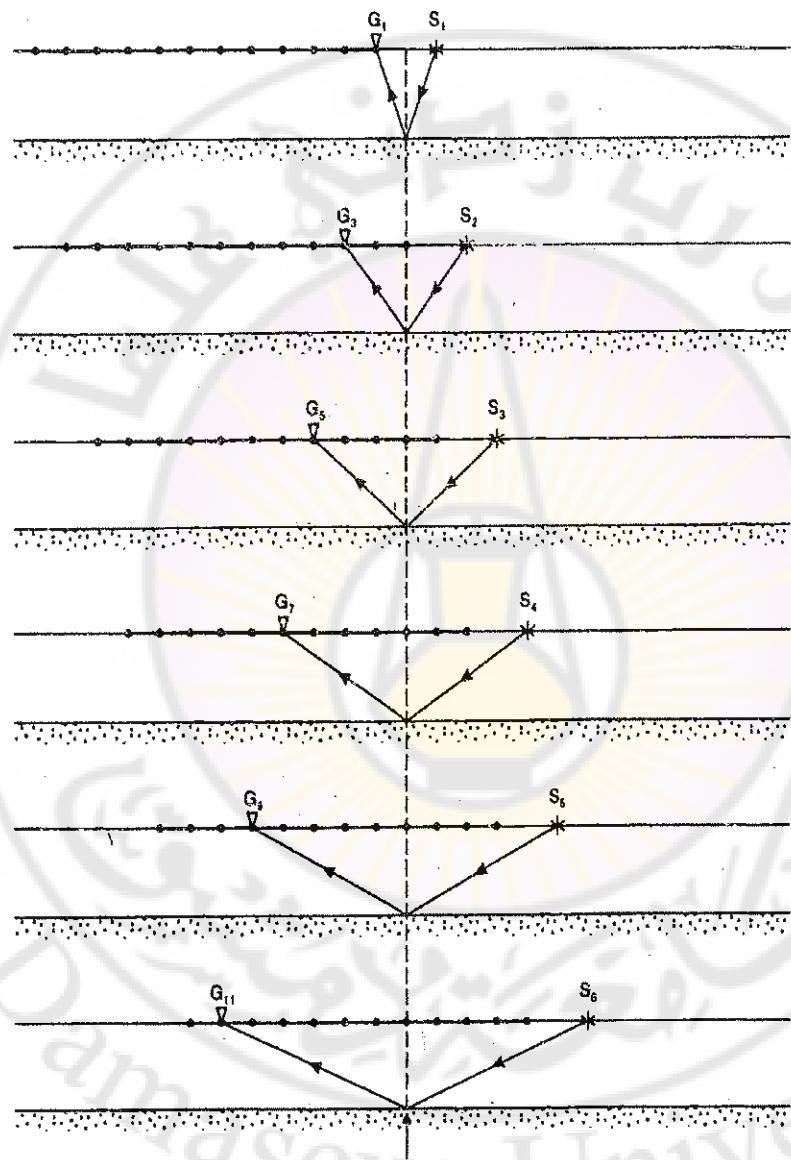


الشكل (١٣-٤) في الأعلى توزيع المتتابع واللواقط التي تشكل النقطة العاكسة المشتركة وتطابق النقطة الوسطى المشتركة مع نقطة العمق المشتركة، في الأسفل تصور الآثار المسممية الناتجة غير المصححة إلى اليمين والمصححة إلى اليسار مع الأثر المكذب [٦]

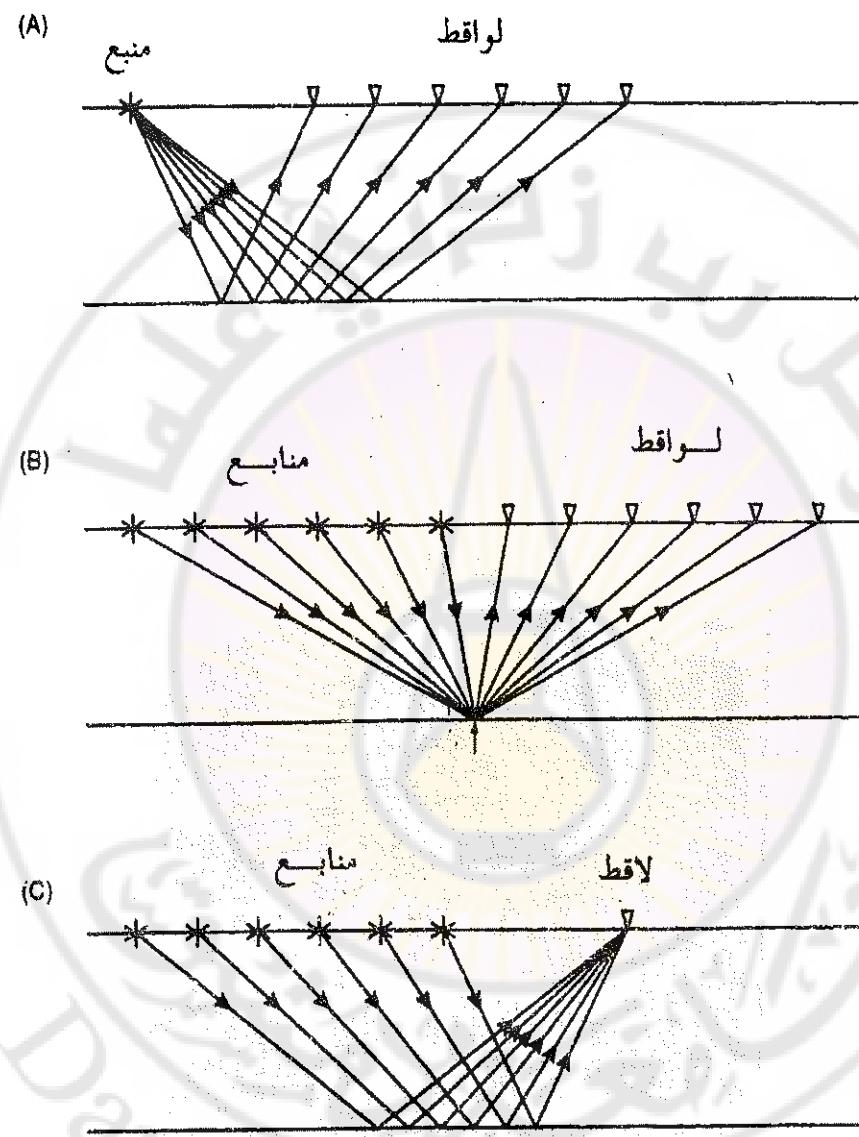
يطلق على عدد مرات الانعكاس عن النقطة العاكسة نفسها ومن أماكن مختلفة للمنابع و اللواقط التغطية المضاعفة أو المتكررة (fold & fold of coverage).

وإذا حصلنا على نقطة عاكسة واحدة ولمرة واحدة ومن منبع - لاقط واحد ، في هذه الحالة نسميه : تغطية أحادية (single-fold) أو تغطية ١٠٠٪ . أما إذا حصلنا على سهل المثال على نقطة الانعكاس نفسها ١٢ مرة من ١٢ حالة لواقع مختلفة للمنبع - اللاقط، عندها نطلق على هذه الحالة التغطية ذات ١٢ مرّة (12-fold) أو تغطية ١٢٠٪ . ويمكن استخدام التغطية من ٦ ، ١٢ ، ٢٤ ، ٤٨ ، ٩٦ ، وحتى ١٠٠٠ تغطية، وذلك أثناء البحث و الكشف عن الهيدرو كربونات. يبين الشكل (٤-٤) كيفية إجراء نظام رصد ذي تغطية ٦ مرات بالتفصيل. كما يبين الشكل (٤-٥) حالات [٧] :

- نقطه التفجير المشتركة (common-shot gather) (الشكل ٤-٥-a) حيث التفجير في نقطة والالتقاط في عدة لواقط على طول البروفيل.
- نقطه الوسطى المشتركة (common midpoint gather) (الشكل ٤-٥-b) التفجير في عدة منابع والالتقاط في عدة لواقط كما ورد أعلاه.
- نقطه الالتقاط المشتركة (common receiver gather) (الشكل ٤-٥-c) التفجير في عدة منابع والالتقاط في لاقط واحد أي نقطة واحدة، ومن عدد مرات التفجير نستطيع معرفة عدد مرات التغطية، ويمكن جمع جميع الآثار الناجمة من النقطة الوسطى المشتركة؛ لحصول على ما يسمى تجميع النقطة الوسطى المشتركة أو نقطه العمق المشتركة (common midpoint gather CMG) (الشكل ٤-٦) يبين أسلوب العمل بطريقة نقاط العمق المشتركة؛ والحصول على حقل موجي ناتج من منطقة انعكاس واحدة على الرغم من تغير موقع المنابع و اللواقط.

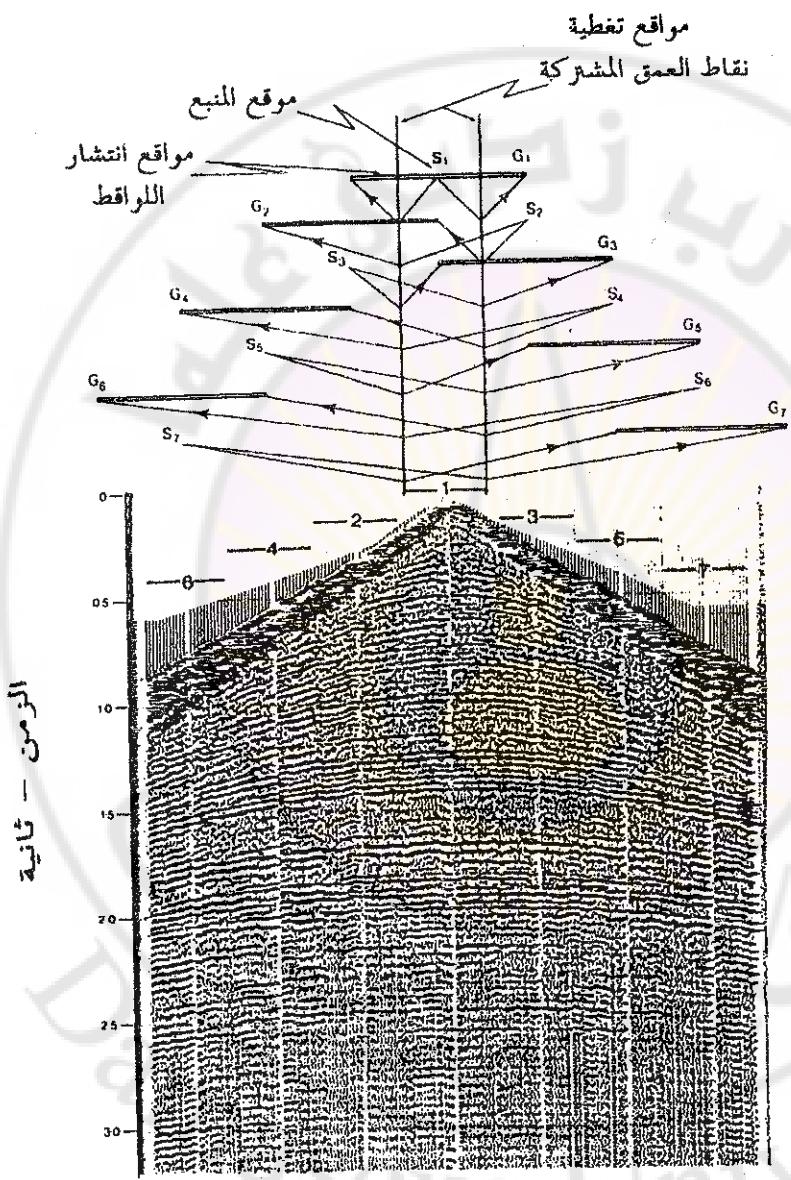


الشكل(٤-٤) النقطة المعاكسة (الموسطى) المشتركة. مخطط لنظام رصد حقل يؤمن نقطية من الدرجة ٦ ، S - تشير للمتبع ، G - تشير للاقط [كري وبروك ١٩٨٨]



الشكل (٤-١٥) أساليب الرصد الحقلية a- النجوم المشتركة b- النقطة المعاكسة (الوسطى) المشتركة c- نقطة الانقطاع المشتركة

[كري وبروك ١٩٨٨]



الشكل(٤-٦) حقل موجي مثال للحصول على نقاط العمق المشتركة [رينولد ١٩٩٨]

٤. ٥ . اختيار أنظمة الرصد بطريقة CDP أو CMP

عند إجراء الأعمال السيسمية بطريقة نقطة العمق المشتركة أو النقطة الوسطى المشتركة، يجب استخدام نظام رصد يؤمن الانعكاسات المتعددة عن الجزء من السطح الفاصل المرصود. إن اختيار هذا النظام أو ذاك مرتبط بالعوامل الجيولوجية - الجيوفизيائية والعوامل الاقتصادية. تسبب إلى العوامل الجيولوجية - الجيوفيزيائية الخصائص السيسموجيولوجية لمنطقة الدراسة (البنية التكتونية، الظروف السطحية، مواصفات الحقل الموجي والسائل الجيولوجي - الجيوفيزيائية المطلوب حلها، وبامترات ولغاراتيات معالجة المعطيات المتوفرة).

الوضع التكتوني يحدد اختيار نظام الرصد إما خطى أو مساحي. على سبيل المثال عند وجود حالة تكتونية ناتجة عن قبة ملحيّة، فهذا يتطلب نوعاً خاصاً من نظام الرصد ويكون مساحياً غالباً.

وتشمل الظروف السطحية عدة عوامل منها ١- الوضع الطبوغرافي ، ٢- وجود المصانع والمعامل والمزارع وتأثيرها على كيفية نشر وهندسة خطوط العمل السيسمية ونوعية التسجيل السيسمي، ٣- إمكانية استخدام المنابع التفجيرية في الآبار أو استخدام المنابع غير التفجيرية السطحية مثل الرجاج أو الدينوسور وغيرها، ٤- سمكية الطبقة القليلة السرعة LVI ، ٥- مواصفات الطبقة القليلة السرعة وكيفية انتشار وسرعة انتشار الأمواج فيها. كل عامل من هذه العوامل مفردة أو مجتمعة تؤثر على نظام الرصد وكيفية اختياره؛ على سبيل المثال وجود مصنع أو أي عائق أمام الانتشار المستقيم لخطوط الرصد، إن أي تغير من اتجاه الخط القياس يؤدي، إلى انحراف خط الرصد في تلك المنطقة؛ مما يؤدي إلى تغير بعض العوامل في نظام الرصد وحلل مثل هذه المسألة، ربما يتم الرصد على طول خط منحني مثلاً، واستخدام أنواع معينة من المنابع تتناسب الوضع الراهن واستبدال المنبع التفجيري بمنبع غير تفجيري.

إن طبيعة الطبقة قليلة السرعة LVL يتطلب حساب تأثيرها الدقيق، والذي يمكن أن تكون سبباً في زيادة عدد مرات التغطية، أو تغير طول مسافة الرصد، وبالتالي تؤثر وتدخل في تغيير مواصفات وشروط المنبع.

أما خصائص المحقق الموجي (مثل وجود أمواج شفاف نظامية، تركيب الطيف، السرعة الظاهرة، نسبة الإشارة المفيدة إلى الصحيح على طول خط القياس وعلى طول المقطع العميق)، والتقييم الكمي لتلك المواصفات تحدد درجة التغطية وطول مسافة الرصد والمسافة بين اللواقط.

ولكل حالة خاصيتها حيث يجب حساب كل العوامل الجيوفيزيائية مجتمعة لاتخاذ القرار الصحيح عند تحديد عوامل أنظمة الرصد المطلوبة.

أما العوامل الاقتصادية يفهم منها الكلفة المادية والمصاريف التي تنفق على الأعمال الحقلية . وكلما زاد تعقيد أنظمة الرصد ومتطلباتها زادت الكلفة المادية المحسوبة عليها، وتقليل الكلفة المادية يمكن استخدام أنظمة رصد بسيطة ونموذجية، وبتجهيز كل المتطلبات لإجراء الرصد، مثل المخطة السيسمية متعددة القنالات متوفرة حالياً، و اختيار العوامل الأسهل والتي تحقق الشروط المطلوبة، و اختيار المنابع الاقتصادية الأسهل.

يمكن اختيار أنظمة الرصد الطويلة وغير الطويلة، ويمكن أن تكون على خطوط مستقيمة أو منكسرة(متعرجة) ، حيث يعد كل خط منكسر بحد ذاته خط قياس طولي . والمسافة بين نقاط المنابع Δl عادة يتم اختيارها أضعاف المسافة بين اللواقط، أو المسافة بين مركز مجموعات اللواقط Δx . لذلك يمكن تحديد العدد n ولائي نظام تغطية [٨].

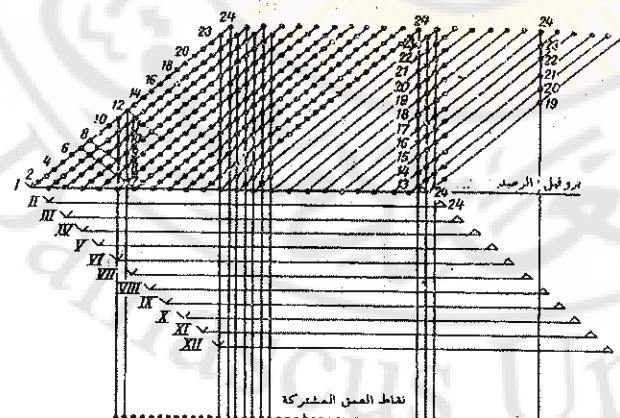
$$\Delta l = \frac{s \Delta x}{2n}$$

S - عدد قنالات المخطة السيسمية.

المسافة بين التابع Δt يمكن أن تكون ثابتة على طول خط القياس، ومن مضاعفات مرات التغطية N ويمكن أن تغير قيمتها.

للحظ على نظام رصد ثموجي يعتمد على استخدام محطة سيسمية ذات ٢٤ قناً،^ا عندما يمكن الحصول على نظام رصد ذي تغطية ١٢ مرة؛ الشكل (٤-١٧) باستخدام نظام رصد جانبي دون إزاحة، وللحصول على تغطية ٢٤ مرة لابد من محطة سيسمية ذات ٤٨ قناً على الأقل. وبين الشكل (٤-١٨) نظام رصد ذا تغطية برتبة ٢٤ مرة، وباستخدام نظام الرصد الجناحي أو الجنائي مع إزاحة، حيث تمت الإزاحة باستخدام فاصل منبعي واحد. وبين الشكل (٤-١٩) نظام رصد جانبي ذا تغطية ١٢ مرة مع إزاحة، وبين الشكل (٤-٢٠) نظام رصد مركزيًا ذا تغطية ١٢ مرة دون إزاحة.

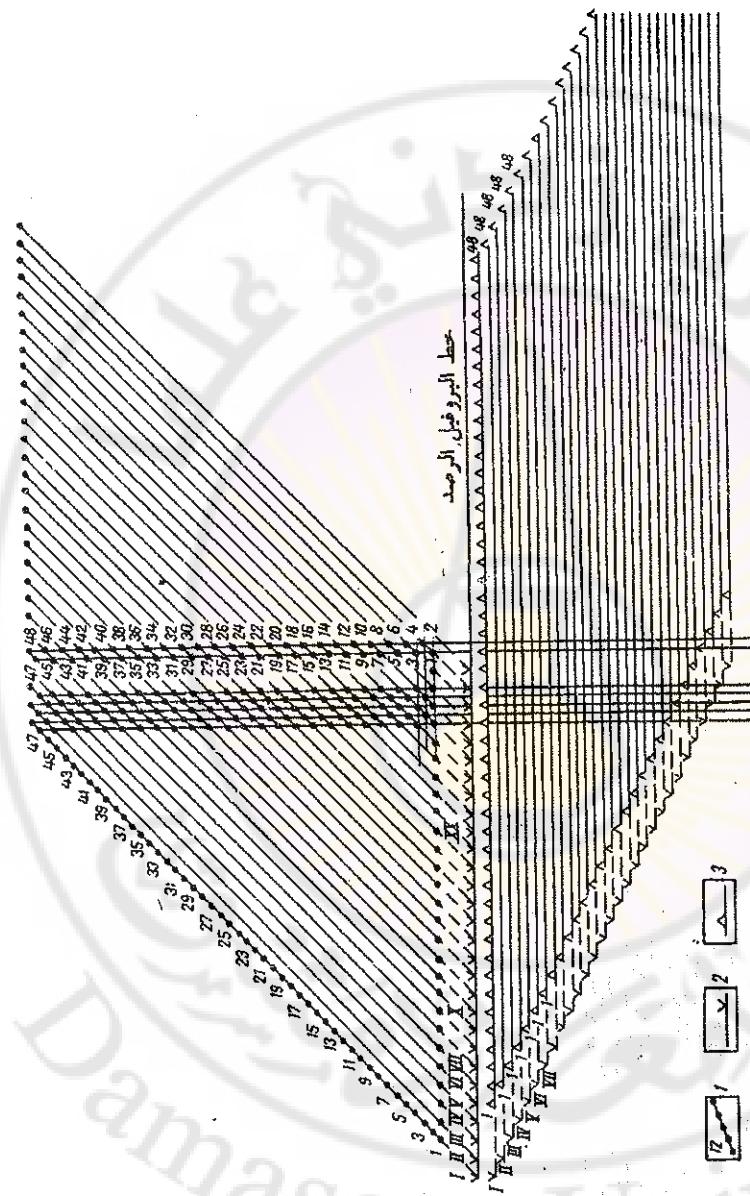
وإن السيسموغرامات CDP ناتجة عن تسجيل الانعكاس ذي التغطية الأحادية المستمرة من النقاط العاكسة المشتركة، وتغطية من الدرجة N بنظام رصد ما ، يجب أن يتالف من N سيسموغرام على طول البروفيل. يمكن تمثيل أنظمة الرصد على مستوى كما في الأشكال الواردة أعلاه، ويمكن رفد الشكل بالجدول المطابق، والذي بين النقاط العاكسة المشتركة بالتالي من خلال إجراء الرصد، وبين أرقام البروفيلات وعددتها الشكل (٤-٢١).

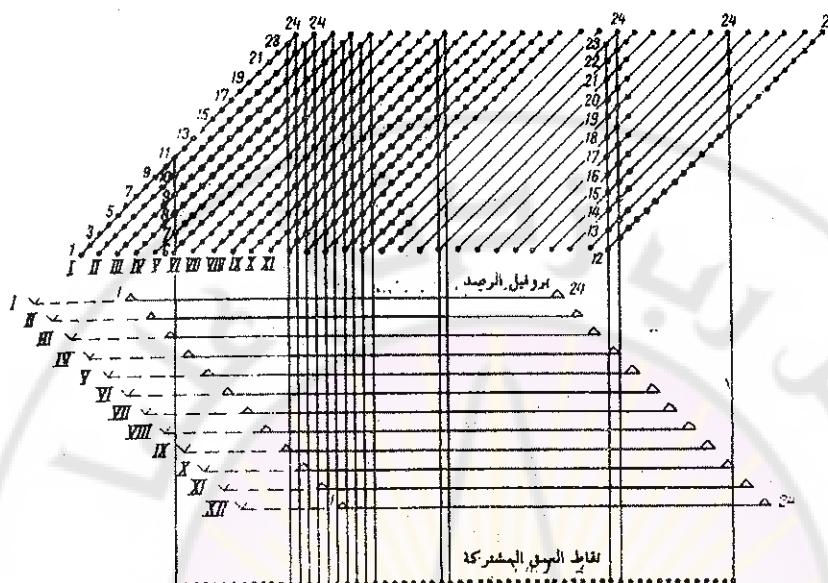


الشكل (٤-١٧) نظام رصد جانبي دون إزاحة، ذو تغطية ١٢ مرة [أيشي ١٩٨٥].

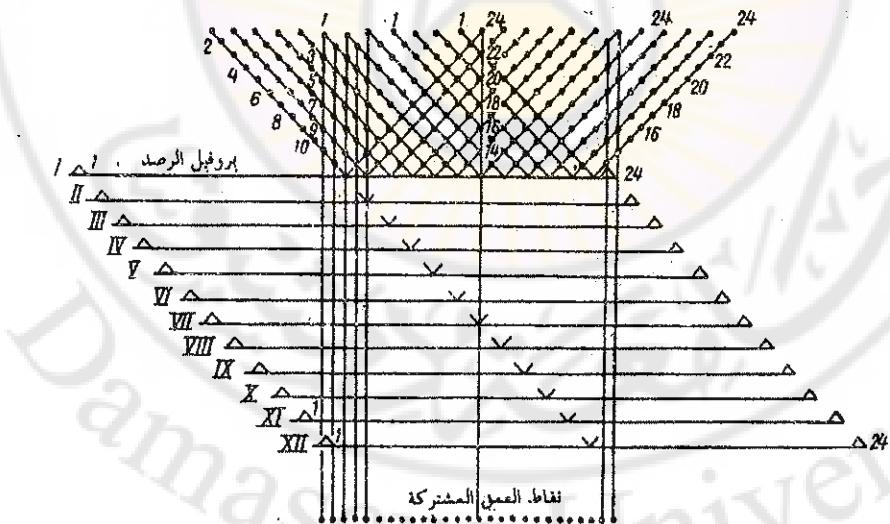
١ - تمثيل نقاط منحني المسافة الزمن على مستوى التمثيل ، ٢ - نقاط التغير أو المنابع ، ٣ - نقاط التقطاط

النقط الماكسة المشتركة





الشكل(٤-١٩) نظام رصد جانبي مع [زاحة ، ذو تخطية ١٢ مرة][ميشي ١٩٨٥]



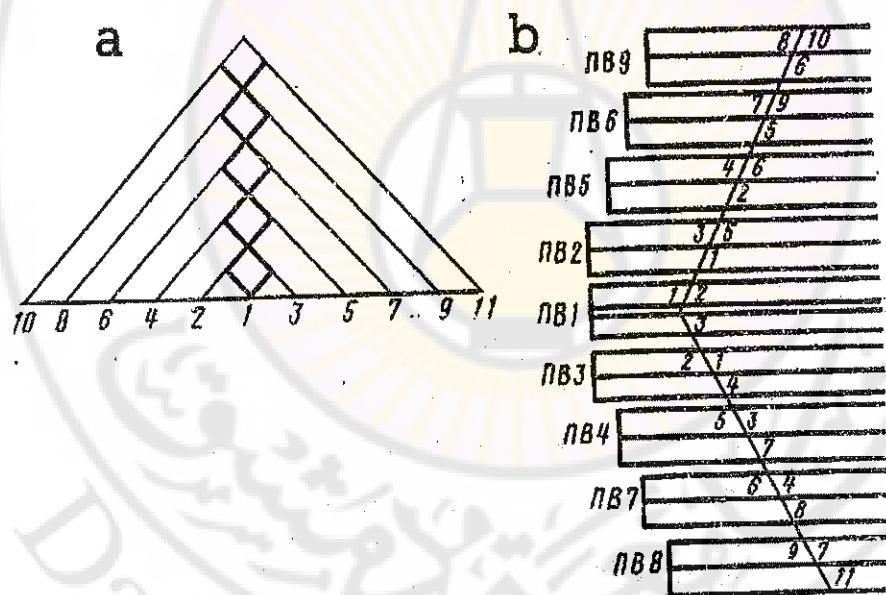
الشكل(٤-٢٠) نظام رصد مركزي ، ذو تخطية ١٢ مرة[ميشي ١٩٨٥] ..

البيانات المنشورة

I	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
II	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
III	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
IV	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
V	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
VI	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
VII	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
VIII	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
IX	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
X	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
XI	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
XII	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
XIII	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
XIV	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
XV	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
XVI	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
XVII	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
XVIII	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
XIX	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
XX	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50

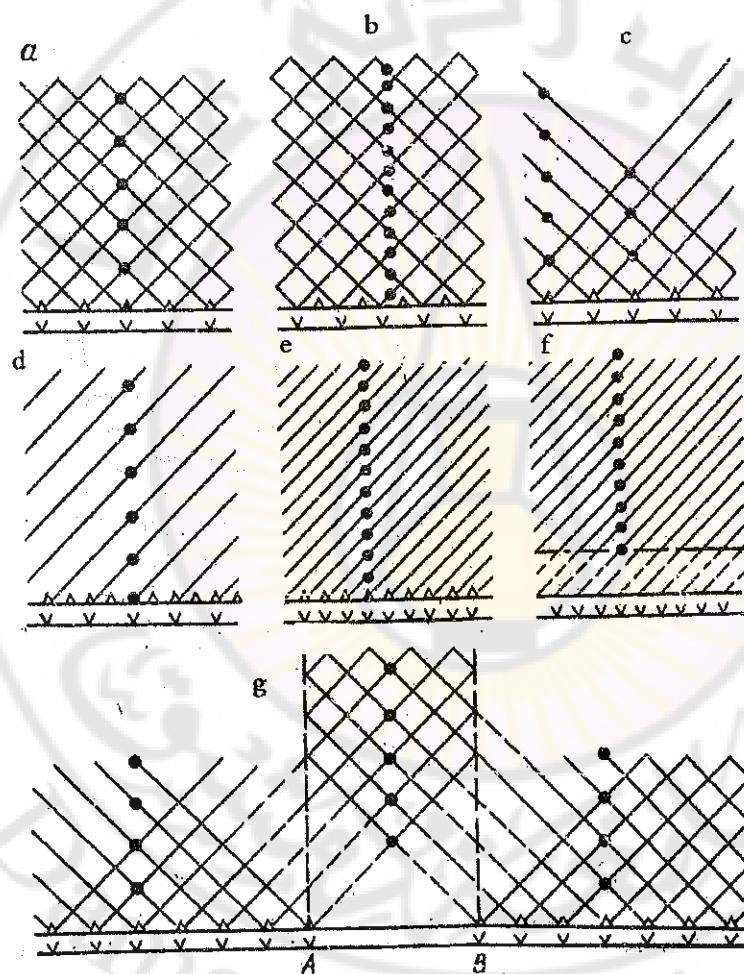
الشكل (٤-٢١) جدول يمثل نشاط المتابع و النقط المنشورة المشتركة الناتجة [مبشي ١٩٨٥]

سنعرض بعض نماذج أنظمة الرصد بطريقة CDP، حيث تعد هذه الطريقة عنصر أساس من عناصر خطوط القياس ذات التغطية المتكررة. إن علاقة توضع نقاط التفجير ونقاط الرصد يتم اختيارها بحيث تُسجل الأمواج المعاكسة عن الجزء العاكس نفسه من السطح المدروس الشكل (٤ - ٢٢ - a). عندها يطبق السيسموغرام الناتج كما في الشكل (٤ - ٢٢ - b). والشكل (٤ - ٢٣) يوضح بعض أنظمة الرصد الأكثر شيوعاً مثل النظام المركزي بيئته الشكل (٤ - ٢٣ - a و b)، ونظام الرصد مع تغير نقاط التفجير ضمن حدود قاعدة الرصد الشكل (٤ - ٢٣ - c)، والنظام الجناحي بدون إزاحة الشكل (٤ - ٢٣ - d و e)، والنظام الجناحي مع إزاحة نقاط التفجير الشكل (٤ - ٢٣ - f)، نظام جناعي مزدوج متقابل بدون إزاحة ومع إزاحة نقاط التفجير الشكل (٤ - ٢٣ - g)



الشكل (٤ - ٢٢ - a) - نظام الرصد بطريقة CDP ، b - ترتيب السيسموغرامات [موكوف ١٩٩٠].
مخططات الجمع مهمة لإجراء التصحيحات الساكنة والديناميكية (NMO) ولمراقبة صحة جمع الآثار الناتجة. كل إشارة X على مخطط الجمع في الشكل (٤ - ٤٣ - b) تمثل

تسجيلاً لأثر سيسمي كتابع للزمن، يمكن اختبار المعلومات في اتجاهات مختلفة، كما هو مشار إليه بخطوط متقطعة وهذا مفيد لدراسة الضريح، كالاضطرابات القرب السطحية العشوائية، أمواج الأشباح، الأمواج المتكررة، والأمواج المتحولة.



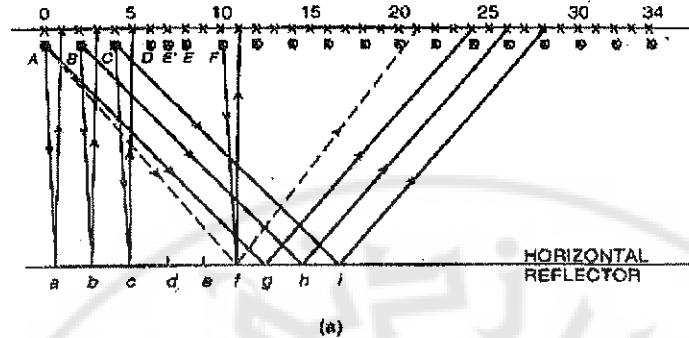
الشكل (٤ - ٢٣) نماذج أنظمة الرصد بطريقة CDP [غوكوف، ١٩٩٠].

المخطط التفصيلي للتسجيل بطريقة CMP يمثله الشكل (٤-٢٤) حيث يمثل الشكل (٤-٢٤ - a) توزعمجموعات اللواقط بالتساوي ، مرقمة بالتالي على طول البروفيل، وليس برقم الأثر الذي سيتطابق معها على التسجيل السيسمي. مجموعات اللواقط من ١ حتى ٢٤ موصولة إلى مداخل المضخم للمحطة السيسمية واستخدام المتبع في النقطة A. بفرض أن السطح العاكس أفقي، فهذا يؤمن تغطية تحت سطحية المتابع من ٣ حتى ٢٦ إلى مدخل المضخم، وهذا الانتقال (الازاحة) يتم بمساعدة مفاتيح القنالات؛ وليس الإزاحة الفيزيائية للكبل السيسمي واللواقط. عندها يستخدم المتابع B والذي يؤمن تغطية تحت سطحية من b إلى h. المتابع C يستخدم الآن لتسجيل مجموعات اللواقط من ٥ حتى ٢٨، والتي تؤمن تغطية تحت سطحية من c حتى i وهكذا على طول البروفيل السيسمي. لاحظ أن نقطة الانعكاس f هي الناتجة عن طاقة المتابع من النقطة A إلى مجموعة اللواقط ٢١، وهي أيضاً نقطة الانعكاس للطاقة الصادرة من B إلى مجموعة اللواقط ١٩، وأيضاً من C إلى المجموعة ١٧، ومن D إلى المجموعة ١٥، ومن E إلى المجموعة ١٣، ومن F إلى المجموعة ١١، بعد حساب تصحيحات التباعد الأفقي الطبيعي (NMO) في أثناء عملية معالجة المعطيات، فإن هذه الآثار الستة تجتمع مع بعضها البعض (تكدس). في هذه الحالة النقطة f تسجل ست مرات، وهذا يسمى سداسي التغطية، ويرمز لها أحياناً ٦٠٠٪. من الواضح أن درجة التغطية تقل عند أطراف خطوط القياس. وفي أغلب التسجيلات الحديثة تستخدم تغطية ١٢ مرة على الأقل، كما أن درجات التغطية الشائعة هي ٢٤ و ٤٨ مرة، والآن تزيد عن ٥٠٠ مرة. لتميز الواقع التي تم منها الحصول على آثار سيسمية من منابع معينة، عند جمع المعطيات بطريقة CMP، يتم استخدام مخططات الجمع [١٥].

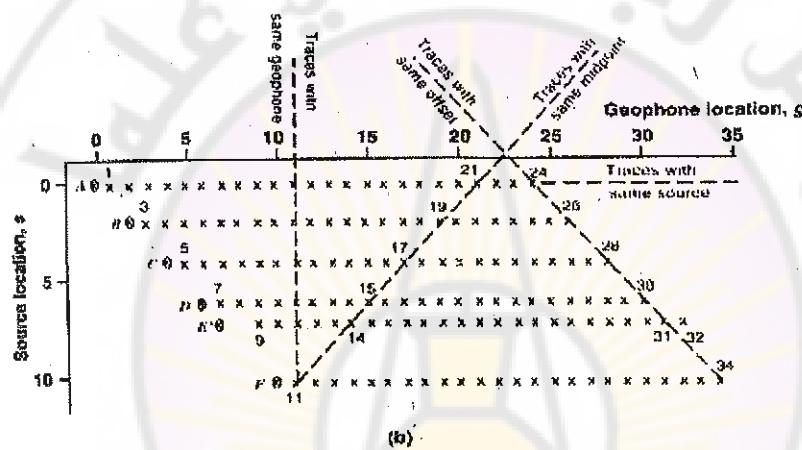
يحتوي مخطط الجمع السطحي الشكل أعلاه على موقع اللوacket g كأحد الإحداثيات، وموقع المنابع S كإحداثي الآخر ، حيث تضم كل منها رقم اللوacket g ورقم المنبع المقابل له S أي (S, g). وتعديل هذا المخطط يظهر المخطط العمقي للجمع، حيث الأثر يطابق النقطة $[S, g+s/2]$ [الشكل(٤-٢٤-٣)].

يحدث أحياناً محلل في بعض توزيع نقاط التفجير المتساوية، حيث إنها لا تقع في مكان المنبع نفسه المقرر لها، وذلك بسبب بعض الخطورة التي قد تصيب البنية المجاورة على سبيل المثال، وبالتالي يتم اللجوء إلى تبعادات غير منتظمة للمنابع أو بجموعات اللوackets. على سبيل المثال إذا كانت النقطة E غير مناسبة لانتشار المنبع، يمكن إزاحة المنبع إلى النقطة E' ، عندما تتعكس الطاقة من النقطة f ، وتسلحها بجموعة اللوacket ١٤ بدلاً من ١٣ . الشكل(٤-٢٤-٦).

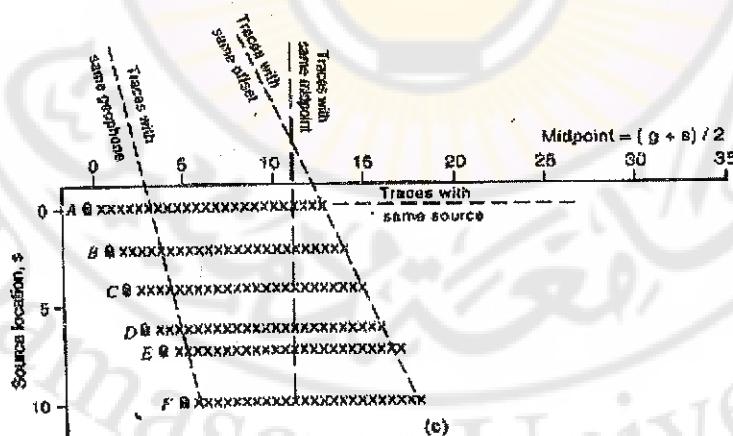
كما يبين مخطط الجمع السطحي، استخدام النقطة E يمكن النقطة E لاحظ كذلك أن الآثار الستة التي تميز النقطة f الوسطى المشتركة تتمد على طول خط قطري، ونقاط الواقعة على طول الخط القطري الآخر أو المقابل تصف أثر التبعد المشترك، ونقاط على طول الخط الأفقي والتي لها المنابع نفسها تسمى نقاط التفجير المشترك، ونقاط على طول الخط العمودي، تسمى نقاط الالتفاف المشترك.



(a)



(b)



(c)

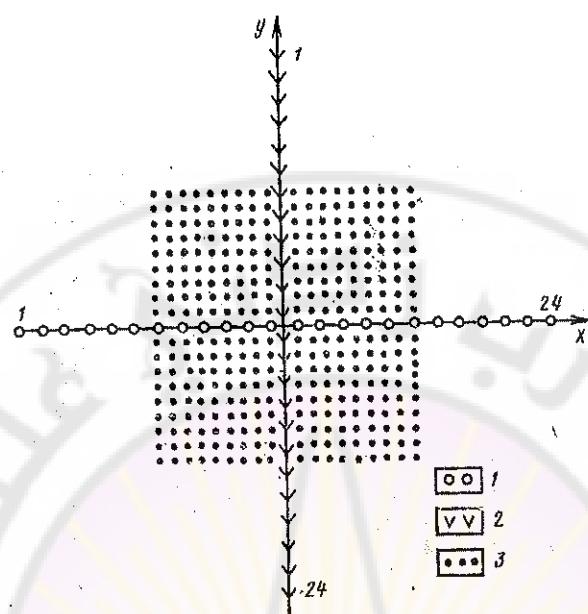
الشكل (٤-٢) النقطة الوسطى المشتركة CMP، (a)- مقطع عمودي يمثل تسجيل CMP، (b)- خريطة التكليس السطحية، (c)- خريطة التكليس العميق. O - رمز المربع، X - رمز المراقط [شيريف وكلارك ١٩٩٥].

٦.٤ . الرصد المساحي

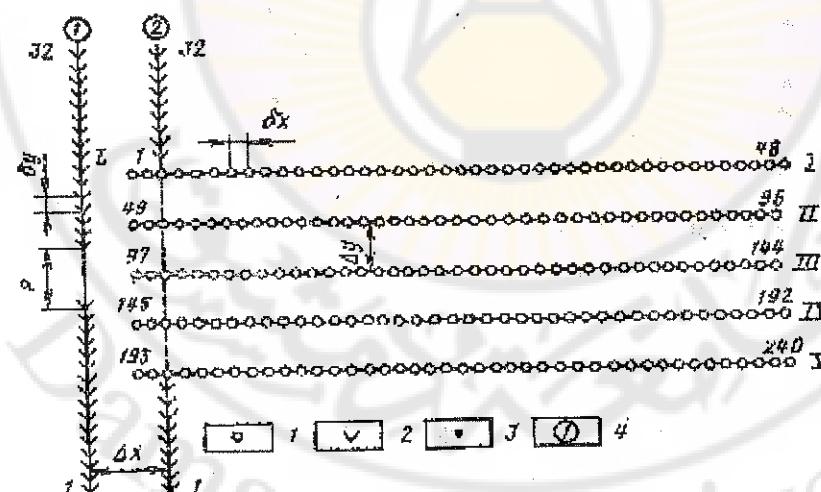
في المناطق ذات البنية السيسمو جيولوجية العميقة والمعقدة (مثال ذلك، السطوح العاكسة المقرعة المائلة وغير المتواقة) يجب التعامل مع مواصفات الحقل الموجي بالشكل ثلاثي الأبعاد، وذلك لحل المسألة المطروحة. وإذا لم تؤخذ بالحسبان خصائص الحقل الموجي ثلاثي الأبعاد في تلك المناطق، فإنه يمكن الوقوع في خطأ جسيمة وجدية عند معالجة وتفسير المعطيات.

نظام الرصد المساحي مبني على أساس القواعد المتضالية أو المسافات المتقطعة، إذا كانت خطوة المنابع Δy واللواقط ΔX متساوية، والإشارات المتولدة عن كل المنابع، تستقبلها كل اللواقط، فالنتيجة يتشكل حقل من $576 = (24 \times 24)$ نقطة متوسطة، كما في الشكل (٤-٢٥). إذا أزحنا قاعدة اللواقط بشكل متتابع وتقاطعت مع خط المنابع على طول المحور X وبخطوة ΔX مع تكرار التسجيل لكل مرة، فالنتيجة تتحقق شرط تغطية ذا ١٢ تكراراً، عرضه يساوي نصف قاعدة المنابع. ومتتابعة إزاحة قاعدة المنابع واللواقط على طول المحور y وبخطوة Δy تحقق تغطية إضافية بقدر ١٢ مرة، وتصبح التغطية الكلية ١٤٤. عملياً تطبيق الأنظمة الأكثر اقتصادية والأكثر تقنية، على سبيل المثال ١٦ تكراراً كما في الشكل (٤-٢٦). لتحقيق ذلك يُستخدم ٢٤٠ قنال تسجيل و ٣٢ نقطة تفجير. يبين الشكل (٤-٢٦) تثبيت موقع المنابع واللواقط والتي تسمى بلوك أو مجموعة أو وحدة. بعد استقبال الإشارة من كل آل ٣٢ منبعاً، تنقل المجموعة بخطوة ΔX ، ويعاد التسجيل مرة ثانية من آل ٣٢ منبعاً وهكذا. بهذه الحالة يتم العمل على طول المحور X من البداية حتى نهاية مساحة الدراسة [٩].

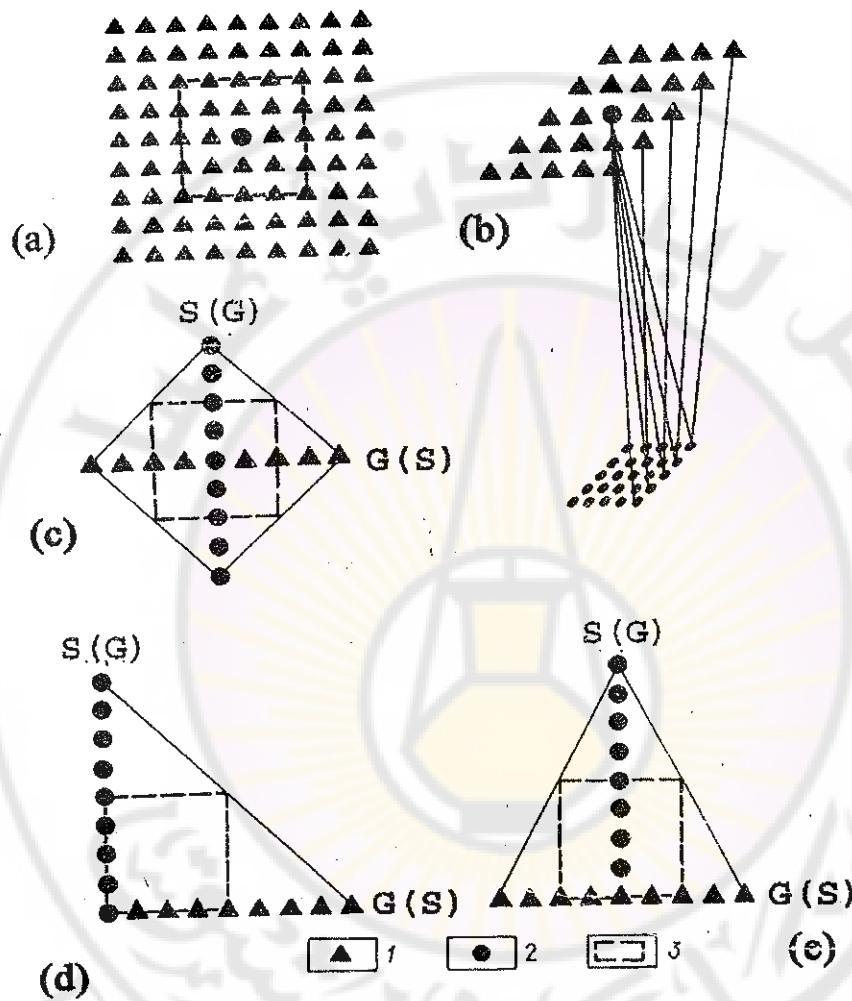
بعض الأشكال العامة لأنظمة الرصد المساحية يبيّنها الشكل (٤-٢٧).



الشكل(٤-٢٥) نظام الرصد المساحي بأسلوب التقاطع أو الصالب ١ - المواقع أو مركز مجموعات المواقع ٢ - المتابع ٣ - النقط المتوسطة لكل زوج من منبع - لاقط [غوركونف ١٩٩٠].



الشكل(٤-٢٦) نظام رصد مساحي ذو ٢٤ نقطية بطريقة الصالب ، او ٢ - نقاط المواقع والمتابع، ٤ - أرقام البروفيلات [غوركونف ١٩٩٠].



الشكل (٤) ٢٧-٤ أنظمة الرصد المساحة

- منبع (لقط) وحيد b - الشكل الهندسي الفراغي لنقط الالعكاس c - نظام رصد متصالب d - نظام رصد على شكل حرف L e - نظام رصد على شكل حرف T ، 1 - يمثل الالناظ G 2 - يمثل المنبع S ، 3 - يمثل مساحة السطح المدروس [بوتاف

.١٩٨٩]

الفصل الخامس

أنظمة الرصد الخقلية في الأعمال السيسمية الانكسارية

١.٠ . مقدمة

٢.٥ . أنظمة الرصد الأساسية

٣.٥ . اختيار أنظمة الرصد في الطائق الانكسارية



أنظمة الرصد الحقلية في الأعمال السيسمية الانكسارية

١٠٥ . مقدمة

قبل البدء بشرح أنظمة الرصد لابد من الإشارة إلى بعض الأفكار الأساسية التي تميز طائق المسع الانكساري، مثل مجال الترددات المستخدمة في المسع الانكساري وظاهرة التداخل و التخادم، وشكل المنحنيات الناتجة؛ والتي تميز عملياً طائق المسع الانكساري عن طائق المسع الانعكاسي.

يتم تسجيل الأمواج الانكسارية ضمن الترددات $30 - 40$ هرتزاً على مسافة $10 - 8$ كم من منبع ذات طاقة كبيرة (تفجيري غالباً)، وتقل ترددات تسجيل الأمواج الاهتزازية على مسافة تزيد عن $10 - 15$ كم، ولهذا سببان، الأول يجب تنفيذ التفجير بكمية كبيرة عند العمل على مسافات كبيرة عن المسباع، عندها تزيد شدة الاهتزازات ذات الترددات المنخفضة مباشرة، وكذلك تزيد الترددات العالية ولكن بدرجة ليست كافية لتعوض عن انخفاض الطاقة مع المسافة . الثاني يبدأ الامتصاص الكبير للترددات العالية على مسافات كبيرة مقارنة بالترددات المنخفضة.

أما بخصوص تغير شكل الأمواج الانكسارية مع المسافة، فيُرصد عادةً بشكل عام نقصان كبير في سعة الوصول الأولى مع المسافة، وكذلك نقصان في حدة الوصول الأولى (ظهور نبضة الوصول الأولى ليست على جميع اللواقط).

و ضمن مفهوم تداخل الأمواج السيسمية الانكسارية يعني الظواهر التي تحصل من نتيجة تراكب موجتين أو أكثر من الأمواج السيسمية؛ والتي تؤدي إلى تشوّه شكل وسعة جمع الأمواج و السرعة الزاوية الشكل (٣-٣). إن ظروف التداخل الفيزيائية في الدراسات السيسمية كثيرة جداً وترتبط بعوامل كثيرة، ويمكن تقسيمها إلى مجموعتين : المجموعة الأولى تنسب إلى العوامل التي ترتبط بشكل منحني المسافة – الزمن للأمواج المتداخلة على سبيل المثال، وضع نقاط تقاطع المنحنيات والفاصل الزمني

الأصغرى بين منحنيين متحاورين. أما المجموعة الثانية فتنسب إلى بعض الخواص الفيزيائية للأمواج كدور الأمواج وطول الاهتزازة لكل موجة ونسبة شدة الأمواج، وبتغير هذه النسبة مع المسافة أثناء وجود ظواهر التداخل؛ فإنها تؤدي إلى ضياع ترابط الطور لتلك أو لكلاً الأمواج المتداخلة، أو حتى تؤدي إلى عدم إمكانية فرز الأمواج قبل وبعد منطقة التداخل.

في طرائق الأمواج الانكسارية لا مكان يذكر للأمواج الصوتية والسطحية. إن تداخل الأمواج الانكسارية مع بعضها البعض يمثلها تقاطع المنحنيات الناتجة حتى في الحالات البسيطة لترابك الوسط. إن عدد نقاط التقاطع بشكل عام تزيد عن عدد السطوح الكاسرة. وهذه الحالة تصادف كثيراً.

٥ . ٢ . أنظمة الرصد الأساسية

تختلف طرائق الرصد الحقلية في الأعمال السيسمية الانكسارية بشكل كبير عن طرائق الرصد الحقلية في المسح الانعكاسي. حيث تستخدم في المسح الانعكاسي بشكل أساس البروفيلات الطولية ، كذلك في المسح الانكساري تستخدم البروفيلات الطولية إلى جانب البروفيلات غير الطولية .

وتأتي صعوبة المسح الانكساري مقارنةً بالمسح الانعكاسي؛ لأن الأمواج الانكسارية لا يمكن رصدها بالقرب من المنبع الموجي، بل تبدأ بعد مسافة معينة منه. عدا عن ذلك لحتاج من أجل رسم السطح الفصل الكاسر إلى وجود نقطتي تغير على الأقل في نظام الرصد، ش لذلك لا تستخدم في المسح الانكساري أنظمة الرصد البسيطة المستخدمة في المسح الانعكاسي [III].

هناك أنواع مختلفة للمسح في الطرائق الانكسارية؛ كما في الطرائق الانعكاسية منها: ١ - المسح وفق خط طولي ٢ - المسح بشكل مساحي

يتم اختيار الشكل النهائي لنظام الرصد بناءً على تمايز الأعمال الأولية المبدئية، والتي تعطي المعلومات الأساسية عن السطوح الكاسرة في المنطقة المدروسة نذكر منها: العمق التقريري وقيمة السرعة الحدية ومنطقة ظهور الأمواج الانكسارية. ومن خلال تلك الأعمال الأولية تُحل أيضاً المسألة التكتولوجية والمرتبطة بشكل أساس بشروط المنبع الموجي، وبشكل أقل بظروف وضع الواقع على البروفيل.

٥.٢ . بروفيلات القياس الانكسارية

البروفيلات الطولية : في طرائق المسح الانكسارية البروفيلات الطولية تطلق على أنظمة الرصد التي تتوضع فيها الواقع ونقاط التجغير على خط واحد مستقيم، كما في الشكل (١-٥) وهذا الشكل أو النموذج يعد أساساً، حيث يمكن اطلاقاً منه تحديد العمق وشكل السطح الكاسر وقيمة السرعة الحدية.



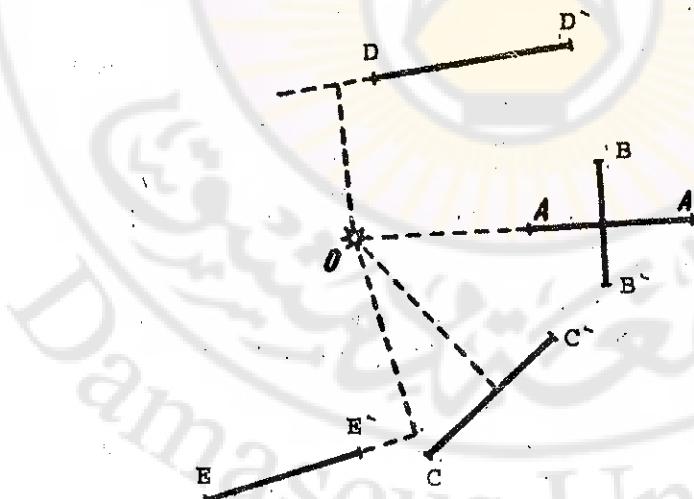
الشكل (٤-٥) بروفيل طولي O1 ، O2 ، O3 ، نقاط المنبع

خطوط القياس غير الطولية : تطلق على أنظمة الرصد التي تكون فيها نقاط التجغير وخط توضع الواقع ليس على استقامة واحدة ، وبشكل عام والأكثر انتشاراً من هذه الخطوط هي خطوط القياس العرضية. خطوط القياس غير الطولية تدعى عرضية إذا كان الخط العمودي الواصل بين المنبع وخط توضع الواقع واقعاً على خط الواقع نفسه؛ وليس على امتداده كما في الشكل (٢-٥) حيث تمثل 'CC' و 'BB' خطوط قياس عرضية.

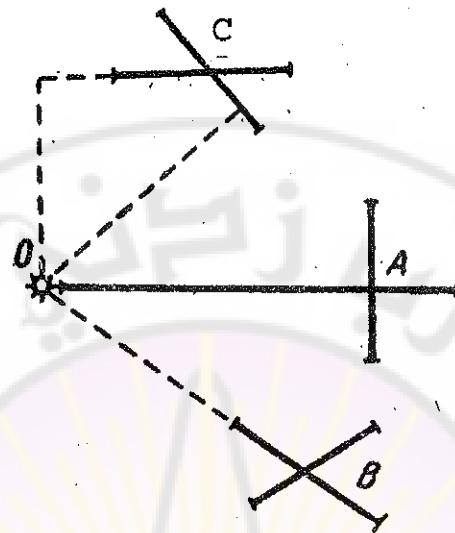
خطوط القياس غير الطولية و المتوضعة بعيداً بشكل متعامد على امتداد خط القياس؛ أو الواقع يسمى أحياناً جانبي 'DD' و 'EE' ما في الشكل (٢-٥).
هذه التسميات تبقى شرطية وفرضية في بعض الحالات.

البروفيلات غير الطولية هي إحدى أنظمة الرصد التي تعطي إمكانية تحديد الأعمق النسبية فقط للسطح الكاسرة وشكلها. ولكن عندما يكون الرصد بالبروفيلات غير الطولية مرتبطاً بالبروفيلات الطولية؛ عندها يمكن تحديد الأعمق بشكل دقيق للسطح الكاسرة. كما أن البروفيلات غير الطولية هي العنصر الأساس للرصد المساحي، ولكن حل بعض المسائل البنوية والهيكلية مثل متابعة محور الفالق وتحديد الجزء الصاعد منه أو المابط مثلاً أو معرفة السطوح شديدة الانحدار، عندها يمكن استخدام البروفيلات غير الطولية (العرضية) والتي تحل مثل هذه المسائل بسرعة.

مزيج خطوط القياس الطولية وغير الطولية يحدد انتشار توضع السطوح الكاسرة حيث تستخدم خطوط القياس المتضادة كما في الشكل (٣-٥) - A - خطوط القياس طولي وخطوط القياس عرضي، C - خط قياس غير طولي (خطوط القياس عرضي وآخر جانبي) ، B - خطوط القياس غير طولي تحديداً جانبي وخطوط القياس طولي.



الشكل (٤-٥) خطوط القياس غير الطولية AA' - خط قياس طولي ، CC' و BB' - خطوط قياس عرضية ، DD' و EE' - خطوط قياس غير طولية (جانبية).



الشكل (٣-٥) خطوط القياس المقاطعة - A - خطوط قياس طولية وعرضية B - خطوط قياس طولية وجانبية C - خطوط قياس غير طولية (جانبية وعرضية).

٣. اختيار أنظمة الرصد في الطرائق الانكسارية

٣.١. نظام الرصد المستمر

في الطرائق السيسمية الانكسارية تستخدم غالباً أنظمة الرصد المستمرة على طول خط القياس، والتي تؤمن متابعة مستمرة وترتبطاً مستمراً للأمواج الانكسارية الأساسية. تقع دائماً منطقة رصد الأمواج الانكسارية على مسافة كبيرة عن المنسع، لأنه لا يمكن رصد الأمواج الانكسارية بالقرب من المنسع، لذلك في الطرائق الانكسارية غالباً ما يتم اختيار أنظمة الرصد على طول خطوط القياس؛ بترك فاصل مقداره $1, 2, \dots, m$ الشكل (٤-٥). ومن المناسب اختيار جزء الرصد للأمواج في منطقة الوصولات الأولية. وللختيار الصحيح لأجزاء الرصد يمكن رسم المنحنيات النظرية على أساس النموذج التجريسي والخبرة في الأعمال الحقلية. وإن تحليل الموجي يسمح بوضع مناطق وأجزاء الوصولات الأولية، وكذلك مناطق

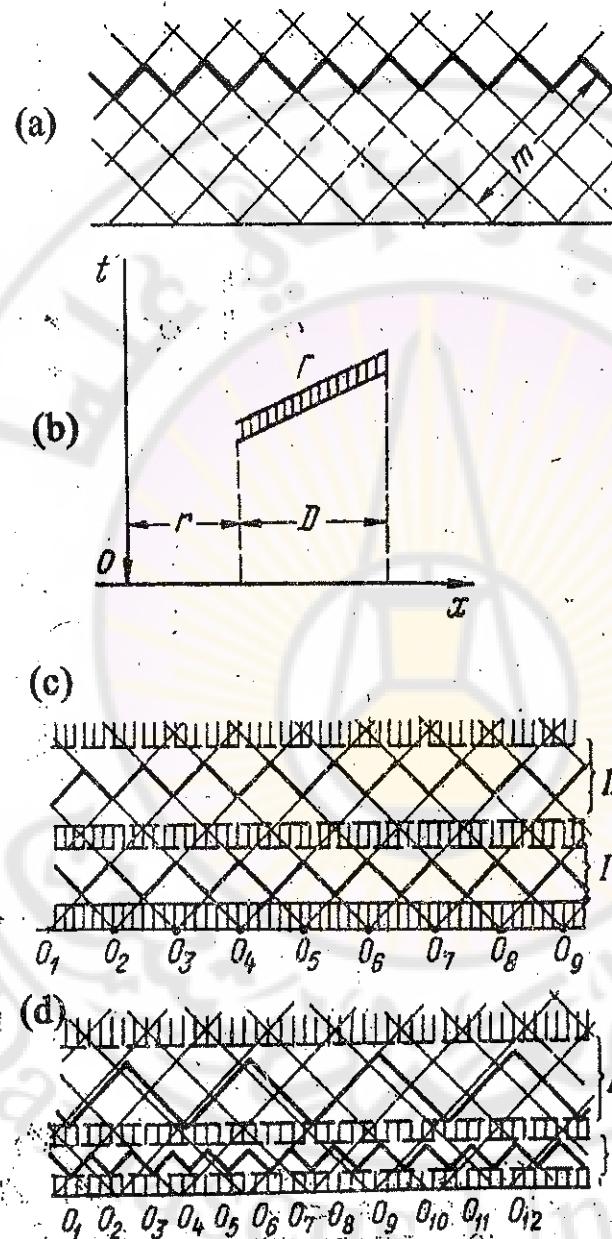
الداخل مختلف الأمواج.

عدد المسافات التي يجب تركها فارغة يمكن اختياره ΔL ، بفرض أن R هي المسافة التي لا تظهر فيها الأمواج الانكسارية اعتباراً من المنبع ، و D هي طول الجزء المرصود كما في الشكل (b-٤-٥) أي ظهور الأمواج الانكسارية في هذا الجزء، فإن طول الفاصل المتبقي ΔL يجب أن يحدده الشرط التالي [٣] :

$$R < \Delta L < \frac{R+D}{2}$$

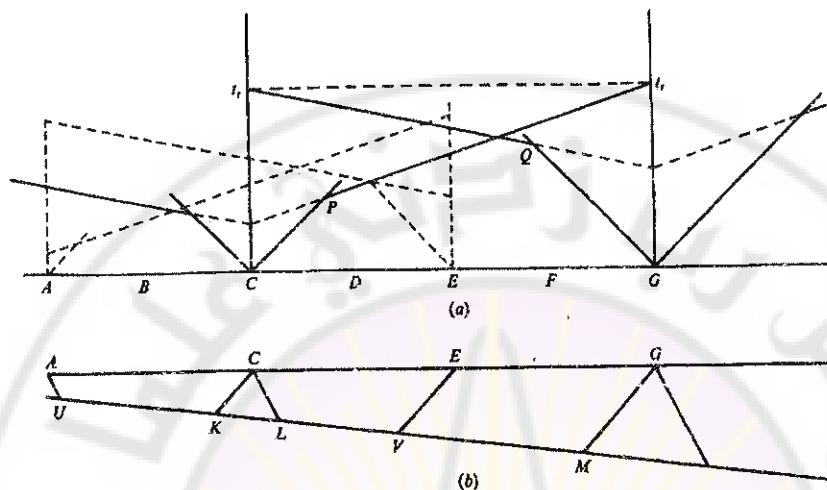
إذا كان $D > R$ عندها يمكن إجراء نظام رصد مستمر يترك فاصلًا واحدًا . أما إذا كان $D < R$ يتم اعتماد أقل قيمة للعدد الكامل m (الكسور تغير للقيمة الأعلى) التي تربطها العلاقة غير المتساوية التالية : $\frac{R}{D} > m$. مثال ذلك إذا كان $D = 1.9 \text{ km}$ و $r = 1.1 \text{ km}$

فإن $2 = m$ وطول الفاصل المتبقي $\Delta L = 1 \text{ km}$. فإذا لم تتطابق مناطق ظهور الأمواج المختلفة ، فإنه يجب إظهار مناطق متابعة كل الأمواج على مستوى التمثيل. يبين الشكل (٥-٥) أحد أساليب الرصد الانكساري المعاكس للمسح المستمر للسطح الفاصل على طول خط القياس كما يبين الشكل (٥-٦) نظام رصد أحادي لمتابعة سطح كاسر وحيد على طول خط القياس، ويبيّن الشكل (٧-٥) حالات لتمثيل أنظمة الرصد الانكسارية ومناطق المتابعة الناتجة. يبين الشكل (٤-٤-C) منطقتي متابعة I و II التي تتطابق نظام رصد يؤمّن ترابطًا مستمراً لتلك الأمواج في هذه الحالة. أما الشكل (d-٤-٥) فيبيّن متابعة الأمواج الانكسارية عن التوضّعات قليلة العمق، أي السطوح غير العميقه والتوضّعات العميقه أي السطوح الكاسرة العميقه. وإذا تطابقت وبشكل جزئي مناطق المتابعة للسطح الكاسرة، فإنه يمكن رسم نظام رصد بسيط كما في الشكل (a-١١-٥)، حيث منطقة التطابق يمكن تمييزها بشبكة المربعات الصغيرة على الشكل.

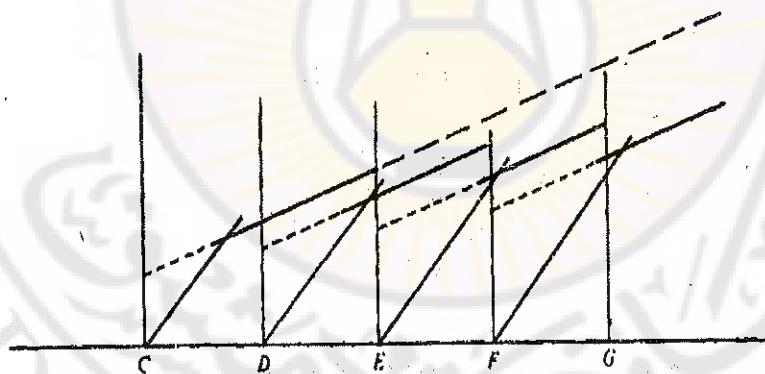


الشكل(٤-٥) أنظمة الرصد في الطراق السيسمية الانكساربة a- b - اختبار منطقة الرصد c و d - اختبار نظام الرصد

[كورفيتش وبكالك ١٩٨٠]



الشكل (٥-٥) خط قياس الانكساري متعدد a - متحنيات المسافة - الزمن للحصول على مسح مستمر على طول خط القياس b - مقطع بين سطح كاسر وحيد [شريف وكلدارت ١٩٩٥].



الشكل (٦-٥) خطوط قياس بنظام رصد أحادي لسطح كاسر وحيد [شريف وكلدارت ١٩٩٥].

الكثير من الأمواج يمكن رصدها في مناطق الوصول الأولى، والتي تسهل عملية متابعتها وذلك لغياب الأمواج التشويسية التي يصدرها المنشع . لذلك عند اختيار أنظمة الرصد نسعى لتسجيل الأمواج الانكسارية الأساسية في مناطق وصولها

الأولية. وعلى مستوى تمثيل الرصد يمكن تحويل مناطق الوصلات الأولية للأمواج الانكسارية، والتي تسهل عملية اختيار نظام الرصد.

عند الدراسات غير العميقه أي السطحية والدراسات العميقه فإن السرعة الوسطى للطبقات المغطية يمكن تحديدها من نقاط تقاطع البروفيلات . في هذه الحالة يجب وبشكل جزئي متابعة الأمواج الانكسارية للطبقات المتوضعة فوق المساطق المدروسة . ولذلك يمكن توسيع أجزاء الرصد وتحديدها باتجاه المبع لكل أو جزء من الفوائل المنبعية (الشكل ٥-٧-٦).

عند متابعة الأمواج الانكسارية هناك إمكانية الربط المتبادل للمنحنies السابقة (أي المنحنies المتقدمة التي نبدأ بتسجيلها أولاً، ومنها نستمر بالتسجيل من خلال المنابع المتالية) مع المنحنies المسبوقة أو التالية(هي المنحنies التي نسجلها بشكل لاحق أو تالٍ للتسجيل الأول)، وذلك لأنها تملك الشكل نفسه أي متماثلة الشكل على خلاف الأمواج الانعكاسية التي لا تتوفر فيها تلك الإمكانية. درجة تماثل المنحنies السابقة تستخدم كثيراً عند اختيار أنظمة الرصد في الطائق الانكسارية، وخاصة في الظروف البنوية الصعبة، والتي تسبب صعوبة وعدم يقين في متابعة أطوار الأمواج، ولذلك يمكن وضع نظام رصد يضاف إليه منحنies الرصد السابقة الشكل (C-٧-٥). نظام الرصد المستمر مع اعتبار المنحنies السابقة في بعض الحالات يستخدم لتقييم فعالية نفاذ الأمواج.

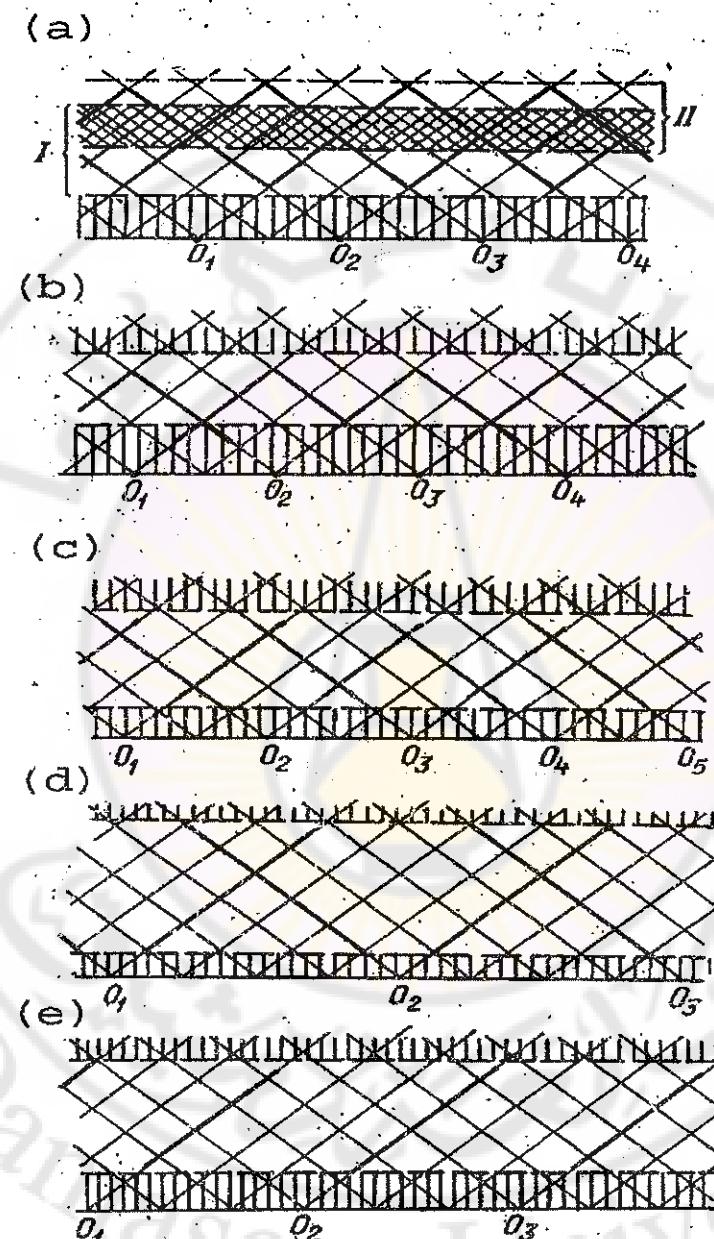
في الظروف التي يمكن فيها تسجيل الأمواج الانكسارية القوية أو الشديدة، والتي يمكن فرزها بشكل جيد على السجلات وتحديد سرعتها الظاهرية، عندها يمكن اختيار نظام رصد بسيط جداً، يسمى نظام رصد غير كامل أي متقطع حيث يتم الترابط جزئياً أو كلياً من درجة تماثل المنحنies السابقة. مثل هذه الظروف توجد عند متابعة الأمواج الانكسارية عن سطح الركيزة البلورية ، الحجر الكلسي وغيرها. ومثل

هذه الأنظمة يمثلها الشكل (d-7-5). زوج المحننات المقابل مرتبط ب نقاط ترابط، وللربط بينهما تستخدم المحننات السابقة. وهذه الأنظمة يتم وضع المحننات المباشرة والعكسية، ومنها يمكن تحديد السرعة الحدية في كل نقطة من نقاط البروفيل. في نظام الرصد الممثل على الشكل (e-7-5) يتم الربط فقط بمساعدة المحننات السابقة [٣].

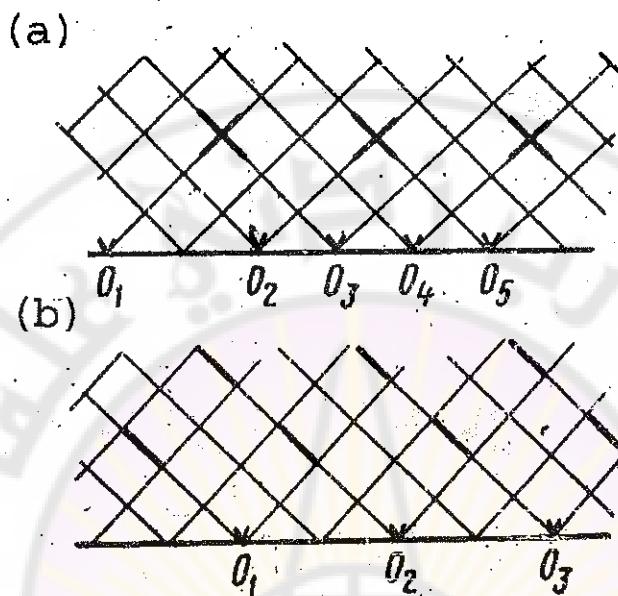
عند استخدام المحننات السابقة، فإن طول الجزء الذي تظهر فيه الأمواج يتطابق مع المحننات التالية (المسبوقة)، ويجب أن يكون كافياً للتحديد الجيد لشكل المحننات. يتالف عادةً طول جزء التغطية من ٣٠% - ٢٠% من طول الفاصل المبعدي، وعندما تستخدم المحننات السابقة فإن التغطية يمكن أن تكون أكبر وتصل حتى التغطية المضاعفة.

لتتابعة أحد السطوح الكاسرة الأساسية لمساحة معينة أو على طول بروفيل ذات امتداد كبير يمكن استخدام طريقة السير النقطي، وبطريقة السير النقطي يستخدم نظام الترابط غير الكامل والمولف من المحننات المقابلة الشكل (a-8-5) أو المحننات السابقة الشكل (b-8-5).

في الطراائق الانكسارية تستخدم غالباً البروفيلات غير الطولية لحل بعض المسائل الخاصة مثل دراسة الطبقات المائلة بشكل كبير أي كبيرة الميل، وخطوط التشقق وغيرها. عدا عن ذلك فإن خطوط القياس غير الطولية مع خطوط القياس الطولية تستخدم عند الدراسات المساحية لإجراء ترابط خطوط القياس الطولية.



الشكل (٥-٧) تمثل أنظمة الرصد في الطرائق الانكسارية [كورفيتش وبكانك ١٩٨٠]



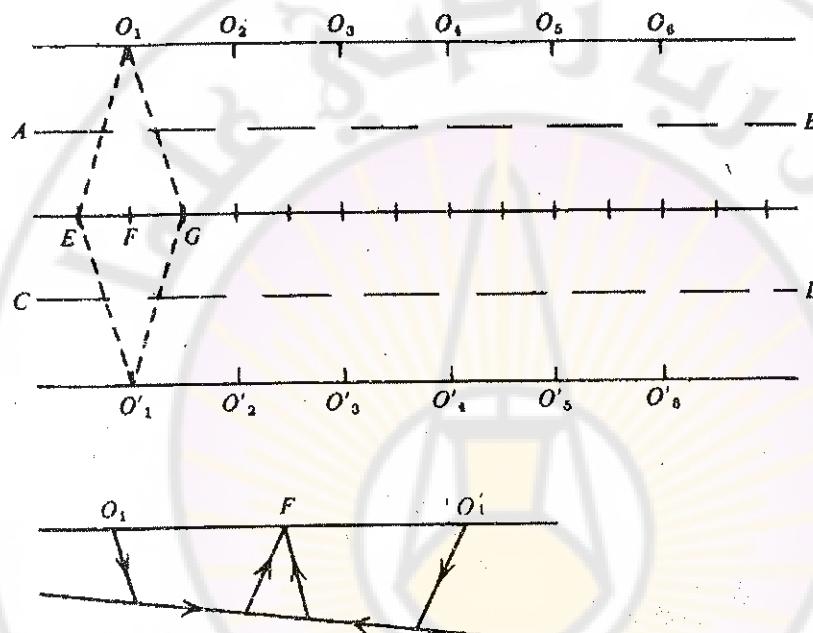
الشكل (٨-٥) ثقب أنظمة الرصد الانكسارية النقطية [كورفيتش وبكالك، ١٩٨٠].

٥.٣.٢. خطوط القياس غير الطولية (Broad side)

نظام الرصد المروحي (fan-shooting)

عند العمل في نظام البروفيلات غير الطولية فإن المنابع واللواقط تقع على طول عدة خطوط متوالية كما في الشكل (٩-٥)، ويتم اختيارها حيث يمكن تسجيل ورصد كامل الموجة وبشكل مناسب وبأقل تداخل ممكن مع باقي الأمواج. وكذلك حيث الفرز الجيد لوصول أطوار الموجة الانكسارية ضمن الوصلات الأولية الأخرى ، وهذه الطريقة اقتصادية جداً لأن كل التسجيلات تعطي معلومات عن السطح الكاسر . إلا أن مقياس تحديد الأمواج الانكسارية مبني على عملية الرصد الطولية (كما في تحديد السرعة الظاهرية أو العلاقة مع الأمواج الأخرى) ولا تصح في حالة الرصد غير الطولية ، حيث تبعد اللواقط مسافات ثابتة عن المنبع.

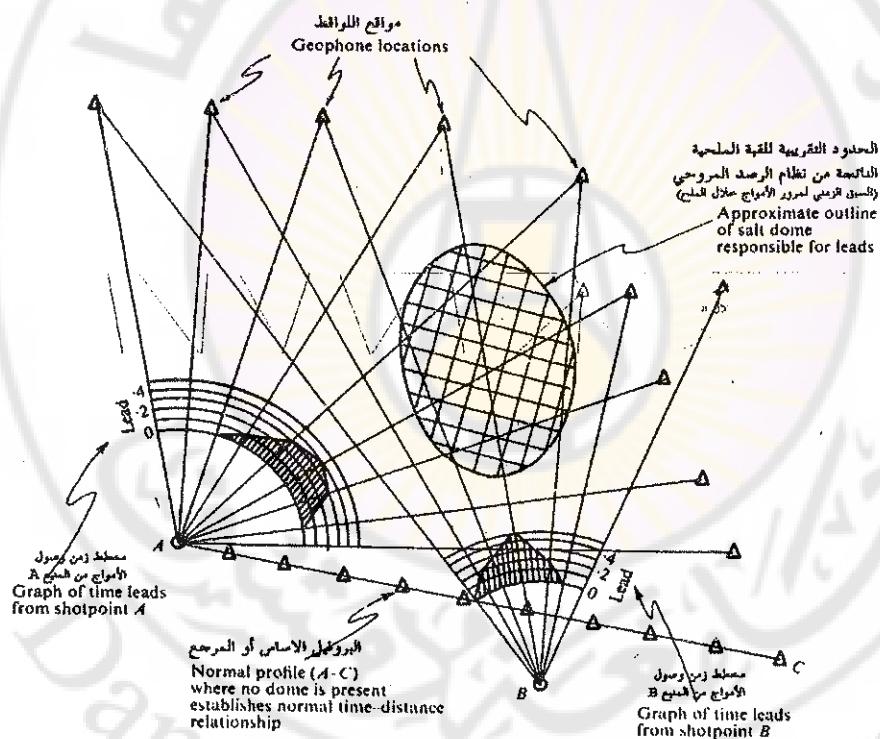
لذلك إذا تغير عمق السطح الكاسر فجأةً أو ظهر وصول من سطوح كاسرة أخرى ، فإن المفسر يمكن أن يتعامل بشكل خاطئ مع سطوح أخرى. عندها لتأكيد صحة تحديد الأمواج الانكسارية من السطح المطلوب بطريقة البروفيلات غير الطولية يمكن مقارنته مع تحديد السطح الكاسر بطريقة البروفيلات الطولية .



الشكل(٩) خطوط القباس غير الطولية في المسح الانكساري حيث اللوacket منتشرة على طول الخط المركبي والمتابع على طول الخطوط الجانبي ، ولنقط الانكسار تسبب بشكل عام على الخطوط AB و CD [شريف وكلدارت ١٩٩٥]

كانت بدايات استخدام الطريقة الانكسارية بشكل واسع في مجال البحث عن القبب الملحية، وذلك باستخدام أسلوب الرصد المروحي، (انظر فصل الاستخدامات المبكرة للطراائق السيسمية). حيث تكون سرعة انتشار الأمواج في القبب الملحية أكبر منها في الوسط الموجود فيه ، لذلك عند وجود القبة الملحية فإن انتشار الطاقة أفقيا يصل إلى اللوacket بوقت أقصر من عدم وجود الملح. إن الفرق الزمني لوصول الأمواج بين أزمنة الرصد في الوسط الطبيعي أو الحقيقى وبين الوسط الذي لا يتوقع فيه الملح

يسمى زمن السبق (lead) أي زمن الوصول الأسبق للأمواج أو التسريع الرمزي أثناء مرور الأمواج ضمن الملح. عند الرصد المروحي الشكل (١٠-٥) تنشر اللوائح في اتجاهات مختلفة من المنبع وعلى تباعدات تقريرياً متساوية، علماً بأنه يمكن عدم التقيد بنظام الرصد ووضع اللوائح في الأماكن المناسبة. زمن السبق (lead) يظهر في المنطقة التي تتحاطى فيها الأشعة السيسمية القبة الملحية؛ أو التي تعبر فيها خطوط القياس المروحية القبة الملحية، والتي تحدد تقريرياً مكان الكتلة ذات السرعة الكبيرة . هذه الطريقة لا تستخدم للتحديد الدقيق للقبة الملحية [١٥].



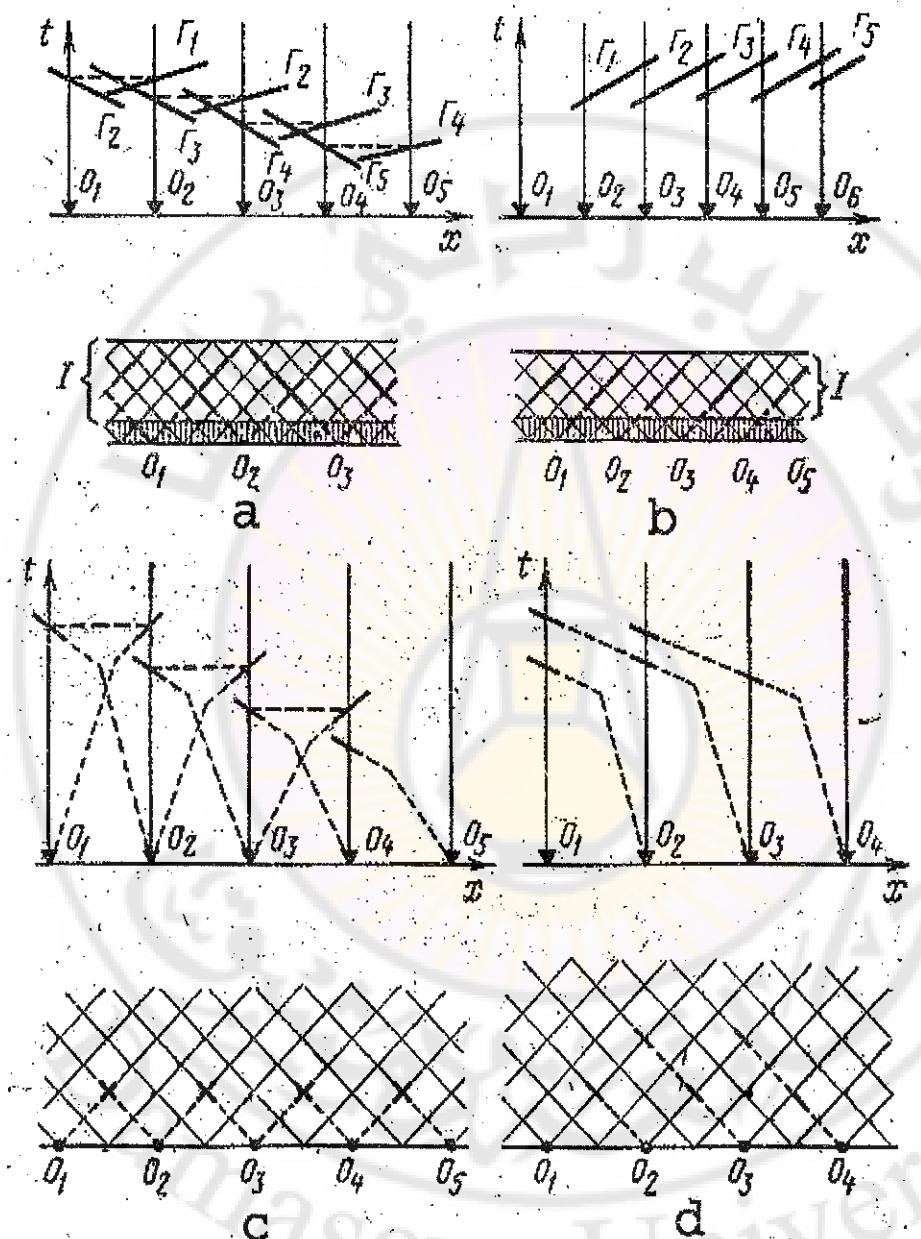
. الشكل(١٠-٥) نظام الرصد المروحي [شيريف وكلداروت ١٩٩٥].

٥.٣. نظام الرصد المتقطع (الرصد غير المستمر)

في ظروف البحث السهلة وبحالة وجود الأمواج الانكسارية القوية، والتي يمكن تمييزها بشكل جيد على السجل السيسمي، ويمكن تحديد قيمة السرعة الظاهرية، عندها يمكن استخدام أنظمة رصد أكثر بساطة وسهولة، حيث يمكن إجراء ترابط الأمواج بشكل جزئي أو كلي من خلال المحننات السابقة (التي تقدم على غيرها)، ومثل هذه الحالات تصادف بشكل كبير في الطبيعة، مثل الانكسار عن سطح الركيزة، وجود الطبقات الملحيّة وغيرها. إن أنظمة الرصد المستخدمة في مثل هذه الحالات وللأمواج المتماثلة تسمى أنظمة الرصد المتقطع أو غير المستمر.

يمثل الشكل (١١-٥-a) نظام رصد متقطعاً، مؤلفاً من المحننات المقابلة والمحننات السابقة. كل زوج من المحننات المقابلة مرتبط مع بعضها ب نقاط ترابط أي نقاط تساوي الزمن. تظهر العلاقة بين أزواج النقاط المختلفة بمساعدة المحننات السابقة أو المقدمة. ومثل هذا النظام يسمح بوضع محمل منحنيات الأمواج الانكسارية المقابلة [٢].

نظام الرصد المتقطع والمولف فقط من المحننات السابقة (المقدمة) يمثله الشكل (١١-٥-b). وفي هذه الحالة تظهر علاقة الترابط من مؤشرات المحننات السابقة ومتاليها. وعند معالجة المعطيات في هذه الأنظمة يتم اعتبار السرعة الحدية ثابتة عند حدود كل منبع، ومنه يمكن تحديد قيمة السرعة الحدية لكل جزء مرصود ورسم السطح الكاسر بشكل مستمر على طول البروفيل. حيث يمكن استخدام نظام الرصد المتقطع والمحننات السابقة في المناطق التي تتميز بـ: ١- أمواج انكسارية أساسية يمكن تمييزها من بعضها البعض بالسرعة الظاهرية ٢- عدم تغير السرعة الحدية بشكل فجائي على طول البروفيل. ولدراسة تغيرات السرعة الحدية يمكن إضافة نظام الرصد المقابل أثناء العمل الحقلّي؛ ولكن خلال فواصل منبعة متباينة. إن استخدام المحننات



الشكل (١١-٥) أنظمة الرصد المقطعة [كرورفيتش ١٩٧٥]

a - نظام الرصد المقابل والسابق b - نظام التحييات السابقة c - d - نظام السير النقطي، حيث التحييات المقابلة والسابقة.

السابقة (المتقدمة) في أنظمة الرصد المتقطعة تعد من أبسط الأنظمة وأقلها كلفة مادية من بقية الأنظمة ، وتسمح بتحديد ورسم مستمر للسطح الكاسرة.

عند استخدام الترابط في أنظمة الرصد المتقطعة يجب الحصول على المنحنيات السابقة والتالية، أو اللاحقة على الجزء المرصود نفسه حيث يسمح طول المنحنيات بمقارنته أشكالها مع بعضها. وهذا الطول يمكن أن يتغير ضمن حدود واسعة، وذلك مرتبط بالمسافة بين اللواقط وعمق الاستكشاف؛ ودرجة تغير السرعة الظاهرة للأمواج وغيرها. ولمعرفة طول هذا الجزء يجب أن يكون من $20\text{--}30\%$ من طول الجزء المرصود والمفيد ولكل بروفيل.

يجب استخدام طريقة السير النقطي لرصد ومتابعة سطح كاسر رئيس وعلى مساحة معينة. وبالمقارنة مع الطرائق الجيوفيزائية الأخرى ، تسمح هذه الطريقة بالسير بكلفة قليلة، حيث السطوح السيسمية ذات ميل ليست كبيرة . وعند السير النقطي تستخدم أنظمة الرصد المتقطعة باستخدام نظام المنحنيات المقابلة الشكل (٥-١١-C)، أو نظام المنحنيات السابقة المقدمة الشكل (٥-١١-D).



١٥٢

الفصل السادس

منابع الطاقة السيسمية للأغراض الجيوهندسية

٦.١. مقدمة

٦.٢. منابع الطاقة الضغطية الجيوهندسية

٦.٣. منابع الطاقة غير الضغطية الجيوهندسية

٦.٤. اختيار الماء الأرضية .



منابع الطاقة السيسمية للأغراض الجيوهندسية

٦.١. مقدمة

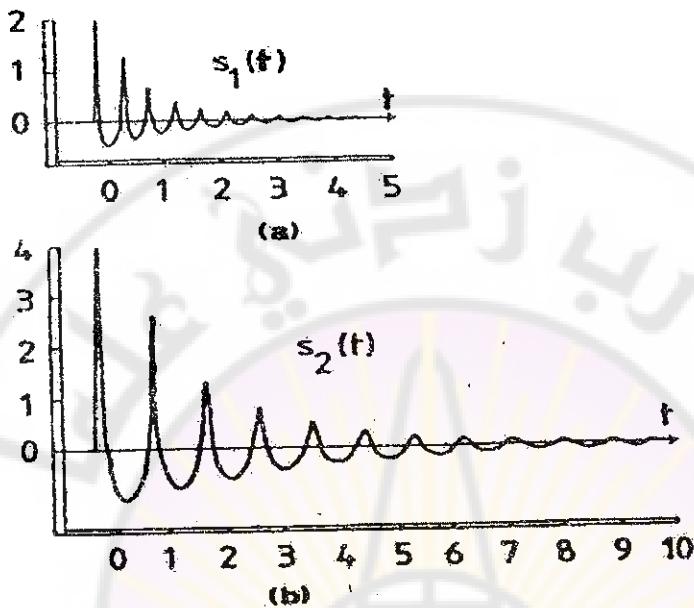
المنبع المطلوب (المرغوب) : يجب أن تتوفر في المنبع السيسيمي المثالى الذى سيولد الأمواج المواصفات التالية [١٥] :

- ١- يولد طاقة كافية يمكن اكتشافها بسهولة و استقبالها بعد انتشارها مسافات كبيرة.
- ٢- فترة إطلاق الطاقة قصيرة .
- ٣- يمكن تكرار إصدار الطاقة بسهولة.
- ٤- لا يولد ضجيجاً يتداخل مع الأمواج المعاكسة المسجلة.

ويشير قانون المنابع أنه بازدياد طاقة المنبع، يزيد كل من سعة الإشارة وقياس الزمن، ولكن لا يغير شكل الموجة إذا كانت بيته المنبع نفسها الشكل (٦-١)، ويغير عن هذا القانون كما يلي:

$$w_B(t) = \alpha w_A\left(\frac{t}{\alpha}\right) \quad (6,1)$$

حيث ($w(t)$) هي سعة الموجة المتولدة من المنبع A، والطاقة من المنبع B تكون α^3 مرة من المنبع A. وبالتالي تمثل المتطلبات (١) و (٢) إلى التناقض، فإن زيادة الطاقة تطيل الإشارة السيسمية وبالنتيجة يقل التمييز. يوفر التكديس الشاقولي طريقة بديلة يمكن زيادة الطاقة وبدون إطالة الإشارة السيسمية في حالة تكرار المنبع (المنابع الجمعية). يمكن أن تحل مشاكل التداخل من المنابع القريبة من معالجة المعطيات، إذا كانت صفات المنبع معروفة، أو من تصميم المنبع.



الشكل(٦-١) إشارات من مدفعين هوائيين طاقة الثاني(b) يعادل ثمان مرات طاقة الأول (a)

٦.٢. منابع الطاقة الضغطية (Impulsive energy sources)

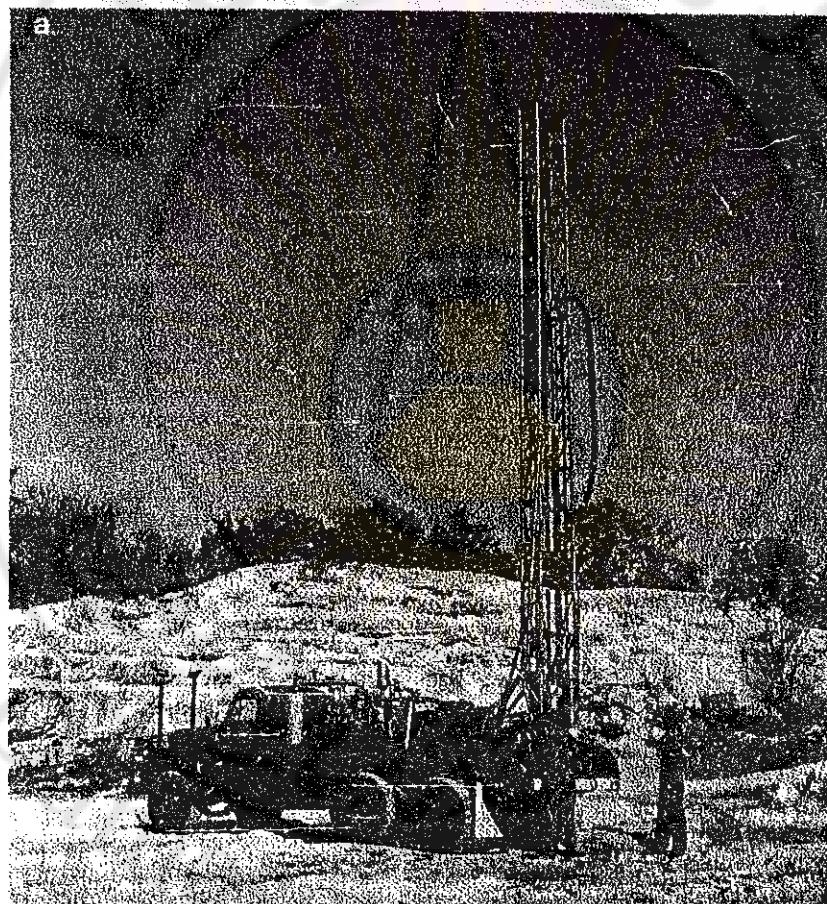
٦.٢.١. المتابع التفجيرية للأغراض الحيوهندسية

وردت المتابع التفجيرية في السنة الثالثة بالتفصيل وذلك للدراسات السيسمية العميقية؛ وسنأتي على ذكر بعضها للمقارنة بينها وبين المتابع المستخدمة للأغراض الحيوهندسية. كانت المواد المتفجرة المصدر الوحيد للطاقة المستخدمة في الاستكشاف السيسمي إلى أن أدخلت طريقة الوزن المابط حوالي عام ١٩٥٤. استمرت المواد المتفجرة على أهميتها كمصدر طاقة سيسمية في الأعمال على اليابسة.

عندما يكون الديناميت هو المادة المستخدمة كمنبع للطاقة، تحرق بغير بحث يمكن وضع المادة المتفجرة تحت الطبقة السطحية القليلة السرعة(LVL-Low Velocity Layer). وعادة تكون الحفارة محمولة على عربة، ولكن أحياناً على جرار أو شاحنة برمانية للعمل في المناطق الصعبة. وبعض الحفارات الخفيفة يمكن أن

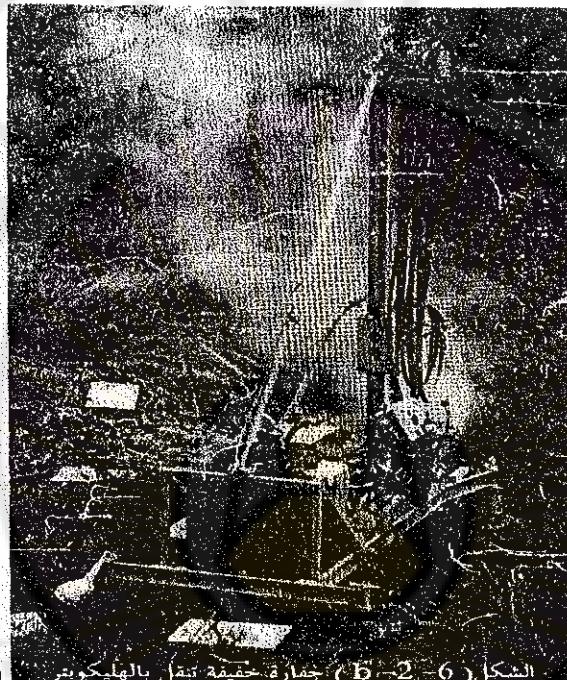
تقسم إلى وحدات صغيرة بحيث يمكن حملها، ويمكن استعمال المثاقب أحياناً. وفي المستنقعات الطيرية؛ يمكن استخدام المضخات الهيدروليكيّة لتفريغها من المياه. أجهزة الحفر الدورانية النموذجية يبيّنها الشكل (٢-٦) والشكل (٣-٦) [١٥].

الحفر الدوراني يتم بواسطة رأس الحفر متوضع أسفل الأنابيب التي تدور على السطح مدورة معها رأس الحفر. يضخ سائل الحفر عبر مواسير الحفر ل выход من الأسفل من فتحات رأس الحفر، وتعود إلى السطح ضمن الفراغ الخلقي حول الأنابيب.



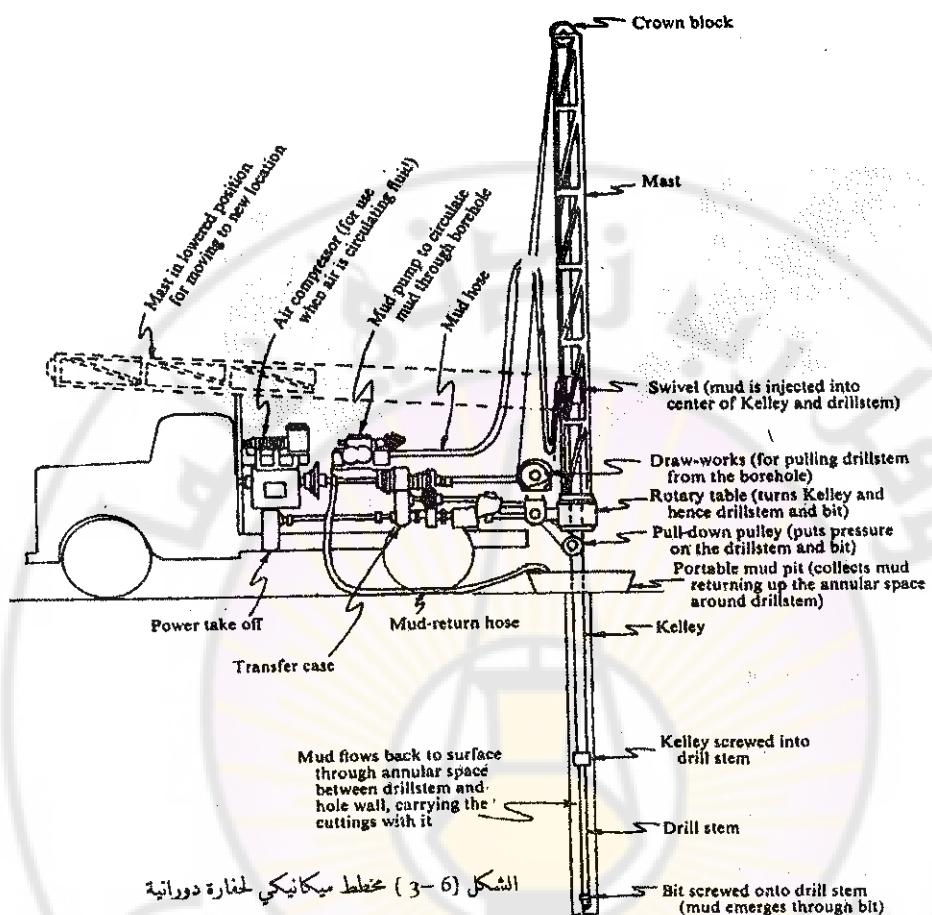
الشكل (٦-٢-a) حفاره كبيرة لمدح العين التجار

وظيفة سائل الحفر هي رفع الفتات المحفور إلى السطح وتبريد رأس الحفر وتشكيل طبقة رقيقة على جدار البئر (كعكة) وذلك لمنع تدمير جدار البئر؛ ولمنع سوائل الطبقات من التدفق إلى البئر. سائل الحفر الأكثر انتشارا هو الطفلة والتي تتكون من مواد معلقة من البيتونيات، الكلس والباريت في المياه.



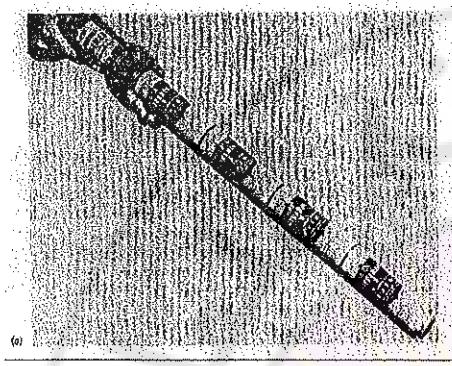
الشكل (٦ - ٢ - ٦) حمار حفارة تقل بالهليكوپتر

يوجد نوعان من المتفجرات كانت تستخدم بشكل أساس: الديناميت الجيلاتيني ونترات الأمونيوم؛ المكون هو مزيج من نتروغليسرين ونتروكوتون (التي تشكل الجيلاتين المتفجر) والمادة الجامدة التي تضم المزيف مع بعضه، والتي يمكن أن تستخدم لتغيير قوة المادة المتفجرة. نترات الأمونيوم أرخص وأقل خطورة لأنها تتفجر بصعبية أكبر من الديناميت الجيلاتيني. نترات الأمونيوم وNCN (نتروكاربو نتریت) هي المواد المتفجرة المسيطرة هذه الأيام، وأحياناً تستعمل نماذج أخرى من المتفجرات.



الشكل (٦) مخطط ميكانيكي لمحارة دورية

أما بالنسبة للمنابع التفجيرية المستخدمة للأغراض الجيولوجية لأعمق تصل حتى ٥٠٠ م، توضع المواد المتفجرة في علب معدنية أو أصابع من الكرتون أو البلاستيك بقطر حوالي ٥ سم؛ كما هي الحال في الدراسات العميقـة، ولكنها تحتوى عادة كمية أقل من المواد المتفجرة تقريرياً من ١ - ٥ كغ. الأصابع والعلب المصممة بحيث يمكن بسهولة وصل النهايات مع بعضها البعض للحصول على كميات متعددة من التفجيرات الشكل (٤-٦).



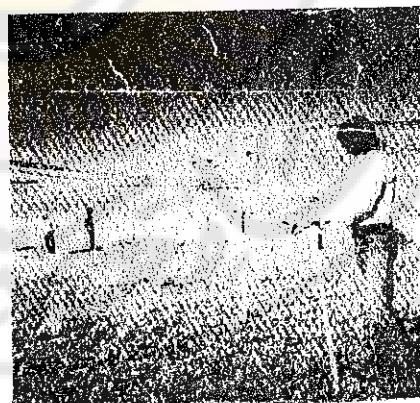
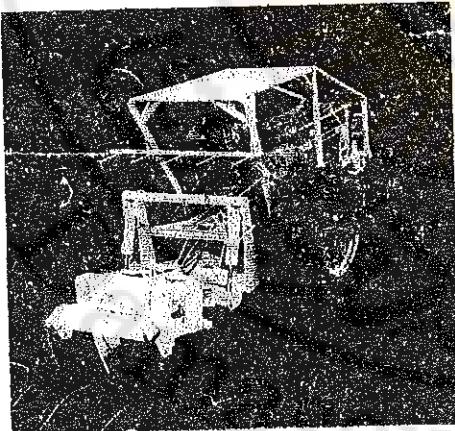
الشكل (٤-٦) - المواد المتغيرة
على شكل أصابع (أ-سلسلة المواد المتغيرة

تكون سرعة الانفجار (أي السرعة التي ينتقل فيها الانفجار بعيداً من نقطة البدء في جسم الانفجار الممتد لطول معين) كبيرة بالنسبة للمتفجرات المستخدمة في العمل السيسمي، وهي حوالي 6000 إلى 7000 م/ث، وجراء تلك البضات السيسمية المتولدة يتشكل عن التفجير جبهة موجية قوية مقارنة بالبضات المتولدة من منابع أخرى. هذا التمركز العالي للطاقة مطلوب ومرغوب من وجهاً نظر تحليل الأمواج السيسمية، ولكنه بالوقت نفسه ضار من وجهاً نظر أذى وتخريب الوسط المحاور.

إن ترددات الأمواج السيسمية الناتجة عن عدة شحنات متفجرة صغيرة عادة ما تكون أكبر من تلك الناتجة عن شحنات كبيرة. وكذلك الأمر فإن استخدام شحنات صغيرة متعددة منفصلة عن بعضها البعض بأمتار قليلة يتم تفجيرها في الوقت نفسه، سوف تولد موجات لها تردد أكبر من تلك الناتجة عن الحشوات المركزة المجمعة الحاوية على الكمية نفسها من المادة المتفجرة.

تستخدم أحياناً شحنات متفجرة على سطح الأرض أو بالقرب منه في المناطق البعيدة عن السكن. توضع في التفجير الهوائي مواد متفجرة صغيرة "عديمة الوميض"

(بحيث لا تشعل النار بالأعشاب) على قضبان بارتفاع ١,٥ - ١ م متشرة ضمن تشكيلة منبعة معينة كما في الشكل (٦ - ٥)، وغالباً ما تكون متصلة معاً بواسطة حبل متفجر لبدء الانفجارات؛ حيث تتولد موجة هوائية قوية جداً تسبب صدمة على سطح الأرض تولد الموجة السيسية. ويجب الحذر عند استخدام مثل هذه المنابع لأنها تؤدي إلى أذية في طبلة الأذن. إن حبل التفجير المستخدم هنا يمكن أن يطمر تحت سطح الأرض على عمق ٠,٣ - ١ متر في التربة أو يوضع في ماء ضحل. يستخدم لطمر حبل التفجير المحراث المهاز الشكل (٦ - ٦) حيث يمكن طمر الحبل حتى مسافة ١٠٠ متر. سرعة انفجار الحبل حوالي ٦,٥ كم / ثا، ويمكن التحكم بزمن ومية التفجير من خلال طول حبل التفجير. يمكن الاستفادة من حبال التفجير الطويلة المشتعلة من نهاية واحدة في توجيه طاقة المنبع، والتي يمكن أن تعد بطريقة ما حيث يكون اتجاه الانحدار السائد معروفاً في المنطقة. كما يمكن وضع الحبل المتفجر أحياناً في قاع المياه كمنع في المياه الضحلة وعمليات المسح البحري (أو سايزmek المياه) وتستعمل أحياناً بطرق أخرى كمنع للطاقة [١٥].



الشكل (٦-٥) التفجير في الماء [شريف وكلدارت ١٩٩٥] الشكل (٦-٦) طمر حبل التفجير في التربة بواسطة المهاز المهاز

إن مصادر الطاقة السطحية غالباً ما تكون ضعيفة، لذلك تُجرى عدد من القياسات وتكتس معاً بشكل عمودي للاستفادة عن تأثير قوة المائع. تولد هذه الماء الماء سطحية ملحوظة، لذلك يمكن إزاحة الماء مسافة صغيرة (٥-٣ م) فيما بينها لتخفيض أمواج الضجيج السطحية من التكتس الشاقولي.

٢.٢.٦ الماء الضغطية الجيوهندسية

قبل التسجيل على الشريط المخاطي في بدايات ١٩٥٠، كانت طريقة التكتس العسدي أساساً في تقييم إمكانية وفاعلية الماء، وكانت فقط المواد المتفرجة هي المستخدمة كماء للطاقة السنيسمية، حتى ظهرت بعد من الماء الضغطية البديلة عام ١٩٦٠، حيث احتفى أغلبها الآن. يمكن التتويه إلى أن الماء الضغطية المستخدمة للدراسات العميق وردت بالتفصيل في السنة الثالثة ويمكن أن ذكر منها:

١ - الوزن المابط

٢ - الدينيوسايز (Dinoseis)

٣ - المدافع الهوائية الأرضية

وقد حصلت تعديلات متعددة لماء الطاقة الرئيسة المستخدمة في الطائرات الجيوهندسية والمياه الجوفية، حيث إن الكثير من المسوحات لا تتطلب ماء ذات طاقة كبيرة، بل ماء صغير كما هي مبينة في الجدول (١-٦)، ولكن هذه الماء مكلفة وذات فاعالية أكبر، وإن استخدم الأجهزة والأنظمة التي تجمع آثار عدة صدمات أو طرقات (مجموعات الماء) عزز أهمية وانتشار هذه الماء. وهناك الوزن المابط المعزز الذي يستخدم لتوليد موجات عرضية S عن طريق الاصطدام بحافة السطح القاعدي بزاوية معينة عن الشاقول. هذا يولد كلّاً من أمواج (P, S) ويمكن أن يدار اتجاه الجهاز ١٨٠ درجة بحيث تملك الموجة S المترولة قطبية مقلوبة والتسجيل الثاني مطروح من الأول أي جمع تأثيرات الموجة S ، طرح تأثيرات الموجة P الأشكال

(١١-١١) و (٢-١٥) .

إن كثيراً من أنواع المتابع السطحية الجيوهندسية والتي يمكن استخدامها في الآبار أو في مياه المستنقعات الضحلة، يمكن استرداد الأجهزة الخاصة بها لإعادة استخدامها. وهنا لابد من الإشارة إلى أن شكل الموجة المولدة من المتابع السطحية يمكن أن تتأثر بطبيعة السطح في المنطقة.

٦.٣. منابع الطاقة غير الضغطية (Nonimpulsive energy sources)

٦.٣.١. المتابع الجيوهندسي الرجاج Sosie

ورد الرجاج (Vibroseis) كمتابع للطاقة السيسمية في السنة الثالثة بالتفصيل ونورد لحة مختصرة عن هذا الرجاج على سبيل المقارنة بينه وبين المتابع الرجاج (Sosie) المستخدم للأغراض الجيوهندسية. على عكس معظم متابعين الطاقة التي تحاول إيصال الطاقة إلى باطن الأرض في أقصر وقت ممكن، المتابع فيروسايز يرسل الطاقة إلى داخل الأرض لعدة ثوانٍ. وهنا يتم توليد جهود ضغط متغيرة (عادة ضغط هيدروليكي) على صفيحة معدنية توضع على تماس مع الأرض وتكون مثبتة عن طريق ثقل الآلة التي تحملها. يتم التحكم في عملية الرج المطبقة هنا عن طريق إشارة تحكم خاصة ضمن الرجاج. إن الضغط المولد بهذه الطريقة يتغير حسب العلاقة [١٥] :

$$p(t) = A(t) \sin 2\pi t[v_0 + (dv/dt)t]$$

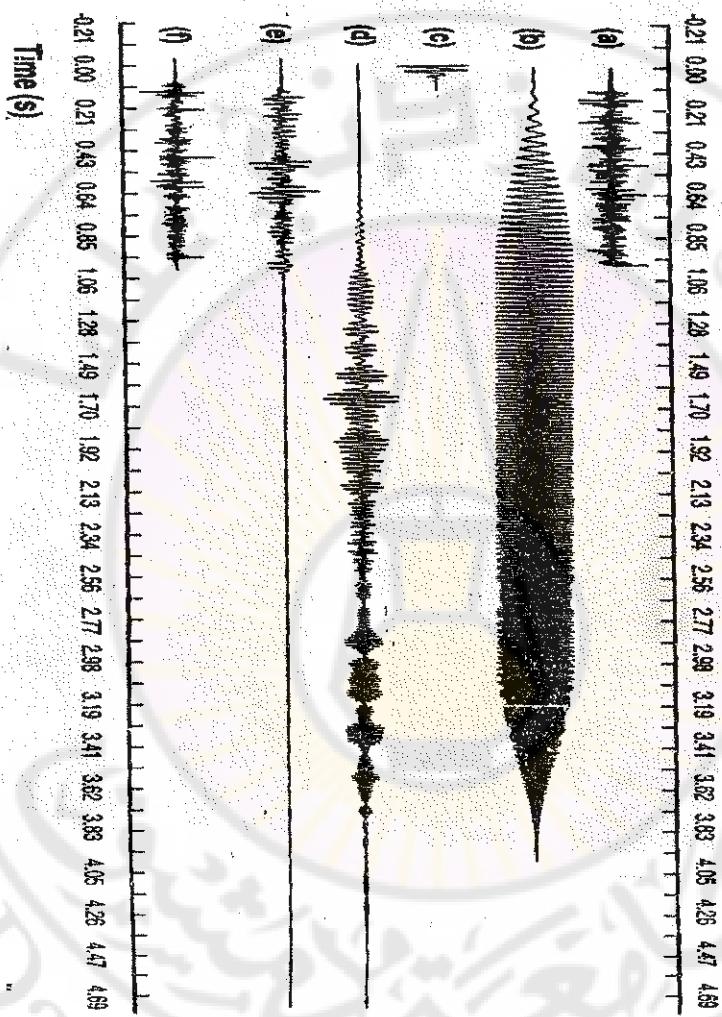
حيث - (dv/dt) تكون إما موجبة (رجة للأعلى) أو سالبة (رجة للأسفل) وتكون ثابتة في الحالة العادية للرجة الخطية. السعة $A(t)$ هي عادة ثابتة ما عدا بداية وهناء الإشارة (٢، ٠ ثانية) من البداية والنهاية؛ أو عندما تردد السعة من الصفر أو تتناقص إلى الصفر الشكل (٦-٧). والهزة تستمر عادة من ٧ إلى ٣٥ ثانية ويتراوح ترددات تترواح بين ١٢ إلى ٦٠ هرتزاً أو بالعكس.

بسبب أن الفواصل الزمنية بين الانعكاسات تكون أقل من زمن طول الرجة، فإنه يحصل تراكم في الإشارات على السجل السيسيمي؛ ولا يمكن تفسير هذه التسجيلات في هذه الحالة إلا بعد تطبيق طائق معالجة لاحقة (الارتباط المتصالب بين الآثار السيسمية وإشارة الرجاج)، بعد تطبيق الارتباط المتصالب يتم تحويل إشارة الرجاج إلى إشارة ذات زمن قصير، وبالتالي يتم التخلص من عملية التداخل أو التراكم على التسجيل السيسيمي. الشكل (٨-٦) يوضح آلية تطبيق الارتباط المتصالب بين الأثر المسجل وإشارة المنبع، ويوضحان كذلك نتائج تطبيق الارتباط المتصالب. الارتباط المتصالب يتطلب توأرات لا تكرر خلال الرجة، وإذا تكررت، فإن الارتباط المتصالب سيجد أكثر من ارتباط واحد للتكرارات المتعاقبة للتوأرات، مولداً أحداثاً وهمية.

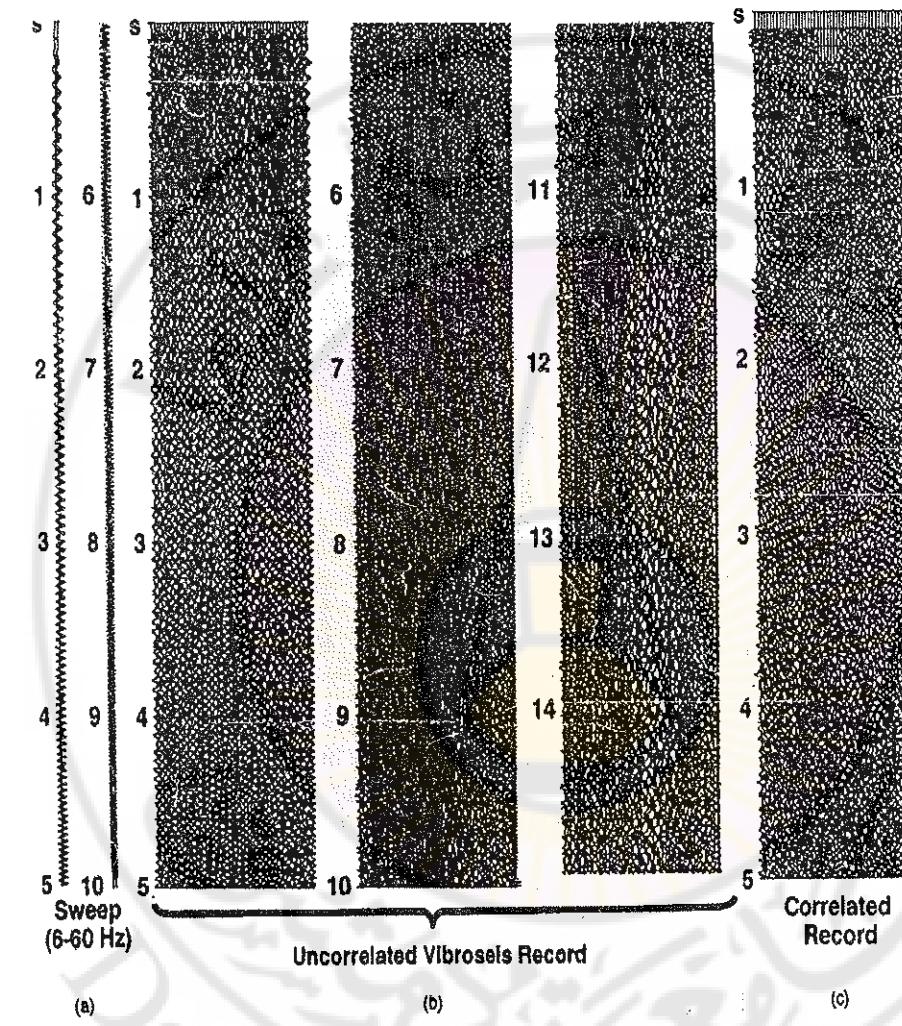
أما المنبع الصادم (Sosie) على شكل رج يمكن أن يستخدم كما هو مبين في الشكل (٦ - ٩) كمصدر للطاقة السيسمية للدراسات غير العميقه (حتى ثانية واحدة) وتسمى (SosieTM method) الصادم يضرب الأرض من ٥ إلى ١٠ مرات في الثانية، وينفذ التسجيل بحوالي ٣ دقائق (أي ٩٠٠ إلى ١٨٠٠ صدمة). أزمنة الصدمات تأخذ بالحساب عشوائية الترددات السيسمية. يزود الصحن القاعدي بحساس يسجل زمن كل صدمة لاستعمالها في الارتباط. الإطلاق العشوائي المتكرر للمنابع الصغيرة الأخرى مثل وحدات الفيوروكوك (Vaporcohoc) في المسوحات البحرية، يمكن استخدامها أيضاً كمنابع sosie.

إن خرج مجموعات اللواقط - بطريقة سوزي - يضاف إلى التسجيل كل مرة تكرر فيها الصدمة على الأرض (أي بالنتيجة تحصل على سجل سيسبي واحد ناتج عن تجميع تلك الصدمات). بما أنه تحدث نبضات كثيرة على طول زمن التسجيل وفي أثناءه، فإن خرج كل مجموعة من اللواقط تضاف إلى التسجيل في الوقت نفسه

من أماكن عدّة. تضاف منابع إصدار الطاقة بالتطور مع الحفاظ على زمن الوصول المناسب، وتضاف بشكل عشوائي أحياناً.



الشكل(٦-٧) تركيب إشارة الرجاح والنصفية العكسية ،a - الانعكاس الناتج، b - الإهارة المرسلة ذات ترددات من ١٠ حتى ١٢٠ هرتز، c - المصفى السطحي الرئيسي ذو الطور الأصفرى، d - التأثير الوهمي الناتج من النصفية المباشرة لـ b وc، e - الارتباط المتصالب لـ b مع d ، f - نصفية الحالـة بطور صفرى من ١٠- ١٢٠ هرتز [يلماز ١٩٩٨].



الشكل(٨-٦) تسجيل حقل من رجاج والتسجيل بعد الارتباط المتصالب مع الإشارة المرسلة . a - إشارة مرسلة ذات تردد من ٦-٦٠ هيرتز؛ b - تسجيل غير مفسر بالارتباط المتصالب؛ c - تسجيل مفسر [يلماز ١٩٩٨]



الشكل (٩-٦) المبع سوزي (Sosie). في الشكل مبعين صغيرين من **Sosie** لاحظ اللواظط على قاعدة المبع لتسجيل زمن الرجة [شريف (كيلدارت ١٩٩٥)]

توزيع طاقة المبع : إن الطاقة المبعثة من هزة موجة طولية درست من قبل **Pursey و Miller (١٩٥٦)** اللذين حسباً توزع هذه الطاقة فكانت على الشكل التالي: ٧ % أمواج طولية (مترکزة في الاتجاه الأسفل)، ٢٦ % أمواج عرضية (تصدر بزاوية ٣٠° عن الشاقول)، و ٦٧ % أمواج سطحية. إن الطبقة القرية من السطح هي التي تسبب بشكل رئيس تحول معظم طاقة الأمواج العرضية إلى طاقة أمواج سطحية. لذلك و بسبب النسبة الكبيرة لطاقة الأمواج السطحية يتم عادة توزيع مجموعات المتابع و اللواظط وفق أنظمة رصد مناسبة؛ وذلك للتخفيف من هذه الموجات. مجموعات اللواظط النشطة عادة لا تتوضع قرب الرجالات، ولذلك فإن هناك فجوة منبعة واسعة (مسافة منبعة أي مسافة بين المبع واللواظط، تزيد عادة عن

٣٠٠ م) راجع الملحق (١) تطبيقات عملية. باستعمال نظام الإزاحة لمجموعات اللواقط والتي تبعد مسافة عن المنبع الرجاح فإن مجال السعات المسجلة يكون أكثر صغرًا، وهذا يسهل التحقق من الانعكاسات العميقه، والتي – لو لا ذلك – يمكن أن تفقد عندما تراكم على القطارات الموجية للانعكاسات القليلة العمق. ويمكن أن تحد من تسجيل الانعكاسات الضحلة القليلة العمق، وذلك باختيار فاصل منبعي كبير نسبياً و اختيار نظام رصد مناسب؛ ويمكن تجميع الطاقة السيسية باستخدام عدة رجاجات (عادة ٣ أو ٤) وبأسلوب التكديس الشاقولي، بالإضافة إلى طول الرجة. المنبع تحرك بين الرجاجات وذلك لإ Ahmad تأثير الأمواج السطحية بالتكديس [١٥].

الرجاجات كمنابع تنتج كثافة طاقة منخفضة، ونتيجة لذلك فإنها تستخدم في المدن والمناطق الأخرى التي يصعب فيها استخدام المتفجرات والمنابع الأخرى؛ والتي تسبب أضراراً كبيرة. إن نصف حجم الأعمال السيسية المنفذة على اليابسة هذه الأيام، تستخدم الرجاجات كمنابع للطاقة. وبشكل عام إن الوزن الكبير للعربات الحاملة للرجاج تحده من استعمالها في بعض المناطق. إن آليات الوسائل الهوائية (بطريقة الحوامة التي تسير على مخدات هوائية)، يمكن أن تستخدم على طول مساحات المدى المنبسطة والمناطق الأخرى التي يقتصر فيها تطبيق قواعد الضغط الأرضي (الضغط على الأرض ضمن حمل معين)، وجعل الآلية صالحة كرجاج سيسى، فإن جريان الهواء يعدل من الرجة.

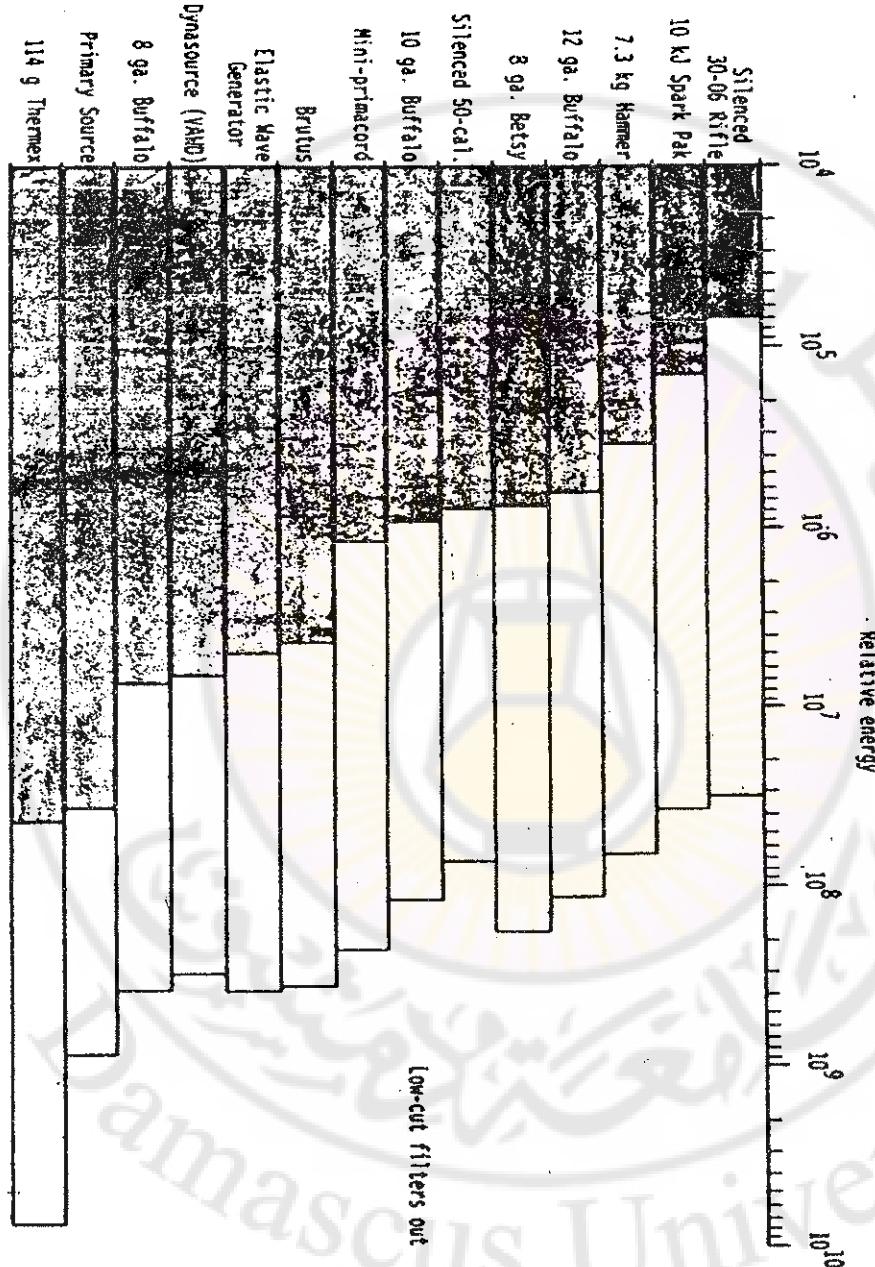
٦.٤. اختيار المنبع الأرضية .

لقد تم في الفترات السابقة التعرض إلى معظم منابع توليد الطاقة السيسية، والسؤال الذي يطرح نفسه الآن، أي المنبع أفضل لتنفيذ الأعمال الحقلية السيسية؟ وأي المنبع أكثر مناسبة لل اختيار؟ هنالك عدة عوامل تتحكم في اختيار المنبع بشكل عام، وغالباً يتم اختيار المنبع السيسى الأكثر اقتصادياً، حيث المنبع المرفق بالحفر هو

عادة الجزء الأكبر والأنقل من الأجهزة، و يتطلب طاقماً سيسماً كبيراً نسبياً. لذا، إذا وصل المنيع إلى المكان المطلوب، فإنه يحقق الكثير من المكاسب.

إن التفجير في الآبار مفضل تقريرياً لأغلب الجيوفيزيائين، ما عدا العمل في المناطق صعبة الحفر أو الغالية جداً، أو حيث يمنع القانون، أو وجود سكن أو تحول وتغير لبنية من استخدام كمية كبيرة من المتفجرات. بعض المنابع السطحية الكبيرة ثقيلة بما يكفي بحيث تتطلب عربة نقل أكبر وأثقل، وهذا عائق رئيس. أن معظم الأجهزة يمكن وضعها على منصات مختلفة (مثل قارب، عربات النقل، أو عربات المستنقعات، والقوارب الهوائية المدفوعة بدفع هوائي) وذلك لاستخدامها في مختلف المناطق، متضمنة المستنقعات والسبخات والمياه الضحلة. إن صعوبة موقع العمل عرضة لتقرير المصير حجم العمل وجعله صغيراً.

معظم المنابع الواردة في الجدول ١-٦ قورنت من قبل Miller وآخرين (١٩٨٦). يبين الشكل (٦-١٠) علاقة الطاقة النسبية للصدمة المفردة (المنبع وحيد). المنابع الأقوى توفر ترابطًا جيدًا للانعكاسات من الرمل - الغضار المتقطعة والمتصلة على أعمق ٨٠ - ٢٠٠ م وباستخدام مصفى القطع المنخفض ٣٤٠ هرتزاً (Low-cut filters).



الشكل (٦-١) مقارنة الطاقة النسبية للمنابع المختلفة المبينة في الجدول (٦-٤) أسماء المنابع وردت بأسمائها التجارية [شرف وكلنار ١٩٩٥].

الجدول (٦ - ١) أسماء وتصنيف بعض أنواع المتابع السيسمية الصغيرة [١٥]

اسم المتابع	وصف المتابع	ملاحظات	السعر \$
Projectiles قاذف			
Silenced rifle بندقية دون صوت	بندقية معدلة باستخدام كام صوت الإطلاق يتم باتجاه الأرض أو بغير ملوءه بالماء .	—	٥٠٠ — ٥٠٠
Betsy seisgun™ بتسى سايزركن	بندقية صيد عيار ٨ خاصة لتلك الأعمال	تطلق من خلال قاعدة معدنية وكذلك من خلال متابع بقري	٥٠٠٠ ١٥٠٠٠
Buffalo gun بندقية لصيد الجاموس	قصبة صيد الغرس على عمق ١ م ضمن قصبة معدنية ليتم التفجير تحت سطح الأرض	يتم حفر بئر قطره ٤ سم بعمق ١م ضمن الأرض وتوضع البندقية ضمن البئر ويعلا بالماء	٥٠٠>
الأوزان الهاابطة (الصادم)			
Sledge hammer مطرقة ثقيلة	مطرقة وزنها ٧,٣ كغ تضرر على صفية فولاذية بشدة متاسبة مع الوزن	توضع الصفيحة في منطقة تراوية غير قاسية ولعنة طرقات	٥٠٠>
Brutus بروتوس	وزن ٣٦ كغ يرفع حتى ١م بواسطة مسطحة هيدروليكيه تعمل على ضغط البرونز ويسقط على صفحة فولاذية - تركب على قطورة	توضع الصفيحة على طبقية تراوية ولعنة طرقات	٥٠٠ — ١٥٠٠
Bean Bag™ بين باك	وزن ١٣٦ كغ يسقط من ارتفاع ٣م	لا شروط لتحضير موقع الصادم	—
Soursile™ سورسائيل	وزن ٢٠٠ كغ يسقط من ارتفاع ١م	يولد الأمواج الطولية والعرضية	—

تابع الجدول (١-٦)

السعر \$	ملاحظات	وصف المتابع	اسم المتابع
٥٠٠	توضع الصفيحة على طبقة تراية ولعدة طرقات	وزن ١١٤ كغ يمسار بواسطة رباط مرن ويعاد إلى وضعه بواسطة رافعة إلكترونية — يركب على مقودرة	Elastic wave generator™ مولد الأمواج المرنة
١٥٠٠	—	وزن هابط يعمل بواسطة ضغط الغاز	Hydrapulse™ إشارة هيدروليكيّة
٥٠٠	توضع الصفيحة على طبقة تراية ولعدة طرقات	هبوط وزن ٤٤ كغ عن طريق تفريغ الهواء بواسطة ضغط البرين — يركب على مقودرة	Dynasource دينا سورس
١٥٠٠	> الأمواج الطولية والعرضية	هبوط وزن ١٣٦ كغ عن طريق أفواه الضغط — يركب على عربة نقل ، تحكم هيدروليكي	Primarysource المتابع المباشر
—	لا شروط لتجهيز موقع الصدم	هبوط وزن على صفيحة قاعدية بواسطة الهيدروليک	Hydraulic hammer™ مطرقة هيدروليكيّة
—	لا شروط لتجهيز موقع الصدم	هبوط وزن ٢٠٠ كغ بواسطة الهيدروليک	Yumatsu Impactor™ الصادم يوماتسو

المتابع الكهربائية

ال الأرض	توضع صفيحة الصدم على الأجهادي الحزقي بفولطات عالية	عن طريق شحن ناقل الطاقة الأجهادي الحزقي بفولطات	Kهر إجهادي	Piezoelectric
٥٠٠	—	١٥٠٠	>	Spark Pak™ توليد طاقة بواسطة شرارة (سبارك باك)

تابع الجدول (٦-١)

Explosive	التفجير	<500
Mini-pramacord™ (ميني بريما كورد)	٢٠٠ سم من مادة grain (غرابين) من مادة متفجرة توضع على عمق ١م تحت سطح الأرض، تفجر بواسطة تفجير غوذجي	أبوب صغير يدق ١م ضمن الأرض وتدرك المادة المتفجرة حتى القاع وفوقها رمال
Explosives متفجرات	نترات الأمونيوم ونيتروجين قرخ مع بعضها أثناء العمل وتفجير بواسطة كبسولة تفجير سizerمية خاصة	تحفر ببر قطرها ١ سم على عمق ١م وتوضع فيها المتفجرات وفي أسفلها الكبسولة المتفجرة ويتم حشو البر فوقها
POP(Propane-Oxygen تفجير detonator الأوكسيجين - بروبان	توضع كمية من هذه المواد في أسفل ببر التفجير	—
Omnipulse™	—	يولد الأمواج الطولية والعرضية
أسماء هذه المنابع أكثرها أسماء تجارية [١٥] Trade names		—



الفصل السابع

أجهزة التسجيل السيسمية الجيوهندسية

- ٧.١. لحة عن مبدأ تسجيل الأمواج السيسمية
- ٧.٢. قنال التسجيل السيسمي
- ٧.٣. الأجهزة الرقمية الجيوهندسية



١٣٨

أجهزة التسجيل السيسمية الجيو هندسية

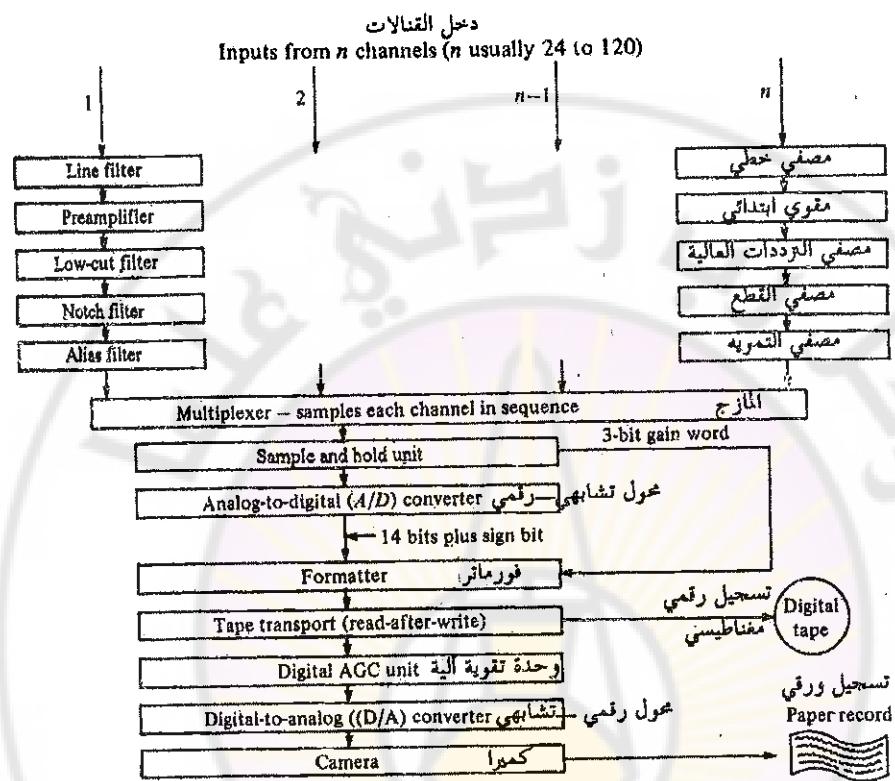
نستخدم لدراسة البنية الجيولوجية بالطريق السيسمية أجهزة لتسجيل الاهتزازات الميكانيكية لوسط الانتشار، والمسجلة على السطح أو في الآبار أو في المناجم كما ذكر سابقاً. ولتسجيل تلك الاهتزازات الناتجة عن المنبع تستخدم أجهزة تسجيل معقدة. هذه الأجهزة يجب أن تكون ذات حساسية كافية لاستقبال كل الاهتزازات الناتجة عن الوسط وخاصة الضعيفة منها، وتسجيلها كما هي قدر الإمكان بعيداً عن أمواج الضجيج، أو بنسبة أفضل للإشارة إلى الضجيج.

٧.١.١. محة عن مبدأ تسجيل الأمواج السيسمية.

يتم التسجيل الحقلí للأمواج السيسمية بوقت واحد على طول خط القياس المدروس أو المنطقة المرصودة، وذلك بمساعدة محطات سيسمية متعددة القنالات. في الوقت الحاضر هناك محطات سيسمية متنوعة منها ذات ٢٤، ٤٨، ٩٦ و ١٢٠ قنالاً، حيث توفر بوقت واحد تسجيل ٢٤، ٤٨، ٩٦، ١٢٠ نقطة رصد. وهناك محطات ذات قنالات تحوي أكثر من ١٢٠ قنالاً وخاصة المحطات المصممة للدراسات السيسمية ثلاثية الأبعاد (3D)، حيث يمكن أن تصل من ٦٠٠ إلى ١٠٠٠ قنال وأكثر. يمكن مراقبة التسجيلات المغناطيسية الحقلية مباشرة في الحقل بعرضها على شاشة إلكترونية أو على شريط ورقي.

٧.٢. قنال التسجيل السيسمي

يعد قنال التسجيل السيسمى العنصر الأساس في أجهزة التسجيل السيسمية؛ فضمن هذا المفهوم تنطوي مجموعة الوحدات والتكتوبينات التي تومن استقبال وتسجيل الاهتزازات السيسمية الشكل (٧-١). وكل قنال تسجيل يحتوي بشكل عام على لاقط (Geophone) و مقوى سعة الإشارة أو المضخم (Amplifier) و وحدات تسجيل. و مصفى الترددات (Frequency filtering).

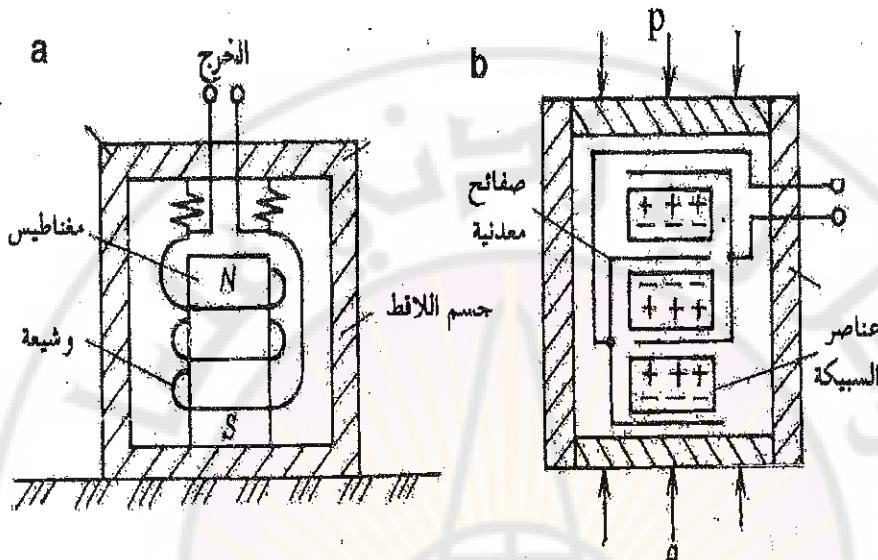


الشكل (٧ - ١) مخطط أنظمة التسجيل الرقمية [شريف وكيلدار ١٩٩٥]

١٠.٢.٧. اللاقط

تعد إزاحة التربة الأصغرية الناتجة عن مرور الأمواج السيسمية في نقطة الرصد قليلة جداً ولا تزيد عن $10^{-6} - 10^{-7}$ مم. والسعنة الأصغرية للاهتزاز التي يمكن أن تبحث عنها على السجل السيسمي هي بمحدود $1,5$ مم، هذا يعني أن قنال التسجيل السيسمي يجب أن يؤمن تقوية للإشارة بمقدار مليون مرة، وهذه التقوية الكبيرة للإشارة يمكن أن تتم بمساعدة دارة تصحيح إلكترونية. وهذا يجب أولاً تحويل

الإزاحة الميكانيكية للتربة إلى إشارة كهربائية. ندعو محول الحركة الميكانيكية إلى إشارة كهربائية أو جهد كهربائي باللقط الشكل (٢-٧) [١٥، ٩، ٧، ١].



الشكل (٢ - ٧) مخطط الملاقط الكهروميكانيكي (a) والكهراجهادي (b)

٢٠. ٧ . العمليات الانتقالية لللقط

وردت في السنة السابقة معادلة حركة الملاقط والتي لها الشكل العام التالي :

$$X'' + 2hX' + \omega_0^2 X = -VZ''$$

$$\omega_0^2 = 2\pi\nu_0 = \frac{2\pi}{T} \Rightarrow \nu_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{K}{M}} \quad \text{و منه } \omega_0^2 = \frac{K}{M} \quad h = \frac{G}{2M}$$

حيث

وبعد حل المعادلة التفاضلية لللقط والتي تعد اهتزازات ذاتية لكتلة الملاقط تكون من

الشكل أدناه:

$$U'' + (\omega_0^2 - h^2)U = 0$$

ومنها يمكن اختيار التحامد المثالي للل靓ط و اختيار مواصفات الل靓ط المستخدمة للأغراض الحيوهندسية. كما ويبيين الشكل (٧ - ٣) التالي العمليات الانتقالية للل靓ط عند تحامدات مختلفة [٩]:

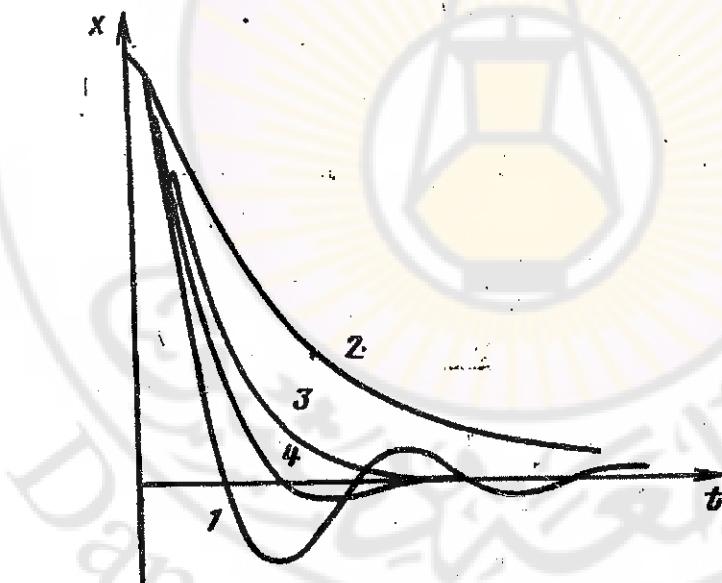
١ - تحامد ضعيف عند $h < \omega_0$

٢ - تحامد لادوري عند $h > \omega_0$

٣ - التحامد الحر ج عند $h = \omega_0$

٤ - التحامد المثالي عند $h = \frac{\omega_0}{\sqrt{2}}$ ، وترددات التحامد الحر

$h = 0 \Rightarrow \omega_1 = \omega_0$ & $h \rightarrow \omega_0 \Rightarrow \omega_1 = 0$ ، عندما $\omega_1 = \sqrt{\omega_0^2 - h^2}$ لامتازة



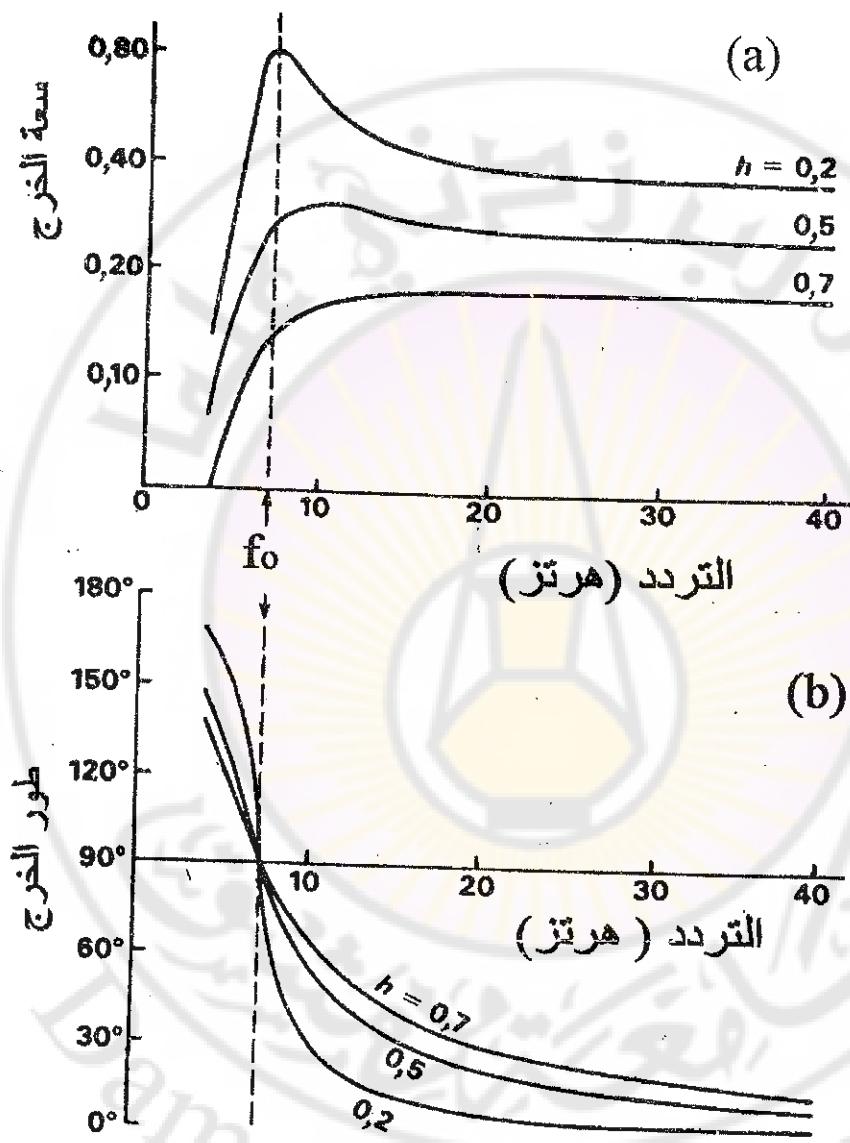
الشكل (٧ - ٣) العمليات الانتقالية لتحامد حرارة الل靓ط ١ - تحامد ضعيف ٢ - تحامد لادوري ٣ - تحامد حر ج ٤ - تحامد مثالي
[موركونف ١٩٩٠]

نموذجياً شكل إشارة خرج اللاقط تقربياً تكرر وتعيد شكل اهتزاز التربة، وهذا يتم بالاختيار الدقيق لقيمة عامل التخامد. فإن التخامد الضعيف يقود إلى ذبذبة الإشارة على خرج اللاقط عند الترددات الذاتية، والتخامد الكبير والسريع يقود إلى انخفاض الحساسية. ولكن التخامد يتم اختياره عادة تقربياً عند $h=0.7$ من القيمة الحرجة، حيث لا تظهر الذبذبة على الموصفات السعوية - الترددية، والتي تكون عندها الإشارة الميكانيكية المؤثرة على شكل نبضة كما في الشكل (٤-٧)، حيث المنحني $h=0.7$ ، وعند تلك القيمة فإن الموصفات السعوية الترددية لتخامد اللاقط تكون عملياً مستوية عند ترددات أعلى من الترددات الذاتية كما هو واضح من الأشكال (٤-٧).

عند $h=0$ فإن الخرج يصبح لاهياً عند التردد الطبيعي أي اللاقط غير متخامد، الإشارة لها نهاية حادة للترددات الذاتية للاقط، وهذه النتيجة نظرية لأن التخامد لا يمكن أن يكون صفرأً. وعند زيادة عامل التخامد تصغر النهاية الحادة وتتناقص في الشدة وتتجه نحو الترددات الأعلى.

أما عند اختيار عامل التخامد $h=0.7$ فإن القمة تختفي ويكون التخامد مثالاً لأنه يؤمن تسجيل الإشارة السيسمية بأقل تشوّه ممكن لها. أما عندما ترداد h عن هذه القيمة تقل الاستجابة للترددات المنخفضة وتقل حساسية اللاقط. إذاً من الواضح أن عامل تخامد اللاقط يلعب الدور الهام في تحديد مواصفات ونوعية اللاقط المطلوب وتحديد أدائه و اختيار التردد الطبيعي.

يتم تحديد حساسية اللاقط للأغراض العملية من خلال العوامل (M, K, h) ضمن المعادلة f_0 أي من خلال نصف القطر، وعدد لفات الوشيعة و شدة الحقل المغناطيسي.



الشكل (٤-٧) الموصفات المسموية والطورية للاقط ذات تردد طبيعي ٧ هرتز عند قيم مختلفة لعامل التحاديد h [كري وبروك]

[١٩٨٨]

٧-٢٠. المجال الديناميكي وتضخيم الإشارة

المجال الديناميكي يحدد بنسبة السعة العظمى إلى السعة الصغرى للإشارة المسجلة.

فكالما كان المجال الديناميكي أكبر كان تغير السعة للاهتزاز التشاهدي ضمن المجال المضمون لتحويلها إلى تسجيل رقمي. حيث يقاس المجال الديناميكي بالديسيبل: الديسيبل هو وحدة قياس الطاقة أو السعة وتحدد بـ $\log_{10} 20$ نسبة السعة أو $\log_{10} 10$ نسبة الطاقة لدخل وخرج النظام حيث :

$$10 \lg \frac{P_1}{P_2} = 10 \lg \left(\frac{A_1}{A_2} \right)^2 = 20 \lg \frac{A_1}{A_2}$$

يستخدمن الجيوفيزائيون السيسميون عادة السعة {وحدة قياس مستوى الصوت لوغاريتمية هي البَل (bit) وتصادف غالباً (db) ديسيل والتي تساوي ١، بل [decibel = 0.1bel] على سبيل المثال، إذا تم تسجيل السعة في المجال من ١ حتى ١٠٢٤ وحدة سعة فإن المجال الديناميكي يحدد بـ :

$$20 \lg \frac{A_{\max}}{A_{\min}} = 20 \lg 1024 \approx 60 \text{ db}$$

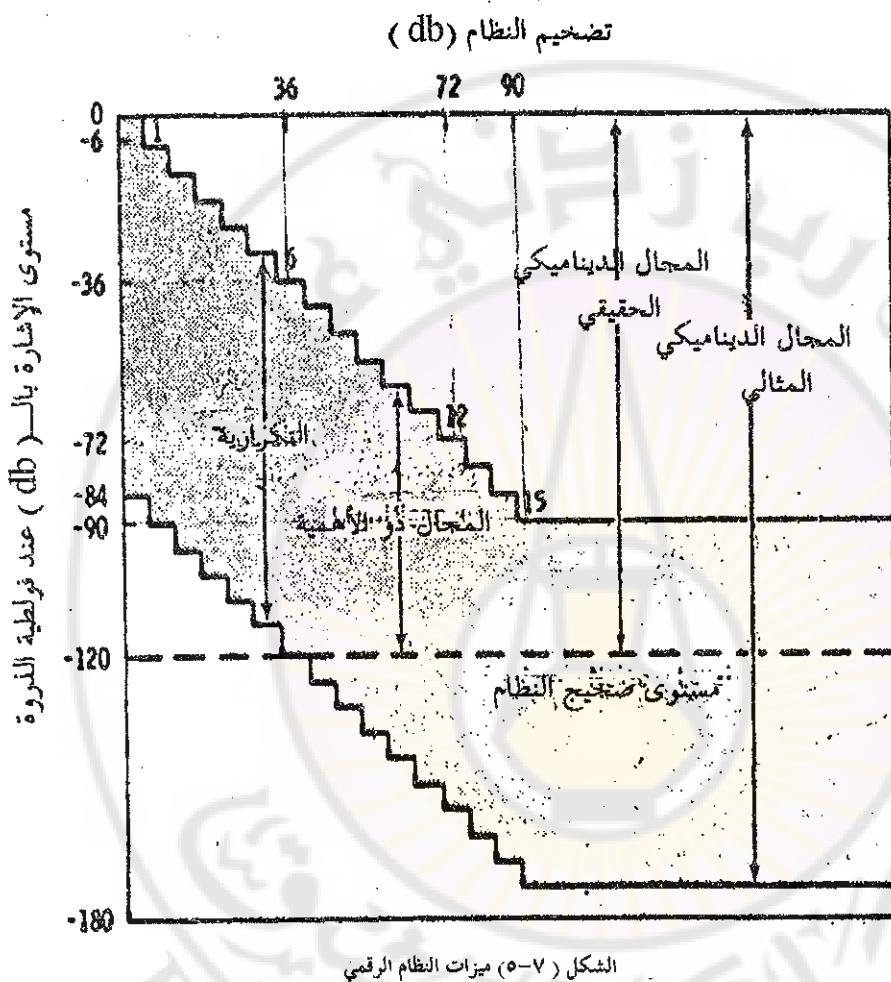
يستخدم في الأجهزة الرقمية عادة وللسهولة النظام الثنائي، كل ثنائية تسمى بت (bit)، إذاً المجال الديناميكي ذو الـ ٦٠ ديسيل يتطلب ١٠ بت حيث $2^{10} = 1024$ ، وهو يحدد بعدد البت bit، $60/6 = 10 \text{ bit}$ ، حيث $[20 \lg \frac{2}{1} = 6 \text{ db}]$ وهذا يعني أن كل بت يعادل ٦ ديسيل. يبين الشكل (٥-٧) مخططاً يوضح ميزات النظام الرقمي [٥، ١٤، ١٥].

المجال الديناميكي ذو ٨٤ ديسيل يطابق نسبة السعة 2^{14} بت، فإن زيادة البت للنظام يزيد من المجال الديناميكي. إذاً:

١ - زيادة الإشارة إلى ٢ ديسيل تقود إلى ضعف السعة

وعند زيادة الإشارة إلى ١٢ ديسيل تقود إلى زيادة السعة بمقدار ٤ مرات

و عند زيادة الإشارة إلى ١٨ ديسيلولاً تؤدي إلى زيادة السعة بمقدار ٨ مرات



الشكل (٥-٧) ميزات النظام الرقمي

- بزيادة الإشارة إلى ٢٠ ديسيلولاً السعة تزيد بمقدار ١٠ مرات أي رتبة واحدة
- بزيادة الإشارة إلى ٤٠ ديسيلولاً السعة تزيد بمقدار ١٠٠ مرة أي رتبتين
- بزيادة الإشارة إلى ٦٠ ديسيلولاً السعة تزيد بمقدار ١٠٠٠ مرة أي ٣ رتب
- بزيادة الإشارة إلى ٨٠ ديسيلولاً السعة تزيد بمقدار ١٠٠٠٠ مرة أي ٤ رتب

بزيادة الإشارة إلى ١٠٠ ديسيلل السعة تزيد بمقدار ١٠٠٠٠٠ مرة أي ٥ رتب
 بزيادة الإشارة إلى ١٢٠ ديسيلل السعة تزيد بمقدار ١٠٠٠٠٠ مرة أي ٦ رتب
 بزيادة الإشارة إلى ١٤٠ ديسيلل السعة تزيد بمقدار ١٠٠٠٠٠٠ مرة أي ٧ رتب

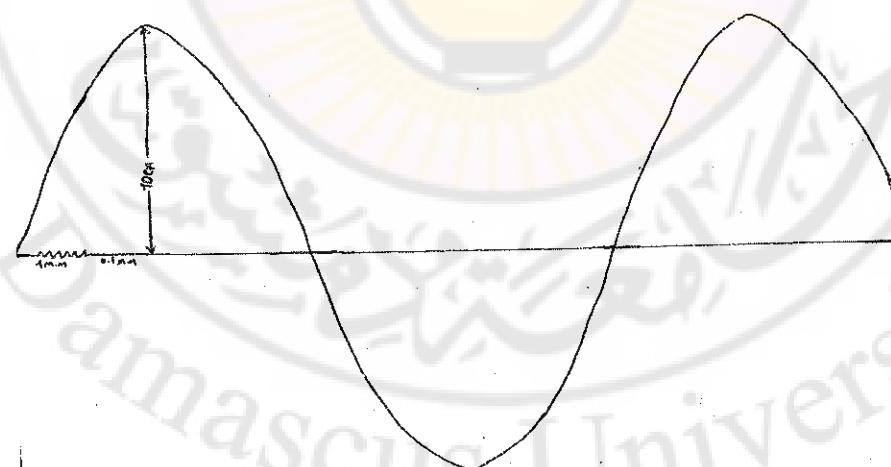
$$\text{ومنه: } \frac{B}{A} = 10^{\frac{B}{20}} \Rightarrow A = B \cdot 10^{\frac{B}{20}}$$

$$20 \lg_{10} 1000 = 60 \Rightarrow 1000 = 10^{\frac{60}{20}}$$

إذاً كان لدينا تضخيم بمقدار ١٠٠ ديسيلل فإن الإشارة الداخلية ذات الجهد ٥

ميكروفولت تظهر على الخرج بمقدار ٥٠ فولت، أي تكبر ١٠٠٠٠ مرة (١٠٠ ديسيلل) والـ ١٢٠ ديسيلل تصبح ٥ فولت أي تكبر مليون مرة. للتوضيح أكثر نورد مثال المجال الديناميكي لعين الإنسان والذي يساوي إلى ٦٠ ديسيلل، حيث يمكن أن نرى و نميز إشارتين بوقت واحد اكبر إشارة ذات مطال ١٠٠ مم واصغر إشارة ذات مطال ١٠٠ مم مرسومة على ورقة عادي وتبعد ٣٠ سم عن العين، وهو التقدير

النموذججي لإمكانية الإنسان الشكل (٦-٧).

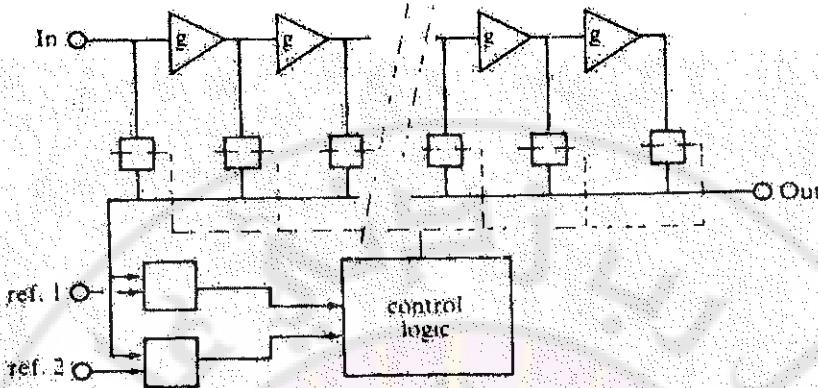


الشكل (٦-٧) المجال الديناميكي لعين الإنسان Eye dynamic range

٣.٧ . الأجهزة الرقمية الجيوهندسية

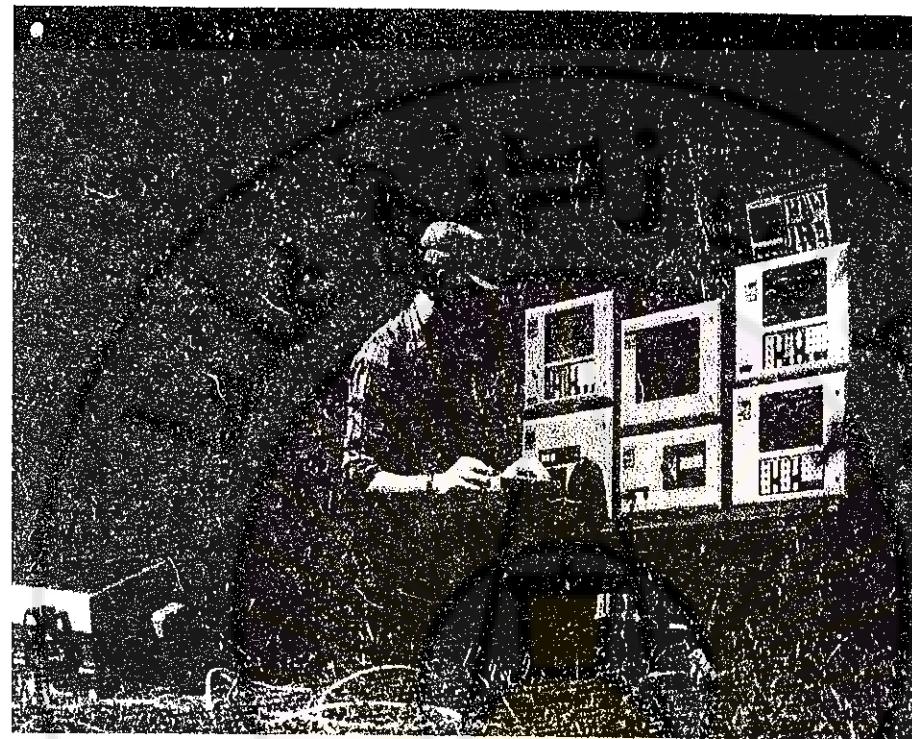
إن مراحل التضخيم الرقمي هي تشاھية قبل وحدة الترقيم. وهذه أحياناً تتضمن كما في الشكل (١-٧) مضخماً خطياً لإنفاس الضجيج الراديوي ومصفى القطع لإزالة الإشارات الناجمة عن خطوط القدرة العالية التوتر ذات الترددات ٥٠ - ٦٠ هرتزاً، حيث إن المعطيات قرب اللواقط تكون غير رقمية. المضخم الأول يزيد الربع بكمية ثابتة قبل المزج و الرقمنة. يساعد قاطع الترددات المنخفضة اللواقط للتخلص من تأثير الأمواج السطحية القوية، ومصفى التمويه لمنع ترددات التمويه المرآتية. يربط المازج عدة قنالات متتالية للمرقم، وهناك قنال واحد لترقيم الشريط المغناطيسي. يأخذ المازج (أو المحوّل التشاھي - الرقمي A/D) فولطات الإشارة في عينات ويأخذ الدارة ككل ويقارن الفولطات مع النماذج على التوالي لقياس تلك القيم. يمكن أن تكون قياسات الخرج شكلاً من الربع بالإضافة إلى قيم أخرى. وقد نظمت عندها المعطيات ورتبت وسجلت على شريط مغناطيسي. تتم هذه الأيام الرقمنة في كثير من الأنظمة المختلفة بجانب اللاقط (جيوفون- Geophone) أو الهيدروفون ضمن وحدات صغيرة تعامل كل منها مع عدة قنالات.

تظهر نتائج التسجيل من الشريط على شاشة التسجيل التشاھي، قيم الشريط تقرأ بواسطة رأس قراءة بعد الكتابة، و إعادة الفك، لتصنيفها كل واحدة في قنالها، ويطبق عادة AGC وغالباً التصفية، وتذهب قيم الفولطات إلى الكاميرا. وهذه الإجراءات تأخذ غالباً ٨ بت (8-bit) لأن المجال الديناميكي محدد جداً (حوالي ٢٠ ديسيلولاً) من ورقة الإظهار . في بداية السبعينيات أصبحت الاستجابة سريعة بشكل كاف لمعايرة السعة بدون فترة توقف حيث وضعت في الاستخدام مضخمات الفاصلة العائمة المتحركة أو الفاصلة اللحظية المتحركة (IFP) لاحظ الشكل (٧-٧) [١٥].



الشكل(٧-٧) مخطط بياني لفاصلة المتركة اللحظية [شريف وكلداورت ١٩٩٥].

تتوفر في الوقت الحالي أجهزة سيسمية مدججة ومحمولة مؤلفة من ١٢-٢٤ قنالاً تحسن و تقدس إشارة التسجيل السيسمية، وهي متوفرة في العديد من المصانع أحدها واضح في الشكل (٨-٧) ويتألف من ١٠١٦ قنالاً ذات حمول تشاهي رقمي ٢٤ بتاً، والآخر الشكل(٩-٧) جهاز محمول يتتألف من ٢٤ قنالاً. تحسين الإشارة يعني القدرة على التكديس الشاقولي لعدد من التسجيلات الفردية. هذه التسجيلات تتكون ملولاها الرقمية من ١٢-١٥ بتاً وتسجل المعلومات على أفراد لينة. والحال الترددية لها من ٣-٥٠٠٠ هرتز واكثر، ويمكنأخذ العينات بفتررة نصف ملي ثانية. وطريقة عرض المعلومات تتم في وقت واحد على شاشة عرض وطباعة باستخدام طابعة حرارية. وزن هذه الأجهزة من ٢٥-١٥ كغ والكثير منها يصل عدد قنالاتها إلى ١٢٠ قنالاً، والبعض منها يتضمن بعض أنواع المعالجة لتسهيل التفسيرات الانكسارية وتطبيق التصحيحات الديناميكية (NMO) للمعطيات الانعكاسية.



الشكل(٧-٨) أجهزة تسجيل حقلية محمولة ، جهاز تسجيل ذو ٢٤ بناً وأكثر من ١٢ ، [شيريف وكلدارت ١٩٩٥].



(b)

الشكل(٩-٧) جهاز سيسبي محمول ذات ٢٤ قنالاً وشاشة عرض في وطايعة حرارية [شريف، وكلدارت ١٩٩٥].

٧. ١.٣ . تحويل سعة الإشارة التشابهية إلى رقمية - قيمة سعة الإشارة التشابهية
القياس الاحظي لقيمة الإشارة التشابهية ووضعها بشكل رمز رقمي (على
سبيل المثال ثانوي) يسمى كمية السعة أو التحويل الرقمي الكمي للسعة. كل المخطات
السيسمية الحديثة عادة تسجل الإشارة السيسمية رقمياً، وبالقياس الآني لقيمة الإشارة
وبيشكل مستمر.

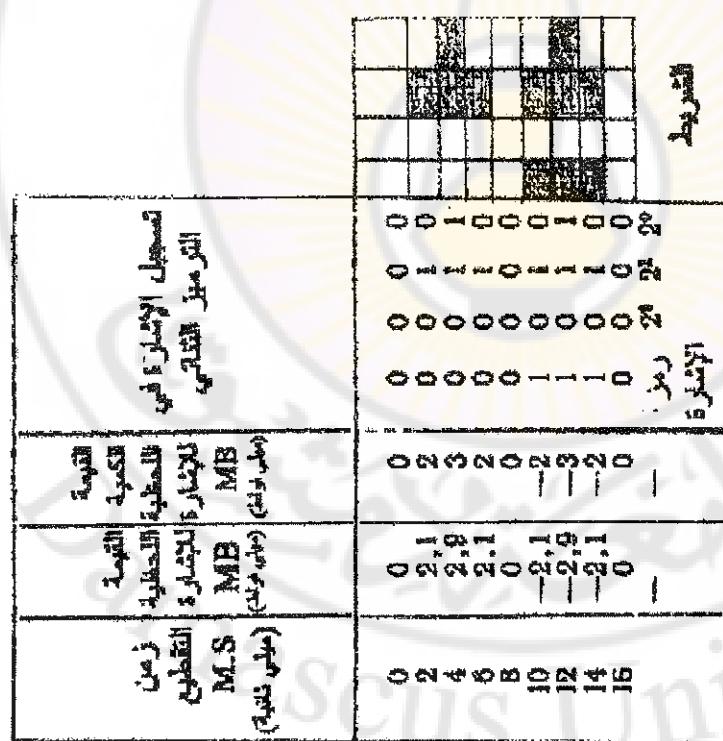
مبدأ التحويل الكمي لسعة الإشارة السيسمية موضح في الشكل (١٠-٧)
والذي يمثل نبضة أو إشارة ذات تردد ظاهري ٦٠ هرتزاً وفترة تقطيع زمني ٢ ملي
ثانية. قيمة الجهد الاحظي للإشارة تغير من $\pm 2,9$ ملي فولط. معيار مستوى الجهد
ما يخواز خلال ١ ملي فولط ، بداية المستوى + ٥ و - ٥ ملي فولط. اختيار
القيمة الاحظية للإشارة كان خلال ٢ ملي ثانية، القيمة الكمية في المili فولط
وبالترميز الثنائي المعطى بالجدول المرفق [٢١].

في مثالنا هناك عملية تقريب الكمية ضمن ٥، والتي عملياً تشوّه الإشارة
وتعد تقريرية كما هو واضح من الشكل السابق. تدل قطع الخطوط السوداء الشاقولية
على أن القيمة الاحظية للإشارة لها القيمة الكمية نفسها. إذاً هناك عدد كبير من
الإشارات المتماثلة، والتي تقع قيمتها ضمن المنطقة المحددة بالخطوط المنقطة، والتي ترمز
بالقيمة الكمية نفسها، والتي ندعها كلها إشارة واحدة وهذا خطأ كبير.

يتتحقق التحديد الدقيق للإشارة إذا اخترنا مجال قيمة الكمية أصغر من القيمة
السابقة، ونحصل على النتيجة نفسها بزيادة عدد سويات القياس أو المعايرة، حيث
تصبح على سبيل المثال معيار مستوى الجهد ٥،٥ ملي فولط أو ٢٥،٥ ملي فولط
أو أقل بكثير، بدلاً من ١ ملي فولط. في مثالنا مستوى الكمية ١ ملي فولط لترميز
الإشارة ذات السعة العظمى $\pm 2,9$ ملي فولط ، اكتفيينا بثلاث بิตات (bit^٣)
ثلاث رتب (اثنتان للعد وواحدة للإشارة \pm).

في الأجهزة السيسمية الرقمية الحديثة تستخدم التسجيل اللحظي لقيمة كل إشارة في النظام الثنائي ١٥ رتبة ثنائية (١٤ رتبة لتسجيل الأعداد و واحدة لرمز الإشارة \pm) ، والتي لها مجال ديناميكي لتسجيل الاهتزاز حوالي ١٥٠ ديسيلولاً ، والتي تؤمن التسجيل بدون تشوه الإشارات ضمن المجال الديناميكي ١٢٠ - ١٤٠ ديسيلولاً.

شكل (١٠-٧) كمية سعة الإشارة [زانيسكي ١٩٨٩]



الشكل (١٠-٧) كمية سعة الإشارة [زانيسكي ١٩٨٩].

الفصل الثامن

المسح السيسيمي البحري والمعدات البحرية

١. مقدمة .٨
٢. تأثير الفقاعة .٨
٣. المدفع الهوائي .٨
٤. المنابع البحرية الأخرى .٨
٥. اختيار المنابع البحرية .٨
٦. اللواقط المائية أو البحرية .٨
٧. الأكبال .٨
٨. تحديد الموقع في البحر .٨



١٧٧

المسح السيسيمي البحري

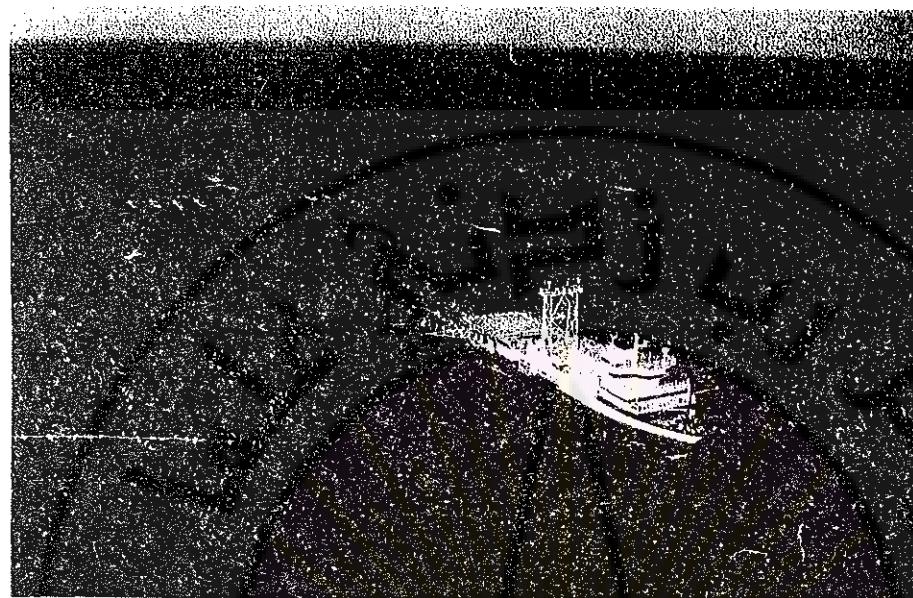
والمعدات البحرية

١.٨ . مقدمة

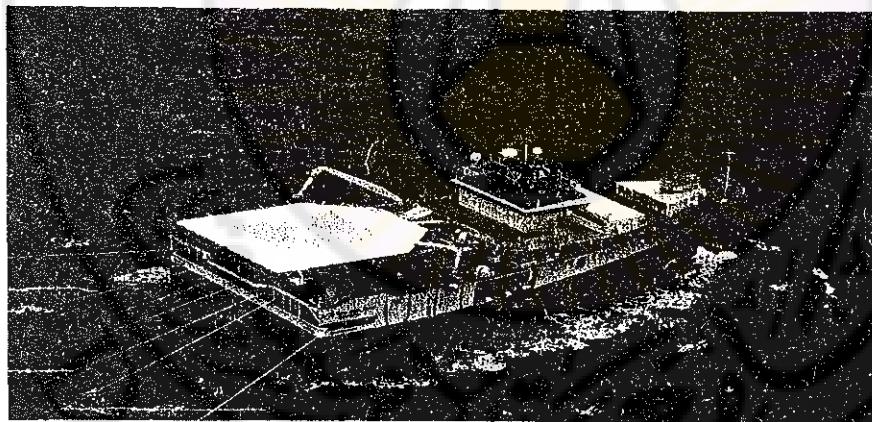
إن السفن المستخدمة لعمليات جمع المعطيات السيسيمية البحريّة عادة تكون كبيرة، حيث يتراوح طولها من ٩٥-٣٠ م وعرضها من ٥ - ٢٠ م، في الشكل(١-٨) نلاحظ سفينة مموجة ترتفع حتى ٦ م، تحمل السفينة كميات كافية من الوقود والماء والتجهيزات الأخرى اللازمة للعمل في البحر لمدة (٣٠-٦٠) يوماً، وتسع السفينة عادة لـ (٢٥ - ٦٠) شخصاً. إن استكمال المؤونة وعمليات تبادل الموظفين تتم في البحر، وبذلك فإن الأعمال تستمر بشكل ثابت. ويوجد عادة رصيف في السفينة يمكن أن تهبط عليه طائرة مروحية. ويمكن أن تصنع في السفينة المياه العذبة بواسطة التناضج العكسي (reverse osmosis) أي الانتشار (التناضج الغشائي العكسي).

تزود السفينة كالمعتاد بعدد من أجهزة الراديو ومعينات الملاحة والرادار، وذلك لتأمين الاتصالات وتحديد الموقع، وكذلك فاكس ومستقبل معلومات الرصد الجوي. وتكون سرعة السفينة أثناء عملية جمع المعطيات بحدود (٥-٦) عقدة في الساعة أي (٣-٥) م/ثأ أو (١١-٩) كم /سا، وإذا لم تكن هناك عملية جمع للمعطيات فيمكن أن تسير السفينة بسرعة (١٥) عقدة في الساعة (٢٨) كم/سا. إن درجة عالية من الأمانة تم تطبيقها على السفينة وذلك للقيام بالعمليات المستمرة ذات الفعالية العالية.

يبين الشكل (٢-٨) مشاهد على متن سفن سيسيمية، هناك عدة كيلومترات من الأكبال السيسيمية البحريّة مخزنة في بكرات كبيرة وضخمة الشكل (٢-٨) حيث ترمي هذه الأكبال من فوق مؤخرة السفينة إلى المياه. وتشكلة المنابع (المدافع الهوائية) تعلق أحياناً فوق التوربينات بالحوامل السطحية كما في الشكل (٢-٨b)، ويبيّن الشكل (١-٨c) غرفة تحتوي أجهزة حاسوب ضخمة [١٥].



(a)



الشكل(١-٨) a - سلسلة سيسمية تجر خلفها ثلاثة أكيال و منبعن، b - سلسلة سيسمية أثناء العمل يمكن ان تجر خلفها حتى ١٢ كيلو [ريولد ١٩٩٨].



الشكل (٤-٨) مناظر ضمن السفينة، a - بكرة الكيل المسمارية ، b - مكان المدالع المروائية ، c - غرفة الأجهزة [شيريف وكلدارت ١٩٩٥]

وكمما هو الحال في المسوح على اليابسة، فإن عملية جمع المعطيات السيسمية البحرية المبكرة استخدمت المواد المتفرجة كمصادر للطاقة. وعلى الرغم من أن فعالية التفجير في الماء تتزايد مع العمق؛ فإنه تم مؤخراً اكتشاف بأن الغازات المتبقية تذبذب في الماء بما يسمى تذبذب الفقاعة، كل ذبذبة تولد بشكل فعلي تسجيلاً سيسمياً جديداً يتم تسجيله فوق التسجيل السيسمي الأسبق، وبذلك يصعب تفسير مزيج التسجيل الناتج. وللتغلب على هذه المشكلة تعلق شحنة المتفرجات بيلون طافٍ على عمق 2 م من السطح بحيث تسمح للغازات المتبقية بالانفلات إلى الغلاف الجوي قبل تلاشي الفقاعة؛ وتولد موجة سيسمية ثانية.

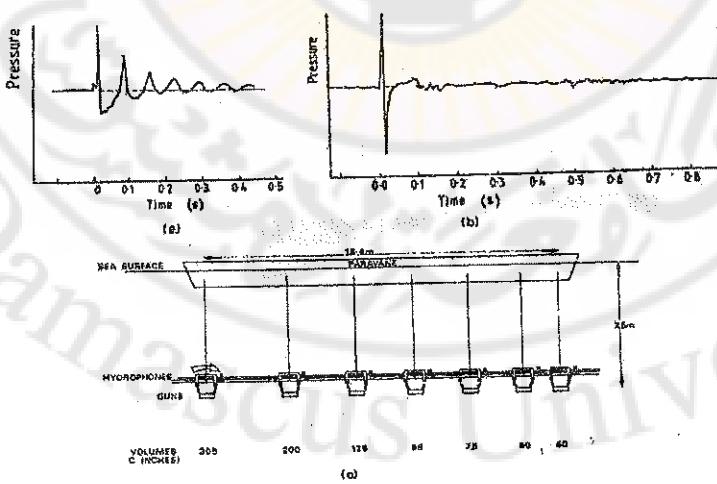
عوامل الأمان تتطلب بأن توضع على السفينة مادة متفرجة وحيدة، وهذا يعني أن الطلقات لا يمكن إطلاقها خلال فواصل زمنية قصيرة، لذلك فإن طريقة النقطة العاكسة المشتركة (CMP) لا يمكن استخدامها بشكل فعال في البيئة البحرية. وما أن أصبحت المصادر البحرية غير التفجيرية متوفرة، فإن استخدام المتفرجات كمصادر بحرية تلاشى بشكل سريع.

٨. ٢. تأثير الفقاعة الغازية (Bubble effect)

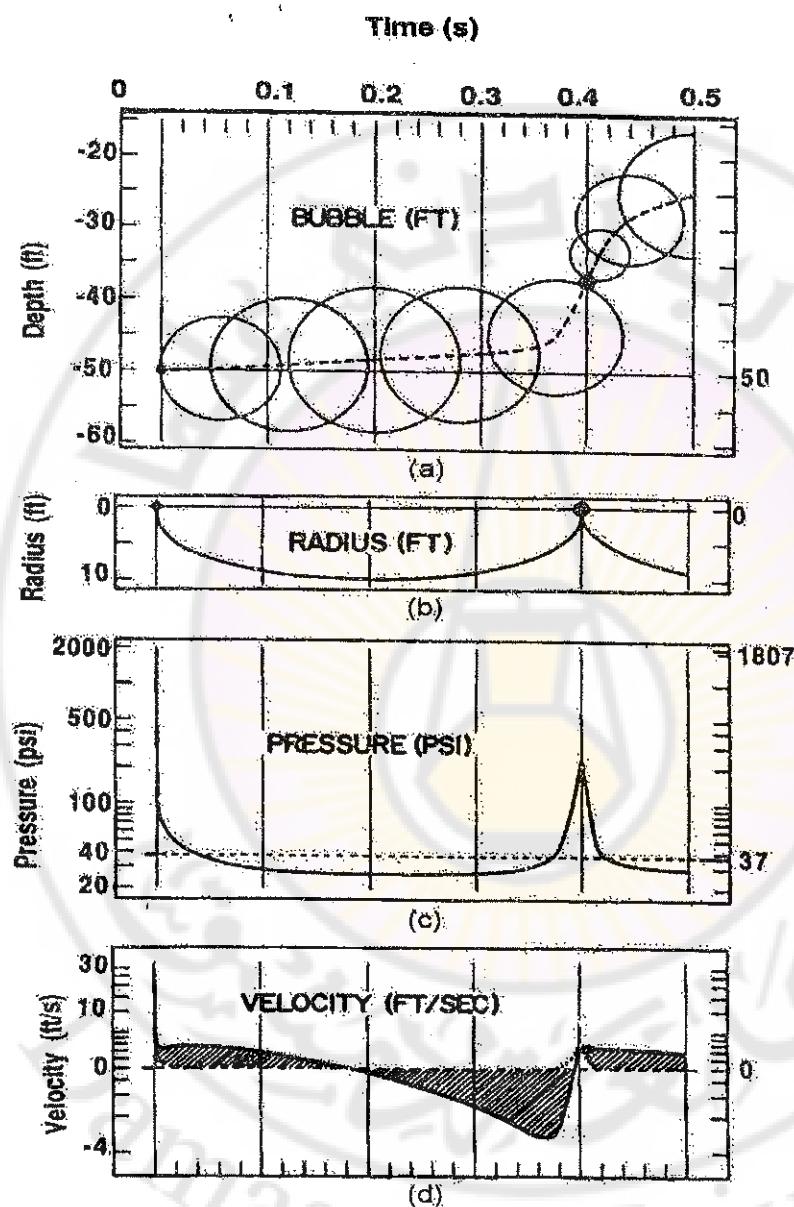
تأثير الفقاعة هو مجرد وصف يستعمل لأي مصدر يقوم بحقن غازات ذات ضغط عالٍ جداً في الماء، كما هو موضح في الشكل (٤-٨). وبما أن الضغط في فقاعة الغاز يفوق الضغط الهيدروستاتيكي للماء المحيط؛ فإن القوة الدافعة تؤدي إلى تسارع الماء نحو الخارج. تناقص هذه القوة مع تعدد الفقاعة وتصبح القوة متساوية للصفر، وذلك عندما يقهر تعدد الفقاعة ضغط الغازات إلى الضغط الهيدروستاتيكي. ويكتسب الماء سرعة عظيمى نحو الخارج، حتى يصبح الضغط داخل الفقاعة أصغر من الضغط الهيدروستاتيكي عندها تلاشى الفقاعة وتنعكس القوة نحو الداخل، حيث يتجمع الماء نحو مركز الفقاعة حتى يصبح حجم الفقاعة محدوداً جداً، وهكذا يتم بشكل سريع

ضغط الغاز إلى درجة عالية من الضغط، حيث يصبح الضغط أعظمياً عندما يصل حجم الفقاعة إلى أصغر حجم ممكن، ومن هذه اللحظة تبدأ العملية بالتحول وتأخذ الفقاعة بالتمدد ثانية. تستمر هذه العملية مع ارتفاع الفقاعة نحو الأعلى، حيث يتم ضياع جزء من الطاقة مع كل عملية تذبذب جديدة. تتلاشى الفقاعة أخيراً عند وصولها إلى سطح الماء حيث تنطلق الغازات على الغلاف الجوي، وبالتالي تنتهي دورة الفقاعة. تتشكل الأمواج السيسمية من الضغط العالي المرافق لتلاشي كل فقاعة. يعتمد دور تذبذب فقاعة الغاز، على الطاقة المختزنة في الفقاعة [الشكل (٤-٨)] ويمكن أن يحدث ضمن مجال الترددات السيسمية في حالة المنابع الصغيرة، وبالتالي هذه الذبذبات تسهم في فعالية المنابع. إن طاقة الفقاعة تقريباً تتناسب مع الحجم الأعظمي للفقاعة عندما يبدأ الانفجار الداخلي [٦، ١٥].

تأثير الفقاعة هام في تحديد أشكال موجة المصدر على الغالب في معظم المصادر البحرية حتى في تلك المصممة خصيصاً لتصغير التأثير من خلال تشتيت طاقة الفقاعة بعد التلاشي الأول، يبين [الشكل (٣-٨)] شكل الموجة المولدة عن مدفع هوائي صغير.



الشكل (٣-٨) شكل الإشارة المولدة من مدفع هوائي [شيريف وكلدارتس ١٩٩٥]



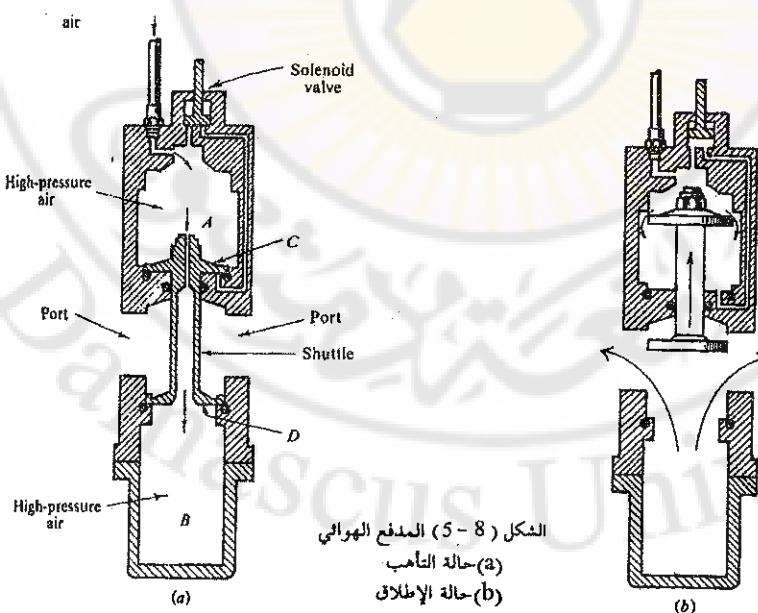
الشكل (8-4) تأثير الفقاعة. (a) عمق الفقاعة، (b) نصف قطر الفقاعة،
 (c) ضغط الفقاعة، (d) سرعة المياه بالقرب من الفقاعة

٨ . ٣ . المدفع الهوائي (Air gun)

المدفع الهوائي : هو منبع للطاقة السيسمية في المياه وهو المتبع البحري الأكثر شيوعا، حيث إنه أداة تطلق هواء ذا ضغط عالٍ جداً ضمن الماء الشكل(٨-٥) يتم استخدام الضغوط العالية حتى ١٠٠٠ أي (Mpa ٧٠) على الرغم من أن الضغوط الأكثر شيوعا هي ٢٠٠٠ ضغط جوي (psi-pound per square inch) أي (Mpa ١٤). يبين الشكل(٨-٥-٨) المدفع الهوائي وهو في وضع التأهب حيث إنه جاهز لإطلاق، إن الحجرتين A و B مملوءتان بهواء ذي ضغط عالٍ، يدخل الهواء إلى الحجرة العلوية A عبر المنفذ الموجود في أعلى ويسار الحجرة، وينتقل إلى الحجرة السفلية B من خلال فتحة محورية موجودة في الذراع الذي يربط بين المكبسين العلوي والسفلي، المكبس العلوي (مكبس الإطلاق) يوجد في الحجرة العلوية، والمكبس السفلي (مكبس التفجير) يوجد في الحجرة السفلية، (إن الجناح العلوي C أكبر من الجناح السفلي D، لذلك فإن محصلة القوى تؤدي إلى تحريك المكبسين باتجاه الأسفل). عند لحظة إطلاق المدفع فإن الصمام الموجود في قمة المدفع (صمام علaf لولي) يقوم بفتح صمام يسمح للهواء ذي الضغط العالي بالوصول إلى أسفل المكبس C عن طريق أنبوب على يمين المكبس، وبالتالي يختلط التوازن الخارج للنظام وتحرك المجموعة باتجاه الأعلى بسرعة كبيرة، وبالتالي ينطلق الهواء المحصور في الحجرة السفلية بصورة مفاجئة ضمن المياه مولداً فقاعة غازية شبيهة بتلك المولدة عن طريق تفجير الديناميت. على أية حال، و بسبب كون الطاقة أصغر فإن ترددات الذبذبة يكون ضمن مجال الترددات السيسمية، ولذلك يمتلك تأثير إطالة النبضة الأولية (بدلاً من توليد نبضات جديدة كما في حالة الديناميت). إن حركة الذراع نحو الأعلى تتوقف قبل اصطدامها بأعلى الحجرة A، وذلك لأن القوة تتناقص بسرعة باتجاه الأعلى عند دخول الهواء إلى الماء، و كذلك تزداد قوة الهواء باتجاه الأسفل، في الحجرة العلوية،

عندئذ فإن الندراع (shuttle) تعود إلى وضع التأهب، وتملاً الحجرة السفلية بالهواء ثانية. إن التفجير الذي يحرر الهواء يحدث خلال ١ - ٤ ملي ثانية، بينما دورة الإطلاق الكلية تتطلب ٤٠ - ٢٥ ملي ثانية. إن الأنواع الأخرى من المدفع الهوائي "sleeve gun" تعمل بشكل أساس بالطريقة نفسها، منها المدفع الهوائي من نوع "Harrison and Giacoma 1984" حيث تفتح حجرة المدفع بشكل أسرع بكثير وبذلك فإن الهواء يتم تحرير بسرعة أكبر، وبالتالي يزداد الضغط ويزداد معه شدة الموجة السيسمية.

يمكن أن تقسم الحجرة السفلية للمدفع الهوائي إلى جزأين يتصلان بعضهما بواسطة فروة صغيرة (Mayne and Quay, 1971)، وبالتالي ينبع تأخير في تدفق الهواء في الحجرة الأعمق. يستمر جريان الهواء إلى الفقاعة لبعض الوقت بعد الجريان الأولي (الاطلاق الأولي) وبالتالي يؤخر التلاشي الشديد (العنف) للفقاعة ويقلل من تأثير الفقاعة اللاحقة، وبين الشكل (٦-٨) صورة المدفع الهوائي.



الشكل (٦-٨) المدفع الهوائي
 (a) حالة التأهب
 (b) حالة الإطلاق



الشكل(٦-٨) صورة المدفع الهوائي [شريف و كلدارت ١٩٩٥].

يتذبذب شكل الموجة الذي ينبع عن إطلاقها من مدفع هوائي وحيد بسبب تأثير الفقاعة كما يبينه الشكل (٦-٨). إن أمواج الشبح المتأخرة المعاكسة عن سطح الماء تملك قطبية معاكسة وسعة إشارة قابلة للمقارنة مع تلك المتولدة عن المدفع الهوائي نفسه؛ وهي المسؤولة عن نصف الدور الثاني للإشارة السيسمية. عند ضغط الهواء نفسه فإن خرج الطاقة للمدفع الهوائي يتاسب مع حداء الحجم والضغط، وعادة يؤخذ حجمه على أساس حجم حجرته السفلية، وتتدرج أحجام المدفع الهوائية عادة من (١٠ - ٢٠٠٠) بوصة مكعبية أي بين (٠,١٦ - ٣٣) لترًا. ويمكن أن تستخدم عدة مدافع (غالباً ستة أو سبعة) مع بعضها البعض ضمن مجموعة؛ بحيث يتم إطلاقها في اللحظة الزمنية نفسها كما في الشكل (٦-٣-٨). وبذلك فإن القوة الدافعة الابتدائية تتدخل بشكل بناء، في حين أن نبضات الفقاعة اللاحقة تتدخل بشكل هدام، شكل النبضة السيسمية الناتجة موضح في الشكل (٦-٣-٦). إن طاقة كل مدفع هوائي تكون مختلفة عن المدفع الأخرى، وبالتالي فإن دور الفقاعة الغازية يكون أيضاً مختلفاً، وبالتالي

وعند جمع الإشارة الناتجة من المجموعة، فإن الإشارة الابتدائية لكل منها تدعم بعضها من أجل الحصول على إشارة جيدة، بينما يؤدي الجمع الناتج من مجموعة تفجيرات إلى تخفيف سعة الإشارات اللاحقة بسبب وصولها في أزمنة مختلفة في كل حالة.

يتأثر عمل المدفع الهوائي بالمدافع الهوائية المجاورة ما لم يكن التباعد بين المدافع أكبر من طول الموجة، وهذا يعني أن يكون أكبر من ١٠ م في حالة التردد ١٥٠ هرتزاً. على كل حال فإن التأثير يمكن أن يُحسب ويُؤخذ بالحساب، ولذلك يمكن أن يساعد بين العناصر بدقة عالية.

إن الميادروفون الذي يقع على بعد ١ م من كل مدفع يمكن أن يقيس حقل الضغط، وهذا يسمح بمحاسبة الحقل البعيدة. إن مراقبة حقل الضغط تسمح بالتخاذل القرارات المناسبة في حالة تغير الظروف، مثل تعطل المدفع الهوائي.

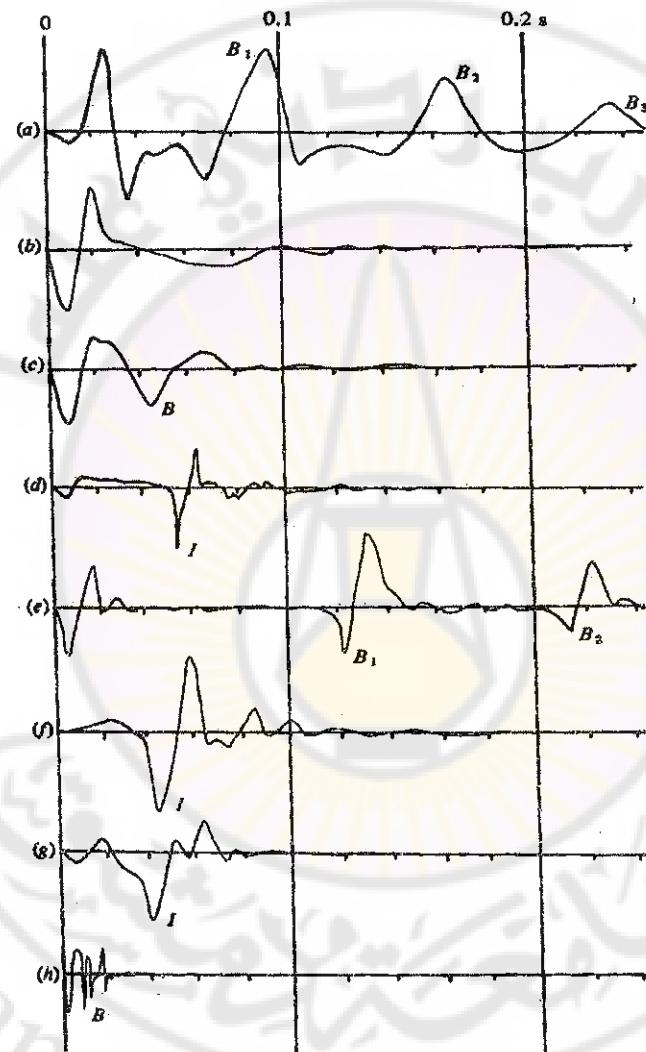
٨. ٤. المتابع البحري الأخرى

هناك عدة أنواع من المتابع تقوم بخلق فراغات في الماء وبسببها يندفع الماء بشكل انفجاري، منها [١٥] :

- Flexichoc (فليكسيكوك) : حجرة ذات حجم قابل للتغير يتم إفراغها، وتثبت جدران الحجرة بواسطة مقيد آلي، وعند إزالة التقيد فإن الضغط الميادروستاتيكي يضغط الحجرة بشكل مفاجئ عندئذ فإن الهواء يضخ نحو الحجرة لتوسيعها ولضمان التشطيط اللاحق، أثر الفليكسسيكوك يبين الشكل (f-٧-٨).

- Hydrosein (هيادروسين) : صفحتان يتم إبعادهما فجأة بواسطة مكبس يعمل بقوة الهواء لخلق فراغ بين الصفيحتين.

Boomer-Boomer (بومر) : يتم عن طريق تدفق كبير للتيار الكهربائي عبر وشيعة، يخلق على صفيحة (قرص) تيارات دوامية تحرر الصفيحة بالابتعاد بقوة، حيث تصطدم بالماء وبالتالي تولد موجة ضغط قوية. وطاقة هذه الطريقة محدودة لذلك فهي مناسبة أكثر



الشكل (8-7) الإشارات الناتجة من مصدر سيمسي بحري

(a) Single 120-in.³ air gun, (b) array of air guns of different sizes, (c) sleeve exploder, (d) VaporchocTM, (e) MaxipulseTM, (f) FlexichocTM, (g) water gun, and (h) 5-kJ sparker. Curves show waveshape features, but amplitudes are not to scale. *B* indicates bubble effects, *I* implosion.

- Water gun (المدفع المائي): يحصل المدفع المائي على طاقته من الهواء المضغوط الشكل (٨-٨)، ولكن لا يتم حقن الهواء ضمن الماء، بل يستخدم لدفع الذراع بقوه نحو الأسفل الشكل (٨-٨-a) إن تحرير الذراع يغير الماء في الحجرة السفلية بالاندفاع خارجاً عبر الفتحات بسرعة عالية. إن الماء المتحرك خارجاً يخلق خلفه فراغاً، وبالتالي انبعاث الماء نحو الفراغات يولـد انفجاراً ومنه نحصل على الطاقة السيسـمية الرئيسـة. تذبذب الفقاعة قليل بسبب عدم وجود غاز للتذبذب. أثر المدفع المائي يظهر في الشكل (٨-٨-g).

- الأقواس الكهربائية (الشرارات sparkers) : تعتمد طريقة الشرارة على عملية التفريغ من مكثف كبير لخلق شرارة بين مسرعين في الماء، مما يؤدي إلى تبخر الماء وتوليد انفجار صغير؛ وبالتالي تشكل الفقاعة. إن عمق الاختراق في حالة استخدام جهاز الشرارة من نوع (5-kJ) عموماً يكون أقل من ٣٠٠ م في حين أن عمق الاختراق في حالة مجموعة الشرارات الأكثر من (200 kJ) عند ترددات من ٥٠ - ٢٠٠٠ هرتز يصل إلى ١٠٠٠ م.

- wassp (وسـب) : هي طريقة معدلة عن طريقة الشرارة بحيث يتم وصل المسرعين بواسطة سلك رفيع بحيث يزول عند عملية الإطلاق، إن هذه الطريقة تزيد من بقاء الفقاعة ومن محتواها الترددـي المنخفضـ، و تسمح أيضاً بإـجراء العمليـات في المـياه العـلـبة حيث النـاقـلـية المنـخـفـضـة جداً.

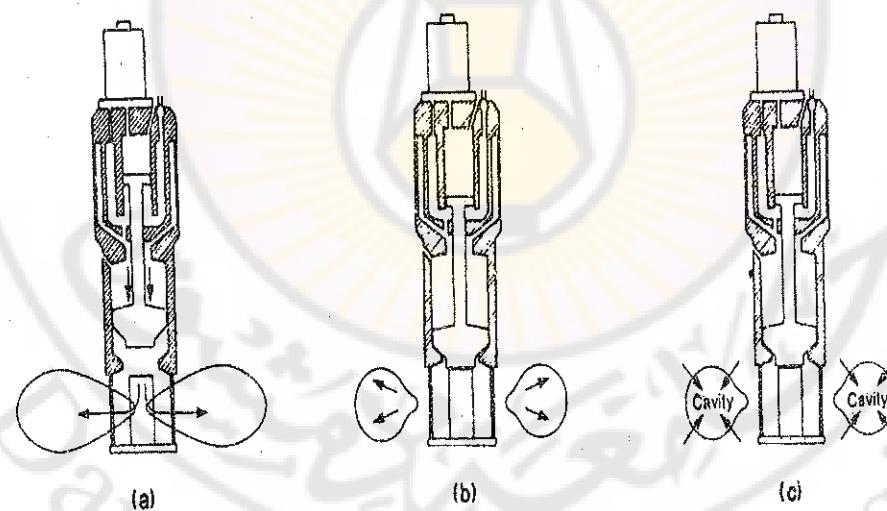
أما الأنـواعـ الأخرىـ من المصـادرـ تـستـخدـمـ فيـ حالـةـ أعـماـقـ الاـختـراقـ الضـحلـةـ،ـ وتـلكـ المصـادرـ تـضـمـنـ محـولاتـ كـهـراـجـهـادـيـةـ ذاتـ طـاقـةـ عـالـيـةـ وهيـ مـصـنـوعـةـ منـ تـيتـانــ بـارـيـومـ،ـ زـيرـكونــ رـصـاصـ،ـ أوـ منـ الـمـوـادـ الأـخـرىـ الـيـ تـغـيـرـ أـبعـادـهاـ عـنـ تـعرـضـهاـ لـالـحـقـلــ الـكـهـرـبـائـيــ.ـ إنـ التـرـددـاتـ ٢ـ -ـ ١٠ـ كـيـلوـهـرـتزـ يـمـكـنـ تـولـيدـهاـ عـنـ ١٠٠ـ وـاطـ للـحـصـولــ عـلـىـ اـختـراقـ ٢٠ـ -ـ ١٠٠ـ مــ.

أما الأنواع الأخرى من المصادر البحرية المصممة لتجنب تأثير الفقاعة قد احتفت من الاستعمال تقريباً ونذكر منها :

Aquapulse أو sleeve exploder -
والأكسجين ضمن حجرة مرنّة مغلقة، إن الغازات المتبقية تنطلق إلى الغلاف الجوي.
Vaporchoc أو steam gun المدفع البخاري : حيث يتم حقن فقاعة بخار فوق حرارية ضمن الماء.

Flexotir-
فإن تذبذب الفقاعة يتحامد عند حركة الماء من وإلى القفص عبر الفتحات التي توجد فيه.

Maxipuls-
يسحل تذبذب الفقاعة ويحاول إزالتها في المعالجة اللاحقة.



الشكل (٨-٨) مدفع مالي [ريبرلد ١٩٩٨].

٨. ٥. اختيار المنابع البحرية.

هناك بعض الميزات التي يجب أن تتوفر في المنبع السيسمي البحري وهي :

- توليد الضغط العالي ؛ - التذبذبات الثانوية تكون منخفضة، وهذا يمكن أن يحدد تحريرياً باستخدام المصدر السيسمي في ماء عميق، (وبالتالي فإن الانعكاسات المتولدة أسفل الماء لن تشوش على النتائج) وملاحظة شكل الموجة المتقطعة بواسطة لاقط بحري (هيدروفون) معاير يقع على عمق ٧٥-١٠٠ م تحت المصدر السيسمي. و بالرغم من أن التجربة تبدو سهلة لكن تفيذه صعب، حيث إنه من الصعوبة إبقاء اللاقط البحري على العمق المطلوب تحت المصدر عندما تكون السفينة متৎكة، ونعلم أن ظروف الاختبار الثابتة(السكنوية) تختلف عن الظروف العملية. يبين الشكل (٧-٨) أشكال الإشارات الموجية المبعثة من مصادر طاقة مختلفة.

أثناء دراسة رايلى (١٩١٧) للإشارات المبعثة من فقاعات بخارية متذبذبة، ربط بين تردد الفقاعة وكلٍ من نصف قطر الفقاعة والضغط وكثافة الماء ؛ أما ويليز (١٩٤١) في أثناء دراسته للتغيرات تحت الماء فقد عبر عن العلاقة بدالة طاقة المصدر، (علاقة رايلى-ويليز) :

$$T = 36 \rho^{\frac{1}{2}} p_0^{-\frac{5}{6}} E^{\frac{1}{3}}$$

حيث : T - دور تذبذب الفقاعة مقدراً بالثانوية.

ρ - كثافة الماء مقدرة بالغرام / سم^٣.

p_0 - الضغط الهيدروستاتيكي الحيطة مقدراً بالباسكال (N/m^٢).

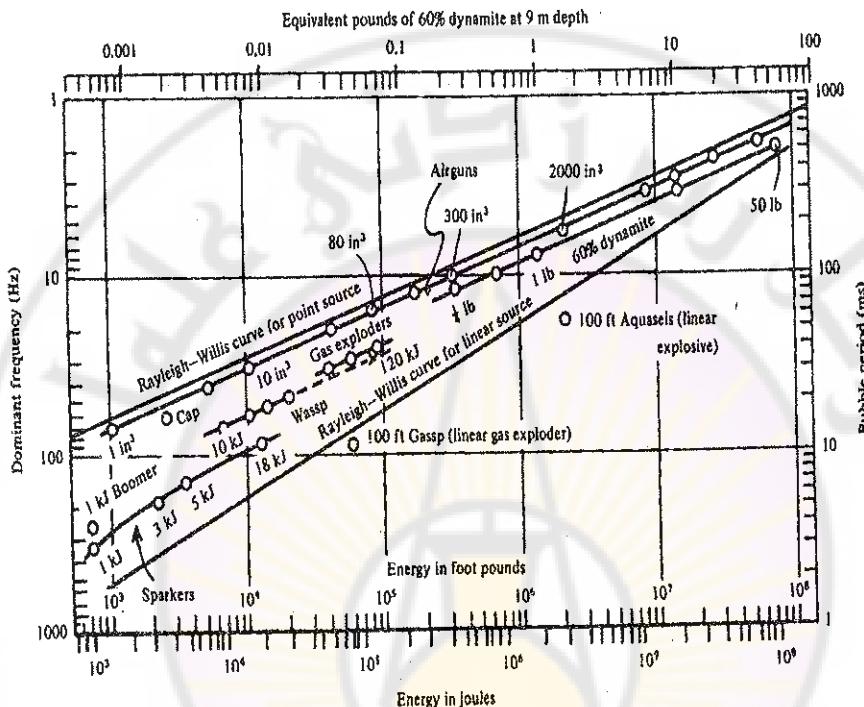
E - الطاقة مقدرة بالجouل.

بفرض أن الكثافة لماء البحر هي ١,٠٢٤ غرام / سم^٣ وباستبدال p_0 بـ $h+10$

حيث h هي العمق بالأمتار (١٠ متر تقابل ١ جو) تصير العلاقة :

$$T = 0.017 E^{\frac{1}{3}} (h + 10)^{-\frac{5}{6}}$$

الشكل(٨-٩) يبين طاقة عدة أنواع من المنابع البحرية والتردد المسيطر لها، بشكل عام المنابع الكبيرة تملك ترددات منخفضة والعكس بالعكس.



الشكل(٨-٩) علاقات الطاقة بالتردد لمنابع بحرية على عمق ٩ متر [١٩٩٥ شريف وكلدارت]

٦. الواقط المائية أو البحرية (hydrophones)

الهيدروفونات أو الواقط المائية هي عادة من النوع الكهراجهادي أو البيزو كهربائي (راجع فصل الأجهزة)، حيث تُستخدم فيها المواد الكهراجهادية الصناعية كالباريوم - زيركون أو الباريوم - تيتانيوم. عندما تتعرض صفيحة من مادة بيزو كهربائية للإجهاد الميكانيكي، فإن هذه الصفيحة تولد فرقاً في الكمون بين الأوجه المقابلة، وتقوم مادة ناقلة كهربائياً (على سطح الصفيحة) بنقل هذا الفرق في الكمون كي يتسع لها قياسه الشكل (٨-١٥).

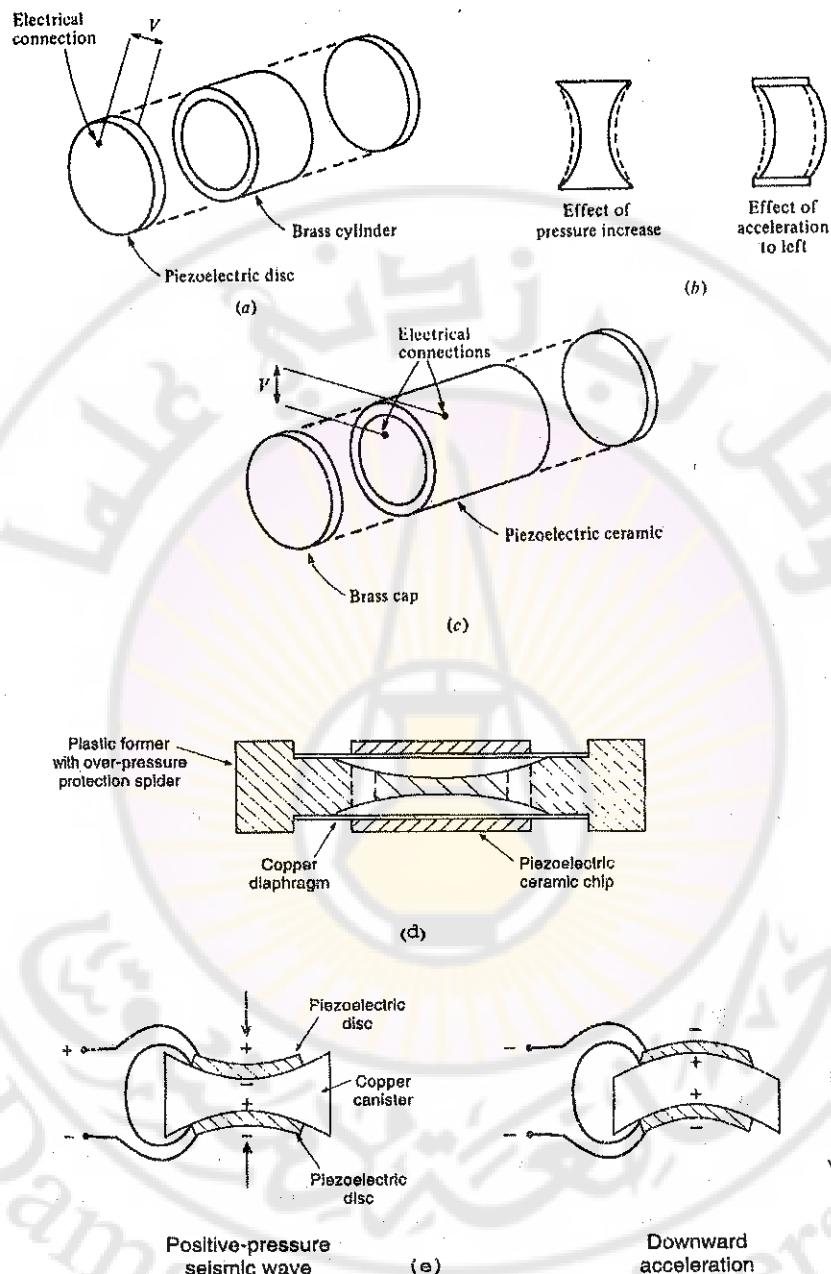
اللواقط المائية قرصية الشكل: تتألف بشكل رئيس من صفيحتين دائريتين من خزف بيزو كهربائي و معلقتين عند نهايتي اسطوانة نحاسية مجوفة الشكل (٨-١٠-a). يتم إجراء التوصيلات الكهربائية بحيث إنه إذا اخترت كلتا الصفيحتين باتجاه الداخل، وذلك في حالة الاستجابة لازدياد ما في الضغط خارج الوحدة، فإن فرق الکمون المتعرض يتم جمعه، في حين أنه عندما تتحدى الصفيحتان وفق الاتجاه نفسه ، وذلك في حالة الاستجابة للتسارع، يتم حذف فرق الکمون المتعرض (٨-١٠-b).

اللواقط المائية اسطوانية الشكل: كما هي موضحة في الشكل (٨-١٠-c) مؤلفة بشكل رئيس من اسطوانات رفيعة مجوفة مصنوعة من مادة خزفية بيزو كهربائية ومسدودة من الطرفين بسدادات نحاسية.

إن التغير في الضغط خارج الاسطوانة يحرّك اجهادات على المادة الخزفية، وبالتالي يتولد فرق في الکمون بين داخل وخارج الاسطوانة.

تتراوح حساسية كل عنصر من عناصر اللوقط من (٧٥ حتى ٢٥٠ $\mu\text{V/P}$) وهي قليلة لذلك يتم جمع من ثلاثة إلى خمسة عناصر تسلسلياً للحصول على مجموعة من اللوقط المائية، والتي تكون موزعة على مسافات تتراوح من ٣ - ٥٠ متراً، وتكون الترددات الطبيعية للنظام من مرتبة 10^4 هرتز، وهي خارج المجال السيسمي. إن اللوقط المائية تكون ذات مقاومة ظاهرية عالية، لذا يتم في بعض الأحيان استخدام محول مكافئ مع كل مجموعة من مجموعات اللوقط. ويتم أحياناً استخدام مكتشفات مشحونة بدلاً من المحولات سابقة الذكر. تستخدم المحولات الرقمية بالقرب من اللوقط؛ وبذلك لن تضيع الإشارات أثناء نقلها إلى السفينة عبر أكيال النقل.

تستجيب اللوقط للتغيرات في الضغط، وبالتالي للتسرع في الوسط المائي، إضافة إلى ذلك، فإن الضغط والتدرج في الضغط يتاسبان طرداً مع المشتق الزمني للموجة السيسية، وهذا يعني أنه من أجل موجة توافقية ذات سعة A فإن خرج اللوقط

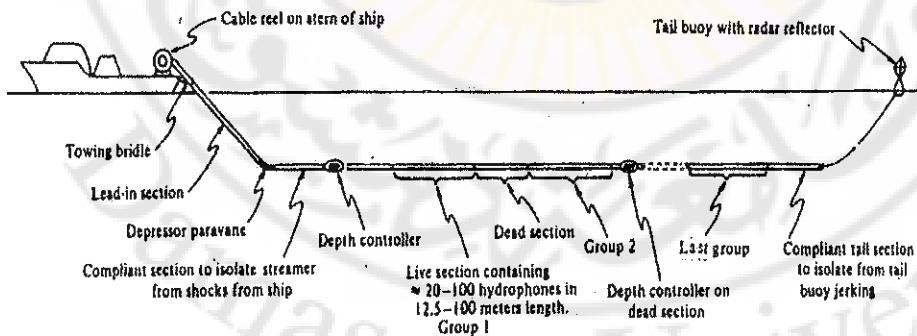


الشكل (٨) المراقب المائي (الميدروفونات) a - هيدروفون قرص ، b و e - ميزة إلغاء الصارع من الميدروفون ، c - هيدروفون اسطواني ، d - مكونات الميدروفونات [شريف وكلدارت ١٩٩٥ و ربولد ١٩٩٨]

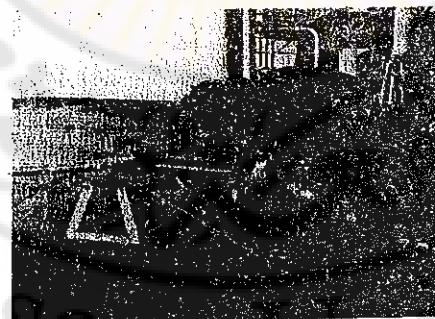
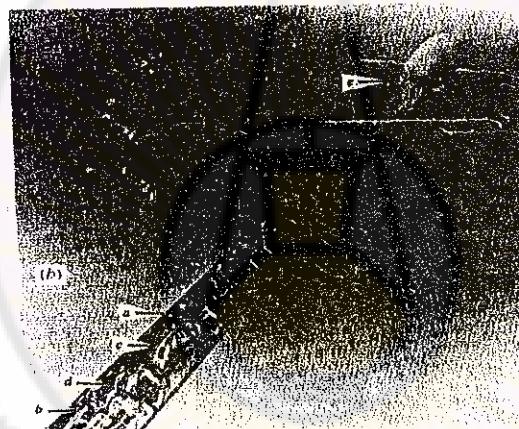
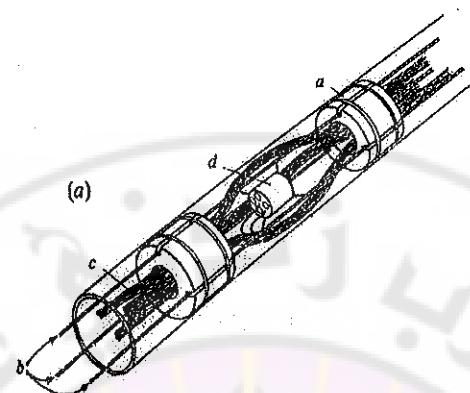
سيكون متناسباً مع ωA ، أي إن الخرج سوف يتضاعف (سيزداد ٦ ديسيل) من أجل كل أوكتاف (octave)، وبذلك فإن استجابة اللاقط المائي تختلف عن اللاقط البري بالعامل (j) الناتج عن فرق في الطور قدره 90° ، والازدياد بالقيمة ٦ ديسيل / أوكتاف (والناتج 60°).

٨. ٧. الأكبال

اللواقط المائي موصولة مع بعضها البعض بواسطة كبل طويلاً يحرر خلف السفينة السيسمية على عمق بين ١٠ - ٢٠ متراً. مخطط هذا الكبل موضح بالشكل (١١-٨). منذ عام ١٩٩٤، أغلب الأكبال تملك حتى ٩٦ حتى ٥٠٠ قنال سيسمي، وطول يصل إلى ٦٠٠٠ م. الأكبال تتكون من قطاعات طول كل منها من ٢٥ - ٧٥ م. وطول كل مجموعة من ٦٥ - ٥٠ م، تحتوي حتى ٣٥ لاقطاً متشاركاً وضمن مسافات متساوية. المعلومات تُرقم (تحوّل إلى رقمية) بجانب اللاقط (كما ورد أعلاه) وذلك حتى ١٢ قنالاً لكل رقم. ونقل المعلومات إلى السفينة يتم غالباً بواسطة أكبال ذات ألياف ضوئية حيث معدل نقل المعلومات حوالي ٧ مغابيات في الثانية.



الشكل(١١-٨) الكبل السيسمي البصري خلف السفينة [شريف وكلدارت ١٩٩٥].



الشكل(١٢-٨) الكبل المزدوجي. (a)-مكونات الكبل a- فاصل بلاستيكي يربط أسلاك الشد b، ويحصر أسلاك الوصل الكهربائي c لنقل المعلومات إلى السفينة، (b)-الميدروفون. (b)- الكبل المزدوجي في الماء (c)- وصلة أجزاء الكبل [شريفي وكلدارت ١٩٩٥]

إن اللواقط والحساسات الأخرى موصولة مع بعضها بأسلاك وأطراف جهد مساعدة (لتتحمل اجهادات الشد والجر) توضع داخل أنبوب من المطاط الصناعي يقطر من ٧,٥ - ٩ سم (الشكل ٨-١٢). ويعاً هذا الأنبوب بسائل أخف من الماء حتى يجعل الكبل يطفو بشكل طبيعي، بحيث يصبح معدل أو وسطي كثافة الكبل ومحتوياته تساوي كثافة مياه البحر. يفصل الجزء الأمامي وبطول حوالي ١٠٠ م مؤخرة السفينة عن أول مجموعة من اللواقط [١٠، ١٥].

يدخل أحياناً بينمجموعات اللواقط الفعالة بمجموعات فارغة (ميتة). يرافق المجموعة الأخيرة من الكبل ويتعلق بها الجزء الأخير من الكبل ويسمى الذيل؛ وفي نهايته وفوق سطح الماء معلقة الطافية مع علم إشارة لنهاية الكبل السيسسي انظر الشكل ٨-١٧). تستخدم الذيل الطافية مع الرادار العاكس المرفق لها لتحديد موقع المجموعات الأبعد من الكبل. اتجاه السفينة بالنسبة للطافية، يحدد إما بالنظر أو بالرادار. وتحضم الذيل الطافية جهازاً لتحديد موقعها بنظام الملاحة البحرية عند الحاجة. وتساعد الطافية في إيجاد مكان الكبل في حال انقطاعه المفاجئ. وحدة مراقبة الأعمق، مبنية في الشكل ٨-١٢ (b) وهي مثبتة على الكبل في عدة أماكن من ٥ - ١٢ مكاناً، وهي تتحسس الضغط الهيدروستاتيكي وميلان أجنحة التوجيه؛ حيث إنها تتغوص أو تطفو حسب كمية المياه التي عليها، وبالتالي التحكم بعمق الكبل حسب الحاجة لذلك، وهذه الحالة غير فعالة في حالة عدم حركة الكبل. العمق المطلوب المحفوظ عليه يمكن التحكم به عن طريق إرسال إشارة من خلال الكبل، وتغيير عمقه بما يتاسب وتغيير عمق المياه، أو بجعل السفينة تغير فوق الكبل. وفي حالة عدم الاستخدام يحفظ الكبل على بكرة خاصة تعمل عن طريق محرك كبير كما الشكل (٨-٢) [١٥، ١٠].

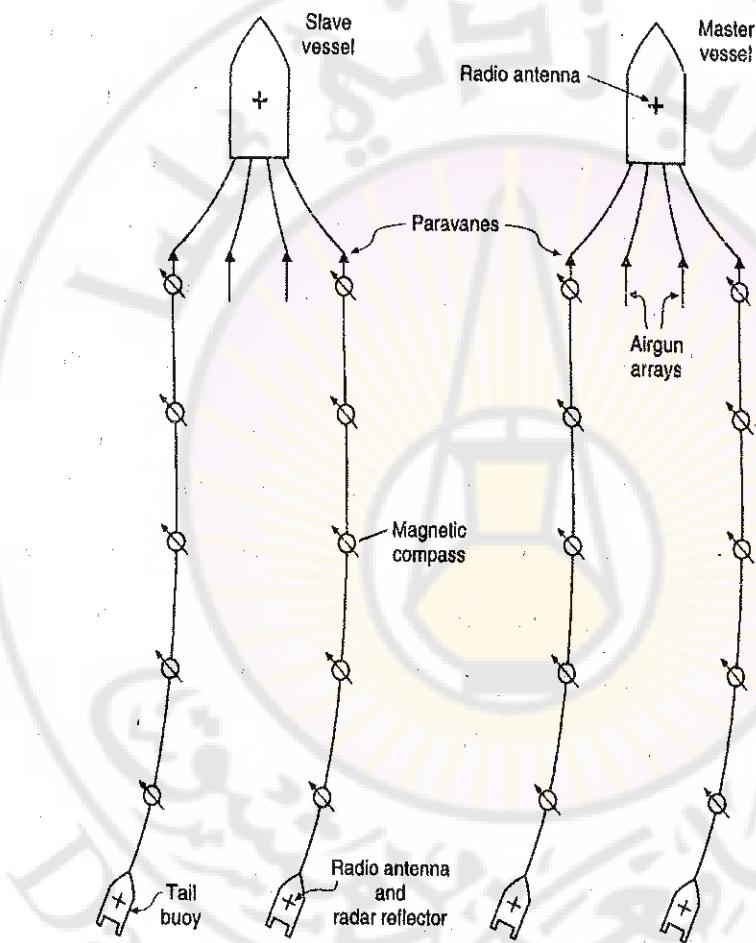
٨. تحديد الموقع في البحر

تتضمن الملاحة البحرية السيسمية وجهاً نظر : الأولى تحديد مكان السفينة في نقطة معينة، والثانية تحديد الموقع الحقيقي للسفينة وذلك للربط الصحيح للمعلومات. وعند تقييم دقة طرائق الملاحة، يجب التفريق بين الدقة المطلقة والنسبية. الدقة المطلقة هامة لربط الدراسات البحرية مع الدراسات على اليابسة وفي العودة إلى بعض النقاط، على سبيل المثال، لتحديد موقع بغر. الدقة النسبية هامة قبل كل شيء للحفاظ على موقع البروفيلات السيسمية بالنسبة لبعضها البعض. الدقة المطلقة حوالي ± 70 م غالباً تعد مقبولة، بينما الدقة النسبية حوالي ± 5 م تعد مرغوبة أو مطلوبة. الدقة التي يتم الحصول عليها في الحقل (والتي من الصعب تقييمها) ترتبط بعوامل عديدة منها نظام الرصد والأجهزة المستخدمة، وبطراز محطات المرجع، وموقع المحطات القائلة بالنسبة لمحطات المرجع، وتبدل انتشار الأمواج الراديوية، وقصور الأجهزة، وأخطاء العمال، وغيرها. (Spradley, 1984) نقاش موضوع تحديد الموقع في المياه بالتفصيل.

تقيس أنظمة الملاحة عادة أحد العوامل التالية : ١- الفاصل الزمني بين الإرسال والاستقبال، والتي منها تحدد المسافة؛ ٢- الفرق الزمني بين إشارتين، والتي تعطي فرق المسافة؛ ٣- الفرق بالتردد المرتبط بتأثير دوببلر، والذي يعطي السرعة؛ ٤- التسارع من معطيات توجيه التسارع؛ ٥- اتجاه الشمال بمحدد عادة الجيروسكوب (الشكل ١٣-٨).

إن أنظمة تحديد الموقع بأنواعها تطورت بشكل كبير مع التطور التقني في السنوات الأخيرة، حيث الساعات الذرية الآلية فائقة الدقة والربحية الشمن حالياً. وينضم من تاريخ الدراسات الجيوفيزيائية الكثير من الأعمال التي ضاعت بشكل كلي أو جزئي؛ بسبب عدم إمكانية إعادة تحديد الموقع. وحالياً تستخدم وبشكل فعال جداً، النظام العالمي لتحديد الموقع (GPS)، بالإضافة لأنواع الأخرى التي ما زالت مستخدمة.

حتى الآن، نذكر منها: أنظمة التحديد بالراديو، الصوتية، القصور الذاتي، الأقمار الصناعية . . الخ [١٣، ١٤، ١٥].



الشكل (١٣-٨) رسم تخطيطي لانتشار الأκياب بشكل مساحي، حيث كل كبل عليه مجموعة من البوصلات المغناطيسية لتحديد عدة مواقع من الكبل السيرمي [ريبولد ١٩٩٨].

٨.٨.١. تحديد الموقع راديويا :

تعتمد هذه الطريقة على استخدام الأمواج الراديوية والتي تساعد في تحديد موقع في البحر بالنسبة لمخطة ذات موقع ثابت على الساحل. وبشكل عام يمكن استخدام الأمواج ذات الترددات العالية، من ٣ - ٩ غيغاهرتز (أطوال الأمواج من ٣ - ١٠ سم) ومحودية هذه الترددات ضمن ٤٠ كم. ويمكن استخدام الترددات المتوسطة من ١٥ - ٣ ميغا هرتز (أطوال الأمواج من ١٠٠ - ٢٠٠ م) لكن محودية هذه الترددات ضمن مجال ١٥٠ كم. وكذلك يمكن استخدام الترددات المنخفضة ١٠٠ كيلوهرتز (أطوال الأمواج ٣ كيلومتر) وب مجال قياسها ٢٠٠ كم.

ويمكن أن تقسم هذه الطريقة إلى نظامين يتبعان لأسلوب القياس :

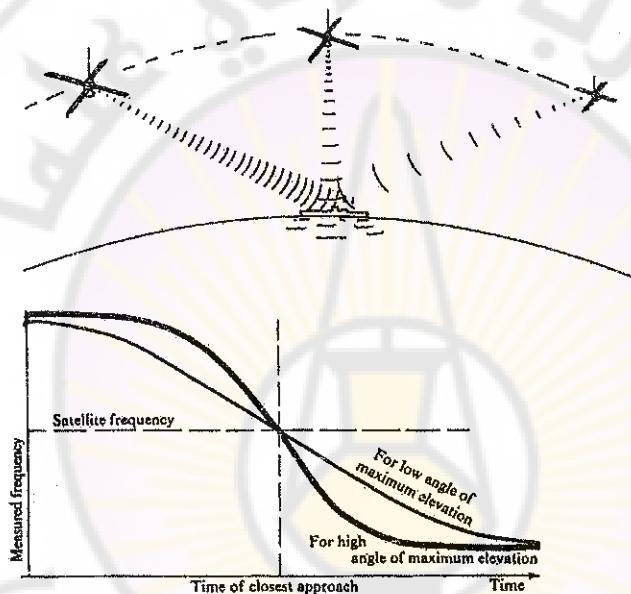
- ١- نظام يقيس الزمن اللازم لمرور إشارات الأمواج الكهرومغناطيسية القصيرة من المخطة المتحركة إلى المخطة الثابتة على الشاطئ.
- ٢- نظام يقيس فرق الزمن أو (الطور) للإشارات من مخطتين أو أكثر ثابتتين. وهذه الطريقة هناك صعوبة تحديد زاوية الاتجاه.

٨.٨.٢. تحديد الموقع عن طريق الأقمار الصناعية السيارة.

يمكن تحديد موقع السفينة من حركة الأقمار (التابع) الصناعية والتي غالباً تدور على ارتفاع ١٠٧٥ كم فوق سطح الأرض. يدور كل تابع حول الأرض دورة كل ١٠٧ دقيقة، ويكون على مرأى البصر لحوالي ١٨ دقيقة من الأفق إلى الأفق. كل تابع صناعي يرسل بشكل مستمر أمواجاً ذات ترددات ١٥٠ و ٤٠٠ ميغاهرتز. تقادس الترددات بمستقبل على السفينة يسمى محول دوبлер، لأن نسبة حركة التابع إلى السفينة يعاني من انزياح دوبлер. وبما أن الأمواج الراديوية تسير بسرعة الضوء V ، فإن نسبة تأثير انزياح دوبлер يظهر في المعادلة (٨-١)، إذا كانت سرعة المائع هي V_s وسرعة المشاهد (المراقب) هي V_0 ، فإن الترددات الملاحظة هي:

$$v_0 = v_s \left(\frac{V + V_0 - V_s}{V - V_0 + V_s} \right) \quad (8-8)$$

حيث V_s - هي ترددات المتبعد. إن الفرق بين إحداثيات التابع والسفينة الطولية والعرضية في نقاط التقارب أو الالتقاء تسمى انزياح دوبلر (شكل 8-14). يرسل



الشكل (8-12) تحديد الموقع من الأقمار الصناعية المتنقلة

التابع معلومات كل دقيقتين. يمازج الحاسوب الصغير على السفينة المعلومات مع قياس انزياح دوبلر وسرعة واتجاه السفينة لتعطي موقع السفينة. كل تابع يمكن أن يراقب من أربعة مدارات أو أكثر كل يوم (عدا عن القريب من خط الاستواء) لذلك بأربعة إلى خمسة توابع يمكن تحديد عشرين موقعاً أو أكثر كل يوم. إلا أن التوابع ليست لها سرعة متشابهة (واحدة) وليس لها فترة المدار نفسها بدقة، لذلك أحياناً يمكن أن يشاهد أكثر من تابع، بينما في أوقات (أطوار) أخرى، وخلال عدة ساعات لا يشاهد أي تابع . يمكن اعتبار ثلثي عبور التابع يعطي تقاطعاً أو تحديد موقع مقبولة.

تقاطع التوابع يمكن أن تحدد دقة ضمن حدود ± 5 م، إذا كانت سرعة السفينة معروفة بدقة. من المساوى الرئيسية لهذه الطريقة أنها لا تعطي معلومات عن الواقع بين التقاطعات.

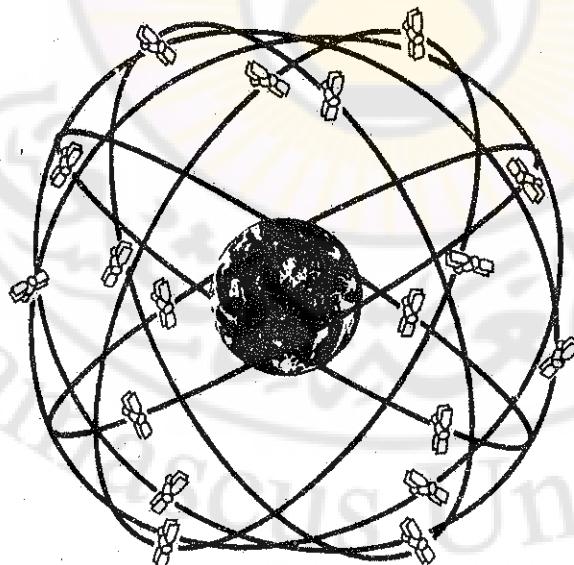
٨.٣. النظام العالمي لتحديد الموقع (Global Positioning System GPS)

يتألف هذا النظام من ٢١ إلى ٢٤ قمرًا صناعيًا على ارتفاعات ٢٢٢٠٠ كم، ويتم تشغيلها من قبل حكومة الولايات المتحدة، حيث تسمح بتحديد خط العرض وخط الطول والارتفاع. يستخدم النظام ذو الـ ٢٥ قمرًا صناعيًا منذ عام ١٩٩٤ بشكل واسع في تحديد الموقع للأغراض الجيوفизيائية في البيئة البحرية. كما استخدم أيضًا لتعيين مواقع المحطات على اليابسة. هناك أربعة توابع على مسافات متساوية في كل ستة مستويات مدارية والتي تصنع مع المستوى الاستوائي للأرض زوايا ٥٥° الشكل (١٥-٨)، ويدور كل تابع حول الأرض في حوالي ١٢ ساعة.

يحتوي كل تابع على أربع ساعات ذرية تسمح بالضبط الفائق للزمن، كما أن الاضطرابات في مدارات التوابع يتم رصدها بواسطة محطات في مناطق متعددة من الولايات المتحدة الأمريكية، وبعض المحطات يساعد التوابع بالحفاظ على موقعها المناسبة وعلى تزامن الدوران. يبيّن كل تابع على الترددات الحمولة (L1) (١٥٧٥,٤٢) و (L2) (١٢٢٧,٦) ميناهertz. إن المعلومات ذات الـ ٥٠ هرتزاً تتراكم على حوالى من خلال انزياح في الطور من نصف ثلثي الطور، وذلك باستخدام (+٩٠°) للإشارة إلى واحد و (-٩٠°) للإشارة إلى الصفر. المعلومات المتراكمة تتضمن الكلمة السر (التسليم) والتي تحيّز تزامن زمن المستخدم مع زمن التابع الصناعي، والتي تعطي موقع الأقمار لمدة ١٨ يوماً قادماً، وعوامل التصحيح لشواذ الترددوسفير، ومعلومات أخرى. المعلومات التي تبث من الأقمار كل على حدة قابلة للتمييز، لأن هناك برنامجاً لبث المعلومات وفق فواصل زمنية مختلفة تصل بعد الكلمة التسليم. وهناك

نطاق من التشفير يستخدمان في هذا الحال، نمط التشفير P وهو المستخدم للأغراض العسكرية والذي يعطي دقة عالية تفوق تلك الأنماط المستخدمة للأغراض المدنية.

يمكن استخدام عدة أنماط من المستقبلات، ومنها تلك المحمولة باليد، ويتم تحديد موقع المستخدم من خلال المترافق المشترك بمحال المعلومات الذي تقدمه أربعة توابع. وعلى المستقبل أن يتحرى من بين جميع إشارات التوابع عن الإشارات الواضحة في أي وقت، والتي يمكن أن تقدم أفضل معلومات عن الموقع. ثلاثة توابع بالإضافة إلى المستخدم يمكن أن يشكلوا رباعي سطوح، وتكون المعلومات أكثر دقة كلما كان حجم رباعي السطوح أكبر. التحري عن التابع الرابع ضروري لمعايرة الاختلافات في الأنظمة الزمنية لكل من المستخدم والتابع. إذا كان لدى المستخدم معلومات أولية حول التابع التي يمكن أن تعطي معلومات أفضل، فعليه البحث عن إشارات من هذه التابع، فهذا يسهم في تحديد الموقع بسرعة.



الشكل(٨) تحديد الموقع عالمياً (GPS) رسم تخطيطي بين الأقمار في مدارها حول الأرض [شريف وكلدارت ١٩٩٥].

يسمح نظام GPS بتوفير أنماط أخرى من القياس، إضافة لما ذكر أعلاه. اختلف الطور بين إشارات التابع والمستقبل يمكن أن يستفاد منه في الحصول على الاختلافات في الإحداثيات بين المطبات المتعاقبة. انزياح تردد دوبلر يمكن أن يتم قياسه لتحديد الموقع بالأسلوب المتبع نفسه في طريقة التوابع السيارة. إن استخدام ترددتين يسمح بإجراء التصحيحات من الانكسار ضمن الأينوسفير والأتوسفير. تغير القيم المقيمة بالـ GPS (التفاضل بين القيم) وذلك بأخذ القراءات من مطبات ثانية ثابتة تفصلها مسافة ٥٠٠ كم يستفاد منها في التخلص من الاضطرابات قصيرة الدور للتابع. يحدد GPS للاستخدامات الحيوفيزيائية بدقة تميز عالية تتراوح من ٢ - ٥ م. تعتمد الدقة في الحصول على القياسات على طريقة الاستخدام، أي :
- مدة (زمن)أخذ القياس.

- وضع الهدف اللاقط إذا كان ساكناً أو متحركاً.

-إذا كان تحديد الموقع مطلوباً في الزمن الحقيقي أو من أجل معالجة لاحقة.

-إذا كان المطلوب تحديداً مطلقاً للموقع أو تحديداً نسبياً فقط أو بالنسبة لمعلم ما.

وتحذر الحكومة الأمريكية من أن نظام GPS قد يتم تخفيض دقته إلى ٥٠ - ١٠٠ م لأسباب أمنية.

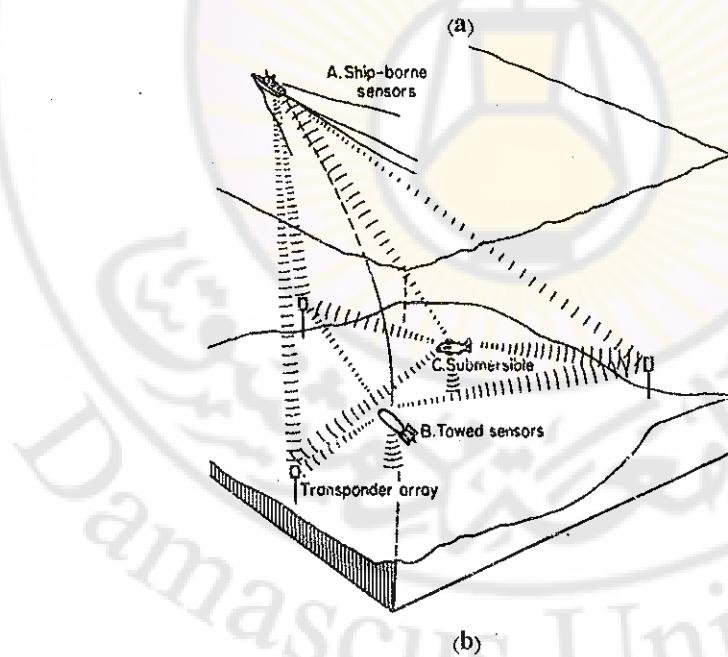
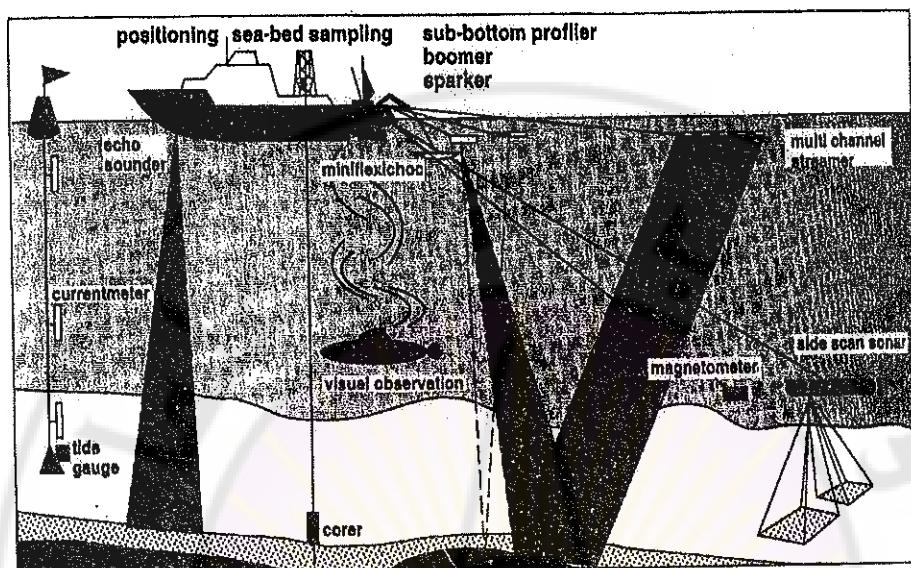
٤. التحديد بالأمواج الصوتية وقصورها

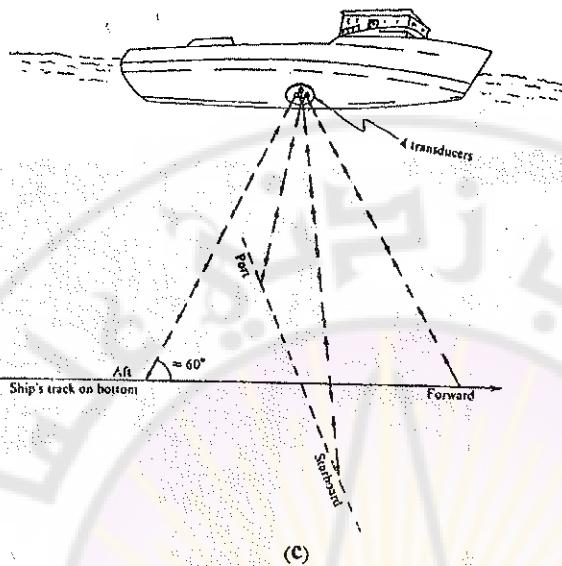
تحديد الموقع بالاعتماد على الأمواج الصوتية يعتمد على أمررين : مجال الجهاز المرسل و قياسات الانزياح في التردد. ويتم استخدام محولات الإشارة الصوتية عالية التردد، ويسمى هذا بمولد الإشارات الصوتية، هذه المولدات تطلق نبضات من مرتبة الكيلوهرتز، والتي يمكن التقاطها من قبل مولدات أخرى وذلك لتحديد المسافة بينها. يتم دمجها في بعض الأحيان كنظام (تابع - لاقط) لتحديد موقع المولدات و الكبل السيسمي بالنسبة للسفينة وبالنسبة لبعضها البعض.

من أجل المسح في المناطق المقيدة الشكل (١٦-٨ - b) يتم استخدام مرسل – مستقبل مثبت، ولتحديد موقع السفينة يتم إرسال نبضة صوتية؛ ويقوم جهاز مرسل – مستقبل بدوره بإطلاق شيفرات استجابة عندما يحس بالنبضات المرسلة. إن معظم الأنظمة تقيس زمن الذهاب والإياب، وببعضها يقىس الاختلاف في الطور بين عدة حساسات على ظهر السفينة، وذلك لتحديد الاتجاه نحو جهاز المرسل – مستقبل (الموجود غالباً أسفل الماء). هناك أربعة أجهزة أو أكثر (مرسل – مستقبل) يتم وضعها على مسافات تتراوح من ١ – ٦ كم، في مناطق يكون فيها عمق الماء بين ٢٠ – ٥٠٠ م. وتحسن النتائج عندما تكون أجهزة المرسل – مستقبل على ارتفاعات ٥ – ١٠ م فوق قعر الماء، وهذه الأجهزة أعمار تقدر بحوالي ٥ سنوات.

إن تحديد موقع أجهزة المرسل – مستقبل الثابتة ينبغي أن يتم التأكد من صحتها، ليس فقط بسبب الارتباط وعدم الدقة في تحديد الموقع، إنما بسبب تغيرات ظروف انتشار الأمواج والسرعة المحلية أيضاً. يتم التأكد من صحة الموقع بمعاملة البيروفيلات المقاطعة للمنطقة المدروسة، وذلك باستخدام بعض الأنظمة الملاحية الأخرى. كما أن موقع هذه الأجهزة يمكن أن يتم التأكد منها بشكل دوري، لأن هذه الأجهزة قد تتحرك في بعض الأحيان وخاصة خلال العواصف. أجهزة المرسل – مستقبل الصوتية تمكّن من تحديد الموقع النسبي بدقة ± 5 م، في حين تعتمد الدقة المطلقة بشكل رئيس على الطريقة المتبعة في تحديد موقع أجهزة المرسل – كمستقبل.

نظام دوبлер للقياس بالصدى: هو نظام تحديد موقع السفينة، بالعلاقة مع نقطة البدء من خلال قياس وتكامل سرعة السفينة مع الزمن. يتم تقدير سرعة السفينة بإطلاق حزمة أمواج صوتية عبر قاع الحيط في أربعة اتجاهات اعتباراً من السفينة انظر الشكل (١٦-٨-C). تعكس هذه الحزم عائدة إلى السفينة، لكن تردداتها تعانى من انزياح دوبлер بسبب حركة السفينة بالنسبة لقاع الحيط. إزاحة الطور لكل إشارة





الشكل (١٦-٨) b - استخدام عدة ثماذج من المساسات على طول خط القياس، c - المجهات إطلاق الأمواج [شيريف وكلمارت ١٩٩٥].

تعطي إحداثيات سرعة السفينة بأحد الاتجاهات الأربع. إن تأثير دوبلر يؤدي إلى ضغط مقدمات الأمواج لقدمه المتردّي أو يعطي تأثير حركة المشاهد (المراقب). إذا كانت V - سرعة انتشار الأمواج في الوسط و V_s - مركبات سرعة حركة السفينة في اتجاه الشعاع الصوتي، فإن طول الموجة المرسلة يساوي إلى: $(V-V_s)/V_s$ ، ولكتها بالنسبة للمراقب الثابت تساوي إلى: V/V_s . ومنه :

$$v_0 = V_s \frac{V}{(V-V_s)}$$

إذا كان المراقب له إحداثيات سرعة الحركة V_0 يسير باتجاه المائع الثابت، عندها نطبق عليه المعادلة التالية : $v_0 = V_s(V+V_0)/V$. وعند حركة المراقب والمائع يكون لدينا ما يلي : $v_0 = V_s \frac{(V+V_0)}{(V-V_s)}$. عندما يكون المراقب على السفينة ويتحرّك معها فإن نقطة الانعكاس V_0 تصبح V_s وعندها لدينا المعادلة :

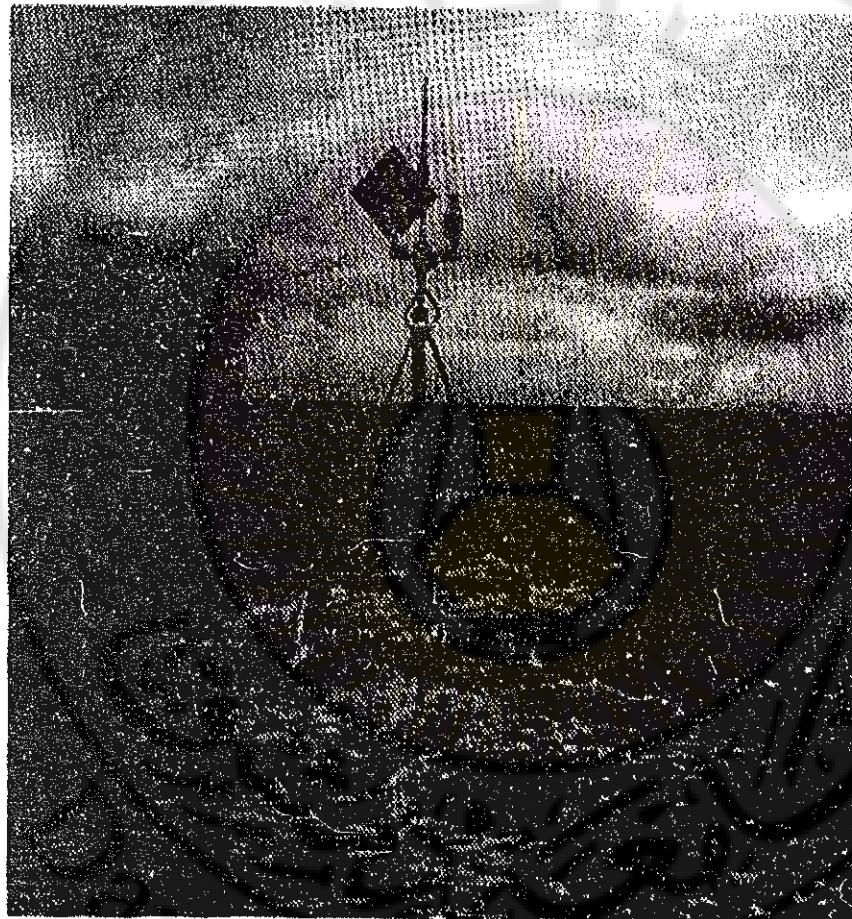
$$v_0 = v_s(V + V_s)/(V - V_s)$$

عملياً توضع أربعة أجهزة تصدر الأشعة في اتجاهات بزاوية ٤٥ درجة ضمن مسار السفينة، والتي تزيد من حساسية نظام العمل بالمقارنة مع القياس على طول مسار السفينة عمودياً عليه. وهذه القياسات تسمح بقياس سرعة السفينة الحقيقية (مع الأخذ بالحسبان معلومات الاتجاه من البوصلات)، ويمكن تحديد موقع السفينة من تكامل السرعة.

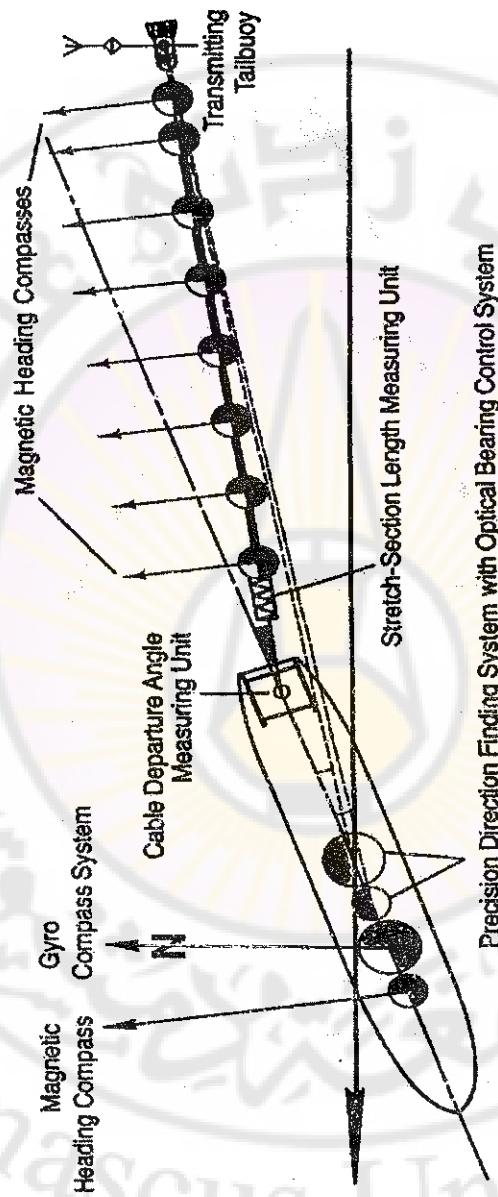
٨. ٨. ٥. تحديد موقع الكيل

تجر السفينة السيسية خلفها عادة كيل طويلاً يصل إلى ٥ كم أو أكثر. وإن موقع السفينة معلوم كما ورد. وهذا الكيل يمكن أن ينراوح أو ينحرف مقدار ما يمكن تقديره، وفي نهاية الكيل هناك ذيل طافية نطلق عليها الطافية أو العائمة الشكل (١٧-٨) حيث يعتليها رادار عاكس، واتجاهات الانعكاس يمكن قياسها برادار السفينة. ولكنه من الصعب جداً في البحر العاصف تمييز انعكاسات رادار الذيل الطافية، وذلك من تطابير أمواج مياه البحر وخاصة إذا كانت الطافية في بطن الموجة المائية. بهذه الحالة مستقبل الراديو أو GPS يمكن أن يركب على الطافية؛ ومنه يمكن معرفة الموقع من نظام الراديو أو GPS المستخدم لتحديد موقع السفينة. توزع بوصلات مغناطيسية عادة من ٨ - ١٢ بوصلة ضمن ٥ كم يتضمنها الكيل السيزمي الشكل (١٨-٨)، تحول القراءات من هذه البوصلات رقمياً وترسل إلى السفينة. وكذلك الأمر يتضمن الكيل السيزمي اللوافط عالية التردد التي تسجل وصول الأمواج المباشرة والمتتشرة في المياه من المبع إلى اللاقط، وهذه تقيس موجة القنال التي تسير في المياه بسرعة الصوت فيه، وتعطي المسافة عن المنبع السيسمي. وكذلك الأمر مولدات الإشارة الصوتية العالية التردد أحياناً مدجحة بالنظام، وخصوصاً عندما يكون أكثر من منبع أو أكثر من كيل سيزمي في العمل الشكل (١٩-٨). لتحديد موقع المنابع و

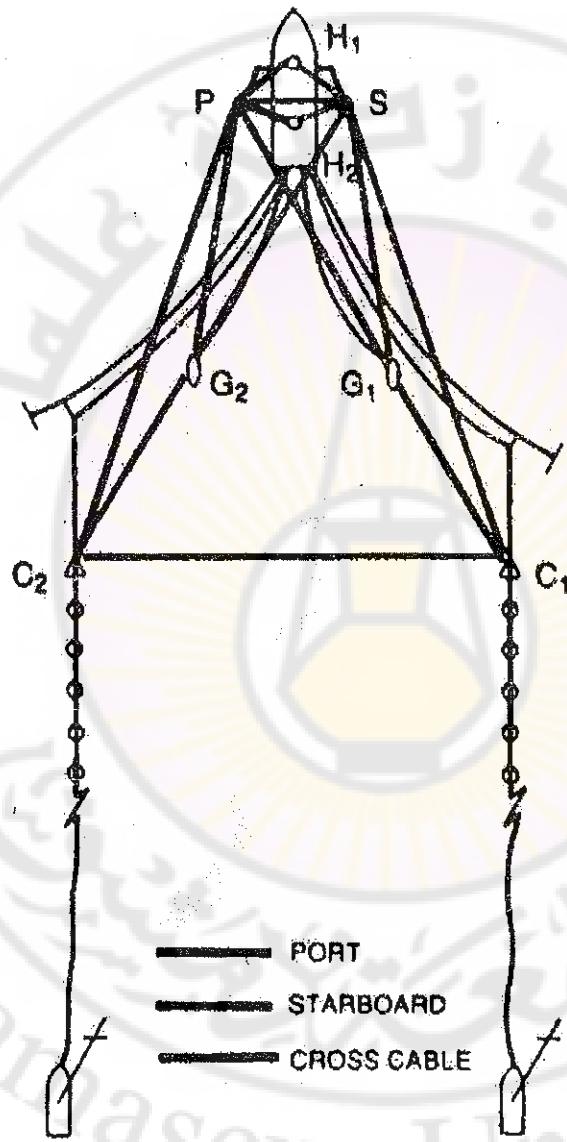
الأكبال بالنسبة للسفينة وبالنسبة لبعضها البعض، كما في المسح السيسمي ثلاثي الأبعاد. يتم استقبال المعلومات من المتابع المختلفة من قبل خوارزميات الحاسب لتعطي النقطة الوسطى بين مجموعة النقاط المملوكة بالمعلومات.



.الشكل(٨) الطالية وتحتوي على رادار عاكس بزاوية معينة ومستقبل راداري إلى السفينة[شريف وكلدارت ١٩٩٥].



الشكل(٨-٨) موقع الكبل البحري ٨-الحساسات لتحديد موقع الكبل بالنسبة للسفينة وخط المسح السيسمي [برولد ١٩٩٨]



الشكل(١٩-٨) النظام الصوري لمولد الإشارة لتحديد موقع المنابع G₁ و G₂ والأكبان C₁ و C₂ بالنسبة لمولد الإشارة P و [أبريل ١٩٩٨].

الفصل التاسع
نظرية المجموعات

١.٩. مقدمة

٢.٩. مجموعات المؤاقط

٣.٩. التطبيقات الحقلية



٢٠١٨

نظريّة المجموعات

١.٩ . مقدمة

المجموعات أو (التجميّع ضمن المجموعات) هي عبارة عن أسلوب التقاط جيد لزيادة سعة الأمواج المفيدة بالنسبة لمستوى الضجيج. والفعالية الكبيرة تكون باستخدام مجموعات اللوّاقط والمنابع، وخاصة في الظروف السيسموجيولوجية المعقدة. إلا أنه عند اختيار طائق وأساليب المجموعات من الضروري حساب درجة تشوّه المطال والطور التي تسبّبها المجموعة عند جمع الإشارة المفيدة، وخاصة في ظروف عدم التجانس المفاجئ للطبقات السطحية.

مجموعات اللوّاقط : يطلق اسم مجموعات اللوّاقط في الأعمال الحقلية السيسمية على مجموعة n من اللوّاقط المتشابهة ($n \geq 2$) والتي توصل معاً إلى دخل كل قنال من القنالات ويؤمن الوصول بتحميّل القوة المحرّكة الكهربائية أو التيار الناتج. يمكن أن تكون طريقة الوصول على التوازي أو على التفرّع أو على شكل مختلط؛ وفي كل الحالات يجب أن يتم تأمّن توافق معايير المجموعة مع دخل مكثّف القنال.

مجموعات المنابع : أيضاً يطلق اسم مجموعات المنابع على مجموعة من منابع توليد الطاقة ($n \geq 2$) والتي يتم وصلها معاً حيث يتم تولد الطاقة دفعـة واحدة (بالوقت نفسه) أو كلاً على حدة بفواصل زمني محدود.

مجموعات المنابع واللوّاقط : يطلق اسم مجموعات المنابع واللوّاقط على مجموعة من منابع توليد الطاقة ($n \geq 2$) وعلى مجموعة من اللوّاقط المتشابهة ($n \geq 2$) تستخدم بوقت واحد على خط القياس. وتشكل هذه المجموعات نظام تداخل يتمتع بالخصائص الأساسية العامة التالية: الاتجاه، تصفيّة الترددات، تخييم الأمواج العشوائية نسبياً (أي غير المتراطبة)، هذه الخصائص تبدأ بالظهور عملياً عند $L/2 \geq \lambda > L$ أو $\Delta x < L$. حيث L - المسافة بين أبعد العناصر في المجموعة (اللوّاقط أو المنابع) أو قاعدة المجموعة؛

Δx - المسافة بين كل عنصرين من المجموعة (المنابع أو اللواقط).

r - نصف قطر ترابط الأمواج العشوائية.

λ - طول الأمواج النظامية السائد أو المسيطر.

المجموعات المتركزة على قاعدة صغيرة ($L \leq \Delta x \leq \lambda$):

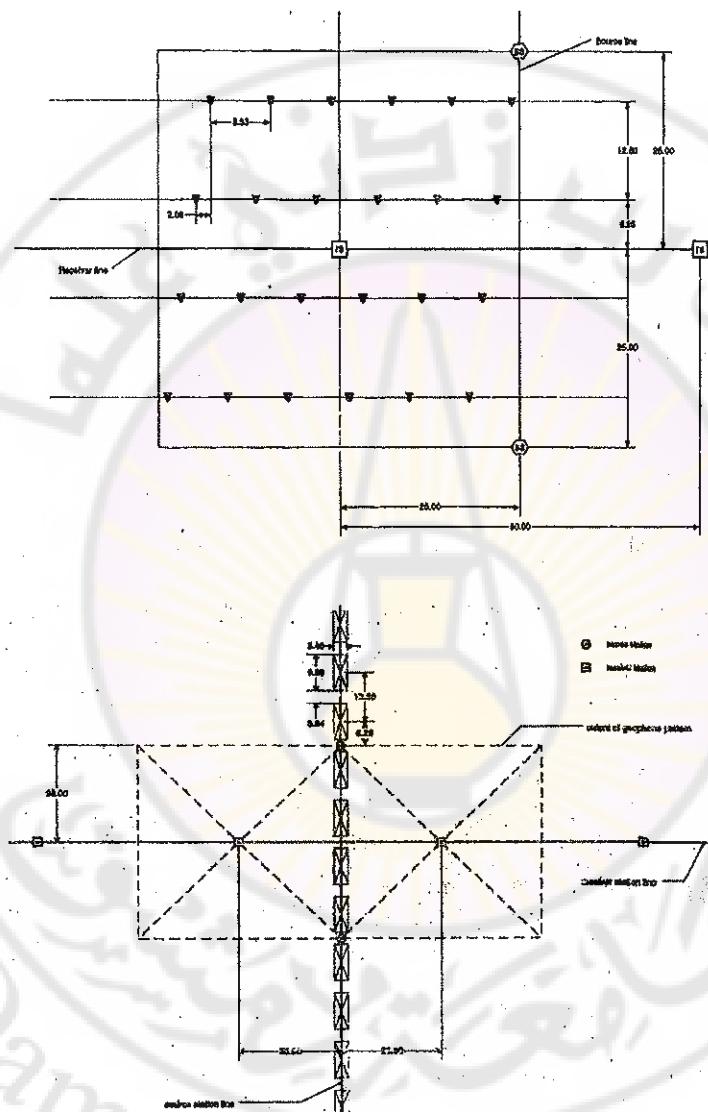
عند الالتقاط: تستخدم لأخذ متوسط شروط وضع اللواقط وزيادة الحساسية المطلقة على دخل القنالات. وعند توليد الأمواج: تكون زيادة الفعالية السيسمية من التفجير المتكرر التجمعي أو التفجير دفعه واحدة.

أشكال المجموعات: من شكل وتوزع اللواقط على البروفيل يمكن تمييز المجموعات الخطية أو المساحية. عندما توزع اللواقط على طول البروفيل؛ فإنها تشكل مجموعة طولية خطية، وعندما توزع اللواقط بشكل عرضي على خط البروفيل فإنها تشكل مجموعة عرضية خطية. وهناك شكل خاص للمجموعات الخطية: هي المجموعة الشاقولية في الآبار أو المياه العميقة [9].

والمجموعات من العناصر التي تتوضع على مساحة ثنائية بعد تسمى المجموعة المساحية. وكذلك يمكن أن نعرف المجموعة بالمتجانسة أو غير المتجانسة. المجموعة المتجانسة: هي عبارة عن عناصر متشابهة الحساسية ضمن المجموعة (شدة المنساب في حال توليد الطاقة). في المجموعة غير المتجانسة تتوضع عناصر ذات حساسية وشدة غير متساوية، تؤخذ القيمة العظمى عادة في وسط المجموعة. المجموعة المتساوية لها Δx متساوٍ. في طريقة CDP تستخدم حالياً مجموعات كبيرة من اللواقط وسطياً أكثر $n = 24$ ، $a = 1$ ، $b = 9$.

يمكن القول إن أبسط أشكال أنظمة التداخل هي في مجموعات اللواقط والمنابع. عند النظر إلى تأثير اتجاه مجموعات اللواقط أو المنابع نعتمد، على البروفيل

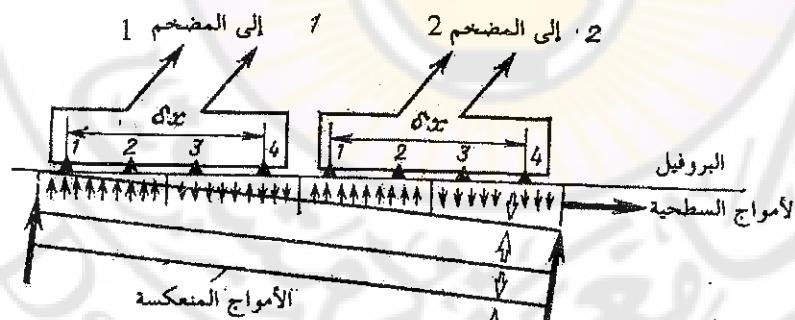
المدروس والذي فيه نظام تداخل، إن مقدمة الأمواج مستوية وإن الأمواج تحافظ على شكل الاهتزاز.



الشكل (٩-١) a- مجموعة مؤلفة من ٤ لاقط لاظه توزيع المواقف b- توزيع مجموعات المواقف على خط القياس (الخط المستقط)

٢.٩. مجموعات اللوافط

لنفترض أن الاهتزازات السيسمية المسجلة من مجموعات اللوافط، ترصف بالتساوي على بعض أجزاء البروفيل (قاعدة مجموعات اللوافط)، تجمع وتحصل على شكل سجل مستقل "شريط سيسمي". يمكن أن تكون الاهتزازات التي جمعت على سبيل المثال اتحاد خرج اللوافط حيث يظهر تعقيد في كل من القوة المحركة الكهربائية. مثل مجموعات هذه اللوافط السيسمية هدفها تخفيف الأمواج القادمة إلى البروفيل عند زوايا مختلفة بالنسبة للأمواج الانعكاسية القادمة عمودياً، أي إن لها ميزة اختيار الاتجاه العمودي. نعرف خصائص اختيار توجيه مجموعة اللوافط من خلال مثال الأمواج السطحية التي تنتشر على طول بروفييل الرصد. بين الشكل (٢-٩) مجموعتين من اللوافط، كل واحدة منها مكونة من أربع لواقيط (٤-١)، موزعة على مسافات متساوية ΔX عن بعضها البعض، على جزء من البروفيل δX (قاعدة المجموعة) وتتساوي طول الأمواج السطحية. في أي لحظة وعلى خرج المجموعة جمع اهتزازات الأمواج السطحية تبين أنها قريبة من الصفر. واضح من النتيجة أنه من الاقطين



الشكل (٢-٩) تخفيف الأمواج السطحية بواسطة مجموعات اللوافط [زناميسكي ١٩٨٩].

الأولين - من المجموعة المكونة من أربع لوافط - المتوضعين على طول النصف الأول للموجة حيث تم في هذا الزمن استقبال الإزاحة بجزء من الإشارة (الموجب أو السالب)، عندها تجد الاقطين الباقيين المتوضعين على طول النصف الثاني للموجة

يستقبلان في الزمن نفسه الجزء الثاني من الإشارة (السالب أو الموجب). تأتي الأمواج الانعكاسية باتجاه قريب من الشاقولي وتعطي إزاحة ذات إشارة واحدة لكل اللوacket وفي الوقت نفسه، أي تجمع على سرج المجموعة الاهتزازات الناجمة متطابقة بالطور، وجمع المطالات يكون أكبر بأربع مرات من مطال الموجة القادمة إلى الـلوacket الواحد.

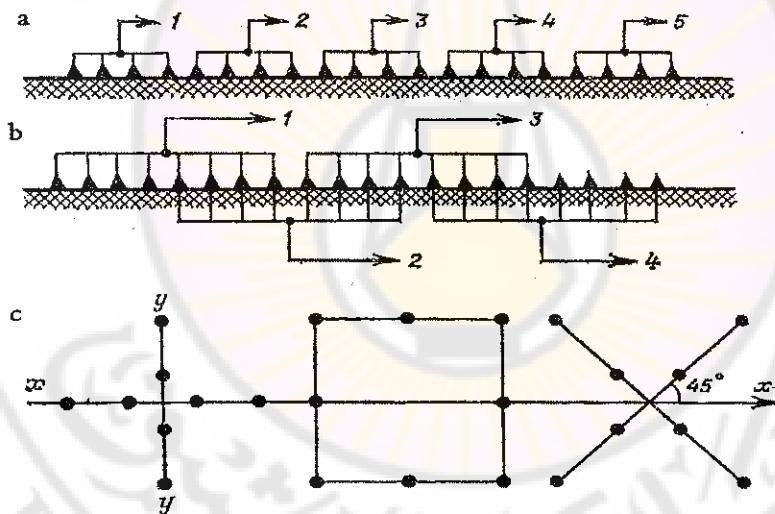
من معرفة سرعة انتشار الأمواج السطحية والدور الظاهري لها يمكن حساب مقدار قاعدة المجموعة $8X$ وعدد اللوacket، التي تتضمن تحاملاً تلك الأمواج. إن عدد اللوacket في المجموعة يتعلق بشدةً أمواجاً الشغب وعادةً تكون محدودةً من ٣ إلى ١٥ - ١٠ لاقطاً، علماً بأنه توجد أمثلة خاصة استخدمت فيهامجموعات ذات عشرات اللوacket، في كل منها [٩].

إن اتجاه مجموعة اللوacket السizerمية لا يؤثر فقط على تحميد الأمواج السطحية المنتشرة في الاتجاه الأفقي؛ وإنما أيضاً وحسب نظرية أنظمة التداخل تلعب دور تحميد الأمواج القادمة إلى البروفيل من أي اتجاه عدا الاتجاه الشاقولي. هذا يسمح باستخداممجموعات اللوacket لتحميد أمواجاً أخرى مثل أمواجاً الشغب ذات السرعات الصغيرة. لحساب مجموعة اللوacket بهدف إتمام أمواجاً الشغب ذات السرعات الصغيرة من الضروري تحديد معاملاتها مثل السرعة الظاهرية V^* ، الطور المسيطر T . هذه المعاملات عادةً يتم تحديدها بالتجربة، لهذا يمكن الحصول على سجل سيسمي ناتج عن لوacket أحادية متباينة عن بعضها البعض مسافات صغيرة (١-٣ م) والذي يظهر عليه أمواجاً الشغب بسهولة، ويمكن تحديدها من قيمة السرعة الظاهرية الصغيرة [٩].

تستخدممجموعات اللوacket كذلك الأمر بهدف تحميد أمواجاً الشغب غير النظامية: ففعالية تحميد الأمواج غير النظامية يحدد بـ \sqrt{N} ، حيث N عدد اللوacket في المجموعة، وللحصول على التأثير الإحصائي للمسافة بين اللوacket في المجموعة يجب أن تزيد عن نصف قطر ترابط الاهتزازات العشوائية. عملياً يمكن استخدام عدة

احتمالات لوصول اللواقط ضمن المجموعة. يبين الشكل (٣-٩) ربط اللواقط ضمن مجموعات تفصل بين مراكزها مسافات صغيرة، أي إن قاعدة الرابط بين المجموعات غير متداخلة وبدون ربط.

إذا كان مقدار قواعد المجموعات يزيد بشكل ملحوظ عن المسافة بين مراكز تلك المجموعات (تغطية للقواعد) فمن المريح استخدام ربط مركب بين مجموعات اللواقط، مثل ذلك تركيب أو توحيد مجموعة اللواقط المبين في الشكل (٣-٩-b)، فاللواقط الأربع الأخرية من كل مجموعة، الموجودة في الكل مركبة مع اللواقط الأربع الأولى من المجموعة التي تليها. أي إن قواعد المجموعات تغطي بنسبة ٥٠٪.



الشكل (٣-٩) مجموعات اللواقط .a و b - مجموعات خطية ، c - مجموعات مساحية [زنابيسكي ١٩٨٩].

بالإضافة إلى المجموعات الخطية للواقط (أي جمع اللواقط على خط واحد)، هناك في الطرائق السيسمية طرائق وصل أخرى مثل التوضع المساحي، أو المجموعات ثنائية البعد، وبعض هذه المجموعات مثل بالشكل (٣-٩-c).

تمييز المجموعات المساحية بإمكانية تحميد الأمواج التي يكون مسارها ضمن المستويات المائلة (الأمواج الجانبية). يمكن أن تأتي الأمواج الجانبية إلى خط القياس بوقت واحد أو بتأخير صغير، وهذه الأمواج تعمل على تشويه المقطع الزماني، لذلك لا يسمح التشكيل الخططي للواقط بتحميدها. إن استخدام المجموعات المساحية في المناطق المتوقع فيها تسجيل الأمواج الجانبية يمكن أن يحسن ويزيد من نوعية النتائج السينية.

عند استخدام مجموعات اللواظط يجب الانتباه إلى ظروف التضاريس: قاعدة مجموعات اللواظط يجب أن تنتشر في شروط تضاريس هادئة حسب الإمكان. إذا كانت التضاريس متفاوتة جداً فإن النتيجة من مجموعات اللواظط يمكن أن تكون أقل من المتوقعة؛ في حال عدم الأخذ بالحسبان الانحناء ضمن حدود قاعدة اللواظط ومقدمة الأمواج. تستخدم في المناطق المعقّدة مجموعات اللواظط فقط ضمن مسافات صغيرة، وذلك لرفع حساسية تسجيل القنال السيسمي وتخميد الأمواج السطحية وأمواج الشغب غير النظامية.

١.٢.٩. مواصفات استجابة المجموعات الخطية

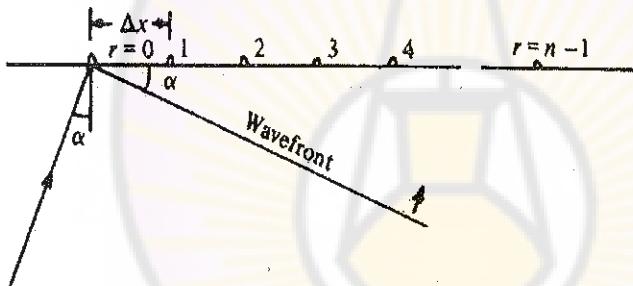
لفترض وجود مجموعة مؤلفة من n لاقط متماثل متواضعة على مسافات Δx فيما بينها، هذه المجموعة تستقبل موجة مستوية توافقية تصل بزاوية α إلى اللاقط اليساري في الزمن t الشكل(٤-٩)، وأن خرج اللاقط سجل على شكل $A \sin \omega t$. وستصل هذه الموجة إلى اللاقط i في الزمن $t + \Delta t$ ، حيث $\Delta t = (\Delta x \sin \alpha) / V$. خرج إشارة اللاقط i سيكون :

$$A \sin \omega(t - r\Delta t) = A \sin(\omega t - r\gamma) \quad (1.9)$$

حيث : ٧- الإزاحة أو الفرق في الطور بين إشارة اللوافط المتتالية أي إنه:

$$\begin{aligned}\gamma &= \omega \Delta t = 2\pi f \Delta t = 2\pi \frac{\Delta t}{T} = 2\pi \frac{\Delta x}{V_a T} = 2\pi \frac{\Delta x}{\lambda_a} = 2\pi \frac{\Delta x}{\lambda} = \\ \frac{\omega}{V_a} \Delta x &= \frac{\omega}{V} \Delta x \sin \alpha = \\ &= 2\pi \frac{\Delta x}{\lambda} \sin \alpha = 2\pi f (\Delta x \sin \alpha) / V.\end{aligned}\quad (٢ . ٩)$$

$\lambda_a = V_a T = \lambda / \sin \alpha$ الطول الظاهري للموجة، $\lambda = 1/\lambda_a$ العدد الموجي، ω - الترددات الزاوية، f - التردد، λ - طول الموجة، T - الدور، V_a - السرعة الظاهيرية [١٥، ٣].



الشكل (٩ - ٤) مقدمة الأمواج الواردة إلى خط القياس [شريف وكلدارت ١٩٩٥]

أما إشارة خرج المجموعة المؤلفة من N لاقط تحدد بالعلاقة التالية :

$$\begin{aligned}h(t) &= \sum_{r=0}^{n-1} A \sin(\omega t - r\gamma) \quad (٣ . ٩) \\ &= A[\sin(\frac{1}{2}n\gamma) / \sin(\frac{1}{2}\gamma)] \sin[\omega t - \frac{1}{2}(n-1)\gamma]\end{aligned}$$

وعلى هذا النحو، إشارة خرج المجموعة تتأخر بالطور عن إشارة اللاقط الأول. إذا كان عدد اللاقط في المجموعة (n) مفرداً فإن مقدار التأخير هو كما في اللاقط

المركزي، أما إذا كان عدد اللواظط في المجموعة (n) زوجياً فإن التأثير يكون مساوياً لوسطي التأثير بين اللاقطين المركبين.

مواصفات المجموعة P تتعلق بالعدد n وبالقيمة γ ولها الشكل التالي [٩]:

$$P = \frac{1}{n} \left| \frac{\sin \frac{n\gamma}{2}}{\sin \frac{\gamma}{2}} \right| \quad (4.9)$$

إذا كانت الترددات هي المتغير في العلاقة γ فإن P تفسر كمجموعة مواصفات تردديه ويرمز لها (P₀) وتسمى المواصفات التردديه للمجموعة، محددة بذلك التشوه الترددي، الذي تصنفه المجموعة في الإشارة المنتشرة على طول المجموعة مع ثبات السرعة V_a .

أما إذا كانت الزاوية α هي المتغير في العلاقة γ فإن P تفسر كمواصفات اتجاهيه، محددة بذلك حساسية المجموعة للأمواج ذات الأطوال الثابتة λ استناداً إلى درجة وصولها إلى مجموعة اللواظط.

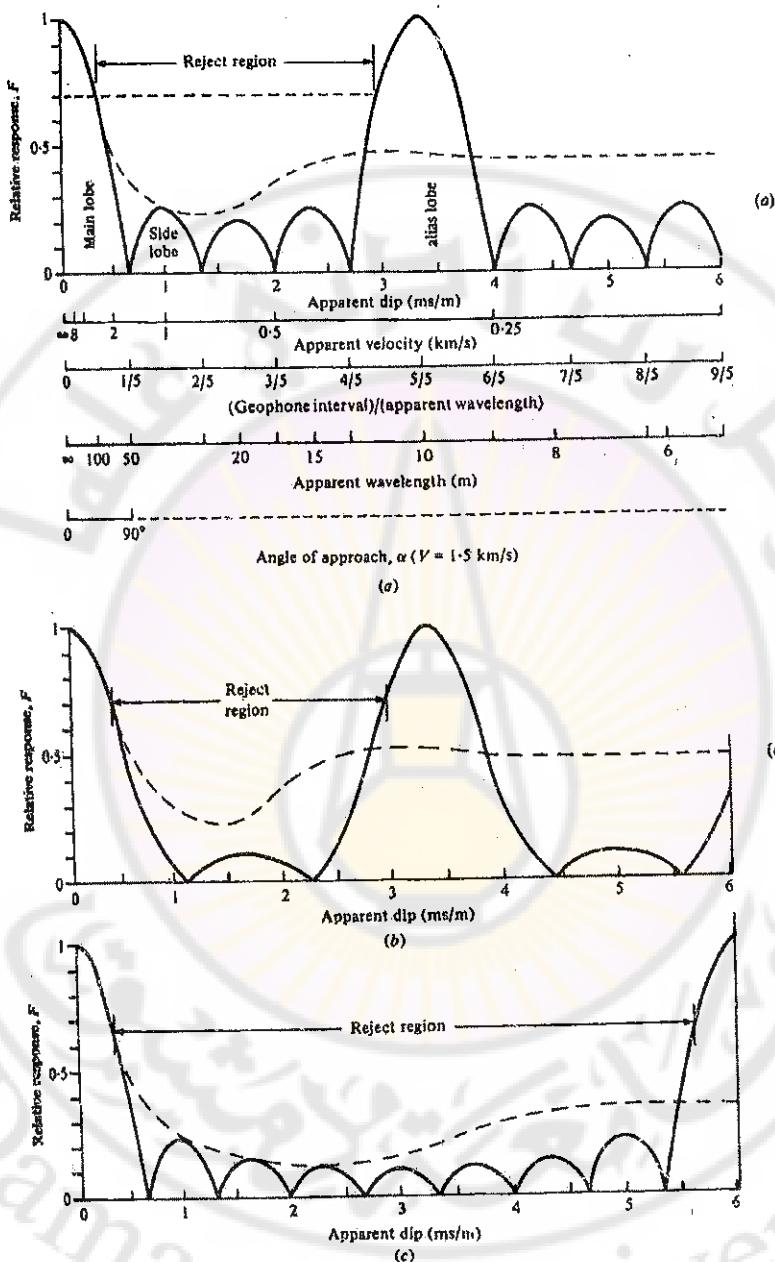
يعبر عن مواصفات المجموعة غالباً بشكل منحنٍ كما في الشكل (٥-٩)، حيث يستخدم على محور السينات المقادير ΔX ، λ_a ، α ، $V_a = V/\sin\alpha$ و $(\Delta t/\Delta X = \sin\alpha/V)$ الإزاحة الحركية الزاوية الظاهرية وغيرها [٢، ٤، ٩، ١٥]. يتآلف المنحنى عادةً من مجموعة من القمم (الوريقات)، تفصل بين مناطق ذات قيمة صغيرة، عند $\Delta X = \lambda_a = 1$ يكون $P = 1$ أو وريقة مرآتية (متكررة)، وبعدها تتكرر الصورة، بالتضاعف. الوريقات التي بين الوريقات الرئيسية ($\alpha = 0$) والوريقات المرآتية تسمى الوريقات الجانبية، بالنسبة للمجموعات المتساوية وضع الصفر الأول أو

طول الوريقة الأساسية يكون مرتبطاً بـ $n \Delta X$ ، حيث إنها تزيد خطوة واحدة عن المسافة بين اللوacket النهائية $\Delta X (n-1)$ ، حيث المقدار $n \Delta X$ يسمى الطول الفعال للمجموعة.

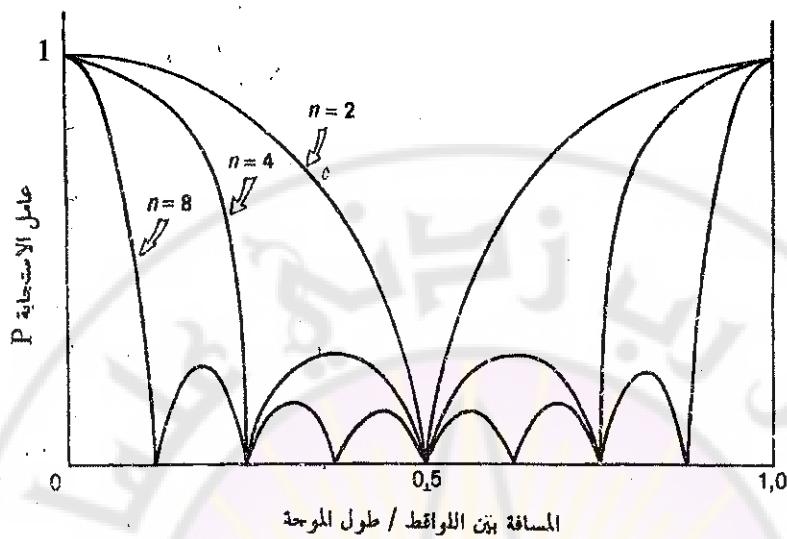
أما بالنسبة للمجموعات غير المتساوية، فيحدد الطول الفعال كما للمجموعات المتساوية حيث الطول $n \Delta X$ ، الوريقة الأساسية التي لها العرض نفسه (الامتداد) عند $P = 0.7$. إن الحال بين النقاط حيث الموصفات تنخفض إلى 3dB أي حيث $P = 0.7$ تسمى منطقة التحميد (أحياناً منطقه التحميد هذه تُحدد بنصف القيمة $P = 0.5$ أي تنخفض إلى 6 ديسيبل(6dB)، وفي حالات خاصة تقبل القيمة متساوية المسافة بين الأصفار والتي تفصل الوريقات الجانبيه من الوريقات الأساسية والوريقة المرآتية الأساسية).

إن أبسط تمثيل لموصفات آية مجموعة خطية يمكن أن يحدد العلاقة بين الطول الظاهري للأمواج الواردة λ_a والمتشرة في اتجاه المجموعة؛ وعدد العناصر في المجموعة n ؛ والمسافة بين عناصر المجموعة ΔX . ونسمي هذه الحالة موصفات اتجاه المجموعة، من المعادلة (٤.٩) والمعادلات (٢.٩) حيث

$$\gamma = 2\pi \frac{\Delta x}{\lambda_a}$$
 فإن P يحدد ضمن الفاصل من الصفر إلى الواحد $1 \leq \frac{\Delta x}{\lambda_a} \leq 0$ وتكون متاظرة بالنسبة للقيمة 0.5 . ويبين الشكل (٦-٩) المخطط النموذجي البسيط لموصفات اتجاه بمجموعات اللوacket السيسمية [٧، ٤، ٣، ٢].



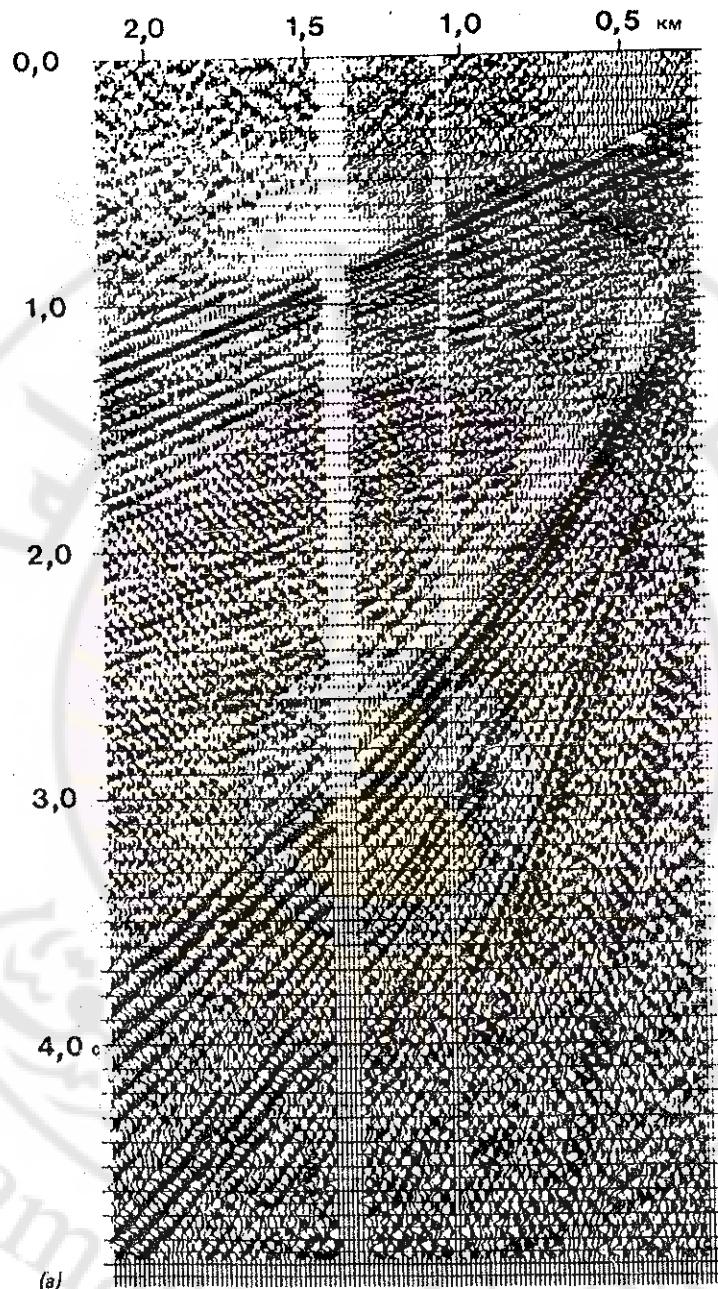
الشكل (5-9) مواصفات استجابة المجموعة لإشارة ذات تردد ٣٠ هرتزا - مجموعة مؤلفة من خمسة لواقط بيباعد ١٠ م بين الملاقط والآخر، b - مجموعة مؤلفة من خمسة لواقط بيباعد ١٠ م بين الملاقط والآخر موزعة بنظام ١، ٢، ٣، ٤، ٥ - مجموعة من تسعة لواقط بيباعد ٥، ٥ م [شريف وكللارت ١٩٩٥].



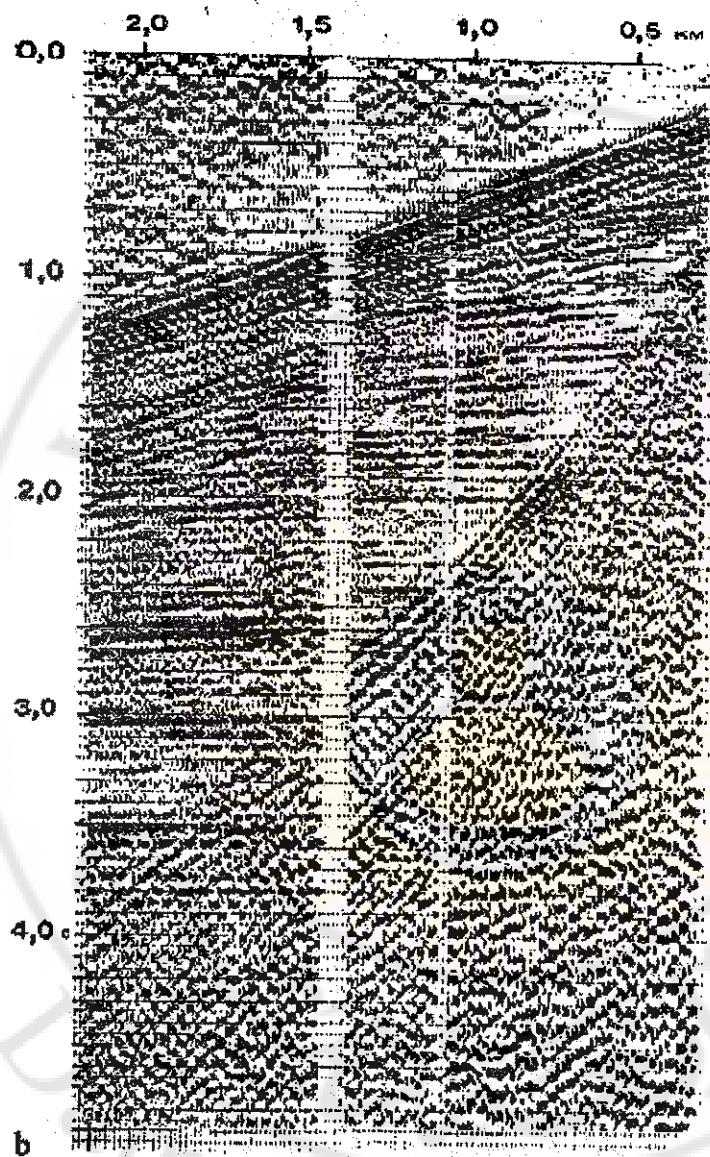
الشكل (٦-٩) المخطط النموذجي لعامل استجابة الاتجاه لثلاث مجموعات مختلفة من اللواقط السizerية ٢ و ٤ و ٨ [كري وبروك ١٩٨٨].

وتبيّن الأشكال (٦-٩ a و b) حقلًا موجياً تم إيجاروه بشكل خاص لتحليل أمواج الضجيج في منطقة الدراسة، ولتحديد العدد الأمثل من اللواقط التي يجب استخدامها في المجموعة والمسافة بين تلك اللواقط، وذلك بناءً على طبيعة أمواج الضجيج وأطوالها وما الأمواج التي يمكن التخلص منها؟

يبين الشكل (٦-٩ a) حقلًا موجياً تم تسجيله باستخدام لواقط إفرادي، لاحظ عدم وجود أمواج مفيدة وسيطرة أمواج الشغب والأمواج السطحية والصوتية. ويبين الشكل (٦-٩ b) حقلًا موجياً تم تسجيله باستخدام مجموعات من اللواقط لاحظ وجود الأمواج المفيدة خاصة في الجزء اليساري الأوسط منه، حيث الزمن ١,٥ ثانية حتى ٣,٥ ثانية. كما يلاحظ زيادة نسبة الإشارة المفيدة إلى الضجيج وتخييد نسبي للأمواج التشويشية.



الشكل (٩-٧) تسجيل مسمى مخصوص لدراسة أمواج الشغب باستخدام لواقط مفردة [كيري وبروك ١٩٨٨]



الشكل(٩-٧-٩) تسجيل سيسمي مخصص لدراسة أمواج الشبب باستخدام مجموعات من المؤاقط [كيري وبروك ١٩٨٨]

٩.٢.٢. المجموعات الموزونة

هي المجموعة التي تتألف من أعداد مختلفة من اللواقط ضمن المجموعة نفسها، ويمكن تعريفها كذلك بالمجموعة غير المتساوية، و بالمقارنة مع المجموعة الخطية والتي لها الطول نفسه فإن الورقة الرئيسية والورقة الثانوية الأساسية هي أعرض في المجموعة الموزونة، ولكن الاستجابة في منطقة التحديد "reject region" تكون بشكل عام أقل، والطول الفعال للمجموعة أقل من الطول الحقيقي. يبين الشكل (٩-٥) مواصفات مجموعة مولفة من ١، ٢، ٣، ٤، ٥، تشير الأرقام إلى عدد العناصر الموزعة على الواقع وبالتالي إن استجابة المجموعة الموزونة أو غير المتساوية يمكن أن تتشكل بطريقة تغير خرج كل لاقط (من تغير وزنه) أو تغيير المسافة بين اللواقط. ويمكن تشكيل مجموعة غير متساوية من نهاية المجموعة لتحديد بعض الأمواج أو الإشارات [١٥] الطويلة[I].

ويكمن الحصول على المجموعة الموزونة بمساعدة مجموعات اللواقط والمنابع ، حيث مواصفات الاتجاه أو فعالية المجموعة هي عبارة عن ثالثي مجموعات اللواقط وبمجموعات المنابع، مثال على هذه المجموعات حيث يتم العمل الحقلـي باستخدام الرجاج كعنـبـل للطاقة و اختيار نظام الرصد المناسب يبيـهـ الشـكـلـ (٩-٨)، حيث يـبيـنـ هذاـ الشـكـلـ نظام رـعـدـ فيـ حـالـةـ اـسـتـخـادـ أـرـبـعـةـ رـحـاجـاتـ يـبعـدـ عـنـ بـعـضـهاـ بـعـضـ ٣٣ـ مـتـراـ وـيـسـيرـ الـواـحـدـ تـلـوـ الـآـخـرـ مـنـ الـيـسـارـ إـلـىـ الـيـمـينـ عـلـىـ طـولـ خـطـ الـقـيـاسـ السـيـزـيـ، وـتـولـدـ الـرـحـاجـاتـ الطـاـقـةـ بـوقـتـ وـاحـدـ كـلـ ١٦,٥ـ مـتـراـ. لـتـجـنبـ التـدـاخـلـ فـيـ مـوـاقـعـ الـرـحـاجـاتـ كـمـاـ فـيـ الشـكـلـ وـلـنـجـاحـ الـرـحـاجـاتـ تـقـمـ الإـزاـحةـ بـشـكـلـ شـاقـوليـ. وـيـتمـ جـمـعـ التـسـجـيلـاتـ (التـكـديـسـ الشـاقـوليـ) مـنـ مـوـاقـعـ الـرـحـاجـاتـ السـتـةـ وـالـخـصـولـ عـلـىـ تـسـجـيلـ حـقـليـ وـاحـدـ. وـإـنـ مـحـمـوـعـاتـ اللـواـقـطـ الـأـرـبـعـ (طـولـ كـلـ مـحـمـوـعـةـ خـطـيـةـ ١٠٠ـ مـتـرـ) لـاـ تـسـتـخـدـمـ لـتـسـجـيلـ بـسـبـبـ الضـيـقـ الـفـيـيـةـ مـنـ الـرـحـاجـاتـ الـقـرـيـةـ مـنـهـاـ. وـبـعـدـ الـاـتـهـاءـ مـنـ

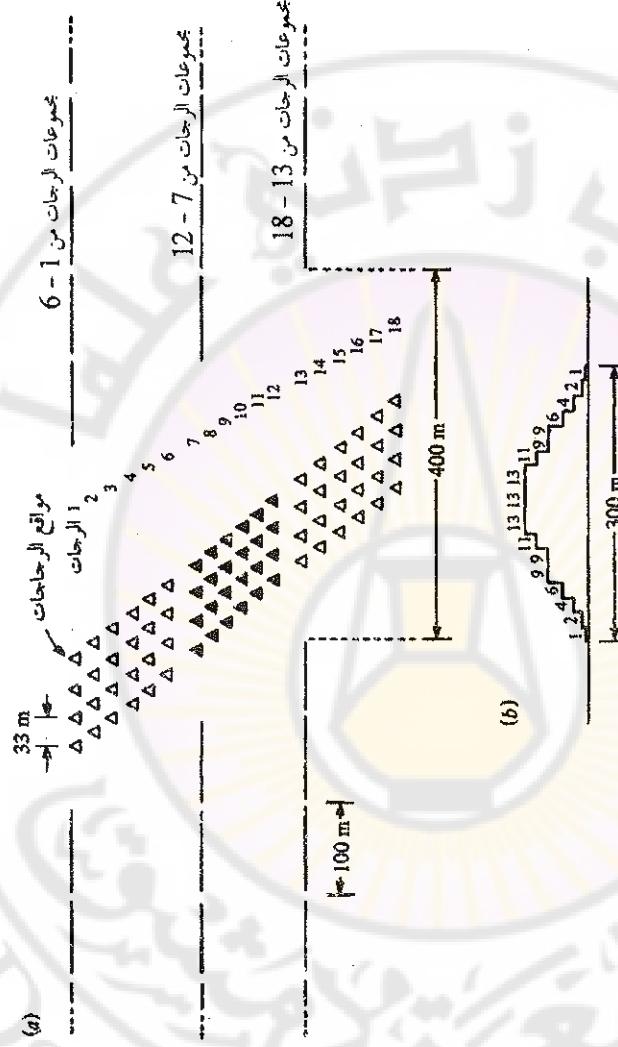
المجموعة الأولى يتم تفعيل المجموعة الثانية من ٧ - ١٢ والممثلة في الشكل بالثلثات السوداء. الشكل (a-٨-٩) يبين موقع المنابع المتتالية والمجموعات الفعالة من اللواقط على طول خط القياس. أما الشكل (b-٨-٩) يبين المجموعة الفعالة التي تضم بجموعات اللواقط والمنابع حيث الأرقام تشير إلى عدد الرجات في كل جزء، والمكان يشير إلى موقع المنابع ١٣-١٨.

٣.٩. المجموعات المساحية

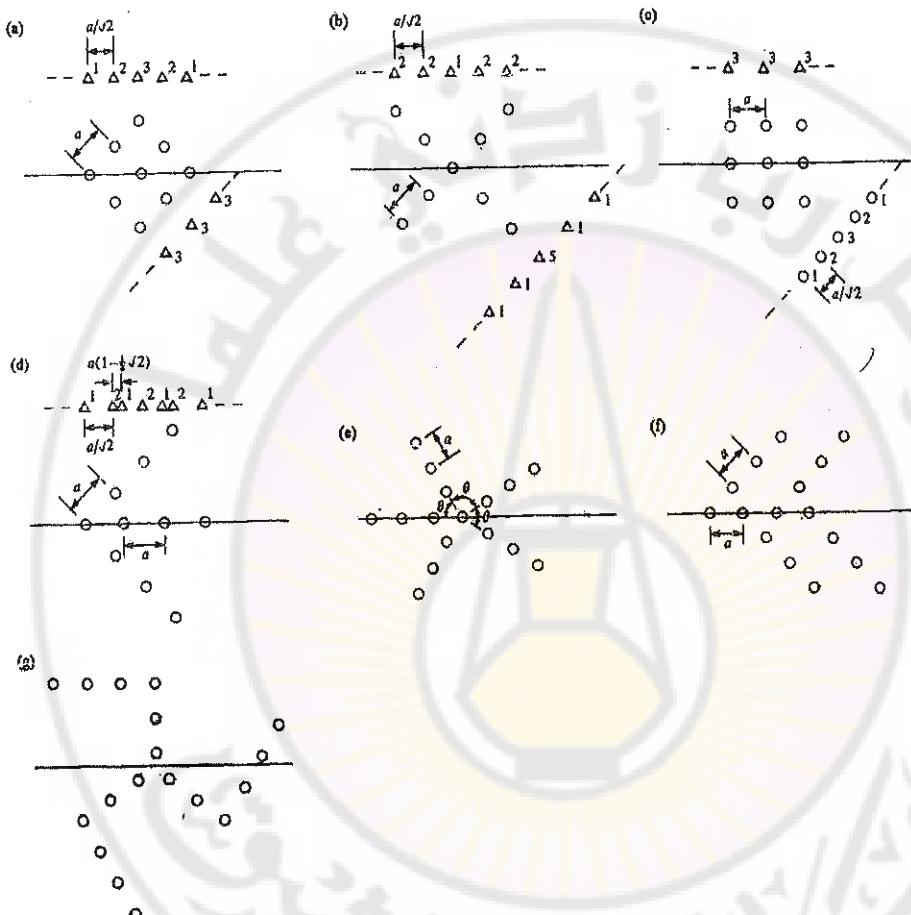
إن التطبيق الأساس للمجموعات الخطية هو لتخميد أمواج الضجيج المترابطة والتي تنتشر في المستوى الشاقولي تقريباً، والقادمة إلى مجموعات اللواقط. أما أمواج الضجيج المترابطة والمنتشرة خارج هذا المستوى يمكن تخميدها بواسطة المجموعات المساحية. بعض هذه المجموعات يبينه الشكل (٩-٩). فعالية المجموعة في الاتجاه المعطى يمكن أن تُحدَّد من إسقاط موقع اللواقط على الخط في ذلك الاتجاه، وذلك للمجموعات المعينة الشكل (٩-٢). فعالية المجموعة في اتجاه البروفيل تعد المجموعة الموزونة أو غير المتساوية $\Delta X = \frac{a}{\sqrt{2}}$ ، ذات خطوة أو مسافة بين العناصر ، وفي الاتجاه 45° على خط البروفيل نحصل على المجموعة الفعالة

$$[9, 9, 3, 3] \quad (\text{أو مجموعة متجانسة ثلاثية العناصر}) \quad \Delta X = a$$

في المسح ثلاثي الأبعاد حيث إن المنابع تقع على سموت مختلفة؛ فهذا يؤدي إلى الاختلاف في استجابة المجموعات والاختلاف في الاتجاه الفعال للمجموعة، فإذا المركبات داخل المجموعة مختلفة فهذا يؤدي إلى اختلاف غير مرغوب فيه فيما بين المجموعة واستجابة هذه المجموعات. فإن المجموعة مثل مجموعة الطاحونة الشكل (g-٩-٩) والتي تستجيب تقريباً بشكل متماثل من كل الاتجاهات هي مناسبة لمثل هذه المسائل.



الشكل (٩-٨) نظام رصد باستخدام الرياح كمنبع سطحي، في الشكل أربعة رجات.
- مواقع المتابع المتالية، والمجموعات الفعالة من الواقع على طول خط القياس. b- المجموعة الفعالة التي تضم مجموعات الواقع والمتابع، الأرقام تشير إلى عدد الرجات في كل جزء ، والمكان يشير إلى موقع المتابع ١٣ - ١٤ - ١٨ ، [شريف وكلذارت ١٩٩٥].



الشكل (٩-٩) نماذج المجموعات الماسية. الدوالر تشير إلى مواقع اللواقط والمتلثات تشير إلى فعالية المجموعة في الاتجاهات المختلفة والارقام تشير إلى وزن المجموعة. (a)- مجموعة معيارية الشكل مؤلفة من 3×3 ، (b)- مجموعة على شكل حرف X، (c)- مجموعة على شكل مربع، (d)- مجموعة على شكل رجل اوزة، (e)- مجموعة على شكل مجحة، (f)- مجموعة على شكل عظم سلك الرنكة، (g)- مجموعة على شكل طاسونة المرواء، [شريف و كلدارات ١٩٩٥].

٩.٣. التطبيقات الخقلية

مواصفات الاستجابة المبينة في الشكل (٩-٥) و(٩-٦) تمثل في التطبيق على مجموعات التابع وبمجموعات اللوacket. ويمكن تطبيقها لحساب جمع الآثار في التكديس الشاقولي أو أي استخدام أثناء معالجة المعطيات على شكل جمـع. نظرياً نحصل على النتيجة نفسها إذا استخدمنا منبعاً واحداً و ١٦ لاقطاً أو لاقطاً واحداً و ١٦ منبعاً، موزعة بأسلوب واحد أو مماثل ، وتفعل بوقت واحد. إلا أنه في الواقع التطبيقي العملي تستخدم مجموعات اللوacket أكثر من استخدام مجموعات التابع لأن التكلفة أقل بكثير. وفي المناطق الصعبة يتم استخدام كلا النظارين؛ بمجموعات اللوacket ومجموعات التابع بوقت واحد. ويتم استخدام اثنين أو أربعة من التابع السطحية بوقت واحد. والتسجيلات من التابع الناجحة المختلفة والقريبة من بعضها البعض، كثيراً ما تجمع لنحصل على نظام الجمع (array sum) التكديس الشاقولي (vertical stack) ويمكن الحصول على الفعالية الكبيرة لنظام التابع من هذه الطريقة كما في الشكل (٩-٨). ومن نظام جمع بمجموعات التابع يمكن إحرار تخميد أمواج الشغب العشوائية أكثر من استخدام بمجموعات من التابع في وقت واحد (التابع الجمعية دفعـة واحدة). مسألة تخميد أمواج الشغب بمساعدة بمجموعات التابع و اللوacket هي أصعب بكثير من تخميد الشغب العشوائي.

عند الشغب النظامي ، فإن حجم ومسافات وتوجيه المجموعة يجب أن يتم اختياره بناءً على خصائص أمواج الشغب حتى يتم تخميدـها. وإذا كان الشغب على شكل قطـار من الأمواج الجوية الطويلة ، فيمكن تخمـيدـها عن طـرـيق مجموعـة مؤلفـة من ١١ عنـصر منتشرـة على طـول اتجـاه مـسار الأمـواج بـمسـافة $\lambda/2$ ، حيث λ - الطـول الظـاهـري للأـمواـج . ولكن أـمواـج الشـغـب في الواقع تـتأـلـف من أنـواع مـخـتلفـة ، وـاردـة أو قـادـمة من اـتجـاهـات مـخـتلفـة وزـوـايا مـخـتلفـة ، وـكـل نوع يـحتـوي اـهـتزـازـات مـخـتلفـة الأـطـوال ،

وعلاوة على ذلك فإن طبيعة الشغب تتغير من نقطة إلى أخرى على طول خط القياس.
في المناطق التي تعانى من مشكلة الشغب بشكل حاد ، إن الملاحة الأخيرة عادة هو استخدام الجموعات المساحية (مع أن الانتشار الخطي للعناصر على طول البروفيل هو غالباً أساس أنظمة الرصد) .

بالإضافة إلى صعوبة تحديد طول أمواج الشغب غير النظامية ، والتي من الضروري تخفيدها ، فإن أنظمة الرصد الحقلية الحقيقة نادراً ما تتطابق مع الحالات النظرية. إن قياس موقع كل لاقط على حدة عملية صعبة جداً وتحتاج إلى زمن كبير.
في ظروف العمل في الأدغال أو أثناء وجود الغابات أو البقات القاسية وأثناء توزيع اللواقط يمكن وبسهولة حدوث انزياح في خط اللواقط عن الخط المستقيم المفروض ، غالباً لا نرى استقامة اللاقط عن الآخر ، ولذلك وبالنتيجة فإن اتجاه خط اللواقط يمكن أن يكون غير نظامي. في الأوضاع الطبوغرافية الصعبة ، وعند الحفاظ على نظام الرصد المعتمد يمكن أن يتطلب وضع اللواقط على ارتفاعات مختلفة ، وهذا يعطي سبباً لتأثيرات أسوأ منها فيما لو سعينا للتخفيف بمساعدة نظام الجموعات . وتظهر مسألة مشابهة عندما تتغير شروط وضع اللواقط ضمن المجموعة ، مثل ذلك : الرمل الطري أو الرنحو ، التربة الطينية ، أو في حالة ظهور أو انتشار موضعى للصخور على سطح الأرض.

وبشكل عام أفضل طريقة أو قاعدة لاختيار المجموعة وحساب أبعادها وعدد وتوزيع اللواقط فيها هي غالباً:
١- تحديد الحجم الأعظمي للمجموعة ، والذي يمكن تحقيقه دون تشويه محاور تماثل أطوار الأمواج وبالميل الأعظمي المعطى.

٢- توزيع أكبر عدد ممكن من اللواقط وبأقل كلفة اقتصادية ، بحيث يغطي المساحة المطلوبة وفيما بالغرض مع الحفاظة على شروط مستوى وضع كل اللواقط بشكل ثابت قدر الإمكان حتى لو أدى ذلك إلى تشويه حساب وضع نظام الرصد.

الفصل العاشر
تقنيات سيسمية خاصة

- ١.١. مقدمة
- ١.٢. الاستكشاف بواسطة الأمواج العرضية
- ١.٣. تسجيل المركبات الثلاث
- ١.٤. الطبقة ذات السرعة القليلة (توليد النمط الطبيعي)



٦٣

تقنيات سيسمية خاصة

١.١. مقدمة

سنعرض في هذا الفصل بعض التقنيات الخاصة المستخدمة في الدراسات السيسمية وخاصة تقنيات استخدام الأمواج العرضية من حيث توليد الطاقة ونوعيته والتقنيات الخاصة بها، وكذلك اكتشاف هذه الأمواج وطبيعتها والتعامل معها. ويجب أن تكون بعض التقنيات الخاصة معروفة بالنسبة للسيسمولوجيين، وذلك لأنهم يقومون بتقديم أفضل الوسائل للحصول على المعلومات التي تحتاجها في الظروف الخاصة.

تعتمد الأمواج العرضية على خواص مرونة تختلف عن خواص مرونة الأمواج الطولية، ولذلك قدمت هذه الأمواج معلومات إضافية عندما درست مجتمعة مع الأمواج الطولية؛ وخصوصاً في حالات عدم التجاهي حيث من المتميل وجود تشوهات وتكسرات . وقدمت معلومات حاسمة أكثر من تلك التي تنتج عن الأمواج الطولية، كما يتم الحصول على معلومات إضافية عن طريق معالجة حركة الأمواج كمتجه مكونة من ثلاثة مركبات، على عكس معالجة مركبة واحدة لحركة في اتجاه واحد. إن الأمواج السيسمية التي تقع ضمن طبقة منخفضة السرعة يمكن استخدامها للحصول على معلومات عن خواص الطبقات، ومع ذلك فإن تحليلها صعب وذلك بسبب تشتتها العالي .

تعد طريقة المسح السيسمي الشاقولي (Vertical Seismic Profiling VSP) واحدة من أفضل الوسائل المستخدمة في ربط حالات الانعكاس إلى الاتجاهات المستخدمة في المسح. تزود الـ VSP أيضاً بوسائل ذات دقة عالية، وتخدم في التمييز العالي للمعطيات أكثر منها بالنسبة للمعطيات السطحية، وكذلك تساعده في معرفة التغيرات التي يمكن أن تقع على جانب الغرب .

تلعب طائق التوموغرافيـك (Tomographic) دوراً في الوصول إلى قياسات زمن المسير والمسـعة بهدف تحديد توزـع السـرع و خواص التـحـامـد . مع أن استخدامها جـديـد و تعد من أـفـضل و سـائـل التـطـبـيقـات؛ لكنـها ما زـالت قـيدـ التطـوـيرـ وهي بـشـكـلـ خـاصـ تـطـبـيقـ حلـ مـسـائـلـ الـقـيـاسـاتـ بـيـنـ الـآـبـارـ .

تتألف تقانة الدورة الزمنية (time laps) من الـقـيـاسـاتـ المـعـادـةـ (المـكـرـرـةـ) بعد فـترةـ زـمـنـيةـ لـاحـقةـ لـتـحـدـيدـ التـغـيـرـاتـ الـيـةـ رـبـماـ حـدـثـتـ خـالـلـ الزـمـنـ، وهـذـهـ التـقـانـةـ تـسـتـخـدـمـ بـشـكـلـ رـئـيـسـ فيـ درـاسـاتـ الـخـزـانـاتـ الـنـفـطـيـةـ. بـإـضـافـةـ إـلـىـ مـسـوحـ السـرـعـةـ وـالـVSPـ وـمـسـوحـ مـقـاطـعـ الـبـعـرـ فـيـ الـقـيـاسـاتـ ضـمـنـ الـآـبـارـ تـضـمـنـ مـسـوحـاتـ لـتـحـدـيدـ مـدىـ قـرـبـ الـبـئـرـ مـنـ جـنـاحـ الـقـبـةـ الـمـلـحـيـةـ. تـسـجـيلـاتـ شـكـلـ الـمـوـجـةـ تـسـمـحـ بـتـحلـيلـ السـرـعـ لـمـخـتـلـفـ أـنـمـاطـ الـمـوـجـةـ. تـعـتمـدـ الـقـيـاسـاتـ السـيـسـمـيـةـ السـلـبـيـةـ عـلـىـ مـصـادـرـ طـبـيعـيـةـ لـتـولـيدـ الـأـمـوـاجـ السـيـزـمـيـةـ.

١٠. ٢. الاستكشاف بواسطة الأمواج العرضية : S-WAVE :

١٠. ٢. ١. هـدـفـ الـاستـكـشـافـ بـالـأـمـوـاجـ الـعـرـضـيـةـ

تم جـمـيعـ الـاستـكـشـافـاتـ السـيـسـمـيـةـ تـقـرـيـباـ باـسـتـخـدـامـ الـأـمـوـاجـ الطـوـلـيـةـ، حيثـ كانـ الـافتـراضـ السـائـدـ هوـ أنـ الـأـمـوـاجـ الطـوـلـيـةـ هيـ الـوـحـيـدةـ الـمـسـتـخـدـمـةـ فيـ الـدـرـاسـاتـ السـيـسـمـيـةـ وـأنـ طـاقـةـ الـأـمـوـاجـ الـعـرـضـيـةـ الـمـوـجـوـدـةـ تـسـاـهـمـ فيـ الـضـبـحـيـجـ فـقـطـ. وـفيـ كـلـ الـأـحـوالـ إـنـ تـحـوـلـ الـأـمـوـاجـ الطـوـلـيـةـ عـنـ السـطـوـحـ الـفـاـصـلـةـ إـلـىـ الـأـمـوـاجـ طـوـلـيـةـ وـعـرـضـيـةـ يـعـنيـ أـنـ الـأـمـوـاجـ الـعـرـضـيـةـ سـتـكـونـ حـتـمـاـ ضـمـنـ عـمـلـيـاتـ الرـصـدـ السـيـسـمـيـةـ حـتـىـ وـلـوـ حـاـوـلـنـاـ تـخـطـيـهـاـ.

وبـشـكـلـ عـامـ إـنـ الـأـمـوـاجـ الطـوـلـيـةـ لهاـ الـأـفـضـلـيـةـ عـلـىـ الـأـمـوـاجـ الـعـرـضـيـةـ فـهـيـ أـوـلـاـ سـهـلـةـ التـولـيدـ، وـثـانـيـاـ وجـودـ نـمـطـ وـحـيدـ مـنـ هـذـهـ الـأـمـوـاجـ، وـثـالـثـاـ تـنـتـشـرـ بـسـرـعـةـ أـكـبـرـ مـنـ غـيرـهـاـ، وـرـابـعـاـ لـسـهـلـةـ تـفـسـيرـهـاـ.

ولكن الموجة العرضية أيضا لها ميزات وهي :

١- تعتمد سرعة الموجة العرضية على خواص مختلفة عن تلك للموجة

$$\text{الطولية } \mu \text{ مقابل } (\lambda + 2\mu) \text{ كما في المعادلات التالية}$$

$$V_p = \left(\frac{\lambda + 2\mu}{\rho} \right)^{\frac{1}{2}}$$

٢- للموجة العرضية مركبتان $SH+SV$ وكلتاها ذات تعقيد وميزات كامنة وممكنة، وبالتالي تحمل الموجة العرضية معلومات مختلفة عن تلك التي تحملها من الموجة الطولية [١٥].

إذا ما تم قياس سرعي الموجتين، الموجة العرضية والطولية، عندئذ يكون لدينا مصدر معلومات إضافي عن ما تحت السطح . وهذه المعلومات تشير إلى الليتووجيا، وتشير إلى المائع الموجود ضمن مسامات الصخر. معامل الجزء أو (المعامل القصبي) μ هو الأكثر أهمية في الدراسات الهندسية؛ لأنها يتعلق بقابلية الأرض لحمل الأبنية والمنشآت. تلعب المعاملات القصبية على طول سطح الفالق دوراً في إمكانية توقع الزلازل.

النمط SV يتضمن حركة الموجة في المستوى العمودي الذي يحتوي على مسار الشعاع، بينما النمط SH يتضمن الحركة الأفقية. ميزات الأمواج العرضية ذات المركبة الشاقولية SV حصل عليه تحويل عند السطوح الفاصلة القريرة من الأفقية بينما الأمواج العرضية ذات المركبة الأفقية SH فلم يحصل عليها تحويل.

إن استخدام الأمواج العرضية وميزاتها الكامنة في عمليات الاستكشاف مازالت قيد التطور، حيث يبذل كثير من الجهد والمساعي لتطوير تقنيات هذه الأمواج، ولكن حتى الآن لم تصل بعد إلى المستوى المطلوب [١٥].

٢.٢.١٠. تسجيلات الأمواج العرضية على اليابسة

لأننا أساساً مهتمون بانتشار الأمواج العمودية تقريراً أكثر من انتشار الأمواج الأفقية؛ فإنه يجب علينا أن نولد حركة أفقية من أجل توليد أمواج عرضية. و توليد هذه الحركة أكثر صعوبة من توليد الحركة الشاقولية وخاصة في حال توليد النوعين من الحركة الأفقية للأرض.

عملياً كل منابع الأمواج العرضية تولد أيضاً المرجة الطولية . ولتقليل الارتباك أو الحيرة في تحديد هوية الموجة ونمطها، نحاول عادة توليد المركبة الأفقية للأمواج العرضية SH ، لذلك الأمواج المتحولة غير متضمنة هنا، وعندئذ نبحث هنا فقط عن المركبة الأفقية SH-component باستخدام الجيوفونات الأفقية.

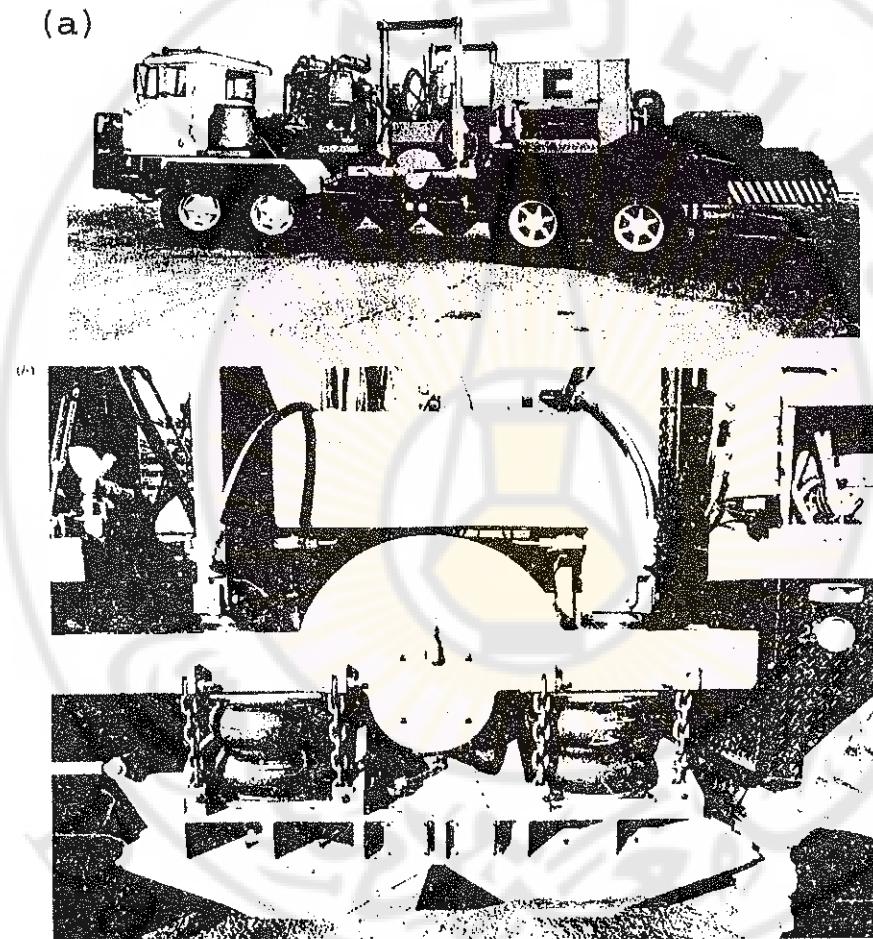
هناك أربع طرق رئيسة لتوليد الموجة العرضية بالإضافة إلى نمط التحويل

(١) - استخدام رجاج أفقي، (٢) - صدمة زاوية (صدم ضمن زاوية معينة)، (٤) - استخدام عدم تماثل أفقي. إن الرجاجات المولدة للموجة العرضية عادة تحتوي على أسنان مثلثية أسفل صفيحة القاعدة لتحافظ على ثبات الترابط مع الأرض، كما يبين الشكل (١-١٠)، الأسنان المثلثية تعمق وتحافظ على الترابط وتحدث فجوة بسبب الحركة الراجية، هذا يؤدي بالطبع إلى تشكيل فجوات، بذلك يتضمن استعمال الرجاجات الأفقية ضرراً بيئياً كبيراً [١٥].

في حالة الصدم الأفقي يتم تولد الأمواج العرضية عن طريق توليد صدمة على كتلة فولاذية بمطرقة ثقيلة كما في الشكل (٢-١٠). وهنا تثبت الكتلة الفولاذية بواسطة كتلة كبيرة كبعض الأرجل تكون عادة بواسطة وزن الشاحنة. المطرقة الحديدية تستخدم عادة لتوليد الأمواج العرضية في الدراسات الجيوهندسية و تستخدم مطرقة كبيرة ذات وزن ١٧٠٠ كغم في حال الاحتياج لطاقة أكبر. لتوليد طاقة كافية يتم عادة التكديس العمودي بواسطة الطرق أو تكديس طاقة المبع. تنفذ

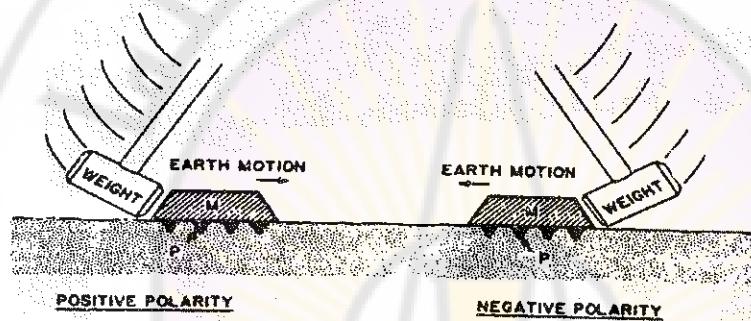
الضربات بشكل متتالي على الجوانب المتعاكسة للكتلة، وعندئذ تتناوب القطبية على السجلات قبل التكديس، وذلك لتصغير الموجة الطولية المولدة بشكل عارض. توليد الأمواج العرضية بصدمة ذات زاوية يمكن أن تولد موجة طولية P محسوسة أيضا.

(a)



الشكل(١-١٠) رجاج أفقى لتوليد الموجة العرضية. a - الرجاج مشت على شاحنة كبيرة فـا- وسادة الرجاج بالتفصيل حيث تظهر أسنان الشيت المثلثية في مقطع عرضي [شريف وكلدارت ١٩٩٥].

يُعاد الصدمة بقوس ١٨٠ درجة تقلب قطبية الموجة العرضية عند التسجيل. ستضباب وتجمع الموجة العرضية الناتجة عن الصدمات الناجحة مع بعضها، بينما تلغى الموجة الطولية تقريباً. الصدم بزاوية يمكن أن يحصل بإسقاط وزن مرتبط بزاوية معينة (إسقاط أفقي) ويمكن أن يتحقق بضغط هوائي أو بقوة أخرى مزودة بوزن هابط كما في المبع (omnipluse seismic source) (omnipluse) الشكل (٣-١٠).



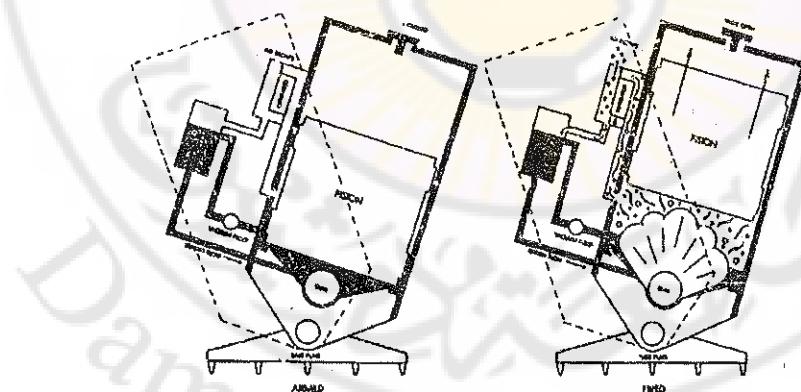
الشكل (٣-١٠) الضرب بالطرقة (حمل كتلة وإسقاطها بقوة على الصفيحة ليبدأ بوليد الموجة العرضية [شريف وكلدارت ١٩٩٥]

عدم تماثل الأرض يتفع به كقاعدة في تقنية تسمى syslap technique (سايسلاپ) حيث تستخدم ثلاثة آبار محفورة بالقرب من بعضها البعض كما في الشكل (٤-١٠). التفجير في البئر المركزية الشكل (٤-١٠-a) يولد الموجة الطولية التقليدية، وتسحل التغيرات المحلية في البئر المركزي، حيث المفترسان التاليان غير متماثلين أفقياً. تولد التغيرات المتتابعة في المفترسان التاليتين المحاورتين الشكل (٤-٤-b و c) الأمواج العرضية والتي تختلف بالطور عن الموجة الطولية. وبطريق التسجيلين كما في منابع الصدم الزاوية تضاف الموجة العرضية وتجمع مع بعضها بينما تلغى الموجة الطولية. هناك طريقة أخرى لتوليد الأمواج العرضية تتم باستخدام رجاجين يولدان الموجات الطولية بوضعان بالقرب من بعضهما ويعملان بطور ١٨٠

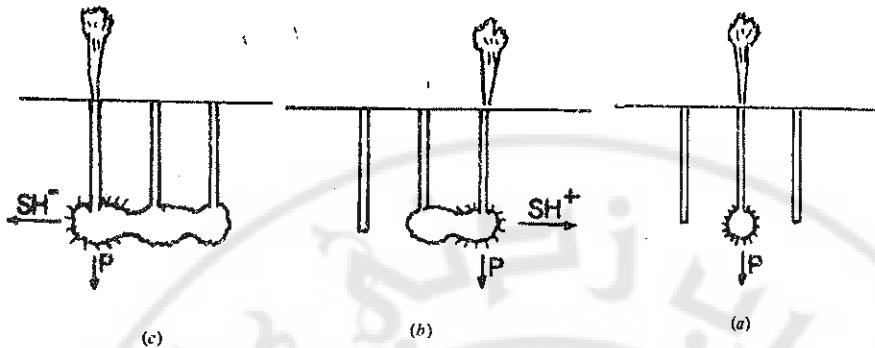
درجة وهذه تستخدم لتوليد الموجة العرضية كما في المبع (shover).
 يتم التسجيل الأمواج العرضية باستخدام جيوفونات أفقية توضع على طول خط المسح باتجاه مركبة الموجة العرضية الشاقولية SV بينما توضع متعمدة على خط المسح في حالة المركبة الأفقية SH ، ويمكن استخدام جيوفونات ذات ثلاث مركبات انظر الفقرة (٣-١٠).



(a)



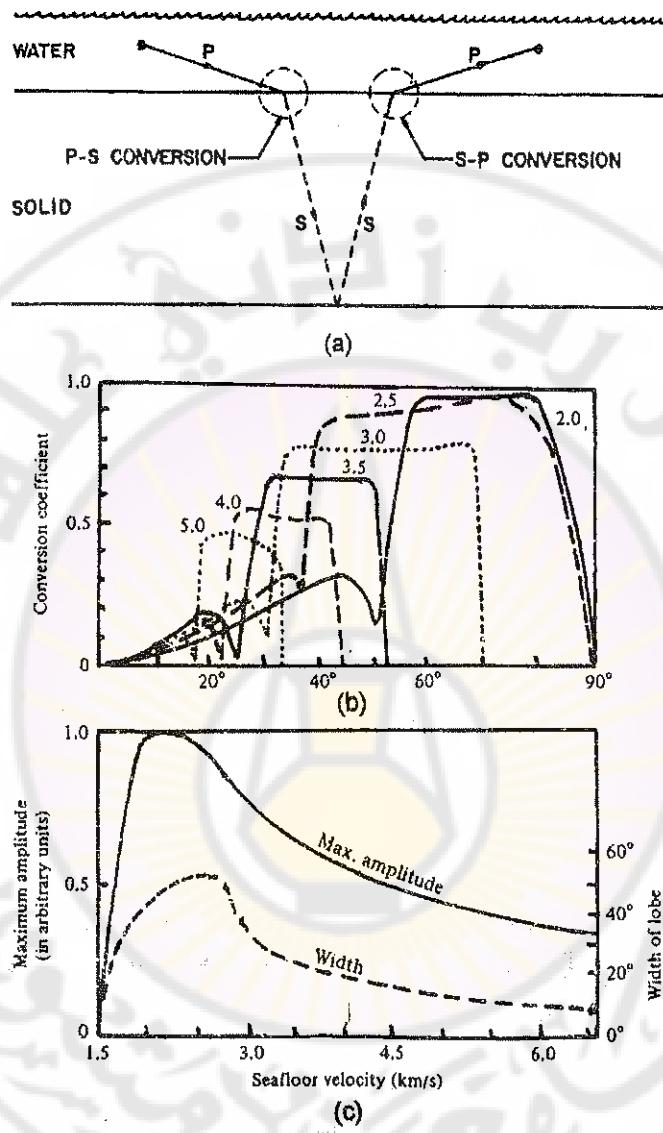
الشكل (٣-١٠) (a) - وحدة تمبل حتى ٤٥ درجة إلى الجاذب الآخر لتوليد الموجة العرضية بقطبية معكوسة (b) - تخريب المواد من مدفع هايني حيث يدفع رد الفعل الكتلة جموداً وتزولاً كمركبة أفقية وشاقولية، [Shirip و Keldarot ١٩٩٥].



الشكل (١٠-٤) طريقة Syslap. a - التفجير في البتر المركزي وتوليد الأمواج الطولية P. b - التفجير في البتر اليميني. C - التفجير في البتر اليساري [شريف وكلدارت ١٩٩٥].

١٠.٢.٣. تسجيل الموجة العرضية في المسح البحري

من المعروف أن الأمواج العرضية لا تنتقل عبر الماء، لذلك فإن المنابع البحرية لا يمكن أن تولد موجة عرضية (قصبة) والهندروfonات لا تلتقطها، وعندما يكون قاع البحر صلباً يتشكل عن الموجة الطولية الواردة موجة عرضية ذات زوايا ورود محسوسة ويمكن تقديرها عن السطوح الفاصلة بين المياه، وقاع البحر الصلب (الشكل ١٠-٥). تحول المركبة الشاقولية SV للموجة العرضية إلى موجة طولية عندما تعود إلى السطح الفاصل بين قاع البحر والماء وهذا التحول فعال ويمكن أن يُكتشف بمحاسات (لواقط) الضغط. تستخدم أكبال ذات خطوط طويلة جداً حوالي ٦ كم للحصول على زوايا الورود الكبيرة. يستعمل الطول الكبير للمجموعة في أكبال المسح البحري التقليدية، وتميز بالمقابل الأمواج التي ترد أو تقدم بزوايا طارئة وكبيرة. ومن أجل تحسين أفضل للمركبة الشاقولية يجب أن تستخدممجموعات قصيرة في الكبل البحري. وإن زمن الإزاحة والمعطيات التي تنتج من عدةمجموعات قصيرة يمكن أن يجمع لتقابل مجموعة طويلة. وإن الموجة الطولية والعرضية يمكن أن تنفصل بشكل متبععد عندما تتم المعالجة بمصفيات السرعة الظاهرية.

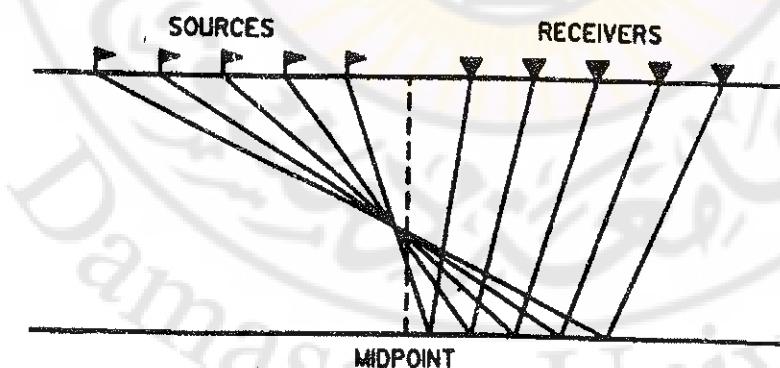


الشكل (٥-١٠) انعكاسات PSSP عن قاع البحر -a- الشكل الهندسي، -b- تغيرات عامل التحول مقابل زوايا ورود مختلفة إلى المياه، رسمت التغيرات على المترافق أن سرعة قاع البحر بالكميلومتر على الثانية/ $\text{km} \cdot \text{s}$. -C- السعة العظمى وعرض التغيرات الأساسية لسرعة قاع البحر [شريف وكلدارت ١٩٩٥].

٤. ٢. معالجة وعرض معطيات الأمواج العرضية :

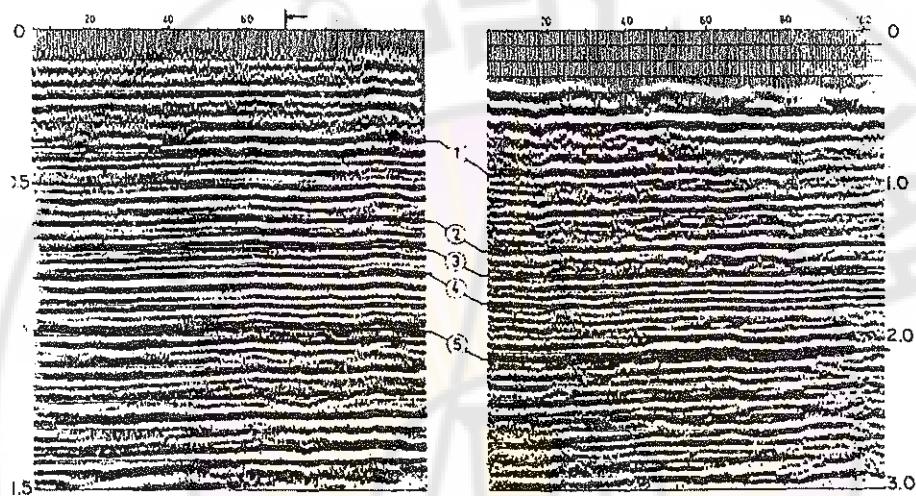
معالجة الأمواج العرضية مماثلة لتلك في الأمواج الطولية في نقاط كثيرة ومختلفة معها في عدة نقاط. التغيرات قرب السطحية للأمواج العرضية غالباً ما تكون كبيرة وتصحيحات الستاتيكية هامة لعملية التكديس لمعطيات الأمواج العرضية على اليابسة، ولإنتاج مقطع تسجيل قابل للاستخدام. تنتج الأمواج العرضية ذات التأخير الكبير من حساسية سرعة الأمواج للتغيرات مكونات الصخر بالقرب من السطح، وهي ليست بالضرورة متناسبة مع التأخير في الأمواج الطولية التي تنتج أساساً من الموائع بالقرب من السطح الرسوبي. البرامج الآوتوماتيكية الثابتة تبحث بالضرورة ضمن فاصل زمني أكبر من الفوارق الثابتة، وهذا قابل ليتضمن فقرة دورية بسبب السعات العالية للأمواج العرضية الثابتة، لذلك مطلوب غالباً تدخلات يدوية مباشرة.

وبسبب عدم التمايز في المسارات للأمواج المتحولة الشكل (٦-١٠) فإن تكديسها ليس سهلاً، كما هو الحال في للأمواج الطولية ، حتى وفي العواكس الأفقية و توزيعات السرعة البسيطة.



الشكل (٦-١٠) مسارات الأشعة للنقطة الوسطى المشتركة [شيريف وكلدارت ١٩٩٥].

لأن نتائج الموجة العرضية عادة تفسر بالارتباط مع الموجة الطولية، فإن مقاطع الموجة العرضية عادة تعرض في مقاييس زمني شاقولي مضاعف لذلك المستخدم في مقاطع الموجة الطولية؛ وذلك بهدف تحقيق تكافؤ تقريري بنسبة ٢:١ لسرعة الموجة العرضية بالنسبة للطويلة $\frac{\beta}{\alpha} = \frac{Vs}{Vp}$ الشكل (٧-١٠).



الشكل (٧-١٠) مقارنة بين تسجيلات الموجة الطولية والعرضية a- (إلى اليسار) تسجيل موجة طولية b- (إلى اليمين) تسجيل موجة عرضية بمقطع زمني مضاعف لتكون المقارنة أوضح، [شريف وكلدارت ١٩٩٥].

١٠.٣.٥. تفسير واستخدام الموجة العرضية

الغرض عادة من قياسات الموجة العرضية هو الحصول على نسبة سرعات الموجة العرضية إلى الموجة الطولية $\frac{\beta}{\alpha} = \frac{Vs}{Vp}$. وهذا يستدعي مضاماهة انعكاسات الموجة الطولية والعرضية عن السطح العاكس نفسه. وعما أنه ليس بالضرورة أن يكون عاكس الموجة الطولية هو نفسه للموجة العرضية؛ فإن هذا التحديد يمكن أن يكون صعباً. وهذه من أكثر الصعوبات التي تواجهنا غالباً عند تفسير الموجة العرضية. يتم عرض مقاطع الموجة العرضية بمقاييس شاقولي مضاعف للمقياس المستخدم من أجل

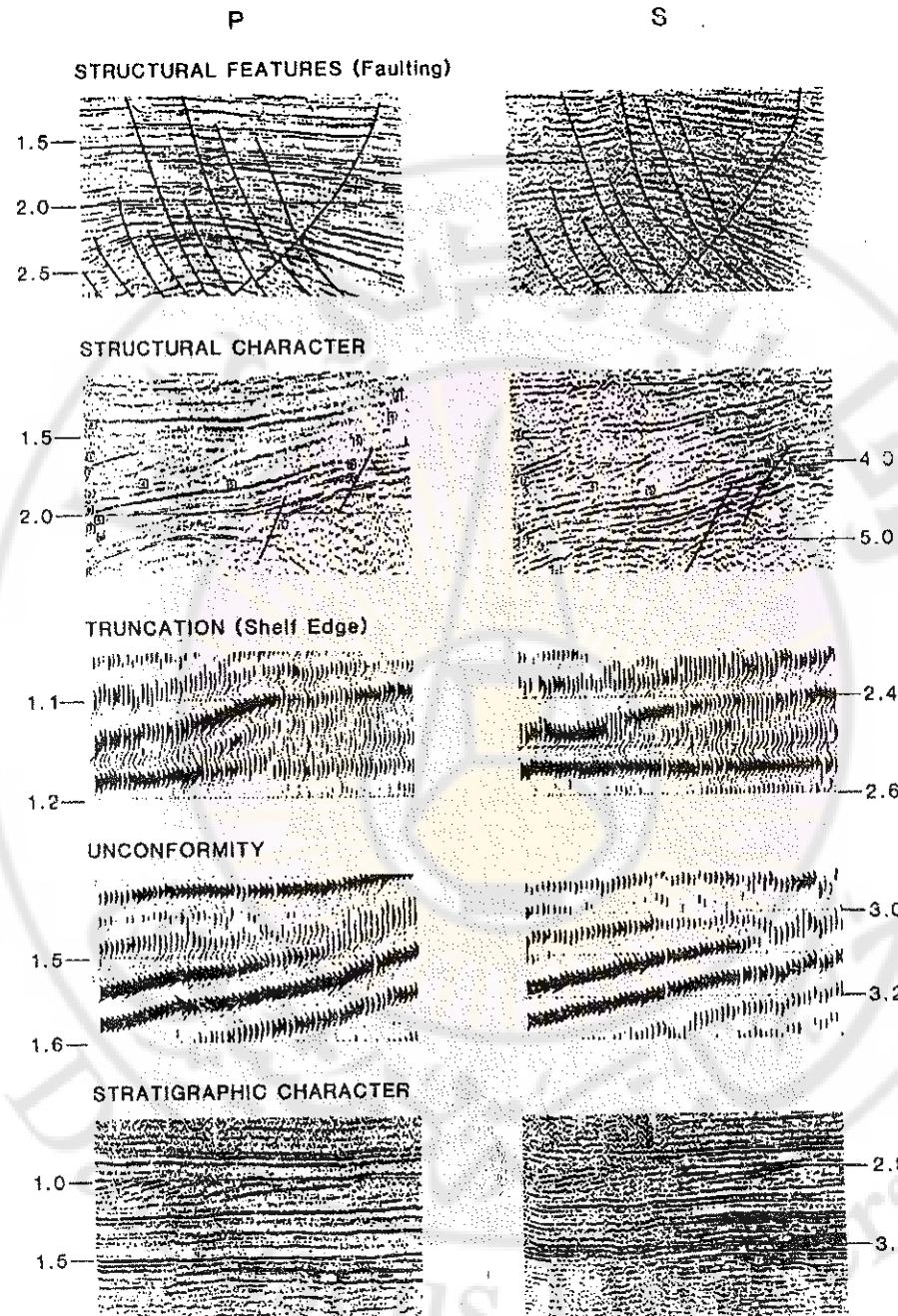
عرض مقاطع الموجة الطولية، مما يساعد في جعل النمطين يظهران متشابهين تقريباً.
وهنا لابد من الإشارة إلى أهمية السيسموغرامات الصناعية للأمواج العرضية والطولية
وللدراسات السيسمية الشاقولية (VSP) في عمليات التفسير.

إن تحديد انعكاس الموجة الطولية والعرضية عادة مبني على معلم جيومترية؛
مثل النهايات على الفوالق، وكذلك خواص البنية الإجمالية الشكل (٨-١٠). يبين
الشكل (٨-١٠) الفوالق، مواصفات البنية، سطوح القطع التحتية، سطوح عدم
التوافق، الخصائص الستراتغرافية لتجاوز وتحسّار البحر وانعكاسات أخرى مماثلة من
حيث المرجعية لهذه الحالات، و تظهر انعكاسات طولية وعرضية ذات سمات متشابهة
كما في الشكل (٩-١٠).

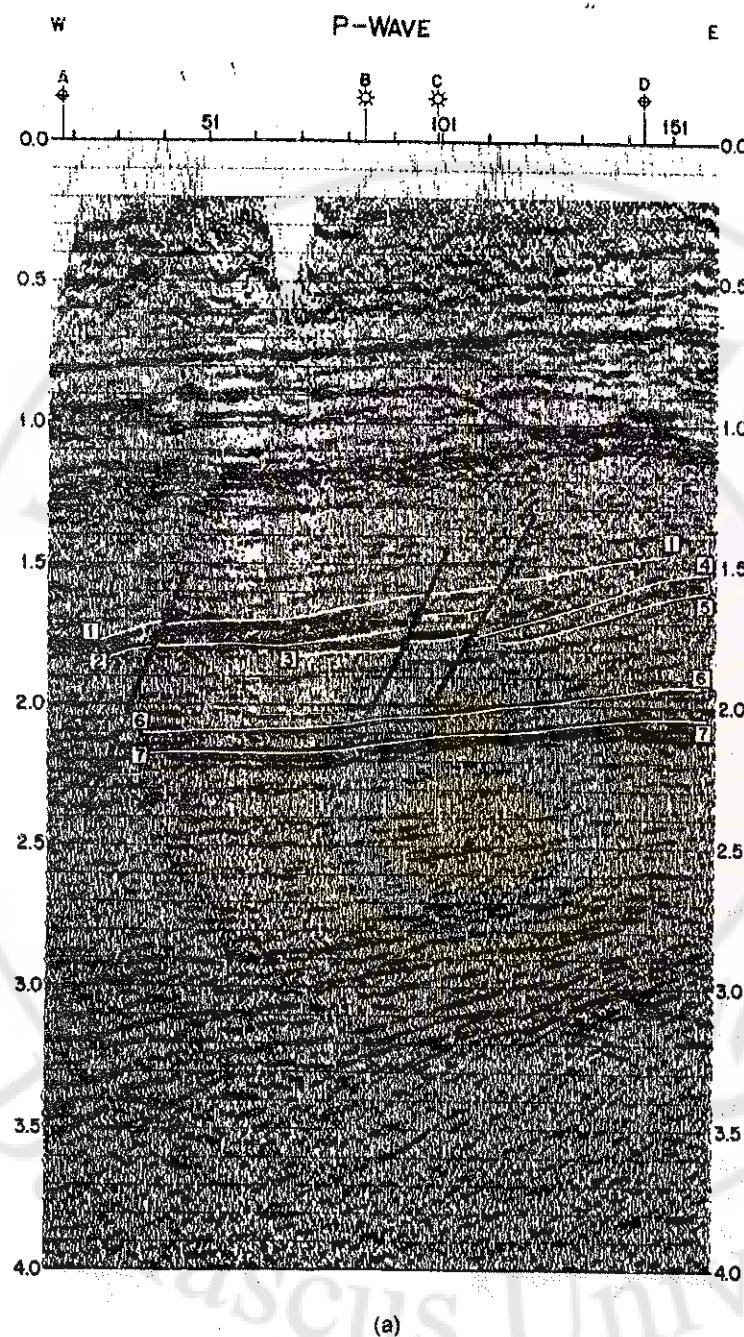
يبين الشكل (١٠-١٠) استخدام نسبة سرعة الأمواج العرضية إلى الطولية
 β/α كمؤشر عن الوضع الليتولوجي. لا تتدخل أو تراكم عموماً مناطق وجود
الحجر الرملي أو الحجر الكلسي أو الدولوميت، أما مناطق وجود الغضاريات يمكن
أن تكون متداخلة مع غيرها من الليتولوجيا، وهذه من محدوديات فوائد
 β/α
مؤشر ليتولوجي.

لقد قام كل من ثائم وكروج (krug & tatham) بتفسير الطبيعة
الليتولوجية باستخدام معادلة متوسط الزمن يجمع قيم β/α وحدداً القيمة
اللتي تتوافق مع (٥٩، ٥٤، ٤٥) للكربونات و (٦٧، ٤٠) للحجر الرملي و (١٠، ١١)
كما يبين الرسم رباعي السطوح المثلثي الشكل (١٠-١١) يمثل تغيرات محنتيات تلك
النسب. بشكل عام تنقص قيمة نسبة الأمواج العرضية إلى الطولية كلما ازدادت نسبة
المسامية ونسبة الكربونات إلى الرمل، وكلما نقصت نسبة الرمل إلى الشل.

لا تتأثر الموجة العرضية بالموقع، لذلك مؤشرات الهيدروكرбون كالبقع المضيئة
(bright spots) والبقع المسطحة (flat spots) والبقع السوداء (dim spot)

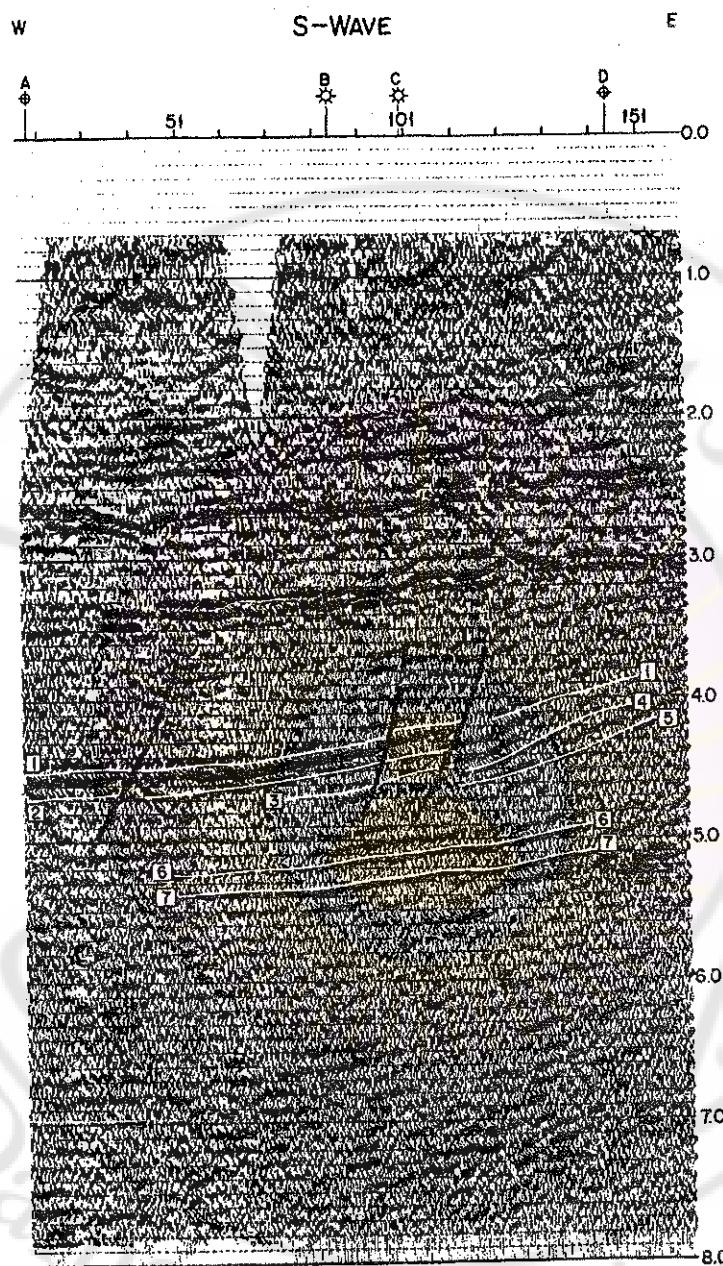


الشكل (١٠-٨) تحديد طبيعة المقاطع الرمنية و مقارنتها باستخدام الأمواج الطولية (الجزء الأيسر) والأمواج العرضية(الجزء الأيمن).



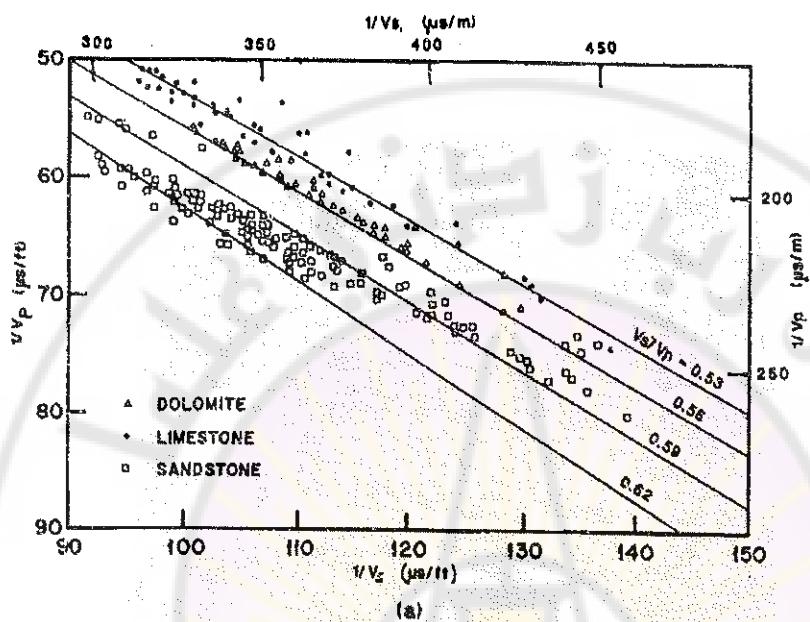
(a)

الشكل (٩-١٠) مقارنة تسجيلات الأمواج الطولية والعرضية في حقل غاز بوراه - كاليفورنيا ٢ - مقطع الأمواج الطولية والذي يبين ساعات كبيرة مرافقه لجموعات الغاز. [شريف وكلدارت ١٩٩٥].

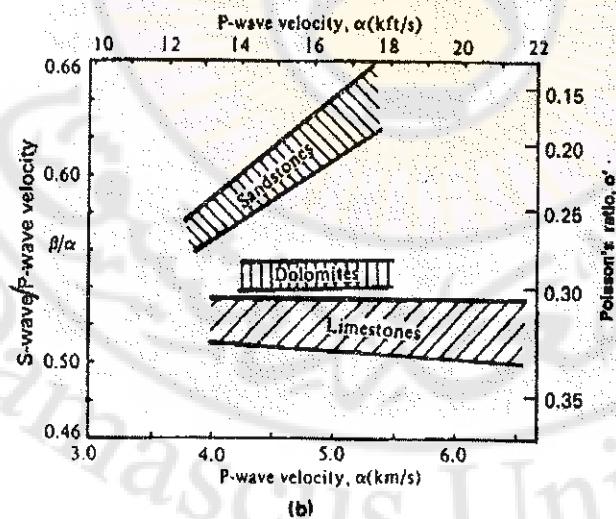


(b)

الشكل (٩-١٠) b - مقطع الأمواج العرضية حيث لا تظهر السمات السابقة. [شريف و كلدارت ١٩٩٥]

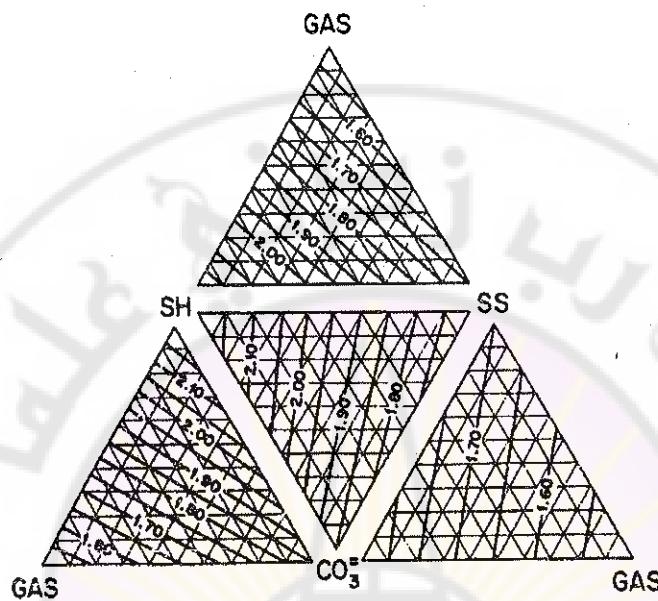


(a)



(b)

الشكل (١٠-١٠) العلاقة سرعة بين الأمواج العرضية- S و الطولية- P وذلك لأنواع ليتولوجية مختلفة - قياسات مجرية
b - استخدام نسبة الأمواج العرضية إلى الطولية كمؤشر ليتولوجي. [شريف وكلدارت ١٩٩٥].



الشكل (١١-١٠) قيمة V_p/V_s كعلاقة مع خواص الحجر الرملي والشل والكريبوت و المسامات المملوءة بالغاز . يظهر أربعة أوجه لرباعية السطوح المثلثية تقلل اختلافات الحمولة من الليغولوجيا [شريف وكلدارت ١٩٩٥].

وكذلك انعكاس القطبية لا تظهر في مقاطع الموجة العرضية (إلا في حالات خاصة جداً وبشكل أساس من خلال التأثيرات على الكثافة). إذا كانت هذه المؤشرات ضمن مقاطع الموجة الطولية؛ وليس ضمن مقاطع الموجة العرضية الشكل (٩-١٠) فهذا مؤشر لوجود خزان غاز [١٦].

فكرة تغيرات السعة السيسمية مع:

- زوايا ورود مختلفة (AVA)
- أو أثناء الورود الناظمي (AVO)
- تجوي المعلومات نفسها علاقة β/α كعلاقة الرابط بين دراسة المقاطع السيسمية

للموج الطولية والعرضية. معلومات (AVO) متوفرة ضمن معطيات (CMP) لذلك لا يوجد اهتمام متزايد بمعطيات الموجة العرضية.

أظهر (krug & tatham) أمثلة حقلية تستخدم فيها الموجات العرضية لتحديد تغيرات أوجه السطوح الكربونية وتحديد موقع الدلتة أو للتمييز بين الشل والرمل.

١٠.٢.٦ الانكسار المزدوج للموجات العرضية S-wave birefringence

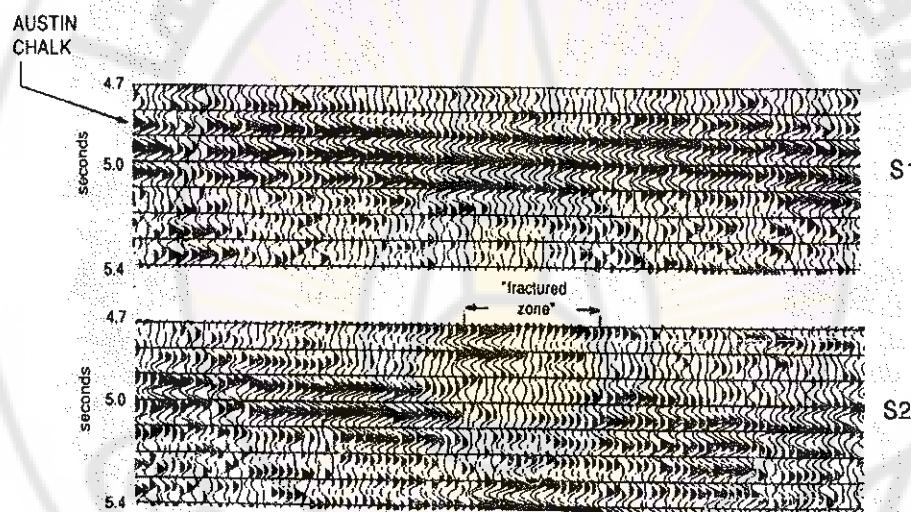
يطلق على هذه الظاهرة انشطار الموجات العرضية (shear wave splitting) إن الاستخدام الرئيس للموجات العرضية هو تحديد الشقوق. الشقوقة تؤدي إلى تباين الخواص، وهذا يؤدي إلى الانكسار المزدوج. الشقوق تتيح عدم التمايز ومعظم الشقوق تدرس متضمنة ثلاثة مركبات تسجيل (انظر الفقرة القادمة). اهتزاز الموجات العرضية في الاتجاه المفضل وأثناء مسارها خلال الوسط المتباين الخواص يمكن أن تنقسم إلى جزأين متعمدين لاهتزاز الموجات العرضية، واحدة موازية محور عدم التمايز والأخرى عمودية على محور عدم التمايز، وتسير بسرعات مختلفة.

تأثير الموجات العرضية باتجاه الشقوق فإذا اهتزت الموجات العرضية بشكل مواز لاتجاه الشقوق فإن الموجة العرضية تصادف (ترى) صخرا غير مشتق (يعني آخر لا ترى الشقوق في هذا الاتجاه) وتسير بسرعة عالية أعلى من سرعة الموجات العرضية المهتزة بشكل عمودي على اتجاه الشقوق (الشكل ١٠-١٢). إن اختلاف السرعات غالبا ما يقيس كثافة الشقوق (أو درجة الشقوقة).

إن توجيه منابع طاقة الموجات العرضية وكذلك المستقبلات (اللواقط) بشكل معين يمكن أن يستخدم لتحديد سمك الشقوق.

٣. ١٠. تسجيل المركبات الثلاث Three component recording

إن الحركة المرافقة لانتقال الموجة هي عبارة عن شعاع كمي وقياس مركباته الثلاث المتعامدة يتطلب استخدام ثلاثة لواقط متعامدة (مجموعات لواقط)، إن مسقط شعاع الحركة على الخريطة ينتج هودوغرام (hodograms). نظام الإحداثيات لقياس المركبات الثلاث لهذا الشعاع يمكن أن يدار على أي محور، يمكن أن يدار - مثلاً - إلى نظام الإحداثيات الطبيعي، كأن تفترض وجود موجة واحدة منها باتجاه وصول الأمواج (الشكل ١٠-١٣) أو باتجاه نظام الشقوق.

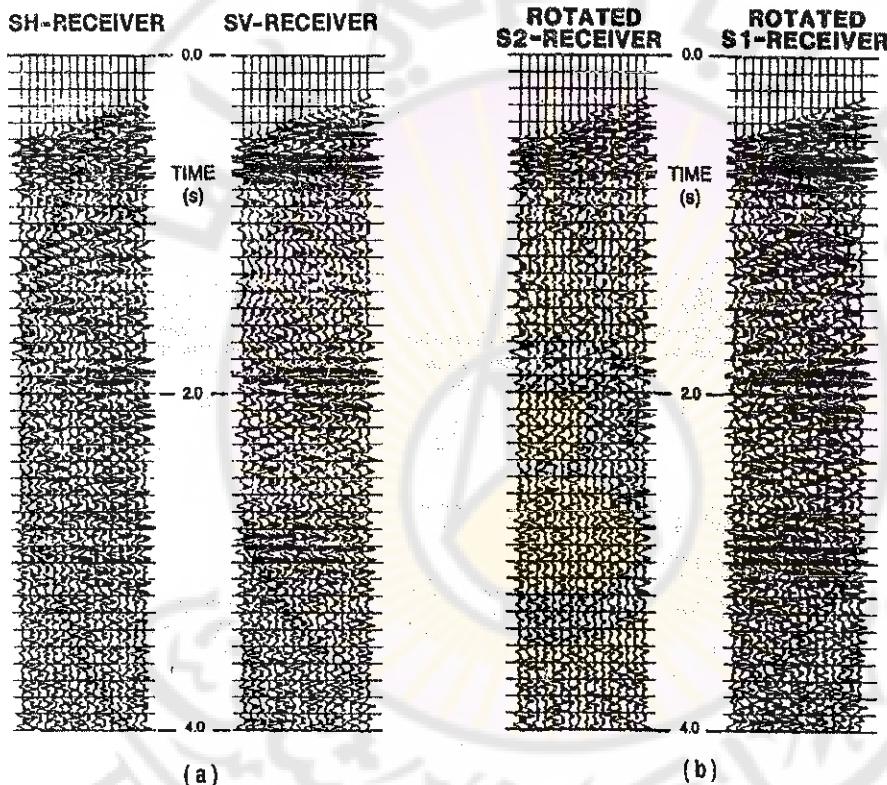


الشكل (١٠-١٢) مقطع أمواج عرضية (S₁) سرعة عالية (S₂) سرعة بطيئة. على الطرف الأيسر من المقطع ظهرت الوصولات الزمينة المعكسة من الحجر الكلسي الحواري است وضمن الزمن ٤,٨٥ و ٤,٩٠ ثا. ولا توجد انعكاسات في المقطع S₂، حيث وجود تشظيات شديدة في حوار استن. [شيريف وكلمارات ١٩٩٥].

كما أن إحداثيات الدوران يسمى أحياناً دوران ألفورد Alford rotation أو المصفي الاستقطابي polarization-filtering.

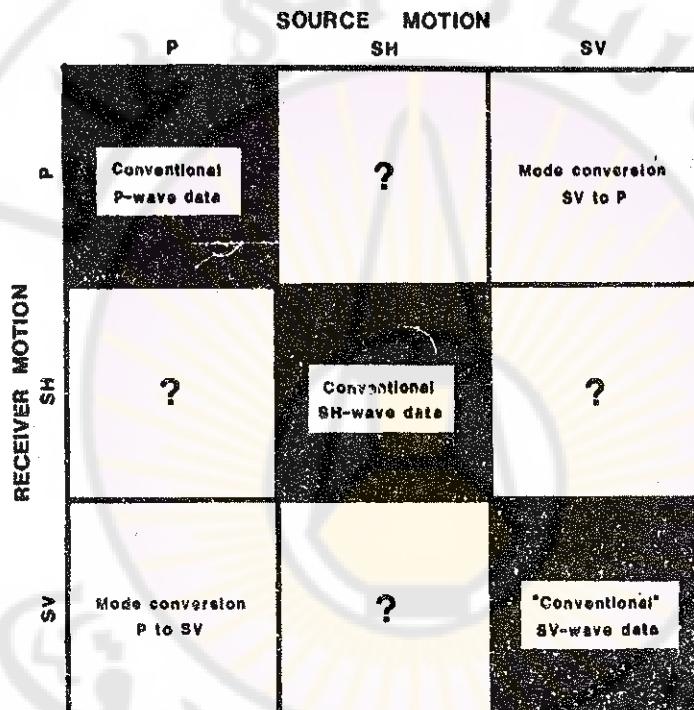
توجيه ثلاثة جيوفونات باتجاهات متعامدة في الحقل عمل ممٌل؛ لذلك تتوضع عادة الجيوفونات الثلاثة معاً، يستخدم أحد لواقط المركبات الثلاث كلاقط شاقولي

والأخران أفقيان وبصفات الشاقولي. بسبب صعوبة تصميم لواقط شاقولية وأفقية بالمزایا أو الموصفات نفسها؛ لذلك تستخدم ثلاثة لواقط متماثلة أحدها يصنع زاوية 45° بالنسبة للشاقول. تستخدم اللواقط ثلاثة المركبة كذلك في الآبار من أجل مسوح الـ VSP.



الشكل(١٣-١٠) دوران آثار اللواقط SH و SV في مستوى حركة الأمواج العرضية. [شيريف وكلدارت ١٩٩٥].
تقنية التسجيل الحقلية المعتمدة في دراسات الشقوق أبْحَجَ من التسجيل المتّبع من منابع الأمواج الطولية و منابع المركبة الأفقيّة SH و المركبة الشاقوليّة SV للموجة العرضية. و حيث تستخدم هنا لواقط ذات ثلاث مركبات تدعى (مركبات تساعية التسجيل حيث تسجيل المركبات التسع) لأن المقاطع المنفصلة

(المستقلة) يمكن أن تولد من كل من المخارج الثلاثة للجيوفون من أجل كل منبع من المنابع الثلاثة الشكل (١٤-١٠). إذا كانت طاقة المنابع صافية والأرض متماثلة الخواص، ثلاثة من المقاطع التسعة ستكون بشكل تقليدي مقاطع أمواج طولية P وعرضية SV و SH.

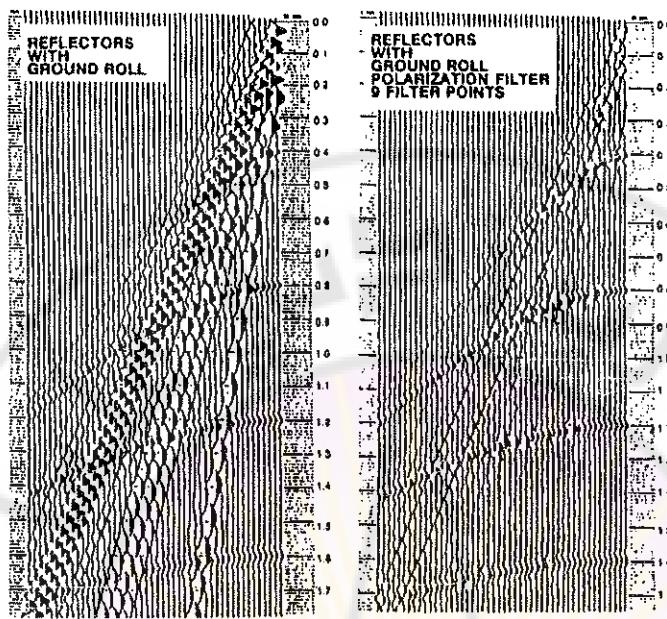


الشكل (١٤-١٠) مقاطع تساعية المركبة مسجلة بأداقة تسجل أمواج الطولية P والمركبة الشاقولية SV والمركبة العرضية SH ، ومنابع تولد مركبات الأمواج p, sh, sv . المقاطع عديمة الانزيمات معلنة (فارغة) . واثنان منها سوف يظهران موجات متتحوله من أمواج طولية P إلى أمواج عرضية SV و من أمواج عرضية SH إلى أمواج طولية P ، والأربعة الأخرى سوف تكون فارغة . إن سمت الانزيمات (مثل الذي يتشكل بسبب الشقوق الشاقولية) سوف يكون موجوداً، وإذا كانت منابع SH و SV الجيوفونات غير متوجهة بشكل

متواز أو معامد لاتجاه الحركة الطبيعية فان القسم الموجة العرضية سوف ينتج طاقة تظهر على كل اللوحات أو الرفع. تستخدم التصفية الاستقطابية لتدوير المائع واللواء باتجاه نظام الإحداثيات الطبيعي، وهذا يحدد الاتجاه للنظام الطبيعي كما يحدد اتجاه الشفوف، وهنا تحدى الملاحظة أنه إذا كان نظام الشفوف يملك اتجاهات مختلفة على أعماق مختلفة؛ فإن نظام الكشف يمكن أن يظهر فقط النظام الأقرب للسطح (الضحل). لقد استخدم (Winterstein & Meadows 1992a 1992b) تقنية تحرير الطبقة لتحل مسألة الاتجاه الطبيعي للطبقات المتعاكبة.

١٠.٣.١. التصفية الاستقطابية POLARIZATION FILTERING

ترشيح الاستقطاب يتضمن أحياناً تدوير مجرد لنظام الإحداثيات من اتجاه إلى آخر، ويمكن أن تتضمن أيضاً ازياحاً في الطور وتعديل السعات وتكميس المركبات المتعامدة. إن أنماط التوليد المختلفة واتجاهات انتقال الموجة تتضمن علاقات منتظمة بين المركبات، لذلك فإن ترشيح الاستقطاب يمكن استخدامه للاختيار الأفضل أو لرفض أنماط معينة من الأمواج مثل الأمواج السطحية (ground roll) (شكل ١٠-١٥).



الشكل (١٥-١٠) استخدام توضيع الاستقطاب لتحفيز الأمواج السطحية [شريف وكلدارت ١٩٩٥].

٤. الطبقة ذات السرعة القليلة (توليد النمط الطبيعي):

Channel waves (normal-mode propagation)

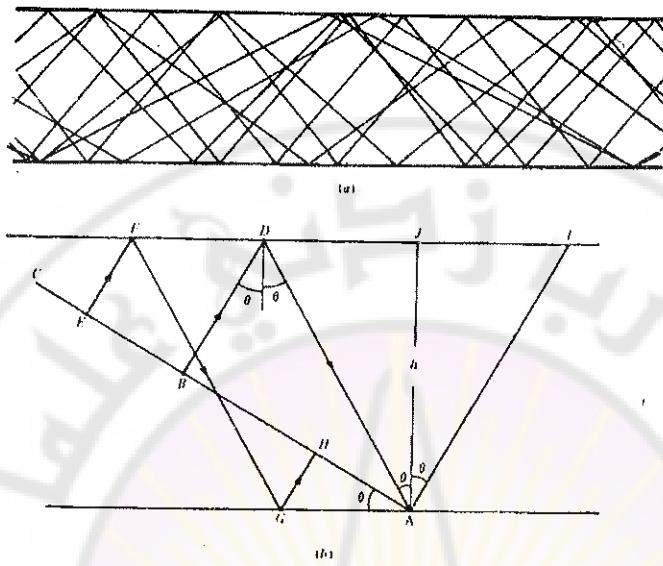
ضمن ظروف معينة إن طاقة الموجة يمكن أن تخزن أو تخبيس داخل طبقة قليلة السرعة، مثل هذه الحالات تسمى أمواج طبقة ذات سرعة قليلة *channel waves* أو مسالك الأمواج (*waveguide & guided wave*) أو أمواج طبقة نارية على شكل مصطبة (*trapped wave*) أو أمواج عرق فحمي (*seam wave*) (الذى تولد في عروق الفحم). وتعرف هذه الظاهرة أيضاً توليد النمط الطبيعي (*normal-mode propagation*).

يمكن أن ينتج عن هذه الحالة نوعان من الشروط الحدية:

- ١ - تباين ممانعة (إعاقه) كبير جداً، وبالتالي عامل الانعكاس كبير جداً.

٢- الأمواج داخل المסלك الموجي تتعكس عن الحدود الداخلية بزاوية أكبر من الزاوية الحرجة؛ لذلك تحدث هنا معظم الانعكاسات، بينما ينفذ فقط قليل من الطاقة خلال الحد الفاصل (ماعدا الأمواج المثلاثية التي يمكن إهمالها وكذلك الأمواج المغولسة)، وتحتاج قطبية معكوسة على النمط (١) وليس على (٢). مثلاً، معروف من النمط الأول هو عبارة عن سطح طبقة الماء وعلى الثاني هو قعر البحر. هذا الانتشار مماثل بعض الشيء لانعكاس أنبوب حيوي حيث طبقة الماء تتراسل مع أنبوب عضوي مفتوح بنقطة لقاء على قعر البحر وعدم لقاء على السطح الحر. يغلق عرق الفحم الأنابيب بنقطة لقاء على الحدين الفاصلين، إن المانعة الصوتية للفحم تصبح أكثر انتفاضاً منها في التشكيلات المعطرية أو السقف؛ وكذلك في التشكيلات السفلية أو القاع.

الشكل (١٦-١٠) يظهر أمواجاً تردد ذهاباً وإياباً بزوايا مختلفة ضمن المسلك الموجي، من أجل معظم الزوايا، يوجد تداخل هدام (سلبي) بين الأمواج المختلفة؛ ولكن من أجل زوايا معينة هناك تداخل بناء ولذلك التعزيز القوي للطاقة مرتبطة بهذه الزوايا. في الشكل (١٦-١٠b) مقدمة الموجة AC انعكست عن الحد الفاصل السفلي بزاوية θ حيث $\theta_c < \theta < 90^\circ$ (الزاوية الحرجة). مقدمة الموجة الموازية التي تحمل الموقع نفسه AC قبل الانعكاس، ثم انعكست متأخرة عن الحد السفلي والعلوى تتبع لمسارات الأشعة مثل EFGH و BDAI ، ليتزامن الآن مع مقدمة الموجة المتأخرة عند AC.



الشكل (١٦-١) ظاهرة مسلك الموجة a - الأمواج تنتقل إياها وذهابا في الطبقة ذات السرعة V_1 لأنه يوجد انعكاس كاملا تقريبا بين الحدين الفاصلين، b - الرسم لإظهار طبيعة الحالة. [شيريف وكلدارت ١٩٩٥].



٢٠

الفصل الحادي عشر

التطبيقات الخاصة للطراائق السيسمية الانعكاسية

١١.١. التطبيقات الجيوهندسية

١١.٢. التطبيقات المائية و البيئية و الآثرية والحرارية



٢٠٢

التطبيقات الخاصة للطراائق السيسمية الانعكاسية

نعلم أن التطبيق الأساس للطراائق السيسمية هو التنقيب عن النفط والغاز (الميدرو كربونات) [III، ٨، ١٦، ١٩]، إلا أن هناك تطبيقات أخرى لهذه الطراائق، والتي أخذت تنمو بشكل سريع في الآونة الأخيرة؛ مثل الدراسات الجيوهندسية والبيئية والدراسات المائية وتحسين اقتصادية وفعالية استخراج الفحم والميدرو كربونات. وضمن هذه التطبيقات غالباً ما يتم استخدام طرائق المنابع غير التفجيرية. وكذلك الأمر هناك الدراسات العميقه لباطن الأرض والدراسات الجيولوجية الإقليمية وغيرها. وسنورد عدداً من التطبيقات الجيوهندسية على سبيل المثال والمقارنة.

١١.١. التطبيقات الجيوهندسية

١١.١.١. مواضع الأعمال الهندسية

تحت مفهوم السيسمية الجيوهندسية يمكن أن تنطوي الدراسات المرتبطة بالمشاريع الإنسانية وبناء المنشآت الهندسية مثل: السدود والجسور والطرق والأبنية الكبيرة وإنشاء المطارات والأنفاق وغيرها.

من الطراائق السيسمية الانكسارية والانعكاسية يمكن الحصول على المعلومات والقيم التي قم المهندس المدني مثل ثابت وعوامل المرونة، وهي ضرورية لرسم الخريطة الجيولوجية التفصيلية، وخاصة الصدوع، وذلك عند هندسة المنشآت الكبيرة مثل الأنفاق ومحطات الطاقة الذرية وغيرها. تحديد عمق وشكل صخر الأساس هي الغاية المشتركة للتطبيقات الهندسية. الدراسات السيسمية وفي أكثر الحالات تستخدم لمضاهاة النتائج البعيرية وتحديد عدد وموقع الآبار الجديدة المطلوبة لاستكمال النتائج.

وكذلك الأمر تستخدم الطراائق السيسمية لتحديد الفراغات مثل الكهوف والمناجم المهجورة وتحديد الأقنية المطمورة والفوالت السطحية. ويمكن إدراج الدراسات

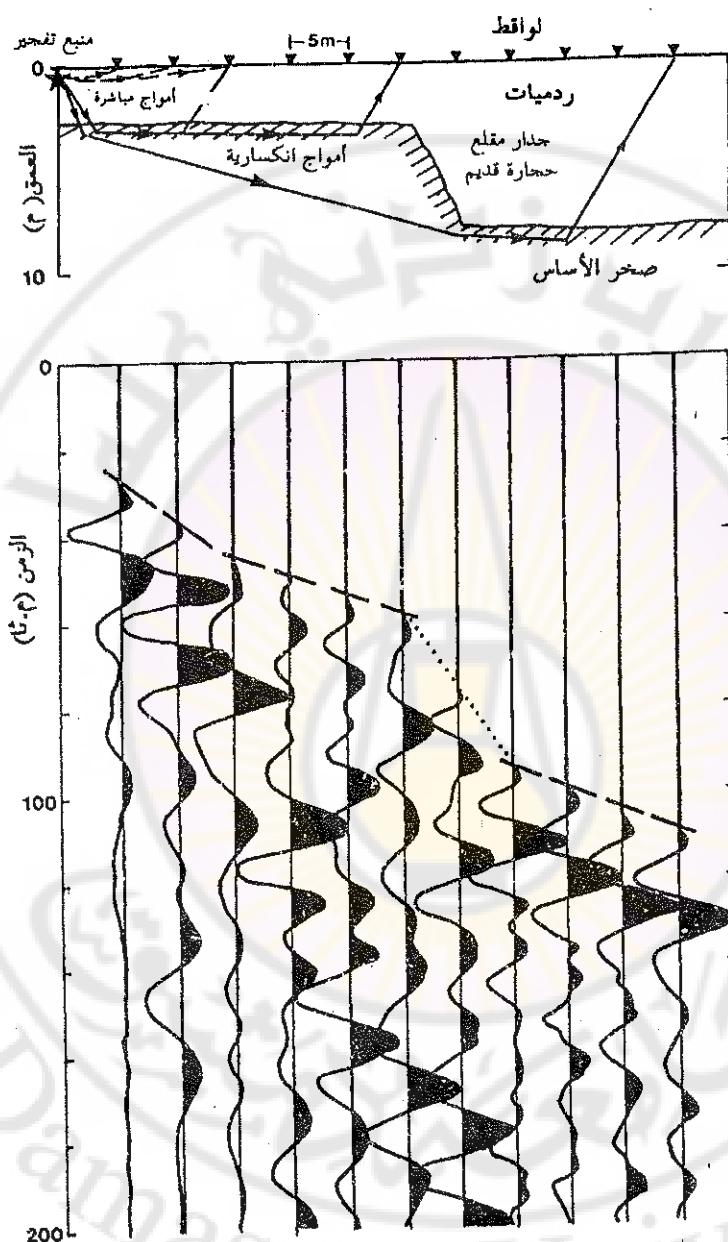
المائية ضمن التطبيقات الجيوهندسية.

معظم اهتمامات المهندسين تتركز على المعطيات السطحية، حيث الأهداف بشكل عام ذات عمق أقل من ٣٠ م، غالباً من ١٠ إلى ١٥ م عمق وأحياناً عمق ٣٣ فقط. وبين الحين والآخر يزيد اهتمام المهندس إلى المعطيات الأعمق وخاصة عند بناء الأنفاق أو أماكن رمي النفايات النووية.

يمكن استخدام كلاً الموجتين الطولية P والعرضية S للدراسات الجيوهندسية و البئرية وبين الآبار المحفورة لتلك الغرض. لقياس سرعة الأمواج العرضية S أهمية خاصة لأنّه يقيس القوة العرضية، ومن ثم يقدّم معرفة إمكانية حمل هذه المنطقة للبناء. غالباً ما تكون الأجهزة الجيوفيزيائية المستخدمة للدراسات الجيوфизيكية الهندسية صغيرة الحجم، وإن المشاريع الهندسية لا تحتاج إلى أموال طائلة. وهذه الأجهزة الصغيرة لا تحتاج إلى منابع طاقة كبيرة الحجم، لذلك تكون المنابع من الأنواع الخفيفة مثل المطرقة المرفقة ببلاطة معدنية أو بلاستيكية خاصة، حيث توضع على الأرض لتلقي الصدمة. بالإضافة لذلك هناك أنواع أخرى من المنابع السيسمية الصغيرة تم ذكرها في (فصل منابع الطاقة). ويمكن استقبال وتسجيل الطاقة إما بالمواقد المعروفة التي وردت في فصل الأجهزة ؛ أو استخدام لواقط ذات نوعية أخف وأصغر. إن عدد القنالات كانت غالباً ١٢ قنالاً، وفي الوقت الحالي هناك أجهزة ذات ٢٤ و ٤٨ قنالاً وهناك نوعيات يمكن توسيع القنالات فيها حتى تصل إلى ١٢٠ قنالاً وأحياناً أكثر من ذلك بكثير.

١١.٢. الطرائق السيسمية الانكسارية

تستخدم الطرائق الانكسارية لتحديد صخر الأساس الشكل (١-١١) ومستوى سطح المياه، و السطح الفاصل المتغير والمترعرج، وذلك من خلال قياس السرعة السيسمية، والكسور الدقيقة أو المناطق الجزية البركانية.



الشكل (١-١١) في الأعلى - محظوظ الموقعة المدروسة وتوزع اللوائق، وأنشأ انتشار الأمواج المباشرة والانكسارية.
في الأسفل - حقل موجي بين الوصلات الأولية بخط متصل (لاحظ مقياس العمق والزمن). [ريبلد ١٩٩٨].

في بدايات الدراسات الانكسارية الهندسية غالباً ما كان يستخدم ضبط زمن التفجير؛ عندما تتجاوز السعة حدّاً معيناً مسبقاً و ذلك لقياس زمن الوصول الأولى، أو تحديد الزمن الموجب على راسمة الاهتزاز لبيان الزمن وذلك باستخدام لاقط واحد، وبعدها كانت تفرز الأمواج ذات الوصلات الأولية والتي تمتاز بسعة كبيرة ويسهل تحديدها بشكل عام.

أما في الوقت الحالي فيتم استخدام عدة قنالات وتنقية إشارة كل قنال عن طريق التكديس الشاقولي، وهذا الأسلوب يمكن أن يزيد عمق انتشار الاستكشاف باستخدام المطرقة من ٣٠ م إلى ١٠٠ م وذلك بحسب طبيعة الأرض، بالإضافة إلى المطرقة يمكن استخدام عدة منابع في الطائق السيسمية الانكسارية السطحية مثل شحنة تفجير صغيرة، أو وزن الماء.

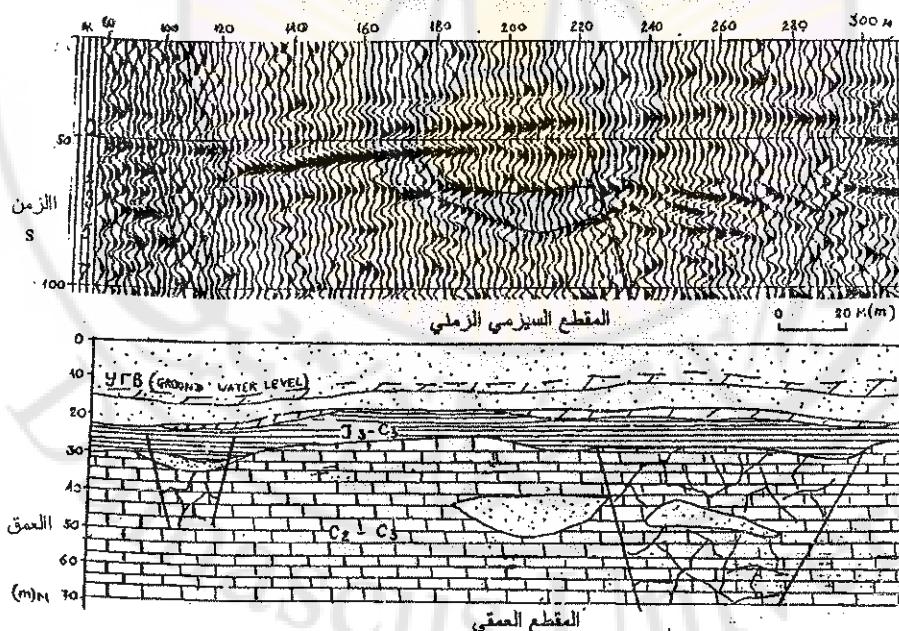
إن السرعة في الطبقات السطحية متغيرة حسب المكان، و يلاحظ أن السرعة الانكسارية الأولى غالباً ما تكون قادمة من قاعدة طبقة التجوية (والتي ليست هي قمة طبقة صخر الأساس أو مستوى سطح الماء)، وتحتاج إلى تنفيذ خطوط قياس عكسية لتمييز وفرز المعطيات؛ فيما إذا أشارت هذه المعطيات إلى وجود عدة سطوح كاسرة أو كاسر متغير التضاريس أو كاسر متغير السرعة.

وفي الطائق الانكساري كذلك الأمر يمكن تسجيل الأمواج العرضية من نوع SH، وذلك باستخدام الصدم بالمطرقة بشكل عرضي كما في الشكل (٩-٦)، أو أي منبع لتوليد الأمواج العرضية، حيث إن سرعة الموجة العرضية مؤشر هام لخواص الصخر. وهناك طائق متعددة لتفسير المعطيات الانكسارية الجيوهندسية بالإضافة إلى الطائق المعروفة التي مرت ضمن منهاج الطائق الانكساري.

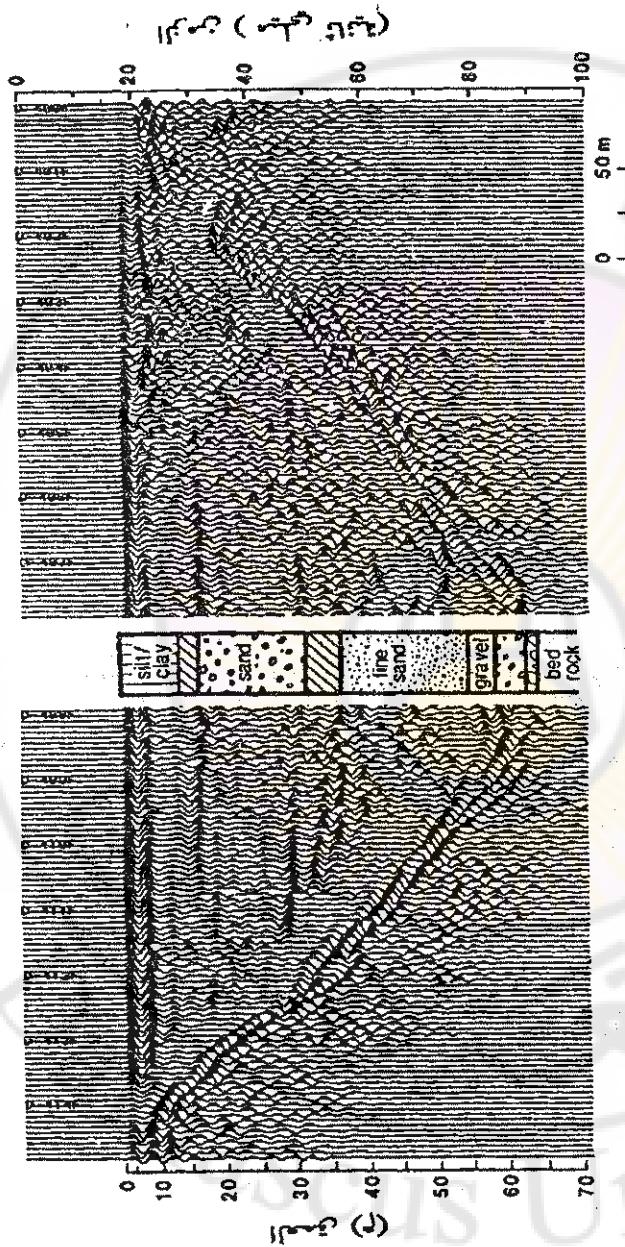
١١.٣. الطرائق السيسمية الانعكاسية

المسألة الأساسية في استخدام الطرائق السيسمية الانعكاسية للدراسات الجيوفندينية هي قدرة التمييز وحساب الفعالية الشكل (٢-١١) و(١١-٣). وبشكل عام الطرائق الانعكاسية ذات فعالية متضادرة مع الطرائق الانكسارية ومتميزة عنها لتحديد الفوائل السطحية، الفجوات والكهوف كالفجوات الكلسية أو المناجم المهجورة ووضع التصورات الستراتigrافية. وأحياناً تستخدم لوضع خريطة صخر الأساس ومستوي سطح الماء.

يمكن استخدام منابع مختلفة تكون طاقتها كبيرة وتصل حتى عمق ٥٠ - ١٠٠ م من المنابع الأكثر انتشاراً كالطارقة وكبسولة تفجير وبن دقية صيد عادية وسلاح صيد ثقيل، أما إذا كان العمق المطلوب يصل حتى ٩٠٠ م سيكون المنبع من نوع بندقية من قياس ٥٠ أو ميني سوزي (miniSosie)، أو الوزن المهابط أو تفجير صغير.

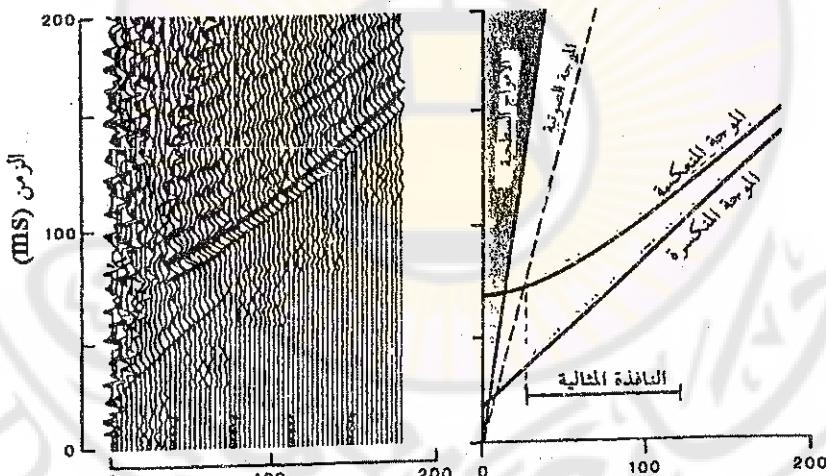


الشكل (٢-١١) في الأعلى مقطع سيسمي زمني في الأسفل المقطع العميق المقابل.



الشكل (11- 3) ي顯ن مقطع زمئي حيويهندسي ذات ثغير عالي (لاحظ عدد الطبقات والعمق المدرس حوالي 70 م) والزمن 100 ملي ثانية ، حيث طول المقطع حوالي 500 م)

إن استخدام الأجهزة ذات ٢٤ قنالاً و باستخدام مسافات للمنابع متساوية للمسافة بين مجموعات اللواقط تحصل على تكديس ذي ١٢ تغطية. ويمكن استخدام أسلوب المسح المستمر أحادى التغطية؛ وذلك حسب طبيعة المطقة المدروسة. وفي كل الحالات يتم استخدام حدود قيم للمصفيات أعلى بكثير من تلك المستخدمة للدراسات النفطية، وبشكل عام رغبة الجيوفизيائي يفضلها أن تكون بتمرير الترددات من ٨٠ هرتزاً حتى ٢٥٠ هرتزاً، وذلك لتخميد الأمواج الهوائية وأمواج الشغب والأمواج الانكسارية السطحية. وتحقيق هذه الرغبة باستخدام أجهزة ذات مواصفات معينة وباستخدام أسلوب رصد خاص بذلك؛ حيث التبعادات بين اللواقط صغيرة (٠,٥ م - ٢ م) و اختيار المنبع المناسب، وذلك بعد إجراء اختبارات الضريح الشكل [١١-٤].



الشكل (٤-١١) إلى اليسار - حقل موجي ذو حصة أجزاء في كل جزء ١٢ أثراً سيسمي، وذلك حسب عدد قنوات الجهاز، إلى اليمين - مخطط يوضح طبيعة الأمواج المسجلة وموقعها على الحقل الموجي واختيار النافذة المالية. [رافل وستيلس ١٩٨٦].

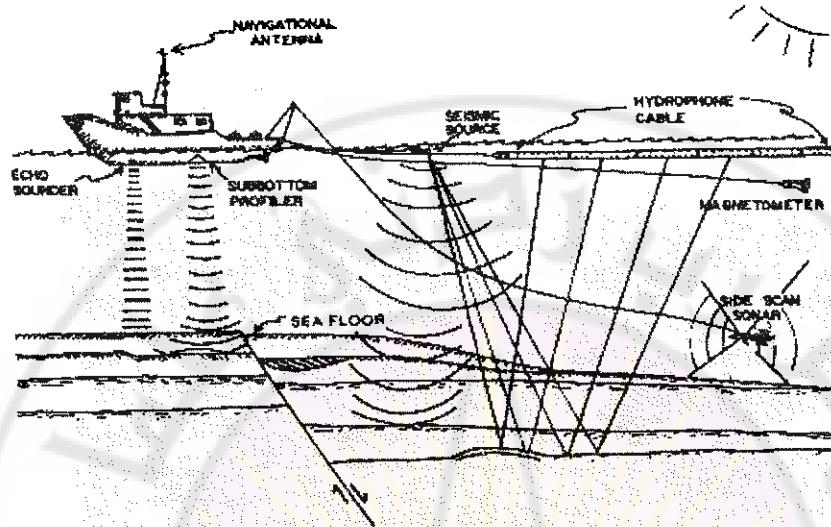
١١.٤. المسح السيسيمي الجيوهندسي البحري

تعد كلفة الدراسات السيسيمية البحرية كبيرة بالمقارنة مع الدراسات على اليابسة؛ وذلك بسبب استخدام أجهزة المسح البحرية. ولكن الميزانية القليلة للمسح الجيوهندسي البحري بالمقارنة مع الدراسات السيسيمية النفطية البحرية يجعل دون التزود المثالي بجميع المعدات والأجهزة اللازمة لها. وفي جميع الحالات تحتوي سفينة المسح على عدة حساسات مختلفة الطاقة والتردد، وعلى حساس جانبي ومغناطيسي ومتغيرها؛ تقوم بعده وظائف وتعطي أعماق اخترار وتتميزاً مختلفاً الشكل (٥-١١).

من المواقع التي يمكن دراستها في المسح البحري تحديد قاع البحر أو شكل صخر الأساس؛ لتعيين العدسات الرملية والتي يمكن أن تدعم الأرصفة، وتحديد المخاطر التي تصيب مشاريع المنشآت مثل الفوارق، انسياب الأودية الطينية، المخاراث الأبنية، رشح الغاز، تجمعات الغاز السطحية، جرف الرمل أو الحصى القاعية أو المناطق التي تم جرفها، وكذلك تحديد موقع خطام السفن والطائرات، التفایيات المرمية في البحر والتي تسبب التلوث، البحث والت pari عن موقع بعض المشاريع مثل خطوط الأنابيب، أو الحصول على معلومات جيولوجية لإنشاء أقنية تحت البحري.

وفي أثناء المسح البحري يتم استخدام المنابع واللواقط الوارد ذكرها في فصل المسح البحري، ولكن هذه المنابع واللواقط تكون على عمق حوالي ٣,٧٥ م تحت سطح الماء، ومنابع الطاقة القوية تجر على مسافة ٣٠٠-٥٠٠ م، وذلك بكل مؤلف من ١٢ - ٢٤ قنالاً. وبالطبع عملية التسجيل والمعالجة تكون رقمية، وكذلك تتم بقية المراحل كما هو الحال في المسح البحري.

يمكن قياس عمق المياه بواسطة جهاز خاص بذلك يسمى (فاثو متر) وذلك لرسم خريطة لقاع البحر [١٥].



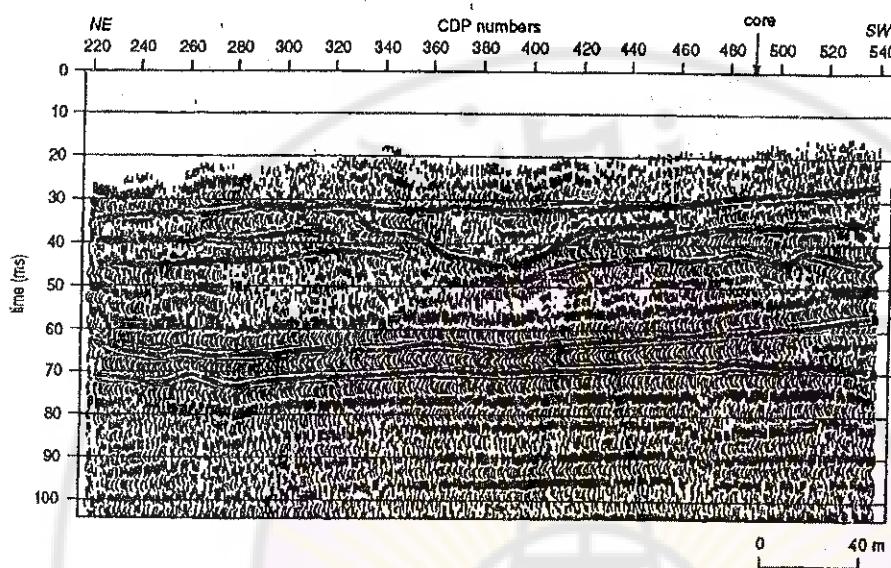
الشكل (١١-٥) سفينة المسح البحري تبين موقع المساسات. [شريف و كلارك ١٩٩٥].

١١.٢. التطبيقات المائية والبيئية والآثارية والحرارية

إن المياه والبيئة والجيولوجيا حرارية مرتبطة بشكل عام بحركة السوائل. ووجود هذا السائل أو الغاز في مسام الصخر يؤثر على السرعة السيسمية؛ وبالتالي على مقدار الانعكاس والانكسار. وفي الطرائق السيسمية كثيراً ما يمكن رسم خريطة سطح فاصل بين المناطق من خلال المائع البيئي سائلاً كان أم غازاً. ويتم ذلك باستخدام التقنيات المذكورة في البند ١١.١.

يمكن تحديد سطح المياه بالطرائق الانكسارية والانعكاسية، علماً بأنه لا يمكن تمييز طبيعة الماء من تغير السرعة أو الكثافة، لذلك تعد الطرائق السيسمية غير جيدة لتمييز طبيعة الماء.

وتشتمل الدراسات الانعكاسية للبحث عن الآثار المطمورة والمدافن التي ترتبط بالجيولوجيا الآثرية، وذلك من خلال تمييز الخصائص المرنة للهدف المدروس عن الجوار المحيط به الشكل (٦-١١).



الشكل (٦-١٣) مقطع زمئي بين وجود قناة واضحة في أعلى ومتتصف الشكل [ريبلد ١٩٩٨].

ملحق (١) تطبيقات عملية

تقرير التجارب الحقلية لمنطقة الأثيريا

١. مقدمة

٢. المرحلة الأولى : تحليل أمواج الضجيج

٣. المرحلة الثانية: اختيار باراتمترات الرأج

٤. المقترنات



٣٢

تقرير التجارب الحقلية لمنطقة الأثريا

أعمال الشركة السورية للنفط - مديرية الاستكشاف والدراسات

١. مقدمة

يتضمن الملحق إحدى التجارب الحقلية في دراسات الشركة السورية للنفط، حيث يمكن مقارنة الجانب التطبيقي الحقلـي مع الجوانب النظرية والمنهجية، وبشكل خاص في عملية حصاد المعطيات السيسمية. مثل ذلك مقارنة أنظمة الرصد، نظام المجموعات،مجموعات المنابع وجموعات اللواقط، المسافة بين المنابع والمسافة بين اللواقط. مواصفات الرج وأسلوب تحديد أمواج الضجيج وغيرها. يتضمن برنامج التجارب الحقلية المراحل التالية:

(١) - دراسة وتحليل أمواج الضجيج في المنطقة وحساب خصائصها؛ باستخدام طريقة السير المتبعـد و اختيار نظام الاستقبال وجموعات اللواقط

(Cable parameters & geophone array)

(٢) - مرحلة تحديد الثوابـت الخاصة بنظام الرج والتي تتضمن ما يلي:

أ- المسافة بين الرجاجات Vibro spacing ب- التردد Frequency

ج- طول السـرـيب Sweep length د- عدد السـوـبيـات Number of sweep

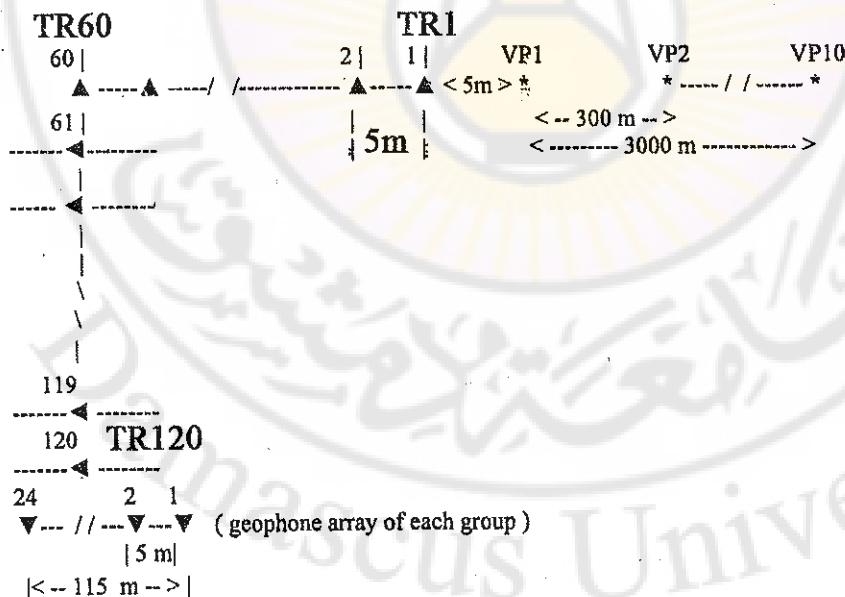
هـ- نوع السـوـيـب Sweep type (السوـيـب sweep تعـني الـرـجـة أو إـسـارـةـ الرـجـاجـ)

(٣) - المقترـحـات Recommendations

٢. المرحلة الأولى : تحليل أمواج الضجيج NOISE ANALYSIS

تم تسجيل أمواج الضجيج في المنطقة ودراستها عن طريق إجراء الاختبارات الخاصة بها باستخدام مجموعة ملـفـة من مـئـة وعشـرـين قـنـالـاً (120CH) على شـكـل حـرـفـ (L). حيث يوزـعـ (٦٠) ستـونـ آثـرـاً بشـكـلـ طـوـلـيـ (in line) لـاستـقـبـالـ الأـمـواـجـ الطـوـلـيـةـ وـ(٦٠ـ) ستـونـ آثـرـاً الآخـرـى بشـكـلـ عمـودـيـ أو عـرـضـانـيـ (broad side)

لاستقبال الأمواج العرضية، المسافة بين الأثر والآخر خمسة أمتار، وكل أثر يتكون من مجموعة لواقط عددها ٢٤ لاقطاً موصولة بشكل خطى (linear array) عمودي على الكابل ومسافة ٥ متر بين اللواقط، وهذا الترتيب يتم تحميد التشويش العرضي بالاتجاه الطولي بالآثار من /٦٠ - ٦١ /، وأمواج التشويش الطولية بالاتجاه العرضي بالآثار من /٦١ - ٦٢ / وقد تم استخدام طريقة الرج المتبع (walk away test) لهذه الغاية والموضحة بالشكل (١)، بحيث تقف رجاجات بشكل عمودي على الكابل والمسافة صفر ما بين رجاجات، وتبعد نقطة الرج الأولى (VP₁) مسافة خمسة أمتار عن أول لاقط، ويتم التسجيل فيها باستخدام رجاج واحد عمودي على الكابل بالاتجاه الطولي (line-in) والمسافة بين نقاط الرج المتالية هي ٣٠٠ متر، ويتم استخدام أربعة رجاجات تعمل دفعه واحدة (أي منبع تجمعي) عمودي على الكابل بالاتجاه الطولي؛ بحيث يكون التردد المستخدم أثناء التجارب (٦٠ - ١٠) هرتزاً وطول السويف (١٢) ثانية.



الشكل (١) مخطط السر المتبع Layout of walk away test

وبالنتيجة تم تسجيل عشر نقاط رج وفق الجدول التالي:

رقم النقطة	عدد الرجاحات	عدد السويبات	التردد /هرتز	طول السويب/نانية	ملاحظات
1	1	1	10-60	12	الرجاحات تقف
2	4	4	10-60	12	بشكل عمودي على
3	4	4	10-60	12	الكابل والمسافة بينها
4	4	4	10-60	12	
5	4	4	10-60	12	
6	4	4	10-60	12	
7	4	4	10-60	12	
8	4	4	10-60	12	
9	4	4	10-60	12	
10		4	10-60	12	تساوي الصفر

ومن خلال دراسة الحقل الموجي وتحليل مقطع أمواج الضجيج Noise section الناتج عن تنفيذ الطريقة المذكورة walk away test تم التعرف على أنواع أمواج الضجيج في المنطقة Noise test وخصائصها المبينة بالجدول التالي:

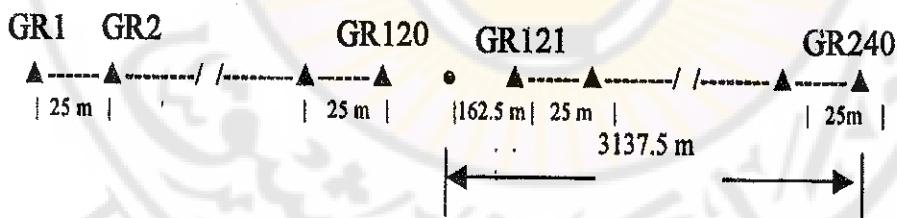
نوع الموجة Wave type	(m/s) السرعة V.m/s	T / Sec.	(HZ) التردد (HZ) Frequency(HZ)	طول الموجة Wave length(m)	ملاحظات Comments
GRI	405	0.04	25	16.2	أمواج سطحية ذئبة منتشرة
GR2	697	0.05	20	34.8	-
GR 3	535	0.06	16.6	32.2	موجة سطحية Groundroll
GR 4	1764	0.022	45	40	==
GR.5	1607	0.06	16.6	96	موجة سرعة عالية
Air wave	357	0.022	45	7.9	موجة هوائية
Refraction wave	3750	0.08	12.5	300	موجة منكسرة Refraction
SH.1					موجة عرضية Broad side
SH.2					موجة عرضية Broad side

يبعد من خلال النتائج أن أمواج التشويش Ground Roll هي من أنواع مختلفة وتتراوح أطوال موجاتها بين ١٦ متراً و٩٦ متراً، وبالأخذ بالحساب الشروط الفنية المتعلقة بنظام المد (أي نظام انتشار اللوياقت) فإنه يمكن باختيار مناسب لتشكيله لوياقت بطول ٢٥ متراً أن تخدم الأمواج من النوع (G.R1,G.R2, G.R3, G.R4, G.R5) بشكل كلي أو نسبي يصل حتى ٩٠ %. أما الموجة من النوع

فيتمكن تخييمها بشكل جزئي بواسطة نظام الرج، كما يمكن تخييم الموجة الهوائية من خلال اختيار المسافة بين اللواقط، والتي وصل عددها ٢٤ لاقطاً، حيث تحقق هذه المسافة مبدأ التكديس أي الجمع stack array من خلال تقسيم المسافة بين النقاط على عدد اللواقط، وتساوي ربع طول الموجة الهوائية تقريباً وهي بمقدار ٢٠٨ متر بين اللاقط والآخر، أما فيما يتعلق بالأمواج العرضية SH1,SH2 فيجب تخييمها بواسطة نظام الرج العرضي AREAL بشكل جزئي؛ لتعذر ذلك بواسطة اللواقط لأسباب فنية، وبالنسبة للموجة R فطولها كبير ولا يمكن تخييمها في الحقل كونها تدخل ضمن الأمواج المفيدة، وبناء على ذلك تكون الخطوات التالية:

١.٢. نظام الكابلات CABLE PATTERN

يتم نشر ٤٠ قنالاً بشكل متناظر، المسافة بين نقاط الاستقبال ٢٥ متراً، مركز الاستقبال في النقطة الوسطى للمجموعة، مركز الرج في منتصف المسافة بين الأثر ١٢٠ والأثر ١٢١ ، المسافة بين نقاط الرج ٢٥ متراً، التغطية ١٢٠ مرة. كما في الشكل (٢).

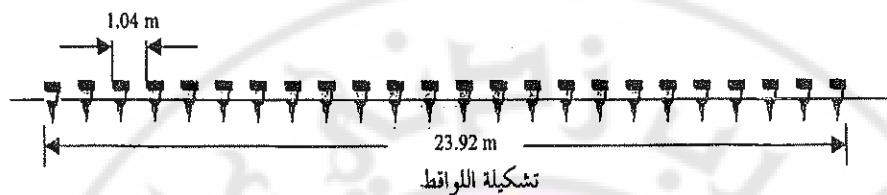


الشكل (٢) مخطط نظام مد أو نشر الكابلات

٢.٢. مجموعة اللواقط GEOPHONE ARRAY

لتحقيق مبدأ نظام التكديس STACK ARRAY فإن مجموعة اللواقط الملائمة هي مجموعة خطية طولية in-line, linear مؤلفة من ٢٤ لاقطاً بمسافة

٤٠١ متر فيما بينها. هذا الترتيب يسمح بتحميد الموجة الهوائية والأمسواج ذات الأطوال ٣٥ متراً و ٤٠ متراً بشكل كلي أو جزئي، ويبيّن الشكل (٣) نظام توزيع اللواقط.



الشكل (٣) نظام توزيع وغرس اللواقط

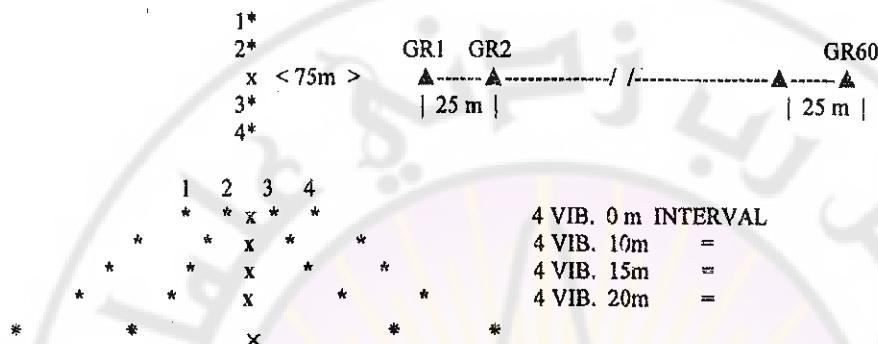
٣. المرحلة الثانية: اختيار بارامترات الرج VIBRO PATTERN

بعد تثبيت نظام الكابلات واللواقط اللذين تم اعتمادهما في المرحلة الأولى السابقة، ولاختبار نظام الرج تم مد أو نشر ١٢٠ قنالاً بمسافة ٢٥ متراً فيما بينها وجرت الاختبارات كما يلي :

١. اختبار المسافة بين الرجاجات Vibro spacing test

لقد تم اختيار المسافة بين الرجاجات باستخدام نظام المد والرج الموضعين في الشكل (٤). حيث تم تسجيل خمس نقاط رج. تبعد نقطة الرج الأولى مسافة ٧٥ متراً عن أول قنال، وتم استخدام أربعة رجاجات بمسافة صفر فيما بينها وتقف بشكل عمودي على الخط، أما النقاط الأربع الباقية فتم تسجيلها باستخدام أربعة رجاجات على طول الخط وبتباعدات ٠٠ متر، ١٠٠ متر، ١٥٠٠ متر، ٢٥٠٠ متر فيما بينها. وتم إجراء التسجيل باستخدام الحال الترددية ١٠ - ٦٠ هرتزاً، ونوع السويب خطبي وسويب بطول ١٢ ثانية في كل اختبار و الموضع نفسه. كل هذه الإجراءات تمت مع المحافظة على نظام الكابلات والجيوفونات اللذين تم اختيارهما وتحديدهما في المرحلة الأولى.

ومن خلال مراقبة وتحليل التسجيلات الخمسة الشكل (٥) تبين أن المسافة ١٥ متراً هي المسافة الملائمة بين الرجاجات، ونظراً لوجود أمواج ضحْيج أطواها أكثر من ٧٠ متراً فمن المفضل استخدام مسافة بين الرجاجات ٢٠ متراً.



الشكل (٤) المسافة بين الرجاجات

٣.٢. اختيار الترددات الأدنى والأعلى Min. & Max. Frequency

لقد تم اختيار الحالات ٦٠-٨ ، ٦٠-١٠ ، ٦٠-١٢ ، ٦٠-١٤ ، ٦٠ - ٦٠ هيرتز، والمسافة بين الرجاجات ١٥ متراً ومن مراقبة التسجيلات تم اختيار التردد ١٠ هيرتز كتردد أدنى الشكل (٦). وبعد ثبيت التردد الأدنى ١٠ هيرتز تم اختيار مجالات التردد ١٠ - ١٠ ، ٥٤ - ١٠ ، ٦٠ - ١٠ ، ٧٢ - ١٠، ومن خلال مراقبة التسجيلات الشكل (٧) تم اختيار التردد ٦٠ هيرتز كتردد أعلى . وقد تم أيضاً إجراء الاختبارات نفسها على مسافة ٢٠ متراً بين الرجاجات.

٣.٣. اختيار عدد السوييات Number of sweeps

بعد ثبيت الحال التردد المناسب ١٠ - ٦٠ هيرتز تم اختيار عدد السوييات؛ باستخدام مجموعة من أربعة رجاجات وبعدد من السوييات ٢ ، ٤ ، ٦ سويب. ومن خلال مراقبة الحقل الموجي لم يلاحظ وجود اختلاف كبير بين التسجيلات؛ إنما هناك تحسين بسيط في الإشارة مع زيادة عدد السوييات، وبما أن هذا البارامتر هو بارامتر

إنتاجي؛ فقد تم اختيار ٢ سويب في كل نقطة ويمكن تعديل ذلك على ضوء مراقبة النتائج الحقلية أثناء العمل الإنتاجي. وقد تم أيضاً إجراء الاختبارات نفسها على مسافة ٢٠ متراً بين الرجاجات.

٣. ٤. اختيار طول الرجبة (السويب) Sweep length

بعد تثبيت البارامترات السابقة الخاصة بالسويب تم اختبار الأطوال التالية للسويب ٦ ، ٨ ، ١٠ ، ١٢ ، ١٤ ، ثانية. ومن خلال مراقبة التسجيلات الحقلية الشكل (٨) لم يلاحظ فرق هام بين الأطوال ٨، ١٠، ١٢، ثانية، ولذلك تم اختيار الطول ١٢ ثانية باعتباره الطول المستخدم في معظم المناطق. وقد تم أيضاً إجراء الاختبارات نفسها على مسافة ٢٠ متراً بين الرجاجات.

٣. ٥. اختيار شكل الرجبة(Sweep type)

تم إجراء الاختبارات على الشكل الخطى للسويب Linear Sweep والشكل اللاخطى Non-Linear Sweep ومن خلال مراقبة التسجيلات الحقلية الشكل (٩) لم يلاحظ فرق كبير بين النوعين الخطى الشكل (٩-a) واللاخطى الشكل (٩-b)؛ حيث تم اعتماد النمط اللاخطى للسويب بشكل أولى على أن يصار إلى مراقبة النتائج في الأيام القادمة؛ حيث يمكن استخدام وتغيير اللاخطى إلى الخطى على ضوء النتائج.

٣. ٦. اختيار الفجوة (مسافة الالتقاط الأصغرية) Gap Test (min.offset)
نتيجة التجارب ومن خلال مراقبة التسجيلات الحقلية تبين أن الفجوة المناسبة هي بمقدار ٦ آثار من كل جانب لاحظ الشكل (٢).

٣. ٧. نظام الرج Vibro Array

نظراً لوجود أمواج تشويش سطحية طولية وعرضية طويلة نسبياً؛ فقد تم اعتماد نظام رج عرضي على شكل متوازي أضلاع مؤلف من أربعة رجاجات مع ٢ رحة

(سويب) في كل نقطة، بحيث تكون المسافة بين الرجاجات ١٥ متراً والمسافة بين خطوط الرج ١٠ متر والمسافة بين السويب والأخر ١٢,٥ متراً mov-up . حيث يؤمن نظام الرج هذا تخفيف الأمواج الطولية ذات الأطوال ٣٦ مترًا و ٤٤ مترًا بشكل كلي أو نسي، والأمواج العرضية ذات الأطوال ٧٦ مترًا و ١١٢ مترًا بشكل نسي بالمسافة بين خطوط الرج ١٠ متر . وفي بعض الأماكن التي لا يمكن استخدام نظام الرج العرضي سيتم الرج على خط واحد متحرك أو ثابت وفق ما تقتضيه طبيعة التضاريس السطحية.

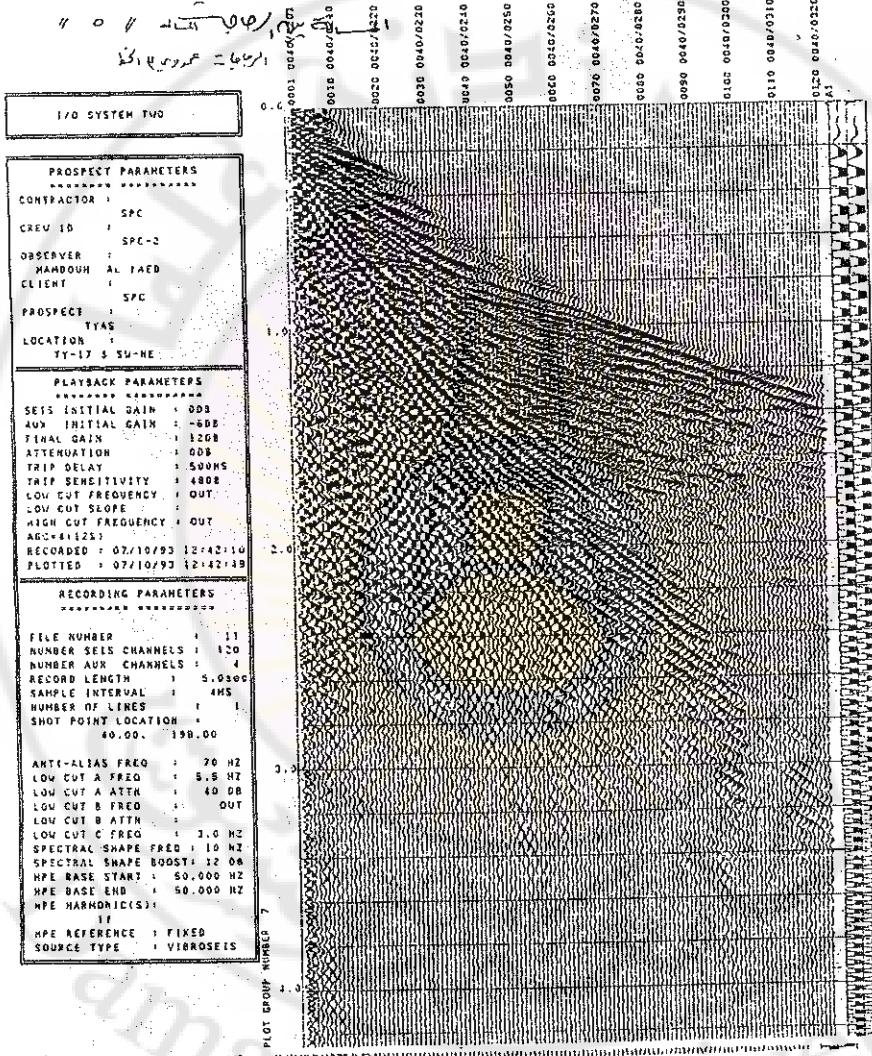
٤. المقترنات Recommendations

٤.١. نظام الكابلات :استخدام ٢٤ قناً ، نظام مركزي متناهٍ، المسافة بين النقاط ٢٥ متراً. المسافة بين مركز الرج وحتى أول لاقط أو لاقط min.offset هي ١٦٢,٥ متراً كما في الشكل (٢).

٤.٢. نظام اللوافط :استخدام ٢٤ لاقطاً بشكل طولي وخطي in-line linear . ومركز الاستقبال في النقطة الوسطى. المسافة بين اللوافط ١٠٤ متر . ونظراً لإمكانية مد أو نشر (الفليرات) بجموعات اللوافط بشكل متوازي أضلاع، سيتم الاعتماد على ذلك وفي المناطق التي تسمح بها التضاريس السطحية.

٤.٣. نظام الرج : ٢٤ متوازي. المسافة بين الرجاجات ١٥ متراً، و ١٠ متر بين خطوط الرج و ١٢,٥ متراً بين السويب والأخر . مركز الرج في منتصف المسافة بين نقاط الاستقبال. المسافة بين الرج ٢٥ متراً . التغطية ١٢٠ مرة. وسيتم استخدام المسافة بين الرجاجات ٢٠ متراً في المناطق التي تكون فيها أمواج الضجيج قوية أثناء العمل الإنتاجي؛ ومن خلال مراقبة النتائج للتحفييف قدر الإمكان من أمواج الضجيج ذات الأطوال الكبيرة نسبياً مع الحافظة على المسافة بين خطوط الرج ١٠ متر.

٤.٤. السويب: لخطي nun linear ، طول السويب ١٢ ثانية.



الشكل(٥) ألحفل الموجي الناتج عن اختبار المسافة صفر مترين بين الرجاجات

10m/

I/O SYSTEM TWO

IOSPECT PARAMETERS

```
*****  
INITIAL DOWNSAMPLING : 1000  
ICTOR : SPC  
D : SPC-2  
ER : 0.0001 AL FAED  
G : 1  
SPC  
CT :  
TYAS :  
DN : -17.8 SU-ME
```

LYBACK PARAMETERS

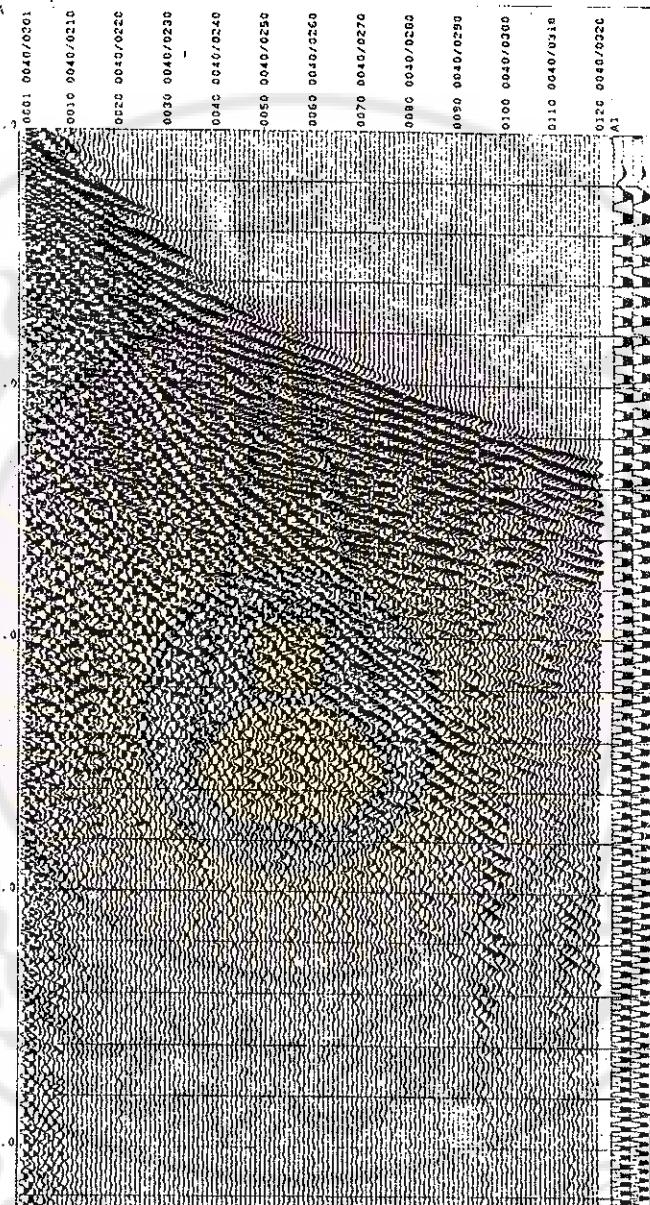
```
*****  
INITIAL GAIN : 6DB  
FINAL GAIN : -6DB  
VALH : 180DB  
TIGH : 0DB  
LAY : 500HS  
INSITIVITY : 40DB  
FREQUENCY : OUT  
SLOPE :  
T FREQUENCY : OUT  
XX :  
D : 07/10/93 12:52:45  
I : 07/10/93 12:53:28
```

ORDING PARAMETERS

```
*****  
NBER : 14  
SEIS CHANNELS : 120  
LUX CHANNELS : 4  
LENGTH : 5.0000  
INTERVAL : 4MS  
OF LINES : 1  
INT LOCATION :  
40.00, 198.00
```

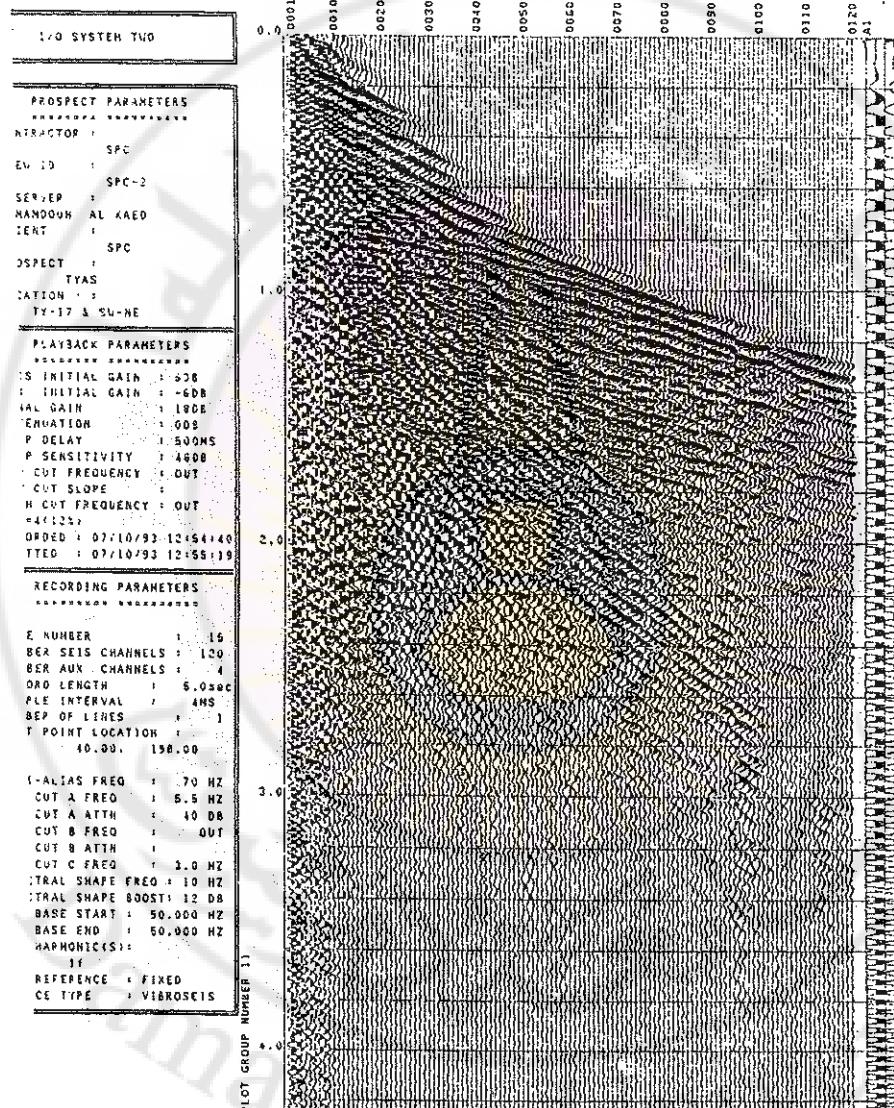
AS FREQ : 70 HZ
A FREQ : 6.5 HZ
A ATTN : 40 DB
B FREQ : OUT
B ATTN :
C FREQ : 3.0 HZ
SHAPE FREQ : 10 HZ
SHAPE BOOST : 12 DB
START : 50.000 HZ
END : 50.000 HZ
ONIC(S) :
IE :
XENCE : FIXED
TYPE : VIBROSEIS

PLOT GROUP NUMBER 10

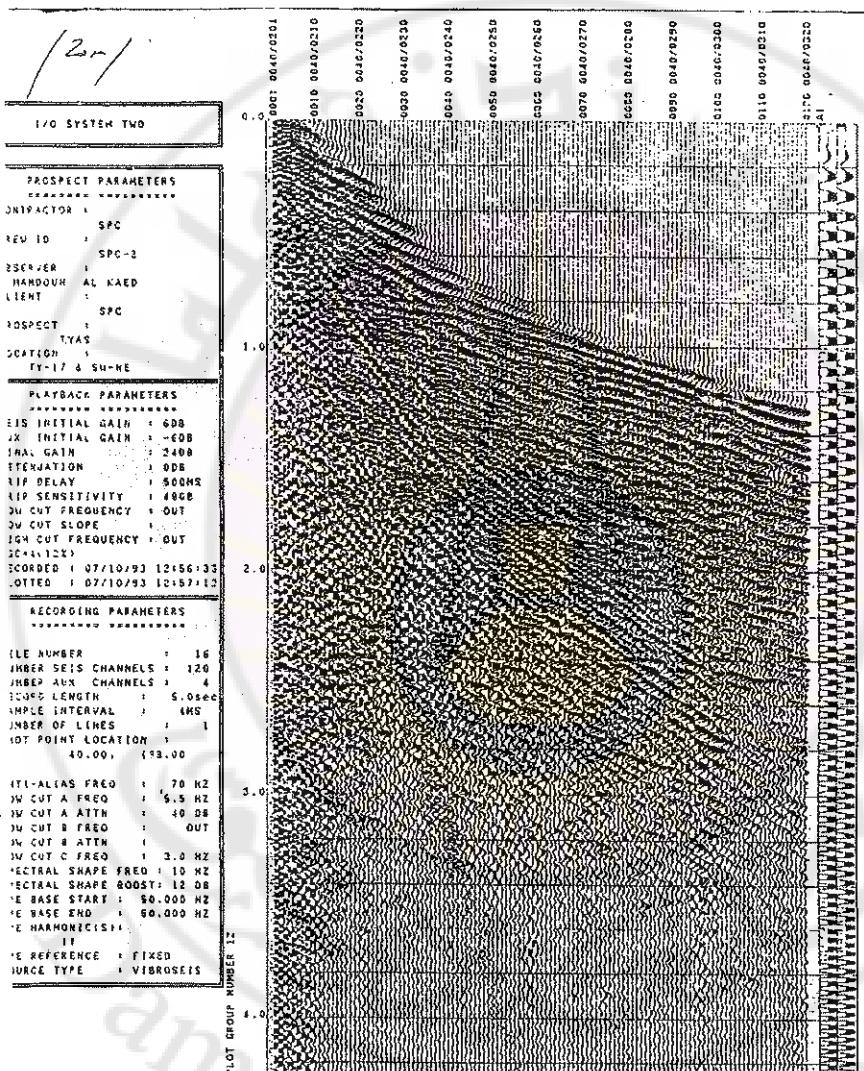


الشكل(هـ) المقطع الموجي الناتج عند اختبار المسافة 10 متر بين الرجاجات

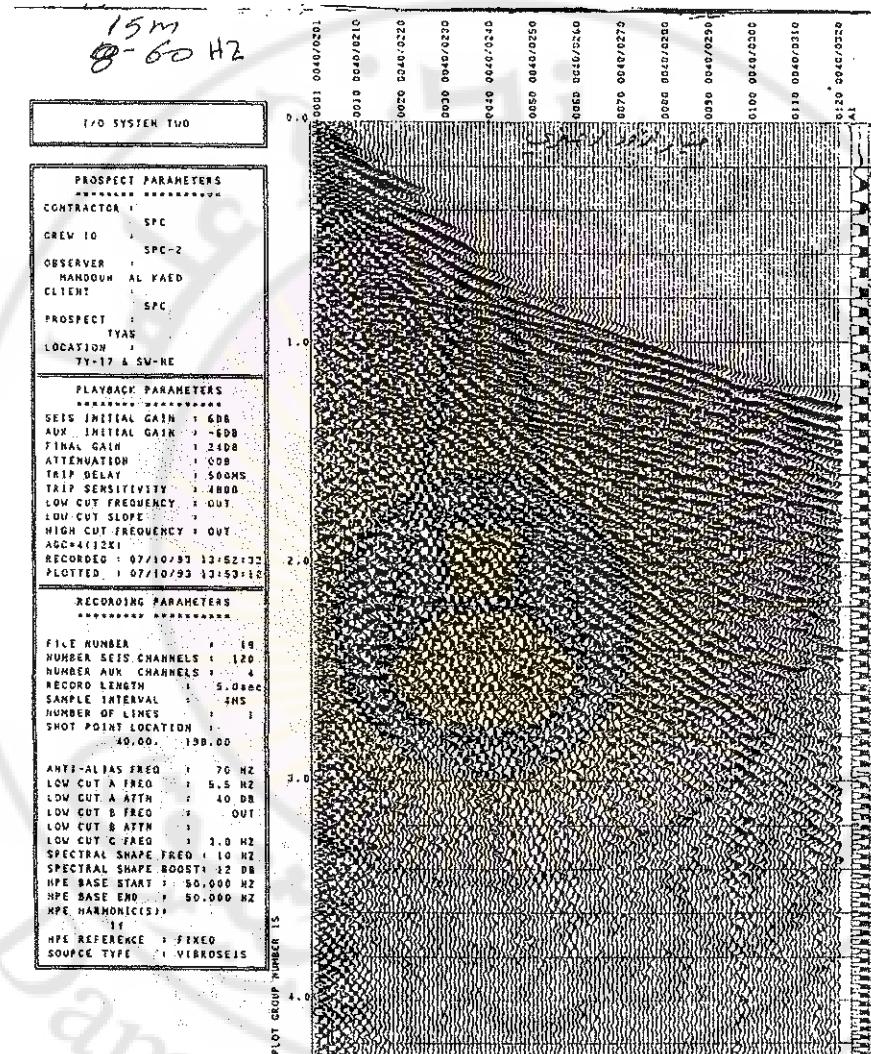
١٦٥



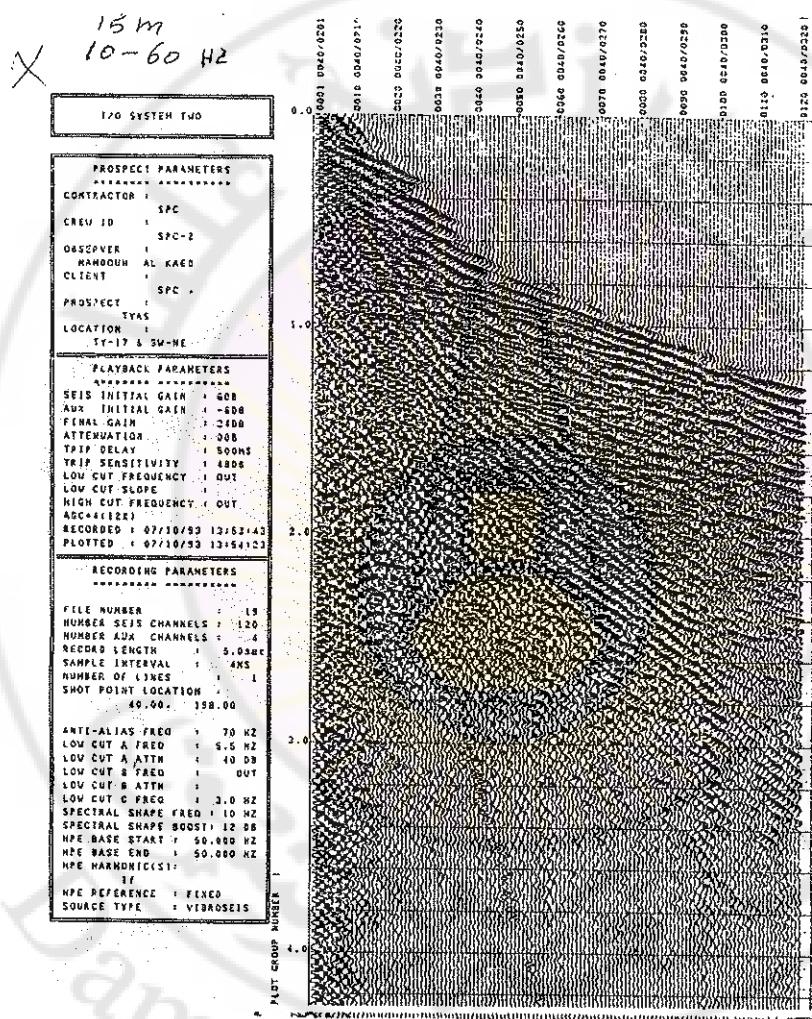
الشكل (٥) المقطع الموجي الناتج عن اختبار المسافة ١٥ متراً بين الرجالات



الشكل (٥-٤) المقل الموجي الناتج عند اختيار المسافة 20 متراً بين الرجاجات



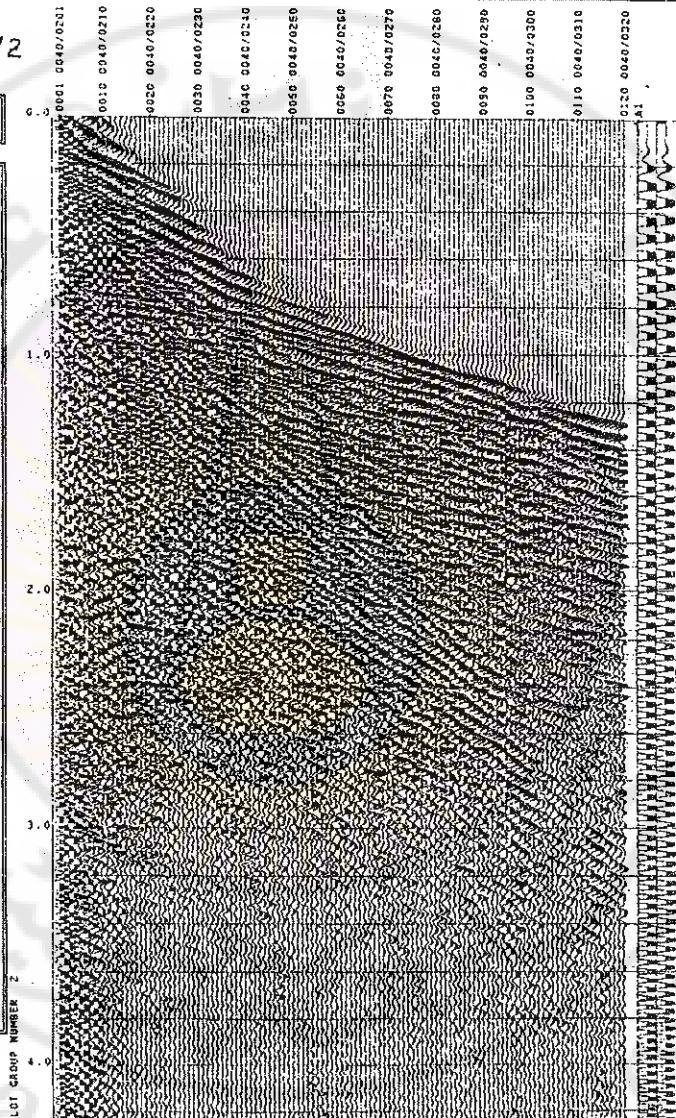
الشكل (٦-٢) المقل الموجي الناتج عند اختبار التردد الأدنى ٨-٦٠ هيرتز



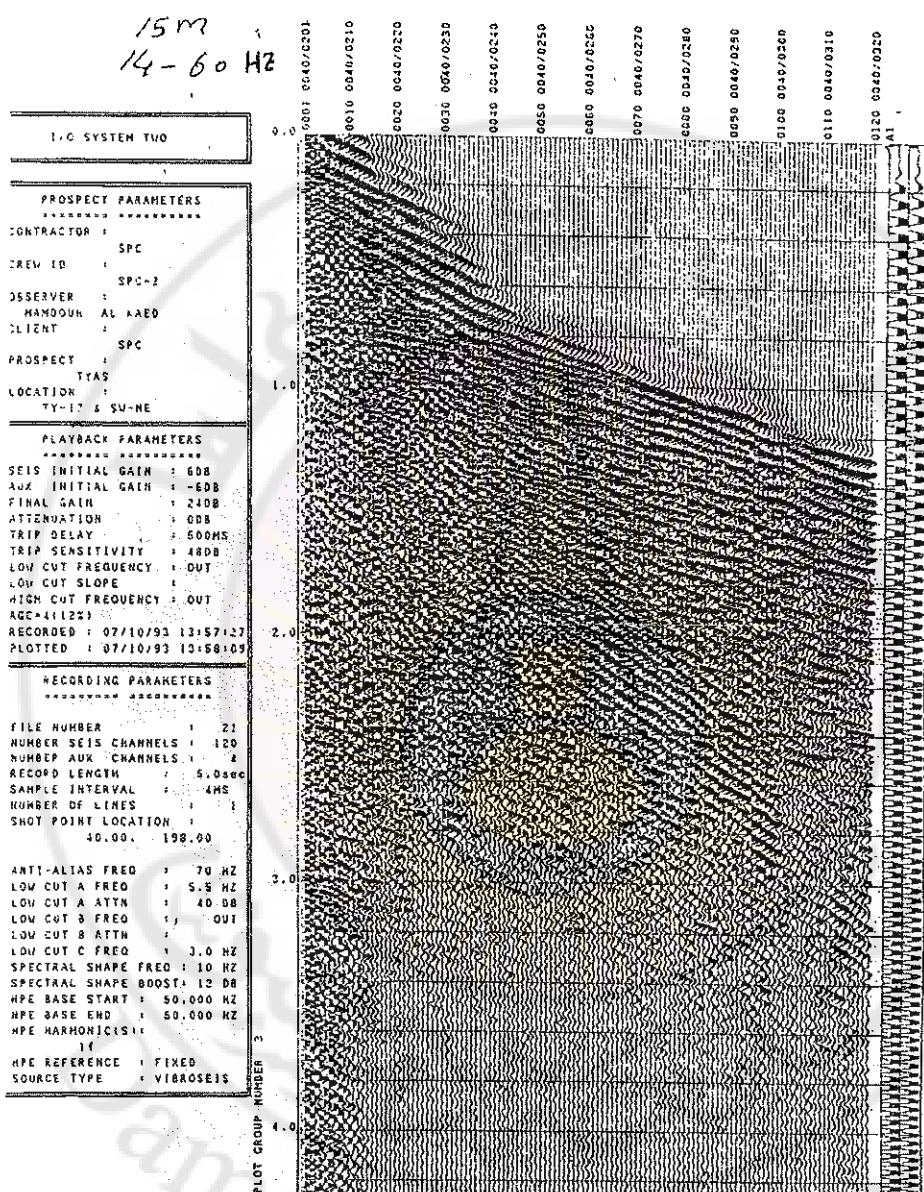
الشكل (٦-٦) المقل الموجي الناتج عند اختيار التردد الأدنى ١٠ - ٦٠ هيرتز

15m
12-60 Hz

I.O SYSTEM TWO	
PROSPECT PARAMETERS	
CONTRACTOR : SPC	
CREW ID :	SPC-2
OBSERVER :	MADHOUD AL KAEED
CLIENT :	SPC
PROSPECT :	TYAS
LOCATION :	TY-17 & SU-NE
PLAYBACK PARAMETERS	
SEIS INITIAL GAIN	1.6DB
AUX INITIAL GAIN	-6DB
FINAL GAIN	1.24DB
ATTENUATION	1.00B
TRIP DELAY	500MS
TRIP SENSITIVITY	1.48DB
LOW CUT FREQUENCY	1.0UT
LOW CUT SLOPE	1
HIGH CUT FREQUENCY	1.0UT
AGC > 4(12X)	
RECORDED :	07/10/93 13:56:12
PLOTTED :	07/10/93 13:55:52
RECORDING PARAMETERS	
FILE NUMBER :	20
NUMBER SEIS CHANNELS	120
NUMBER AUX CHANNELS	4
RECORD LENGTH	5.0SEC
SAMPLE INTERVAL	4MS
NUMBER OF LINES	1
SHOT POINT LOCATION	40.00, -158.00
ANTI-ALIAS FREQ	70 HZ
LOW CUT A FREQ	5.5 HZ
LOW CUT A ATTEN	30 DB
LOW CUT B FREQ	1.0UT
LOW CUT C ATTEN	
LOW CUT C FREQ	3.0 HZ
SPECTRAL SHAPE FREQ	10 HZ
SPECTRAL SHAPE BOOST	12 DB
HPE BASE START	50.000 HZ
HPE BASE END	50.000 HZ
HPE HARMONIC(S):	1F
HPE REFERENCE	21KED
SOURCE TYPE	VIBROSEIS

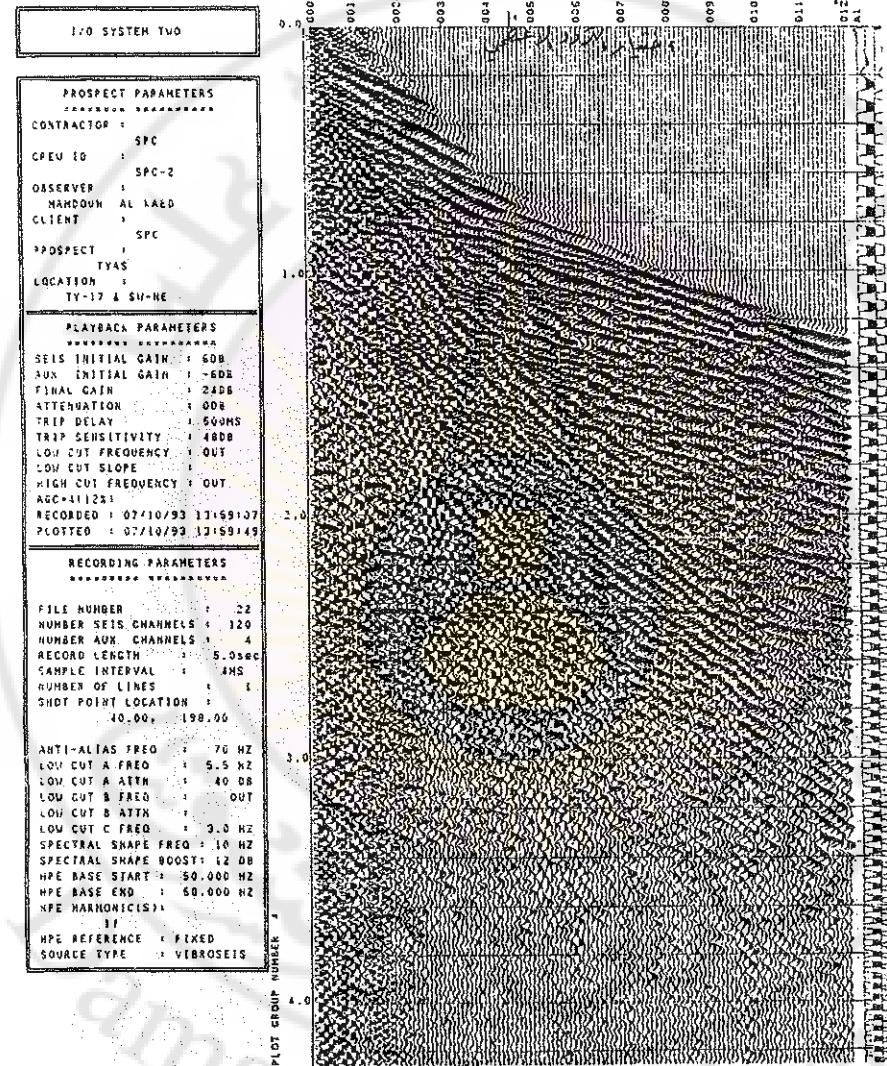


الشكل (٦-٥) المثلث الموجي الناتج عند اختيار التردد الأدنى ٦٠ - ١٢ هيرتز



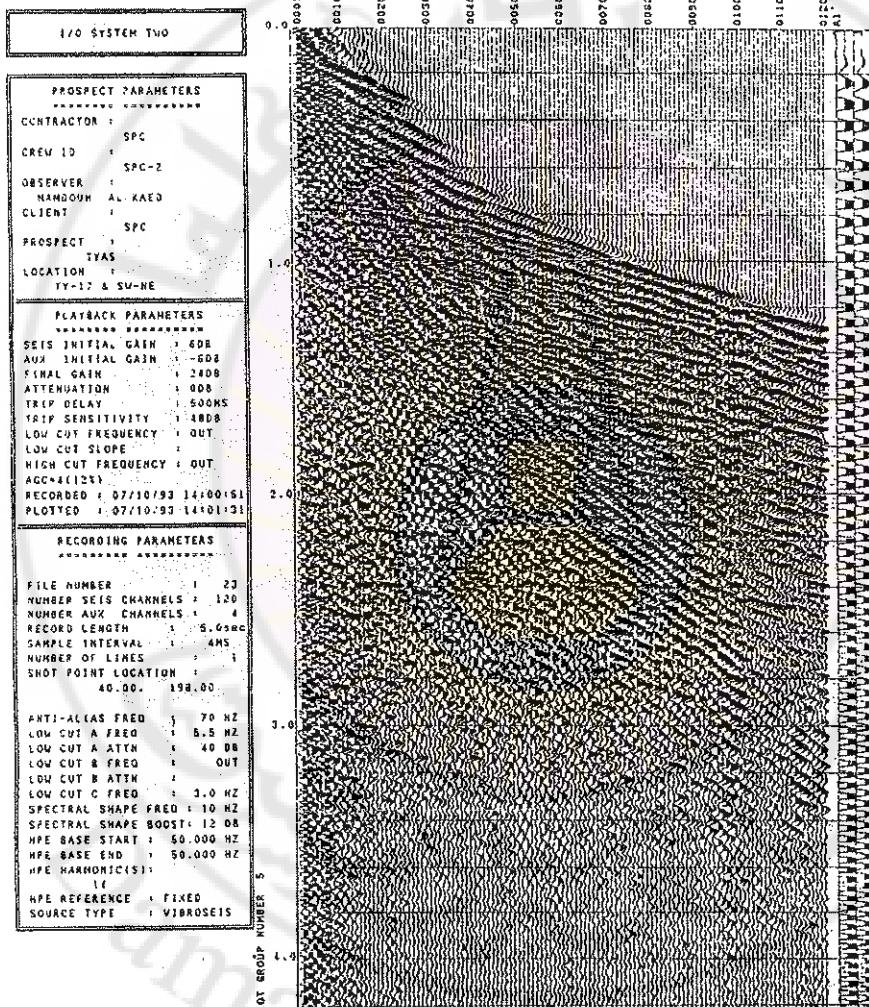
الشكل (٦-٤) المقطع الموجي الناتج عند اختيار التردد الأدنى ١٤ - ٦٠ هيرتز

١٠ - ٤٨ هـ
١٥ م

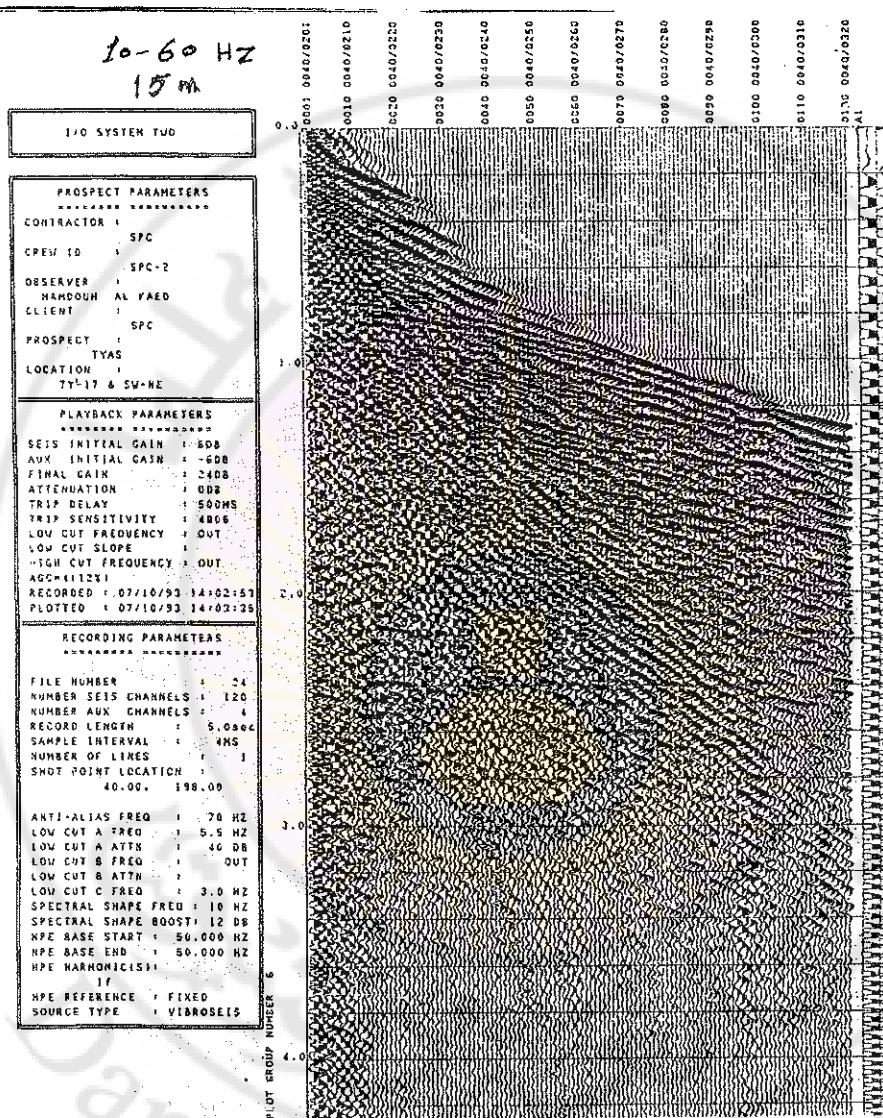


الشكل(٧-٢) المقل الموجي الناتج بعد اختبار التردد الأعلى -٤٨ هيرتز

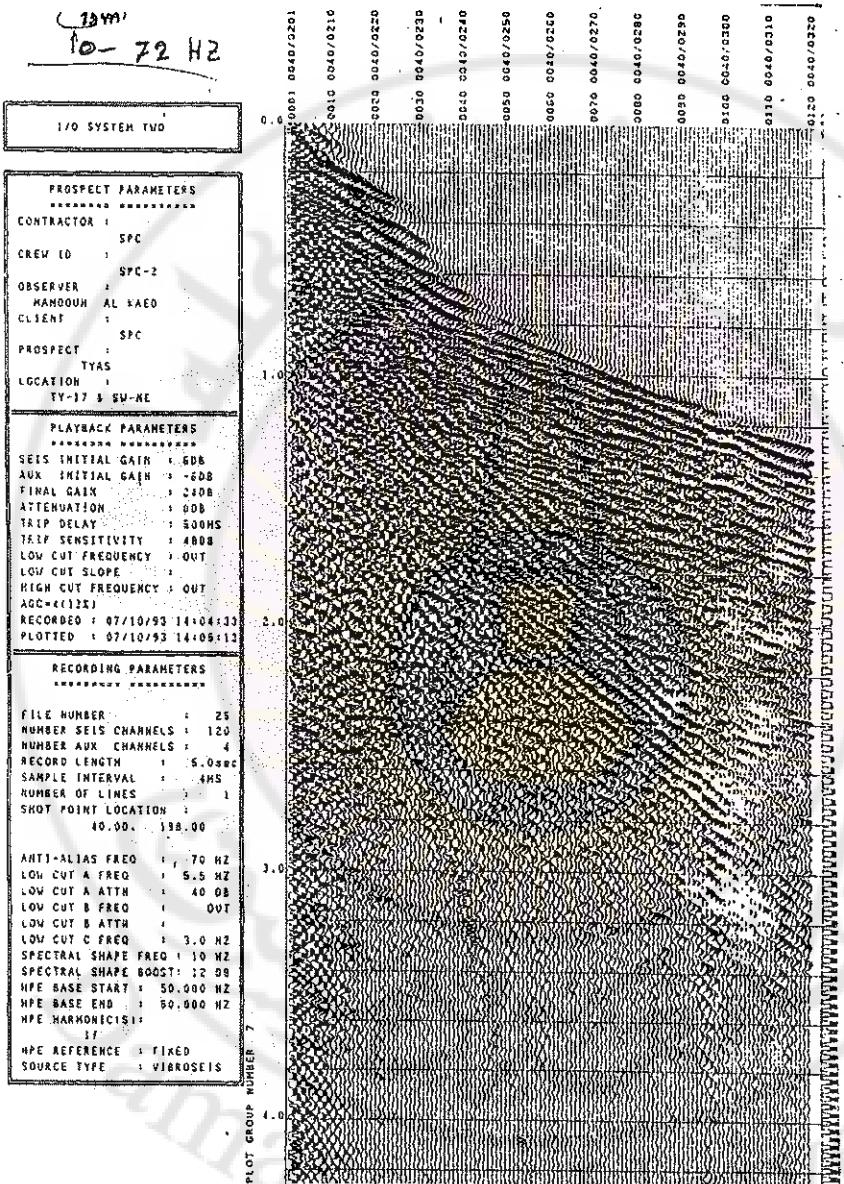
10-54 Hz
15 ms.



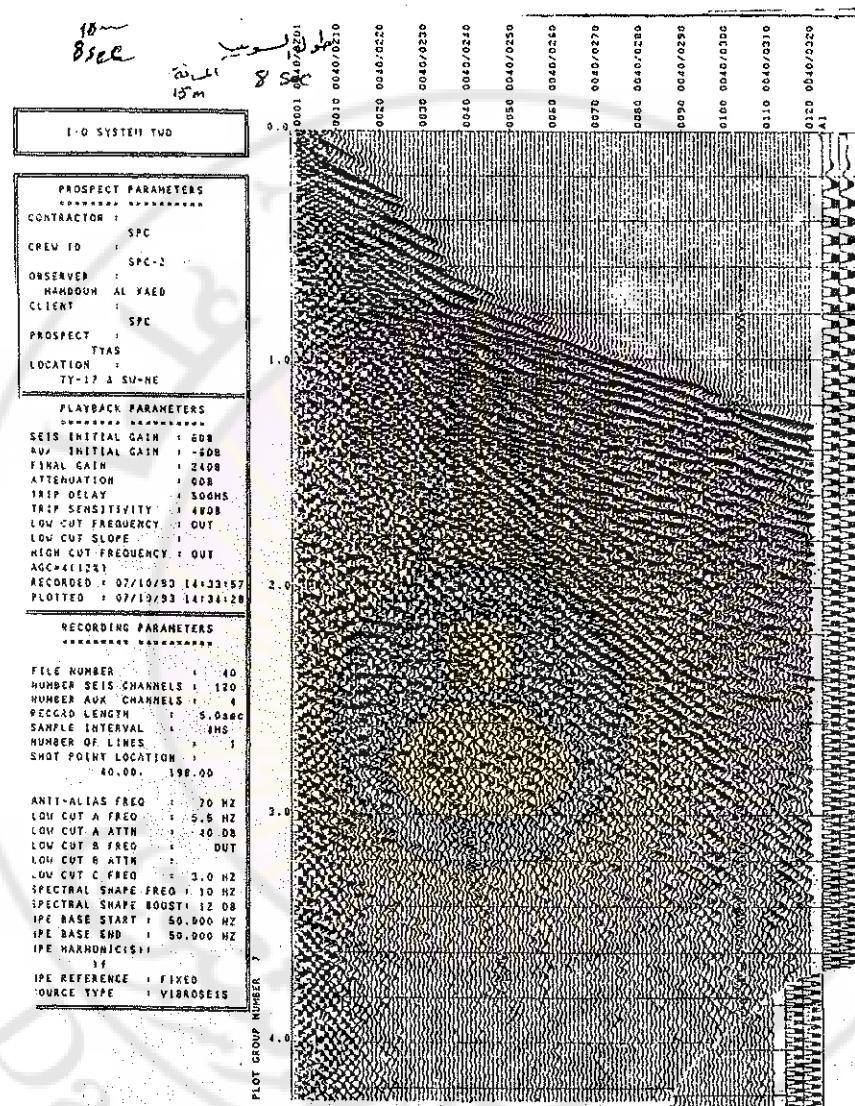
الشكل (٧-٦) الحقل الموجي الناتج عند اختيار التردد الأعلى ٥٤-١٠ هيرتز



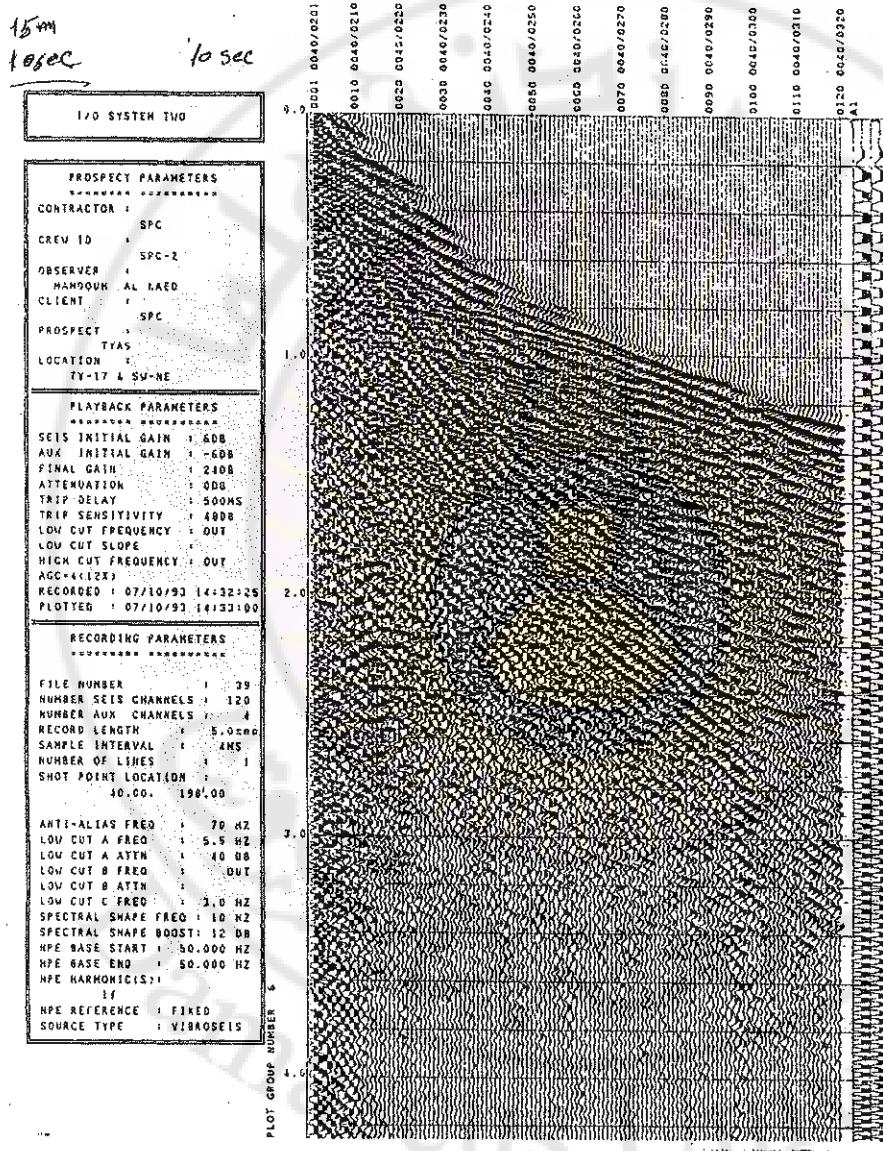
الشكل (٧-٣) المقطع الموجي الناتج عند اختيار التردد الأعلى ، ١٠ - ٦٠ هيرتز



الشكل ٧-٤) المقل الموجي الناتج عن اختبار التردد الأعلى ١٠ - ٧٢ هيرتز

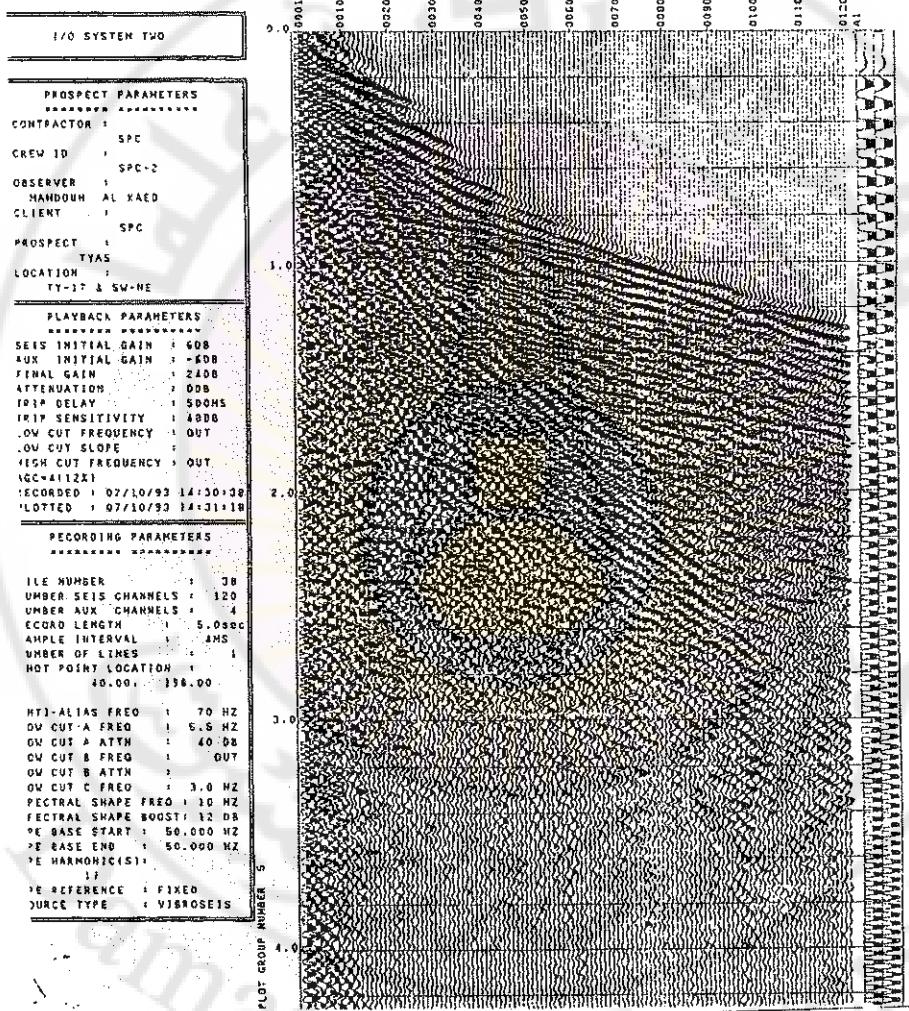


الشكل (٨) المقلل الموجي الناتج عند اختبار طول السوب ٨ ثانية

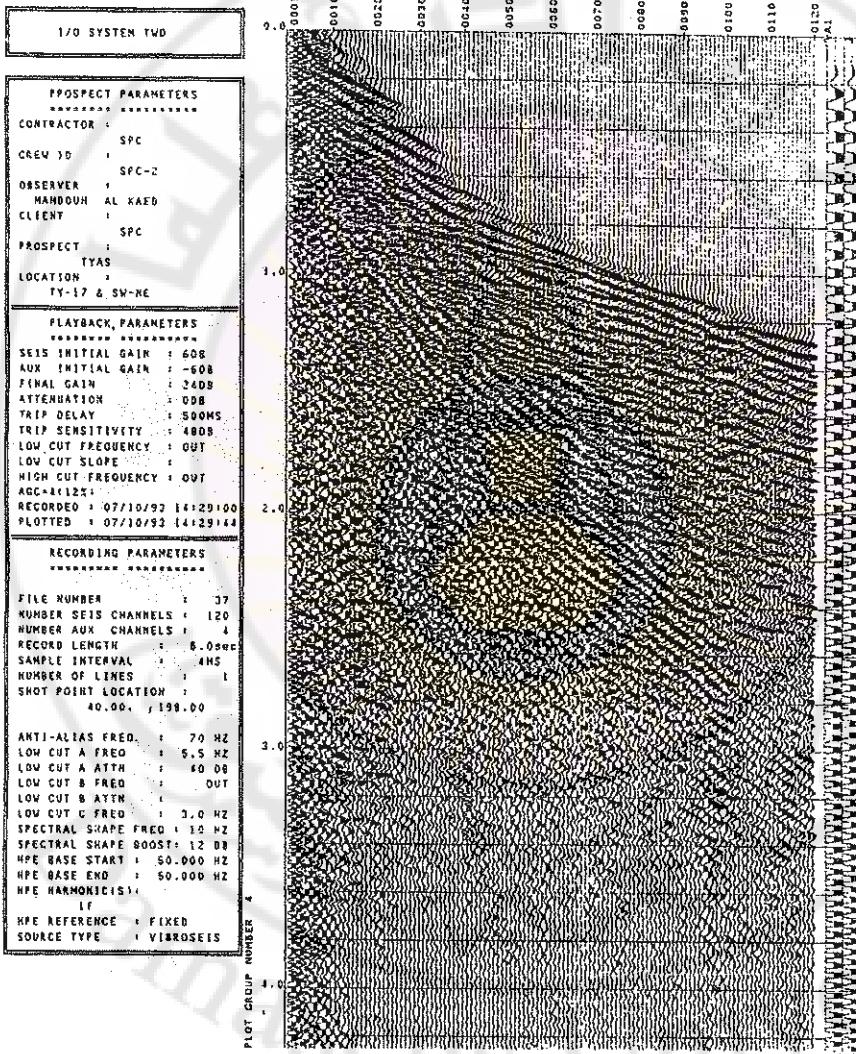


الشكل (٨-٤) الحقل الموجي الناتج عند اختبار طول السويب ١٠ ثانية

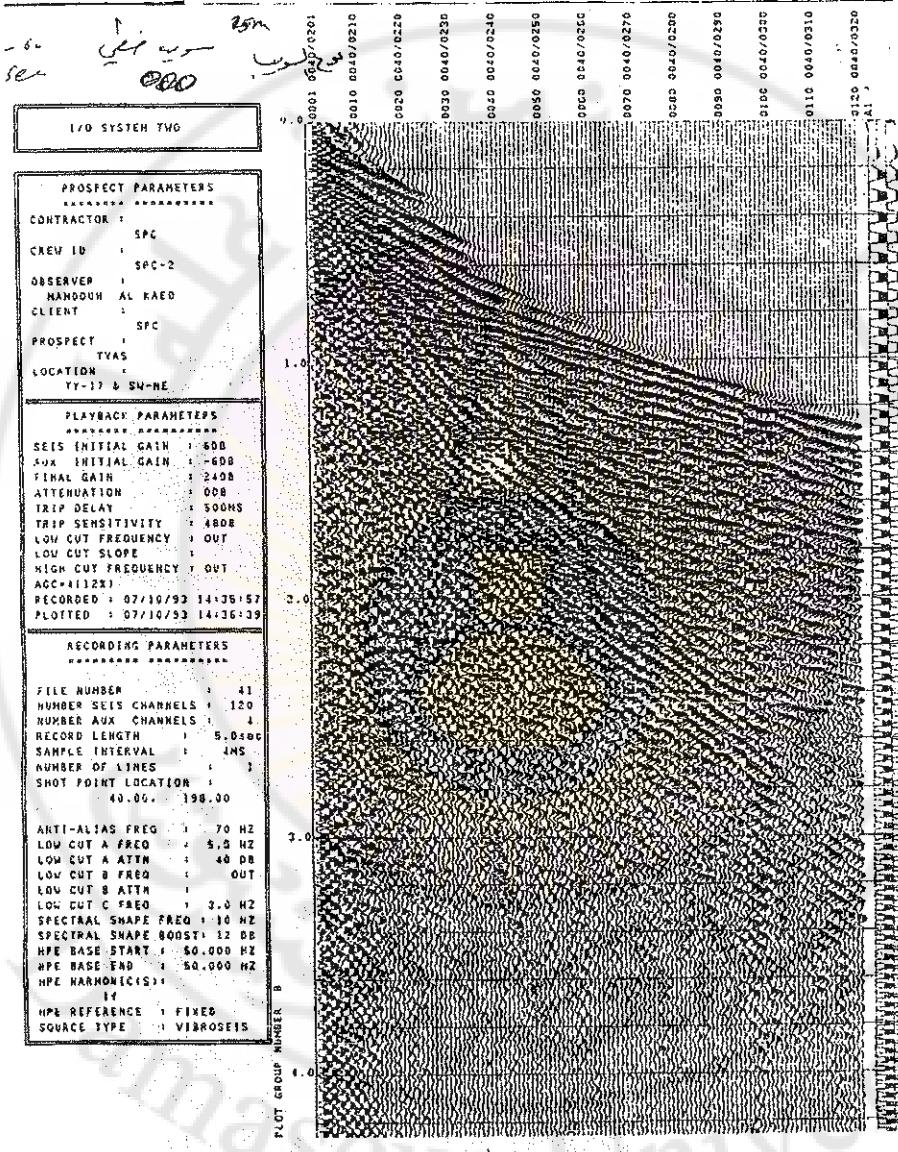
15mm
12sec



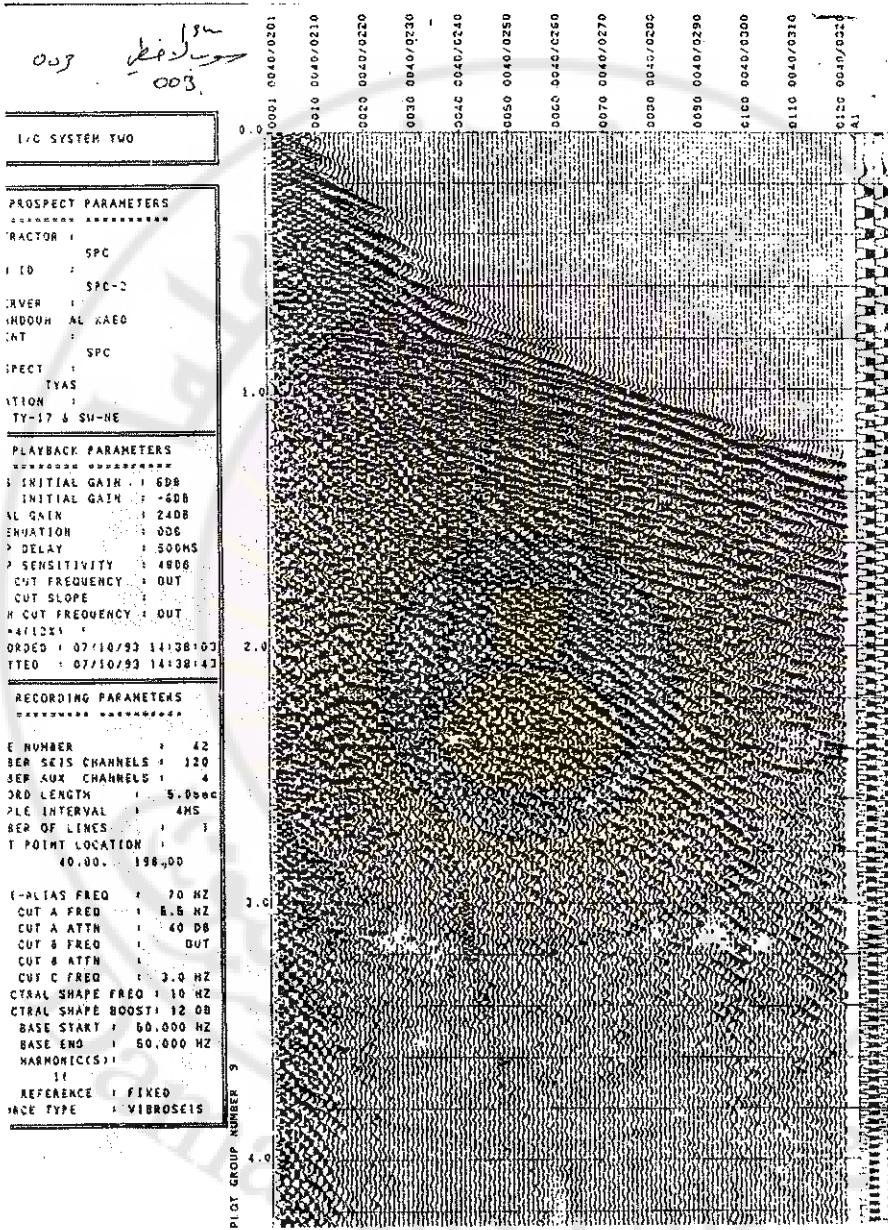
الشكل(٨-٣) المقلل الموجي الناتج عند اختيار طول السويب ١٢ ثانية



الشكل(٨) المقل الموجي الناتج عند اختيار طول الموج ١٤ ثانية



الشكل (٩ - a) المقلع الوجي الناتج عن اختيار السواب الحظبي



الشكل (b) المقل الموجي الناتج عن اختبار السوب الالخطي

المراجع

المراجع العربية :

- I - د. غر عرب . الطرق السيسمية في عمليات التنقيب . الجزء الثاني . جامعة دمشق . ١٩٨٢ .
- II - د. رامز ناصر، د. نديم أحمد . الطرق السيسمية في التنقيب " ١ ". جامعة دمشق . ١٩٩٠ .
- III - د. عصام جبور . الطرق السيسمية في التنقيب " ٢ " . جامعة دمشق . ١٩٩٠ .
- IV - م. حزة الدنيا . تقرير التجارب الحقلية لمنطقة الأثيريا . الشركة السورية للنفط . مديرية الاستكشاف . ٢٠٠٣ .

المراجع الأخرى :

- 1-Edwin, S. Robinson. 1988. Basic Exploration Geophysics. New York.
- 2- Gourvich, I. I. 1975. Seismic Survey. Moscow. (in Russ.)
- 3- Gourvich, I. I., Poganik ,G. N. 1980. Seismic Survey . Moscow. (in Russ.)
- 4-Gourvich, I. I., Nomokonov, V. P. ,1981. Seismic Method. Geophysical reference.Moscow,P464. (in Russ.)
- 5- Hatton, L., M. H. Worthington, and J. Makin. 1986. Seismic Data Processing: Theory and Practice. London: Blackwell Scientific.

6-Jon M.Reynolds.1998.An Introduction to Applied and Environmental Geophysics.UK.P796.

7- Kearey,P., Brooks, M.1988. An Introduction to Geophysical Exploration. Moscow. (in Russ.)

8- Meshbe,V.E., 1985. Common Depth Point Methode. Moscow. (in Russ.)

9- Nomekonov, V. P.1990, Seismic Method. Geophysical. 2Vol. Moscow, P400. (in Russ.)

10- Potapov, O. A. 1987. Seismic Method;Field Tecniques. Moscow. (in Russ.)

11-Ralph,W.K.,and Steeples, D. W. 1986. Hih-reolution common-depth-point Reflection Profiling: Field acquisition parameter design. Geophysics.Vol.51,No.2.P (283-294)

12-Sheerson ,M.B., Maeyru, V. V. 1988 .Surface Seismic energy Sources. Moscow. (in Russ.)

13-Sheriff, R. E. and Gelgart, L. P. 1987.Exploration seismology.Cambridge university press. 2Vol. 848p (in Russ.)

14- Sheriff, R. E. 1973.Encyclopedic Dictionary of exploration geophysics .society of exploration geophysicists. Tulsa, Oklahoma.

15-Sheriff, R. E. and Gelgart, L. P. 1995.Exploration seismology. Second edition . Cambridge university press..592p

- 16-Seismic Stratigraphy- Applications to hydrocarbon exploration. 1977. Edited by Payton, C. E. Tulsa, Oklahoma, U.S.A.,
- 17-White, J. E. 1983. Under Ground Sound – Application of Seismic Waves. Amsterdam :Elsevier.
- 18- White, J. E., and R. L. Sengbush. 1987. Production Seismology. London: Geophysical Press.
- 19-Waters, K. H. 1978. Reflection Seismology. New York.
- 20-Yilmaz Ozdogan .1998. Seismic Data Processing. Society of Exploration Geophysicists.USA.
- 21- Znameneske ,V.V. 1989. Applied geophysics. (in Russ.)



جدول المصطلحات العلمية

A

Acoustic(sonic)	صوتي
Acoustic Impedance	مانعة صوتية
A/D(analog-to-digital)conversion	تحويل تشابهي - رقمي
AGC(Automatic gain control)	تحكم التقوية الآلي
Air gun	مدفع هوائي
Air Shooting	تججير في الهواء
Airwave	موجة هوائية
Alias Filter	مصفى التمويه
Analog	تشابهي
Amplifier	مضخم
Analog amplifier	مضخم تشابهي
Digital amplifier	مضخم رقمي
Amplitude	سعة (مطال)
Apparent dip	ميل ظاهري
Apparent dip moveout	تباعد الميل الظاهري
Apparent velocity	سرعة ظاهرية
Apparent wavelength	الطول الظاهري للموجة
Apparent Wavenumber	العدد الموجي الظاهري
Arrays	أنظمة الرصد
Areal arrays	أنظمة الرصد المساحية
Arrival time (traveltime)	زمن الوصول (زمن المسار)
Attenuation	تخادم
Attenuation mechanisms	آلية التخادم
Automatic statics correction	تصحيح ساكن آلي
Average velocity	السرعة المتوسطة (الوسطي)

B

Band-pass filter	مصفى إمرار نطاقى (يمرر حزمة من الترددات)
Base of LVL	قاعدة الطبقة منخفضة السرعة
Block (3D)	نطاق الثلاثي الأبعاد
Bit	لقطة لحفارة آبار النفط
Cone bits	لقم مخروطية
Drag bits	لقم حفر ذات أرياش
Roller bits (Roller bit)	لقم حفر أسطوانية (لقم حفر بمسننات دوارة)
Body wave	أمواج جسمية
Borehole	حفرة (بئر صغيرة)
Borehole geophone	لوافقط بتريره
Bright spot	بقعة مضيئة
Bubble effect	تأثير الفقاعات (في المسح البحري)

C

Cable , geophone	كبل اللواقط
Channels(recording)	أفقيّة تسجيل
Charge(explosive)	شحنة التفجير
Charge size and depth	حجم وعمق الشحنة
CDP, common-depth-point	نقطة عاكسة مشتركة
CMP common-midpoint	نقطة وسطى مشتركة
Common-geophone gather	تجمع اللواقط المشتركة
Common-offset gather	تجمع التباعد المشترك (آثار التباعد المشتركة)
Common-source gather	تجمع المنابع المشتركة
Coefficient of absorption	معامل الامتصاص
Coefficient of reflection	معامل الانعكاس

Coefficient of transmission	عامل العبور أو النفاذ
Coherent noise	ضجيج مترابط (ترابط أمواج الشغب)
Compressional(P-)wave	أمواج ضغطية
Continuous coverage(profiling)	بروفيلات ذات تغطية مستمرة
Correcting reflection data:	تصحيح المعطيات الانعكاسية
Dip moveout(DMO)	تباعد الميل
Normal moveout	التباعد الأفقي الطبيعي
Statics	السكنوية(الستاتيكية)
Cross correlation	ارتباط متصالب
Cross spread	تشكيل متصالب بنظام الرصد

D

D/A converter	محول رقمي تشابهـي
Damping factor	عامل التخميد
Data recoding	تسجيل المعطيات
Decibel (db)	ديسيـل
Deconvolution	ثـي عـكـسـي (تصـفيـة عـكـسـيـة)
Delay time	زـمـن التـأخـير
Depth migration	تهـجـير العـمق
Depth point	نـقـطـة العـمق
Diffraction	انـعـطـاف
Diffraction travelttime curves	منـحـنـيات المسـافـةـ الزـمـنـيـة
Digital	رـقـمـي
Digital recording	تسـجـيل رـقـمـي
Digital systems	أنـظـمـة رـقـمـيـة
Dim spot	بعـعـاـئـةـ (سـوـدـاءـ)
Dip moveout(DMO)	تبـاعدـ المـيل
Dip moveout(DMO)correction	تصـحـيـحـ تـبـاعـدـ المـيل
Dipping reflector	عاـكـسـ مـائـل
Dipping refractor	كاـسـرـ مـائـل
Direct recording	تسـجـيلـ مـباـشـر

Direct wave	موجة مباشرة
Drilling equipment	أجهزة الحفر
Drilling fluid (mud)	سائل الحفر (طينة الحفر)
Dynamic corrections	تصحيحات ديناميكية
Dynamic range	مجال ديناميكي
Dynamite	ديناميت

E

Earthquake	زلزال
Earthquake seismology	سيسمولوجيا الزلازل
Effective array length	طول منطقة الرصد الفعالة
Effective Fresnel zone	نطاق فريزنيل الفعال
Elastic constants(moduli)	ثوابت أو عوامل المرونة
Elastic (strain) energy	طاقة(تشوه) مرنة
Elevation corrections	تصحيحات الارتفاع
End-on spread	تشكيل جناحي
Energy sourc	منابع الطاقة
Engineering surveys	المسح الهندسي
Environmental application	تطبيق بيئي
Equivalent(average) velocity	السرعة المكافئة
Exploration seismology	الاستكشاف السيسمولوجي
Explosive sources	منابع تفجيرية

F

Facies	سحنة
Facies seismic analysis	تحليل سيسمي سحي
Facies boundary	حد سحي

Fan shooting	تجهيز مروحي
Fault	صدع (فالق)
Fault dip	ميل الفالق
Field equipment for land surveys	أجهزة حقلية للمسح القاري
Field equipment for marine surveys	أجهزة حقلية للمسح البحري
Field operations	عمليات حقلية
Field processing	معالجة حقلية للمعطيات
Field records	تسجييلات حقلية
Field testing	اختبار حقلية
Filter	مصفى
First break	وصول أولى
Flat spot (hydrocarbon indicator	بقع مستوية (كمؤشر للفحوم الميدروجينية
Floating-point amplifier	تضخيم بطريقة الفاصلة المتحركة
Floating streamer	كل لواقط بحرية طافية
Fluid	سائل
Frequency	تردد
Frequency domain	مجال التردد
Frequency filtering	تصفية الترددات
Fresnel zone	نطاق فريزنيل
Fundamental(natural)Frequency	التردد (ال الطبيعي) الأساسي

G

Gain, automatic	تقوية، آلية
Gain control	التحكم بالتقوية
Geophone	لواقط
Geophone group	مجموعة لواقط

Geophone cable	كبل اللوافط
Geophone delay time	التأخير الزمني لللوقط
Geophone spacing	تباعد اللوافط
Global Positioning System(GPS)	نظام تحديد الموضع عالميا
Gradient	تدرج
Ground roll	أمواج سطحية

H

Hammer energy source	مطرقة منبع الطاقة
High-cut filter	مصفى الترددات العالية
High-resolution survey	مسح ذو تمييز عالي
Hilbert transforms	تحويلات هيلبرت
Hooke's law	قانون هوك
Horizontal velocity analysis	تحليل السرعة الأفقية
Horizontal geophone	لوقط أفقي
Horizontal reflector	عاكس أفقي
Horizontal resolution	تمييز أفقي
Horizontal vibrator	رجاج أفقي
Hovercraft as Vibroseis source	حوامة كمنبع رجاج للطاقة
Huygens' principle	مبدأ هايغنز
Hydraulic hammer	مطرقة هيدروليكيه
Hydrocarbon indicators(HCI)	مؤشرات هيدروكربوناتية
Hydrocarbon migration	هجرة الهيدروكربونات
Hydrocarbon reservoir	خزان نفطي (هيدروكربوناتي)
Hydrophone	لوقط بحري (هيدروفون)

I

Image point	نقطة (منبع) و همية
Impulse	نبضة
Impulsive sources	منابع نبضية
Incoherent noise	ضجيج (شغب) عشوائي
In-line offset spread	نظام رصد جناحي
Instantaneous floating point(IFP)	فأصلة عائمة (متحركة) لحظية
Instantaneous frequency	تردد لحظي
Instantaneous phase	طور لحظي
Instantaneous velocity	سرعة لحظية
Interval velocity	سرعة طبقية
Interpretation	تفسير

K

Kirchhoff's formula معادلة كيرشوف

L

Lame's constants	ثوابت لاما
Land seismic survey	مسح سيسمي قاري
Large surface sources	منابع سطحية كبيرة
Lateral velocity variation	تغير السرعة الجانبية
Law of reflection	قانون الانعكاس
Law of refraction(Snell's law)	قانون الانكسار (قانون سنيل)
Line filter	مصفى خطى
Linear array	نظام رصد خطى
Linear source	منبع خطى
Locating the streamer	تحديد موقع الكبل البحري

Longitudinal wave (P)	موجة طولية
Love waves	أمواج لوف
Low-cut filter	مصفى الترددات المنخفضة
Low-velocity layer (LVL)	طبقة منخفضة السرعة

M

Magnetic compasses in streamer	بوصلات مغناطيسية في الكبل البحري
Marine positioning (navigation)	تحديد الموقع في البحر
Marine profiling	مسح بحري بروفيلي
Marine survey	مسح بحري
Maximum depth	عمق أعظمي
Midpoint	نقطة وسطى (نقطة الانعكاس)
Migrated section	قطع مهجر
Migration	تهجير
Migration methods	طريق التهجير
Minimum-phase wavelet	مويجة (نبضة) الطور الأصغرى
Model	نموذج
Modeling	نمذجة
Multiple geophones	لواقط متكررة (متعددة)
Multiple sources	منابع متكررة (متعددة)
Multiple sources and streamers(3D)	المنابع والكلبات المتكررة
Multiple wave	أمواج متكررة (ضوضائية)

N

Natural frequency	تردد طبيعي
Navigation ,(marine)	تحديد الموقع (البحري)
Navigation computer	حاسب الملاحة (على السفينة لعمليات المسح)

NMO(normal moveout)	التباعد الزمني الطبيعي
Noise	شغب ، ضجيج
Nonimpulsive sources	منابع غيرنبعضية
Notch filter	مصفى الحز
Normal fault	فالق عادي
Nyquist frequency	تردد نيكوست

O

Offset space	مسافة الإزاحة
Optimum filter	مصفى نموذجي (أمثل)
Organization of land crews	تنظيم مجموعات العمل القارية
Organization of marine crew	تنظيم مجموعات العمل البحرية

P

P- wave	موجة طولية
Parameter checking	تدقيق المعاملات
Parameter determination	تحديد المعاملات
Period of wave	دور الموجة
Phase	طور
Piezoelectric energy source	منبع طاقة بيزوكهربائي
Piezoelectric Hydrophone	لاقط بحري بيزوكهربائي
Poisson's ratio	نسبة بواسون
Porosity	مسامية
Preamplifier	مضخم أولي

Pressure	ضغط
Processing seismic data	معالجة المعطيات السismية
Profile(line)	مسار أو خط الرصد أو المسح

Q(Quality factor)
Q-correction

عامل النوعية
عامل التصحيح

Q

R

Radar
Range
Rayleigh waves
Raypath
Raypath parameter
Reel for streamer
Recording
Reflected wave
Reflecting point
Reflection coefficient
Reflection methods
Reflection paths
Reflection survey on land
Refraction survey on land
Refracted wave
Refraction methods
Reservoir
Resolution
Ricker wavelet
Root-mean-square(rms)velocity

رادر
مجال
أمواج رايلي
مسار الشعاع
معامل مسار الشعاع
بكرة الكبل البحري
تسجيل
موجة منعكسة
نقطة عاكسة
عامل الانعكاس
طرائق انعكاسية
مسارات الانعكاس
مسح انعكاسي قاري
مسح انكساري قاري
موجة منكسرة
طرائق انكسارية
خزان
تحليل أو تمييز
مويجة(نبضة) ريكير
سرعة جذر متوسط السرعة

S

S-wave	موجة عرضية
Salt dome	قبة ملحية
Salt pillows	وسائل ملحية
Satellite positioning	تحديد الموقع عن طريق القمر الصناعي
Sea-level changes	تغيرات مستوى سطح البحر
Second arrivals	وصولات ثانوية
Seismic amplifier	مضخم سيسمي
Seismic Processing data	معالجة المعطيات السيسمية
Seismic event	حدث سيسمي
Seismic Hydrocarbon indicators	مؤشرات الهيدروكربونات السيسمية
Seismic record	سجل سيسمي
Seismic ship	سفينة سيسمية
Seismic stratigraphy	ستراتغرافية سيسمية
Seismic velocity	سرعة سيسمية
Seismograph	سيسموغراف(جهاز سيسمي)
Seismometer(geophone)	سجل سيسمي (لاقط)
Shear modulus	معامل الجز أو القص
Shear wave	موجة عرضية
Shooter	فريق التفجير السيسمي
Shot depth	عمق نقطة التفجير
Shotpoint	نقطة التفجير (المذبح)
Signal/noise	نسبة الإشارة إلى الضجيج
Simulation model	نموذج محاكاة
Small surface sources	منابع سطحية صغيرة
Snell's law	قانون سنيل
Sonar positioning	تحديد الموقع بالسونار
sound navigation and ranging(Sonar)	السبر بالصدى
Source	منبع ، مصدر
Spread	نظام انتشار الواقط

Stack	تكتيسيس (جمع التسجيلات)
Statics corrections	تصحيحات ساكنة
Stoneley waves	أمواج ستونلي
Strain	الجهد (الانفعال)
Stress	اجهاد
Streamer	كلب الواقط البحري
Syncline	مقرر
Surface energy source	منبع طاقة سطحي
Surface waves	أمواج سطحية

T

3-D method	طريقة المسح ثلاثية الأبعاد
Thin bed	طبقة رقيقة
Three-component borehole geophone	لاقط بئري ثلاثي المركبات
Three-component recording	تسجيل ثلاثي المركبات
Time	الزمن
Time-distance curves =Travelttime curves	منحنيات المسافة-الزمن
Trace	أثر
Travelttime curves	منحنيات المسافة-الزمن

U

Uphole geophone	لاقط بجانب بئر التفجير
Uphole survey	مسح سيسمي بئري
Uphole time	الزمن الشاقولي البئري

V

Velocity analysis	تحليل السرعة
Velocity logging(sonic log)	قياس السرعة في الآبار
Velocity types	أنواع السرعة
Velocity spectrum	طيف السرعة
Vertical resolution	تمييز عمودي
Vertical section (3D)	مقطع شاقولي (ثلاثي الأبعاد)
Vertical seismic profiling(VSP)	مسح سيسمي شاقولي (البئري)
Vertical stacking	تكديس شاقولي
Vertical velocity gradient	تدرج السرعة الشاقولي

W

Watergun	مدفع مائي
Wave amplitude	سعه الموجة (المطال)
Wave frequency	تردد الموجة
Wave phase	طور الموجة
Wave energy	طاقة الموجة
Wave equations	معادلات الموجة
Wave motion	حركة الموجة
Wave path	مسار الموجة
Wavefront	مقدمة الموجة
Wavelength	طول الموجة
Wavelet	مويجة أو نبضة أو إشارة
Wavenumber	عدد موجي
Weathered layer	طبقة التجوية
Weathering layer corrections	تصحيحات طبقة التجوية
Weathering layer velocity	سرعة طبقة التجوية
Weight drop	وزن هابط (ساقط)

Well data

Window(time interval)

معطيات بئرية
نافذة زمنية(فاصل زمني)

X

X^2-T^2 curves

X^2-T^2 method

متحبيات مربع المسافة- الزمن
طريقة مربع المسافة-الزمن

Y

Young's modulus

معامل يونغ

Z

Z-transform

Zero-phase wave

Zig-zag source line

تحويل Z (زد)
موجة ذات طور صفرى
خط منابع متعرج الشكل

اللجنة العلمية :

الأستاذ الدكتور رامز ناصر

الأستاذ المساعد الدكتور عصام جبور

الأستاذ المساعد الدكتور رياض طيفور

المدقق اللغوي :

الدكتور ماجد أبو ماضي

- حقوق الطبع والترجمة والنشر محفوظة لمديرية الكتب والمطبوعات -

