

الفيزياء العامة (1)

السنة الأولى - كيمياء



منشورات جامعة دمشق

كلية العلوم

الفيزياء العامة

(1)

الدكتور حسان كاملة

الدكتور حمود العربي

جامعة دمشق
1434 - 1433 هـ
2013 - 2012 م



فهران المحتويات

| الصفحة | الموضوع |
|--------|---|
| 7 | مقدمة. |
| 9 | الفصل الأول: مقدمة في أهمية الفيزياء. |
| 15 | الفصل الثاني: القياس والوحدات. |
| 35 | الفصل الثالث: الأشعة. |
| 65 | الفصل الرابع: القوى. |
| 105 | الفصل الخامس: علم الحركة. |
| 163 | الفصل السادس: الحركة النسبية. |
| 209 | الفصل السابع: تحريك الجسيم. |
| 271 | الفصل الثامن: العمل والطاقة. |
| 331 | ملحقات. |
| 331 | ملحق (1): جداول الوحدات الأساسية في القياس، وأهم التوابت. |
| 337 | ملحق (2): علاقات رياضية. |
| 340 | ملحق (3): العناصر الكيميائية والجدول الدوري. |
| 341 | المصطلحات العلمية. |
| 362 | المراجع العربية والأجنبية. |



مقدمة

إن كتاب الفيزياء العامة (1) من الكتب الأولى التي يدرسها الطالب في المراحل الجامعية بكلية العلوم؛ لذلك رأينا فيه المهمولة في العرض، والعمق في المعلومات متواافقاً مع قرار مجلس جامعة دمشق المحدد لمقررات هذا المقرر، يشتمل هذا الكتاب على ثمانية فصول، تخصصت لمعالجة المبادئ الأساسية في الفيزياء، لا سيما علم الميكانيك الكلاسيكي.

تناول الفصل الأول مقدمة تضمنت التعريف بأصل كلمة الفيزياء، وعلاقة علم الفيزياء بالعلوم الأخرى.

أما الفصل الثاني، فقد تناول قياس المقادير الفيزيائية وتحديد وحدات تقديرها، وكيفية تحديد أبعاد الكميات الفيزيائية المختلفة، لما لها من أهمية كبيرة في بناء أساس صحيح لأي طالب يريد أن يصبح كيميائياً أو فيزيائياً.

و قد تخصص الفصل الثالث لمعالجة الأشعة (جبر المتجهات) لما لهذا الموضوع من أهمية في معالجة المقادير الفيزيائية الشعاعية جميعها.

و قد تطرق الفصل الرابع لموضوع القوى، والعزوم، وتوازن الأجسام. **واهتم الفصل الخامس بمعالجة علم الحركة التقليدية، حيث يشكل مقدمة أساسية لعلم التحرير وقوانين نيوتن المطبقة على الجسيم المادي.**

وقد تناول الفصل السادس بشكل مبسط موضوع الحركة النسبية. في حين اهتم الفصل السابع بموضوع تحريك الجسيمات المادية وفق قوانين نيوتن الكلاسيكية، ومبدأ الحفاظ كمية الحركة جملة من الجسيمات المادية.

أما الفصل الشامن والأخير فقد عالج موضوع العمل الميكانيكي، ومفهوم الطاقة وبدأ الحفاظ الطاقة.

تضمن الكتاب مجموعة من الملحقات والجدوالت التي تساعد الطالب في فهم بعض المفاهيم لتكون عوناً له في حل بعض المسائل؛ بالإضافة إلى قائمة المصطلحات العلمية المعتمدة وقائمة المراجع التي تم استخدامها لإعداد هذا الكتاب.

وقد استخدمت الحروف اللاتينية المتعارف عليها في كتابة المعادلات، بالإضافة إلى الحروف اليونانية (المبيّنة في الملحق) والأعداد الرومانية (I, II, III, IV, V,...) التي وردت في بعض الفقرات. أيضاً، وردت في بعض الأشكال التوضيحية والمسائل حروف غامقة للدلالة على كونها أشعة مثل: (A, B, V, V₁, V₂, F₁, F₂, ...)، كما استخدمت الأعداد العربية التي نعتر بها في باقي النص.

لابد لنا من تنبيه أبنائنا الطلبة وهم يمضون السنة الأولى في الجامعة إلى اختلاف طبيعة الدراسة في التعليم ما قبل الجامعي عن التعليم الجامعي، حيث يلتزم المدرسوون والطلاب خلال مراحل الدراسة الأولى بكتاب موحد لا يجيدون عنه أو عن مفراداته إلى عالم واسع تتميز به الدراسة الجامعية ينبغي أن يعتاد فيه الطالب على ارتياد المكتبة، واستخدام الانترنت للبحث في المواضيع التي تهمه، حيث تعد الدراسة الجامعية على جهد الطالب في تطوير معارفه مستعيناً بالكتب الجامعية ومصادر العلم جميعها بشتى تخصصاته.

في الختام نأمل أن يستفيد أبناؤنا الطلاب من هذا الكتاب، ونأمل من زملائنا تزويدنا باللاحظات التي يمكن أن يجعل هذا الكتاب أفضل، وبشكله الأمثل.

المؤلفان

د. حمود د. حسان

الفصل الأول

مقدمة في أهمية الفيزياء

- 1.1 ما هي الفيزياء ؟
- 1.2 فروع الفيزياء الكلاسيكية.
- 1.3 العلاقة بين الفيزياء والعلوم الأخرى.



الفصل الأول

مقدمة في أهمية الفيزياء

Introduction

1.1 ما هي الفيزياء؟

أدت الكلمة فيزياء من الكلمة اليونانية فيزيك "φυσική"، وتعني معرفة الطبيعة (هي العلم الذي يدرس المادة وحركتها؛ بالإضافة إلى مفاهيم أخرى كالفضاء والزمن، ويتعامل مع خصائص كونية محسوسة يمكن قياسها، مثل: القوة، والطاقة، والمادة، والكتلة، والشحنة . وتعتمد الفيزياء المنهج التجريبي؛ أي أنها تحاول تفسير الظواهر الطبيعية والقوانين التي تحكم الكون عن طريق نظريات قابلة للاختبار.

علم الفيزياء هو علم تجاري يهتم بكشف أسرار الطبيعة، فكل شيء نعرفه عن هذا الكون وعن القوانين التي تحكمه تم التوصل إليها عن طريق القياسات واللاحظات لأي ظاهرة طبيعية. ويعرف علم الفيزياء أيضاً بأنه علم القياس Science of measurements العالم الشهير كلفن "عندما تستطيع قياس ما تتكلم عنه وتغير عنه بالأرقام فإنك إذاً تعرف شيئاً عنه، ولكنها عندما لا تستطيع التعبير عنه بالأرقام فإن معرفتك في هذه الحالة غير كافية ولكن تعتبر البداية".

فالفيزياء ينبغي أن تكون علماً مختصاً لدراسة الظواهر الطبيعية جميعها. وفي الواقع فقد بقىت الفيزياء حتى بداية القرن التاسع عشر تفهم بمعناها الأكثر شمولًا، وكانت تسمى الفلسفة الطبيعية، ومع ذلك فخلال القرن التاسع، وحتى عهد قريب جداً، كانت الفيزياء مقتصرة على دراسة مجموعة محددة من الظواهر الفيزيائية معرفة بشكل غير دقيق على أنها

الظواهر التي لا تتغير فيها طبيعة المواد التي تشتراك فيها، وقد ترك هذا التعريف غير الموفق للفيزياء بالتدرج، لتنعم العودة إلى المفاهيم الأولى الأكثر عمومية وأساسية. ويمكننا وفق هذه الأفكار أن نقول إن الفيزياء هي علم هدفه دراسة مركبات المادة، والتآثيرات المتبادلة بينها. وتبعداً لهذه التآثيرات المتبادلة يفسر الفيزيائي خواص المادة بحملها، كما يفسر الظواهر الطبيعية الأخرى كلها التي نشاهدها.

1.2 فروع الفيزياء الكلاسيكية:

لقد سعى الإنسان دائماً، بما يتمتع به من روح تواقة إلى المعرفة إلى تفهم أسرار الطبيعة، ولم يكن يملك في البداية كمصدر للمعلومات سوى حواسه؛ وبالتالي فقد صُنفت الظواهر المشاهدة فوق الطريقة التي يشعر بها فيها، فقد ارتبط النور بحس الرؤية، وتطور علم البصريات أو الضوء (Optics) كعلم مستقل نوعاً ما ومرتبط بالرؤية، والصوت كان مرتبطاً بحس السمع، وقد تطور علم الصوت أو الصوتيات (Acoustics) كعلم مستقل، وارتبطت الحرارة بنوع آخر من الإحساس، وبقيت دراسة الحرارة أو (الترموديناميك) خلال سنوات طويلة تشكل فرعاً مستقلاً آخر من الفيزياء، أما الحركة فهي - بالطبع - الشيء المشترك في معظم الظواهر المشاهدة، وقد تطور علم الحركة (الميكانيك) قبل فروع الفيزياء الأخرى جيئها، وقد أمكن تفسير حركة الكواكب العائدة إلى تجاذبها، كما أمكن تفسير السقوط الحر للأجسام بشكل رائع بواسطة قوانين الميكانيك وهكذا ارتبطت الجاذبية تقليدياً بالميكانيك. أما الكهرومغناطيسية (الكهرباء والمغناطيسية) التي لا ترتبط بأية تجربة حسية رغم أنها المسؤولة عن معظم هذه الظواهر فلم تظهر كفرع منظم من الفيزياء قبل القرن التاسع عشر. وهكذا كانت فيزياء القرن التاسع عشر مقسمة إلى علوم عدّة، أو فروع (تدعى كلاسيكية) الميكانيك، الحرارة، الصوت، الضوء، الكهرومغناطيسية لا تكاد تكون بينها إلا علاقات بسيطة، رغم أن الميكانيك كان - كما ينبغي له أن يكون - المبدأ القائد لكل الفروع الأخرى. وبهذا الشكل كانت تدرس الفيزياء للطلاب حتى وقت قريب. ومن بعد ذلك أضيف فرع جديد

ابعه الفيزياء الحديثة Modern Physics يضم تطورات الفيزياء في القرن العشرين إلى تلك الفروع الكلاسيكية للفيزياء.

إن الفروع الكلاسيكية للفيزياء كانت وما تزال مواضيع اختصاص مهمة جداً، ولكن لم يعد هناك من معنى لدراسة أساس الفيزياء بهذه الطريقة المجرأة، ولقد ولدت الظواهر نفسها التي تتضمنها الكهرومagnetية والفيزياء الحديثة منحى جديداً في التفكير ينظر إلى الظواهر الفيزيائية من وجهة نظر موحدة وأكثر منطقية، وهذا ما يعد إحدى الخطوات المهمة في القرن العشرين.

ويتطلب هذا العرض الموحد للفيزياء عرضاً جديداً للفيزياء الكلاسيكية، ومن وجهة نظر حديثة، وليس مجرد تقسيم للفيزياء إلى كلاسيكية وحديثة.

ستبقى هناك دائماً فيزياء حديثة؛ بمعنى أنه في أي زمن من الأزمان ستتطور فيزياء معاصرة، وهذه الفيزياء الحديثة ستطلب دائماً مراجعة، وإعادة تقييم الأفكار، والمبادئ السابقة. ينبغي أن تتوحد الفيزياء الكلاسيكية والحديثة على المستويات كلها في هيكل واحد للمعرفة وستبقى الفيزياء دائماً ككل ينظر إليها بشكل متواافق، ومنطقي.

1.3 العلاقة بين الفيزياء والعلوم الأخرى:

إن غرض الفيزياء هو أن تسمح لنا بفهم المركبات الأساسية للمادة والتغيرات المتبادلة بينها؛ وبالتالي بتفسير الظواهر الطبيعية. في ذلك خواص المادة ككل وابتداءً من هذا التحديد يمكننا أن نرى أن الفيزياء هي أكثر العلوم أساسية. فالكيمياء تهتم من حيث المبدأ بجزء خاص من هذا المجال الواسع؛ وهو تطبيق قوانين الفيزياء على تشكيل الجزيئات، والطرق العملية المختلفة لتحويل جزيئات معينة إلى أخرى، أما البيولوجيا، فينبعي أن تعتمد بشكل قوي على الفيزياء، وعلى الكيمياء لتفسير الظواهر التي تجري في الأجسام الحية. إن تطبيق مبادئ الفيزياء والكيمياء على المسائل العملية، في مجال البحث والتطبيق أو في مجال العمل المهني أدى إلى نشوء الفروع المختلفة للهندسة. إن التطبيق الحديث للهندسة مستحب من دون الفهم العميق للأفكار الأساسية لعلوم الطبيعة.

لكن الفيزياء ليست مهمة فقط لأنها تشكل حجر الأساس في المفاهيم والنظريات التي تعتمد عليها علوم الطبيعة الأخرى، بل هي من وجهة النظر العملية هي مهمة؛ لأنها تقدم تقنيات يمكن أن تستخدم في أي مجال من مجالات البحث العلمي أو التطبيقي. فالفلكي بحاجة إلى تقنية البصريات والتحليل الطيفي والراديو الكهربائي. والجيولوجي يستخدم طرق القياسات الصوتية والنوروية والميكانيكية في أبحاثه. والشيء نفسه يمكن أن يقال عن عالم الحيطات وعن عالم الأرصاد الجوية أو المزارات الأرضية. والمستشفى الحديث يكون مجهزاً بمخابر تستخدم فيها أكثر التقنيات الفيزيائية تقدماً. وباحتصار لا يكاد يوجد حقل من حقول البحث بما فيها بحوث في مجالات الآثار أو المستحاثات أو التاريخ أو الفن، يمكن أن يتم من دون أن تحتاج إلى تقنيات فизيائية حديثة. كل هذا يعطي الفيزيائي الشعور المرضي بأنه لا يسهم فقط في جعل معرفتنا بالطبيعة تتقدم؛ وإنما يسهم كذلك في التقدم الاجتماعي للإنسانية.

الفصل الثاني

القياس والوحدات

- 2.1 مقدمة.
- 2.2 القياس.
- 2.3 أنواع القياس.
- 2.4 طرق القياس.
- 2.5 المقادير الأساسية والوحدات.
- 2.6 أبعاد الكميات الفيزيائية - معادلة الأبعاد.
- 2.7 الدقة والإحكام.



الفصل الثاني

القياس والوحدات

Measurement and units

2.1 مقدمة:

بشكل عام تكون ملاحظة ظاهرة ما غير كاملة إذا لم تؤد إلى معلومات كمية. ويطلب الحصول على مثل هذه المعلومات قياس مقدار فизيائي؛ لذلك تشكل القياسات العنصر الرئيس للروتين اليومي الذي يقوم به الفيزيائي التجريبي. لقد قال الفيزيائي اللورد كلفن (Lord Kelvin) إن معرفتنا لا تكون مرضية إلا إذا استطعنا ترجمتها إلى صيغ عددية، ورغم أن هذا التأكيد هو من دون ريب مبالغ فيه إلا أنه يعكس فكرة ينبغي على الفيزيائي أن يكون دائمًاً أميناً لها طوال قيامه ببحثه. ولكن التعبير عن خاصية فизيائية بشكل عادي لا يتطلب استخدام الرياضيات لتبیان العلاقات بين مختلف الكميات فقط؛ بل أن نكون أيضًا قادرین على استخدام هذه العلاقات؛ لهذا تشكل الرياضيات لغة الفيزياء، ومن المستحيل من دون الرياضيات فهم الظواهر الفيزيائية سواء أكان ذلك من الوجهة النظرية أم التجريبية. الرياضيات هي أداة الفيزيائي، وينبغي عليه استخدامها بذكاء، وإتقان لتساعده في عمله، لا لعرقلته.

نتعامل في كل لحظة مع عدد كبير من القياسات، مثل: الطول، والمساحة، والحجم، والوقت، والوزن والطاقة... الخ، ويستخدم لكل قياس طريقة خاصة. وبغض النظر عن الطرق المستخدمة في القياس، فإن قياس أي كمية فизيائية ما هو إلا عبارة عن مقارنة بين مقدار

الكمية المقاسة ومقدار يؤخذ كوحدة. فمثلاً عند قياس طول طاولة فإننا نقارن بين طولها وطول جسم آخر يؤخذ كوحدة لقياس الأطوال (مثل: مسطرة متربة). ومعنى بقياس مقدار كمية ما، إيجاد علاقة بين مقدار هذه الكمية والوحدة المناسبة.

إن استخدام عدة وحدات لقياس كمية ما يقود إلى ضرورة مهمة وهي القدرة على تحويل وحدة إلى أخرى. وبكلمة أخرى، إنه من الضروري أن تكون قادرین على تحديد العدد الذي يقيس مقدار كمية ما في وحدة إذا كان العدد الذي يقيس الكمية نفسها في وحدة أخرى معلوماً. فإذا قيس مقدار كمية ما (A) باستخدام الوحدة α_1 فإن القيمة العددية لهذه

$$\frac{A}{\alpha_1} = a_1 \text{ حيث يكون:}$$

فعند قياس المقدار نفسه باستخدام الوحدة α_2 فإن القيمة العددية للكمية ستكون:

$$\frac{A}{\alpha_2} = a_2 \text{ وبالتالي فإن:}$$

$$A = \alpha_1 a_1 = \alpha_2 a_2 \Rightarrow \frac{a_1}{a_2} = \frac{\alpha_2}{\alpha_1}$$

أي أن القيمة العددية لكمية فизيائية تتناسب عكساً مع الوحدة المستخدمة لقياسها، وهذا فإذا كان طول شخص باستخدام وحدة المستمرة هو 176؛ فإن طول الشخص نفسه باستخدام وحدة الديسي متر سيكون 17.6

2.2 القياس:

القياس هو تقنية تعطي بواسطتها عدداً خاصاً فизياً بعد مقارنتها بكمية عيارية من النوع نفسه اختيرت كوحدة. إن غالبية القياسات التي تجري في المختبر تعود بالأساس إلى قياس الطول. باستخدامنا لهذا القياس نحصل على المقدار المطلوب، عندما يجري الفيزيائي قياساً ما عليه أن يحتاط لإدخال أقل ما يمكن من الاضطرابات على الجملة التي يراقبها. فمثلاً عندما نقيس درجة حرارة جسم ما نضع هذا الجسم على تماس مع ميزان الحرارة. ولكن حالما يتم وضعهما يجري تبادل كمية معينة من الطاقة أو (الحرارة) بين الجسم والميزان، وينجم عن ذلك تغير طفيف في درجة حرارة الجسم؛ وبالتالي يحصل تغير في المقدار

الذي نريد قياسه. بالإضافة إلى ذلك فإن جميع القياسات مشوبة بشيء من الخطأ التحريبي بسبب عيوب جهاز القياس التي لا مفر منها أو بسبب الحدود التي تفرضها حواسنا (الرؤية والسمع) المكلفة بتسجيل المعلومات. وعلى هذا يصنف الفيزيائي تقنيته للقياس بحيث يكون اضطراب المقدار المقىس أصغر من الخطأ التحريبي. وهذا في الحالة العامة ممكن دائماً عندما تقع الكميات المقىسة في المجال الجهري (الماكروسโคبي) - مثلاً في الأجسام المؤلفة من عدد كبير من الجزيئات - لأنه يكفي استخدام جهاز للقياس يحدث اضطراباً أصغر، بعده رتب، من الكمية المقىسة. وهكذا مهما كان الاضطرابحدث، فهو مهملاً أمام الخطأ التحريبي. يمكن في حالات أخرى تقدير مقدار الاضطراب، وتصحيح القيمة المقىسة.

إلا أن الحالة تكون مغایرة تماماً عندما تقيس خواص ذرية فردية كحركة إلكترون. ليس لدينا الخيار في هذه المرة في استخدام جهاز يحدث تأثيراً متبادلاً أصغر من الكمية التي نود قياسها وذلك لأنه ليس لدينا جهاز بهذا الصغر. والاضطراب المحدث هو من رتبة الكمية المقىسة نفسها، وكذلك فإنه من غير الممكن تقديره أو الأخذ به بعين الاعتبار. إذن ينبغي التمييز بين قياس كمية جهوية (ماكروس코بية) وقياس كميات ذرية. سنحتاج إلى بناء نظري خاص عندما يتعلق الأمر بمعالجة مقادير ذرية، لن نناقش الآن هذه التقنية التي ندعوها ميكانيك الكم.

هناك متطلب آخر مهم، وهو أن تكون تعريف المقادير الفيزيائية ذات صفة عملية، وهذا يعني أن تدل ظاهرياً أو ضمنياً على كيفية قياس الكمية المعرفة. فمثلاً القول: إن السرعة هي صيغة للصورة التي يتحرك بها جسم، ليس تعريفاً عملياً للسرعة، بينما القول: إن السرعة هي المسافة المقطوعة مقسومة على الزمن هو تعريف عملي للسرعة.

نقول عن مقدار ما إنه قابل للقياس إذا أمكن التوصل إلى عدد ما يعبر عن نسبة مقدارين من النوع نفسه (من نوع المقدار القابل للقياس). يسمى عندئذ المقدار المستنتاج في عملية المقارنة بوحدة أو واحدة القياس. وهنا لا بد من تحديد وحدة قياس المقدار الفيزيائي المراد قياسه. (وحدة القياس هي مقدار من النوع ذاته ينبغي أن يساوي الواحد بهدف تسهيل

عملية المقارنة). وينبغي أيضاً التمييز بين مصطلحين، المقدار المقاس وهو المقدار المعروض للقياس، والمقدار المقىس وهو الذي تم قياسه؛ بالإضافة إلى ناتج القياس المتمثل بالقيمة العددية التي تُعبر عن نسبة مقدارين من النوع نفسه.

- لجميع القياسات (القيم التجريبية) خطأ تجاري، والخطأ التجاري عبارة عن تغير ما في قيمة المقدار المقاس بسبب عيوب أداة أو جهاز القياس المستخدم أو بسبب محدودية حواسنا البصرية والسمعية التي نرصد من خلالها الظواهر التجريبية المختلفة. ولكن بعض المقادير لا تملك إلا قيمة عددية واحدة غير قابلة للزيادة أو النقصان؛ أي إنها ذات قيمة ثابتة؛ لذا فإنها تدعى بالثوابت الكونية، وتمثل هذه الثوابت ببعض الخواص الأساسية للخلاء أو للأواسط المادية. أو إنها تمثل رابطاً بين ميادين مختلفة من الفيزياء. ومن هذه المقادير، نذكر على سبيل المثال، ثابت التجاذب الكوني، وثابت بلانك، وثابت الغازات المثالية، وعدد أفوغادرو، وسرعة انتشار الضوء في الخلاء... الخ.

2.3 أنواع القياس:

تصنف القياسات، وفقاً لنوعين أساسين، القياس المباشر، والقياس غير المباشر:

- **القياس المباشر:** يسمى القياس قياساً مباشراً إذا تم الحصول عليه باستخدام أدوات القياس مباشرةً، مثل: قياس الطول بالمسطرة والقدم القنوية، والكتلة بميزان الكتل، والزمن بالميقاتية، وشدة التيار الكهربائي بمقاييس أمبير والجهد بمقاييس فولط... الخ.

- **القياس غير المباشر:** وهو القياس الذي يحتاج إلى وسيط ما لقياسه. يكون هذا الوسيط عبارة عن علاقة رياضية تربط بين مقادير عده، يعتمد قياس بعضها على القياس المباشر،

$$S = \pi r^2$$

2.4 طرق القياس:

تقاس المقادير الفيزيائية اعتماداً على إحدى الطريقتين الآتيتين:

الطريقة الحسابية، والطريقة البيانية بالرغم من اعتماد كلتا الطريقتين على دقة المحرب وحساسية الأجهزة والأدوات المستخدمة في القياس، إلا أنه لا يوجد قياس حال من الأخطاء مهمًا بلغت دقته.

يعنى آخر يوجد في كل قياس أو تجربة خطأ ناجم عن المحرب (الخطأ الشخصي) وخطأ ناتج عن صغر حساسية الجهاز المستخدم في القياس (خطأ الجهاز).

A - الطريقة الحسابية:

تعلق طريقة القياس هذه بنوع القياس. فعند القياس المباشر يكون لأدوات القياس من مسطرة ميليمترية، وقدم قنوية، وأجهزة قياس إلكترونية... الخ دور مهم في تحديد دقة النتيجة الحاصلة ويتمثل جوهر هذه الطريقة في إيجاد القيمة الوسطى للمقدار المقاس: نفرض أننا قسنا المقدار الفيزيائي (x) عدداً من المرات (n), وكانت نتائج القياسات المباشرة على الشكل التالي: $x_1, x_2, x_3, \dots, x_i$ عندئذٍ تساوي القيمة الوسطى للمقدار إلى:

$$\bar{x} = \frac{x_1 + x_2 + x_3 + \dots + x_i}{n} \Rightarrow \bar{x} = \frac{1}{n} \sum_i x_i$$

أما في حالة القياس غير المباشر، فالحالة مختلفة. لنفرض مثلاً، أن المقدار الفيزيائي هو تسارع الثقالة الأرضية (g) في مكان ما. عندئذٍ واعتماداً على قانون النواس البسيط تقوم بقياس مباشر لقيمة كل من طول خيط النواس (l) و دوره (T) ومن ثم نكتب قانون دور النواس البسيط التالي:

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} \Rightarrow g = 4\pi^2 \frac{l}{T^2}$$

وبتعويض قيم ناتج القياس المباشر لكل من (l) و (T) في العلاقة فنحصل على القيمة التجريبية لتسارع الجاذبية الأرضية (g).

B - الطريقة البيانية:

تعتمد هذه الطريقة على رسم منحنٍ بياني اعتماداً على نتائج القياس في التجربة، ومن ثم تحليل المنحنٍ الناتج وتفسيره. إذ تمثل النتائج التجريبية على ورق ميليمترٍ خاص.

2.5 المقادير الأساسية والوحدات:

قبل قياس شيء ينبغي اختيار وحدة قياس أو عيار لـ كل مقدار نود قياسه. وتوجد حاجات القياس، مقادير ووحدات أساسية ومشتقة؛ لذلك فإنه يتطلب منا بشكل أساسي الحصول على جملة من العيارات الموافقة للكثير من القيم والمقادير الفيزيائية. وبعية تحديد عيار جديد من أجل أية قيمة فيزيائية يمكن القيام بالأتي:

اختيار عدة عيارات موافقة لقيم فيزيائية أساسية (مثل الطول والكتلة والزمن) واعتمادها الوحدات الأساسية. واعتماد أن وحدات جميع القيم والمقادير الفيزيائية الأخرى مشتقة معاً. هذه الوحدات الأساسية، مستخدمنا لهذا الغرض القوانين الفيزيائية التي تربط بين هذه المقادير المختلفة.

على سبيل المثال، يمكن انطلاقاً من المقادير الثلاثة المعروفة سابقاً تحديد واحدة قياس مقدار فيزيائي مثل القوة. حيث نعلم أن القوة ترتبط مع الكتلة والتسارع حسب قانون نيوتن الثاني. وبما أن التسارع يرتبط مع الطول والزمن؛ لذلك فإن القوة التي هي عبارة عن جداء الكتلة في التسارع المكتسب تكون واحدة قياسها مرتبطة بكل من الكتلة والطول والزمن وهذا ما ندعوه بالنيوتن.

اعتمدت في نهاية القرن الثامن عشر طريقة في قياس المقادير الفيزيائية سميت "النظام المترى" ربطت بالمتر العديد من الوحدات الأخرى. وفيما بعد أنشئت بضعة نظم للوحدات أكثر كمالاً، دعيت كما يلي:

- النظام CGS وتعني (ستيمتر، غرام، ثانية) والمسمي نظام الفيزيائين.
- النظام MKS وتعني (متر، كيلوغرام، ثانية) والمسمي نظام الميكانيكيين.
- النظام MTS وتعني (متر، طن، ثانية) والمسمي النظام القانوني الفرنسي والذي استمر في الفترة الواقعة بين 1919 – 1961.

لاحظ الفيزيائيون أن معظم المفاهيم الفيزيائية ترتبط بشكل أساسي بأربعة مقادير هي الطول، والزمن، والكتلة، وشدة التيار الكهربائي. يُصاغ هذا الارتباط بعلاقة رياضية تدخل

في تكوينها المقادير الفيزيائية الأربع أو جزء منها. وبعّير عن كل وحدة مشتقة بعلاقة تربطها بالوحدات الأساسية والمتّمة، وفي سنة 1961 اعتمد فرنسا النظام الدولي SI المسمى MKSA والذي يعني (متر، كيلوغرام، ثانية، أمبير) ومازال هذا النظام مستخدماً حتى اليوم.

(الجدول 1)

الجدول (1): الوحدات الأساسية.

| الرمز | وحدة القياس | المقدار |
|-------|-------------|------------------------------|
| m | متر | الطول |
| kg | كيلوغرام | الكتلة |
| S | الثانية | الزمن |
| A | أمير | شدة التيار الكهربائي |
| K | كلفن | درجة الحرارة الترموديناميكية |
| cd | شمعة | شدة الضوء |

ملاحظة: إذا كان Y مقداراً فيزيائياً قياسه N_1 ، وواحدة قياسه u_1 . ونريد بأن يكون قياسه وواحدة قياسه N_2 ، يمكننا كتابة العلاقة التالية:

$$Y = N_1 u_1 = N_2 u_2 \\ \Rightarrow \frac{N_1 u_1}{N_2 u_2} = 1$$

إذا فرضنا أن النسبة بين وحدتي القياس u_1 و u_2 تساوي إلى $u_1/u_2 = n$ ، يكون لدينا:

$$N_2 = n N_1$$

مثال: إذا كان المقدار الفيزيائي المدروس عبارة عن طاقة، وكان قياسه مساوياً:

erg (erg) في الجملة السعوية N_1

و N_2 جول (J) في الجملة المكثية MKSA

$\frac{1J}{1erg} = 10^7$ يكون لدينا:

يبين الجدول (2) العلاقة بين قيم المقادير الفيزيائية في الجملة المكتبة والجملة السعفية، أي قيم التناسب بالنسبة لوحدتي الجمل هذه.

الجدول (2): قيم التناسب بين الجملة المكتبة والجملة السعفية.

| MKSA / CGS | CGS | MKSA | اسم المقدار الفيزيائي |
|------------|-------------------|------------------|-----------------------|
| 10^2 | cm | m | Length الطول |
| 10^3 | gr | kg | Mass الكتلة |
| 1 | s | s | Time الزمن |
| 10^2 | cm/s | m/s | Velocity السرعة |
| 10^2 | cm/s ² | m/s ² | Acceleration التسارع |
| 10^5 | dyne | N | Force القوة |
| 10^7 | erg | J | Work العمل |
| 10^7 | erg/s | W | Power الاستطاعة |
| 10 | bar | Pa | Pressure الضغط |

وسوف نتطرق فيما يلي إلى تعريف الوحدات الأساسية المستخدمة في الجملة الدولية هي الطول والكتلة والزمن.

- وحدة الطول:

اعتمد المتر ورمزه m كوحدة أساسية لقياس الطول، وعرف تاريخياً بأنه جزء من المليون من المسافة الفاصلة بين القطب الشمالي وخط الاستواء، مرسواً بمدينة باريس. وقد تم تحديد هذه المسافة بين نقطتين على طرق قضيب معدني مصنوع من خليط البلاتين والإيريديوم في الدرجة 0C. غير أن هذا العيار وجد أنه يتغير مع تغير درجة الحرارة؛ لذلك تم اللجوء إلى طريقة أخرى مستقلة عن الظواهر الطبيعية.

في عام 1960 في المؤتمر العام للمواصفات والمقياسات تقرر اعتماد وصفة جديدة للمتر ليكون مساوياً 1,650,763,73 ضعفاً من طول موجة الإشعاع الكهرومطيسي الذي يصدره عنصر الكريبيتون⁸⁶ Kr في الفراغ.

غير أن حاجة مؤسسات البحث والمصانع للدقة والتقانة العالية تطلبت تعريفاً أدق للمتر، ففي عام 1983 وخلال المؤتمر السادس عشر للمواصفات والمقاييس تقرر اعتماد تعريف جديد للمتر يعتمد على سرعة الضوء في الفراغ، والتي تعد أكبر الكميات الفيزيائية ثباتاً لتعريف المتر، إذ تقرر أن يكون المتر الواحد مساوياً إلى المسافة التي يقطعها الضوء في الفراغ $\frac{1}{299,792,458}$ من الثانية؛ أي إن سرعة الضوء في الخلاء 299,792,458 متراً في الثانية. وللمتر أجزاء ومضاعفات مبنية في الجدول (3).

جدول (3) الوحدة الأساسية (المتر) :

| | | | |
|------------------|------------|----------|----------------------|
| F | Fermi | فيرمي | 10^{-15} m |
| A° | Angstrom | انغستروم | 10^{-10} m |
| nm | nanometer | نانومتر | 10^{-9} m |
| μm | micrometer | ميكرومتر | 10^{-6} m |
| mm | millimeter | ميلي متر | 10^{-3} m |
| cm | centimeter | ستيمتر | 10^{-2} m |
| km | kilometer | كيلومتر | 10^3 m |

- وحدة الكتلة :

لقد كان تحديد وحدة عيارية للكتلة من أصعب الموضوعات التي وأجهتها الاختصاصيون. ففي البدء تقرر اعتماد الكيلوغرام ورموزه kg مساوياً لكتلة قطعة من خليط البلاتين والاريديوم ارتفاعها يساوي إلى قطيرها ويُساوي إلى 39mm، وكتلتها تكافئ كتلة 1000 cm^3 من الماء المقطر واحتفظ بهذه القطعة في باريس، إلا أن هذا لم يكن دقيقاً تماماً، فاستخدمت كتلة ذرة الكربون C^{12} ، وقورنت بقية العناصر بما للحصول على كتلتها بالنسبة لها حيث افترض أن الكيلوغرام يعادل كتلة $10 \times 5,0188^{25}$ ذرة من C^{12} وللكيلوغرام أجزاء مبنية في الجدول (4).

الجدول (4) الوحدة الأساسية (الكيلوغرام).

| | | | |
|---------------|-----------|-----------|---------------------|
| μg | microgram | ميکروگرام | 10^{-9} kg |
| mg | milligram | میلی گرام | 10^{-6} kg |
| g | gram | گرام | 10^{-3} kg |
| T | ton | طن | 10^3 kg |

- وحدة الزمن:

تعتمد وحدة الزمن على معرفة ظاهرة تكرر دائمًا بالشكل نفسه وخلال الزمن نفسه، كدوران الأرض حول نفسها أو حول الشمس، وغير ذلك. وقد كان شائعاً استخدام متوسط طول اليوم الشمسي (الزمن الفاصل بين ظهورين متتاليين للشمس في ذروة السماء) ليكون مساوياً إلى 86400 ثانية. لكن تغير طول اليوم خلال السنة جعل تحديد الثانية أمراً معقداً، لذلك اعتمد على تردد اهتزازات ذرات بلورة الكوارتز كوحدة عيارية للزمن ول فترة قصيرة، إلا أن دقة هذه الطريقة ترتبط بطاقة ذرات الكوارتز التي لا تبقى ثابتة. ونتيجة لوجود مؤثرات خارجية، فقط تم استخدام اهتزازات ذرات عنصر السيليزيوم ^{133}Cs بدلاً منها وحددت الثانية والتي رمزها S لتكون مساوية إلى $9,192,631,770$ ضعفاً من الزمن اللازم لذرات هذا العنصر للقيام باهتزازة واحدة. وهذه الثانية لها أجزاء، ومضاعفات مختلفة مبينة في الجدول (5).

الجدول (5) الوحدة الأساسية (الثانية).

| | | | |
|---------------|--------------|-------------|---------------------|
| ps | picosecond | پیکو ثانية | 10^{-12} s |
| ns | nanosecond | نانو ثانية | 10^{-9} s |
| μs | micro second | ماکرو ثانية | 10^{-6} s |
| ms | milli second | میلی ثانية | 10^{-3} s |
| min | minute | دقيقة | 60 s |
| h | hour | ساعة | 3600 s |

2.6 أبعاد الكميات الفيزيائية - معادلة الأبعاد:

إن مهمة الباحثين في العلوم - وعلى وجه الخصوص في الفيزياء - هي الربط بين الكميات الفيزيائية بوساطة معادلات وقوانين مختلفة، واستنتاج ما يمكن استنتاجه منها. وكما بينا في الفقرة السابقة أن كل مقدار فيزيائي يقدر بواحدة قياس محددة؛ وبالتالي فالعلاقة الرياضية التي تصاغ بين مقادير فيزيائية مختلفة يجب أن تتحقق أيضاً بجانسأً وتطابقاً في طبيعة الوحدات المستخدمة في العلاقة أو القانون. وبغية تحقيق ذلك يجب تحديد طبيعة كل مقدار في العلاقة.

لقد بتنا أن المقادير الفيزيائية الأساسية هي الطول، والكتلة، والزمن، غير أن المقادير الفيزيائية الأخرى تفاصس مباشرة من هذه المقادير، وبالتالي فإن هذا يعني إيجاد علاقة رياضية بين المقدار الفيزيائي والمقادير الأساسية الداخلية في تعريفه بشكل غير مباشر. مثل هذه العلاقة يطلق عليها اسم معادلة الأبعاد. وبعد يعني ماهية المقدار (طبيعته) ويرمز له عادة بقوسين متوضطين [] فمثلاً سواء قدرنا البعد بين نقطتين بالمتر أو القدم أو الميل، فإننا في الأحوال جميعها نقدر مسافة أي طول، ونرمز له بالرمز [L] من الكلمة Length، وهذا يعني أن المسافة هي من طبيعة الطول؛ وبالتالي نستطيع القول: إن أبعاد المسافة هي أبعاد طول. ومعادلة الأبعاد تسهل علينا من جهة ثانية تحديد واحدة قياس المقدار الفيزيائي المقاس. وبالطريقة نفسها نستطيع التعبير عن أبعاد الكتلة بالرمز [M] من الكلمة Mass والزمن بالرمز [T] من الكلمة Time. بصورة عامة نستطيع وصف معادلة الأبعاد لأي مقدار فيزيائي بالشكل التالي:

$$Z = A [L]^a [M]^b [T]^c$$

حيث A - ثابت يدخل في طبيعة القانون الفيزيائي، وهو مقدار يكون عدم الأبعاد، c, b, a - أعداد جزئية تبين مساهمة المقادير الأساسية L, M, T في المقدار الفيزيائي Z .

مثال 1: معادلة الأبعاد لحجم متوازي المستطيلات:

يعطى حجم متوازي المستطيلات بالعلاقة: $V = L_1 \cdot L_2 \cdot L_3$

حيث كل من L_1, L_2, L_3 هي طول وعرض وارتفاع متوازي المستطيلات. أي إنها عبارة عن أطوال، وهذا يعني أن طبيعة كل من L_1, L_2, L_3 هي أبعاد طول [L]. لذا يمكننا أن نكتب علاقة تشير صراحة إلى أن طبيعة مقدار الحجم هي مكعب بعد الطول أي:

$$[V] = [L]^3$$

وتقرأ أن بعد الحجم هو مكعب بعد الطول. ومن هنا نستطيع تحديد واحدة قياس الحجم وهي m^3 أو cm^3 ... الخ، وهذه المعادلة بعد الحجم تبقى صحيحة من أجل حجم أي شكل يطلب حساب معادلة أبعاده.

مثال 2: معادلة الأبعاد للتسارع:

لتأخذ الآن مقداراً فيزيائياً كمثال آخر، ولتكن التسارع، ولنحاول كتابة معادلة الأبعاد لهذا المقدار. يعطي التسارع العلاقة من الشكل:

$$a = \frac{d^2 L}{dt^2}$$

حيث L - المسافة و t - الزمن؛ لذلك فإن التسارع حسب هذه العلاقة هو طول (مسافة) مقسوماً على مربع زمن، فمعادلة أبعاده هي من الشكل:

$$[a] = [L] [T]^{-2}$$

كذلك فإن معادلة أبعاد السرعة هي من الشكل:

$$[v] = [L] [T]^{-1}$$

هاتان المعادلتان تبيّنان أن وحدة قياس كل من التسارع m/s^2 والسرعة m/s .

مثال 3: معادلة الأبعاد للقوة:

يمكن استنتاج معادلة أبعاد القوة انتلاقاً من قانون نيوتن الثاني الذي يربط بين كل من القوة، والمكتلة، والتسارع العلاقة من الشكل:

$$F = m a$$

وبالتالي فإن معادلة أبعادها هي من الشكل:

$$[F] = [M][a] = [M][L][T]^{-2}$$

وبالتالي فإن وحدة قياس القوة استناداً إلى معادلة الأبعاد هي عبارة عن وحدة كتلة في وحدة الطول مقسومة على مربع وحدة الزمن أي $\frac{m}{s^2}$. kg والذي يطلق عليها في الجملة الدولية اسم النيوتن. والجدول (6) يبيّن بعض وحدات القياس مع الأبعاد الموقعة لكل وحدة.

الجدول (6) معادلة الأبعاد و وحدات قياس بعض الوحدات المشتقة.

| وحدة القياس | معادلة الأبعاد | التعريف | الواحدة |
|--------------------|-------------------|------------------|-----------|
| m^2 | L^2 | الطول × الطول | السطح |
| m^3 | L^3 | السطح × الطول | الحجم |
| m/s | L/T | الطول على الزمن | السرعة |
| m/s^2 | L/T^2 | السرعة على الزمن | التسارع |
| $kg \cdot m/s^2$ | $M \cdot L/T^2$ | الكتلة × التسارع | القوة |
| $kg \cdot m^2/s^2$ | $M \cdot L^2/T^2$ | القوة × الانتقال | العمل |
| $kg \cdot m^2/s^3$ | $M \cdot L^2/T^3$ | العمل على الزمن | الاستطاعة |
| kg / ms^2 | $M/L \cdot T^2$ | القوة على السطح | الضغط |

توضّح لنا الأمثلة السابقة أن معادلة الأبعاد تعطينا وحدة قياس المقدار الفيزيائي؛ إضافة إلى التأكيد من صحة القوانين الفيزيائية المستنيرة. يلخص الملحق (1) دساتير ومعادلات الأبعاد لبعض المقادير الفيزيائية الشهيرة.

ولأسباب عملية أدخلت مضاعفات وأجزاء للوحدات الأساسية والمشتقة كقوى العشرة، ويرمز لها بأدلة التصدير وفق ترتيب الجدول (7).

الجدول (7) : أدوات التصدير لقوى العشرة:

| Power | Prefix | Abbreviation | Power | Prefix | Abbreviation |
|------------|--------|--------------|-----------|--------|--------------|
| 10^{-24} | yocto | y | 10^1 | deka | da |
| 10^{-21} | zepto | z | 10^2 | hecto | h |
| 10^{-18} | atto | a | 10^3 | kilo | k |
| 10^{-15} | femto | f | 10^6 | mega | M |
| 10^{-12} | pico | p | 10^9 | giga | G |
| 10^{-9} | nano | n | 10^{12} | tera | T |
| 10^{-6} | micro | μ | 10^{15} | peta | P |
| 10^{-3} | milli | m | 10^{18} | exa | E |
| 10^{-2} | centi | c | 10^{21} | zetta | Z |
| 10^{-1} | deci | d | 10^{24} | yotta | Y |

أمثلة:

$$1 \text{ femtometer} = 1 \text{ fm} = 10^{-15} \text{ m}$$

$$1 \text{ picosecond} = 1 \text{ ps} = 10^{-12} \text{ s}$$

$$1 \text{ nanocoulomb} = 1 \text{ nC} = 10^{-9} \text{ C}$$

$$1 \text{ microkelvin} = 1 \text{ } \mu\text{K} = 10^{-6} \text{ K}$$

$$1 \text{ millivolt} = 1 \text{ mV} = 10^{-3} \text{ V}$$

$$1 \text{ kilopascal} = 1 \text{ kPa} = 10^3 \text{ Pa}$$

$$1 \text{ megawatt} = 1 \text{ MW} = 10^6 \text{ W}$$

$$1 \text{ gigahertz} = 1 \text{ GHz} = 10^9 \text{ Hz}$$

2.7 الدقة والإحكام:

تقتضي كلمة الدقة عادة الإحكام. أما في مجال القياس، فالدقة تقتضي عدم الإحكام، نزيد بهذا القول أنه عندما نصف خاصية فيزيائية ما بواسطة بعض القيم العددية وبعض الوحدات، فإن القيمة العددية تتعلق بعدد من العوامل المختلفة، مثل: النوع الخاص لجهاز القياس المستخدم لإجراء القياس، نوع وعدد القياسات التي تجرى والطريقة التي استخدمها المخبر لاستخراج هذه القيمة العددية من الجهاز. وما لم تكن القيمة العددية مصحوبة بعدد آخر يعطي دقة القياس، فالعدد المدون هكذا يقدر ما هو جيد فهو عليه الفائدة. قد يكون عدداً ينتهي بالإحكام (أي مضبوط) ولكنه غير دقيق؛ لأن الشخص الذي سجل هذا العدد نسي أن يعطي على الأقل دلالة على طريقة في القياس.

نقدم بعض الأمثلة لتوضيح هذه الأفكار، إذا نظرنا إلى سلة تحتوي على سبع تفاحات فالتأكد (بأني أعد سبع تفاحات في السلة) هو تقدير فوري لقيمة عددي وهو دقيق ومحكم؛ لأن عدد الوحدات التي نود تعدادها صغير، وتام. إذا كان هناك الآن شخصان، الأول يضع بيضة تفاحة في السلة والثاني يسحبها بيضة من السلة، فيامكاننا عندئذ إجراء تقدير دقيق ومحكم لعدد التفاحات الموجودة في السلة في آية لحظة.

لعقد القضية الآن لنعتبر عدد سكان قرية صغيرة، فالعدد في هذه الحالة أكبر، ولكنه لا زال معقولاً وهو بالتأكيد عدد محكم وهناك مراقب واقف في منتصف الشارع الوحيد في القرية يراقب ذهاب الناس وإيابهم، فيامكان هذا المراقب أن يعطي - بعد الإحصاء - تقديرًا محكمًا لعدد الناس في القرية. ولكن مقداره العددي هذا ليس بالضرورة دقيقاً؛ لأنه من الصعب عليه اكتشاف اللحظة المحكمة لولادة ووفاة البعض من السكان. لتنقل إلى نطاق المدينة أو المحافظة، فيصبح العمل أكثر صعوبة.

لتتساءل الآن لماذا نحن بحاجة إلى تعداد محكم لسكان المحافظة؟ فلتتأملا مختلف الخدمات للسكان جميعهم ليس ضرورياً معرفة العدد المحكم لهؤلاء في كل لحظة. نحن بالأحرى بحاجة إلى تقدير محكم تتعلق دقتها بالخدمة الخاصة المعتبرة. فمثلاً لتحديد عدد المدارس الجديدة التي ينبغي بناؤها في منطقة ما يلزمنا نوع من الدقة العددية فيما يتعلق بالسكان يختلف عن النوع الذي نحن بحاجة إليه لتحديد احتياجات هذه المنطقة من مراكز للإطفائية إذا بينا تعداد سكان المحافظة بدقة 1% فإننا نعني القول إن العدد المشار إليه يمكن أن يكون أكبر بـ 1% أو أصغر 1% من عدد السكان الحقيقي الذي لا نعرفه، دون أن يكون لذلك أهمية في كثير من الحالات. ففي القرية ذات 200 نسمة تعني الدقة أننا نعرف تعدادها بتقرير شخصين اثنين، وفي المنطقة ذات الـ 100.000 نسمة فالدقة هي في حدود 1000 شخص. إذا علمنا عدد سكان سوريا بدقة 1% فهذا يعني أن رقمنا قد ينحرف بمقدار، ولكننا لا نعلم بالضبط، وبالطبع قد تكون في بعض الحالات دقة أعلى من ضرورية، وقد تكفي في حالات أخرى دقة أقل من ذلك.

لقد كانت العناية حتى الآن بعملية التعداد بحد ذاتها وال فكرة هنا هي أنه بواسطة معلومات كافية وإمكانية المعالجة السريعة لهذه المعلومات نستطيع إيجاد تعداد السكان بالضبط، ولقد ناقشنا من قبل فيما إذا كان ضرورياً معرفته بدقة أم لا. ينبغي علينا الآن أن نأخذ بعين الاعتبار وجود عمليات لا تعطينا عدداً صحيحاً للوحدات. نعلم مثلاً أنه في نقطة ما من الغرفة توجد قيمة محكمة لدرجة الحرارة إلا أن قيمتها هذه تتعلق بالتعريف المعتمد لأن درجة الحرارة هي إدراك إنساني، ومع ذلك أنها لا تقيس درجة الحرارة نفسها بطريقة التعداد؛ بل تقيس بالأحرى طول عمود من الزئبق، الذي يمثل طوله درجة الحرارة. ولأسباب مختلفة لا تكون قراءات طول العمود متماثلة في كل مرة حتى ولو بقيت درجة الحرارة ثابتة. أحد هذه الأسباب المهمة للتغيرات في القراءة يكمن في أنه توجد مسافة محدودة بين التدرجات على سلم المقاييس. يوجد عادة على المتر المستقيم مسافة 1mm فعلى هذا الأساس إذا قرأنا المتر حتى أقرب تدرجية فالقراءة عند كل من النهايتين ستكون مشوبة بخطأ قد يصل إلى 1/2mm.

هناك أنواع أخرى من خطاء القراءة تهم بها كتب متخصصة بهذه القضايا.

تسمح لنا دقة أو ارتياح عدد بتعريف عدد الأرقام المعنوية المرتبطة بالمقدار، فمثلاً إذا دل القياس على $642,54389 \pm 1\%$ فهذا يعني أن الارتباط هو بمحدود 6,4 فيحق لنا إذن لا نحتفظ إلا بالأرقام التي هي فعلاً معنوية، ففي هذه الحالة يسجل العدد $642 \pm 1\%$ أو 642 عندما يرى الطالب تحليقة فيزيائية (كتيرورة الصوت أو عدد أفوكادرو) مبنية في هذا التضخ فالعدد يمكنه مكتوب بأرقامه المعنوية الخمسة الأولى حتى ولو لم يكن معرفته بدقة أعلى، أما الدقة فلن تذكر، فإذا رغب الطالب في استعمال هذه الأرقام في حساب الارتباط أمكنه اعتبار آخر رقم معنوي مسجل بدقة ± 1 . عندما نجري سلسلة من العمليات الحسابية باستخدام أعداد معينة فأبسط طريقة لذلك هي إجراء العمليات مرة واحدة من دون الاهتمام بقضية الأرقام المعنوية حتى نهاية الجداء أو نهاية بعض العمليات الأخرى. ثم تعاد النتيجة النهائية عندئذ إلى عدد له عدد الأرقام المعنوية نفسه (أي الدقة نفسها) كالعدد الأقل دقة من بين الأعداد التي انطلقنا منها.

مسائل

2.1 أوجد معادلة الأبعاد لمساحة المربع، ومعادلة الأبعاد لمساحة الدائرة.

2.2 أوجد معادلة أبعاد الضغط.

2.3 أوجد معادلة أبعاد المقادير الآتية:

السعة الكهربائية – فرق الكمون – الشحنة الكهربائية. (استفد من الجداول المرفقة بالملحق).

2.4 إذا علمت أن العمل W يعطى بالعلاقة $W=F \cdot S$ حيث F ترمز للقوة، S ترمز للمسافة فاستنتج وحدات العمل وفق النظام الدولي للوحدات.

2.5 إذا علمت أن طاقة الحركة K تعطي بالعلاقة $K=\frac{1}{2}mv^2$ حيث m ترمز لكتلة الجسم ، v ترمز لسرعته فاستنتج وحدة الطاقة الحركية وفق النظام الدولي للوحدات ماذما تلاحظ من نتيجة المسألتين (4)، (5) ؟

2.6 استخدم تحليل الأبعاد لاختبار صحة كل من العلاقات الآتية :

$$x=v_0 t^2 \quad (a)$$
 حيث x المسافة التي يقطعها جسم يتحرك بسرعة ابتدائية v_0 في زمن t .

$$T=2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} \quad (b)$$
 حيث T ترمز للزمن الدوري لنواں بسيط ، l طوله، g تسارع الجاذبية.

$$\sigma=\frac{F}{2\pi r} \quad (c)$$
 حيث σ التوتر السطحي، r نصف قطر الأنابيب الزجاجي.



الفصل الثالث

الأشعة

- 3.1 مقدمة.
- 3.2 مفهوم الاتجاه.
- 3.3 المقادير السلمية والمقادير الشعاعية.
- 3.4 جمع الأشعة.
- 3.5 مركبات شعاع.
- 3.6 جمع عدد من الأشعة.
- 3.7 الجداء السلمي.
- 3.8 الجداء الشعاعي.
- 3.9 التمثيل الشعاعي للسطح.
- 3.10 تطبيق على مسائل في علم الحركات.



الأمثلة

Vectors

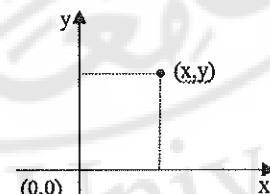
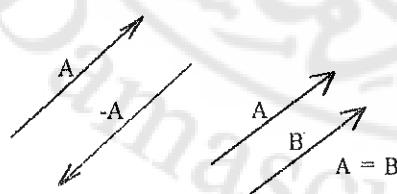
3.1 مقدمة:

سوف نستعرض في هذا الفصل المبادئ الأساسية للحساب الشعاعي الذي سنعتمد عليه كثيراً للتعبير عن الخواص الرياضية والفيزيائية للكثير من المقادير الفيزيائية التي تصادفنا في فصول هذا الكتاب. إن الجبر الشعاعي مهم لأنه يسمح للطالب العلمي أن يكتب صيغًا معقدة جداً برموز مريحة مقتضبة ومحترفة.

3.2 مفهوم الاتجاه:

إذا أعطينا خطًا مستقيماً، فإننا نستطيع السير عليه في اتجاهين متعاكسين. نفرق بينهما بإعطاء كل منها إشارة زائد أو ناقص. وحالما تحدد الاتجاه الموجب نقول إن المستقيم موجه ونسميه محوراً. إن محاور الإحداثيات Y و X وهي مستقيمات موجهة تكون الاتجاهات الموجبة عليهما كالمبنية على الشكل (3-1) ونشير عادةً إلى الاتجاه الموجب بسهم، يعرف المستقيم الموجه أو المحور اتجاهًا، وتعرف المستقيمات المتوازية الموجهة بالجهة نفسها، (الشكل 2-3) أما إذا كانت لهما اتجاهات متعاكسة، فهي تعرف اتجاهين متعاكسين

(الشكل 3-2).



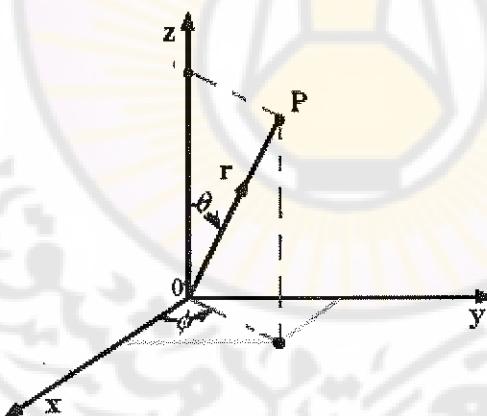
الشكل (1-3) محاور إحداثيات موجهة.

تعين الاتجاهات في المستوى بزاوية، وهي الزاوية بين اتجاه مقارنة أو محور، والاتجاه الذي نريد الإشارة إليه، مقاسة في الجهة المعاكسة لدوران عقارب الساعة (الشكل 3-3) وتعين الاتجاهات المتعاكسة بالزوايا θ و $\theta + \pi$ (أو $180^\circ + \theta$).



الشكل (3-3) في المستوى تعين الاتجاهات المتعاكسة بالزوايا θ و $\pi + \theta$ أما في الفراغ ثلاثي الأبعاد فتلزم زاويتان لتحديد اتجاه ما، الشكل (3-4) يتعين الاتجاه OP مثلاً بـ:

- (i) الزاوية θ (وهي أقل من 180°) التي يصنعها OP مع المحور OZ .
- (ii) الزاوية ϕ بين المستوى POZ والمستوى XOZ مقاسة في الاتجاه المعاكس لعقارب الساعة.



الشكل (3-4) تعين اتجاه في الفراغ.

3.3 المقادير السلمية والمقادير الشعاعية:

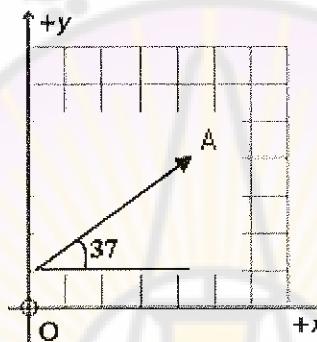
تعين كثير من الكميات الفيزيائية كلياً بقيمة عددية يعبر عنها بوحدة مناسبة. تدعى هذه الكميات مقادير سلمية. فمثلاً لتعيين حجم جسم يلزم فقط تبيان عدد

الأمتار المكعبة أو الأقدام المكعبة التي يشغلها. ولمعرفة درجة حرارة يكفي قراءة ميزان حرارة موضوع بشكل مناسب. إن الزمن والكتلة والشحنة والطاقة هي أيضاً مقادير سلّمية.

هناك كميات فيزيائية أخرى تتطلب لتعيينها الكامل بالإضافة إلى قيمتها، اتجاههاً نسمى مثل هذه الكميات مقادير شعاعية، والحالة الأكثروضوحاً هي الانتقال، يعرف انتقال جسم بالبعد الفعلي الذي انزاحه وبالاتجاه الذي انتقل وفقه. فعلى سبيل المثال:

انتقل جسيم من 0 إلى A في الشكل (3-5) يتعين هذا الانتقال بالبعد $a = 5$ وبالزاوية $\theta = 37^\circ$.

ومن المقادير الشعاعية أيضاً نذكر السرعة، التسارع، القوة...



الشكل (3-5) الانتقال هو مقدار شعاعي.

تمثل الأشعة بيانياً بقطعة من مستقيم لها اتجاه المقدار الشعاعي نفسه (يدل عليه بسهم) وطول متناسب مع هذا المقدار.

شعاع الوحدة: هو شعاع طوله يساوي الواحد. يمكن التعبير عن شعاع \vec{V} مواز لشعاع الوحدة \vec{u} بالصورة:

$$\vec{V} = V \vec{u}. \quad (3.1)$$

الشعاع المعاكس لشعاع: هو شعاع آخر له المقدار نفسه ولكن اتجاهه معاكس.

إذا كان شعاعان \vec{V} و \vec{V}' متوازيين، فيمكن كتابتهما $\vec{V} = V \vec{u}$

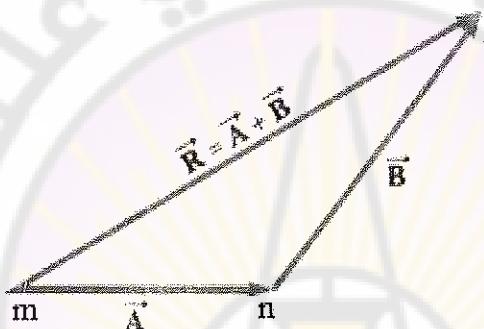
و $\vec{V}' = V' \vec{u}$ حيث إن شعاع الوحدة \vec{u} هو نفسه، وكذلك إذا كان $\vec{V}' = \lambda \vec{V}$ فيمكننا أن نكتب:

$$\vec{V} = \lambda \vec{V}$$

وبالعكس عندما تطبق معادلة كهذه على شعاعين \vec{V}_1, \vec{V} فهما متوازيان.

3.4 جمع الأشعة:

لفهم قاعدة جمع الأشعة، نعتبر في البدء حالة الانتقالات إذا انتقل جسم أولًا من m إلى n ، الشكل (3-6) وهذا ما نمثله بالشعاع \vec{A} ثم انتقل من n إلى s ولتكن \vec{B} فالنتيجة تكون مكافئة للانتقال الوحيد من m إلى s ، ولتكن \vec{R} الذي نكتبه رمزيًا $\vec{R} = \vec{A} + \vec{B}$.



الشكل (3-6) الجمع الشعاعي لانتقالين

نستطيع تعميم الطريقة على أي نوع من الأشعة نقول إذن: إن \vec{V} هو مجموع \vec{V}_1 و \vec{V}_2 إذا تم الحصول عليه كما هو مبين على الشكل(3-7) بإمكاننا أن نرى أيضاً على الشكل أن الجمع الشعاعي هو تبديلي، الشكل (3-7). إذن النتيجة تبقى نفسها إذا انعكس الترتيب في جمع الشعاعين وهذه هي النتيجة مباشرة من هندسة طريقة الجمع وللعلقة الهندسية للشكل (3-8) الصيغة الجبرية:

$$\vec{V} = \vec{V}_1 + \vec{V}_2 \quad (3.2)$$

لحساب قيمة \vec{V} نرى على الشكل(3-8) أن:

$$(AC)^2 = (AD)^2 + (DC)^2$$

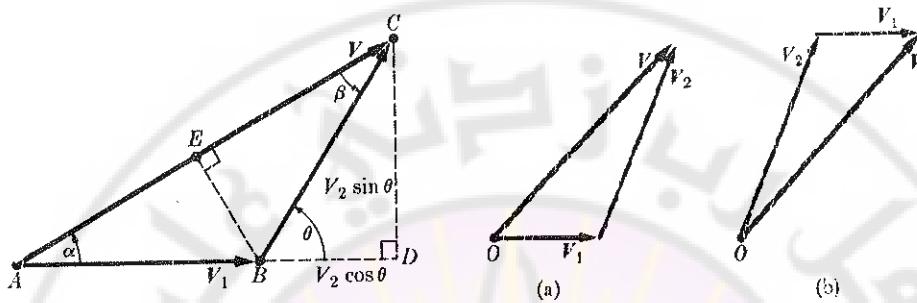
ولكن: $DC = V_2 \sin \theta$ و $AD = AB + BD = V_1 + V_2 \cos \theta$ إذن :

$$V^2 = (V_1 + V_2 \cos \theta)^2 + (V_2 \sin \theta)^2 = V_1^2 + V_2^2 + 2V_1 V_2 \cos \theta$$

$$\Rightarrow V = \sqrt{V_1^2 + V_2^2 + 2V_1 V_2 \cos \theta} \quad (3.3)$$

لتعيين اتجاه \vec{V} ينبغي علينا فقط إيجاد الزاوية α نرى بحسب الشكل أن في المثلث ACD :

$$CD = BC \sin \theta \quad : \quad BDC = AC \sin \alpha$$



الشكل (3-8)

الشكل (3-7)

$$\frac{V}{\sin \theta} = \frac{V_2}{\sin \alpha} \quad V \sin \alpha = V_2 \sin \theta \quad \text{إذن}$$

$$\frac{V_2}{\sin \alpha} = \frac{V_1}{\sin \beta} \quad \text{أو} \quad BE = V_1 \sin \alpha = V_2 \sin \beta \quad \text{وبالمثل}$$

بتركيب هاتين النتيجتين نحصل على العلاقة المتناظرة

$$\frac{V}{\sin \theta} = \frac{V_1}{\sin \beta} = \frac{V_2}{\sin \alpha} \quad (3.4)$$

وهذا نكون قد أوجدنا صيغتين ملائمتين أساسيتين لقانون التجاوب وقانون الجيب.

في الحالة الخاصة حين يكون V_1 و V_2 متعامدين $\theta = \pi/2$ تكون لدينا العلاقة

التالية (الشكل (3-9)):

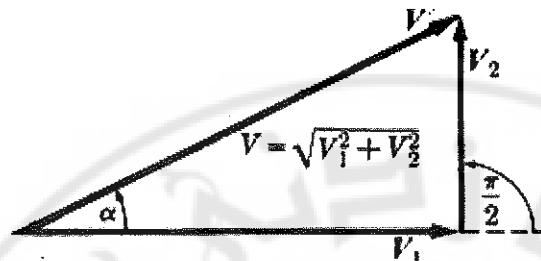
$$V = \sqrt{V_1^2 + V_2^2}, \quad \tan \alpha = \frac{V_2}{V_1} \quad (3.5)$$

نحصل على فضل أو فرق شعاعين بأن نضيف إلى الشعاع الأول الشعاع المعاكس للثاني

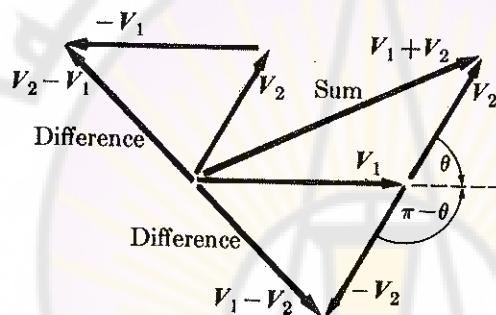
(الشكل (3-10)) أي أن:

$$\vec{D} = \vec{V}_1 - \vec{V}_2 = \vec{V}_1 + (-\vec{V}_2)$$

للحظ أن: $\vec{V}_2 - \vec{V}_1 = -\vec{D}$ وهذا يعني أنه إذا طرح شعاعان بالترتيب المعاكس فينتج عن ذلك الشعاع المعاكس. الفضل الشعاعي لا تبديلي ومقدار الفضل هو:



الشكل (3-9)



الشكل (3-10)

$$D = \sqrt{V_1^2 + V_2^2 + 2V_1V_2 \cos(\pi - \theta)}$$

$$D = \sqrt{V_1^2 + V_2^2 - 2V_1V_2 \cos \theta} \quad (3.6)$$

مسألة محلولة 1:

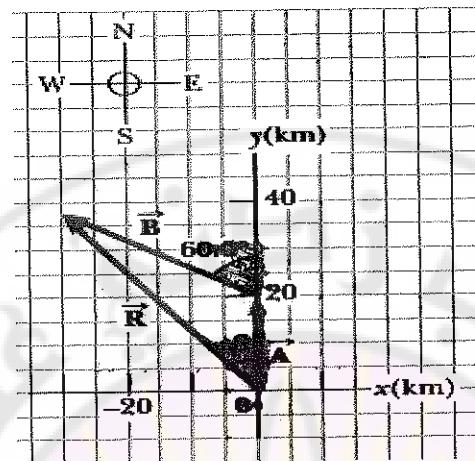
تسير سيارة من نقطة 0 باتجاه الشمال مسافة 20 km ثم تستمر بسيرها مسافة 35 km بعد أن تتحرف بزاوية 60° باتجاه الشمال الغري، كما هو موضح في الشكل (3-11)، والمطلوب إيجاد قيمة شعاع المحصلة، واتجاهها.

الحل:

نطبق العلاقة التالية لإيجاد المحصلة:

$$R = \sqrt{A^2 + B^2 + 2AB \cos 60^\circ}$$

$$R = \sqrt{400 + 1225 + 2(20)(35) \cos 60^\circ} = 48.2 \text{ km}$$



الشكل (3-1)

أما زاوية المحصلة، فهي:

$$\frac{48.2}{\sin 120^\circ} = \frac{35}{\sin \beta} \Rightarrow \sin \beta = 0.629 \Rightarrow \beta \approx 39^\circ$$

إذن قيمة المحصلة 48.2 km وبزاوية $\beta \approx 39^\circ$ شمال غربي.

مسألة محلولة 2:

لتفرض أنه لدينا شعاعان، يبلغ طول الشعاع (A) 6 cm ، ويصنع زاوية 36° مع الاتجاه الموجب للمحور X ويلغ طول الشعاع (B) 7 cm في الاتجاه السالب للمحور X. والمطلوب إيجاد:

(a) مجموع الشعاعين.

(b) فضل الشعاعين.

الحل:

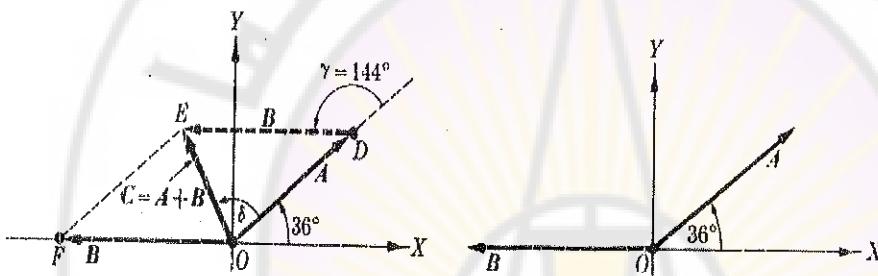
قبل البدء بتطبيق العلاقات السابقة لنرسم الأشعة في جملة محاور إحداثية (الشكل 3-12) نرى بحسب الأشكال (3-6)، (3-7)، (3-8) أنه ينبغي من أجل جمع شعاعين، وضع مبدأ أحدهما على نهاية الآخر يمكن إجراء ذلك بنقل كل من الشعاعين أو الاثنين معاً

شريطة ألا يتغير اتجاه الشعاع (الشكل 3-13) ونحصل في كل الحالات على الشعاع $\vec{C} = \vec{OE}$.

(a) نرى بحسب الشكل (3-13) أنه يمكن كتابة $\vec{C} = \vec{B} + \vec{A}$ أو $\vec{C} = \vec{A} + \vec{B}$ وباستخدام المثلث ODE نجد \vec{C} مساوياً $\vec{A} + \vec{B}$ لإيجاد قيمة \vec{C} بتطبيق المعادلة (3.3) نرى أولاً أنه يمكن مساواة \vec{A} مع \vec{V}_1 و \vec{B} مع \vec{V}_2 ومع الزاوية $\gamma = 180^\circ - 36^\circ = 144^\circ$

$$C = \sqrt{36 + 49 + 2(6)(7)\cos 144^\circ} = 4.13 \text{ cm}$$

لإيجاد الزاوية بين \vec{A} و \vec{C} نطبق المعادلة التالية:



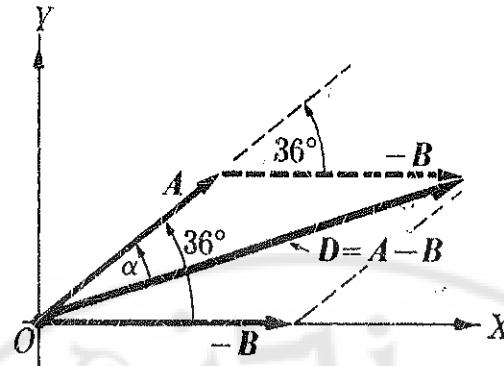
الشكل (3-13)

الشكل (3-12)

$$\text{بحيث: } \delta \cong 85^\circ \quad \sin \delta = \frac{B \sin 144^\circ}{C} = 0.996$$

إذن فطول \vec{C} هو 4.13 وحدة، واتجاهه يصنع زاوية $36^\circ + 85^\circ = +121^\circ$ مع المحور X الموجب.

(b) لإيجاد فرق الشعاعين علينا معرفة - كما في الحساب العادي - أية كمية ينبغي طرحها من الأخرى بمعنى آخر إذا عرف الشعاع \vec{D} على أنه مساوي لـ $\vec{B} - \vec{A}$ شكل (3-14) يكون $\vec{B} - \vec{A}$ يساوي $-\vec{D}$.



الشكل (3-14)

وعلى هذا وباستخدام علاقات المساواة للجزء (a) أعلاه ووفق المعادلة (3.6) نجد: من

$$|\vec{D}| = |\vec{A} - \vec{B}|$$

$$D = \sqrt{36 + 49 - 2(6)(7) \cos 144^\circ} = 12.31 \text{ cm}$$

ولإيجاد اتجاه \vec{D} نستخدم المعادلة (3.4) :

$$\frac{D}{\sin 36^\circ} = \frac{|-\vec{B}|}{\sin \alpha}$$

$$|-\vec{B}| = B \quad \text{أو أن}$$

$$\sin \alpha = \frac{B \sin 36^\circ}{D} = 0.334 \Rightarrow \alpha = 19.5^\circ$$

وبالتالي فإن طول \vec{D} هو 12.31 cm، ويصنع زاوية $16.5^\circ = 36^\circ - 19.5^\circ$ مع الاتجاه الموجب للمحور X.

يترك للطالب كتمرين إيجاد أن للشعاع $\vec{D} = \vec{B} - \vec{A}$ طولاً يساوي 12.31 cm، ويصنع زاوية 196.5° مع الاتجاه الموجب للمحور X.

3.5 مركبات شعاع:

يمكن اعتبار أي شعاع كمجموع شعاعين (أو أكثر) وعدد الإمكانيات لا متناه، وكل مجموعة من الأشعة يعطي مجموعها الشعاع \vec{V} تشكل مركبات \vec{V} .

إن المركبات المستخدمة في أغلب الأحيان هي المركبات المتعامدة، نعبر عن الشعاع كمجموع شعاعين متعامدين (الشكل 3-15). حيث وكما يدلنا الشكل

$$\vec{V} = \vec{V}_x + \vec{V}_y \text{ حيث:}$$

$$V_x = V \cos \alpha \quad V_y = V \sin \alpha \quad (3.7)$$

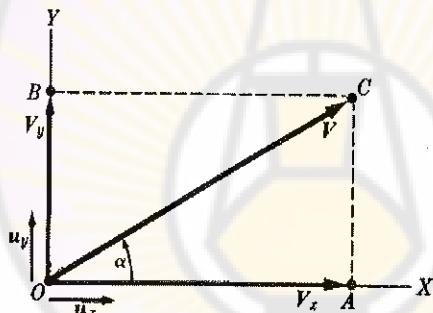
إذا عرفنا شعاعي الوحدة \vec{u}_x و \vec{u}_y في اتجاهين المحورين OX و OY نلاحظ أن:

$$\vec{V}_x = \overrightarrow{OA} = V_x \vec{u}_x \quad , \quad \vec{V}_y = \overrightarrow{OB} = V_y \vec{u}_y$$

لدينا إذن:

$$\vec{V} = V_x \vec{u}_x + V_y \vec{u}_y \quad (3.8)$$

تعطي هذه المعادلة صيغة شعاع بدلالة مركباته المتعامدة وفق بعدين بإمكاننا أيضاً باستخدام المعادلة (3.7)، أن نكتب بدلأً من المعادلة (3.8).



الشكل (3-15)

$$\vec{V} = V \cdot \cos \alpha \cdot \vec{u}_x + V \cdot \sin \alpha \cdot \vec{u}_y$$

$$\vec{V} = V (\cos \alpha \cdot \vec{u}_x + \sin \alpha \cdot \vec{u}_y)$$

عندما نقارن هذه النتيجة بالمعادلة (3.1)، ونفرض ببساطة أن $v=1$ نستخلص أن شعاع الوحدة يمكن أن يكتب:

$$\vec{u} = \cos \alpha \cdot \vec{u}_x + \sin \alpha \cdot \vec{u}_y \quad (3.9)$$

وتوجد في الفضاء ثلاثة مركبات متعامدة V_x, V_y, V_z (الشكل 3-16) يمكن لطالب أن يتحقق على الشكل (3-16) أننا نحسبها وفق العلاقات:

$$\begin{aligned}
 V_x &= V \sin \theta \cos \phi \\
 V_y &= V \sin \theta \sin \phi \\
 V_z &= V \cos \theta
 \end{aligned} \tag{3.10}$$

ويتضح عن ذلك، بحساب مباشر، أن:

$$V^2 = V_x^2 + V_y^2 + V_z^2 \tag{3.11}$$

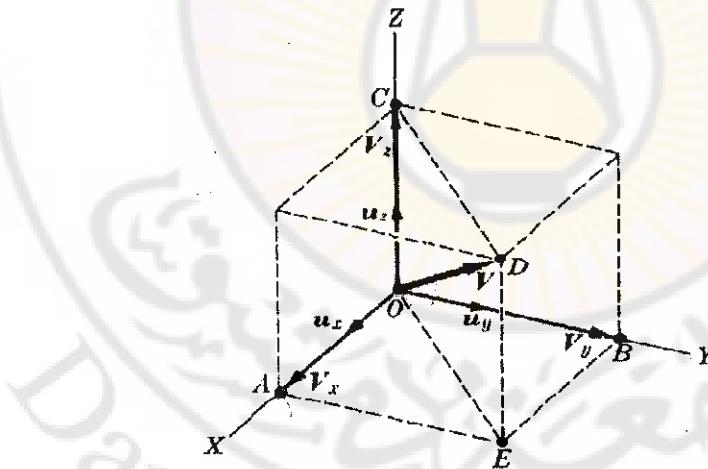
بتعریف ثلاثة أشعة وحدة و موازية على الترتیب للمحاور الثلاثة ox, oy, oz لدينا:

$$\vec{V} = V_x \cdot \vec{u}_x + V_y \cdot \vec{u}_y + V_z \cdot \vec{u}_z \tag{3.12}$$

للالاحظ أنه إذا رمزنا α و β الزاويتين اللتين يصنعهما الشعاع \vec{V} مع المحورين ox و oy وعلى الترتیب يكون لدينا بشكل مماثل للمعادلة التالية من المعادلات (3.10).

$$V_x = V \cos \alpha$$

$$V_y = V \cos \beta$$



الشكل (3-16) المركبات المتعامدة لشعاع وفق ثلاثة أبعاد.

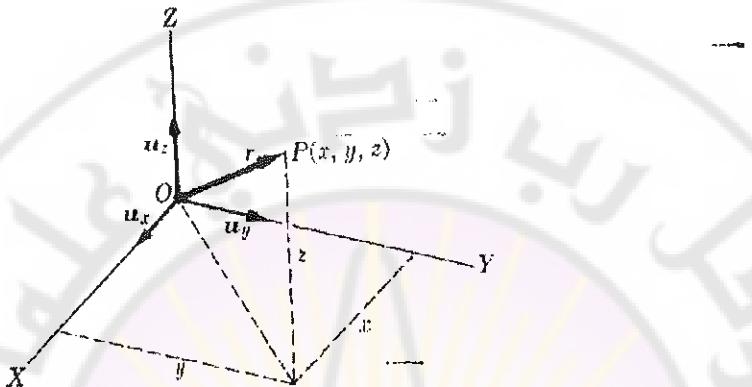
وبوضعنا هاتين العلائقتين، وكذلك $V_z = V \cos \theta$ في المعادلة (3.11) نحصل على العلاقة:

$$\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \theta = 1$$

تدعى الكميّات $\cos \alpha$ $\cos \beta$ $\cos \theta$ جيوب تمام التوجيه للشعاع.

هناك حالة مهمة لشعاع في الفراغ ثلاثي الأبعاد، وهي حالة شعاع الموضع لنقطة P ذات الإحداثيات (x, y, z) نرى على الشكل (3-17) أن:

$$\vec{r} = \overrightarrow{OP} = x\vec{u}_x + y\vec{u}_y + z\vec{u}_z \quad (3.13)$$



الشكل (3.17)

إن شعاع الموضع النسبي لنقطتين p_1 و p_2 هو $\vec{r}_{21} = \overrightarrow{P_1 P_2}$ ، الشكل (3-18)، نلاحظ بحسب الشكل أن $\overrightarrow{op_2} = \overrightarrow{op_1} + \overrightarrow{p_1 p_2}$ بحيث إن:

$$\vec{r}_{21} = \overrightarrow{p_1 p_2} = \overrightarrow{op_2} - \overrightarrow{op_1} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1$$

$$\vec{r}_{21} = (x_2 - x_1)\vec{u}_x + (y_2 - y_1)\vec{u}_y + (z_2 - z_1)\vec{u}_z \quad (3.14)$$

لنلاحظ أن $\overrightarrow{p_2 p_1} = -\overrightarrow{p_1 p_2}$ وعلينا أن نلاحظ أيضاً أنه بتركيب المعادلتين (3.11) و

(3.14) نحصل على دستور الهندسة التحليلية من أجل البعد بين نقطتين:

$$r_{21} = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$$

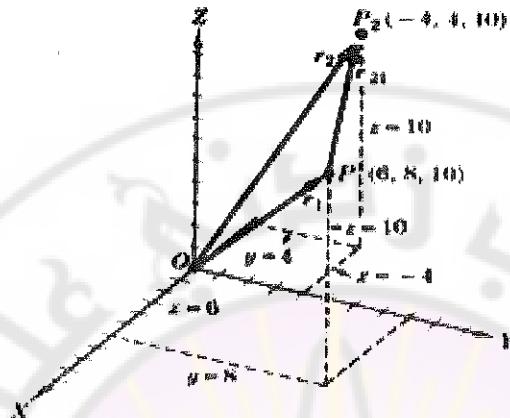
مسألة محلولة 3: أوجد البعد بين النقطتين (10 ، 8 ، 6) و (4 ، 1 ، -4).

الحل:

نرسم المحاور الإحداثية المتعامدة الثلاثة، ولتعلم عليها النقطتين (الشكل 3-17). نرى أن النقطتين واقعتان في مستوى مواز للمستوي XOY لأن كلا الاشترين على بعد (ارتفاع) 10 وحدات في الاتجاه OZ . ولدينا وفق المعادلة (3.14) من أجل r_{21}

$$\vec{r}_{21} = (-4 - 6_1)\vec{u}_x + (4 - 8)\vec{u}_y + (10 - 10)\vec{u}_z$$

$$\vec{r}_{21} = (-10)\vec{u}_x + (-4)\vec{u}_y + (0)\vec{u}_z = -(10)\vec{u}_x - (4)\vec{u}_y$$



الشكل (3-18)

وبنجد باستخدام المعادلة (3.11) أن القيمة هي:

$$r_{21} = \sqrt{10^2 + 4^2} = \sqrt{100 + 16} = \sqrt{116} = 10.77$$

مسألة محلولة 4:

أُوجد مركبات شعاع طوله يساوي 13 cm ويصنع زاوية $\theta = 22.6^\circ$ مع المحور Z وأن مسقطه على المستوى XOY يصنع زاوية $\Phi = 37^\circ$ مع الاتجاه الموجب للمحور X (راجع

الشكل 3-16) أُوجد أيضاً الزاويتين اللتين يصنعهما الشعاع مع المحورين OX وOY.

الحل:

باستخدام الشكل (3-16) من أجل هذه المسألة نقول إن:

$$V = 13, \quad \theta = 22.6^\circ, \quad \cos\theta = 0.923$$

$$\sin\theta = 0.384 \quad \phi = 37^\circ, \quad \cos\phi = 0.800 \quad \sin\phi = 0.600$$

بعد ذلك بتطبيق بسيط للمعادلة (3.10) نحصل على:

$$V_x = 13(0.384)(0.800) = 4 \text{ cm}$$

$$V_y = 13(0.384)(0.600) = 4 \text{ cm}$$

$$V_z = 13(0.923) = 12 \text{ cm}$$

في المعادلة (3.12) بإمكاننا أن نكتب:

$$\vec{V} = (4)\vec{u}_x + (3)\vec{u}_y + (12)\vec{u}_z$$

ومن أجل الزاويتين α و β واللتين يصنعاها \vec{V} مع المحورين OX و OY لدينا:

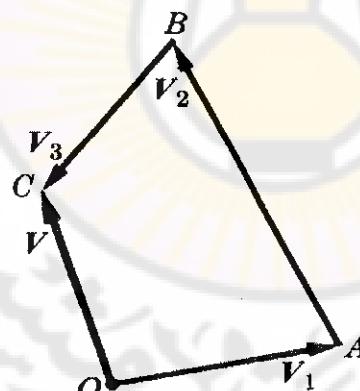
$$\cos \alpha = \frac{V_z}{V} = 0.308 \Rightarrow \alpha = 72.1^\circ$$

$$\cos \beta = \frac{V_y}{V} = 0.231 \Rightarrow \beta = 77^\circ$$

3.6 جمع عدد من الأشعة:

لجمع عدة أشعة $\vec{V}_1, \vec{V}_2, \vec{V}_3$ نسع الطريقة المبنية على الشكل (3-7) في حالة شعاعين نبيّن على الشكل (3-19) الطريقة في حالة ثلاثة أشعة، ولهذا نرسم الأشعة الواحد بعد الآخر، وشعاع المجموع هو الشعاع الواسط بين مبدأ الشعاع الأول، وخاتمة الشعاع الأخير، إذن:

$$\vec{V} = \vec{V}_1 + \vec{V}_2 + \vec{V}_3 + \dots \quad (3.15)$$



الشكل (3-19)

لا يوجد دستور بسيط للتعبير عن $\vec{V}_1, \vec{V}_2, \vec{V}_3$ ويفضّل استعمال المركبات. لنتعبّر للتبسيط الحالة التي تكون فيها الأشعة واقعة في مستوى واحد، وهي الحالة التي لا تحتاج فيها إلا إلى مركبتين وبالتالي:

$$\begin{aligned}\vec{V} &= (V_{1x} \vec{u}_x + V_{1y} \vec{u}_y) + (V_{2x} \vec{u}_x + V_{2y} \vec{u}_y) + (V_{3x} \vec{u}_x + V_{3y} \vec{u}_y) + \dots \\ &= (V_{1x} + V_{2x} + V_{3x} + \dots) \vec{u}_x + (V_{1y} + V_{2y} + V_{3y} + \dots) \vec{u}_y\end{aligned}$$

إذن

$$\begin{aligned}V_x &= V_{1x} + V_{2x} + V_{3x} + \dots = \sum_i V_{ix} \cos \alpha_i \\ V_y &= V_{1y} + V_{2y} + V_{3y} + \dots = \sum_i V_{iy} \cos \alpha_i\end{aligned}\tag{3.16}$$

حيث α_i هي الزاوية التي يصنعها \vec{V}_i مع الاتجاه الموجب للمحور X وحيث إن $V_i \sin \alpha_i$ و $V_i \cos \alpha_i$ هما مركبنا \vec{V} على OY وOX وحالما نعرف V_x, V_y نحسب باستعمال المعادلة (3.5).

مسألة محلولة 5: أوحد محصلة الأشعة الخمسة التالية:

$$\begin{aligned}\vec{V}_1 &= (4)\vec{u}_x + (-3)\vec{u}_y \\ \vec{V}_2 &= (-3)\vec{u}_x + (2)\vec{u}_y \\ \vec{V}_3 &= (2)\vec{u}_x + (-6)\vec{u}_y \\ \vec{V}_4 &= (7)\vec{u}_x + (-8)\vec{u}_y \\ \vec{V}_5 &= (9)\vec{u}_x + (1)\vec{u}_y\end{aligned}$$

الحل:

لدينا، بتطبيق المعادلة (3.16)

$$V_x = 4 - 3 + 2 + 7 + 9 = 19$$

$$V_y = 3 + 2 - 6 - 8 + 1 = -14$$

$$\vec{V} = (19)\vec{u}_x - (14)\vec{u}_y$$

$$V = \sqrt{(19)^2 + (-14)^2} = 23.55 \quad \text{إن مقدار } \vec{V} \text{ هو:}$$

وأما اتجاهه فنجد أنه انطلاقاً من: $\alpha = -36.4^\circ$ أو $\alpha = 143.6^\circ$ التي هي الزاوية التي يصنعها \vec{V} مع المحور X.

3.7 الجداء السلمي:

يعرف الجداء السلمي لشعاعين \vec{A} و \vec{B} ويمثل بالرمز $\vec{A} \cdot \vec{B}$ (يقرا A سلمياً بـ B) كمقدار سلمي يحصل عليه بإجراء جداء مقادير $A \cdot B$ وتجب الزاوية بين الشعاعين.

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A \cdot B \cdot \cos \theta \quad (3.17)$$

لدينا بالطبع $\vec{A} \cdot \vec{A} = A^2$ لأن الزاوية في هذه الحالة معدومة إذا كان الشعاعان متعامدين ($\theta = \pi/2$) فالجداء السلمي معدوم وشرط التعامد يعبر عنه إذن $\vec{A} \cdot \vec{B} = 0$. إن الجداء السلمي هو بحسب تعريفه تبديل $\vec{A} \cdot \vec{B} = \vec{B} \cdot \vec{A}$ لأن $\cos \theta$ هو نفسه في الحالتين والجداء السلمي هو توزيعي بالنسبة للجمع.

$$\vec{C} \cdot (\vec{A} + \vec{B}) = \vec{C} \cdot \vec{A} + \vec{C} \cdot \vec{B} \quad (3.18)$$

إن للجاءات السلمية بين أشعة الوحدة $\vec{u}_x, \vec{u}_y, \vec{u}_z$ القيم:

$$\vec{u}_x \cdot \vec{u}_y = \vec{u}_y \cdot \vec{u}_z = \vec{u}_z \cdot \vec{u}_x = 0 \quad (3.19)$$

$$\vec{u}_x \cdot \vec{u}_x = \vec{u}_y \cdot \vec{u}_y = \vec{u}_z \cdot \vec{u}_z = 1$$

بكتابه \vec{A} و \vec{B} بدلالة مركباتهما المتعامدة بحسب المعادلة (3.12) وبتطبيق قانون الخاصة التوزيعية (3.18) لدينا:

$$\begin{aligned} \vec{A} \cdot \vec{B} &= (A_x \vec{u}_x + A_y \vec{u}_y + A_z \vec{u}_z) \cdot (B_x \vec{u}_x + B_y \vec{u}_y + B_z \vec{u}_z) \\ &= (\vec{u}_x \cdot \vec{u}_x) A_x B_x + (\vec{u}_x \cdot \vec{u}_y) A_x B_y + (\vec{u}_x \cdot \vec{u}_z) A_x B_z \\ &\quad + (\vec{u}_y \cdot \vec{u}_x) A_y B_x + (\vec{u}_y \cdot \vec{u}_y) A_y B_y + (\vec{u}_y \cdot \vec{u}_z) A_y B_z \\ &\quad + (\vec{u}_z \cdot \vec{u}_x) A_z B_x + (\vec{u}_z \cdot \vec{u}_y) A_z B_y + (\vec{u}_z \cdot \vec{u}_z) A_z B_z \end{aligned}$$

ونحصل أخيراً بتطبيق العلاقات (3.19) على :

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z \quad (3.20)$$

وهي نتيجة لها تطبيقات عديدة.

نلاحظ أن: $A^2 = \vec{A} \cdot \vec{A} = A_x^2 + A_y^2 + A_z^2$ مما يتفق مع المعادلة (3.11).

نستطيع تطبيق خواص الجداء السليم لاستخراج العبارة (3.3) المتعلقة بجمع شعاعين سهلة ابتداءً من $\vec{V} = \vec{V}_1 + \vec{V}_2$ لدينا:

$$V^2 = (\vec{V}_1 + \vec{V}_2) \cdot (\vec{V}_1 + \vec{V}_2) = V_1^2 + V_2^2 + 2\vec{V}_1 \cdot \vec{V}_2$$

$$V^2 = V_1^2 + V_2^2 + 2V_1 V_2 \cos\theta$$

هذه النتيجة يمكن أن تعمم من دون صعوبة على أي كان من الأشعة.
لنفرض أن:

$$\vec{V} = \vec{V}_1 + \vec{V}_2 + \vec{V}_3 + \dots = \sum_i \vec{V}_i$$

$$\vec{V}^2 = (\vec{V}_1 + \vec{V}_2 + \vec{V}_3 + \dots)^2$$

$$\vec{V}^2 = V_1^2 + V_2^2 + V_3^2 + \dots + 2\vec{V}_1 \cdot \vec{V}_2 + 2\vec{V}_1 \cdot \vec{V}_3 + \dots + 2\vec{V}_2 \cdot \vec{V}_3 + \dots$$

$$V^2 = \sum V_i^2 + 2 \sum \vec{V}_i \cdot \vec{V}_j$$

بكتابة مختصرة نجد:

مسألة محلولة 6: أوجد الزاوية التي يصنعها الشعاعان:

$$\vec{A} = 2\vec{u}_x + 3\vec{u}_y - \vec{u}_z \quad B = -\vec{u}_x + \vec{u}_y + 2\vec{u}_z$$

الحل:

نحسب في البدء جداءها السلمي باستعمال المعادلة (3.20):

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = 2(-1) + 3(1) + (-1)2 = -1$$

وكذلك:

$$A = \sqrt{4+9+1} = \sqrt{14} = 3.74$$

$$B = \sqrt{1+1+4} = \sqrt{6} = 2.45$$

لدينا إذن وفق المعادلة (3.17)

$$\cos\theta = \frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{AB} = -\frac{1}{9.17} = -0.109 \Rightarrow \theta = 96.3^\circ$$

3.8 الجداء الشعاعي:

يعّرف الجداء الشعاعي لشعاعين \vec{A} و \vec{B} الذي نمثله بالرمز $\vec{A} \times \vec{B}$ (يقرأ \vec{A} شعاعياً بالشعاع العمودي على المستوى المعيّن بـ \vec{A} و \vec{B} وفي اتجاه انتقال اللولب اليميني الذي ندوره من \vec{A} نحو \vec{B} ، يقال عن لولب إنه يميّي إذا وضعت اليدين كـ \vec{A} و \vec{B} كما هو مبيّن

على الشكل (3-21-20) بحيث تتجه الأصابع وفق اتجاه الدوران، كان تقدم اللولب في اتجاه الإيمام، إن أغلب اللوالب العادية هي لوالب يمينية.

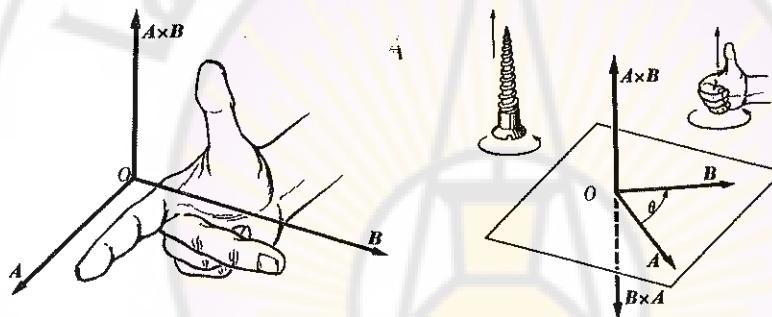
تعطى قيمة الجداء الشعاعي $\vec{A} \times \vec{B}$ بالعلاقة:

$$|\vec{A} \times \vec{B}| = A \cdot B \cdot \sin\theta \quad (3.21)$$

نستخلص وفق تعريف الجداء الشعاعي أن:

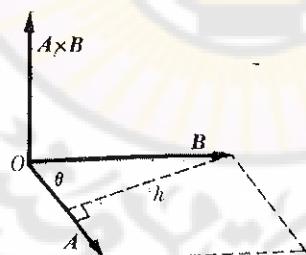
$$\vec{A} \times \vec{B} = -\vec{B} \times \vec{A} \quad (3.22)$$

لأن اتجاه دوران اللولب يتغير مع ترتيب الأشعة، وبالتالي فالجداء الشعاعي لا تبديلي إذا كان الشعاعان متوازيين كان $\theta = 0^\circ$ و $\sin\theta = 0$ والجداء الشعاعي معدوم. نعتبر إذن عن شرط التوازي $\vec{A} \times \vec{A} = 0$ وبالطبع $\vec{A} \times \vec{B} = 0$



الشكل (3-21) قاعدة اليد اليمنى.

الشكل (3-20) ترتيب الأشعة في الجداء الشعاعي.



الشكل (3-22) الجداء الشعاعي مكافئ لمساحة متوازي الأضلاع.

نلاحظ أن قيمة الجداء الشعاعي متساوية لمساحة متوازي الأضلاع المثلث المشكّل من الشعاعين أو أيضاً لضعف مساحة المثلث المشكّل مع محصلتهما، وهذا يمكن رؤيته كما يلي (الشكل 22-

(3) إن قيمة $\vec{A} \times \vec{B}$ هي $A B \sin\theta = h$ ، ولكن $B \sin\theta = h$ حيث هو ارتفاع متوازي الأضلاع الذي له \vec{A} و \vec{B} كضلعين وبالتالي:

$$\text{مساحة متوازي الأضلاع} = A \cdot h$$

إن الجداء الشعاعي توزيعي بالنسبة للجمع أي:

$$\vec{C} \times (\vec{A} + \vec{B}) = \vec{C} \times \vec{A} + \vec{C} \times \vec{B} \quad (3.23)$$

إن الجداءات الشعاعية بين أشعة الوحدة $\vec{u}_x, \vec{u}_y, \vec{u}_z$ وهي:

$$\vec{u}_x \times \vec{u}_y = -\vec{u}_y \times \vec{u}_x = \vec{u}_z$$

$$\vec{u}_y \times \vec{u}_z = -\vec{u}_z \times \vec{u}_y = \vec{u}_x$$

$$\vec{u}_z \times \vec{u}_x = -\vec{u}_x \times \vec{u}_z = \vec{u}_y \quad (3.24)$$

$$\vec{u}_x \times \vec{u}_x = \vec{u}_y \times \vec{u}_y = \vec{u}_z \times \vec{u}_z = 0$$

وبكتابة \vec{A} و \vec{B} بدلالة مركباتهما المتعامدة وفق المعادلة (3.12) وبتطبيق قانون الخاصة التوزيعية (3.23) يكون لدينا:

$$\begin{aligned} \vec{A} \times \vec{B} &= (A_x \vec{u}_x + A_y \vec{u}_y + A_z \vec{u}_z) \times (B_x \vec{u}_x + B_y \vec{u}_y + B_z \vec{u}_z) \\ &= (\vec{u}_x \times \vec{u}_x) A_x B_x + (\vec{u}_x \times \vec{u}_y) A_x B_y + (\vec{u}_x \times \vec{u}_z) A_x B_z \\ &\quad + (\vec{u}_y \times \vec{u}_x) A_y B_x + (\vec{u}_y \times \vec{u}_y) A_y B_y + (\vec{u}_y \times \vec{u}_z) A_y B_z \\ &\quad + (\vec{u}_z \times \vec{u}_x) A_z B_x + (\vec{u}_z \times \vec{u}_y) A_z B_y + (\vec{u}_z \times \vec{u}_z) A_z B_z \end{aligned}$$

وبتطبيق العلاقات (3.24) نحصل أخيراً على:

$$\vec{A} \times \vec{B} = (A_y B_z - A_z B_y) \vec{u}_x + (A_z B_x - A_x B_z) \vec{u}_y + (A_x B_y - A_y B_x) \vec{u}_z \quad (3.25)$$

يمكن للمعادلة (3.25) أن تكتب باستخدام المحدد:

$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{u}_x & \vec{u}_y & \vec{u}_z \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} \quad (3.26)$$

ملاحظة حول المحددات (المعينات): المحدد هو كتابة مرتبة وملازمة لترتيب قيم ينبعي تركيبها

بمراجعة تناظر معين المحدد من الرتبة الثانية هي جدول لأعداد 2×2 نحسبه وفق القاعدة:

$$\begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} = a_1 b_2 - a_2 b_1$$

لنلاحظ أن ما نفعله هو ضرب حدود كل من القطرين ومن ثم طرحهما والمحدد من الربطة

الثالثة هي جدول لأعداد 3×3 نحسبه وفق القاعدة:

$$\begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix} = a_1 \begin{vmatrix} b_2 & b_3 \\ c_2 & c_3 \end{vmatrix} + a_2 \begin{vmatrix} b_3 & b_1 \\ c_3 & c_1 \end{vmatrix} + a_3 \begin{vmatrix} b_1 & b_2 \\ c_1 & c_2 \end{vmatrix}$$

$$= a_1(b_2c_3 - b_3c_2) + a_2(b_3c_1 - b_1c_3) + a_3(b_1c_2 - b_2c_1)$$

لاحظ الترتيب الذي تظهر فيه الأعمدة في كل حد يمكن للطالب أن يتحقق من أنه بتطبيق

هذه القاعدة على المعادلة (3.26) يحصل على المعادلة (3.25).

مسألة محلولة 7: أوجد مساحة متوازي الأضلاع المعين بالأشعة:

$$\vec{B} = -\vec{u}_x + \vec{u}_y + 2\vec{u}_z \quad \vec{A} = 2\vec{u}_x + 3\vec{u}_y + \vec{u}_z$$

الحل:

نحسب أولاً الجداء الشعاعي $\vec{A} \cdot \vec{B}$ باستخدام المعادلة (3.26)

$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{u}_x & \vec{u}_y & \vec{u}_z \\ 2 & 3 & -1 \\ -1 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 7\vec{u}_x - 3\vec{u}_y + 5\vec{u}_z$$

ومساحة متوازي الأضلاع هي حيث قيمه $\vec{A} \times \vec{B}$ تماماً

$$\text{المساحة} = |\vec{A} \times \vec{B}| = \sqrt{49+9+25} = 9.110$$

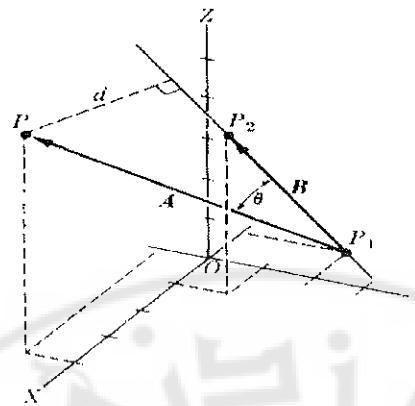
مسألة محلولة 8: أوجد بعد النقطة (-1,2,0) عن المستقيم المار بالنقطتين (-

$$P_1(1,1,4) \text{ و } P_2(1,2,0)$$

الحل:

إن الصورة الهندسية للمسألة مبينة على الشكل (3-23) نرى أن $d = P_1P \sin\theta$ لنتبر

$$\vec{B} = \overrightarrow{P_1P_2} \quad \text{و} \quad \vec{A} = \overrightarrow{P_1P}$$



الشكل (3.23)

بحيث نحصل باستخدام المعادلة (3.14) على:

$$\vec{A} = \overrightarrow{PP_1} = 5\vec{u}_x - 3\vec{u}_y + 5\vec{u}_z$$

$$\vec{B} = \overrightarrow{P_1P_2} = 2\vec{u}_x - \vec{u}_y + 4\vec{u}_z$$

$$d = A \sin \theta = \frac{AB \sin \theta}{B} = \frac{|\vec{A} \times \vec{B}|}{B}$$

نرى حينئذ أن:

وعلى هذا باستخدام المعادلة (3.26) لحساب الجداء الشعاعي $\vec{A} \times \vec{B}$ نحصل على:

$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{u}_x & \vec{u}_y & \vec{u}_z \\ 5 & -3 & 5 \\ 2 & -1 & 4 \end{vmatrix} = -7\vec{u}_x - 10\vec{u}_y + 1\vec{u}_z$$

$$\text{وبالتالي } |\vec{A} \times \vec{B}| = \sqrt{49 + 100 + 1} = \sqrt{150} = 12.25$$

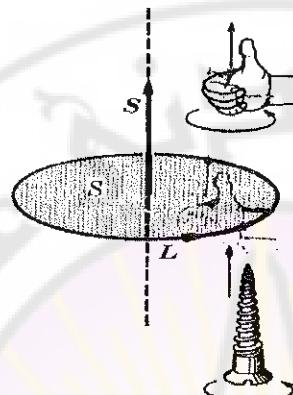
$$B = \sqrt{4 + 1 + 16} = \sqrt{21} = 4.58$$

$$d = \frac{|\vec{A} \times \vec{B}|}{B} = \frac{12.25}{4.58} = 2.67$$

3.9 التمثيل الشعاعي للسطح:

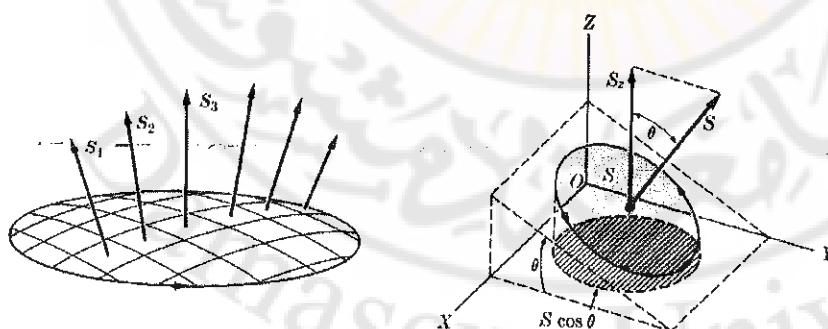
لقد بيّنا في المناقشة المتعلقة بالشكل (3-22) أن الجداء الشعاعي $\vec{A} \times \vec{B}$ يساوي بالمقدار مساحة تواري الأضلاع المعينة أضلاعه بالشعاعين \vec{A} و \vec{B} وهذا ما يوحي لنا إمكان ربط شعاع بسطح ما.

لنتعتبر سطحاً مستوياً S (شكل 24-3) حيث يوجه محيطه L كما يدل عليه السهم. سنتبني إصطلاحاً تمثيله بشعاع مقداره يساوي مساحة السطح ومنحناه هو عمودي على السطح. إن جهة الشعاع هو الاتجاه الذي يتقدم حسبه لولب يمكّن عندما يدور رأسه في نفس الجهة المعينة على المحيط.



شكل (3-24)

إن المركبات S مدلول هندسي بسيط. لنفرض أن مستوى السطح S يصنع زاوية θ مع المستوى xoy فمسقط S على المستوى xoy هو $S \cos \theta$ و هي علاقة معروفة جيداً في الهندسة الفراغية ولكن الناظم على مستوى السطح يصنع أيضاً زاوية θ مع المحور Z إذن فمركبة الشعاع S على المحور Z هي $S_z = S \cos \theta$ نستخلص من ذلك أن مركبات S وفق محاور الإحداثيات تساوي مساقط السطح على المستويات الإحداثية الثلاثة.



الشكل (3-25) التمثيل الشعاعي لسطح.

إذا كان السطح غير مستو، يمكننا دوماً تجزئه إلى عدد كبير من المساحات الصغيرة شكل (3-25) عملياً كل منها مستوية وتمثل بشعاع S والشعاع الممثل للسطح المنحني هو حينئذ.

$$S = S_1 + S_2 + S_3 + \dots = \sum_i S_i$$

لا يكون مقدار S في هذه الحالة مساوية لمساحة السطح المنحني التي تساوي $\sum_i S_i$ إلا إن مقادير مركباته الثلاثة تساوي مساحة مساقط السطح على المستويات الإحداثية الثلاثة.

لنتعتبر على سبيل المثال قطعة أرض. جزء منها أفقي والآخر على منحدر رأبة، إذا رمنا بـ S_1, S_2 مساحة كان جزء فالمساحة الكلية القابلة للاستثمار هي " $S_1 + S_2$ " أما إذا أردنا استخدام قطعة الأرض للبناء، فالأرض المستخدمة فعلاً هي مسقط قطعة أرض على مستوى أفقي ولتكن $S_1 + S_2 \cos\theta$ إن الشعاع $S = S_1 + S_2$ الممثل ل الكامل لقطعة الأرض مقداره $S = \sqrt{S_1^2 + S_2^2 + 2S_1 S_2 \cos\theta}$ أصغر من $S_1 + S_2$. لكن مركبته على المحور Z هي $S_z = S_1 + S_2$ تساوي مسقط قطعة الأرض على المستوى الأفقي xoy .

3.10 تطبيق على مسائل في علم الحركات:

لتوضيح طريقة استخدام الأشعة في الحوادث الفيزيائية البسيطة نأخذ بعض الأمثلة من علم الحركة. والفرضية الفيزيائية الوحيدة التي تحتاجها هي القبول بأن السرعة هي مقدار شعاعي.

لنفرض على سبيل المثال؛ إن مركباً ينتقل بسرعة \vec{V}_B بالنسبة إلى ماء هادي كانت \vec{V}_B هي أيضاً سرعة المركب مقاسة من قبل مراقب على الشاطئ. أما إذا كان الماء يجري بسرعة ما فسيدخل عامل الانحراف الذي يغير من سرعة المركب. وهكذا فإن السرعة المحصلة للمركب مقاسة من قبل مراقب على الشاطئ، هي المجموع الشعاعي لسرعة المركب \vec{V}_B بالنسبة إلى الماء وسرعة البحر \vec{V}_C الناجمة عن التيار $\vec{V} = \vec{V}_B + \vec{V}_C$ وتطبق محاكمة مشابهة على الأشياء المتحركة في الهواء مثل الطائرات.

مسألة محلولة 9:

يتحه زورق نحو الشمال بسرعة 15 km/hr ، منطقة يوجد فيها تيار سرعته 5 km/hr في الاتجاه 70° ، أوجد السرعة المحسّلة للزورق.

الحل:

أن هذه المسألة محلولة تخطيطياً على الشكل (3-26) حيث \vec{V}_B هي سرعة الزورق \vec{V}_C هي سرعة التيار أو الانحراف و \vec{V} السرعة المحسّلة التي يحصل عليها انطلاقاً من: $\vec{V} = \vec{V}_B + \vec{V}_C$ وهذا يستند إلى الحقيقة الفيزيائية، إن السرعة المحسّلة هي المجموع الشعاعي لسرعة الزورق بالنسبة إلى الماء وسرعة الانحراف \vec{V}_C الناجمة عن التيار. ولما كانت $\theta = 110^\circ$ فلدينا كصيغة تخليلية \vec{V} :

$$V = \sqrt{15^2 + 5^2 + 2(15)(5)\cos 110^\circ} = 14.1 \text{ km.hr}^{-1}$$

التي تعطي قيمة السرعة المحسّلة. وللحصول على الاتجاه نطبق المعادلة (3.4) فنجد:

$$\frac{V}{\sin \theta} = \frac{V_C}{\sin \beta}$$

$$\sin \beta = \frac{V_C \cdot \sin \theta}{V} = 0.332$$

وبالتالي:

وهذا يعطي $\beta = 19.4^\circ$ والحركة المحسّلة تتم إذن في الاتجاه $E 19.4^\circ N$.

مسألة محلولة 10:

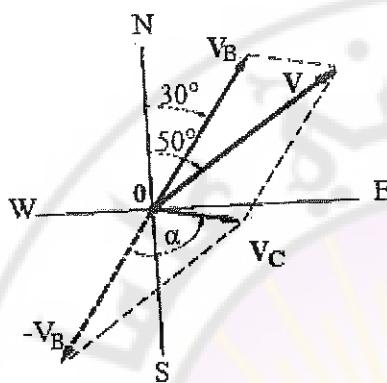
يتحرك زورق حري سريع في الاتجاه $E 30^\circ N$ بسرعة 25 km/hr في نقطة التيار فيها هو بحيث إن الحركة المحسّلة تكون بسرعة 30 km/hr في الاتجاه $E 50^\circ N$ أوجد سرعة التيار.

الحل :

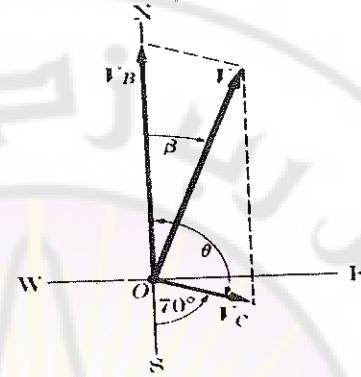
لنرمز من جديد لسرعة الزورق بـ \vec{V}_B ولسرعة التيار بـ \vec{V}_C وللسراقة المحسّلة بـ \vec{V} فيكون لدينا $\vec{V} = \vec{V}_B + \vec{V}_C$ حيث إن $\vec{V}_c = \vec{V} - \vec{V}_B$ لقد رسم على الشكل (3-27) الشعاعان

وكذلك فرقهما الذي يعطي \vec{V}_c لحساب \vec{V}_c نلاحظ أن الزاوية بين \vec{V} و \vec{V}_B وهي 160° إذن:

$$V_c = \sqrt{30^2 + 25^2 + 2(30)(25)\cos 160^\circ} = 10.8 \text{ km/hr}$$



الشكل (3.27)



الشكل (3.26)

للحصول على اتجاه \vec{V}_C نحصل أولاً على الزاوية α بين \vec{V} و \vec{V}_B وباستخدام المعادلة (3.4)

$$\frac{V}{\sin \alpha} = \frac{V_c}{\sin \beta}$$

$$\sin \beta = \frac{V \sin 160^\circ}{V_c} = 0.951$$

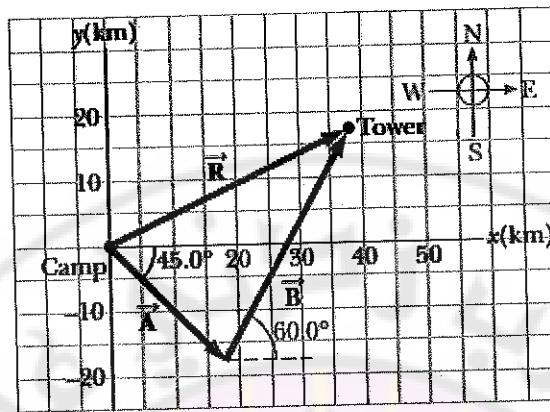
وبالتالي:

وهذا يعطينا $\alpha = 72^\circ$ ، إذن فالزاوية مع المحور NS هي: $42^\circ - 30^\circ = 12^\circ$ واتجاه \vec{V}_c هو $S42^\circ E$.

مسائل

- 3.1 أوجد الزاوية المشكّلة بين شعاعين طولهما 10 cm و 15 cm عندما يكون طول محصلتهما $(a) 20\text{ cm}$ و $(b) 12\text{ cm}$ ارسم الشكل المقابل لذلك.
- 3.2 شعاعان يصنّعان زاوية 110° . أحد الشعاعين طوله 20 cm ويصنّع زاوية 40° مع شعاع المحصلة أوجد مقدار كل من الشعاع الثاني والمحصلة.
- 3.3 طول محصلة شعاعين 10 وحدات وتصنّع زاوية 35° مع أحد الشعاعين الذي طوله يساوي 12 وحدة، أوجد مقدار الشعاع الآخر والزاوية بين الشعاعين.
- 3.4 إن لمصلّة شعاعين طول يساوي 30 وحدة وتصنّع معهما زاويتين 25° و 50° ، أوجد مقدار كل من هذين الشعاعين.
- 3.5 أوجد المركبات المتعامدة لشعاع طوله 15 cm عندما يصنّع مع الاتجاه الموجب للمحور ox زاوية: $(a) 50^\circ$ ، $(b) 130^\circ$ ، $(c) 230^\circ$ ، $(d) 310^\circ$.
- 3.6 لدينا أربعة أشعة واقعة في مستوى واحد أطوالهما على الترتيب 8 و 12 و 10 و 6 وحدات تصنّع الأشعة الثلاثة الأخيرة مع الشعاع الأول الزوايا 70° و 150° و 200° على التدريب أوجد مقدار شعاع المحصلة والاتجاه.
- 3.7 برهن أنه إذا تساوى مقدار جمع وفرق شعاعين كان الشعاعان متعامدين.
- 3.8 برهن أنه إذا تعامل جمع وفرق شعاعين فالشعاعان لهما قيمتان متساويان.
- 3.9 يبدأ رحال رحلة على الأقدام، فيقطع في البداية مسافة 25 km باتجاه الجنوب الشرقي من مكان المخيّم. في اليوم التالي، يقطع مسافة 40 km بزاوية 60° متوجهاً نحو الشمال الشرقي، حيث اكتشف برج حراسة لغابة هناك، كما هو موضح في الشكل (3-28).
- المطلوب:
1. حدد مركبات تحركات الرحال في اليوم الأول و الثاني.

2. حدد مركبات محمل تحركات الرحلة. 3- أوجد قيمة المحصلة واتجاهها ابتداء من قاعدة التخييم.



الشكل (3.28)

3.10 لدينا الشعاعان:

$$\vec{A} = (3)\vec{u}_x + (4)\vec{u}_y + (-5)\vec{u}_z$$

$$\vec{B} = (-1)\vec{u}_x + (1)\vec{u}_y + (2)\vec{u}_z$$

أوجد: (a) قيمة واتجاه محصلتهما.

$$\vec{A} - \vec{B}$$
 (فرقهما)

$$\vec{B}$$
 مع \vec{A} (الزاوية)

3.11 أوجد محصلة جمع الأشعة التالية:

$$\vec{V}_1 = 5\vec{u}_x - 2\vec{u}_y + \vec{u}_z$$

$$\vec{V}_2 = -3\vec{u}_x + 1\vec{u}_y - 7\vec{u}_z$$

$$\vec{V}_3 = 4\vec{u}_x + 7\vec{u}_y + 6\vec{u}_z$$

واحصل على مقدار المحصلة والزوايا التي تصنعاها مع المحاور OZ ، OY ، OX .

3.12 أوجد محصلة الأشعة الخمسة:

$$\vec{V}_1 = 4\vec{i} - 3\vec{j}, \vec{V}_2 = 3\vec{i} + 2\vec{j}, \vec{V}_3 = 2\vec{i} - 6\vec{j}$$

$$\vec{V}_4 = 7\vec{i} - 8\vec{j}, \vec{V}_5 = 9\vec{i} + \vec{j}$$

3.13 أوجد الزاوية التي يصنعها الشعاعان:

$$\vec{A} = 2\vec{i} + 3\vec{j} - \vec{k}, \quad \vec{B} = -\vec{i} + \vec{j} + 2\vec{k}$$

3.14 لتكن الأشعة التالية:

$$\vec{V}_1 = -\vec{u}_x + 3\vec{u}_y + 4\vec{u}_z$$

$$\vec{V}_2 = 3\vec{u}_x - 2\vec{u}_y - 8\vec{u}_z$$

$$\vec{V}_3 = 4\vec{u}_x + 4\vec{u}_y + 4\vec{u}_z$$

(a) بين بمعالجة مباشرة فيما إذا كان يوجد فرق بين الجدائل الشعاعين

$$(\vec{V}_1 \times \vec{V}_2) \times \vec{V}_3 \quad \text{و} \quad \vec{V}_1 \times (\vec{V}_2 \times \vec{V}_3)$$

(b) أوجد $(\vec{V}_1 \times \vec{V}_2) \cdot (\vec{V}_2 \times \vec{V}_3)$ وبين فيما إذا كان يوجد اختلاف بينهما.

(c) احسب $\vec{V}_2 \cdot (\vec{V}_3 \times \vec{V}_1)$ وقارن هذه النتيجة مع النتيجتين الأوليتين.

3.15 أوجد البعد بين النقاطين $P_1(4,5,-7)$ و $P_2(-3,6,12)$ و اكتب أيضاً معادلة المستقيم المار بهما بين النقاطين.

3.16 أوجد بعد النقطة $P(4,5,-7)$ عن المستقيم الذي يمر بالنقطة $Q(-3,6,12)$

والموازي للشعاع $\vec{V} = 4\vec{u}_x - \vec{u}_y + 3\vec{u}_z$ ، أوجد أيضاً بعد P عن المستوى المار بـ Q العمودي على \vec{V} .

3.17 تعطى ثلاثة أشعة كما يلي:

$$\vec{A} = 5\vec{i} + 4\vec{j} - 6\vec{k}, \quad \vec{B} = -2\vec{i} + 2\vec{j} + 3\vec{k}, \quad \vec{C} = -4\vec{i} + 3\vec{j} + 2\vec{k}$$

أوجد مركبات الشعاع \vec{R} المعطى بالعلاقة $\vec{R} = \vec{A} - \vec{B} + \vec{C}$.

3.18 لعتبر ثلاث قوى تؤثر في نقطة على النحو التالي:

$$\vec{F}_3 = -\vec{i} + 2\vec{j} - \vec{k}, \quad \vec{F}_2 = 2\vec{i} - \vec{j} + 3\vec{k}, \quad \vec{F}_1 = -\vec{i} + 3\vec{j} + 2\vec{k}$$

والمطلوب أوجد مقادير واتجاهات الأشعة التالية:

$$\vec{F}_1 + \vec{F}_2 - \vec{F}_3, \quad \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3$$

القوى

4.1 مقدمة.

4.2 تركيب القوى المتلاقيّة.

4.3 العزم.

4.4 عزم عدة قوى متلاقيّة.

4.5 تركيب القوى المطبقة على جسم صلب.

4.6 تركيب القوى الواقعة في مستو واحد.

4.7 تركيب القوى المتوازية.

4.8 مركز الثقل.

4.9 توازن جسيم.

4.10 توازن جسم صلب.



القوى

Forces

4.1 مقدمة:

توقف حالة التوازن والحالة الحركية للجسم المادي على التأثيرات الميكانيكية المتبادلة بينه وبين الأجسام الأخرى من ضغط وشد وتنافر، التي يمكن أن تحدث بين الأجسام نتيجة لهذا التأثير. يسمى المقدار الذي يعد مقياساً كمياً للتأثير الميكانيكي على الأجسام المادية بالقوة.

إن مفهوم القوة لا يكفي وصفه بقيمتها الجبرية فقط وإنما يلزم لوصفه بشكل كامل تحديد جهة التأثير والمنحي الذي يتم وفقه التأثير بين الأجسام، أي إن هذا المفهوم يصنف بين المقادير الفيزيائية الشعاعية، لذلك ولتحديده بشكل تام يجب أن نحدد العناصر الأساسية الأربع للنقدار الشعاعي وهي: الشدة، الجهة، الحامل ونقطة التأثير. لذلك فعند ورود رمز القوة يجب أن يتبع بإشارة الشعاع أعلى الرمز مثل \vec{F} .

تقاس القوة في جملة الوحدات الدولية بالنيوتن الذي يرمز بـ(N)، ويمكن أيضاً أن نعبر عن القوة بوحدات أخرى مختلفة مثل الكيلوغرام ثقل (kgf) أو الليبرة التقليدية (lbf) الخ، حيث يمكن إجراء التحويلات بين هذه الوحدات كما يلي:

$$1 \text{ kgf} = 9.8 \text{ N}, \quad 1 \text{ lbf} = 0.46 \text{ kgf} = 4.45 \text{ N}$$

سنقوم في هذا الفصل بمناقشة الخواص العامة للقوى، ودراسة توازن الأجهزة المادية تحت تأثير جملة من القوى لما لهذه المسألة من تطبيقات واسعة وهامة.

4.2 تركيب القوى المتلاقيّة:

يطلق تعريف القوى المتلاقيّة على جملة القوى التي يمكن أن تلتقي أو تتقاطع المستقيمات الحاملة لها (خطوط تأثيرها) في نقطة واحدة. يمكن أن تكون هذه الجملة من القوى موجودة في الفراغ ثلاثي الأبعاد أو في المستوى ثانوي البعـد. كما أشير أعلاه بأن القوة هي مقدار شعاعي، لذلك، لدراسة تأثير جملة من القوى على جسم ما؛ يلزم تحديد ما يعرف مختصّلة هذه الجملة أي المجموع الشعاعي لهذه الجملة و الذي نحصل عليه وفقاً للطريقة الموضّحة في الفقرة (3.6) إذن فمختصّلة عدة قوى متلاقيّة $\vec{F}_1, \vec{F}_2, \vec{F}_3$ هي:

$$\vec{R} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 + \dots = \sum \vec{F}_i \quad (4.1)$$

إذا كانت القوى واقعة في مستوى واحد مثلاً في المستوى XY فلدينا بحسب المعادلة .(3.16)

$$\vec{R} = R_x \vec{u}_x + R_y \vec{u}_y$$

حيث:

$$R_x = \sum F_{ix} = \sum F_i \cos \alpha_i \quad R_y = \sum F_{iy} = \sum F_i \sin \alpha_i \quad (4.2)$$

إن قيمة المختصّلة أو شدتها R هي:

$$R = \sqrt{R_x^2 + R_y^2}$$

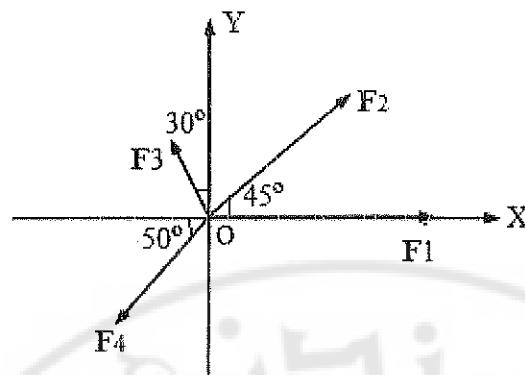
واتجاهها يعطى بالزاوية α

$$\tan \alpha = R_y / R_x$$

مسألة محلولة 1:

لتكن لدينا أربع قوى مؤثرة على جسم في نقطة O (الشكل 4.1) حيث تعطى قيم القوى كما يلي: القوة \vec{F}_1 تساوي 240 N القوة \vec{F}_2 تساوي 180N، القوة \vec{F}_3 تساوي 60 N، والقوة \vec{F}_4 تساوي 160N واتجاهات هذه القوى مبيّنة على الشكل، والمطلوب حساب مقدار مختصّلة جملة القوى واتجاهها.

الحل: نعبر أولاً عن كل قوة بدلالة مركباتها وفق المحورين OX و OY باستخدام الزاوية المشكلة بين المحور X وتلك القوة وهكذا يكون لدينا:



(الشكل) (4-1)

$$\vec{F}_1 = (F_1 \cos 0^\circ) \vec{u}_x + (F_1 \sin 0^\circ) \vec{u}_y = (240) \vec{u}_x + (0) \vec{u}_y \text{ N}$$

$$\vec{F}_2 = (F_2 \cos 45^\circ) \vec{u}_x + (F_2 \sin 45^\circ) \vec{u}_y = (127.3) \vec{u}_x + (127.3) \vec{u}_y \text{ N}$$

$$\vec{F}_3 = (F_3 \cos 120^\circ) \vec{u}_x + (F_3 \sin 120^\circ) \vec{u}_y = (-30) \vec{u}_x + (52) \vec{u}_y \text{ N}$$

$$\vec{F}_4 = (F_4 \cos 230^\circ) \vec{u}_x + (F_4 \sin 230^\circ) \vec{u}_y = (-102.8) \vec{u}_x + (-122.6) \vec{u}_y \text{ N}$$

ولما كانت المحصلة $\vec{R} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 + \vec{F}_4$ يكون لدينا قيمة مركبتي المحصلة:

$$R_x = 240 + 127.3 - 30 - 102.8 = 234.5 \text{ N}$$

$$R_y = 0 + 127.3 + 52 - 122.6 = 56.7 \text{ N}$$

وبالتالي القوة المحصلة: $\vec{R} = (234.5) \vec{u}_x + (56.7) \vec{u}_y \text{ N}$

ومنه نستخلص قيمة القوة المحصلة واتجاهها:

$$R = 241.3 \text{ N} \quad \tan \alpha = 0.242 \Rightarrow \alpha = 13.6^\circ$$

مسألة محلولة 2: أوحد مجموع القوى الثلاث \vec{F} ، \vec{Q} ، \vec{P} التي تعطى مركباتها في جملة

الإحداثيات الديكارتية بالقيم التالية:

$$P_x = 6 \text{ N} , \quad P_y = 3 \text{ N} , \quad P_z = 12 \text{ N}$$

$$Q_x = 3 \text{ N} , \quad Q_y = -7 \text{ N} , \quad Q_z = 1 \text{ N}$$

$$F_x = 5 \text{ N} , \quad F_y = 2 \text{ N} , \quad F_z = -8 \text{ N}$$

الحل:

من العلاقة (4.1) نجد:

$$R_x = \sum_{i=1}^N F_{ix} = P_x + Q_x + F_x = 6 + 3 + 5 = 14 \text{ N}$$

$$R_y = \sum_{i=1}^N F_{iy} = P_y + Q_y + F_y = 3 - 7 + 2 = -2 \text{ N}$$

$$R_z = \sum_{i=1}^N F_{iz} = P_z + Q_z + F_z = 12 + 1 - 8 = 5 \text{ N}$$

بتعويض القيم السابقة نجد أن قيمة المحصلة هي:

$$R = \sqrt{(14)^2 + (-2)^2 + (5)^2} = 15 \text{ N}$$

وبالتالي قيم زوايا المحصلة مع جملة الإحداثيات هي:

$$\cos \alpha = \frac{14}{15}, \quad \cos \beta = \frac{2}{15}, \quad \cos \gamma = \frac{5}{15}$$

$$\alpha = 21^\circ, \quad \beta = 97^\circ 40', \quad \gamma = 70^\circ 30'$$

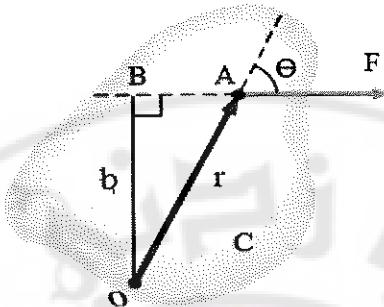
4.3 العزم:

عندما تؤثر قوة ما على جسم صلب مثبت من نقطة ما منه بحيث يمر حامل هذه القوة من نقطة التثبيت؛ فإننا نجد أن الجسم يبقى بحالة سكون تماماً دون أي انتقال أو دوران. أما لو طبقت القوة على أية نقطة أخرى من الجسم بحيث لا يمر حاملها من نقطة التثبيت لوجدنا الجسم يدور حول نقطة التثبيت دون أن يتقل من مكانه. مما يعني أن هناك فعلاً واضحاً على الجسم نسميه بالفعل الدوراني للقوة. هذا الفعل الدوراني للقوى نعرفه بعزم القوة؛ حيث يمكن نسبه إما إلى نقطة الدوران أو إلى محور الدوران، وذلك حسب الحالة للجسم الخاضع للقوة.

لنعتبر قوة \bar{F} مؤثرة على جسم C يمكنه الدوران حول نقطة O (الشكل 4.2) إذا كانت القوى لا تمر في O فلها مفعول يجعل الجسم يدور حول O تدلينا بخبريتنا اليومية أن فعالية \bar{F} بإحداث الدوران تزداد مع البعد O (ذراع الرافعة أو القوة $= OB$) عن مستقيم فعل القوة فمثلاً عندما نفتح باباً ندفع هذا الباب أو نسحبه دوماً من موضع يبعد أكبر بعد ممكن عن المفاصل، وكذلك نحاول جعل المتنحنى الذي ندفع أو نسحب عمودياً على

الباب توحى لنا هذه التجربة انه من المناسب تعريف مقدار فيزيائي τ نسميه العزم (أو عزم القوة) بالعلاقة:

$$\vec{\tau} = \vec{F} \cdot b \quad (4.3)$$



الشكل (4-2) عزم قوة

أو العزم = القوة × ذراع القوة. وعلى هذا يمكن أن يقدر العزم بمداده وحدة القوة ووحدة الطول. وهكذا يقدر العزم في الجملة الدولية بالنيوتون.متر أو N.m وهناك وحدات أخرى تستخدم أيضاً مثل (lbf.ft) أو (kgf.m)

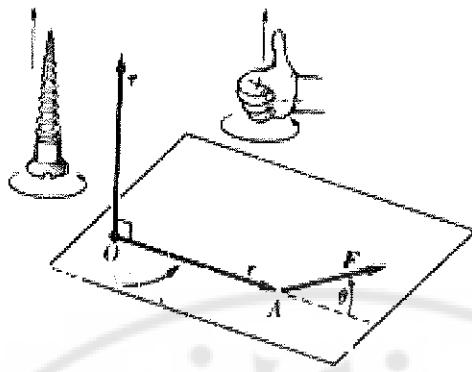
ومن الشكل نجد أن $b = r \sin \theta$ يمكننا أيضاً كتابة:

$$\tau = F \cdot r \cdot \sin \theta \quad (4.4)$$

بمقارنة هذه المعادلة مع المعادلة (3.21) نستخلص أنه يمكن تعريف العزم بأنه مقداراً شعاعياً يعطى بالجداه الشعاعي:

$$\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F} \quad (4.5)$$

حيث \vec{r} هو شعاع الموضع، بالنسبة إلى O، للنقطة A حيث تطبق فيها القوة. وبحسب خواص الجداه الشعاعي يمثل العزم بشعاع عمودي بأن واحد على \vec{r} و \vec{F} أي عمودي على المستوى المعيين بـ \vec{r} و \vec{F} وهو يتجه وفق اتجاه تقدم لولب يميني ندوره في نفس اتجاه الدوران الذي تحدثه \vec{F} حول O وهذا مبين على الشكل (4.3). ويمكن أن نصلح على أن العزم موجب إذا كانت القوة تدور الجسم حول النقطة المعتبرة بعكس عقارب الساعة، وسالباً إذا كان الدوران للجسم مع عقارب الساعة.



الشكل (4.3) العلاقة الشعاعية بين العزم والقوة وشاع الموضع.

فإذا تذكرنا أن:

$$\vec{r} = x \vec{u}_x + y \vec{u}_y + z \vec{u}_z \quad \vec{F} = F_x \vec{u}_x + F_y \vec{u}_y + F_z \vec{u}_z$$

كان لدينا بتطبيق المعادلة (3.26)

$$\vec{\tau} = \begin{vmatrix} \vec{u}_x & \vec{u}_y & \vec{u}_z \\ x & y & z \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix} = (yF_z - zF_y)\vec{u}_x + (zF_x - xF_z)\vec{u}_y + (xF_y - yF_x)\vec{u}_z \quad (4.6)$$

$$\tau_x = yF_z - zF_y, \quad \tau_y = zF_x - xF_z, \quad \tau_z = xF_y - yF_x \quad \text{أو}$$

بصورة خاصة إذا كان \vec{r} و \vec{F} معاً في المستوى XOY كان $z = 0$ و

بحيث أن:

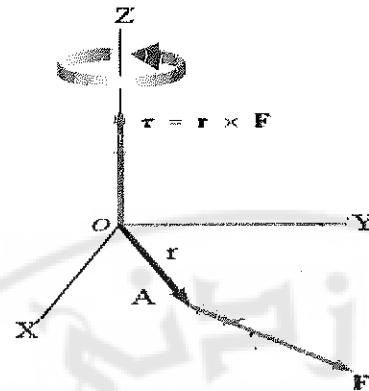
$$\vec{\tau} = (xF_y - yF_x)\vec{u}_z \quad (4.7)$$

ويكون $\vec{\tau}$ موازٍ للمحور Z في هذه الحالة، كما يبيّن الشكل (4-4).

للحظ أنه يمكن إزاحة القوة على طول مستقيم فعلها بدون تغيير عزمها. لأن البعد b يبقى نفسه. وكذلك من أجمل قيم اختيارية لـ x و y تعطي المعادلة (4.8) معادلة مستقيم فعل القوة

التي لها العزم $\vec{\tau}$.

$$\tau = xF_y - yF_x \quad (4.8)$$



الشكل (4-4)

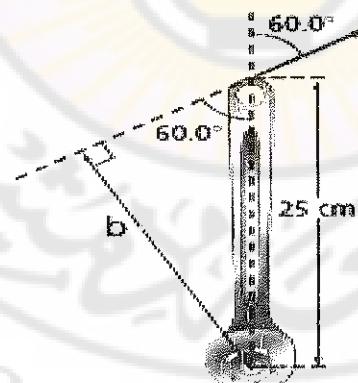
مسألة محلولة 3:

يراد شد صمولة (عرقة) محرك سيارة بعزم قيمته 35 N.m ويستخدم لذلك مفك طوله 25cm حيث يتم سحب نهاية المفك بزاوية 60° على المحور الشاقولي كما هو موضح في الشكل (4-5) والمطلوب:

- ما هو طول ذراع الرافعة؟

- ما هي القوة التي يجب تطبيقها؟

الحل:



الشكل (4-5)

$$b = r \sin \theta^\circ = (0.25 \text{ m})(\sin 60^\circ) = 0.22 \text{ m}$$

$$F = \frac{\tau}{b} = \frac{35 \text{ N.m}}{0.22 \text{ m}} = 1.6 \times 10^2 \text{ N}$$

مسألة محلولة 4:

عين العزم المطبق على الجسم المبين في الشكل (4-6) حيث \vec{F} تساوي 6N وتصنع زاوية 30° مع المحور X وحيث r له طول يساوي 45cm ويصنع زاوية 50° مع المحور X الموجب. ثم أوجد معادلة مستقيم فعل القوة.

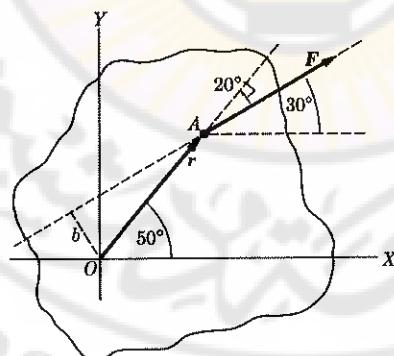
الحل:

نستطيع إجراء الحل بطريقتين مختلفتين نرى أولاً حسب الشكل: أن ذراع الرافعة للقوة \vec{F} (لأن $r = 45 \text{ cm} = 0.45 \text{ m}$) هو

هو $b = r \sin 20^\circ = (0.45 \text{ m})(0.342) = 0.154 \text{ m}$ والعزم بالنسبة ل O هو إذن:

$$\tau = F \cdot b = (6\text{N})(0.154\text{m}) = 0.924 \text{ N.m}$$

كما ينبغي علينا لمراقبة الدقة الكاملة، كتابة 0.924 N.m - لأن الدوران حول O يتم في اتجاه دوران عقارب الساعة. وكطريقة ثانية، نستطيع استخدام المعادلة (4.8) لأن المسألة ذات بعدين لدينا حينئذ:



الشكل (4-6)

$$x = r \cos 50^\circ = 0.289 \text{ m} \quad y = r \sin 50^\circ = 0.245 \text{ m}$$

$$F_x = F \cos 30^\circ = 5.196 \text{ N} \quad F_y = F \sin 30^\circ = 3.0 \text{ N}$$

وبالتالي نجد قيمة العزم:

$$\tau = xF_y - yF_x = 0.867 - 1.792 = -0.925 \text{ N.m}$$

وهذه النتيجة متوافقة مع الطريقة الأولى وهي تعطي منحى العزم مباشرة.

للحصول على معادلة مستقيم فعل القوة \vec{F} تعتبر فقط x و y مجهولين في المعادلة (4.8)

ما يعطي:

$$-0.925 = 3x - 5.196y$$

4.4 عزم عدة قوى متلاقية:

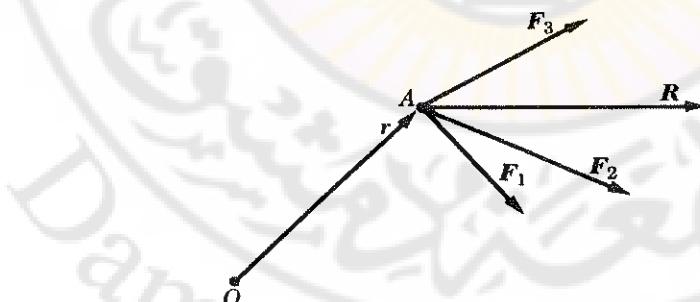
لنعتبر الآن عدة قوى $\vec{F}_1, \vec{F}_2, \vec{F}_3, \vec{F}_4$ مؤثرة في نقطة A الشكل (4.7) إن العزم

بالنسبة لـ O لكل قوة \vec{F}_i هو $\vec{r} \times \vec{F}_i$ ، للاحظ أننا نكتب \vec{r} وليس \vec{r}_i لأن كل القوى مطبقة في النقطة نفسها.

إن عزم المحصلة \vec{R} هو $\vec{r} \times \vec{R} = \vec{r} \times (\vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 + \vec{F}_4 + \dots)$ حيث \vec{r} من جديد

هو شعاع الموضع المشترك بتطبيق الخاصة التوزيعية للجداء الشعاعي لدينا:

$$\begin{aligned} \vec{r} \times \vec{R} &= \vec{r} \times (\vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 + \vec{F}_4 + \dots) \\ &= \vec{r} \times \vec{F}_1 + \vec{r} \times \vec{F}_2 + \vec{r} \times \vec{F}_3 + \dots \\ \vec{\tau} &= \vec{\tau}_1 + \vec{\tau}_2 + \vec{\tau}_3 + \dots = \sum \vec{\tau}_i \end{aligned} \quad (4.9)$$



الشكل (4-7)

وبالتالي نجد بأن عزم المحصلة يساوي إلى المجموع الشعاعي لعزم القوى المركبة إذا كانت متلاقية.

إذا كانت جميع القوى واقعة في مستو واحد، وإذا كانت O أيضاً في المستوي نفسه، فإن العزوم جميعها التي تظهر في المعادلة (4.9) لها منحى عمودي على المستوي، ويمكن كتابة العلاقة (4.9) عندئذ بالشكل:

$$\vec{\tau} = \sum \vec{\tau}_i \quad (4.10)$$

تدل المعادلة (4.9) أنه يمكن استبدال جملة قوى مترافقية بقوة وحيدة، وهي محصلة هذه القوى مكافئة كلياً للجملة طالما يتعلق الأمر بفعل انسحابي دوراني.

مسألة محلولة 5:

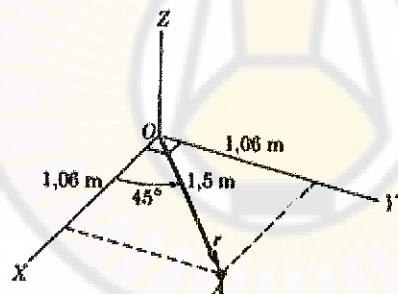
لنعتبر ثلاث قوى مطبقة في النقطة A من الشكل (4-8) حيث $r = 1.5 \text{ m}$ والقوى هي:

$$\vec{F}_1 = (6)\vec{u}_x + (0)\vec{u}_y + (0)\vec{u}_z \quad N$$

$$\vec{F}_2 = (6)\vec{u}_x + (7)\vec{u}_y + (14)\vec{u}_z \quad N$$

$$\vec{F}_3 = (5)\vec{u}_x + (0)\vec{u}_y + (3)\vec{u}_z \quad N$$

أوجد عزم محصلة القوى $\vec{F}_1, \vec{F}_2, \vec{F}_3$ بالنسبة للنقطة O.



الشكل (4-8)

الحل:

$$\vec{R} = \sum \vec{F}_i \quad \vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{R} \quad \text{حيث } \vec{r} = \vec{r} \text{ حيث}$$

يكون لدينا إذن:

$$\vec{R} = (6+6+5)\vec{u}_x + (0-7+0)\vec{u}_y + (0+14-3)\vec{u}_z$$

$$\vec{R} = (17)\vec{u}_x + (7)\vec{u}_y + (11)\vec{u}_z$$

وبتركيب هذه القيمة مع $\vec{r} = (1.06)\vec{u}_x + (1.06)\vec{u}_y$ نستطيع كتابة العزم المحصل باستخدام المعادلة (4.6):

$$\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{R} = (11.66)\vec{u}_x - (11.66)\vec{u}_y - (25.44)\vec{u}_z \text{ N.m}$$

يمكننا أيضاً إيجاد العزم المحصل بتطبيق المعادلة (4.9) على صورة:

$\vec{\tau} = \vec{\tau}_1 + \vec{\tau}_2 + \vec{\tau}_3$ ومن ثم بتطبيق المعادلة (4.6) من جديد على كل قوة مركبة لدينا عندئذ:

$$\vec{\tau}_1 = \vec{r} \times \vec{F}_1 = (0)\vec{u}_x + (0)\vec{u}_y - (6.36)\vec{u}_z \text{ N.m}$$

$$\vec{\tau}_2 = \vec{r} \times \vec{F}_2 = (14.84)\vec{u}_x - (14.84)\vec{u}_y - (13.78)\vec{u}_z \text{ N.m}$$

$$\vec{\tau}_3 = \vec{r} \times \vec{F}_3 = (3.17)\vec{u}_x + (3.18)\vec{u}_y - (5.30)\vec{u}_z \text{ N.m}$$

وبجميع العزوم الثلاثة نحصل على نتيجةنا السابقة من أجل $\vec{\tau}$.

على هذه الصورة تكون قد تحققنا من صحة المعادلة (4.9) ومن السهل التتحقق من أن $\vec{\tau} = \vec{R} = 0$ مما يدل على أن $\vec{\tau}$ و \vec{R} متوازيان في حالة القوى المتلاقي.

4.5 تركيب القوى المطبقة على جسم صلب:

عندما لا تكون القوى مطبقة في النقطة نفسها، ولكنها تؤثر على جسم صلب - فمن الضروري التمييز بين فعين، الانسحاب والدوران. يتحدد انسحاب الجسم الصلب بالمجموع الشعاعي للقوى أي:

$$\vec{R} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 + \vec{F}_4 \dots = \sum \vec{F}_i \quad (4.11)$$

في هذه الحالة تكون نقطة تطبيق \vec{R} أيضاً غير محددة، وتحدد الحركة الدورانية للجسم بالمجموع الشعاعي لعزوم القوى مقدرة كلها بالنسبة إلى النقطة نفسها:

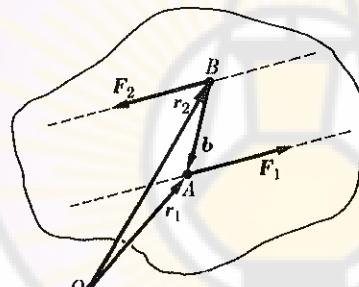
$$\vec{\tau} = \vec{\tau}_1 + \vec{\tau}_2 + \vec{\tau}_3 + \vec{\tau}_4 \dots = \sum \vec{\tau}_i \quad (4.12)$$

يبدو من النظرة الأولى أنه من المنطقي أن نفترض بأن القوة \vec{R} ينبغي أن تطبق في نقطة اختيارها بحيث يكون عزم \vec{R} مساوياً لـ $\vec{\tau}$ والحالة هذه كما نعلم هي دائماً صالحة، في حالة القوى المتلاقي عندما يكون ذلك ممكناً فالقوة \vec{R} المطبقة هكذا تكون مكافئة إلى جملة قوى

من أجل الانسحاب والدوران على السواء. غير أن هذا يوجه عام غير ممكن؛ لأن عزم \bar{R} هو شعاع عمودي على \bar{R} وفي كثير من الحالات لا يكون \bar{R} و $\bar{\tau}$ المعيدين بالمعادلتين (4.11) و (4.12) متعامدين إذن لا يمكن بوجه عام اختزال جملة قوى مؤثرة على جسم صلب إلى قوة واحدة أو محصلة تساوي المجموع الشعاعي للقوى.

لنعتبر كمثال بسيط على ذلك المزدوجة، التي تعرف كجملة مؤلفة من قوتين متساويتين بالمقدار ومتعاكستين بالاتجاه تؤثران وفق مستقيمين متوازيين (الشكل 4-9). إن المحصلة أو المجموع الشعاعي للقوتين هو بالطبع معدوم $\bar{R} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 = 0$ دالاً على أن المزدوجة لا تحدث أي فعل انسحابي ومن ناحية أخرى وبأخذنا بعين الاعتبار أن $\vec{F}_2 = -\vec{F}_1$ فإن المجموع الشعاعي للعزوم هو:

$$\begin{aligned}\vec{\tau} &= \vec{\tau}_1 + \vec{\tau}_2 = \vec{r}_1 \times \vec{F}_1 + \vec{r}_2 \times \vec{F}_2 = \vec{r}_1 \times \vec{F}_1 - \vec{r}_2 \times \vec{F}_1 \\ &= (\vec{r}_1 - \vec{r}_2) \times \vec{F}_1 = b \times \vec{F}_1\end{aligned}\quad (4.13)$$



الشكل (4-9)

حيث $\vec{b} = \vec{r}_1 - \vec{r}_2$ يدعى ذراع الرافعة للمزدوجة إذن $\vec{\tau} \neq 0$ والمزدوجة تحدث بحركة دورانية. لنلاحظ أن b مستقل عن موضع O وأن عزم الجملة وبالتالي مستقل عن المبدأ الذي يحسب العزم بالنسبة له ومن المستحيل بطبيعة الحال إيجاد قوة واحدة متحركة لكل هذه الشروط.

لنلاحظ بعودتنا إلى الحالة العامة، أن جملة قوى يمكن أن تختزل دوماً إلى قوة واحدة ومزدوجة. لختار القوة متساوية لـ \bar{R} للحصول على انسحاب مكافئ، وتكون مطبقة في النقطة

التي تحسب بالنسبة لها العزوم بحيث يكون عزمها الخاص معادلاً، ونختار من أجل تكافؤ الدوران المزدوجة التي عزمها يساوي $\vec{\tau}$.

مسألة محلولة 6:

أوجد القوة المحصلة والعزم المحصل للحملة الممثلة على الشكل (4-10) حيث:

$$\vec{F}_1 = 3\vec{u}_x + 4\vec{u}_y + 4\vec{u}_z \quad N$$

$$\vec{F}_2 = -2\vec{u}_x + 5\vec{u}_y + \vec{u}_z \quad N$$

مع نقطي التطبيق: $B(0.4m, -0.1m, 0.8m)$ و $A(0.4m, 0.5m, 0)$

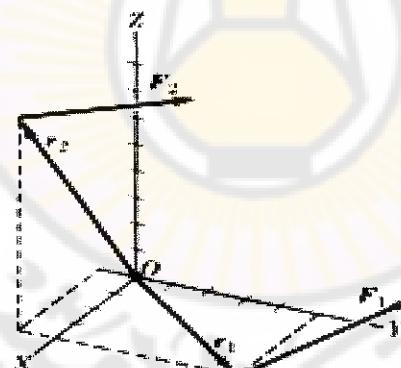
الحل:

$$\vec{R} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 = \vec{u}_x + 9\vec{u}_y + 5\vec{u}_z \quad N$$

نجد بعد ذلك عزم كل قوة بالنسبة لـ O :

$$\vec{\tau}_1 = \vec{r}_1 \times \vec{F}_1 = 2\vec{u}_x - 1.6\vec{u}_y + 0.1\vec{u}_z \quad N.m$$

$$\vec{\tau}_2 = \vec{r}_2 \times \vec{F}_2 = -4.1\vec{u}_x - 2\vec{u}_y + 1.8\vec{u}_z \quad N.m$$



الشكل (4-10)

وبالجمع نجد:

$$\vec{\tau}_1 = \vec{\tau}_1 + \vec{\tau}_2 = -2.1\vec{u}_x - 3.6\vec{u}_y + 1.9\vec{u}_z \quad N.m$$

ومن أجل أن نرى الآن فيما إذا كانت \vec{R} يمكن أن توضع بحيث يكون عزمها مساواً $\vec{\tau}$ ينبغي علينا أولاً البحث فيما إذا كان $\vec{\tau}$ و \vec{R} متعامدين. نجد بتطبيق المعادلة (3.20).

$$\vec{\tau} \cdot \vec{R} = (-2.1)(1) + (-3.6)(9) + (1.8)(5) = -25.5 \text{ N.m}$$

وهكذا يكون $\vec{\tau} \cdot \vec{R}$ مخالفًا للصفر. وجملة الشكل (4.10-4) لا يمكنها إذن أن ترد إلى قوة وحيدة.

4.6 تركيب القوى الواقعه في مستوى واحد:

عندما تكون القوى كلها واقعة في مستوى واحد يمكن دوماً اختزال الجملة إلى قوة مخصصة \vec{R} تعطى بالمعادلة (4.1) (ما لم تختلف إلى مزدوجة إذا كانت $0 = \vec{R}$ ولكن $0 \neq \vec{\tau}$) لأن $\vec{\tau}$ في هذه الحالة تكون دوماً عمودية على \vec{R} بوضع مبدأ الإحداثيات O عند مركز العزوم في مستوى القوى نلاحظ أن $\vec{\tau}_1, \vec{\tau}_2, \dots, \vec{\tau}_n$ وكذلك $\vec{\tau} = \sum_i \vec{\tau}_i$ هي جميعها عمودية على المستوى، كما ذكر ذلك بتطبيق المعادلة (4.6) أو (4.7) ووفق الشكل (4.4) إذن \vec{R} و $\vec{\tau}$ متزامدان، ويمكن وضع \vec{R} على بعد r من O بحيث يكون عزمها مساوياً لـ $\vec{\tau}$ أي يعني أن $\vec{\tau} = \vec{R} \times \vec{r}$ في هذه الحالة يمكن للعلاقة الشعاعية $\vec{\tau} = \sum_i \vec{\tau}_i$ أن تُستبدل بالمعادلة السليمة $\vec{\tau} = \sum_i \vec{\tau}_i$ حيث يحسب كل $\vec{\tau}_i$ وفق المعادلة (4.8) لأن للأشعة جميعها المنحني نفسه إذن، إذا كانت R_x و R_y مركبتي \vec{R} في الإحداثيات المتعامدة مدة فيمكن حيتنة وضع \vec{R} في نقطة (x, y) بحيث يكون:

$$x R_y - y R_x = \tau \quad (4.14)$$

وهذه هي معادلة المستقيم المواقف لمستقيم فعل القوة الحصولة. إذن لا توجد نقطة تطبيق وحيدة بل هناك مستقيم التطبيق.

مسألة محلولة 7:

عين عزم جملة القوى المبينة على الشكل (4.11) والمؤثرة جميعها في مستوى واحد. وهذه القوى القيم N $F_1 = 10 \text{ N}$, $F_2 = 8 \text{ N}$, $F_3 = 7 \text{ N}$ وضلوع كل مربع يساوي (0.1m).

الحل:

نكتب أولاً كل قوة بالشكل الشعاعي:

$$\vec{F}_1 = (10) \vec{u}_x N$$

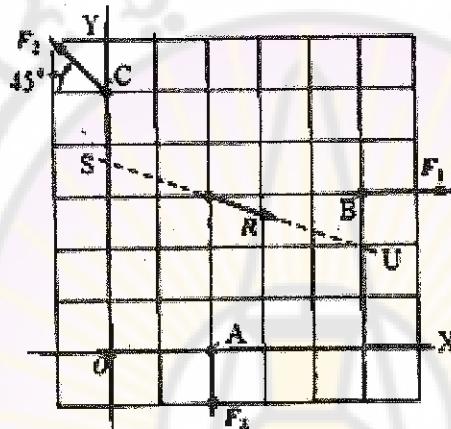
$$\vec{F}_2 = (F_2 \cos 135^\circ) \vec{u}_x + (F_2 \sin 135^\circ) \vec{u}_y = (-5.66) \vec{u}_x + (5.66) \vec{u}_y N$$

$$\vec{F}_3 = -(7) \vec{u}_y N$$

والقوة المحصلة هي إذن:

$$\vec{R} = (4.34) \vec{u}_x + (-1.34) \vec{u}_y N$$

وبالتالي المحصلة هي $R = 4.54 N$ وتصنع زاوية $\alpha = -17.1^\circ$ مع المحور X



(4.11) الشكل

إن إحداثيات نقاط تطبيق القوى هي:

$$C(0, 0.5m) \text{ و } B(0.5m, 0.3m), A(0.2m, 0)$$

نحسب باستخدام المعادلة (4.8) العزوم :

$$\tau = xF_y - yF_x$$

$$\tau_1 = -(0.3m)(10 N) = -3.00 N.m$$

$$\tau_2 = -(0.5m)(-5.66 N) = +2.83 N.m$$

$$\tau_3 = (0.2m)(-7 N) = -1.40 N.m$$

لدينا إذن $\tau = \tau_1 + \tau_2 + \tau_3 = -1.57 N.m$ وهو شعاع ينحني وفق المحور Z.

للحصول على مستقيم فعل المحصلة نطبق المعادلة (4.14) مع إحداثيات x و y اختيارية.

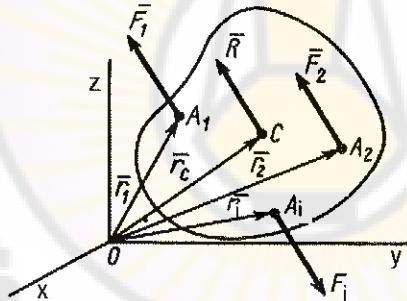
حيثند:

$$x(-1.34) - y(4.34) = -1.57$$

وبالتالي نجد: $1.34x + 4.44y = 1.57$ وهذا يقابل المستقيم SU.

4.7 تركيب القوى المتوازية:

يبرز مفهوم تحديد مركز محصلة جملة من القوى المتوازية عند حل بعض المسائل المهمة في الميكانيك، وخاصة عند تعين مركز ثقل الأجسام. من أجل ذلك نفترض وجود جملة قوى متوازية ($\vec{F}_1, \vec{F}_2, \dots, \vec{F}_n$) تؤثر على جسم صلب في النقاط (A_1, A_2, \dots, A_n) على الترتيب. إن هذه الجملة من القوى محصلة \bar{R} حاملها يوازي مجموعة القوى ووجهها وفق جهة القوى الأكثر شدة. أما نقطة تأثيرها فإنها تقع في نقطة مثل (C) الشكل (4-12) إن موضع النقطة (C) بالنسبة للجسم الصلب يكون ثابتاً ومستقلاً عن جملة دوران القوى المتوازية حول نقاط تأثيرها بالزايا نفسها وبالاتجاه نفسه.



الشكل (4-12)

نستطيع تحديد متوجهة الموضع \bar{r}_c لمركز تطبيق محصلة جملة من القوى المتوازية في الشكل (4-12) إذا علمنا جملة القوى المتوازية، وكذلك متوجهات الموضع لنقاط تطبيق عناصر هذه الجملة. ومن أجل ذلك نختار شعاع واحدة ليكن \bar{u} موازياً لهذه الجملة حيث يمكن كتابة كل قوة من الجملة بالشكل: $\vec{F}_i = F_i \bar{u}$ حيث F_i موجبة أو سالبة بحسب كون \bar{F}_i لها اتجاه \bar{u} نفسه أو الاتجاه المعاكس. إن المجموع الشعاعي هو:

$$\bar{R} = \sum_i \vec{F}_i = \sum_i F_i \bar{u} = (\sum_i F_i) \bar{u} \quad (4.15)$$

فهو إذن موازٍ أيضاً لـ \vec{u} والمحصلة لها عندئذ القيمة:

$$R = \sum_i F_i \quad (4.16)$$

والمجموع الشعاعي للعزم هو:

$$\vec{\tau} = \sum_i \vec{r}_i \times \vec{F}_i = \sum_i \vec{r}_i \times F_i \vec{u} = (\sum_i \vec{r}_i F_i) \times \vec{u}$$

وهو شعاع عمودي على \vec{u} وبالتالي عمودي أيضاً على \vec{R} ، وعلى هذا الأساس بوضعينا \vec{R} في نقطة مناسبة \vec{r}_c يمكن جعل عزمها مساوياً $\vec{\tau}$ أي أن $\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{R}$ وبإدخال صيغتي \vec{R} و $\vec{\tau}$ المطابتين أعلاه يمكننا أن نكتب:

$$\begin{aligned} \vec{r}_c \times \vec{u} (\sum_i F_i) &= (\sum_i \vec{r}_i F_i) \times \vec{u} \\ [\vec{r}_c (\sum_i F_i)] \times \vec{u} &= (\sum_i \vec{r}_i F_i) \times \vec{u} \\ \vec{r}_c (\sum_i F_i) &= \sum_i \vec{r}_i F_i \end{aligned}$$

إذا كان

حيث \vec{r}_c متوجهة الموضع للقوى F_i على الترتيب بالنسبة للنقطة (0).

بالتالي نجد أن متوجهة الموضع لمركز تطبيق محصلة جملة من القوى المتوازية تعطى بالعلاقة:

$$\vec{r}_c = \frac{\sum_i \vec{r}_i F_i}{\sum_i F_i} = \frac{\vec{r}_1 F_1 + \vec{r}_2 F_2 + \dots}{F_1 + F_2 + \dots} \quad (4.17)$$

تدعى النقطة المعينة بـ \vec{r}_c مركز القوى المتوازية.

نستخلص من ذلك أن جملة القوى المتوازية يمكن أن تختزل إلى قوة وحيدة موازية لكل من القوى ومعطاة بالمعادلة (4.15) ومؤثرة في نقطة تعطى بالمعادلة (4.17).

يمكن فصل المعادلة الشعاعية (4.17) إلى ثلاث معادلات كل منها يعود إلى مركبة:

$$x_c = \frac{\sum_i x_i F_i}{\sum_i F_i}, \quad z_c = \frac{\sum_i z_i F_i}{\sum_i F_i}, \quad y_c = \frac{\sum_i y_i F_i}{\sum_i F_i}, \quad (4.18)$$

حيث رمزاً بـ x_c, z_c, y_c إلى إحداثيات النقطة المعينة بـ \vec{r}_c .

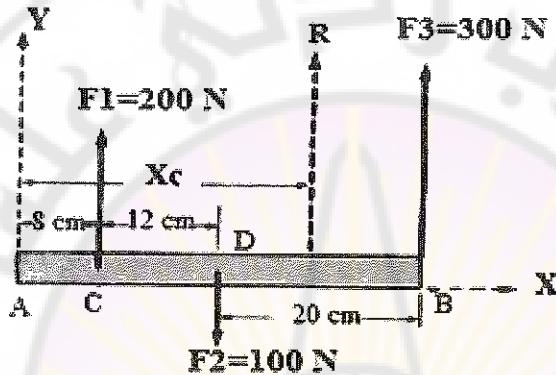
مسألة محلولة 8

أوجد محصلة القوى المؤثرة على القضيب المبين في الشكل (4-13).

الحل:

بأخذ الاتجاه الموجب نحو الأعلى واستخدام المعادلة (4.16) نجد من أجل المحصلة:

$$\vec{R} = \sum_i \vec{F}_i = F_1 - F_2 + F_3 = 400 N$$



الشكل (4-13)

لإيجاد نقطة تطبيقها نستخدم المعادلة (4.18). نحن بحاجة فقط إلى المعادلة الأولى؛ لأن جميع القوى متوازية وبأخذ النقطة A كمبداً للإحداثيات نحصل على:

$$x_c = \frac{\sum_i x_i F_i}{\sum_i F_i}$$

$$x_c = \frac{(200 N)(8 cm) + (-100 N)(20 cm) + (300 N)(40 cm)}{400 N} = 29 cm$$

إن اختيار المبدأ ليس له أهمية، وللبرهان على ذلك نأخذ النقطة D كمبداً جديداً للإحداثيات حينئذ نحصل على:

$$x_c = \frac{(200 N)(-12 cm) + (-100 N)(0 cm) + (300 N)(20 cm)}{400 N} = 9 cm$$

هذه النقطة هي تماماً النقطة السابقة نفسها؛ لأن $AD = 20 cm$.

4.7 مركز الثقل:

تؤثر على كل جسم خاضع إلى حقل الجاذبية الأرضية قوة \vec{W} تدعى ثقل هذا الجسم، إن امتداد اتجاه هذه القوة سيمر من مركز الأرض سنرى في الفصل السابع أنه إذا كانت m هي كتلة الجسم و \vec{g} تسارع الثقالة الأرضية كانت لدينا العلاقة التالية:

$$\vec{W} = m \cdot \vec{g} \quad (4.19)$$

وبالرغم من أن اتجاهات الأثقال تتقاطع في مركز الأرض إلا أنه يمكن اعتبارها متوازية عندما تؤثر على جسيمات تشكل جسماً ذا أبعاد صغيرة نسبياً. إن الثقل المحصل لجسم يعطى إذن:

$$\vec{W} = \sum_i m_i \vec{g}$$

والمجموع يشمل جميع الجسيمات المشكّلة للجسم، ويطبق هذا الثقل في نقطة معطاة بـ:

$$\vec{r}_c = \frac{\sum_i \vec{r}_i m_i g}{\sum_i m_i g} = \frac{\sum_i m_i \vec{r}_i}{\sum_i m_i} \quad (4.20)$$

ما يتفق مع المعادلة (4.17) نستطيع باستخدام المعادلة (4.18)، كتابة مركبات المعادلة (4.20) بالشكل التالي:

$$x_c = \frac{\sum_i m_i x_i}{\sum_i m_i} \quad y_c = \frac{\sum_i m_i y_i}{\sum_i m_i} \quad z_c = \frac{\sum_i m_i z_i}{\sum_i m_i} \quad (4.21)$$

تدعى النقطة المعينة بالمعادلات (4.20) أو (4.21) مركز ثقل جملة الجسيمات (أو مركز الكتل). إن مفهوم مركز الثقل ليس مهمًا فقط فيما يتعلق بتركيب القوى المتوازية؛ بل أنه يؤدي أيضاً دوراً رئيساً في تحليل حركة جملة جسيمات وبصورة خاصة حركة جسم صلب.

إذا اعتبرنا جسماً يتتألف من عدد كبير من الجسيمات موزعة بصورة كثيفة جداً، ويمكننا الافتراض أن له بنية مستمرة إذا رمزت ρ للكثافة في كل نقطة من الجسم يمكننا تجزئة الجسم إلى عناصر حجمية dV تكون كتلة كل عنصر منها $dV = \rho \cdot dm$. إذن، إذا استبدلنا إشارات الجمع في المعادلة (4.12) بالتكاملات، فمركز الثقل يعطى حينئذ بـ:

$$x_c = \frac{\int \rho x dV}{\int \rho dV} \quad y_c = \frac{\int \rho y dV}{\int \rho dV} \quad z_c = \frac{\int \rho z dV}{\int \rho dV} \quad (4.22)$$

وإذا كان الجسم متجانساً تكون ρ ثابتة، وتحتصر من المعادلات (4.22) ويتبين عن ذلك أن:

$$x_c = \frac{\int x \cdot dV}{\int dV} = \frac{\int x \cdot dV}{V} \quad (4.23)$$

بالإضافة إلى معادلات مماثلة من أجل y_c أو z_c في هذه الحالة يتحدد مركز الثقل فقط بالشكل الهندسي للجسم.
الجدول (4-1) مراكر الثقل:

| الشكل | موقع مركز الثقل |
|-------|---|
| | مثلث مستو (نقطة تقاطع الخطوط المتوسطة). |
| | مضلع منتظم وصفية دائيرية (في المركز الهندسي للشكل). |
| | اسطوانة وكمة (في المركز الهندسي للشكل). |
| | هرم ومخروط (على المستقيم الواسط بين الرأس ومركز القاعدة وعند ربع المسافة مقاسة من القاعدة). |
| | شكل ذو تناظر محوري (نقطة تقع على محور التناظر). |
| | شكل ذو مركز تناظر (في مركز التناظر). |

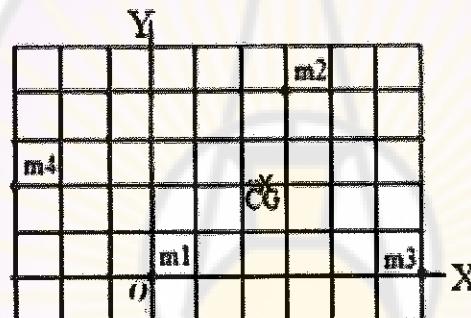
عندما يتمتع الجسم المتجانس ببعض التنااظر تختصر الحسابات؛ لأن مركز الثقل ينبغي أن ينطبق حينئذ على عنصر التنااظر. إذا كان جسم، كالكرة مثلاً أو متوازي السطوح ... الخ مركز تنااظر فمركز الثقل منطبق عليه وإذا الجسم محور تنااظر، مثل: المخروط، فمركز الثقل يقع على هذا المحور (الجدول 4-1).

مسألة محلولة 9:

أوجد مركز ثقل جسيمات واقعة كما يدل على ذلك الشكل (4-14) لكتل هذه الجسيمات

$$m_4 = 16\text{kg} \quad m_3 = 25\text{kg} \quad m_2 = 32\text{kg} \quad m_1 = 7\text{kg}$$

القيم الآتية: وصلع كل مربع يساوي 5cm .



الشكل (4-14)

الحل:

يجب علينا أولاً إيجاد الكتلة الكلية m :

$$m = \sum_i m_i = 7\text{kg} + 32\text{kg} + 25\text{kg} + 16\text{kg} = 80\text{kg}.$$

تطبق بعد ذلك المعادلة الأولى والثانية لـ (4.21).

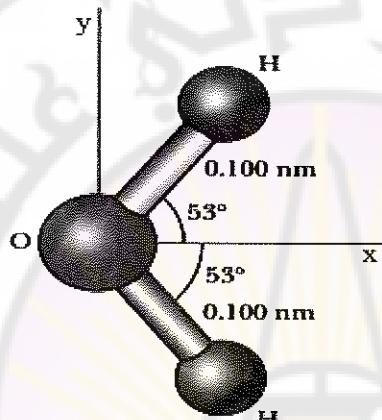
$$x_c = \frac{(7)(0) + (32)(15) + (25)(30) + (16)(-15)}{80} = 12.4\text{cm}$$

$$y_c = \frac{(7)(0) + (32)(20) + (25)(0) + (16)(10)}{80} = 10\text{cm}$$

يقع مركز الثقل إذن في النقطة التي يدل عليها بـ CG على الشكل (4-14).

مسألة محلولة 10:

يتألف جزيء الماء من ذرة أوكسجين، وذرتين هيدروجين، ترتبطان مع بعضهما كما هو موضح بالشكل (4-15)، يبلغ طول الرابطة بين ذرة الأوكسجين والهيدروجين 0.100 nm تقريباً والزاوية بين الرابطتين 106° تقريباً. باستخدام المحاور الإحداثية حدد موقع مركز ثقل الجزيء، بفرض كتلة ذرة الأوكسجين تساوي 16 مرة كتلة الهيدروجين.



(4-15)

الحل: نحسب كتلة جزيء الماء من كتلة مركباته:

$$m = \sum_i m_i = 15.999 u + 1.008 u + 1.008 u \approx 18.00 u$$

$$y_c = \frac{\sum_i m_i y_i}{\sum_i m_i} \Rightarrow y_c = 0$$

$$x_c = \frac{\sum_i m_i x_i}{\sum_i m_i} \Rightarrow$$

$$x_c = \frac{0 + (1.008u)(0.100nm) \cos(53.0) + (1.008u)(0.100nm) \cos(53.0)}{18.00u} = 0.00673 nm$$

4.9 توازن جسيم:

علم التوازن هو الفرع من الميكانيك الذي يعالج توازن الأجسام. يكون الجسم في حالة توازن إذا كان مجموع كل القوى المؤثرة عليه معدوماً أي:

$$\sum_i \vec{F}_i = 0 \quad (4.24)$$

والمعادلة أعلاه تكافئ:

$$\sum_i F_{ix} = 0 \quad \sum_i F_{iy} = 0 \quad \sum_i F_{iz} = 0 \quad (4.25)$$

سنعطي الآن أمثلة على كيفية حل بعض المسائل البسيطة المتعلقة بتوافر جسم.

مسألة محلولة 11

نناقش توازن ثلاث قوى مؤثرة على جسم.

الحل:

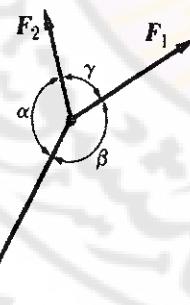
نعتبر القوى الثلاث المبينة على الشكل (4-16) إذا توازنت هذه القوى فهذا يعني أن:

$$\vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 = 0$$

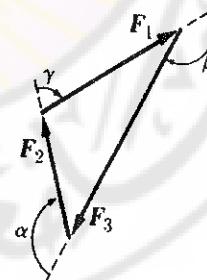
بحيث إذا أنشأنا بهذه القوى الثلاث مضلعاً، فينبعي الحصول على مثلث كما يبين ذلك الشكل (4-17) وهذا يدل على أنه يجب أن تكون القوى الثلاث المتلاقيات المتوازية واقعة في المستوى نفسه، كذلك فإننا نحصل بتطبيق قانون الجيب على هذا المثلث:

$$\frac{F_1}{\sin \alpha} = \frac{F_2}{\sin \beta} = \frac{F_3}{\sin \gamma} \quad (4.26)$$

وهذا دستور مفيد جداً يربط بين قيم القوى والزوايا التي تصنعها فيما بينها.



الشكل (4-16)



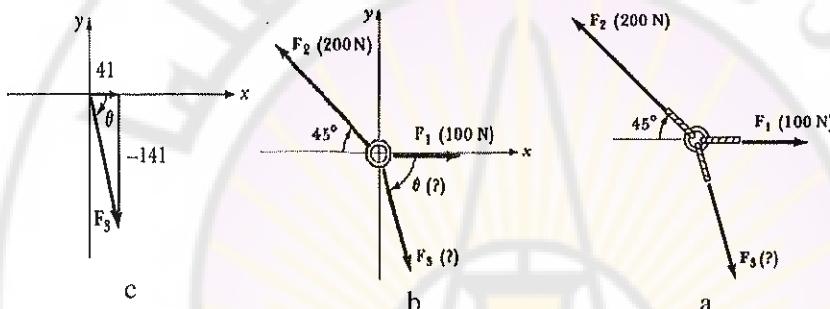
الشكل (4-17)

مُسَأَّلَةٌ مَحْلُولَةٌ 12

يسحب ثالث رحال ثلاثة حبال موصولة بحلقة كما في الشكل (4-18a)، يسحب الجبل الأول بقوة \vec{F}_1 وقيمتها 100N باتجاه المحور X الموجب، ويسحب الجبل الثاني بقوة \vec{F}_2 وقيمتها 200 N بزاوية 45° مع الاتجاه السالب للمحور X، أما الجبل الثالث فيسحب بقوة \vec{F}_3 قيمتها مجهولة والتي تسبب ببقاء الحلقة بحالة توازن والمطلوب: حساب قيمة القوة \vec{F}_3 وجهتها.

الحل:

بالاعتماد على الشكل b نكتب:



الشكل (4-18)

$$\sum_i F_{ix} = 0 \Rightarrow F_{1x} + F_{2x} + F_{3x} = 0$$

$$\sum_i F_{iy} = 0 \Rightarrow F_{1y} + F_{2y} + F_{3y} = 0$$

بتعيين مركبات القوى الثلاث نجد:

$$100 \cos 0^\circ - 200 \cos 45^\circ + F_{3x} = 0 \quad (1)$$

$$100 \sin 0^\circ - 200 \sin 45^\circ + F_{3y} = 0 \quad (2)$$

$$-41 + F_{3x} = 0 \Rightarrow F_{3x} = 41 \text{ N} \quad \text{من المعادلة (1) نجد:}$$

$$+141 + F_{3y} = 0 \Rightarrow F_{3y} = -141 \text{ N} \quad \text{و من المعادلة (2) نجد:}$$

وبالتالي نجد مختزلة القوة الثالثة تساوي:

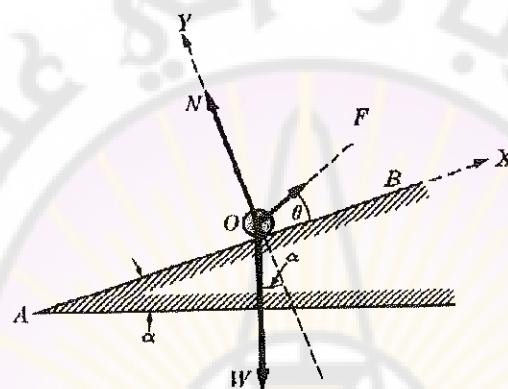
$$F_3 = \sqrt{F_{3x}^2 + F_{3y}^2} \Rightarrow F_3 = \sqrt{41^2 + (-141)^2} \Rightarrow F_3 = 147 \text{ N}$$

$$\tan \theta = \frac{F_{3y}}{F_{3x}} \Rightarrow \tan \theta = \frac{-141}{41} \quad \theta = -73.8^\circ$$

أي أن القوة \vec{F}_3 والتي قيمتها 147 N تتواءن مع القوتين الأولى والثانية وبرازاوية 73.8° أسفل المحوار X الموجب، كما هو موضح بالشكل (4-18c).

مسألة محلولة 13:

ناقل توازن جسيم على مستوى مائل دون احتكاك.



الشكل (4-19) التوازن على مستوى مائل.

الحل:

بعض الجسيم 0 الموضوع على مستوى مائل AB الشكل (4-19) إلى القوى التالية: قلبه \vec{W} ، قوة الشد \vec{F} ورد الفعل الناظمي على المستوى \vec{N} ، إننا نريد تقدير F و N بدلالة W, α, θ . يمكننا إجراء ذلك بطريقتين مختلفتين. لدينا باستخدام قانون الجيب الم叙ى بالمعادلة (4.26)، وبالاعتماد على الشكل (4-19) نجد:

$$\frac{F}{\sin(180^\circ - \alpha)} = \frac{N}{\sin(90^\circ + \alpha + \theta)} = \frac{W}{\sin(90^\circ - \theta)}$$

$$\frac{F}{\sin \alpha} = \frac{N}{\cos(\alpha + \theta)} = \frac{W}{\cos \theta}$$

وهذا يعطي من أجل F و N :

$$F = \frac{W \sin \alpha}{\cos \theta} \quad N = \frac{W \cos(\alpha + \theta)}{\cos \theta}$$

تقوم الطريقة الأخرى على إدخال المحورين OX و OY كما يبين ذلك الشكل، وعلى تطبيق المعادلتين الأوليتين (4.25) ونحصل بذلك على النتيجة:

$$\sum_i F_{ix} = F \cos \theta - W \sin \alpha = 0,$$

$$\sum_i F_{iy} = F \sin \theta - W \cos \alpha + N = 0$$

$$F = \frac{W \sin \alpha}{\cos \theta} \quad \text{أو} \quad F \cos \theta = W \sin \alpha$$

ما يتفق مع نتيجتنا السابقة، ومن المعادلة الثانية وباستخدام الصيغة التي أوجدناها من أجل

لدينا: \vec{F}

$$\begin{aligned} N &= W \cos \alpha - F \sin \theta = W \cos \alpha - \frac{W \sin \alpha \sin \theta}{\cos \theta} \\ &= W \frac{\cos \alpha \cos \theta - \sin \alpha \sin \theta}{\cos \theta} = W \frac{\cos(\alpha + \theta)}{\cos \theta} \end{aligned}$$

وهذه هي أيضاً النتيجة التي حصلنا عليها سابقاً.

4.10 توازن جسم صلب:

عندما تؤثر قوى على جسم صلب فمن الضروري الأخذ بعين الاعتبار توازن هذا الجسم من ناحيتي الانسحاب والدوران على السواء. يلزم إذن تحقيق الشرطين التاليين:

- 1- يجب أن يكون مجموع كل القوى معدوماً (توازن الانسحاب).

$$\sum_i \vec{F}_i = 0 \quad (4.27)$$

- 2- يجب أن يكون مجموع كل العزوم، مأخوذه بالنسبة إلى نقطة ما لا على التعين معدوماً (توازن الدوران).

$$\sum_i \vec{\tau}_i = 0 \quad (4.28)$$

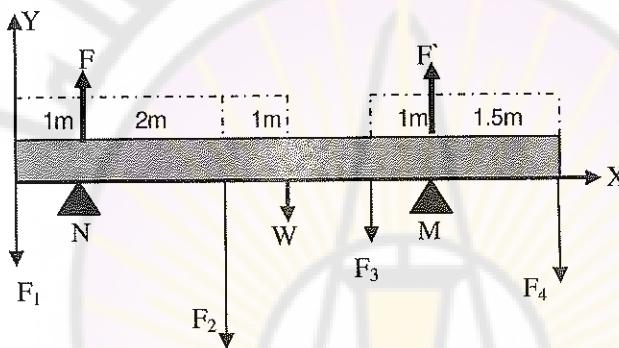
إذا كانت القوى كلها واقعة في المستوى نفسه فيقتصر الشرطان أعلاه على المعادلات الجبرية الثلاث التالية:

$$\sum_i \tau_i = 0 \quad \sum_i F_{iy} = 0 \quad \sum_i F_{ix} = 0 \quad (4.29)$$

وكما أنه توجد ثلاث معادلات بآن واحد فمسائل التوازن في المستوى لا تتعين إلا إذا كانت هناك ثلاثة مجاهيل. نعطي الآن أمثلة على طرق حل بعض المسائل النموذجية للتوازن في المستوى.

مسألة محلولة 14

يرتكز القضيب المبين في الشكل(4-20) بتوازن على النقطتين N,M وتحت تأثير القوى التالية ($F_1=300N$, $F_2=500N$, $F_3=100N$, $F_4=200N$). أوجد القوى المؤثرة على القضيب في النقطتين A,B يزن القضيب $40N$ وطوله يساوي $8m$.



الشكل(4-20)

الحل: نطبق أولاً الشرط (4.27) من أجل توازن الانسحاب فيكون لدينا:

$$\sum \vec{F}_i = F + F' - 200 - 500 - 40 - 100 - 300 = 0$$

وهذا يؤدي إلى:

$$F + F' = 1140 N \quad (4.30)$$

نطبق بعد ذلك الشرط (4.28) من أجل توازن الدوران. من الأنساب هنا حساب العزوم بالنسبة إلى A و B لأنه بهذا الشكل يصبح عزم القوة معروضاً لدينا عندئذ:

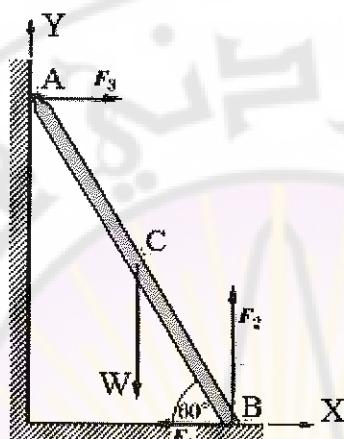
$$\sum_i \vec{\tau}_i = (-200(-1) + F(0) + (-500)(2) + (-40)(3) + (-100)(4.5) + F(5.5) + (-300)(7)) = 0$$

ومنه $F' = 132.7 N$ وبضم هذه النتيجة إلى المعادلة (4.30) نحصل على:

$$F = 1007.3 N$$

مسألة محلولة 15

يزن سلم (AB) 40N، يرتكز على حائط شاقولي، الشكل (4-21). صانعاً زاوية 60° مع سطح الأرض، أوجد القوى المؤثرة على السلم في B و A والسلم مجهز ببكرات صغيرة في A بحيث يكون الاحتكاك على الحائط الشاقولي مهملأ.



الشكل (4-21)

الحل:

القوى المؤثرة على السلم ممثلة على الشكل (4-21)، يطبق الثقل \bar{W} في مركز السلم C، إن القوة \bar{F}_1 ضرورية لتفادي انزلاق السلم وهي ناجمة عن الاحتكاك على الأرض والقوتان \bar{F}_2 و \bar{F}_3 هما رد الفعل الناظميان على الأرض وعلى الحائط ولدينا باستخدام شروط التوازن الثلاثة، كما وضعت في المعادلات (4.29).

$$\sum F_{ix} = -F_1 + F_3 = 0 \quad (4.31)$$

$$\sum F_{iy} = -W + F_2 = 0$$

وإذا رمنا بـ L لطول السلم وبأخذنا العزوم بالنسبة إلى B لكي يكون عزماً القوتين المجهولتين \bar{F}_1 و \bar{F}_3 ومعدومتين، نحصل من أجل المعادلة الثالثة للتوازن على:

$$\sum \tau_i = W\left(\frac{1}{2}L\cos 60^\circ\right) - F_3(L\sin 60^\circ) = 0$$

$$F_3 = \frac{W \cos 60^\circ}{2 \sin 60^\circ} = 11.52 N$$

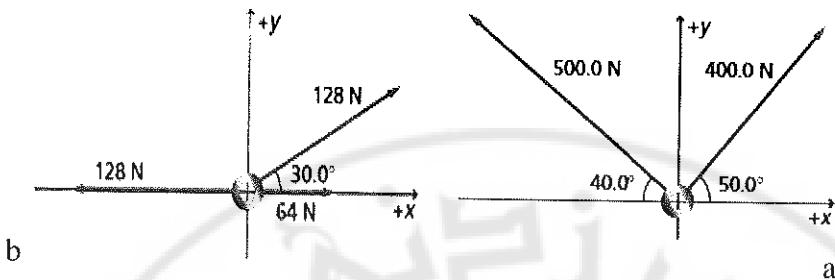
أو تعطى المعادلتين (4.31) حينئذ:

$$F_2 = W = 40N \quad \text{و} \quad F_1 = F_3 = 11.52N$$

لنلاحظ أنه إذا لم تكن للسلم بكرات في A وكانت هناك أيضاً قوة احتكاك في A موازية للحائط الشاقولي بهذا يصبح لدينا أربع قوى مجهولة وينبغي وضع فرضية إضافية لحل هذه المسألة.

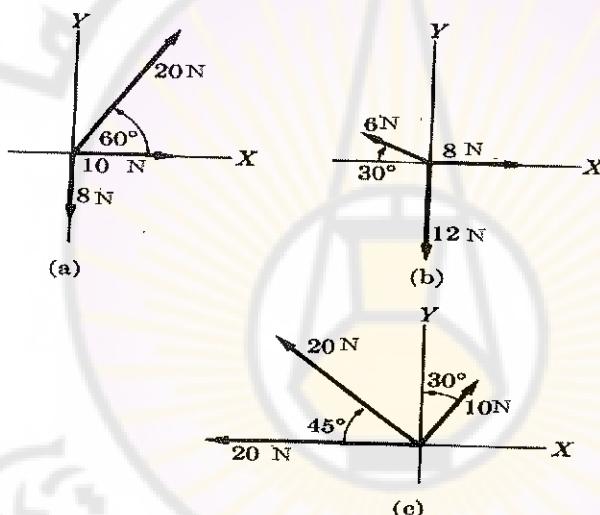
مسائل

4.1 ما هي القوة المحسّلة المؤثرة على الحلقة المبيّنة في الحالتين (a, b) في الشكل (4-22)؟



الشكل (4-22)

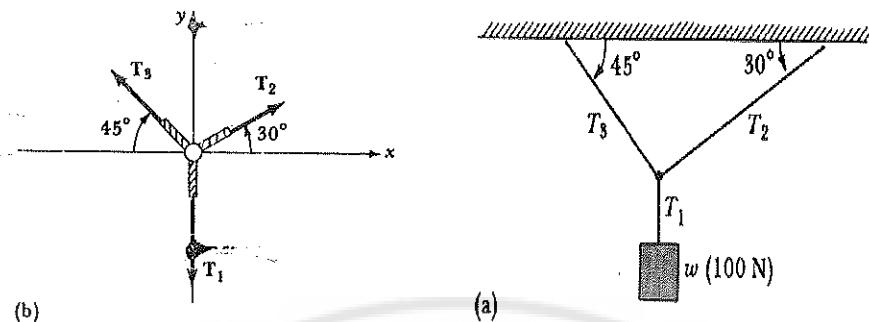
4.2 أوجد مقدار محسّلة جملة القوى واتجاهها الممثلة على الشكل (4-18).



الشكل (4-23)

4.3 عمود هاتف مثبت شاقوليًّا بواسطة حبل معدني يربط بالعمود على ارتفاع 10m ويثبت من طرفه الآخر بالأرض على بعد 7m من أسفل العمود فإذا كان توتر الحبل يساوي 500N، ما هي القوى الأفقيّة والشاقوليّة التي يؤثّر بها الحبل على العمود؟

4.4 يُري الشكل (4-24a) جسم وزنه (100N) معلق بثلاثة حبال، المطلوب حساب التوتر في كل حبل، استنادً من الشكل (4-21b) في إيجاد التوترات للحبال الثلاثة.



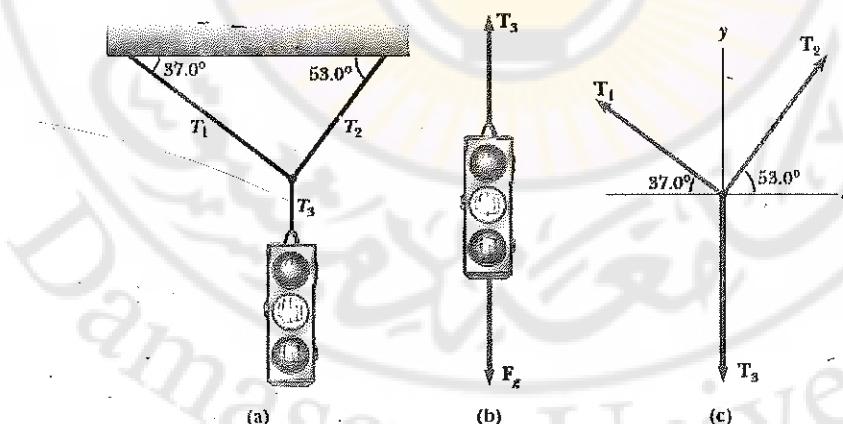
الشكل (4-24)

4.5 تزن كتلة 6N توجد على سطح صلبي أفقى. تدفعها بقضيب (يصنع زاوية 30° مع الأفق) بقوة 6N والمطلوب:

(a) ما هي القوة المؤثرة عمودياً على السطح؟

(b) ما هي القوة الموازية للسطح؟

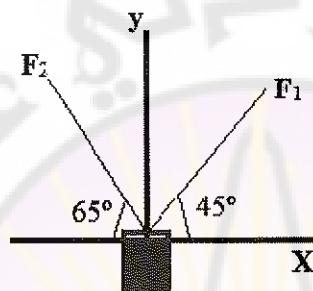
4.6 تزن إشارة ضوئية 122N معلقة بواسطة كبل متفرع إلى كبلين متصلين بعارضه أفقية ومشكّلين زاويتين معها 37° و 53.0° كما هو موضح بالشكل (4-25). هذه الكبلات ليست قوية بالشكل الكافي ويمكن أن تقطع إذا تجاوز التوتر المطبق على الكبل 100N ، المطلوب: بيان فيما إذا كانت الإشارة الضوئية سوف تبقى معلقة بالكبل أو سوف ينقطع الكبل (استناداً من الشكل b و c).



الشكل (4-25)

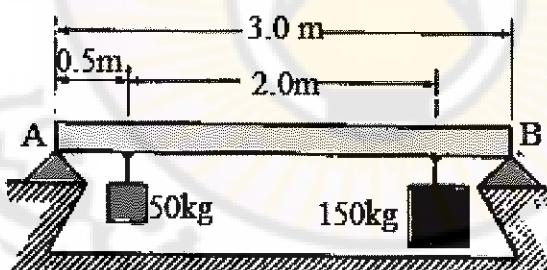
4.7 مستوى مائل ارتفاعه 2m وطوله 5m وقطعة حجر (وزنها 10N) موجودة على المستوى ومثبتة في موضعها بواسطة حاجز ثابت والمطلوب أوجد القوة التي يؤثر بها الحجر على: (a) المستوى (b) الحاجز.

4.8 يسحب شخصان صندوق بقوة F_1 و F_2 على الترتيب ($100\sqrt{2}$ N ، 70 N) حيث اتجاهات القوى مبينة على الشكل (4-26) والمطلوب: إيجاد محصلة القوى المؤثرة على الصندوق واتجاهها، ثم أوجد القوة F_3 التي تعمل على إيقاف حركة هذا الصندوق.



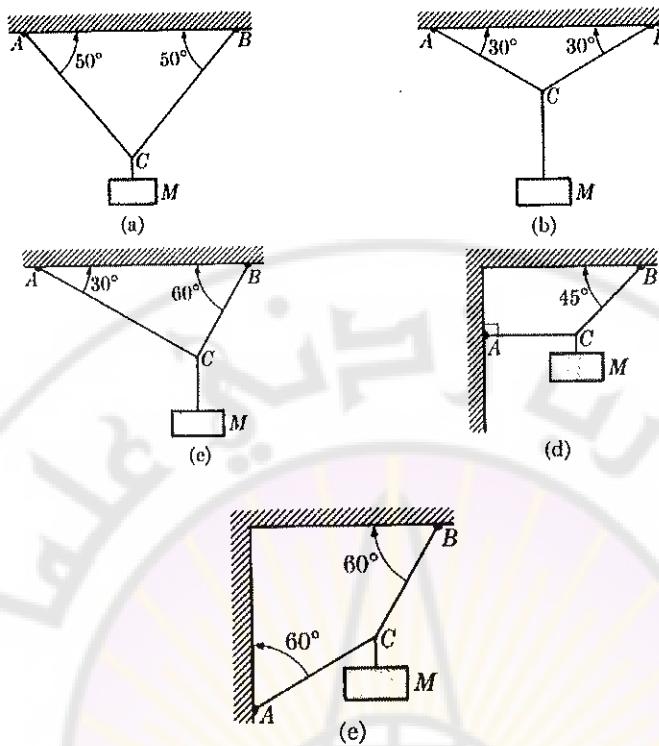
الشكل (4-26)

4.9 جسر AB منتظم كتلته 100kg يرتكز على نهايتي A و B ويحمل كتلتين كما يبيّنه الشكل (4-27) احسب ردّي فعل الحاملين.



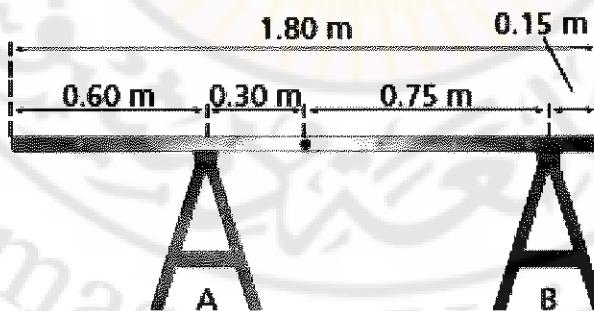
الشكل (4-27)

4.10 عيّن توتري الجبلين AC, BC في الأشكال المختلفة من الشكل (4-28) علماً بأن قيمة الوزن M هي 40 N .



الشكل (4-28)

4.11 يزن سلم 5.8 kg ويبلغ طوله 1.8m، يرتكز على مسندتين، يوضع المسند الأول (A) على بعد 0.60m من نهاية السلم، والمسند الثاني B على مسافة 0.15m من الطرف الآخر للسلم، الشكل (4-29). ما هي القوة التي يؤثر بها كل مسند على السلم.



الشكل (4-29)

4.10 أربع قوى واقعة في مستوي واحد قيمتها (30N, 40N, 20N, 50N) تؤثر في نفس النقطة على جسم. والزوايا التي تصنعها هذه القوى فيما بينها هي على التوالي, $50^\circ, 30^\circ, 60^\circ$. احسب قيمة القوة المحصلة والزاوية التي تصنعها مع القوة 30N.

4.13 لتكن القوى الثلاث التالية:

$$\vec{F}_2 = -200\hat{j} + 100\hat{k} \text{ N}, \quad \vec{F}_1 = 500\hat{i} \text{ N}, \quad \vec{F}_3 = -100\hat{i} + 50\hat{j} + 400\hat{k} \text{ N}$$

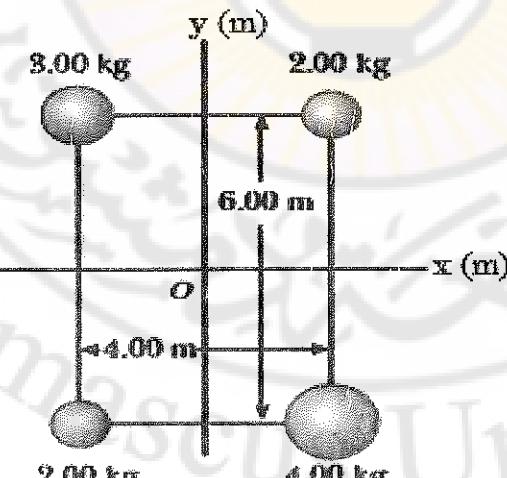
عيّن:

(a) مقدار واتجاه القوة المحصلة.

(b) عيّن العزم المحصل لهذه القوى بالنسبة للنقطة (0) مبدأ الإحداثيات؛ إذا كانت جميع القوى مطبقة في نفس النقطة التي إحداثياتها (4,-3,5).

(c) عزم كل قوة منفصلة.

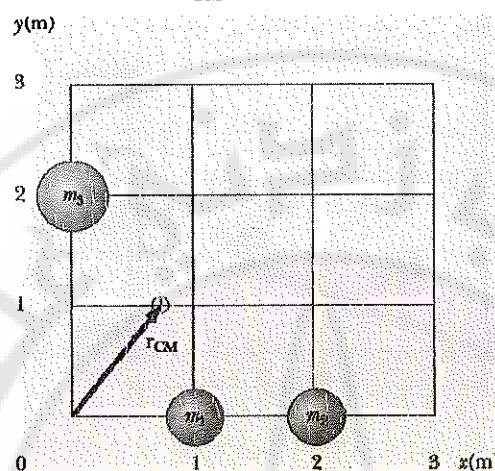
4.14 تُشكّل أربع جسيمات نقطية واقعة على رؤوس مستطيل أبعاده (b=6m, a=4m) كما يدل على ذلك الشكل (4-30). لكتل هذه الجسيمات القيم التالية: $m_4 = 3kg$ $m_3 = 2kg$ $m_2 = 4kg$ $m_1 = 2kg$ والمطلوب: إيجاد إحداثيات مركز الكتلة.



(4-30)

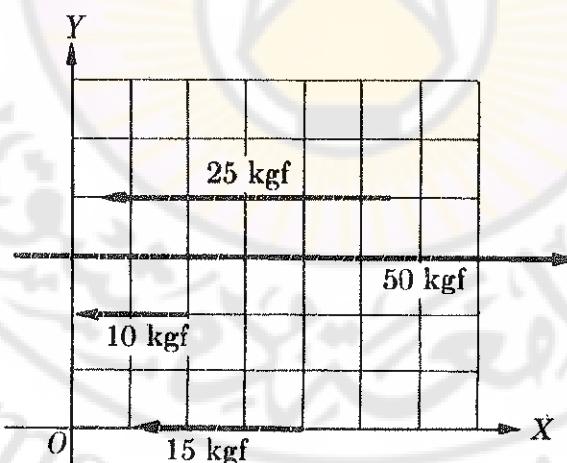
4.15 جملة مكونة من ثلاثة كتل مبنية على الشكل (4-31)، لكتل هذه الجسيمات القيم التالية: $m_3 = 2\text{kg}$, $m_2 = m_1 = 1\text{kg}$

$$\vec{r}_{CM} = (0.75\vec{i} + 1.0\vec{j}) \text{ m}$$



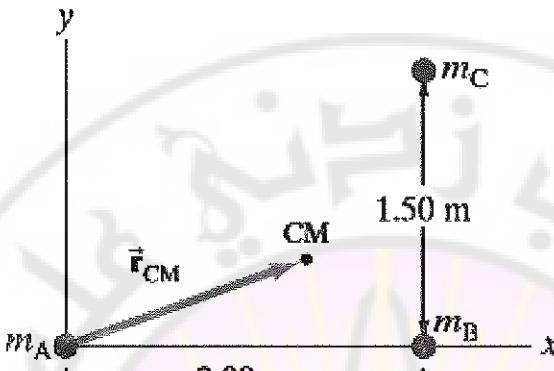
الشكل (4-31)

4.16 أوجد محصلة ونقطة تطبيق جملة القوى المبينة على الشكل (4-32)، علماً أن مساحة كل مربع هي 1cm^2 .



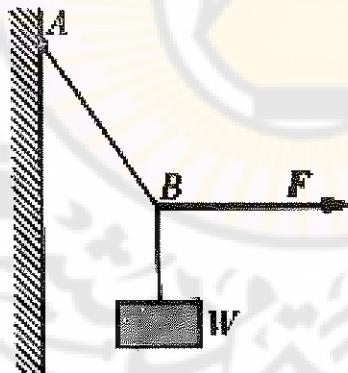
الشكل (4-32)

4.17 لدينا ثلاثة كتل، كل كتلة تبلغ 2.5kg و متوضعة على رأس مثلث قائم الزاوية كما هو موضح بالشكل (4-33)، طولا ضلعاه (2m , 1.5m)، والمطلوب: حساب مركز الكتلة CM، ثم اكتب الشكل الشعاعي لمركز الكتلة \vec{r}_{CM} .



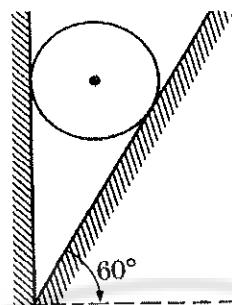
الشكل (4-33)

4.18 يزن الجسم الممثل في الشكل (4-34) 40 kgf ، ويحافظ على التوازن بواسطة الجبل AB وتحت تأثير القوة الأفقية \vec{F} . إذا كان طول AB هو 150cm ، والبعد بين الحائط والجسم هو 40 cm . احسب قيمة القوة \vec{F} وتوتر الحبل.



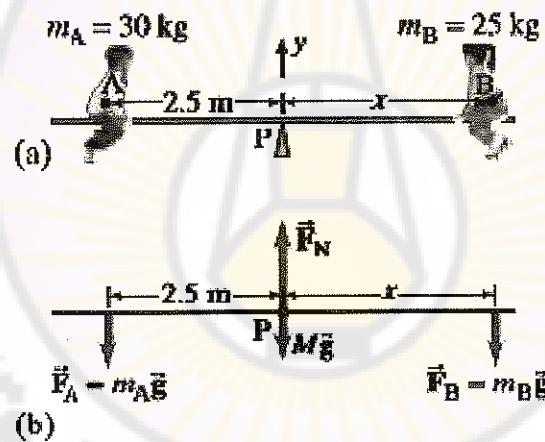
الشكل (4-34)

4.19 كرة تزن 50 N تستند بدون احتكاك إلى حائط وتحافظ على توازناها بواسطة مستوى يميل على الأفقي بزاوية 60° الشكل (4-35). احسب ردّي فعل الحائط والمستوى على الكرة.



الشكل (4-35)

4.20 تريد طفلتان أن تلعبا في لعبة التوازن كما هو مبين في الشكل(4-36)، حيث تبلغ كتلة الطفلة(A) 30kg والطفلة (B) كتلتها 25kg ، كما تبلغ المسافة من مركز الاتزان إلى مركز ثقل الطفلة(A) 2.5m والمطلوب: حساب المسافة X من مركز الاتزان إلى مركز ثقل الطفلة(B). استناد من الشكل(b) في حل المسألة.



الشكل (4-36)



الفصل الخامس

علم الحركة

5.1 مقدمة.

5.2 الحركة المستقيمة.

5.3 التمثيل الشعاعي للسرعة والتسارع في الحركة المستقيمة.

5.4 الحركة المنحنية.

(1) القذف الأفقي.

(2) القذف المائل.

5.5 المركبات المماسية والناozمة للتسارع.

5.6 الحركة الدائرية.



علم الحركة

Kinematics

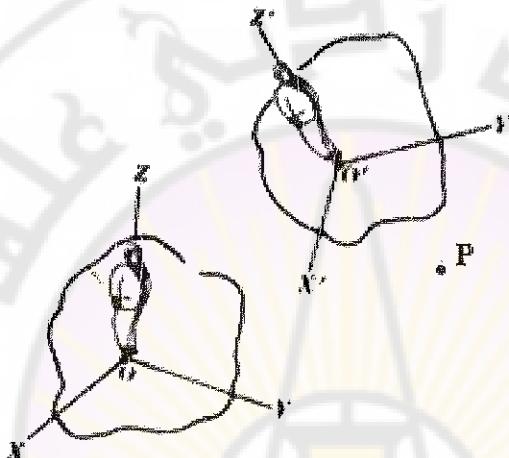
5.1 مقدمة:

اهتم الإنسان منذ القديم بالطبيعة والظواهر الطبيعية، فكانت حركة الأجسام السماوية مثار الإعجاب والفضول لديه، وحاول كشف أسرار الطبيعة بدءاً من أكبر الأجسام الكونية وانتهاء بأصغر مكونات الذرة والنواة. وتعد دراسة حركة وتحريك الأجسام العمود الفقري في جسم الفيزياء، وتدور أساساً حول هدف معرفة كيف تتحرك الأجسام ولماذا وكيف؟ سنتقوم في هذا الفصل بدراسة الطريقة التي تتحرك بها الأجسام؛ ونعني بذلك معرفة موضعها وسرعتها وتسارعها في كل لحظة من الزمن، بغض النظر عن السبب الذي أدى إلى حركتها.

نقول عن جسم إنه متحرك بالنسبة إلى جسم آخر عندما يتغير موضعه، المقاس بالنسبة لهذا الجسم الآخر، بدلالة الزمن، وعلى العكس إذا لم يتغير هذا الموضع النسبي بدلالة الزمن فالجسم في سكون نسبي، إن السكون كالحركة، كلاماً مفهوم نسبي يتعلق بموضع الجسم بالنسبة للجسم الآخر الذي استخدم للمقارنة. فالشجرة والمنزل مثلاً هما في حالة سكون بالنسبة إلى الأرض لكنهما في حالة حركة بالنسبة إلى الشمس.

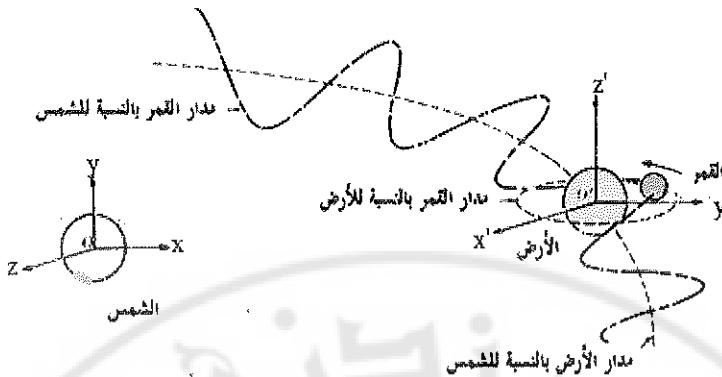
عندما يمر قطار في المحطة نقول: إن القطار في حالة حركة بالنسبة إلى المحطة، غير أن المسافر في القطار، يمكنه أيضاً القول: إن المحطة متراكمة بالنسبة إلى القطار متقللة في الاتجاه المعاكس.

إذن فمن أجل وصف الحركة ينبغي على المراقب تحديد جملة المقارنة التي يتم تحليل الحركة بالنسبة لها. لقد يَسِّرَ على الشكل (5-1) مراقبين O و O' وجسم P . يستخدم هذان المراقبان جملتي المقارنة XYZ و $X'Y'Z'$ على الترتيب. إذا كان O و O' في سكون أحدهما بالنسبة لآخر فإنهما يلاحظان الحركة نفسها للجسم P . وبالمقابل إذا كان O و O' وفي حركة نسبية فملاحظتهما لحركة P ستكون مختلفة.



الشكل (5-1) مراقبان مختلفان يدرسان حركة P

لنتعتبر على سبيل المثال مراقبين أحدهما موجود على الشمس والأخر على الأرض (الشكل 5-2) كلاهما يدرس حركة القمر فمن أجل المراقب الأرضي المستخدم جملة المقارنة XYZ يبدو القمر راسماً مداراً شبيه دائري حول الأرض غير أنه بالنسبة للمراقب المستخدم جملة المقارنة $X'Y'Z'$ يظهر المدار القمري كخط متوج، ولكن إذا عرف المراقبان حركتهما النسبية فيمكنها بسهولة مطابقة ملاحظتهما الخاصتين. ستناقش في الفصل 6 بصورة أكثر تفصيلاً، هذه المسألة مهمة. مسألة مقارنة المعطيات التي يحصل عليها مراقبان متتحركان بحركة نسبية. أما الآن فنستفترض أن لدينا دوماً جملة مقارنة محددة تماماً.



الشكل (5-2): مدار القمر بالنسبة للشمس والأرض أن بعد الأرض عن القمر هو 4.10^{-3} مرة من بعد الأرض عن الشمس لقد بالغنا على الشكل في توجّهات مدار القمر.

5.2 الحركة المستقيمة:

- السرعة:

تكون حركة جسم مستقيمة إذا كان مساره مستقيماً. لنأخذ المحور X المبين على الشكل (5-3) منطبقاً على المسار. يتعين موضع الجسم بالانتقال x الذي يعانيه بدءاً من نقطة اختيارية O تدعى المبدأ. مبدئياً يمكن ربط الانتقال بالزمن بواسطة علاقة تابعية $x = f(t)$ وبالطبع يمكن أن تكون \bar{x} موجبة أو سالبة. لنفترض أن الجسم في الزمن t كان في الموضع A حيث $OA = x$ وفي لحظة لاحقة t' أصبح في الوضع B حيث $OB = x'$ تعرّف السرعة الوسطية بين A, B بـ:

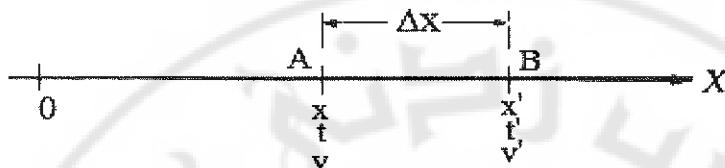
$$Vm = \frac{x' - x}{t' - t} = \frac{\Delta x}{\Delta t} \quad (5.1)$$

حيث $x' - x = \Delta x$ هو انتقال الجسم و $t' - t = \Delta t$ هو الزمن المنصرم. إن السرعة الوسطية خلال مجال زمني ما تساوي إذن للانتقال الوسطي بوحدة الزمن خلال هذا المجال الزمني. لتعيين السرعة الآنية في نقطة مثل النقطة A ينبغي جعل المجال الزمني Δt صغيراً بقدر الإمكان بحيث لا يحصل عملياً أي تغير في حالة الحركة خلال هذا المجال الزمني الصغير، وبتعبير رياضي يعود هذا إلى حساب القيمة الحدية للكسر الظاهر في المعادلة (5.1) عندما يتناهى المقام Δt إلى الصفر وهذا يكتب على الشكل:

$$V = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} V_m = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t}$$

وليس هذا سوى تعريف مشتق X بالنسبة للزمن أي:

$$V = \frac{dx}{dt} \quad (5.2)$$



الشكل (5-3)

وهكذا نحصل على السرعة الآنية بحساب مشتق الانتقال بالنسبة للزمن. عملياً نجد السرعة الآنية بمراقبة الجسم المتحرك في موضعين متباينين جداً تفصلهما المسافة الصغيرة dx ، وقياس الحال الزمني الصغير dt اللازم للانتقال من الموضع الأول إلى الآخر فيما يلي ستدل العبارة (السرعة) دوماً على السرعة الآنية:

إذا علمنا $v(t) = f$ يمكننا حل المعادلة (5.2) من أجل المتتحول x بالتكامل لدينا في الواقع وفق المعادلة (5.2) $dx = v \cdot dt$ ونحصل عندئذ بالتكامل على:

$$\int_{x_0}^x dx = x - x_0 = \int_{t_0}^t v \cdot dt \quad \text{حيث ترمز } x_0 \text{ إلى قيمة } x \text{ في الزمن } t_0 \text{ ولما كان}$$

إذن:

$$x = x_0 + \int_{t_0}^t v \cdot dt \quad (5.3)$$

لفهم المدلول الفيزيائي للمعادلة (5.3) ينبغي على الطالب أن يلاحظ أن $v \cdot dt$ يمثل انتقال الجسم خلال الحال الزمني القصير dt . وكذلك إذا جزأنا الحال الزمني $t_0 - t$ إلى مجالات صغيرة متتالية dt_1, dt_2, dt_3, \dots نجد أن الانتقالات المقابلة هي

$$v_1 dt_1, v_2 dt_2, v_3 dt_3, \dots$$

وأن الانتقال الكلي بين t_0 و t وهو مجموع هذه الانتقالات. علينا أن نلاحظ أن v_1, v_2, v_3 هي قيم السرعة أثناء كل مجال زمني. ووفق مفهوم التكامل المحدود لدينا عندئذ:

$$x - x_0 = v_1 dt_1 + v_2 dt_2 + v_3 dt_3 + \dots .$$

$$= \sum_i v_i dt_i = \int_{t_0}^t v \cdot dt$$

وهذا الانتقال هو بالطبع $x - x_0$ مما يتافق مع المعادلة (5.3) ينبغي أن نلاحظ أن الانتقال Δx (أو dx) يمكن أن يكون موجباً أو سالباً بحسب كون حركة الجسم نحو اليمين أو نحو اليسار مع ما يترتب على ذلك من إشارة موجبة أو سالبة للسرعة. وهكذا فإن إشارة السرعة في الحركة المستقيمة تدل على جهة الحركة وتكون الجهة وفق $OX +$ إذا كانت السرعة موجبة وفق $OX -$ إذا كانت سالبة.

نستخدم في بعض الأحيان مفهوماً آخر للسرعة يعرف كالنسبة (المسافة / الزمن) وهي دائماً موجبة، وتساوي عددياً القيمة المطلقة للسرعة أي $|v|$. ليس لقيمتها الوسطية، على العموم قيمة وسطي السرعة الجبرية نفسها. من المهم أيضاً لا الخلط بين الانتقال $x - x_0$ خلال الزمن $t - t_0$ بـ المسافة المقطوعة أثناء الزمن نفسه؛ إذ إننا نحسب الانتقال بواسطة المعادلة (5.3) بينما نحصل على المسافة من $\int_{t_0}^t |v| dt$.

وكمثال على ذلك يمكن للسائق المسافر من المدينة A أولاً إلى المدينة B التي هي على بعد 100km إلى الشرق من A أن يسافر أولاً إلى المدينة C الواقعة على بعد 50km إلى الغرب من A ثم يعود ويسافر إلى B. إن المسافة المقطوعة هي 200km بينما الانتقال ليس سوى 100km. إذا تم الانتقال بـ 4 ساعات فالسرعة الوسطية تكون:

$$100 \text{ km}/4\text{hr} = 25 \text{ kmhr}^{-1}$$

تقدر السرعة في جملة الوحدات الدولية بالمتر في الثانية m.s^{-1} وهذه هي سرعة جسم ينتقل متراً واحداً في ثانية واحدة، سرعة ثابتة. يمكن أيضاً، بالطبع تقدير السرعة بأي تركيب لوحدات المكان، والزمن، مثل: الـ (كم بالساعة) أو (القدم بالدقيقة) الخ.

مُسَأَّلَةٌ مَحْلُولَةٌ ١:

يتَحَرِّك جُسْمٌ على طولَ المَحْور X بِحِيثُ إِنْ مَوْضِعَهُ فِي كُلِّ لَحْظَةٍ يُعْطِي بِالعَلَاقَةِ

$$x = 5t^2 + 1$$

حيثُ تَقْدِيرُ x بِالْمَتْرِ t بِالثَّانِيَةِ. احْسِبْ سُرْعَتَهُ الْوَسْطَيَّةَ فِي الْمَحَالِ الرَّمْنِيِّ

الوَاقِعَيْنِ:

$$\text{.}3\text{ s و }2\text{ s (a)}$$

$$\text{.}2.\text{1s و }2\text{ s (b)}$$

$$\text{.}2.\text{001 s و }2\text{ s (c)}$$

$$\text{.}2\text{ s و }2\text{ s (d) احْسِبْ أَيْضًا السُّرْعَةَ الْآنِيَّةَ فِي الْلَّحْظَةِ 2\text{ s}}$$

الحل:

نَفْرَضْ أَنْ $t_0 = 2\text{ s}$ الَّتِي هِي قِيمَةٌ مُشَتَّرَكَةٌ لِكُلِّ الْمُسَأَّلَةِ بِاستِخْدَامِ $x = 5t^2 + 1$ لِدِينَا

$$\text{إِذْنَ فَمَنْ أَجْلَ كُلَّ طَلْبٍ نَكْتُبْ: } x_0 = 5(2)^2 + 1 = 21\text{ m}$$

$$\Delta t = t - t_0 = t - 2 \quad \text{وَ} \quad \Delta x = x - x_0 = x - 21$$

$$\Delta t = 1\text{ s, } t = 3\text{ s, من أَجْلِ } \Delta x = 46\text{ m - 21 m = 25 m (a)}$$

$$x = 5(3)^2 + 1 = 46$$

$$\Delta x = 46\text{ m - 21 m = 25 m}$$

$$V_m = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{25\text{ m}}{1\text{ s}} = 25\text{ ms}^{-1} \quad \text{وَمِنْهُ:}$$

$$\text{من أَجْلِ } \Delta t = 2.1\text{ s, } t = 2.1\text{ s, لِدِينَا (b)}$$

$$\text{: } \Delta x = 2.05\text{ m وَ } x = 5(2.1)^2 + 1 = 23.05\text{ m وَ } \Delta t = 0.1\text{ s}$$

$$V_m = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{2.05\text{ m}}{0.01\text{ s}} = 20.5\text{ ms}^{-1}$$

$$\text{من أَجْلِ } \Delta t = 0.001\text{ s, } t = 2.001\text{ s, لِدِينَا (c)}$$

$$\Delta x = 0.02005\text{ m وَ } x = 5(2.001)^2 + 1 = 21.020005\text{ m}$$

وَمِنْهُ:

$$V_m = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{0.020005 \text{ m}}{0.001 \text{ s}} = 20.005 \text{ ms}^{-1}$$

(d) من أجل $t = 2.0001 \text{ s}$, فإن:

$$V_m = 20.00005 \text{ ms}^{-1}$$

(e) نلاحظ عندئذ أنه كلما أصبح Δt أصغر، تناهت السرعة الوسطية إلى القيمة 20 ms^{-1} يمكننا أن تتوقع إذن أن هذه هي السرعة الآنية من أجل $t = 2 \text{ s}$ وبالفعل لدينا:

$$V_m = \frac{dx}{dt} = \frac{d}{dt}(5t^2 + 1) = 10t$$

وعندما نأخذ $t = 2 \text{ s}$ نحصل على $V_m = 20 \text{ ms}^{-1}$.

- التسارع:

تكون سرعة جسم ما، على العموم، تابعة للزمن. فإذا بقىت السرعة ثابتة نقول إن الحركة منتظمة. لنعد من جديد إلى الشكل (5-3)، لنفترض أن الجسم كان في الزمن t_1 في الموضع A بسرعة v وأنه أصبح في الزمن t' في B بسرعة v' . يعرف التسارع الوسطي بين A و B:

$$a_m = \frac{v' - v}{t' - t} = \frac{\Delta v}{\Delta t} \quad (5.4)$$

حيث: $\Delta v = v' - v$ هو تغير السرعة $\Delta t = t' - t$ كالتالي هو الزمن المنصرم.
وهكذا فإن التسارع الوسطي خلال مجال زمني ما هو تغير السرعة بواحدة الزمن أثناء هذا المجال الزمني.

التسارع الآني: هو القيمة الحدية للتقارب الوسطي عندما يصبح المجال الزمني صغيراً جداً أي يعني:

$$a = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} a_m = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t}$$

ومنه يتضح:

$$a = \frac{dv}{dt} \quad (5.5)$$

أي إننا نحصل على التسارع الآني بحساب مشتق السرعة بالنسبة للزمن. نجد عملياً التسارع الآني بلحظة التغير الصغير dv للسرعة الذي يحصل في المجال الزمني الصغير dt . (وفيما يلي وفي كل مرة نقول فيها "تسارع" فهذا سيعني تسارعاً آنياً).

على العموم، يتغير التسارع في أثناء الحركة. إذا كانت الحركة المستقيمة ذات تسارع ثابت، فنقول إن الحركة متغيرة بانتظام.

إذا ازدادت السرعة بالقيمة المطلقة مع الزمن، نقول إن الحركة "متسارعة"، وإذا نقصت السرعة بالقيمة المطلقة مع الزمن تدعى الحركة حينئذ متاخرة أو "متباطعة".

إذا عرفنا التسارع أمكننا حساب السرعة بإجراء تكامل المعادلة (5.5) لدينا بموجب المعادلة :

$$dv = a \cdot dt \quad (5.5)$$

$$\int_{x_0}^x dv = \int_{t_0}^t a \cdot dt$$

حيث v_0 هي السرعة في الزمن t_0 ، حينئذ ، ولتكن : $\int_{v_0}^v dv = v - v_0$ نجد :

$$v = v_0 + \int_{t_0}^t a \cdot dt \quad (5.6)$$

وكما في حالة الانتقال يمكن حالاً فهم المدلول الفيزيائي للمعادلة (5.6). نعلم أن $a \cdot dt$ يمثل تغير السرعة في أثناء المجال الزمني القصير dt وهكذا نجد ، بتجزئة المجال الزمني $t - t_0$ من جديد إلى مجالات زمنية صغيرة متالية ... , dt_1, dt_2, dt_3, \dots ، إن التغيرات المقابلة للسرعة هي : ... , $a_1 \cdot dt_1, a_2 \cdot dt_2, a_3 \cdot dt_3, \dots$ حيث a_1, a_2, a_3, \dots هي قيم التسارع في كل مجال زمني ، والتغير الكلي للسرعة $v - v_0$ بين t_0 و t هو مجموع هذه التغيرات. أي:

$$v - v_0 = a_1 \cdot dt_1 + a_2 \cdot dt_2 + a_3 \cdot dt_3 + \dots$$

$$= \sum_i a_i \cdot dt_i = \int_{t_0}^t a \cdot dt$$

ويمكن أيضاً ربط التسارع بالوضع بضم المعادلين (5.2) و (5.5) مما يعطي :

$$a = \frac{dv}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{dx}{dt} \right) \Rightarrow a = \frac{d^2 x}{dt^2} \quad (5.7)$$

هناك علاقة أخرى مهمة بين الموضع والسرعة يمكن الحصول عليها بالطريقة التالية: نكتب انتلافاً من المعادلة (5.5) $dv = a \cdot dt$ وعندما نضرب الحد الأيسر لهذه المعادلة بالحد الأيسر للمعادلة (5.2) ونكرر ذلك من أجل الحدين اليمينيين، نجد:

$$v \cdot dv = a \cdot dt \left(\frac{dx}{dt} \right) = a \cdot dx$$

وبالتكامل نحصل على:
أو:

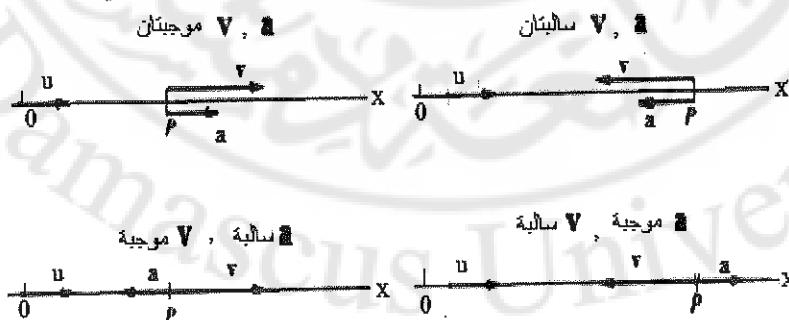
$$\frac{1}{2} v^2 - \frac{1}{2} v_0^2 = \int_{x_0}^x a \cdot dx \quad (5.8)$$

إن هذه المعادلة مفيدة بصورة خاصة لحساب السرعة عندما تكون العلاقة بين x و a معروفة مما يسمح بحساب تكامل الحد الأيمن.

يقدر التسارع في الجملة الدولية بالمتر في الثانية في الثانية أو $m \cdot s^{-2}$ وهذا هو تسارع جسم تزداد سرعته متراً واحداً بالثانية في الثانية الواحدة، بتسارع ثابت.

5.3 التمثيل الشعاعي للسرعة والتسارع في الحركة المستقيمة:

تمثل السرعة في الحركة المستقيمة بشعاع يعطى طوله بالمعادلة (5.2) واتجاهه ينطبق مع اتجاه الحركة (الشكل 5-4). ويمثل التسارع كذلك بشعاع قيمته تعطى بالمعادلة (5.5)، واتجاهه هو اتجاه المحور OX أو المعاكس له بحسب ما يكون موجباً أم سالباً. إذا كان \vec{u} هو شعاع الوحدة في اتجاه X الموجب فيمكننا أن نكتب بالشكل الشعاعي:



الشكل (5-4): العلاقة الشعاعية بين السرعة والتسارع في الحركة المستقيمة.

$$\vec{a} = \frac{dv}{dt} \cdot \vec{u} \quad \text{و} \quad \vec{v} = v \cdot \vec{u} = \frac{dx}{dt} \cdot \vec{u} \quad (5.9)$$

يتجه الشعاعان \vec{v} و \vec{a} وفق \vec{u} أو في الاتجاه المعاكس له بحسب إشارتي dx/dt و dv/dt . وتكون الحركة متتسارعة أو متباطئة بحسب ما يكون لـ \vec{v} و \vec{a} الاتجاه نفسه أو اتجاهان متعاكسان (الشكل 5-4). هناك قاعدة بسيطة، وهي أنه إذا كانت لـ \vec{v} و \vec{a} الإشارة نفسها فالحركة متتسارعة، أما إذا كانا من إشارتين متعاكستين، فالحركة متباطئة.

- الحركة المستقيمة المنتظمة:

استناداً إلى معادلات تعريف كل من سرعة الجسم وتسارعه على مساره. يمكن أن تكون الحركة منتظمة أو متغيرة، وذلك حسب قيمة كل من السرعة والتسارع. فإذا كانت سرعة الجسم ثابتة وغير تابعة للزمن ($v = const$) في نقاط المسار جميعها فإن قيمة التسارع لهذا الجسم على مساره وفقاً للمعادلة (5.5) تكون معدومة ($a = 0$)، وبالتالي فإن الحركة مستقيمة منتظمة.

إذن $a = dv/dt = 0$ وبالتالي لا يوجد تسارع، وانطلاقاً من المعادلة (5.3) وعندما تكون v ثابتة نستطيع أن نكتب معادلة الحركة بالشكل التالي:

$$x = x_0 + \int_{t_0}^t v \cdot dt = x_0 + v \int_{t_0}^t dt \quad \Rightarrow \\ x = v(t - t_0) + x_0$$

- الحركة المستقيمة المتغيرة بانتظام:

في الحالة العامة عندما تكون سرعة الجسم على مساره تابعة للزمن، أي متغيرة مع الزمن ($v = f(t)$ ، بحسب المعادلة (5.5)) يكون لهذا الجسم المتحرك تسارع غير معدوم إما موجباً أو سالباً أو يكون تابعاً للزمن أيضاً، فإذا كانت له قيمة ثابتة تكون الحركة متغيرة بانتظام. أما إذا كان تابعاً للزمن تكون الحركة متغيرة.

في هذه الحالة a ثابت إذن لدينا بموجب المعادلة (5.6)

$$v = v_0 + \int_{t_0}^t a \cdot dt = v_0 + a \int_{t_0}^t dt = v_0 + a(t - t_0) \quad (5.10)$$

ولدينا أيضاً وفق المعادلة (5.3):

$$\begin{aligned} x &= x_0 + \int_{t_0}^t [v_0 + a(t - t_0)] \cdot dt \\ &= x_0 + v_0 \int_{t_0}^t dt + a \int_{t_0}^t (t - t_0) \cdot dt \end{aligned}$$

وبالتالي:

$$x = \frac{1}{2}a(t - t_0)^2 + v_0(t - t_0) + x_0 \quad (5.11)$$

ومن المفيد أيضاً الحصول على العلاقة المستخرجة من المعادلة (5.8).

$$\frac{1}{2}v^2 - \frac{1}{2}v_0^2 = a \int_{x_0}^x dx = a(x - x_0)$$

عندئذ:

$$v^2 - v_0^2 = 2a(x - x_0) \quad (5.12)$$

حيث v_0 ، x : هما السرعة الابتدائية والفاصلة الابتدائية على الترتيب للجسم المتحرك.

يمكن كتابة معادلات الحركة المستقيمة المتغيرة بانتظام بالشكل التالي:

$$\begin{aligned} v &= a \cdot t + v_0 \\ x &= \frac{1}{2}a t^2 + v_0 t + x_0 \\ v^2 - v_0^2 &= 2ax \end{aligned}$$

نشير إلى أن قيمة التسارع الناظمي في الحركة المستقيمة يكون معلوماً، بينما التسارع المماسي

(سيعرف كـ كلٍ من التسارع الناظمي والمماسي لاحقاً) يكون مساوياً لقيمة التسارع الكلي

أي:

$$a_N = 0, \quad a_T = a$$

إن الحالة الأكثر أهمية للحركة المستقيمة المتغيرة بانتظام هي حركة السقوط الحر تحت تأثير

النقالة. في هذه الحالة وباختيار الاتجاه نحو الأعلى الاتجاه الموجب نفرض أن $a = -g$

وإشارة الناقص تدل على أن تسارع النقالة يتجه نحو الأسفل. إن قيمة g تتغير من مكان

آخر على سطح الأرض، ولكنها تبقى دائماً قرينة من $g = 9.8 \text{ ms}^{-2}$ هذه القيمة تبقى

نفسها من أجل الأجسام جميعها، ويمكن اعتبارها مستقلة عن الارتفاع طالما أنها لا تبتعد كثيراً عن السطح سواء كان ذلك نحو الداخل أم نحو الخارج.

إذا كان جسيماً يسقط سقوطاً حرّاً من ارتفاع h عن سطح الأرض بحيث $R < h$ حيث R نصف قطر الكرة الأرضية فإنه يتحرك بتسارع ثابت مقداره g وتكون معادلات الحركة لهذا الجسيم هي:

$$v = gt$$

$$y = \frac{1}{2}gt^2$$

وفي حالة القذف الشاقولي أيضاً، حيث يقذف الجسيم بسرعة v_0 إلى الأعلى و تكون معادلات الحركة:

$$v = v_0 - gt, \quad x = -\frac{1}{2}gt^2 + v_0 t, \quad v^2 = v_0^2 - 2gt$$

من هذه المعادلات نستنتج ما يلي:

(1) عند أقصى ارتفاع تندفع السرعة، لذلك نضع $0 = v$ فنحصل على زمن الوصول إلى

$$\text{أقصى ارتفاع وهو } t = \frac{v_0}{g} \quad \text{ومقدار أقصى ارتفاع هو: } x = \frac{v_0^2}{2g}.$$

(2) لكي نحصل على زمن الوصول إلى نقطة البداية 0 بعد صعود الجسم وهبوطه نضع

$$x=0 \quad \text{فنحصل على } 0 = -\frac{1}{2}gt^2 + v_0 t \quad \text{وبالتالي نحصل على } t = \frac{2v_0}{g} \quad \text{وهو زمن بلوغ}$$

أقصى ارتفاع ثم العودة مرة أخرى إلى نقطة القذف 0 وهذا يعني أن زمن الصعود يساوي زمن الهبوط.

(3) عند ارتفاع h حيث $h < v_0^2 / 2g$ تعين السرعة من $h = v_0^2 - 2gh$ أي إن:

$$v = \pm \sqrt{v_0^2 - 2gh}$$

الإشارة الموجبة للسرعة أثناء الصعود، أما الإشارة السالبة فللسرعة أثناء الهبوط.

(4) والزمن عند الارتفاع h يتعين من $h = -\frac{1}{2}gt^2 + v_0 t$.

أي: $0 = h = -\frac{1}{2}gt^2 + v_0 t + 2v_0 t - 2v_0^2$ ، ومنها نوجد زمرين أحدهما في أثناء الصعود والآخر في

أثناء الهبوط.

مسألة محلولة 2:

جسم يتحرك وفق المخور x بموجب العلاقة التالية: $x = 2t^3 + 5t^2 + 5$

حيث x بالمتر (m) و t بالثواني، والمطلوب:

(a) أوجد السرعة، والتسارع في كل لحظة.

(b) الموضع، والسرعة، والتسارع من أجل $t = 2s$ و $t = 3s$

(c) السرعة والتسارع الوسطيين بين $t = 2s$ و $t = 3s$

الحل:

(a) باستخدام المعادلتين (5.5) و (5.2) يمكننا كتابة:

$$v = \frac{dx}{dt} = \frac{d}{dt}(2t^3 + 5t^2 + 5) = 6t^2 + 10t \quad m.s^{-1}$$

$$a = \frac{dv}{dt} = \frac{d}{dt}(6t^2 + 10t) = 12t + 10 \quad m.s^{-2}$$

(b) من أجل $t = 2s$ وباستخدام الصيغ المقابلة لدينا:

$$x = 41 \text{ m} \quad v = 44 \text{ m.s}^{-1} \quad a = 34 \text{ m.s}^{-2}$$

وبالشكل نفسه ، من أجل $t = 3s$ يمكن التتحقق من أن:

$$x = 104 \text{ m} \quad v = 84 \text{ m.s}^{-1} \quad a = 46 \text{ m.s}^{-2}$$

(c) لإيجاد السرعة والتسارع الوسطيين بين $t = 2s$ و $t = 3s$ لدينا $\Delta t = 1s$

ولدينا بموجب (b) $\Delta x = 63 \text{ m}$ و $\Delta v = 40 \text{ m.s}^{-1}$ ومنه:

$$V_m = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{63 \text{ m}}{1 \text{ s}} = 63 \text{ m.s}^{-1}, \quad a_m = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{40 \text{ m.s}^{-1}}{1 \text{ s}} = 40 \text{ m.s}^{-2}$$

مسألة محلولة 3:

يعطى تسارع جسم يتحرك على طول المخور x بالعلاقة $a = (4x - 2) \text{ m.s}^{-2}$ حيث x بالметр. وعلى اعتبار أن $v_0 = 10 \text{ m.s}^{-1}$ ، $x_0 = 0$ أوجد السرعة في أي نقطة أخرى.

الحل:

بما أن التسارع يعبر عنه هنا بدلالة الفاصلة بدلاً من أن يكون بتابعية الزمن لا يمكننا استخدام التعريف $a = dv/dt$ للحصول على السرعة بالتكامل. بدلاً من ذلك، علينا

استخدام المعادلة (5.8) مع $v_0 = 10 \text{ ms}^{-1}$ و $x_0 = 0$ و عليه:

$$\frac{1}{2}v^2 - \frac{1}{2}(10)^2 = \int_0^x (4x - 2) dx$$

$$v^2 = 100 + 2[(2x^2 - 2x)]_0^x = 4x^2 - 4x + 100$$

$$v = \sqrt{4x^2 - 4x + 100}$$

وبالتالي:

هل ينبغي علينا وضع إشارة \pm أمام الجذر؟ إذا كان الجواب نعم، فما هو مدلوله؟ ننصح الطالب بتمثيل السرعة بيانياً بدلالة الفاصلة x .

نترك للطالب إيجاد x بدلالة الزمن t باستخدام التعريف $v = dx/dt$ وانطلاقاً من هذه النتيجة الحصول على v و a بدلالة الزمن.

مسألة محلولة 4:

تسارع سيارة بانتظام بادئة حركتها من السكون على طريق مستقيم، فتصل سرعتها إلى 45 km/h في 11 s. وتبقى على هذه السرعة مسافة 1.5 km بسبب وجود جرار أمامها حيث يتاح لها بعد ذلك تجاوز الجرار، فتسارع السيارة بانتظام لتصل سرعتها إلى 75 km/h وتحتاج لبلوغ هذه السرعة إلى 11 s أيضاً. تسير السيارة بعد ذلك بهذه السرعة لمدة ثلاثة دقائق ثم تتباطأ بانتظام بمعدل 11 m/s حتى تقف. والمطلوب:

(1) إيضاح الحركة برسم مناسب، وحساب المسافة الكلية التي قطعتها السيارة،

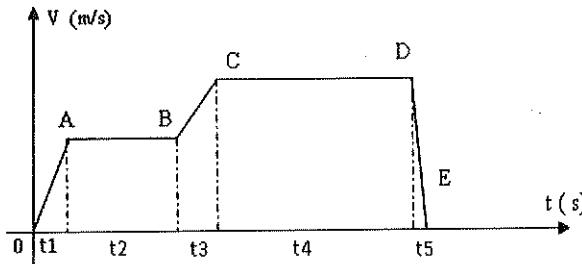
الشكل (5-5).

(2) الزمن الكلي للحركة.

(3) السرعة الوسطى.

(4) التسارع الوسطي خلال الـ 142 الثانية الأولى من الحركة.

الحل:



الشكل (5-5)

1) المسافة الكلية التي قطعتها السيارة:

- بفرض x_1 المسافة التي قطعتها السيارة في الفترة t_1 عندئذ تكون المعادلة:

$$x_1 = \frac{1}{2} a_1 t_1^2 + v_0 \cdot t_1$$

السيارة تتحرك من السكون أي: $v_0 = 0$

$$a_1 = \frac{v_1 - v_0}{t_1} = \frac{12.5 - 0}{11} = 1.14 \text{ m/s}^2$$

وبالتالي:

$$x_1 = \frac{1}{2} (1.14) (11)^2 = 69 \text{ m}$$

بالتعمييض:

- المسافة المقطوعة في المرحلة الثانية، هي $x_2 = 1.5 \text{ km} = 1500 \text{ m}$

- تتسارع السيارة في المرحلة الثالثة من 12.5 m/s إلى السرعة 20.8 m/s خلال 11s

$$x_3 = \frac{1}{2} a_3 t_3^2 + v_0 \cdot t_3$$

وبالتالي المسافة x_3 التي تقطعها السيارة هي:

$$t_3 = 11 \text{ sec} \quad v_0 = 12.5 \text{ m/s}$$

علمًاً أن

$$a_3 = \frac{v_2 - v_0}{t_3} = \frac{20.8 - 12.5}{11} = 0.75 \text{ m/s}^2$$

$$x_3 = 12.5 (11) + \frac{1}{2} (0.75) (11)^2$$

إذن يكون:

$$x_3 = 137.5 + 45.4 = 182.9 \text{ m}$$

- المرحلة الرابعة تسير السيارة بسرعة متقطمة مقدارها 20.8 m/s لمدة ثلاثة دقائق أي

والتالي المسافة x_4 تساوي:

$$x_4 = 20.8 (180) = 3744 \text{ m}$$

- المرحلة الخامسة تسير السيارة بحركة متباطئة من السرعة 20.8 m/s إلى الصفر

$$v^2 - v_0^2 = 2 a x$$

معدل 11 m/s^2 وحساب المسافة نطبق العلاقة التالية:

حيث لدينا: $x = x_5$ ، $a = -11 \text{ m/s}^2$ $V_0 = 20.8 \text{ m/s}$ $V = 0$ نجد:

$$x_5 = \frac{0 - (20.8)^2}{2(-11)} = 19.7 \text{ m}$$

أخيراً تكون المسافة الكلية التي قطعتها السيارة هي:

$$x = x_1 + x_2 + x_3 + x_4 + x_5$$

$$x = 69 + 1500 + 182.9 + 3744 + 19.7 = 5515.6 \text{ m}$$

(2) الزمن الكلي للحركة t يساوي:

$$x = t_1 + t_2 + t_3 + t_4 + t_5$$

نحسب فقط t_2 و t_5 ولدينا كل من $t_1 = 11 \text{ s}$ ، $t_3 = 11 \text{ s}$ ، $t_4 = 180 \text{ s}$

لحساب t_2 حيث السيارة سارت بسرعة منتظمة مسافة 1500 m

والسرعة هي 12.5 m/s وبالتالي:

$v = a \cdot t + v_0$ في المرحلة الأخيرة (الخامسة):

$$t_5 = \frac{v - v_0}{a} = \frac{0 - 20.8}{-11} = 1.9 \text{ s}$$

$t = 11 + 120 + 11 + 180 + 1.9 = 323.9 \text{ s} \approx 324 \text{ s}$ والزمن الكلي:

(3) السرعة الوسطى:

$$v = x/t = 5515.6 / 323.9 = 17 \text{ m/s}$$

(4) حساب التسارع الوسطى:

نلاحظ أن الفترة تشمل المراحل الأولى والثانية والثالثة وبدأت المرحلة الرابعة، وبالتالي

سرعتها هي 20.8 m/s وقيمة التسارع الوسطى هي: $a = 20.8 / 142 = 0.15 \text{ m/s}^2$

مسألة محلولة 5

نقذف كرة شاقولياً نحو الأعلى بسرعة 98 ms^{-1} من سطح بناء ارتفاعها 100m. الشكل

(5-6)، والمطلوب:

(a) الارتفاع الأقصى الذي تبلغه الكرة بالنسبة إلى الأرض.

(b) الزمن اللازم للوصول إلى هذا الارتفاع.

(c) سرعة الكرة عندما تلامس الأرض.

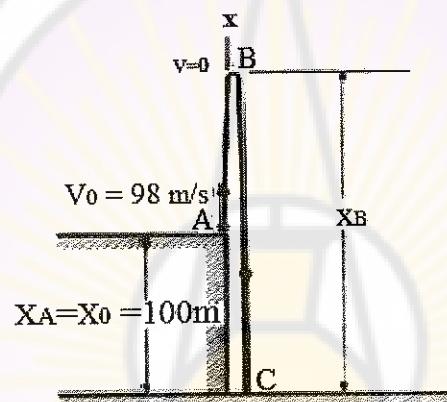
(d) الزمن الكلي المنصرم.

الحل:

بالنظر إلى الشكل (5-6) وباستخدامنا للمعادلتين (5.10) و(5.11) مع $t_0 = 0$ $v_0 = 98 \text{ ms}^{-1}$ $x_0 = x_A = 100 \text{ m}$ لقد وضع مبدأ الإحداثيات C على الأرض) و $a = -g = -9.8 \text{ ms}^{-2}$ لدينا في كل لحظة t :

$$v = 98 - 9.8 t$$

$$x = 100 + 98 t - 4.9 t^2$$



الشكل (5-6)

وفي النقطة ذات الارتفاع الأعظمي $v = 0$. إذن $0 = 98 - 9.8 t$ أو $t = 10 \text{ s}$ وباستبدال

هذه القيمة في صيغة X لدينا:

$$x_B = 100 + 98(10) - 4.9(10)^2 = 590 \text{ m}$$

واللحصول على الزمن اللازم للوصول إلى الأرض (أي النقطة C) نجعل $x = 0$ لأن C هي مبدأ الإحداثيات الذي تم اعتماده. حينئذ:

$$0 = 100 + 98t - 4.9t^2$$

وهي معادلة من الدرجة الثانية بالنسبة لـ t ، حلها: $t = 20.96 \text{ s}$ و $t = -0.96 \text{ s}$

إن الحل السالب يقابل الزمن للقذف ($t = 0$) وينبغي حذفه؛ لأنه ليس له أي مدلول فيزيائي في هذه المسألة (قد يوجد له مدلول في مسائل أخرى) للحصول على السرعة في C ندخل قيمة $t = 20.96s$ في صيغة v_c ونحصل على:

$$v_c = 98 - 9.8(20.96) = -107.41 \text{ ms}^{-1}$$

تعني إشارة الناقص أن الكرة تتحرك نحو الأسفل. ننصح الطالب أن يتحقق من النتائج من أجل x_B و v_C باستعمال المعادلة (5.12) التي تكتب من أجل هذه المسألة:

$$v^2 = 9604 - 19.6(x - 100)$$

على الطالب أن يحل المسألة بوضع مبدأ الإحداثيات في A. حينئذ تكون:

$$x_0 = x_A = 0 \quad x_C = -100m$$

5.4 الحركة المنحنية:

a- السرعة:

لنعتبر الآن جسيماً يرسم مساراً منحنياً P، كما في الشكل (5-7) في الزمن t يكون الجسيم في النقطة A المعينة بشاعر الموضع $\vec{r} = \overrightarrow{OA} = x \vec{u}_x + y \vec{u}_y + z \vec{u}_z$ وفي اللحظة t يكون الجسيم في B المعينة بشاعر الموضع $\vec{r}' = \overrightarrow{OB} = x' \vec{u}_x + y' \vec{u}_y + z' \vec{u}_z$. بالرغم من أن الجسيم قد قطع القوس $AB = \Delta s$ إلا أن الانتقال الذي هو مقدار شعاعي، هو

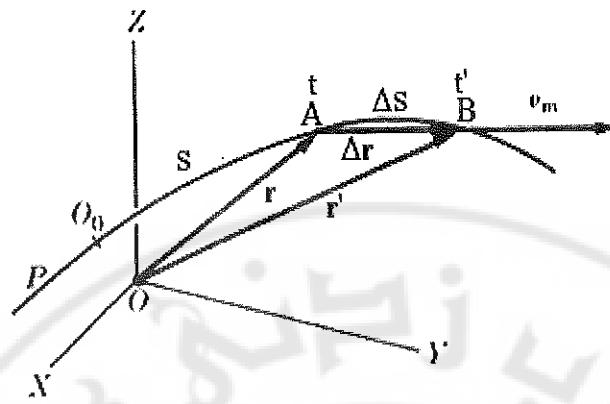
للحظ حسب الشكل أن $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{\Delta r} = \vec{r}' - \vec{r}$ وطبعاً لذلك:

$$\begin{aligned} \overrightarrow{AB} &= \overrightarrow{\Delta r} = \vec{r}' - \vec{r} = (x' - x) \vec{u}_x + (y' - y) \vec{u}_y + (z' - z) \vec{u}_z \\ &= (\Delta x) \vec{u}_x + (\Delta y) \vec{u}_y + (\Delta z) \vec{u}_z \end{aligned} \quad (5.13)$$

حيث: $\Delta x = x' - x$, $\Delta y = y' - y$, $\Delta z = z' - z$

والسرعة الوسطية التي هي أيضاً مقدار شعاعي، تعرف بـ:

$$\vec{V}_m = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} \quad (5.14)$$



الشكل (5-7): الانتقال والسرعة الوسطية في الحركة المنحنية.

أو باستعمال المعادلة (5.13):

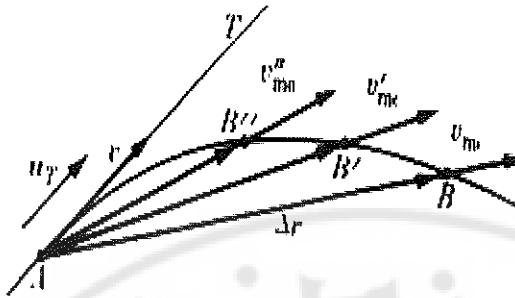
$$V_m = \frac{\Delta x}{\Delta t} \vec{u}_x + \frac{\Delta y}{\Delta t} \vec{u}_y + \frac{\Delta z}{\Delta t} \vec{u}_z \quad (5.15)$$

تمثل السرعة الوسطية بشعاع مواز للانتقال $\overrightarrow{AB} = \Delta \vec{r}$. ولحساب السرعة الآنية علينا كالسابق جعل Δt صغيراً جداً، ومنه:

$$\vec{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \vec{V}_m = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} \quad (5.16)$$

إذا تناهت الآن Δt نحو الصفر تقترب النقطة B من النقطة A، كما تدل على ذلك النقاط A' و B' ... من الشكل (5-8). بالوقت نفسه يتغير الشعاع $\overrightarrow{AB} = \Delta \vec{r}$ باستمرار بالقيمة وبالاتجاه، وكذلك تتغير السرعة الوسطية. وفي النهاية الحدية، عندما تصبح B قريبة جداً من A يكون للشعاع $\overrightarrow{AB} = \Delta \vec{r}$ اتجاه المماس نفسه AT. إذن السرعة الآنية، في الحركة المنحنية، هي شعاع مماسي للمسار يعطي بـ:

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} \quad (5.17)$$



الشكل (5-8) السرعة مماسية على المسار في الحركة المثلجنة.

إذا أخذنا بعين الاعتبار المعادلة (5.15) فسيكون للسرعة الصيغة:

$$\vec{v} = \frac{dx}{dt} \vec{u}_x + \frac{dy}{dt} \vec{u}_y + \frac{dz}{dt} \vec{u}_z \quad (5.18)$$

ما يدل على أن مركبات السرعة وفق المحاور OX و OY و ZO وهي:

$$u_x = \frac{dx}{dt}, \quad u_y = \frac{dy}{dt}, \quad u_z = \frac{dz}{dt} \quad (5.19)$$

وأن القيمة الحسابية للسرعة هي:

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2} \quad (5.20)$$

يمكنا أن ننتقل من المعادلة (5.16) إلى المعادلة (5.17) بصورة مختلفة قليلاً. لتكن O_0 نقطة مقارنة اختيارية على المسار (الشكل 5-7) تعطي الكمية $A = O_0 s$ موضع الجسيم، مقاساً بالانتقال الذي يعانيه على طول المنحني. وكما هو الحال من أجل الحركة المستقيمة، يمكن أن يكون s موجباً أو سالباً، حسب الموضع النسبي لـ O_0 وللجزيئ. عندما ينتقل الجسيم من A إلى B فإن الانتقال Δs وفق المنحني يعطى بطول القوس AB.

بضرب المعادلة (5.16) وتقسيمها على Δs ، نحصل على:

$$\vec{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta s} \frac{\Delta s}{\Delta t} = \left(\lim_{\Delta s \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta s} \right) \left(\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta s}{\Delta t} \right)$$

التي نشير فيها إلى أنه في الحد الأول $\Delta s \rightarrow 0 \rightarrow \Delta t \rightarrow 0$ (الشكل 5-10) يمكننا أن نرى الآن على الشكل (5-9) أن قيمة $\Delta \vec{r}$ هي تقريراً مساوية إلى قيمة Δs وأن هاتين

القيمتين هما أكثر تقاربًا من بعضهما بقدر ما تقترب B من A. ومثل إذن نهاية $\Delta \vec{r} / \Delta s$ عندما تنتهي Δs نحو الصفر شعاعاً مقداره الوحدة واتجاهه المماس للمسار.
لدينا إذن:

$$\frac{d\vec{r}}{ds} = \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta s} = \vec{u}_T \quad (5.21)$$

ومن ناحية أخرى:

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{ds}{dt} \quad (5.22)$$

يمكنا إذن كتابة \vec{v} بالشكل:

$$\vec{v} = \vec{u}_T \frac{ds}{dt} = \vec{u}_T v \quad (5.23)$$

حيث $ds/dt = v$ تعطي قيمة السرعة، ويعطي شعاع الوحدة \vec{u}_T الاتجاه.
إن كون $v = ds/dt$ هي قيمة السرعة يتفق مع تعريفنا السابق للسرعة في المعادلة (5.2)
لأن ds الآن هو الانتقال وفق المسار المنحني خلال الزمن dt . وهكذا يلعب ds في
الحركة المنحني الدور نفسه الذي يلعبه dx في الحركة المستقيمة. والاختلاف الوحيد بين
المعادلتين (5.23) و (5.2) هو إدخال عامل الاتجاه المعطى بشعاع الوحدة \vec{u}_T المحمول على
المماس.

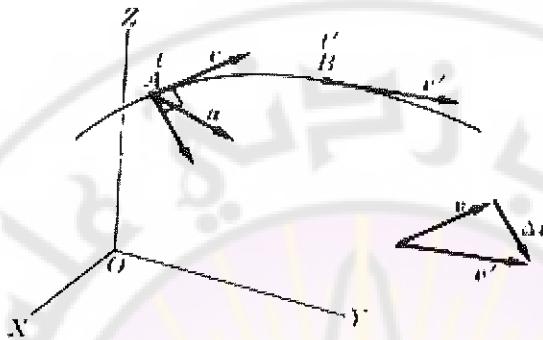
b- التسارع:

في الحركة المنحني تتغير السرعة ، على العموم ، بالقيمة وبالاتجاه على السواء ،
تتغير قيمة السرعة؛ لأن الجسيم يمكنه أن يتتسارع أو يتباطأ ويتغير اتجاه السرعة لأن السرعة
مماسية على المسار، وأن هذا ينحني باستمرار. يعطي الشكل (5-11) السرعة في الزمنين t
و t' عندما يكون الجسيم في A وفي B على الترتيب. يشار إلى التغير الشعاعي للسرعة
بالذهاب من A إلى B بـ Δv في المثلث المشكّل بالأأشعة الثلاثة. وبعبارة أخرى حيث إنه

في المثلث $'$ $\vec{v}' = \vec{v} + \vec{\Delta v}$ لدينا عندئذٍ: $\vec{\Delta v} = \vec{v}' - \vec{v}$ يتحقق عن ذلك أن التسارع الوسطي

في المجال الزمني Δt والذي هو شعاع، يعرف بـ:

$$\vec{a}_m = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} \quad (5.24)$$



الشكل (5-9): التسارع في الحركة المنحنية.

$$\vec{v} = v_x \vec{u}_x + v_y \vec{u}_y + v_z \vec{u}_z \quad \text{وهو مواز ل } \vec{\Delta v} \text{ لأن } \vec{\Delta v}$$

$$\vec{\Delta v} = \Delta v_x \vec{u}_x + \vec{u}_y \Delta v_y \vec{u}_y + \Delta v_z \vec{u}_z \quad \text{لدينا:}$$

$$\vec{a}_m = \frac{\Delta v_x}{\Delta t} \vec{u}_x + \frac{\Delta v_y}{\Delta t} \vec{u}_y + \frac{\Delta v_z}{\Delta t} \vec{u}_z \quad (5.25)$$

يعرف التسارع الآني الذي سنسميه فيما يلي، ببساطة، التسارع، بـ:

$$\vec{a} = \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \vec{a}' = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} \Rightarrow \vec{a} = \frac{d \vec{v}}{dt} \quad (5.26)$$

إن التسارع هو شعاع له اتجاه التغير الآني للسرعة نفسه. ولما كانت السرعة تتغير في الاتجاه الذي ينحني وفقه المنحني، فالتسارع يتوجه دوماً نحو تغير المنحني وهو على العموم لا يماسى ولا ناظمى على المسار كما يدل على ذلك الشكل (5-10) إذا تذكروا المعادلة (5.17)

أمكنا أيضاً كتابة المعادلة (5.26) على الشكل:

$$\vec{a} = \frac{d^2 \vec{r}}{dt^2} \quad (5.27)$$

بموجب المعادلة (5.25) نلاحظ أن:

$$\ddot{\vec{a}} = \frac{dv_x}{dt} \vec{u}_x + \frac{dv_y}{dt} \vec{u}_y + \frac{dv_z}{dt} \vec{u}_z \quad (5.28)$$

حيث إن مركبات التسارع وفق المحاور OZ ، OY ، OX ، القيم:

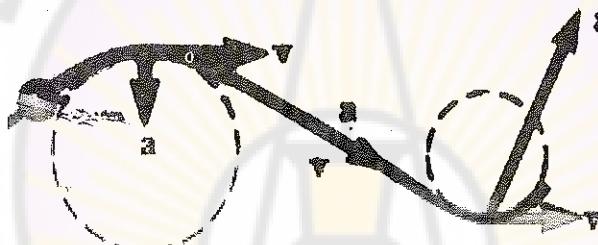
$$a_x = \frac{dv_x}{dt}, a_y = \frac{dv_y}{dt}, a_z = \frac{dv_z}{dt} \quad (5.29)$$

أو بموجب المعادلتين (5.19) أو (5.27):

$$a_x = \frac{d^2x}{dt^2}, a_y = \frac{d^2y}{dt^2}, a_z = \frac{d^2z}{dt^2} \quad (5.30)$$

أما قيمة التسارع، فهي:

$$a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2} \quad (5.31)$$



الشكل (10-5) العلاقة الشعاعية بين السرعة والتسارع في الحركة المتحركة.

في الحركة المتحركة نعلم عادة معادلة المسار، أو بمعنى آخر نعلم إحداثيات الجسم بدلالة الزمن. تعطى هذه الإحداثيات بالمعادلات:

$$x = x(t), \quad y = y(t), \quad z = z(t)$$

يمكننا بتطبيق المعادلات (5.19) و (5.29) حساب السرعة والتسارع.

وفي حالات أخرى، وهي بالضبط المسألة المعاكسة: نعلم مركبات التسارع بتابعية الزمن، أي:

$$a_x = a_x(t), \quad a_y = a_y(t), \quad a_z = a_z(t)$$

وعندئذ باستعمال المعادلات (5.29) وبالتكامل نحصل على مركبات السرعة، وبتكامل المعادلة (5.19) نحصل على الإحداثيات بدلالة الزمن.

- الحركة المتغيرة بانتظام:

إن الحالة التي يكون فيها التسارع ثابتاً بالقيمة وبالاتجاه على السواء لها أهمية خاصة. إذا كان

(ثابتاً) $\vec{a} = const$ فلدينا بتكميل المعادلة (5.26):

$$\int_{v_0}^v d\vec{v} = \int_{t_0}^t \vec{a} \cdot dt = \vec{a} \int_{t_0}^t dt = \vec{a} (t - t_0) \quad (5.32)$$

حيث v_0 هي السرعة في اللحظة t_0 وكما أن: $\int_{v_0}^v d\vec{v} = \vec{v} - \vec{v}_0$ لدينا عندئذ:

$$\vec{v} = \vec{a} (t - t_0) + \vec{v}_0 \quad (5.33)$$

وهذا يعطي السرعة في كل لحظة. باستبدال ذلك في المعادلة (5.17) وبالتالي نحصل على:

$$\int_{r_0}^r \vec{dr} = \int_{t_0}^t [\vec{v}_0 + \vec{a} (t - t_0)] dt = \vec{v}_0 \int_{t_0}^t dt + \vec{a} \int_{t_0}^t (t - t_0) dt$$

حيث r_0 يعطي الموضع في الزمن t_0 حينئذ:

$$\vec{r} = \frac{1}{2} \vec{a} (t - t_0)^2 + \vec{v}_0 (t - t_0) + \vec{r}_0 \quad (5.34)$$

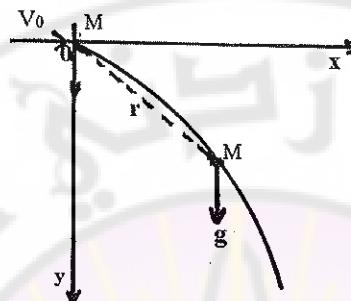
الذي يعطي موضع الجسم في كل لحظة. ينبغي مقارنة هذه النتائج مع المعادلين (5-10) و(5-11) اللتين حصلنا عليهما من أجل الحركة المستقيمة بتسارع ثابت. في الحركة المستقيمة كان للسرعة والتسارع منحى واحد باتجاهين متاملين (أو متعاكسين).

أما من الآن فصاعداً فيمكن أن يكون v_0 و \vec{a} ، في الحالة الأعم التي سنعالجها من حيث مختلفان. وعليه فإن v المعطاة بالمعادلة (5.33) ليست موازية لـ \vec{a} ولكنها توجد دوماً في المستوى المعين بـ v_0 و \vec{a} . نرى أيضاً، حسب المعادلة (5.34)، أن نهاية الشعاع \vec{r} تقع دوماً في المستوى الموازي لـ v_0 و \vec{a} والمدار من النقطة المعينة بـ \vec{r}_0 . نستخلص من ذلك أن الحركة ذات التسارع الثابت هي دائماً مستوية. تدل المعادلة (5.34) أيضاً على أن مسار الحركة هو قطع مكافئ.

إن أحد أهم الأشكال لاستخدام هذه المعادلات هو تطبيقها على حركة القذائف. حيث يمكن تمييز حالات مختلفة لهذه المقدّمات، وذلك تبعاً لمنحى شعاع السرعة الابتدائية المعطى للجسم لحظة بدء الحركة (القذيفة).

1) القذف الأفقي:

يدعى القذف أفقياً في حالة إعطاء الجسيم M سرعة ابتدائية منحاجها وفق الأفق، الشكل (5-11). بإهمال مقاومة الهواء فإن القذيفة تخضع في أثناء حركتها إلى تسارع الجاذبية الأرضية g فقط، وبالتالي فإنه يمكن دراسة حركتها في المستوى (oxy) المبين في الشكل (5-11).



الشكل (5-11)

من المعادلة (5.34) يمكن أن نكتب:

$$\vec{r} = \frac{1}{2} \vec{g} t^2 + \vec{v}_0 t + \vec{r}_0$$

حيث: \vec{r} - تمثل قيمة متوجهة الموضع للمتحرك (القذيفة) في مستوى الحركة (oxy)، وبفرض النقطة O مبدأ الجملة منطبق على نقطة القذف فإن \vec{r}_0 يكون مساوياً للصفر. بإسقاط المعادلة السابقة على جملة المحاور المعتبرة نجد أن:

$$x = v_{ox} t = v_0 t$$

$$y = \frac{1}{2} g t^2$$

من المعادلة الأولى نلاحظ أن الحركة وفق المحور (x) منتظمة، بينما الحركة وفق المحور y تكون حركة متغيرة بانتظام بتسارع ثابت g.

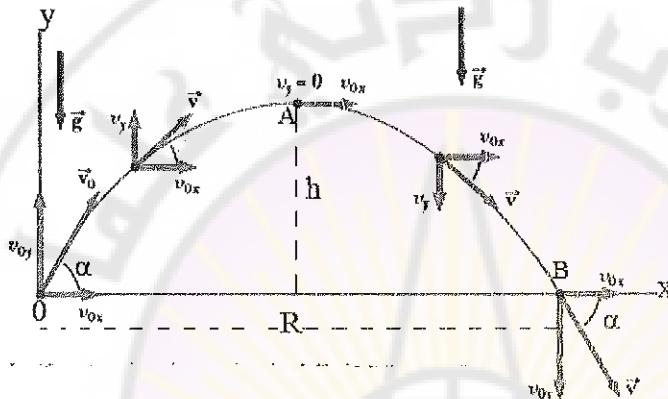
إن المعادلين السابقتين تمثلان المعادلات الوسيطية لحركة القذيفة. وبمحذف الزمن بين المعادلين نجد أن معادلة مسار القذيفة من الشكل:

$$y = \left(\frac{g}{2v_0^2} \right) x^2$$

وهي تمثل معادلة قطع مكافئ ذروته منطبقة على مبدأ الإحداثيات.

(2) القذف المائل:

وهو الحالة التي يصنع فيها شعاع السرعة الابتدائية المعطى للقذيفة زاوية تميل على الأفق بقدر محدد α الشكل (5-12). باهتمال مقاومة الهواء فإن التسارع الذي تخضع له القذيفة هو تسارع الجاذبية الأرضية الثابت \vec{g} . لدراسة حركة القذيفة نختار جملة الإحداثيات oxy بحيث يصنع شعاع السرعة الابتدائية الزاوية α مع المحور X حسب الشكل (5-13).



الشكل (5-12)

في هذه الحالة: تسارع الثقالة $\vec{a} = \vec{g}$ نختار المستوى المعين XY كمستوى $\vec{a} = \vec{g}$ يكون فيه المحور Y متوجهاً نحو الأعلى. بحيث إن $\vec{g} = -g \vec{u}_y$ والمبدأ O منطبق مع \vec{v}_0 . حينئذ يكون لشعاع السرعة الابتدائية مركباتان وفق المحاور الإحداثية هي:

$$\vec{v}_0 = v_{0x} \vec{u}_x + v_{0y} \vec{u}_y$$

حيث:

$$v_{0x} = v_0 \cos \alpha \quad v_{0y} = v_0 \sin \alpha \quad (5.35)$$

يمكن كتابة المعادلة (5.33) بدالة المركبات ($t=0$) وبالتالي فإن شعاع السرعة للجسم (القذيفة) في كل لحظة يكتب بالشكل:

$$\vec{v} = v_x \vec{u}_x + v_y \vec{u}_y = (v_{0x} \vec{u}_x + v_{0y} \vec{u}_y) - g t \vec{u}_y$$

بالمطابقة نجد:

$$v_x = v_{0x} \quad v_y = v_{0y} - g t \quad (5.36)$$

ما يدل على أن مركبة v وفق OX ثابتة؛ لأنه لا يوجد تسارع في هذا الاتجاه. وكذلك فإن المعادلة (5.34) وبتعويض $\ddot{r}_0 = 0$ و $t_0 = 0$ تصبح بدلالة المركبات:

$$\vec{r} = x \vec{u}_x + y \vec{u}_y = (v_{0x} \vec{u}_x + v_{0y} \vec{u}_y) - \frac{1}{2} g t^2 \vec{u}_y$$

وبالمطابقة أيضاً يتبع:

$$x = v_{0x} t \quad y = v_{0y} t - \frac{1}{2} g t^2 \quad (5.37)$$

وهذا يعطي إحداثيات الجسيم بدلالة الزمن.

ويتم الحصول على الزمن اللازم للقدífية كي تصل إلى أعلى نقطة A (ذروة المسار) بوضع $v_y = 0$ في المعادلة (5.36) لأنه في هذا الموضع تكون سرعة القدífية أفقية. حينئذ:

$$t = \frac{v_{0y}}{g} \Rightarrow t = \frac{v_0 \sin \alpha}{g} \quad (5.38)$$

ونحصل على الارتفاع الأعظمي للقدífية h باستبدال هذه القيمة لـ t في المعادلة الثانية (5.37) مما يعطي:

$$h = \frac{v_0^2 \sin^2 \alpha}{2g} \quad (5.39)$$

نحصل على الزمن اللازم للقدífية لكي تعود إلى سوية الأرض في B، والذي يدعى زمن الطيران، يجعل $y = 0$ في المعادلة (5.37). وهذا الزمن هو بالطبع ضعف الزمن المعطى بالمعادلة (5.38) أي $R = OB = v_0 \sin \alpha / g$. إن المدى R هو المسافة الأفقية التي احتجتها القدífية وتحصل عليه بوضع قيمة زمن الطيران في المعادلة الأولى (5.37) مما يعطي:

$$R = \frac{v_{0x} 2v_0 \sin \alpha}{g} = \frac{2v_0^2 \sin \alpha \cos \alpha}{g} \Rightarrow R = \frac{v_0^2 \sin 2\alpha}{g} \quad (5.40)$$

لنلاحظ أن المدى يكون أقصى من أجل $\alpha = 45^\circ$ نحصل على معادلة المسار بمحذف t من المعادلتين (5.37) وهذا يعطي:

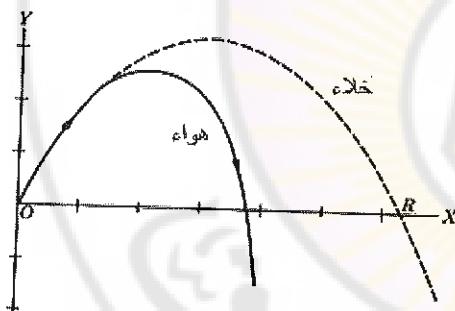
$$y = -\frac{g}{2v_0^2 \sin^2 \alpha} x^2 + x \cdot \tan \alpha \quad (5.41)$$

وهي معادلة قطع مكافئ؛ لأن كلاً من $\tan \alpha$ وكذلك العامل x^2 ثابت.
إن النتائج التي حصلنا عليها صالحة عندما يكون :

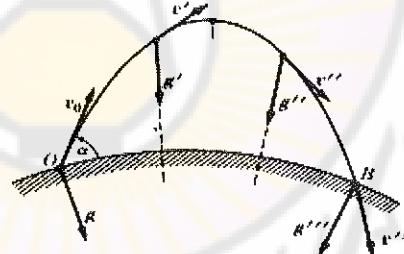
- (1) المدى قصيراً بقدر كاف لكي نستطيع إهمال تقوس الأرض.
- (2) الارتفاع ضعيفاً بقدر كاف لكي نستطيع إهمال تغير تسارع الثقالة مع الارتفاع.

(3) السرعة الابتدائية صغيرة بقدر كاف لكي نستطيع إهمال مقاومة الهواء.

أما من أجل القذائف بعيدة المدى، كالصاروخ عابر القارات مثلاً، فالحالة تمثل كما في الشكل (5-13) حيث تتجه الأشعة جميعها نحو مركز الأرض، وتتغير كذلك مع الارتفاع.
إن المسار في هذه الحالة هو قوس من قطع ناقص. وإذا أخذنا بعين الاعتبار مقاومة الهواء فالمسار سينحرف عن القطع المكافئ كما يدل على ذلك الشكل (5-14) والمدى ينقص.



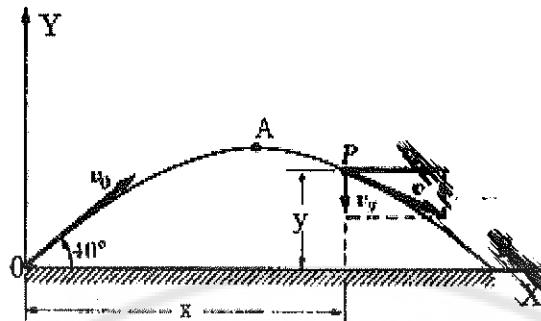
الشكل (5-14)



الشكل (5-13)

مسألة محلولة 6:

تطلق بندقية رصاصة بسرعة 200 ms^{-1} صانعة زاوية 40° مع سطح الأرض، الشكل (5-15).
أوجد سرعة الرصاصة، وموقعها. بعد مرور 20 s . ثم أوجد كذلك المدى والזמן اللازم لكي تعود الرصاصة إلى الأرض.



الشكل (5-15)

الحل :

حسب الشكل (5-15)، وبملاحظة أن $v_0 = 200 \text{ ms}^{-1}$ و $\alpha = 40^\circ$ نحصل على:

$$v_{0x} = v_0 \cos \alpha = 153.2 \text{ ms}^{-1}$$

$$v_{0y} = v_0 \sin \alpha = 128.6 \text{ ms}^{-1}$$

إذن فمركبات السرعة تعطى في كل لحظة بـ:

$$v_y = 128.6 - 9.8 t \quad \text{ms}^{-1} \quad \text{و} \quad v_x = 153.2 \text{ ms}^{-1}$$

وأن إحداثيات الرصاصة هي:

$$x = 153.2 t \quad y = 128.6 t - 4.9 t^2$$

من الواضح أنه من أجل: $v_y = 153.2 \text{ ms}^{-1}$ ، $v_x = 153.2 \text{ ms}^{-1}$ و $t = 20 \text{ s}$

إن كون v سالبة يعني أن الرصاصة تسقط. إن للسرعة القيمة :

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = 167.4 \text{ ms}^{-1}$$

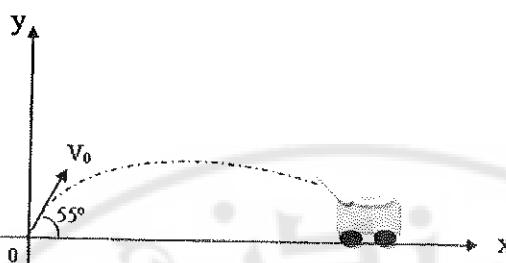
وكذلك فإن موضع P يعطى بـ: $y = 612 \text{ m}$ و $x = 3.064 \text{ m}$

ينبغي على الطالب التتحقق من أن ارتفاع النقطة A يساوي 843.7m وأن المدى R=OB يساوي 4.021m وأن الزمن اللازم للذهاب من O إلى B هو 26.24 s

مسألة محلولة 7

يُقذف مدفع قذيفة بزاوية تميل على الأفق بمقدار 55° وبسرعة فوهة تساوي 300 m/s. وتتقدم دبابة مباشرة نحو المدفع على أرض مستوية وبسرعة تساوي 3 m/s، كما هو موضح

بالشكل (5-16)، والمطلوب: كم يتبعي أن تكون المسافة بين المدفع والدبابة في لحظة القذف إذا أريد للقذيفة أن تصيب الدبابة.



الشكل (5-16)

الحل:

باختصار جملة المقارنة عند فوهة المدفع وإحداثيات القذيفة الابتدائية $x_0 = 0$ $y_0 = 0$ سرعة القذيفة الابتدائية (مركبات السرعة):

$$v_{0x} = 300 \cos 55 = 172.1 \text{ ms}^{-1}$$

$$v_{0y} = 300 \sin 55 = 245.8 \text{ ms}^{-1}$$

ويتعين موضع القذيفة بعد انقضاء زمن t على لحظة الإطلاق فهي:

$$x = v_{0x} \cdot t$$

$$y = v_{0y} \cdot t - \frac{1}{2} g \cdot t^2$$

$$x = 172.1 t \quad y = 245.8 t - 4.9 t^2 \quad \text{بالتعويض:}$$

ويتحدد موضع الدبابة وحيث تسير بسرعة منتظمة بالعلاقات التالية:

$$y = 0 \quad x = x_0 - v_0 t$$

حيث x_0 موضع الدبابة عند بدء الزمن (لحظة إطلاق القذيفة) وهي المسافة المطلوب تحديدها.

أما v_0 فهي سرعة الدبابة وهي في الاتجاه السالب لـ ox وبالتالي فإن معادلات حركة الدبابة في الجملة الإحداثية نفسها هي:

$$y = 0 \quad x = x_0 - 3t$$

وحتى تصيب التقذفية الدبابة يجب أن تكونا في موضع واحد في اللحظة نفسها، أي يكون لدينا معادلتين مجهولتين t و x_0

$$0 = 245.8 t - 4.9 t^2$$

$$x_0 - 3t = 172.1t$$

نجد من المعادلة الأولى أن $t = 50.2 \text{ s}$

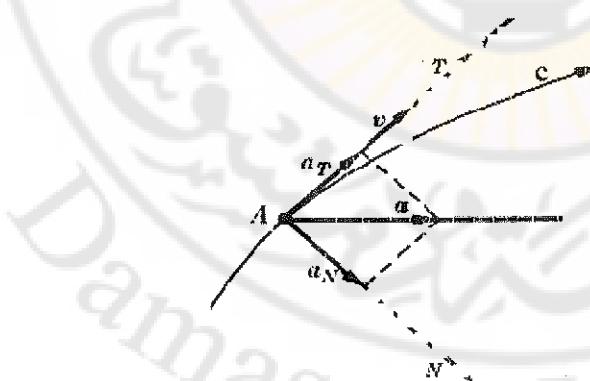
بالتعويض في المعادلة الثانية نجد:

$$x_0 = 172.1t + 3t = 175.1t = 175.1(50.2)$$

$$x_0 = 8790 \text{ m} = 8.79 \text{ km}$$

5.5 المركبات المماسية والناozمة للتتسارع:

لنتعتبر جسيماً يرسم مساراً منحنياً (الشكل 5-17) ولتبسيط ففترض أن هذا المنحني مستويٌ ، ولكن النتائج التي سن就得ها ستكون صالحة من أجل الحركة على أي منحني كان. في اللحظة t يكون الجسيم في الموضع A وبسرعة v وتتسارع a . وحيث إن a يتوجه نحو تقرير المنحني يمكننا تحليله إلى مركبة مماسية \bar{a}_T موازية للمسار AT وتدعى التتسارع المماسي، ومركبة ناظمية \bar{a}_N موازية للناظم AN وتدعى التتسارع الناظمي. إن لكل من هاتين المركبتين مدلولاً فيزيائياً معيناً تماماً.



الشكل (5-17) التتسارع المماسي والتتسارع الناظمي في الحركة المنحنية.

عندما يتحرك الجسيم فيمكن لمقدار السرعة أن يغير ويرتبط هذا التغير بالتسارع المماسي ، ويغير كذلك اتجاه السرعة، ويرتبط هذا التغير بالتسارع الناظمي.

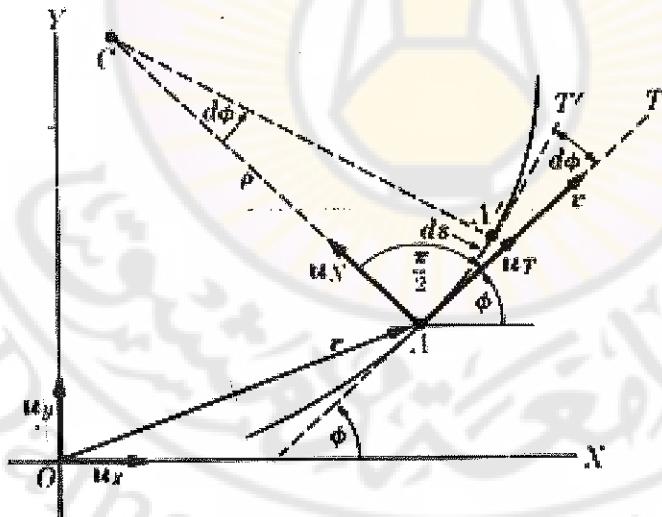
لرسم في A (الشكل 5-18) شعاع الوحدة \vec{u}_T مماسياً للمنحنى. و تكتب السرعة، حسب المعادلة (5.23) على الصورة: $\vec{v} = v \cdot \vec{u}_T$ ويصبح التسارع حينئذ :

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d}{dt}(v \cdot \vec{u}_T) = -\frac{dv}{dt} \vec{u}_T + \frac{d\vec{u}_T}{dt} v$$

لو كان المسار مستقيماً لكان الشعاع \vec{u}_T ثابتاً بالمقدار وبالاتجاه، ولكن $d\vec{u}_T/dt = 0$
ولكن بما أن المسار منحن فإن اتجاه \vec{a}_N يتغير على طول المنحنى؛ مما يعطي $d\vec{u}_T/dt$ قيمة غير معروفة. علينا بعد ذلك أن نحسب $d\vec{u}_T/dt$. لندخل شعاع الوحدة \vec{u}_N نظامياً على المنحنى وتحته نحو التقرير. إذا رمزنا بـ ϕ إلى الزاوية التي يصنعها المماس للمنحنى في النقطة A مع المحور X أمكننا أن نكتب:

$$\vec{u}_T = \vec{u}_x \cos \phi + \vec{u}_y \sin \phi$$

$$\vec{u}_N = \vec{u}_x \cos\left(\phi + \frac{\pi}{2}\right) + \vec{u}_y \sin\left(\phi + \frac{\pi}{2}\right) = -\vec{u}_x \sin \phi + \vec{u}_y \cos \phi$$



الشكل (5-18)

إذن:

$$\frac{d\vec{u}_T}{dt} = \sin \phi \frac{d\phi}{dt} \vec{u}_x + \cos \phi \frac{d\phi}{dt} \vec{u}_y = \frac{d\phi}{dt} \vec{u}_N$$

وهذا يدل على أن $d\vec{u}_T/dt$ ناظمي على المنحني، لدينا أيضًا:

$$\frac{d\phi}{dt} = \frac{d\phi}{ds} \frac{ds}{dt} = v \frac{d\phi}{ds}$$

حيث $ds=AA'$ هو القوس الصغير الذي يسير عليه الجسم في المجال الزمني dt يتقطع الناظمان على المنحني عند A وعند A' في نقطة C تدعى مركز التقوس بتسمية $\rho=CA$ نصف قطر التقوس عند $\ddot{\vec{u}}_T$ يمكننا كتابة:

$$d\phi/ds = 1/\rho \quad \text{أو} \quad ds = \rho d\phi$$

$$d\phi/dt = v/\rho \quad \text{إذن:}$$

$$\frac{d\vec{u}_T}{dt} = \frac{v}{\rho} \vec{u}_N \quad (5.42)$$

لتدخل هذه النتيجة في علاقة dv/dt فنحصل على:

$$\vec{a} = \frac{dv}{dt} \vec{u}_T + \frac{v^2}{\rho} \vec{u}_N \quad (5.43)$$

إن الحد الأول $[d\vec{u}_T/dt]$ هو شعاع مماسي للمنحني، متناسب مع المشتق بالنسبة للزمن لمقدار شعاع السرعة، وهو يقابل التسارع المماسي a_T .

والحد الثاني $[v^2/\rho]$ هو شعاع ناظمي على المنحني، وهو يقابل التسارع الناظمي a_N . وهو يرتبط بتغيير الاتجاه؛ لأنه يقابل du_T/dt . أما فيما يخص المقادير فيمكننا أن نكتب:

$$a_T = \frac{dv}{dt} \quad a_N = \frac{v^2}{\rho} \quad (5.44)$$

مقدار التسارع في النقطة A هو إذن:

$$a = \sqrt{a_T^2 + a_N^2} = \sqrt{(dv/dt)^2 + (v^4/\rho^2)}$$

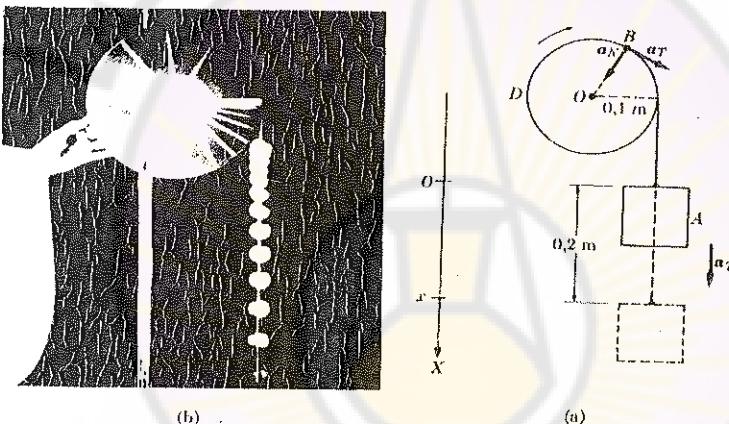
إذا كانت الحركة المنحنية منتظمة (أي إذا بقي مقدار السرعة ثابتاً) فإن $v = const$ بحيث إن $a_T = 0$ وأنه لا يوجد تسارع مماسي.

وبالمقابل إذا كانت الحركة مستقيمة (أي إذا لم يتغير اتجاه السرعة) فإن نصف قطر التقوس لا متناه ($\rho = \infty$) بحيث إن $a_N = 0$ أي لا يوجد تسارع ناظمي. علينا أن نلاحظ أن النتائج

التي حصلنا عليها، فضلاً عن أنها تطبق على الحركة المستوية، فإنها تطبق أيضاً على الحركة في الفراغ.

مسألة محلولة 8:

يدور قرص D بحرية حول محور أفقي (الشكل 19-5). وهناك حبل ملفوف حول الحافة الخارجية للقرص وجسم A مرتبط بالحبل يسقط تحت تأثير الثقالة. إن الحركة A متتسارعة بانتظام، ولكن تسارعها أصغر من التسارع الناتج عن الثقالة. في اللحظة $t = 0$ كانت سرعة الجسم A متساوية 0.04 ms^{-1} وبعد ثانيةين سقط الجسم A بمقدار 0.2 m والمطلوب: إيجاد التسارع الناظمي والمماسي في كل لحظة لنقطة ما من حافة القرص.



الشكل (19-5): تدل الصورة الفوتوغرافية بواسطة سلسلة من الومضات (b) على أن الكتلة تسقط بحركة متتسارعة بانتظام (تحقق من ذلك بالقياس على الصورة).

الحل:

لنتخذ مبدأ الإحداثيات في النقطة المقابلة إلى $t = 0$.

$$x = 0.04t + 0.03t^2 \quad \text{فمعادلة حركة A المتتسارعة بانتظام هي:}$$

$$x = 0.04t + \frac{1}{2}a t^2 \quad \text{نعلم أن } v_0 = 0.04 \text{ ms}^{-1} \text{ وأنه وبالتالي:}$$

يجعل $t = 2s$ يعني أن يكون لدينا: $x = 0.2 \text{ m}$ ، إذن $a = 0.06 \text{ ms}^{-2}$. وبالتالي:

$$x = 0.04t + 0.03t^2$$

$$v = \frac{dx}{dt} = 0.04 + 0.06 t \quad \text{وأن سرعة A هي إذن:}$$

تعطي هذه المعادلة أيضاً سرعة A بـ $v = 0.04 + 0.06t$ من حافة القرص. إذن فالتسارع المماسي لـ B تساوي نفسه :

$$a_T = \frac{dv}{dt} = 0.06 \text{ ms}^{-2}$$

بينما التسارع الناظمي لـ B ، لأن $m = 0.1 \text{ kg}$ فله القيمة:

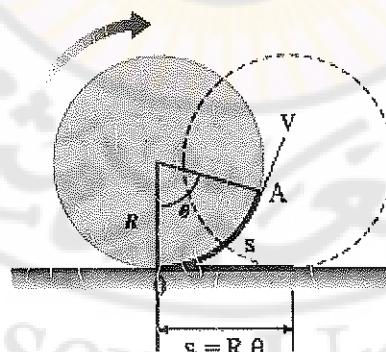
$$a_N = \frac{v^2}{\rho} = \frac{(0.04 + 0.06t)^2}{0.1} = 0.016 + 0.048t + 0.036t^2 \text{ ms}^{-2}$$

والتسارع الكلي للنقطة B هو إذن:

5.6 الحركة الدائرية:

(1) السرعة الزاوية: تعتبر الآن الحالة الخاصة حين يكون المسار دائرياً أي لعتبر الحركة الدائرية أن السرعة v ، المماسية للدائرة، تكون عمودية على نصف القطر $CA = R$. عندما نقيس المسافة على الدائرة بدءاً من النقطة O بحد حسب الشكل (5-20) وأن $s = R\theta$. إذن بتطبيق المعادلة (5.23)، وعلى اعتبار أن R ثابت نحصل على:

$$v = \frac{ds}{dt} = R \frac{d\theta}{dt} \quad (5.45)$$



الشكل (5-20) الحركة الدائرية.

تدعى الكمية $\frac{d\theta}{dt}$ بالسرعة الزاوية: وهي تساوي مشتق الزاوية بالنسبة للزمن وقدرها بالراديان في الثانية⁻¹ rad أو باختصار: s⁻¹ ويرمز لها بـ ω أي:

$$\omega = \frac{d\theta}{dt} \quad (5.46)$$

$$v = \omega R \quad (5.47)$$

يمكن وضع السرعة الزاوية على صورة مقدار شعاعي منحاه عمودي على مستوى الحركة في اتجاه تقدم اللولب اليميني الدائري في الاتجاه نفسه الذي يتحرك فيه الجسيم (الشكل 5-21) نرى حسب الشكل أن $R = r \sin \gamma$ وأن $\vec{u}_z = \vec{\omega} \times \vec{r}$ يمكننا إذن بدلاً من المعادلة (5.47)، أن نكتب :

$$v = \omega r \sin \gamma$$

مما يدل على أنه لدينا، بالقيمة وبالاتجاه بأن واحد، العلاقة الشعاعية:

$$\vec{v} = \vec{\omega} \times \vec{r} \quad (5.48)$$

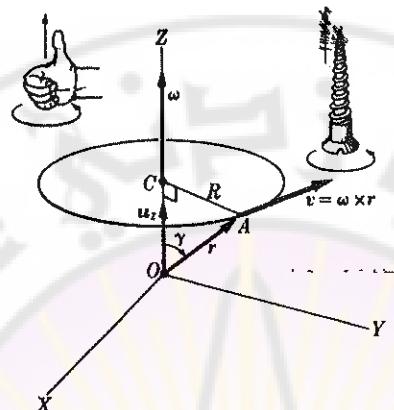
للحظ أن هذا ليس صحيحاً إلا من أجل الحركة الدائرية أو الدورانية (حركة ذات r و γ ثابتين).

إن حالة الحركة الدائرية المنتظمة، أي الحركة التي تكون فيها: ثابت $= \omega$ هي ذات أهمية خاصة. في هذه الحالة تكون الحركة دورية والجسيم يمر بنقطة ما من الدائرة خلال مجالات زمنية متتالية متساوية.

إن الدور P هو الزمن اللازم لكي يقوم الجسيم بدورة كاملة. والتواتر v هو عدد الدورات بوحدة الزمن. فإذا دار الجسيم n دورة في الزمن t ، فالدور $P = t/n$ والتواتر $v = n/t$ وعليه فإن هاتين الكميتين ترتبطان بالعلاقة التالية، التي كثيراً ما سنستخدمها:

$$v = \frac{1}{P} \quad (5.49)$$

عندما نقدر الدور بالثواني علينا أن نقدر التواتر بـ (ثانية)⁻¹ أو s^{-1} . تدعى هذه الوحدة هرتز ويرمز لها باختصار Hz. لقد دعيت هذه الوحدة بالهertz نسبة إلى الفيزيائي الألماني Hertz الذي كان أول من برهن بتجربته على وجود الأمواج الكهرومغناطيسية.



الشكل (5.21)

يطبق مفهوماً الدور والتواتر على الحوادث الدورية جميعها التي تظهر على شكل دوري، أي الحوادث التي تتكرر على المثال نفسه كل مرة تنتهي فيها الدورة. مثل حركة الأرض حول الشمس فهي ليست دائيرة ولا منتظمة، ولكنها دورية، وهي حركة تتكرر كل مرة تنتهي فيها الأرض دورتها على مسارها. فالدور هو الزمن اللازم لإنهاء دورة كاملة، والتواتر هو عدد الدورات في الثانية والهertz يقابل دورة في الثانية.

إذا كانت ω ثابتة فلدينا بتكميل المعادلة (5.46):

$$\int_{t_0}^t d\theta = \int_{t_0}^t \omega dt = \omega \int_{t_0}^t dt$$

$$\theta = \theta_0 + \omega(t - t_0)$$

على الطالب أن يقارن هذه العلاقة، التي تصلح في حالة الحركة الدائرية المنتظمة مع صيغة مشابهة تم الحصول عليها في حالة الحركة المستقيمة المنتظمة. نفرض عادة: $\theta_0 = 0$ و $t_0 = 0$ مما يعطي:

$$\omega = \frac{\theta}{t} \Rightarrow \theta = \omega \cdot t \quad (5.50)$$

ومن أجل دورة كاملة $t = P$ و $\theta = 2\pi$ ومنه ينتج :

$$\omega = \frac{2\pi}{P} = 2\pi v \quad (5.51)$$

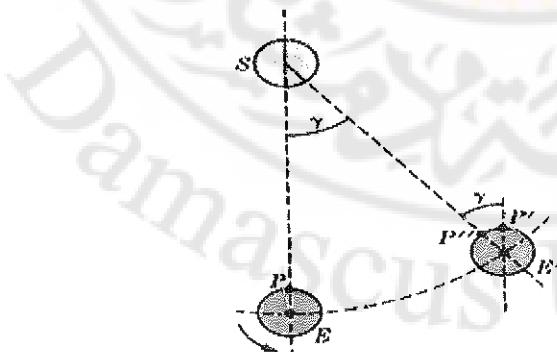
مسألة محلولة 9:

أوجد سرعة الأرض الزاوية حول محورها.

الحل:

ربما خطر للطلاب لأول وهلة استخدام المعادلة (5.51) مع $\omega = 2\pi / P$ وأنخذ القيمة $s^{d-1} \times 8.640$ من أجل الدور P ، وهي القيمة المقابلة لليوم شمسي وسطي. غير أنه إذا أجرينا ذلك على هذه الصورة فالنتيجة ستكون غير صحيحة. لعد إلى الشكل (5-22) (الذي لم يرسم بقياس صحيح) ولنعتبر نقطة P عندما تنهي الأرض دورة واحدة حول محورهاقطبي، وهذا ما يدعى باليوم النجمي، فستكون الأرض حينئذ موجودة في E' بسبب حركتها الانسحافية وستكون النقطة في P' . ولكي ينقضي يوم كامل ينبغي أن تدور الأرض أيضاً زاوية γ حتى تصبح في P'' مواجهة للشمس من جديد. إن دور دوران الأرض (اليوم النجمي) هو إذن أصغر بقليل من $s^{d-1} \times 8.640$ وقيمتها المقاسة هي:

$$P = 8.616 \times 10^4 s$$



الشكل (5-22) اليوم النجمي.

أي أقصر بحوالي 240s من اليوم الشمسي الوسطي. والسرعة الزاوية للأرض هي إذن:

$$\omega = \frac{2\pi}{P} = 7.292 \times 10^{-5} \text{ rads}^{-1}$$

إنه من السهل تقدير هذا الفرق البالغ 240. تقطع الأرض مدارها الكامل حول الشمس بـ 365 يوماً، مما يدل على أن الزاوية θ التي تقابل يوماً واحداً هي أصغر بقليل من 1° ولتكن 0.01745 rad وإن الزمن اللازم للدوران بهذه الزاوية بالسرعة الزاوية المعطاة لأعلاه هو ، وفق المعادلة (5.50) :

$$t = \frac{\theta}{\omega} = \frac{1.745 \times 10^{-2} \text{ rad}}{7.292 \times 10^{-5} \dots \text{rads}^{-1}} = 239 \text{ s}$$

وهو مطابق بصورة ممتازة لنتيجتنا السابقة.

(2) التسارع الزاوي: عندما تتغير السرعة الزاوية لجسم مع الزمن فالتسارع الزاوي يعرف

بالشاع:

$$\vec{\alpha} = \frac{d\vec{\omega}}{dt} \quad (5.52)$$

وحيث إن الحركة الدائرية مستوية فإن اتجاه $\vec{\omega}$ يبقى نفسه والعلاقة (5.52) تطبق كذلك على مقادير الكميات المعنية وعلىه:

$$\alpha = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d^2\theta}{dt^2} \quad (5.53)$$

وعندما يكون التسارع الزاوي ثابتاً (أي عندما تكون الحركة الدائرية متتسارعة بانتظام) يكون لدينا بتكامل المعادلة (5.53) :

$$\int_{\omega_0}^{\omega} d\omega = \int_{t_0}^t \alpha \cdot dt = \alpha \int_{t_0}^t dt \\ \Rightarrow \omega = \omega_0 + \alpha(t - t_0) \quad (5.54)$$

حيث ω_0 هي قيمة ω في اللحظة t_0 . وبوضع المعادلة (5.54) في (5.46) نحصل على:

$$d\theta/dt = \omega_0 + \alpha(t - t_0)$$

وبالتكامل من جديد نجد:

$$\int_{\theta_0}^{\theta} d\theta = \int_{t_0}^t \omega_0 dt + \alpha \int_{t_0}^t (t - t_0) dt$$

بحيث إن:

$$\theta = \theta_0 + \omega_0(t - t_0) + \frac{1}{2}\alpha(t - t_0)^2 \quad (5.55)$$

تعطي هذه العلاقة الموضع الراوي في كل لحظة.

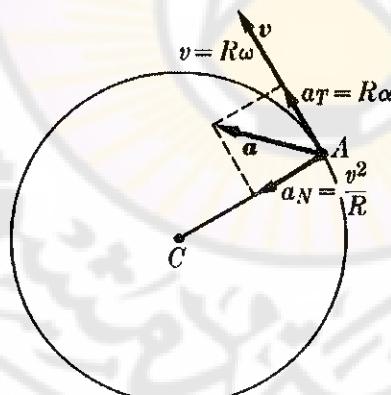
في حالة الحركة الدائرية بحد، بضم المعادلتين (5.43) و (5.47) مع المعادلة (5.53) ، أن التسارع المماسي له القيمة:

$$a_T = \frac{dv}{dt} = R \frac{d\omega}{dt} = R \frac{d^2\theta}{dt^2} = R\alpha \quad (5.56)$$

وأن التسارع الناظمي (أو المركزي أو القطري) يساوي:

$$a_N = \frac{v^2}{R} = \omega^2 R \quad (5.57)$$

إن المركبتين الناظمية والمماسية للتسارع في الحركة الدائرية ممثلتان على الشكل (5-23).



الشكل (5-23)

لنلاحظ أنه في الحركة الدائرية المنتظمة (بدون تسارع زاوي $\alpha = 0$) لا يوجد تسارع مماسي، ولكن يبقى هناك تسارع ناظمي أو مركزي ناجم عن تغير اتجاه السرعة، وفي حالة الحركة

الدائيرية المنتظمة هذه يمكننا حساب التسارع مباشرة باستخدام المعادلة (5.48)؛ ولأن ω ثابتة، لدينا عندئذ:

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \vec{\omega} \times \frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{\omega} \times \vec{v} \quad (5.58)$$

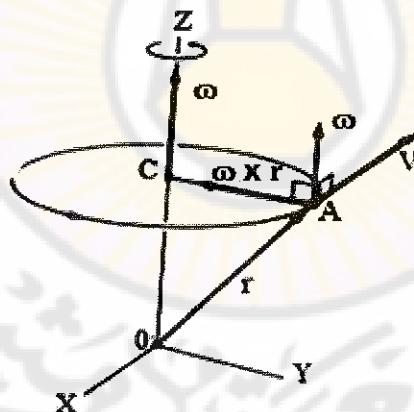
إذ إن $v = r\omega$. وباستخدام المعادلة (5.48) مجدداً يمكننا كتابة التسارع على صورة أخرى:

$$\vec{a} = \vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r}) \quad (5.59)$$

ولما كانت الحركة الدائرية منتظمة، فالتسارع المتعطى بالمعادلة (5.58) أو (5.59) يعني أن يكون مركزاً، ويمكن التتحقق من ذلك بكل سهولة. لنعد إلى الشكل (5-24) فنرى أن الشعاع \vec{r} \times $\vec{\omega}$ يتجه نحو مركز الدائرة وأن قيمته هي:

$$|\vec{\omega} \times \vec{r}| = \omega v = \omega^2 R$$

لأن ω و v متعاددان، ولأن $R = v/\omega$. تتطابق هذه القيمة مع نتيجتنا السابقة .(5.57)



الشكل (5.24)

مسألة محلولة 10:

تدور الأرض بانتظام حول محورها بسرعة زاوية $\omega = 7.292 \times 10^{-5} \text{ s}^{-1}$ أوجد، بدلالة درجة خط العرض λ ، سرعة، وتسارع نقطة على سطح الأرض.

الحل :

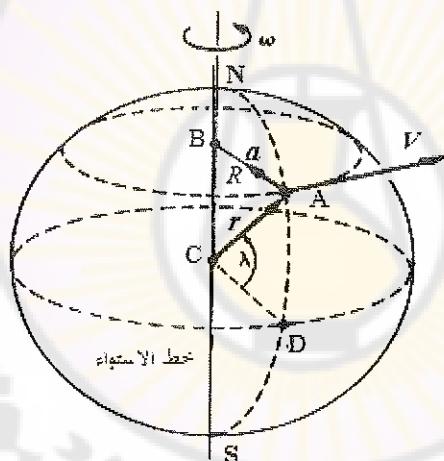
بسبب الحركة الدورانية للأرض تتحرك كل النقاط على سطح الأرض بحركة دائيرية منتظامة. تعرف درجة خط العرض لنقطة A (الشكل 5-25) بأنها الزاوية λ التي يصنعها نصف القطر $r = CA$ مع نصف القطر CD الواقع في مستوى خط الاستواء. عندما تدور الأرض حول المحور شمال جنوب (NS) ترسم نقطة مثل A دائرة مركزها B ونصف قطرها

$$R = AB \text{ بحيث إن:}$$

$$R = r \cos \lambda$$

إن سرعة نقطة على سطح الأرض تكون مماسية للدائرة، وبالتالي موازية لخط الاستواء، ولها وفق المعادلة (5.47) القيمة :

$$v = \omega R = \omega r \cos \lambda$$



الشكل (5-25) السرعة والتسارع لنقطة ما على الأرض.

التسارع a مرکزي؛ لأن الحركة منتظامة، وبالتالي فهو يتجه نحو B، وله وفق المعادلة (5.57) القيمة:

$$a = \omega^2 R = \omega^2 \cdot r \cdot \cos \lambda \quad (5.60)$$

بإدخال قيمي السرعة الزاوية ($\omega = 7.292 \times 10^{-5} \text{ s}^{-1}$) ونصف قطر الأرض ($r = 6.35 \times 10^6 \text{ m}$) نجد:

$$v = 459 \cos \lambda \text{ ms}^{-1}$$

ومن أجل التسارع:

$$a = 3.34 \times 10^{-2} \cos \lambda \text{ ms}^{-2} \quad (5.61)$$

وعلى خط الاستواء تأخذ v قيمتها العظمى، ولتكن: $v = 459 \text{ ms}^{-1}$ أو 1.652 km hr^{-1} إننا لا نشعر بتأثيرات سرعة كبيرة بهذا القدر، لأننا ننتقل دوماً بهذه السرعة وأجسامنا كإحساساتنا معتادة على ذلك. غير إننا نشعر حالاً بتغير هذه السرعة. وبالمثل فإن القيمة العظمى للتسارع هي $3.34 \times 10^{-2} \text{ ms}^{-2}$ وتساوي حوالي 0.3% من تسارع الثقالة.

مسائل

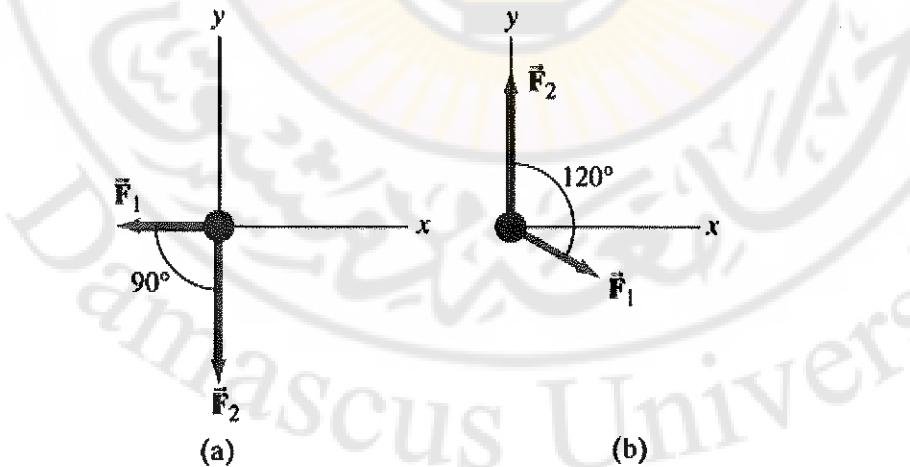
5.1 يتحرك جسم بسرعة ابتدائية تساوي 3 ms^{-1} ، وله تسارع ثابت يساوي 4ms^{-2} في اتجاه السرعة نفسها. ما هي سرعة الجسم وما هي المسافة المقطوعة خلال 7s ؟ حل المسألة نفسها من أجل جسم تسارعه في الاتجاه المعاكس للسرعة، اكتب صيغة الانتقال بدلاً من الزمن.

5.2 تقطع طائرة قبل إقلاعها مسافة 600 m خلال 15s بفرض أن التسارع ثابت. احسب سرعة الإقلاع، واحسب كذلك التسارع مقداراً بـ ms^{-2} .

5.3 تنطلق سيارة بدءاً من السكون فتصل إلى سرعة 17 ms^{-1} خلال 15 s والمطلوب:
 (a) احسب التسارع الوسطي مقداراً بـ m s^{-2} والمسافة المقطوعة.

(b) بفرض أن التسارع ثابت كم ينبغي من الثواني إضافة إلى ما سبق لكي تصل السيارة إلى سرعة 22 ms^{-1} ؟ ما هي المسافة الكلية التي ستقطعها السيارة حينئذ؟

5.4 تمارس قوتان F_1 و F_2 على جسم كتلته 18.5 kg ليتحرك بدون احتكاك كما هو موضح في الشكل (2-2)، إذا كانت قيمة $F_1 = 10.2 \text{ N}$ و $F_2 = 16.0 \text{ N}$ أوجد محصلة القوة المطبقة على الجسم، والتسارع كذلك في كلتا الحالتين a ، b



الشكل (2-26)

5.4 تنطلق سيارة بدءاً من السكون، وتحرك بتسارع 1ms^{-2} خلال 1s نوقف عندئذ الحرك، ونترك السيارة ،تبطأ بسبب الاحتكاك، خلال 10s بتسارع 5cm s^{-2} ثم نطبق الفرامل توقف السيارة بعد 5 ثوانٍ إضافية. احسب المسافة الكلية التي قطعتها السيارة مثل بيانياً 7 بدلالة الزمن t .

5.5 تنطلق سيارة من السكون بتسارع 2 ms^{-2} خلال 4s ثم تتحرك بحركة منتظمة خلال 10 ثواني تالية، ومن ثم نطبق الفرامل فتباطأ السيارة بتسارع 8ms^{-2} حتى توقف، ارسم مخطط السرعة بدلالة الزمن، وبرهن أن المساحة المخصوصة بين المنحني ومحور الزمن تقيس المسافة الكلية المقطوعة.

5.6 توقف سيارة أمام الإشارة الحمراء، وعندما تنتقل الإشارة الضوئية إلى الأخضر تتسارع السيارة بانتظام خلال 6s بتسارع قوة 2 ms^{-2} ومن بعدها تتحرك بسرعة منتظمة. في اللحظة التي أقلعت فيها السيارة عند الضوء الأخضر كانت هناك شاحنة تسير بنفس الاتجاه بسرعة منتظمة قدرها 1 ms^{-1} متوجهة إليها، بعد كم من الوقت وعلى أي بعد من الإشارة الضوئية ستلحق السيارة بالشاحنة؟

5.7 يتحرك جسم على طول مستقيم وفق العلاقة: $x = 16t - 6t^2$ حيث x تفاس بالمتر و t بالثانية والمطلوب:

(a) أوجد موضع الجسم من أجل $t=1\text{s}$.

(b) في أي لحظة يمر الجسم من المبدأ؟.

(c) احسب السرعة الوسطية في المجال الزمني $t \in [0, 2\text{s}]$

(d) أوجد الصيغة العامة للسرعة الوسطية في المجال الزمني $(t_0, t_0 + \Delta t)$

(e) احسب السرعة الآتية.

(f) احسب السرعة الآتية من أجل $t = 0$

(g) في أي لحظة وفي أي موضع سيكون الجسم ساكناً؟

(h) أوجد الصيغة العامة للتتسارع الآتي.

(i) في أي لحظة يكون التسارع الآني معدوماً؟

(j) ارسم على جملة المحاور نفسها منحنيات تغير x مع الزمن، v مع الزمن، و a مع الزمن.

(k) في أية لحظة تكون الحركة متتسارعة أو متباطئة؟

5.8 يتحرك جسم على مستقيم وفق القانون $2v = t^3 + 4t^2 + 2$ فإذا كانت $x = 4m$ عندما يكون $t = 2s$ ، أوجد قيمة x عندما يكون $t = 3s$. ثم أوجد كذلك التسارع.

5.9 يعطي تسارع جسم يتحرك على مستقيم بـ: $a = 4 - t^2$ حيث a مقدر بـ ms^{-2} و t بالثانية. أوجد صيغتي السرعة والانتقال بدلالة الزمن، علماً بأنه من أجل: $x = 0$ ، $v = 4ms^{-1}$.

5.10 إن تسارع جسم يتحرك على مستقيم هو: $a = -Kv^2$ حيث K ثابت. تعطى $v_0 = v$ من أجل $t = 0$. أوجد السرعة والانتقال بدلالة الزمن. أوجد كذلك v بدلالة x .

5.11 يتحرك جسم بحركة مستقيمة حيث يعطي التسارع بـ: $a = 31 - 4v$ (مع الشروط الابتدائية $x = 0$ و $v = 4$ من أجل $t = 0$) أوجد: v بدلالة الزمن و x بدلالة الزمن وكذلك v بدلالة x .

5.12 إن موضع جسم متتحرك بدلالة الزمن مبين على الشكل (5-27). والمطلوب بيان:

(a) في أي مجال تتم الحركة في اتجاه X الموجب أو السالب؟

(b) في أية لحظة تكون الحركة متتسارعة أو متباطئة؟

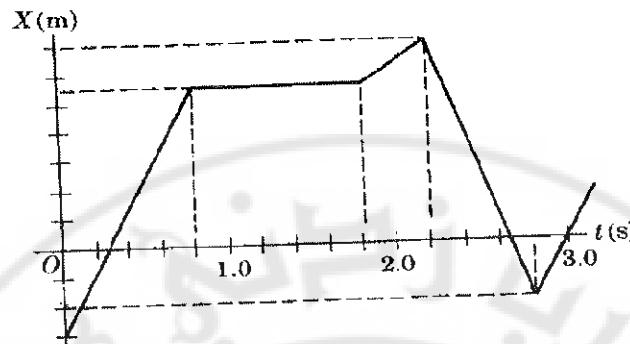
(c) متى يمر الجسم بالمركز؟

(d) متى تكون السرعة معدومة؟ ارسم كذلك مخططاً للسرعة وللتقارب بدلالة الزمن. قدر حسب المخطط السرعة الوسطية من أجل المجالات الزمنية:

$$t = 3s \quad t = 1s \quad (1)$$

$$t = 2.2s \quad \text{و} \quad t = 1s \quad (2)$$

$$t = 1.8s \quad \text{و} \quad t = 1s \quad (3)$$

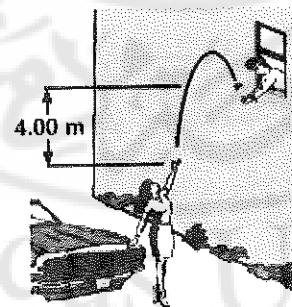


الشكل (5.27)

5.13 يسقط حجر من منطاد هو نفسه يهبط بسرعة منتظمة تقدر بـ 12ms^{-1} . احسب السرعة والمسافة التي يقطعها الحجر بعد 10s . حل المسألة نفسها في حالة المنطاد الذي يرتفع بالسرعة نفسها.

5.14 يُرمي حجر شاقولياً نحو الأعلى بسرعة 20 ms^{-1} . متى تصبح سرعته مساوية 6 ms^{-1} وما هو ارتفاعه حينئذ؟

5.15 تلقى طالبة سلسلة مفاتيح باتجاه صديقتها التي تنظر إليها عبر نافذة ارتفاعها 4m وتمسك سلسلة المفاتيح بعد 1.5s من إلقائها كما هو موضح بالشكل (5.28) والمطلوب حساب السرعة الابتدائية التي أقيمت بها سلسلة المفاتيح ، وما هي سرعة هذه السلسلة تماماً قبل إمساكها.



الشكل (5.28)

5.16 يُرمى حجر نحو الأعلى من قعر بئر عمقه 30m بسرعة ابتدائية قدرها 80ms^{-1} . احسب الزمن اللازم للحجر لكي يصل إلى حافة البئر، وكذلك سرعته. ناقش الإجابات الممكنة .

5.17 يرمي رجل من قمة مبني كرفة شاقولياً نحو الأعلى بسرعة 40 ms^{-1} . تصل الكرة إلى الأرض بعد مرور (4.25 s). ما هو الارتفاع الأعظمي الذي تصل إليه الكرة؟ ما هو ارتفاع المبني؟ بأي سرعة تصل الكرة إلى الأرض ؟

5.18 يسقط جسم سقوطاً حرّاً مسافة 74m في الثانية الأخيرة من حركته . بفرض أن الجسم انطلق من السكون، والمطلوب عين من أي ارتفاع سقط الجسم وما هو الزمن اللازم له لكي يصل الأرض.

5.19 احسب السرعة الزاوية لقرص يدور بحركة منتظمة بمعدل 13.2 رadian بالثانية. احسب كذلك الدور وتواتر الدوران. كم من الزمن يستغرقه قرص (a) كي يتم 12 دورة. (b) كي يدور 780?

5.20 احسب السرعة الزاوية، والسرعة الخطية، والتسارع المركزي للقمر ، علمًا بأن القمر يقوم بدورة كاملة في 28 يوماً، وأن البعد الوسطي بين الأرض والقمر يساوي $38.4 \times 10^4 \text{ km}$. ثم أوجد قيمة السرعة و التسارع المركزي للأرض في دورانها حول الشمس. إن نصف قطر المسار الأرضي يساوي $1.49 \times 10^{11} \text{ m}$. وإن دور حركتها يساوي

$$3.16 \times 10^7 \text{ s}$$

5.21 أوجد قيمة السرعة والتسارع المركزي للشمس في حركتها عبر المجرة . إن نصف قطر مسار الشمس يساوي $2.4 \times 10^{20} \text{ m}$. ودور حركتها يساوي $6.3 \times 10^{15} \text{ s}$.

5.22 دولاب قطره 3m يدور بمعدل 120 دورة في الدقيقة. والمطلوب حساب: (a) تواترها. (b) دورها.

(c) السرعة الزاوية.

(d) السرعة الخطية لنقطة على محيطها.

5.23 تردد السرعة الزاوية لدولاب بانتظام من s^{-1} rad 20 إلى s^{-1} rad 30 خلال 300 ثانية. احسب التسارع الزاوي والزاوية الكلية التي دارها الدولاب خلال هذا الزمن.

5.24 دولاب قطره m 2.6 تتساقص سرعته الزاوية بانتظام من 100 دورة في الدقيقة في اللحظة $t=0$ حتى الوقوف عن الدوران من أجل $t=4s$. احسب التسارع الناظمي والتسارع المماسي لنقطة على محيطه من أجل $t=2s$.

5.25 يؤثر حقل مغناطيسي على إلكترون سرعته $4.0 \times 10^5 \text{ m/s}$ فيغيره على رسم مسار دائري نصف قطره m 3.0. أوجد تسارعه المركزي.

5.26 جسم، كان في البدء ساكناً ($\theta = 0$ و $\omega = 0$ من أجل $t = 0$) يتتسارع على مسار دائري نصف قطره m 1.3 وفق المعادلة $16 - 48t + 120t^2 = a$ والمطلوب:

(1) إيجاد الموضع الزاوي والسرعة الزاوية للجسم بدلالة الزمن.

(2) مركبتي التسارع المماسية والناظمية.

5.27 تتحرك نقطة على دائرة وفق القانون $s = t^3 + 2t^2$ حيث s يفاس بالمتر على الدائرة و t بالثواني. إذا كان التسارع الكلي يساوي $16\sqrt{2} \text{ ms}^{-2}$ من أجل $t=2s$ ، احسب نصف قطر الدائرة .

5.28 يتحرك جسم على دائرة وفق القانون $\theta = 3t^2 + 2t$ حيث θ تفاس بالراديان و t بالثواني . احسب السرعة الزاوية والتسارع الزاوي بعد 4s .

5.29 تُعطى إحداثيات جسم متحرك بـ $x = t^2$ و $y = (t-1)^2$ أوجد سرعته الوسطية وتسارعه في الحال بين t و $t + \Delta t$. طبق النتيجة على الحالة التي يكون فيها $t = 2s$ و $\Delta t = 1s$ وقارن ذلك مع قيمتي السرعة، والتسارع من أجل $t = 2s$. ارسم كل الأشعة الداخلة في الحساب .

5.30 يعطى موضع جسم في اللحظة t بـ $x = A \sin \omega t$ أوجد سرعته وتسارعه بدلالة t و x .

5.31 يتحرك جسم على القطع المكافئ: $y = x^2$ حيث تكون $v_x = 3ms^{-1}$ في كل لحظة. احسب قيمة واتجاه السرعة والتسارع للجسم في النقطة $x = 2/3 m$.

5.32 تُعطى إحداثيات متحرك بالعلاقة التاليتين:

$$y = 2 \cos \omega t \quad x = 2 \sin \omega t$$

والمطلوب:

(a) أوجد معادلة المسار بالإحداثيات الديكارتية.

(b) احسب قيمة السرعة في كل لحظة.

(c) احسب المركبة المماسية والمركبة الناظمة للتسارع في كل لحظة. عِين نوع الحركة المثلثة بالمعادلتين السابقتين.

5.33 إذا كان متحرك الإحداثيات $y = b \cdot \sin a t$ و $x = a \cdot t$ ، برهن أن قيمة التسارع متناسبة مع بعد الجسم المتحرك عن المحور. مثل بيانياً المسار.

5.34 يتحرك جسم على طول منحنٍ يعطى وسيطياً بالمعادلات (x, y, z) تقدر بالمتر و t بالثانية:

$$z = \sin 2t, \quad y = 3 \cos 2t, \quad x = e^{-t}$$

والمطلوب:

-1 عرف السرعة الوسطية، والسرعة الآنية.

-2 عِين شعاع السرعة، والتسارع في آية لحظة t .

-3 أوجد مقدار السرعة، والتسارع في اللحظة $t=0$.

5.35 تطلق قذيفة بزاوية 35° . فتصطدم بالأرض على مسافة أفقية قدرها 4km من المدفع. والمطلوب حساب:

(a) السرعة الابتدائية.

(b) الزمن الذي استغرقه القذيفة للوصول إلى الأرض.

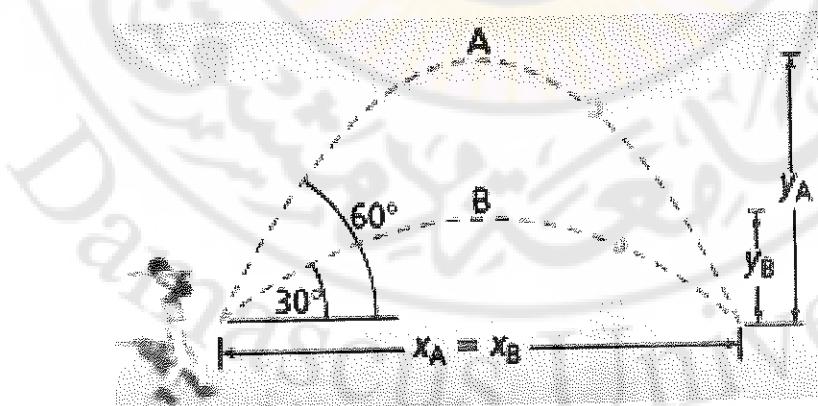
(c) الارتفاع الأعظمي.

(d) السرعة في نقطة الارتفاع الأعظمي.

5.36 تطير طائرة أفقياً على ارتفاع h وبسرعة v . في اللحظة التي تكون فيها الطائرة تماماً فوق مدفع مضاد للطائرات يفتح المدفع النار على الطائرة. احسب السرعة الصغرى v_0 للقذيفة و زاوية التصويب α حتى يصيب المدفع الطائرة.

5.37 تطير طائرة أفقياً على ارتفاع 1km وبسرعة 200 km hr^{-1} تلقى قبلة مفروض بها إصابة سفينة تتحرك في الاتجاه نفسه بسرعة 20 km hr^{-1} . برهن أنه ينبغي أقاء القبلة عندما تكون المسافة الأفقية بين الطائرة والسفينة 730 m. حل المسألة نفسها في حالة تحرك السفينة في الاتجاه المعاكس.

5.38 أطلقت كريبيسيبول بالسرعة الابتدائية نفسها 25 m/s كما هو موضح بالشكل (5-29) والمطلوب: حساب المدى والارتفاع بتتابعية الزمن.



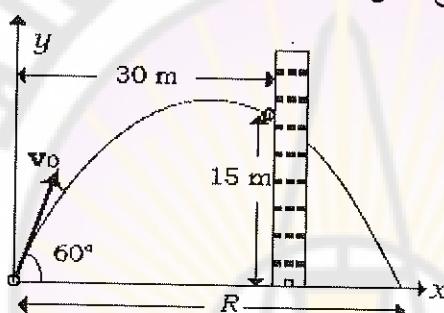
الشكل (5-29)

5.39 يتتحرك جسم على المحور X وفق العلاقة: $x = t^3 - 3t^2 - 9t + 5$ خلال أي مجال زمني يتتحرك الجسم نحو X الموجبة؟ نحو X السالبة؟ خلال أي مجال زمني تكون الحركة متتسارعة؟ متباينة؟ مثل بيانياً x و v و a بدلالة الزمن.

5.40 تطلق قذيفة من سطح الأرض بزاوية 60° فوق الأفق فتصيب حائطاً يبعد 30m على ارتفاع 15m ، كما في الشكل (5-30) والمطلوب؟

(1) ما هي سرعة الإطلاق.

(2) ما أعلى ارتفاع تصل إليه وما مداها؟

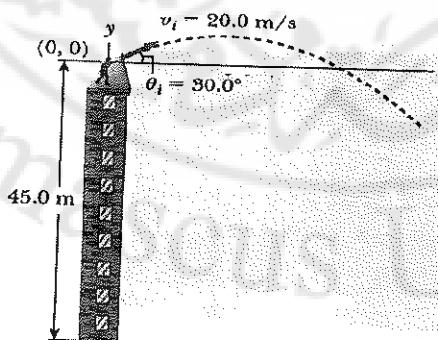


الشكل (5-30)

30.0 يقذف رجل حيناً من قمة بناء كما في الشكل (5-31) باتجاه الأعلى بزاوية؟ بالنسبة للأفق، وبسرعة ابتدائية 20m/s ، علمًا أن ارتفاع البناء هو 45m والمطلوب:

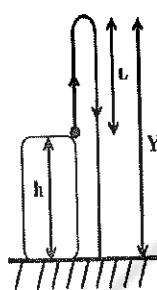
A - ما هي المدة الزمنية التي يستغرقها الحجر حتى يصل إلى الأرض؟

B - ما هي سرعة الحجر قبيل اصطدامه بالأرض؟



الشكل (5-31)

5.42 أطلق جسم من سطح عمارة وباتجاه رأسي إلى أعلى بسرعة ابتدائية قدرها 20 m/s وكانت حركته كما بالشكل (5-32). باعتبار $g = 10 \text{ m/s}^2$ احسب:



الشكل (5-32)

1- مكان الجسم عند $t=1 \text{ s}$.

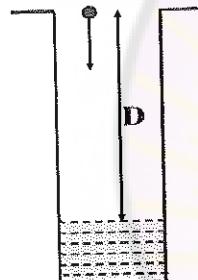
2- أقصى ارتفاع للجسم فوق سطح العمارة.

3- زمن وصول الجسم لأقصى ارتفاع.

4- سرعة الجسم على ارتفاع 15 m فوق سطح العمارة.

5- ارتفاع العمارة إذا ارتطم الجسم بالأرض بعد 7 ثوان من إطلاقه.

5.43 ألقى حجر في بئر بسرعة ابتدائية مساوية للصفر، فسمع صوت ارتطامه بسطح الماء بعد زمن قدره 4 s ، الشكل (5-33)، علماً أن $g = 9.8 \text{ m/s}^2$ احسب:



الشكل (5-33)

1- عمق سطح الماء D.

2- سرعة الحجر عند ارتطامه بسطح الماء.

3- سرعة الحجر بعد زمن 2 s من إلقائه.

4- عمق الحجر بعد زمن 2 s من إلقائه.

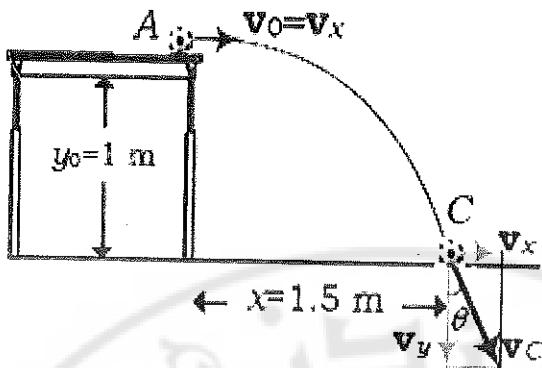
5- سرعة الحجر في منتصف المسافة D.

6- زمن وصول الحجر لمنتصف المسافة D.

5.44 تتدحرج كرة عن سطح طاولة ارتفاعها 1 m ، فتسقط على بعد 1.5 m من حافتها كما هو موضح في الشكل (5-34) والمطلوب:

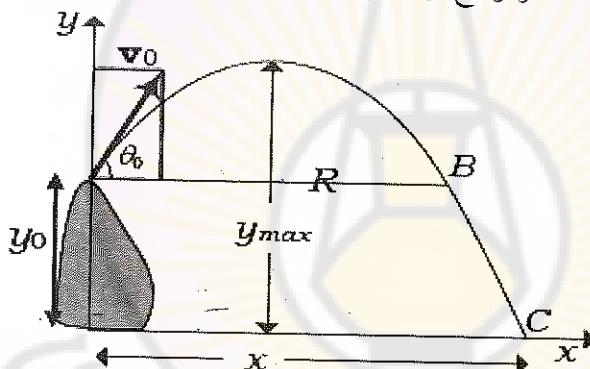
(1) ما هي سرعة الكرة الابتدائية، وزمن طيرانها؟

(2) ما قيمة واتجاه سرعة الكرة لحظة وصولها إلى الأرض؟



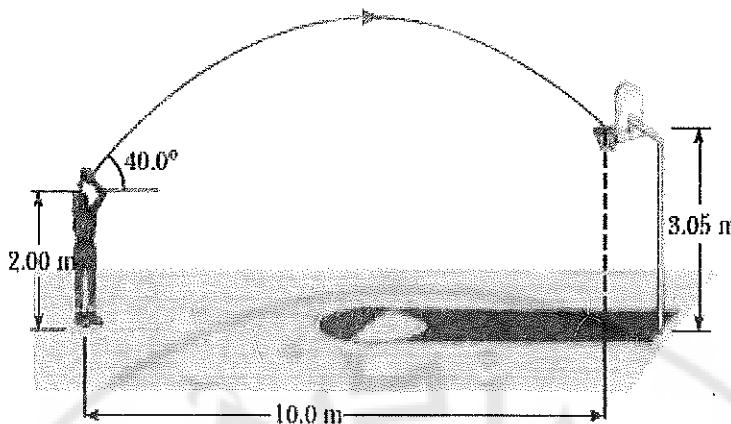
الشكل (5-34)

- 5.45 تُطلق قذيفة من ذروة هضبة ارتفاعها 300 m بسرعة ابتدائية 20 m/s وتصنع زاوية 30° مع الأفق كما هو موضح بالشكل (5-35) والمطلوب: معادلة مسار القذيفة، وأعلى ارتفاع تصل إليه، ومداها، وموضع ارتطامها بالأرض.



الشكل (5-35)

- 5.46 لاعب كرة سلة طوله 2 m يقف على أرض الملعب على بعد 10 m من السلة كما في الشكل (5-36). فيما إذا سدد الكرة بزاوية تميل 40° على الأفق. والمطلوب: إيجاد السرعة الابتدائية التي يجب على اللاعب رمي الكرة وتسديدها دون لمسها لللوحة التسديدة، علمًا أن ارتفاع السلة هو (3.05) .



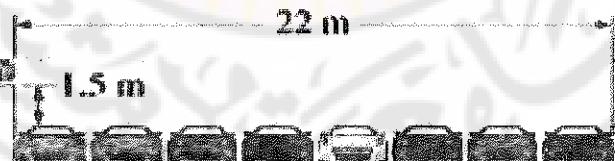
الشكل (5-36)

5.46 أوجد زاويي القذف لكرة قذفت من الأرض بسرعة 40 m/s بحيث تكاد تجتاز حائطاً ارتفاعه 12 m ويقع على بعد 30 m من نقطة القذف.

5.47 يريد سائق مغامر أن يقفز بسيارته فوق ثمان سيارات متوقفة جنباً إلى جنب تحت منصة انطلاق أفقية كما هو موضح بالشكل (5-37) والمطلوب:

- ما هي أصغر سرعة يمكن أن ينطلق بها السائق من منصة الانطلاق؟ علماً أن ارتفاعها عن السيارات المتوقفة 1.5 m وكذلك تشكل السيارات المتوقفة مسافة $.22 \text{ m}$.

- إذا كانت منصة الانطلاق تمثل على الأفق بزاوية 7° ، في هذه الحالة ما هي أصغر سرعة يمكن للسائق انطلاق بها؟



الشكل (5-37)



الفصل السادس

الحركة النسبية

6.1 مقدمة.

6.2 السرعة النسبية.

6.3 الحركة النسبية الانسحابية المنتظمة.

6.4 الحركة النسبية الدورانية المنتظمة.

6.5 الحركة بالنسبة إلى الأرض.

6.6 تحويل لورنس.

6.7 تحويل السرع.

6.8 نتائج تحويل لورنس.

(1) تقلص الأطوال.

(2) تمدد الزمن.



الحركة النسبية

Relativity

6.1 مقدمة:

إن فهم نظرية أينشتاين التي سماها (النظرية النسبية) يتطلب معرفة عالية في الرياضيات. وقد كان يشاع سابقاً، أن أربعين عالماً فقط على وجه الأرض يفهمون وحدهم النظرية النسبية وسواء صحت هذه الإشاعات أو لم تصح فإن مضمونها يدل على شيء واحد هو: أن هذه النظرية صعبة وفهمها كاملاً يستعصي حتى على المختصين أحياناً. نعم ولكنها مع ذلك ليست إعجازاً وخاصة إذا كان الشارح لها متملكاً لمضمونها وأحسن عرضها. إن الطول يتقلص بفعل السرعة والزمن يتمدد بفعل السرعة، وما هو حقيقة مبرمة بالنسبة لي لا يكون كذلك بالنسبة لك فكل شيء نسبي في هذا الكون.

فالنظرية النسبية هي حجر الراوية لكافة فروع العلم الحديث، وتعد ثورة علمية قوّضت باندلاعها كافة المفاهيم والمبادئ العلمية والفلسفية التي كانت قائمة قبلها واستبدلتها بمفاهيم ومبادئ جديدة.

في الواقع نحن في مواجهة ثلاثة نماذج للكون، وضع أولها العالم نيوتن (Newton) ووضع ثانيةها وثالثها العالم أينشتاين (Einstein). لا يذكر القرن العشرون إلا ويدرك أينشتاين ولا يذكر أينشتاين إلا ويدرك القرن العشرون، وعليه كان على كل من رغب في فهم القرن العشرين أن يطلع على مدى قوة البيان الذي أشاده أينشتاين (Einstein). يسمى النموذج الثالث الذي وضعه أينشتاين بالنظرية النسبية العامة، وهو تعميم للنموذج الثاني المسمى بالنظرية النسبية الخاصة.

لا يمكن فهم النظرية النسبية العامة إلا إذا وقفنا على دقائق النظرية النسبية الخاصة، وتتلاشى كافة الصعوبات التي قد نصادفها في النظرية النسبية العامة إذا تمكنا من فك الحيوط التي تربط بين النظريتين ربطاً محكماً منطقياً.

إن موقع جسم ما أو سرعته في فضاء نيوتن المطلق لا يمكن كشفها بأية تجربة ميكانيكية. ومهما يكن من أمر فإن ظهور نظرية مكسوبل الكهرطيسية أتاح إمكانية استخدام حركة الإشارة الضوئية لقياس سرعة الأجسام في الفضاء. إن نجاح مثل ذلك يتواافق على آثير مكسوبل هذا النوع من المائع الذي يملأ الفضاء كله (ومفترض ساكنها) فحركة جسم في الفضاء يمكن استنتاجها من حركته في الآثير المزعوم.

إن سرعة الأرض في الآثير المزعوم هذا يمكن تعينها على أساس المحاكمة التالية: إن الأرض في أثناء دورانها حول الشمس تتحرك بسرعة متغيرة خلال الآثير فمن وجهة نظر راصد موجود على الأرض يبدو الآثير ريحًا أو تياراً. إن ميكانيك نيوتن يمنعه من أن يؤدي إلى قوة أو احتكاك على الأرض المتحركة، وإلا لكان قد أبطأ حركتها وتسبب في سقوطها على الشمس منذ دهر بعيد. ومع ذلك كانت ريح الآثير تعد في القرن التاسع عشر حقيقة لا مراء فيها، وكان التجدي يتلخص في قياس سرعة انسياها. وكانت نظرية مكسوبل تنبأ بأن الضوء يسير خلال الآثير بسرعة ثابتة لا تتعلق إلا بمرونة هذا الوسط. يتبع من هذا أن سرعة الضوء، كما يقيسها راصد مرتبط بالأرض، تتوقف على جهة سير الضوء، أي أن الضوء الذي يسير باتجاه ريح الآثير مثلاً، ينحرف مع التيار بسرعة أكبر من سرعة الضوء الذي يسير بعكس اتجاه تيار الريح.

لقد استعمل مايلكسون وموري حزمتين ضوئيتين (سابختين) في الآثير. وإرسالهما لتذهبا وتعودا، في منحنيين متعمدين وقاما بقياس دقيق للفاصل الزمني بين عودتهما، فكانت النتيجة مخيبة حقاً. وعندما ننظر إليها بمنظار اليوم نجد أنها تمثل صربة لنظرية نيوتن للمكان والزمان، وبالتالي لم يكتب لنظرية الآثير الاستمرارية.

إن عدم وجود ريح أثيرية كشف عن أن بناء الفيزياء كان قائماً، حتى ذلك الوقت، على أساس هش. ففكرة المرجع المطلق الساكن الذي يمكن فيه قياس سرعة الجسم من خلال الفضاء الخالي هي فكرة وهيبة وبذلك أصبح منها الأثير في متحف الغرائب العلمية. وقد اقترح أينشتاين مبدأً جديداً حل محله. هو أن سرعة الضوء حسب مبدأ النسبية الخاصة هي ثابتة في كل مكان، وهذا يعني أن للضوء سرعة واحدة سواء قياس على الأرض أو ضمن صاروخ سريع أو كان منبعه ساكناً أو مقترياً من الراصد أو متبعداً عنه. وحتى أنه لو قاس راصداً سرعة حرمة ضوئية واحدة، وهم ما تتحركان سريعاً، أحدهما نحو الآخر، فسيجدان لسرعة الحرمة القيمة نفسها حتى ولو كانوا آنذاك جنباً إلى جنب.

من الواضح أن مبدأ ثبات سرعة الضوء يفسر فشل مايكلسون ومورلي في كشف أي فارق زمني بين ما تستغرقه حزمتان لتقوما برحالة مغلقة في (الأثير) ذلك أن الحزمتين تسافران بسرعة واحدة دون أن يكون لاتجاه حركة الأرض تأثير على هذه السرعة.

من الواضح أن المفاهيم التي تعد راسخة كالزمن والفراغ والكتلة، هي في الواقع متغيرة الخواص فالزمن، مثلاً في صاروخ كوني يمضي أبطأ من مضيّه على الأرض ففي الوقت الذي تمر فيه على الأرض مئات السنين، لا يمر على الصاروخ سوى بضع سنوات فقط.

إذا أخذنا أيضاً اليمين واليسار، فعلى أي جانب من الطريق الأيمن أم الأيسر يقع البيت؟ الإجابة المباشرة على هذا السؤال مستحيلة.

لو نمشي من القنطرة إلى الغابة، فإن البيت سيقع على الجانب الأيسر، ولو مشينا بالعكس من الغابة إلى القنطرة، فإنه سيقع على الجانب الأيمن. فمن الواضح أنه لا يمكن التحدث عن الجانب الأيمن أو الأيسر للطريق دون أن نأخذ في الاعتبار الاتجاه الذي نعين بالنسبة إليه اليمين واليسار. وعندما تتحدث عن الشاطئ الأيمن للنهر، يكون الحديثاً معنى؛ وذلك لأن مجرى الماء يحدد اتجاه النهر. وهكذا، فإن مفهومي يميناً ويساراً مفهومان نسبيان كذلك الآن نهار أو ليل؟ إن الإجابة تعتمد على المكان الذي يطرح فيه السؤال فعندما يكون في سدي نهاراً يكون في مدينة دمشق ليلاً، ولا يوجد هنا أي تعارض، فإن النهار والليل مفهومان

نسبيان، ولا تتمكن الإجابة على السؤال المطروح دون أن نوضح بالنسبة لأية نقطة على سطح الكره الأرضية يجري الحديث.

والمعلوم أننا مهما تحركنا على سطح الأرض ورصدنا النجوم من أية نقطة على الكره الأرضية فإننا سنرى دائمًا أن المسافات التي تفصل النجوم عن بعضها، تبقى ثابتة، وهذا يفسر بأن النجوم تبعد عنها بمسافات شاسعة يصعب تخيلنا بحيث يكون انتقالنا على سطح الأرض بالمقارنة معها غير محسوس. ولكن مع دوران الأرض حول الشمس، يصبح التغير في هذه القياسات ملحوظاً رغم ضآله.

إن الضوء لا ينتشر فجأة، ولو أنه ينتشر بسرعة 300000 km/s ولا يمكننا أن نفعل مثل هذه السرعة الكبيرة؛ لأننا في حياتنا اليومية نتعامل مع سرع أقل من ذلك بما لا يقاس. حتى سرعة صاروخ كوني مثلاً وصلت إلى 12 km/s فقط والأرض عند دورانها حول الشمس هي الجسم الأكبر سرعة من كل الأجسام التي تعامل معها ولكن سرعة الأرض هي 30 km/s لا غير. إن سرعة الضوء الهائلة تمتاز بثبات قاطع. فسرعة الضوء لا تعتمد على مصدره فهي واحدة مهما كان المصدر، ويمكننا دائمًا بطرق مختلفة أن نبطئ أو نجعل سرعة أي جسم حتى الرصاصة بحيث نضع عن طريق الرصاصة المنطلقة كيساً من الرمل فتفقد جزءاً من سرعتها في أثناء اختراقها للكيس، وتخرج بسرعة أقل.

ولكن الأمر مع الضوء مختلف، ففي الوقت الذي تعتمد فيه سرعة الرصاصة على تركيب السلاح الذي أطلقها، لا تعتمد سرعة الضوء على مصدره فعند مرور شعاع الضوء في الزجاج تقل سرعته، ولكن ما أن يخرج حتى يعود انتشاره بسرعة 300000 km/s .

فانتشار الضوء في الفراغ يتميز بخاصية، وهي أنه لا يمكن إبطاؤه أو تعجيله. ومهما يحدث للشعاع عند دخوله في المادة بخروجه للفراغ يبدأ في الانتشار بالسرعة السابقة.

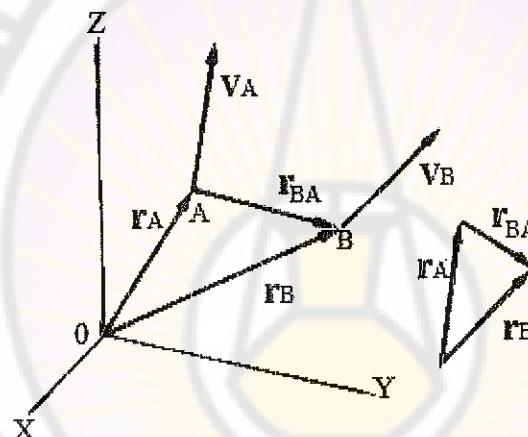
إن تجربة مايكلسون تؤكد مبدأ نسبية الحركة ليس فقط لحركة الأجسام المادية، ولكن أيضاً لخاصية انتشار الضوء، أي لظواهر الطبيعية جميعها.

إن مبدأ نسبية الحركة يؤدي بشكل مباشر إلى نسبية السرعة، ويختلف مقدار السرعة من منتظر إلى آخر يتحرك بالنسبة له. ولكن سرعة الضوء $3 \times 10^8 \text{ m/s}$ لا تتغير في المختبرات المختلفة، وبالتالي فهي ليست نسبية بل مطلقة.

6.2 السرعة النسبية:

لنعتبر جسمين A و B والمراقب O الذي اتخذ الثلاثية OXYZ كجملة مقارنة (الشكل 6-1). إن للجسمين A و B بالنسبة إلى O، السرعتان :

$$\vec{V}_A = \frac{d\vec{r}_A}{dt} \quad \vec{V}_B = \frac{d\vec{r}_B}{dt} \quad (6.1)$$



الشكل (6-1)

تعرف سرعة B بالنسبة إلى A وسرعة A بالنسبة إلى B بـ :

$$\vec{V}_{AB} = \frac{d\vec{r}_{AB}}{dt} \quad \vec{V}_{BA} = \frac{d\vec{r}_{BA}}{dt} \quad (6.2)$$

حيث :

$$\begin{aligned} \vec{r}_{BA} &= \overrightarrow{AB} = \vec{r}_B - \vec{r}_A \\ \vec{r}_{AB} &= \overrightarrow{BA} = \vec{r}_A - \vec{r}_B \end{aligned} \quad (6.3)$$

للاحظ أنه لما كان: $\vec{r}_{AB} = -\vec{r}_{BA}$ ، فلدينا أيضاً:

$$\vec{V}_{BA} = -\vec{V}_{AB} \quad (6.4)$$

يعنى آخر: إن سرعة B بالنسبة إلى A تساوى وتعاكس سرعة A بالنسبة لـ B. باشتقاد المعادلين (6.3) بالنسبة إلى الزمن نحصل على:

$$\frac{d\vec{r}_{BA}}{dt} = \frac{d\vec{r}_B}{dt} - \frac{d\vec{r}_A}{dt} \quad \frac{d\vec{r}_{AB}}{dt} = \frac{d\vec{r}_A}{dt} - \frac{d\vec{r}_B}{dt}$$

أو بالستخدام المعادلات (6.1) و (6.2) لدينا أيضاً:

$$\vec{V}_{BA} = \vec{V}_B - \vec{V}_A \quad \text{و} \quad \vec{V}_{AB} = \vec{V}_A - \vec{V}_B \quad (6.5)$$

إذن للحصول على السرعة النسبية لجسمين نطرح سرعتيهما بالنسبة للمراقب. وباشتقاق المعادلين (6.5) نجد:

$$\frac{d\vec{V}_{BA}}{dt} = \frac{d\vec{V}_B}{dt} - \frac{d\vec{V}_A}{dt}$$

كما نجد عبارة مشابهة من أجل $d\vec{V}_{AB}/dt$. يدعى الحد الأول تسارع B بالنسبة إلى A وزمز له بـ \vec{a}_{BA} والحدان الآخران هما على الترتيب تسارعا B و A بالنسبة إلى O. إذن:

$$\vec{a}_{BA} = \vec{a}_B - \vec{a}_A \quad \vec{a}_{AB} = \vec{a}_A - \vec{a}_B \quad (6.6)$$

مسألة محلولة 1:

تطير طائرة A (الشكل 6.2) نحو الشمال بسرعة 300 km hr^{-1} بالنسبة إلى الأرض وتطير في اللحظة نفسها طائرة أخرى B في الاتجاه NW 60° بسرعة 200 km hr^{-1} بالنسبة إلى الأرض. أوجد سرعة A بالنسبة إلى B وكذلك سرعة B بالنسبة إلى A.

الحل:

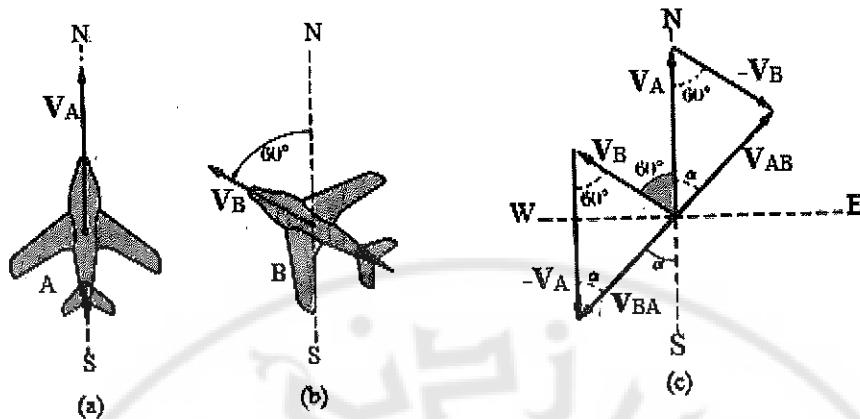
في الشكل (6.2) تمثل سرعتنا الطائرتين A و B بالنسبة إلى الأرض، على القسم الأيسر. ولدينا على اليمين سرعة A بالنسبة إلى B وهي:

$$\vec{V}_{AB} = \vec{V}_A - \vec{V}_B$$

وكذلك سرعة B بالنسبة إلى A وهي:

$$\vec{V}_{BA} = \vec{V}_B - \vec{V}_A$$

يمكننا ملاحظة أن $\vec{V}_{AB} = -\vec{V}_{BA}$ كما تتبنا به المعادلة (6.4).



الشكل (6-2)

لحساب \vec{V}_{AB} نستخدم المعادلة (3.6). ملاحظة أن الزاوية θ المشكّلة بين \vec{V}_A و \vec{V}_B تساوي 60° . وبالتالي:

$$V_{AB} = \sqrt{300^2 + 200^2 - 2 \times 300 \times 200 \cos 60^\circ} = 264.6 \text{ kmhr}^{-1}$$

وللحصول على اتجاه \vec{V}_{AB} نستخدم قانون الجيب، المعادلة (3.4):

$$\sin \alpha = \frac{V_B \sin 60^\circ}{V_{AB}} = 0.654 \quad \text{أو} \quad \frac{V_B}{\sin \alpha} = \frac{V_{AB}}{\sin 60^\circ}$$

ما يعطي $\alpha = 40.7^\circ$. وعليه فالأمر يتم من أجل راكب الطائرة B، كما لو أن الطائرة A تتنقل بسرعة 264.6 kmhr^{-1} في الاتجاه $40.7^\circ NE$. إن للسرعة V_{BA} المقدار نفسه، أي 264.6 km hr^{-1} ولكن في الاتجاه المعاكس: $40.7^\circ SW$.

6.3 الحركة النسبية الانسحابية المنتظمة:

لنعتبر مراقبين O و O' يتحركان أحدهما بالنسبة للأخر بحركة انسحابية منتظمة. هذا يعني أن المراقبين لا يدوران بالنسبة لبعضهما. يرى المراقب O إذن أن المراقب O' يتحرك بسرعة v بينما O' يرى O يتحرك بسرعة v . وما يهم من الأمر هو مقارنة وصفيهما لحركة جسم ما، مثلاً عندما يكون أحد المراقبين واقفاً على رصيف المحطة، ويكون الآخر جالساً في قطار يسير على خط مستقيم وكلاهما ينظر إلى طائرة تحلق فوق رأسيهما.

لختار، للتبسيط، مستقيم الحركة النسبية كمحورين OX' و OX (الشكل 6-3) والمحاور OY و OZ و OY' و OZ' متوازية فيما بينها، تبقى محاور الإحداثيات هذه دوماً متوازية بسبب عدم وجود الدوران النسبي. نفترض بالإضافة إلى ذلك أن O و O' كانوا في اللحظة $t = 0$ منطبقين على بعضهما بحيث أنها بتسمية v السرعة النسبية الثابتة، يمكننا أن نكتب:

$$\vec{v} = v \cdot \vec{u}_x \quad \text{و} \quad \overrightarrow{OO'} = \vec{v} \cdot t$$

لنعتبر الآن جسمياً في A . نرى حسب الشكل (6-3) أن :

$$\overrightarrow{OA} = \vec{r}, \quad \overrightarrow{o'A} = \vec{r}', \quad \overrightarrow{oo'} = \vec{vt}, \quad \text{و بما أن } \overrightarrow{OA} = \overrightarrow{oo'} + \overrightarrow{o'A}$$

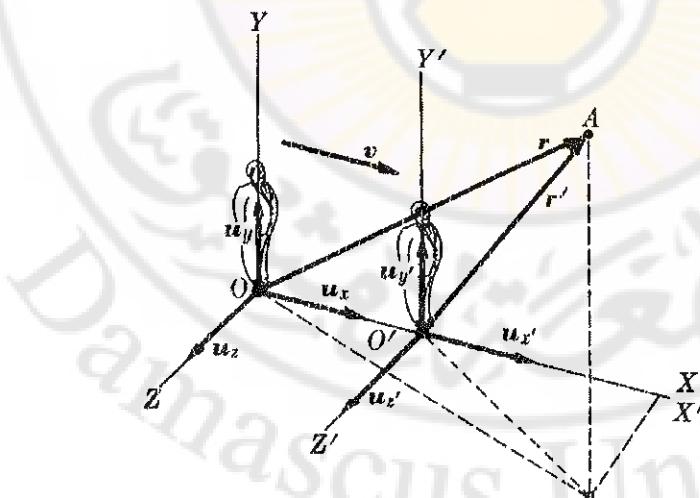
لـ A المقادير من قبل O و O' مرتبطة بالعلاقة:

$$\vec{r}' = \vec{r} - \vec{v} \cdot t \quad (6.7)$$

يمكن تحليل هذه المعادلة الشعاعية وفق مركباتها الثلاثة، بأنخذنا بعين الاعتبار حقيقة أن v موازية لـ OX إذن:

$$x' = x - vt \quad y' = y \quad z' = z \quad t' = t \quad (6.8)$$

لقد أضفنا $t' = t$ إلى المعادلات الفراغية الثلاث لتشير إلى أنه افترض أن المراقبين قد استخدما الزمن نفسه. وهذا يعني أن قياسات الزمن افترضت مستقلة عن حركة المراقب.



الشكل (6-3) جملتا المقارنة في الحركة النسبية الانسحابية المنتظمة.

يبدو ذلك منطقياً جداً ولكنها ليست إلا فرضية يمكن للتجربة أن تبرهن على أنها خطأ.
تدعى مجموعة المعادلات (6.8) أو المعادلة الشعاعية الوحيدة (6.7) مضافة إلى $t' = t$ تحويلات غاليليه.

لتكن \vec{V} هي سرعة A بالنسبة إلى O، تعرف \vec{V} كما يلي:

$$\vec{V} = \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{dx}{dt} \vec{u}_x + \frac{dy}{dt} \vec{u}_y + \frac{dz}{dt} \vec{u}_z$$

وتعرف \vec{V}' سرعة A بالنسبة إلى O' كالتالي:

$$\vec{V}' = \frac{d\vec{r}'}{dt} = \frac{dx'}{dt} \vec{u}_{x'} + \frac{dy'}{dt} \vec{u}_{y'} + \frac{dz'}{dt} \vec{u}_{z'}$$

لنلاحظ أنه لا حاجة لكتابة $d\vec{r}' / dt'$ لأننا افترضنا أن $t' = t$ وبالتالي فإن $d\vec{r}' / dt'$ هي مطابقة لـ $d\vec{r} / dt$. باستقاق المعادلة (6.7) بالنسبة للزمن ونلاحظ أن \vec{V} ثابت لدينا :

$$\vec{V}' = \vec{V} - \vec{v} \quad (6.9)$$

وبنلاحظ أن $V'_{x'} = dx' / dt$ و $V_x = dx / dt$.. إلخ ، يمكننا تحليل المعادلة (6.9) وفق المركبات الثلاثة للسرعة:

$$V'_{x'} = V_x - v, \quad V'_{y'} = V_y, \quad V'_{z'} = V_z \quad (6.10)$$

يمكن أيضاً الحصول على هذه العلاقات مباشرة بأخذ مشتق المعادلات (6.8) بالنسبة إلى الزمن. تعطي المعادلات (6.9) أو (6.10) قاعدة غاليليه لمقارنة سرعتي جسم مقاستين من قبل مراقبين يتحركان بحركة نسبية انسحابية. فمثلاً إذا كان A يتحرك موازيًا للمحور OX يكون لدينا ببساطة :

$$V' = V - v \quad (6.11)$$

ذلك أن المركبات الأخرى معروفة. بالمقابل إذا تحرك A موازيًا للمحور OY بحيث:

$$V_y = V, V_x = V_z = 0$$

يكون لدينا إذن: $V'_{z'} = 0$ و $V'_{x'} = -v$ و $V'_{y'} = V$

بحيث إن:

$$V' = \sqrt{V^2 + v^2} \quad (6.12)$$

إن تسارع A بالنسبة إلى O و O' هما على الترتيب:

$$\vec{a}' = d\vec{V} / dt \quad \vec{a} = d\vec{V}' / dt$$

لنلاحظ من جديد أننا نستخدم نفس t في الحالتين. وكما أن $d\vec{v} / dt = 0$ لأن \vec{V}

ثابتة نحصل انطلاقاً من المعادلة (6.9) على:

$$\frac{d\vec{V}}{dt} = \frac{d\vec{V}'}{dt} \Rightarrow \vec{a}' = \vec{a} \quad (6.13)$$

ما يعطي بالاحداثيات المتعامدة:

$$a'_{x'} = a_x \quad a'_{y'} = a_y \quad a'_{z'} = a_z \quad (6.14)$$

بتعبير آخر، إن المراقبين يقيسان التسارع نفسه. بعبارة أخرى: إن تسارع جسم هو نفسه من أجل جميع المراقبين المتحركين بحركة نسبية انسحابية منتظمة. تعطينا هذه النتيجة مثلاً على مقدار فيزيائي - تسارع جسم - يظهر مستقلاً عن حركة المراقب، بعبارة أخرى لقد وجدنا أن التسارع يبقى لا متغيراً عندما ننتقل من جملة مقارنة إلى جملة مقارنة أخرى متحركة بحركة انسحابية منتظمة بالنسبة للأولى.

وهذه هي المرة الأولى التي نرى فيها مقداراً فيزيائياً يبقى لا متغيراً بعد التحويل. وسنجد فيما بعد مقادير فيزيائية أخرى تسلك السلوك نفسه. إن هذه النتيجة، كما سنرى، تأثيراً عميقاً على وضع القوانين في الفيزياء.

مسألة محلولة 2

إن سرعة الصوت في الهواء، وفي الدرجة 25°C تساوي 358 ms^{-1} ما هي السرعة، مقاسة من

قبل مراقب يتحرك بسرعة 90 km hr^{-1}

(a) مبتعداً عن المنبع؟

(b) في اتجاه المنبع؟

(c) عمودياً على متحنى الانتشار في الهواء؟

(d) في اتجاه يدو فيه الصوت منتشرأ عمودياً على المراقب المتحرك؟ نفترض أن المنبع ساكناً بالنسبة للأرض.

الحل :

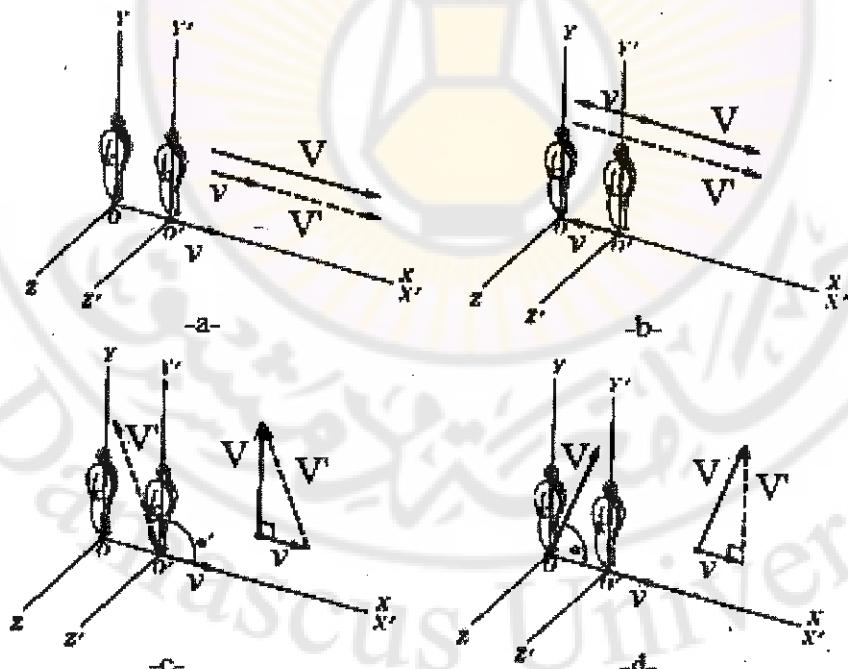
لنستخدم جملة -ثلاثية المقارنة OXYZ المرتبطة بالأرض: (الشكل 6-4) وبالتالي فهي ساكنة بالنسبة للهواء. وثلاثية O'X'Y'Z' تتحرك مع المراقب، بحيث يكون المحوران OX و O'X' موازيين لسرعة المراقب كما في الشكل(3-6). بالنسبة إلى OXYZ يكون منبع الصوت

في O وسرعة المراقب O' هي:

$$v = 90 \text{ km hr}^{-1} = 25 \text{ m s}^{-1}$$

$$V = 358 \text{ m s}^{-1}$$

إن سرعة الصوت في الجملة O'X'Y'Z' كما يسجلها المراقب O' هي V'.



الشكل (6-4)

بتطبيق المعادلة (6.9) أو (6.10) لدينا :

$$V' = V - v = 333 \text{ m s}^{-1} \quad \text{في الحالة (a)}$$

أما في الحالة (b) فنلاحظ أن O' تتحرك في الاتجاه السالب للمحور X . يصادف هنا أن:

$$\vec{v} = -v \vec{u}_x$$

$$\therefore V' = V + v = 383 \text{ m s}^{-1}$$

ومن أجل (c) نستخدم المعادلة (6.12) مما يعطي:

$$V' = \sqrt{V^2 + v^2} = 359.9 \text{ ms}^{-1}$$

من أجل المراقب المتحرك يبدو الصوت منتشرًا في الاتجاه الذي يصنع زاوية α' مع المحور

$O'X'$ بحيث إن:

$$\operatorname{tga}' = \frac{V'_{y'}}{V'_{z'}} = \frac{V}{-v} = -15.32 \Rightarrow \alpha' = 93.7^\circ$$

وأخيرًا في الحالة (d) يكون اتجاه انتشار الصوت في الهواء بحيث يبدو من أجل O' أنه يتقل في الاتجاه $O'Y'$ لدينا إذن:

$$V'_{z'} = 0 \quad \text{و} \quad V'_{x'} = 0, \quad V'_{y'} = V'$$

وعليه باستخدامنا للمعادلة (6.10)، نحصل على:

$$V' = V_y \quad \text{و} \quad V_x = v \quad \text{أو} \quad 0 = V_x - v$$

$$V^2 = V_x^2 + V_y^2 = v^2 + V'^2$$

$$\therefore V' = \sqrt{V^2 + v^2} = 357.1 \text{ ms}^{-1} \quad \text{وبالتالي:}$$

في هذه الحالة ينتشر الصوت في الهواء الهادئ وفق اتجاه يصنع زاوية α مع المحور X بحيث يكون:

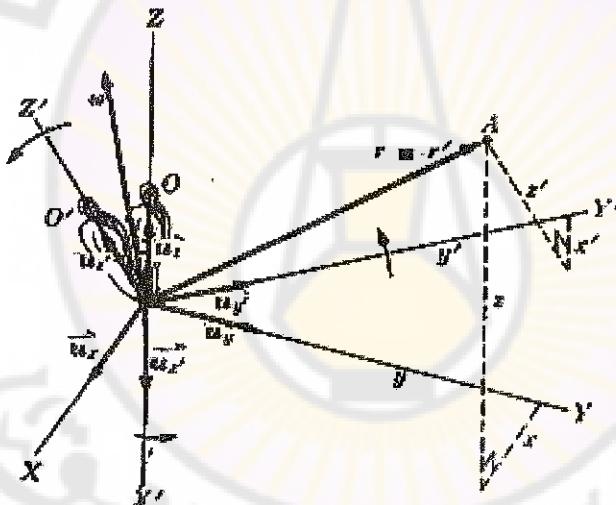
$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{V_y}{V_x} = \frac{V'}{v} = 14.39$$

$$\alpha = 86.0^\circ$$

6.4 الحركة النسبية الدورانية المنتظمة:

لنعتبر مراقبين O و O' في حركة دورانية أحدهما بالنسبة للأخر بدون حركة نسبية انسحابية. نفترض للتبسيط أن O و O' هما في المنطقة نفسها من الفراغ، وأن كلاً منها يستخدم جملته الخاصة للمقارنة على أن يكون المبدأ مشتركاً، فمثلاً يلاحظ المراقب O الذي يستخدم الجملة $OXYZ$ (الشكل 6-5) أن الجملة $O'X'Y'Z'$ المرتبطة به O' تدور بسرعة زاوية ω . أما من أجل المراقب O' فالحالة على عكس ذلك تماماً ، يلاحظ المراقب O' أن الجملة $OXYZ$ تدور بسرعة زاوية تساوي ω . إن شعاع الموضع للجسم A في الجملة $OXYZ$ هو:

$$\vec{r} = x \vec{u}_x + y \vec{u}_y + z \vec{u}_z \quad (6.15)$$



الشكل (6-5) جملتا المقارنة في حركة نسبية دورانية منتظمة.

وبالتالي فإن سرعة الجسم A كما يقيسها O في جملة $OXYZ$ هي:

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{dx}{dt} \vec{u}_x + \frac{dy}{dt} \vec{u}_y + \frac{dz}{dt} \vec{u}_z \quad (6.16)$$

وعلى غرار ذلك، فإن شعاع الموضع لـ A في $O'X'Y'Z'$ هو :

$$\vec{r}' = x' \vec{u}_{x'} + y' \vec{u}_{y'} + z' \vec{u}_{z'} \quad (6.17)$$

وهذه علاقة فيها الشعاع \vec{r} هو نفسه كما في المعادلة (6.15) بسبب تطابق المبدئين، وهذا هو السبب الذي لم نكتب من أجله \vec{r} . إن لسرعة A المقاسة من قبل O' في جملته الخاصة $O'X'Y'Z'$ القيمة :

$$\vec{V}' = \frac{dx'}{dt} \vec{u}_{x'} + \frac{dy'}{dt} \vec{u}_{y'} + \frac{dz'}{dt} \vec{u}_{z'} \quad (6.18)$$

لقد افترض المراقب O' بأخذ مشتق المعاقة (6.17) أن جملته $O'X'Y'Z'$ لا تدور، واعتبر إذن أن أشعة الوحدة ثابتة بالاتجاه. إلا أنه يتحقق للمرأقب O القول إن الجملة $O'X'Y'Z'$ تدور بالنسبة إليه، وبالتالي فإن أشعة الوحدة \vec{u}_z , $\vec{u}_{x'}$, $\vec{u}_{y'}$ ليست ثابتة بالاتجاه، وبحساب مشتق المعاقة (6.17) بالنسبة للزمن ينبغي إذن كتابة:

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{dx'}{dt} \vec{u}_{x'} + \frac{dy'}{dt} \vec{u}_{y'} + \frac{dz'}{dt} \vec{u}_{z'} + \frac{d\vec{u}_{x'}}{dt} x' + \frac{d\vec{u}_{y'}}{dt} y' + \frac{d\vec{u}_{z'}}{dt} z' \quad (6.19)$$

ومن ناحية أخرى فإن نهايات الأشعة $\vec{u}_{x'}, \vec{u}_{y'}, \vec{u}_{z'}$ هي (بالفرض) في حركة دائرية منتظمة بالنسبة إلى O ، وبسرعة ω ، وبتعبير آخر $d\vec{u}_{x'}/dt$ هو سرعة نقطة واقعة على مسافة الوحدة من O متحركة بحركة دائرية منتظمة بسرعة زاوية ω . إذن فلدينا باستخدام المعادلة (5.48) :

$$\frac{d\vec{u}_{x'}}{dt} = \vec{\omega} \times \vec{u}_{x'} \quad \frac{d\vec{u}_{y'}}{dt} = \vec{\omega} \times \vec{u}_{y'} \quad \frac{d\vec{u}_{z'}}{dt} = \vec{\omega} \times \vec{u}_{z'}$$

وعليه يمكننا وفق المعادلة (6.19) كتابة :

$$\begin{aligned} \frac{d\vec{u}_{x'}}{dt} x' + \frac{d\vec{u}_{y'}}{dt} y' + \frac{d\vec{u}_{z'}}{dt} z' &= \vec{\omega} \times \vec{u}_{x'} x' + \vec{\omega} \times \vec{u}_{y'} y' + \vec{\omega} \times \vec{u}_{z'} z' \\ &= \vec{\omega} \times (x' \vec{u}_{x'} + y' \vec{u}_{y'} + z' \vec{u}_{z'}) \\ &= \vec{\omega} \times \vec{r} \end{aligned} \quad (6.20)$$

وبالنهاية هذه النتيجة في المعادلة (6.19) وباستخدام المعادلات (6.16) و (6.18) نحصل أخيراً على:

$$\vec{V} = \vec{V}' + \vec{\omega} \times \vec{r} \quad (6.21)$$

تعطي هذه الصيغة العلاقة بين السرعتين \vec{V} و \vec{V}' لـ A مقاستين من قبل المراقبين O و O' المترددين بحركة نسبية دورانية .

للحصول على العلاقة بين التسارعين تتبع الطريقة نفسها. إن تسارع A مقاس من قبل O بالنسبة إلى OXYZ هو:

$$\vec{a} = \frac{d\vec{V}}{dt} = \frac{dV_x}{dt} \vec{u}_x + \frac{dV_y}{dt} \vec{u}_y + \frac{dV_z}{dt} \vec{u}_z \quad (6.22)$$

أما تسارع A المقاس من قبل O' بالنسبة إلى O'X'Y'Z' دونأخذ الدوران بعين الاعتبار من جديد فله القيمة:

$$\vec{a}' = \frac{dV'_x}{dt} \vec{u}'_x + \frac{dV'_y}{dt} \vec{u}'_y + \frac{dV'_z}{dt} \vec{u}'_z. \quad (6.23)$$

عندما نشتغل المعادلة (6.21) بالنسبة للزمن t نحصل، إذا تذكّرنا أن $\vec{\omega}$ افترضت ثابتة، على:

$$\vec{a} = \frac{d\vec{V}}{dt} = \frac{d\vec{V}'}{dt} + \vec{\omega} \times \frac{d\vec{r}}{dt} \quad (6.24)$$

ومن جهة أخرى لما كانت $\vec{V} = V'_x \vec{u}'_x + V'_y \vec{u}'_y + V'_z \vec{u}'_z$ نحصل بالتفاضل على:

$$\frac{d\vec{V}'}{dt} = \frac{dV'_x}{dt} \vec{u}'_x + \frac{dV'_y}{dt} \vec{u}'_y + \frac{dV'_z}{dt} \vec{u}'_z + \frac{d\vec{u}'_x}{dt} V'_x + \frac{d\vec{u}'_y}{dt} V'_y + \frac{d\vec{u}'_z}{dt} V'_z$$

إن الحدود الثلاثة الأولى ليست إلا \vec{a}' كما تعطيه المعادلة (6.23)، وإن الحدود الثلاثة الأخيرة، بعملية مماثلة لـ A التي استخدمت للحصول على المعادلة (6.20)، تساوي إلى $\vec{\omega} \times \vec{V}'$ مما يعطينا، باستبدال المقادير المناسبة في المعادلة (6.20):

$$\begin{aligned} \vec{\omega} \times \vec{u}'_x V'_x + \vec{\omega} \times \vec{u}'_y V'_y + \vec{\omega} \times \vec{u}'_z V'_z \\ = \vec{\omega} \times (V'_x \vec{u}'_x + V'_y \vec{u}'_y + V'_z \vec{u}'_z) = \vec{\omega} \times \vec{V}' \end{aligned}$$

إذن : ولدينا أيضاً من المعادلات (6.16) و (6.21) $d\vec{V}' / dt = \vec{a}' + \vec{\omega} \times \vec{V}'$ و $d\vec{r} / dt = \vec{V}' + \vec{\omega} \times \vec{r}$ بحيث إن:

$$\vec{\omega} \times \frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{\omega} \times (\vec{V}' + \vec{\omega} \times \vec{r}) = \vec{\omega} \times \vec{V}' + \vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r})$$

باستبدال هاتين النتيجتين في المعادلة (6.24) نحصل أخيراً على:

$$\vec{a} = \vec{a}' + 2\vec{\omega} \times \vec{V}' + \vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r}) \quad (6.25)$$

تعطي هذه المعادلة العلاقة بين التسارعين \vec{a} و \vec{a}' لـ A مقاسين من قبل المراقبين O و O' المتحركين بحركة نسبية دورانية منتظمة.

يدعى الحد الثاني $2\vec{\omega} \times \vec{V}'$ تسارع كوريوليس (Coriolis). أما الحد الثالث فمما يلي للمعادلة (5.59) ويعادل تسارعاً مركبياً. يتبع تسارع كوريوليس والتسارع المركبي - كلاهما - من الحركة النسبية الدورانية للمراقبين.

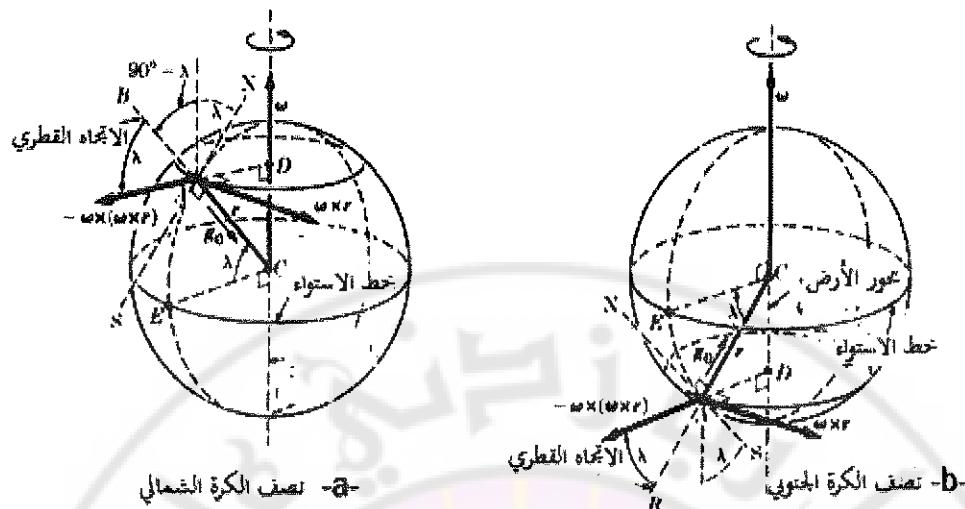
6.5 الحركة بالنسبة إلى الأرض:

إن دراسة حركة جسم بالنسبة إلى الأرض تشكل إحدى التطبيقات الأكثـر أهمية للمعادلة (6.25). إن للأرض (كما بيانـا في المسألة المحلولـة 5.10) سرعة زاوية $\omega = 7.292 \times 10^{-5} \text{ rad s}^{-1}$ منحـاها هو منحـي محور دوران الأرض. لنعتبر نقطة على سطح الأرض كما هو مبين في الشـكل (6-6). لنسـم \vec{g}_0 تسارـع الثقالـة مقاسـاً من قبل مراقب في A لا يدور. \vec{g}_0 تقابل عندـئذ \vec{a}' في المعادلة (6.25). باستخراج \vec{a}' من المعادلة (6.25)، نحصل على التسارـع مقاسـاً من قبل مراقب يدور مع الأرض :

$$\vec{a}' = \vec{g}_0 - 2\vec{\omega} \times \vec{V}' - \vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r}) \quad (6.26)$$

نعتبر أولاً حالة جسم ساكن في الـبيـدـةـ. أو أنه يـتـحـركـ بـيـطـءـ شـدـيدـ بـحـيثـ إنـ حدـ كـوـرـيـوـلـيـسـ $2\vec{\omega} \times \vec{V}'$ - يـكونـ مـعـدـومـاـ أوـ مـهـمـلاـ بـالـمـقـارـنـةـ معـ الحـدـ الآـخـيرـ $(\vec{\omega} \times \vec{r}) \times \vec{\omega}$ - إنـ التـسـارـعـ الذيـ نقـيـسـهـ فيـ هـذـهـ الحـالـةـ يـدـعـيـ التـسـارـعـ الفـعـالـ لـ الثـقـالـةـ،ـ وـنـرـمـزـ لـهـ بـ gـ.ـ وـبـالتـالـيـ:

$$\vec{g} = \vec{g}_0 - \vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r}) \quad (6.27)$$



الشكل (6-6): التسارع النابذ الناجم عن دوران الأرض.

وهذا هو التسارع الذي نقيسه بواسطة النواس. بفرض أن الأرض كروية وأنه لا توجد شواذ موضعية يمكننا أن نعتبر أن \vec{g} يتجه نحو مركز الأرض وفق منحى ناظمي (قطري). وبسبب وجود الحد الثاني من المعادلة (6.27) فإن منحى \vec{g} المسمى الشاقول، ينحرف قليلاً عن المنحى الناظمي (القطري).

تبقى السوائل دائماً في حالة توازن بسطحها العمودي على \vec{g} وعلى كل حال ولأسباب عملية وبخلو الاضطرابات الموضعية، يمكننا افتراض أن الشاقول ينطبق على المنحى القطري. لتحليل الآن بتفصيل أوسع قليلاً الحد الأخير من المعادلة (6.27) أي الحد $(\vec{\omega} \times \vec{r}) \times \vec{\omega}$. وندعو هذا الحد التسارع النابذ؛ لأنه بسبب إشارته السالبة، يتجه نحو الخارج وفق DA نرى ذلك على الشكل (6-6). إن الزاوية λ ، التي يصنعها $r = CA$ مع خط الاستواء هي زاوية خط العرض. والشعاع $\vec{\omega}$ يصنع إذن زاوية $\lambda - 90^\circ$ مع CA في نصف الكرة الشمالي و $\lambda + 90^\circ$ في نصف الكرة الجنوبي. وإن قيمة $\vec{r} \times \vec{\omega} \times \vec{\omega}$ هي عندئذ:

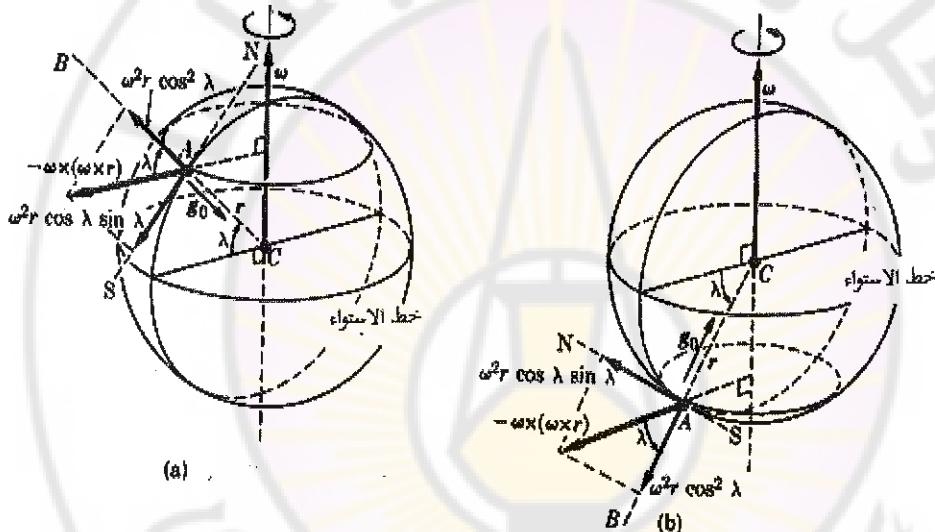
$$\omega \cdot r \cdot \sin(90^\circ \pm \lambda) = \omega \cdot r \cdot \cos \lambda$$

وإن اتجاه $\vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r})$ باعتباره عمودياً على $\vec{\omega}$ يوازي خط الاستواء. بتنذكرنا للمسألة المحلولة (5.11)، نجد من أجل قيمة التسارع النابذ $(\vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r}))$:

$$|-\vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r})| = \omega^2 r \cos \lambda = 3.34 \times 10^{-2} \cos \lambda \text{ m s}^{-2} \quad (6.28)$$

حيث: $r = 6.35 \times 10^6 \text{ m}$ نصف قطر الأرض.

يتناقض هذا التسارع من خط الاستواء نحو القطبين، ولكنه دوماً صغير جداً بالنسبة إلى تسارع الثقالة $g_0 = 9.80 \text{ ms}^{-2}$ وقيمة العظمى على خط الاستواء تساوي حوالي 0.3% من g_0 (انظر للمسألة المحلولة (5.11)).



الشكل (6-7) المركبات القطبية والأفقية للتسارع النابذ.

لنفترض عن مركبات $(\vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r}))$ - وفق المنحى القطري AB ووفق خط الشمال - جنوب (NS) في A. على الشكل (6-7) يعطي المستقيم AB مدد CA، المنحى الناظمي أو القطري. ويصنع الشعاع $\vec{\omega}$ ، بالطبع زاوية λ مع NS. وكما بینا سابقاً يتوجه تسارع الثقالة g_0 نحو الأسفل وفق AB. ويصنع التسارع النابذ $(\vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r}))$ - زاوية λ مع AB ونحصل على مركبته وفق AB بضرب مقداره المعطى بالمعادلة (6.28) بـ λ ، مما يعطي:

$$|-\vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r})|. \cos \lambda = \omega^2 r \cos^2 \lambda$$

إن مركبة التسارع النابذ وفق المستقيم NS تتجه نحو الجنوب في نصف الكرة الشمالي (ونحو الشمال في نصف الكرة الجنوبي) ويحصل عليها بضرب مقدار التسارع λ $\sin \lambda$ ومنه ينتهي:

$$|-\vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r})|. \sin \lambda = \omega^2 r \cos \lambda \sin \lambda$$

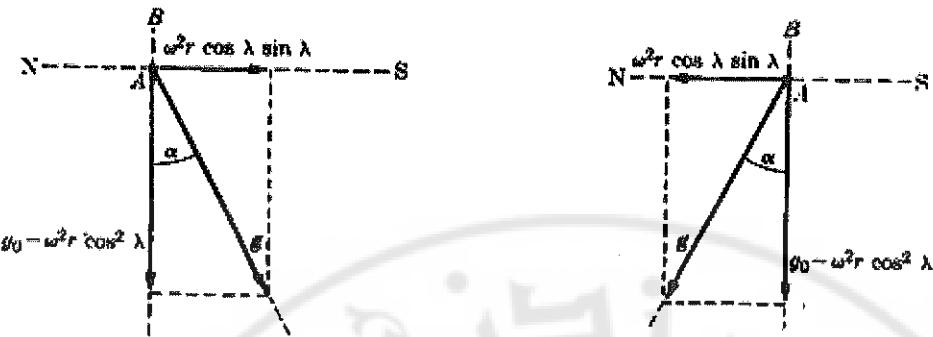
إن المركبتين ممثلتان على الشكل (6-7). وحسب تعريف g المعطى بالمعادلة (6.27)، فإن مركبتي \vec{g} وفق المنحني القطري والأفقي تتوضعان كما يبينه الشكل (6-8). وبسبب صغر الحد النابذ فإن الزاوية α صغيرة جداً وإن قيمة g لا تختلف بشكل محسوس عن مركبتها وفق المنحني القطري AB، يبين الجدول (6-1) قيم تسارع الجاذبية الأرضية في بعض الأماكن في العالم. يمكننا إذن نكتب بتقريب جيد:

$$g = g_0 - \omega^2 r \cos^2 \lambda \quad (6.29)$$

الجدول (6-1): قيم تسارع الجاذبية الأرضية (الثقالة) مقدرة بـ ms^{-2}

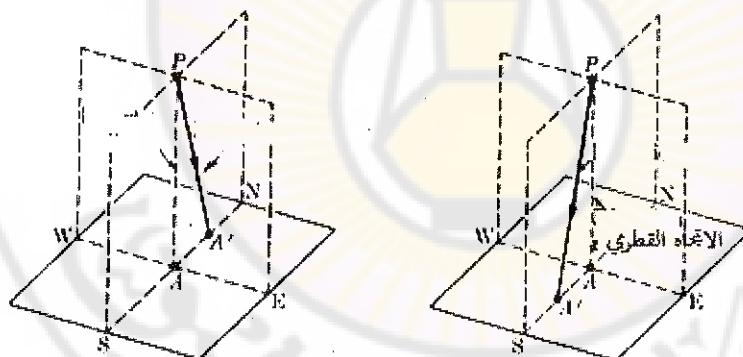
| المكان | زاوية خط العرض | تسارع الثقالة |
|---------------|----------------|---------------|
| القطب الشمالي | 90°0' | 9.8321 |
| أنكوراج | 61°10' | 9.8218 |
| غرينويتش | 51°29' | 9.8119 |
| باريس | 48°50' | 9.8094 |
| واشنطن | 38°53' | 9.8011 |
| كي وست | 24°34' | 9.7897 |
| باناما | 8°55' | 9.7822 |
| خط الاستواء | 0°0' | 9.7799 |

وبالرغم من أن الحد الأخير صغير جداً إلا أنه يفسر تزايد الثقالة الذي نلاحظه بدلالة خط العرض.



الشكل (6-8): تعريف المنحى الشاقولي والتسارع الفعلي للسقوط الحر.

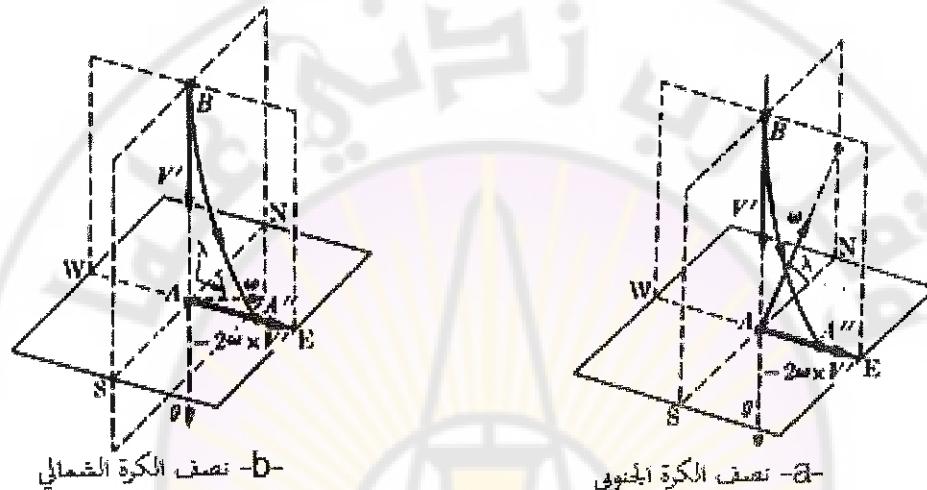
إن مركبة التسارع النابذ وفق NS ستزيح الجسم قليلاً نحو الجنوب في نصف الكرة الشمالي بدءاً من المنحى القطري AB، ونحو الشمال في نصف الكرة الجنوبي. إذن فمسار الجسم الذي يسقط سينحرف كما يبيّنه الشكل (6-9). والجسم سيصل إلى A' بدلاً من أن يصل إلى A كما يحصل في حالة عدم وجود الدوران. وبسبب القيمة الصغيرة α فإن هذا الانحراف مهملاً.



الشكل (6-9) انحراف مسار جسم ساقط سقوطاً حرّاً ناجم عن التسارع النابذ: نحو الجنوب (نحو الشمال) في نصف الكرة الشمالي (الجنوبي).

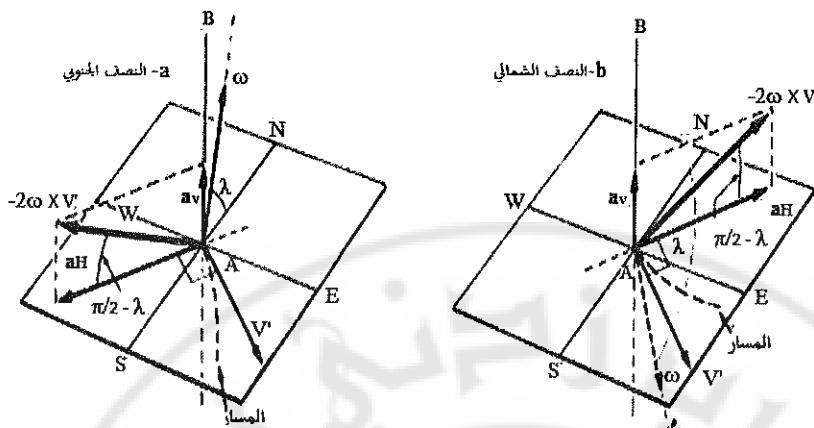
لنتعتبر بعد ذلك حد كوريوليس $\bar{V} \times 2\bar{\omega}$. في حالة سقوط جسم تتجه السرعة \bar{V} نحو الأسفل وفق الشاقول AB (الشكل 6-6) ويتوجه $\bar{V} \times 2\bar{\omega}$ نحو الغرب. إذن يتوجه حد كوريوليس $\bar{V} \times 2\bar{\omega}$ نحو الشرق، والجسم الساقط سينحرف في هذا الاتجاه وسيصل إلى الأرض في "A' ، قليلاً إلى الشرق من A بضم فعل كوريوليس هذا إلى الفعل النابذ، فالجسم

سيسقط في نقطة إلى الجنوب الشرقي من A في نصف الكرة الشمالي، وإلى الشمال الشرقي من A في نصف الكرة الجنوبي. هذا الفعل، المهمل في أغلب الحالات، ينبغي أخذه بذمة بعض الاعتبار في حالة قذف القنابل من ارتفاع عال، كما في حالة الصواريخ القاذفة عابرة للقارات كما وأن لتسارع كوريوليس فعل ملموساً على مسارات الصواريخ والأقمار الصناعية بسبب سرعتها الكبيرة.



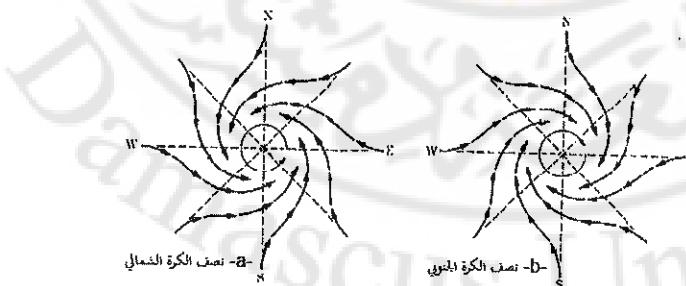
الشكل (10-6) الانحراف نحو الشرق في نصف الكرة الشمالي (أو الجنوبي) الناجم عن تسارع كوريوليس على جسم ساقط.

في حالة جسم متحرك في المستوى الأفقي يصنع الشعاع $\vec{V}' \times 2\bar{\omega}$ العمودي على $\vec{\omega}$ وعلى \vec{V}' زاوية $\lambda - \frac{\pi}{2}$ مع المستوى الأفقي. وله مركبة أفقيّة a_H ومركبة شاقوليّة a_V (الشكل 11-6). تحت تأثير المركبة الأفقيّة لن يكون المسار أفقياً، بل سينحرف نحو اليمين في نصف الكرة الشمالي نحو اليسار في نصف الكرة الجنوبي. تتناقص المركبة a_H بالاتصال من القطب إلى خط الاستواء حيث تكون معدومة. وهذا ففي خط الاستواء لا يحدث تسارع كوريوليس فعلاً أفقياً على الحركة الأفقيّة . والفعل الشاقولي صغير بالنسبة إلى تسارع الثقالة، ويمكن إهماله في أغلب الحالات.



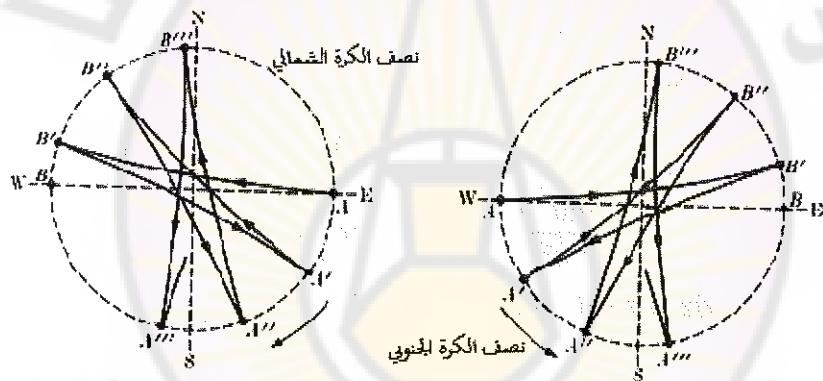
الشكل (6-11) تسارع كوريوليس. عندما يتحرك جسم في مستوى أفقي، تتجه المركبة الأفقية لتسارع كوريوليس نحو اليمين (نحو اليسار) من اتجاه الحركة في نصف الكرة الشمالي (الجنوبي). في هذه الحالة تكون \vec{v} في المستوى الأفقي، و $\vec{\omega}$ في المستوى المحدد b و NS ، ويكون a_H عمودياً على \vec{v} .

يمكن تبيان الفعل الأفقي في ظاهرتين معروفتين جيداً: كمثال أول وجود دوار الهواء في الإعصار. فلو نما مركز ضغط منخفض في الجو فستهب الريح قطرياً نحو المركز (الشكل 12-6) غير أن تسارع كوريوليس يحرف جزئيات الهواء عن مسارها نحو اليمين في نصف الكرة الشمالي وينتتج عن ذلك حركة دوارة في الاتجاه المعاكس لحركة عقارب الساعة. كما وأن للضغط ولدرجة حرارة الهواء فعل مهم على حركة الهواء. وكتيجة نهائية تحصل حركة الإعصار المبينة على الشكل (6-12) – أما في نصف الكرة الجنوبي فيتم الدوران في اتجاه عقارب الساعة.



الشكل (6-12) إعصار الريح في الاتجاه المعاكس لعقارب الساعة في نصف الكرة الشمالي (في اتجاه عقارب الساعة في نصف الكرة الجنوبي) ينتج عن التأثير المشترك لمراكز ضغط منخفض ولتسارع كوريوليس.

كمثال ثان، لنتغير اهتزازات النواس. فمن أجل اهتزازات صغيرة المسعة يمكن الافتراض أن حركة النواس تتم وفق مسار أفقى . فإذا جعلنا النواس ينوس في البدء في الاتجاه شرق - غرب ثم نتركه في A (انظر الشكل 13-6) فينبغي عليه أن يتبع اهتزازه بين A و B فيما لو كانت الأرض لا تدور. غير أنه، بسبب تسارع كوريوليس الناجم عن دوران الأرض، ينحرف مسار النواس باستمرار نحو اليمين في نصف الكرة الشمالي و نحو اليسار في نصف الكرة الجنوبي. إذن ففي نهاية كل هزة يصل إلى نقطة B بدلاً من A. وعند العودة يصل إلى A وليس إلى A . وهكذا يصل في سياق الاهتزازات الكاملة المتتالية إلى "A", A'', A''' . إلخ بتعبير آخر، إن مستوى اهتزازات النواس يدور في اتجاه عقارب الساعة في نصف الكرة الشمالي وفي الاتجاه المعاكس في نصف الكرة الجنوبي .



الشكل (13-6) دوران مستوى اهتزاز النواس الناجم عن تسارع كوريوليس. (يحدث الدوران في نصف الكرة الجنوبي بالاتجاه المعاكس للدوران في نصف الكرة الشمالي).

لقد برهن على هذا الفعل بصورة مدهشة الفيزيائي الفرنسي جان ليون فوكو، عندما علق عام 1851 نواساً طوله 67m داخل كنيسة الإنفاليد، وعند كل اهتزازه كان النواس يسقط قليلاً من الرمل على دائرة مما يرهن تجربياً على أن مستوىه يدور بـ $15^{\circ} 11'$ في الساعة. يوجد نواس فوكو في القاعة الكبرى في مؤسسة سميثزونيان في واشنطن، وكذلك في قاعة مبنى الأمم المتحدة في نيويورك. إن تجربة فوكو هي برهان ساطع على دوران الأرض، وحقاً لو كانت الأرض مغطاة دوماً بالغيوم لقالت هذه التجربة للفيزيائيين إن الأرض تدور.

مسألة محلولة 3

احسب الانحراف الناجم عن تسارع كوريوليس لجسم ساقط، وقارنه مع الانحراف الناجم عن الحد النابذ.

الحل:

نرى من الشكل (10-6) أن السرعة V' للجسم الساقط تصنع زاوية $\lambda + 90^\circ$ مع ω .
إذن فلتتسارع $2\omega \times V'$ - القيمة:

$$2\omega V' \sin(90^\circ + \lambda) \quad \text{أو} \quad 2\omega V' \cos \lambda$$

وهذا هو التسارع d^2x/dt^2 للجسم. بأخذنا منحى الشرق كمحور X إذن:

$$\frac{d^2x}{dt^2} = 2\omega V' \cos \lambda$$

نستعمل من أجل V' ، بتربيب جيد، القيمة التي وجدناها في الفصل السابق في حالة السقوط الحر، بمعنى آخر: $V' = g t$ بالتعويض نجد :

$$\frac{d^2x}{dt^2} = 2\omega g t \cos \lambda$$

بالتكامل وبفرض أن الجسم كان ساكناً عند بدء السقوط $dx/dt = 0$ من أجل $t = 0$ لدينا

$$\frac{dx}{dt} = \omega g t^2 \cos \lambda$$

وبالتكامل مجدداً وباعتبار أن الجسم الساقط ، في اللحظة $t = 0$ يقع على شاقول A وبالتالي أن: $x = 0$ نحصل على:

$$x = \frac{1}{3} \omega g t^3 \cos \lambda$$

ما يعطي الانحراف نحو الشرق بدلالة زمن السقوط .

إذا تركنا الجسم يسقط من ارتفاع h ، يمكننا إعادة كتابة قيمة h من أجل السقوط الحر:

$$h = \frac{1}{2} g t^2 \quad \text{بحيث إن:}$$

$$x = \frac{1}{3} \omega \left(\frac{8h}{g} \right)^{1/2} \cdot \cos \lambda = 1.53 \times 10^{-5} h^{3/2} \cos \lambda$$

وكمثال على ذلك إذا سقط الجسم من ارتفاع 100 m فلدينا:

$$x = 1.53 \times 10^{-5} \cos \lambda$$

فهي إذن كمية صغيرة نسبياً بالمقارنة مع مسافة السقوط.

إن التسارع المتحرك نحو الجنوب والناتجم عن الحد النابذ هو:

$$\omega^2 r \cdot \cos \lambda \cdot \sin \lambda = 3.34 \times 10^{-2} \cdot \cos \lambda \cdot \sin \lambda$$

وباستخدام $h = \frac{1}{2} g t^2$ يكون الانحراف مساوياً:

$$y = \frac{1}{2} (\omega^2 r \cdot \cos \lambda \cdot \sin \lambda) t^2 = 2 \omega r (h/g) \cdot \cos \lambda \cdot \sin \lambda$$

$$y = 0.342 h \cdot \cos \lambda \cdot \sin \lambda$$

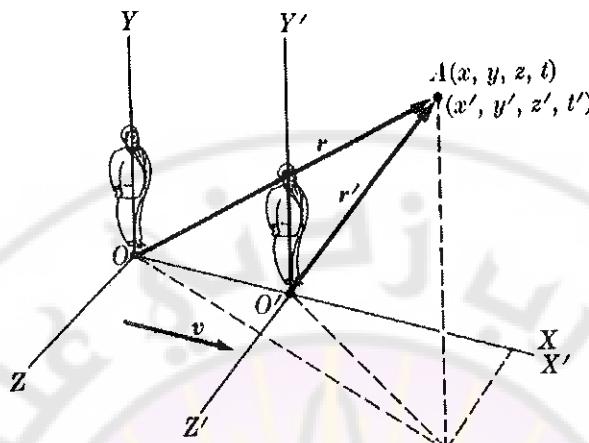
6.6 تحويل لورنتس:

في آخر القرن التاسع عشر، بينما كان لا يزال يفترض أن الفضاء الحالي من المادة مملوء بالأثير، كان هناك نقاش واسع حول حركة الأجسام في الأثير والصورة التي تغير فيها هذه الحركة سرعة الضوء مقاومة على سطح الأرض. كان قد افترض من قبل أن اهتزازات هذا الأثير الافتراضي ترتبط بالضوء على الصورة نفسها التي ترتبط فيها اهتزازات الهواء بالصوت. فعلى فرض أن الأثير ساكن، نجد أن الضوء يتقلّل بالنسبة للأثير بسرعة $c = 2.9974 \times 10^8 \text{ m s}^{-1}$. فإذا تحركت الأرض عبر الأثير دون أن تحدث فيه اضطراباً ينبغي على سرعة الضوء بالنسبة للأرض أن تكون تابعة لجهة الانتشار، ينبغي مثلاً أن تكون متساوية $v - c$ من أجل الأشعة الضوئية المنتشرة في اتجاه الأرض نفسه و $c + v$ في الاتجاه المعاكس، ولكن إذا كان الشعاع الضوئي، المراقب من الأرض، عمودياً على حركة الأرض فينبغي أن تكون سرعته بالنسبة إلى الأرض $\sqrt{c^2 - v^2}$ (كما مرّ معنا في المسألة المحلولة 6.2 الطلب d).

لقد بدأ العالман الأمريكيان مايكلسون وموري عام 1881 بسلسلة من التجارب التاريخية الخالدة لقياس سرعة الضوء في الاتجاهات المختلفة بالنسبة إلى الأرض، وكانت مفاجأة كبيرة لهما حينما وجدوا أن سرعة الضوء هي نفسها في الاتجاهات جميعها، على الرغم من أن تحويل غاليليه يبيّن لنا أنه لا يمكن لجسم أن تكون له السرعة نفسها بالنسبة إلى مراقبين متحركين بحركة نسبية منتظمة ، وأن السرعة النسبية تتعلق باتجاه حركة المراقب، وللمعادلات (6.9) و (6.10) تظهر ذلك على الخصوص. هناك تفسير آخر ممكن، وهو أن الأرض تحر معها الأثير كجو تابع لها؛ وبالتالي يكون الأثير بمدار الأرض ساكناً بالنسبة إلى الأرض. إن هذا التفسير ضعيف الاحتمال، لأن انحراف الأثير هذا سيتجلى في ظواهر أخرى مرتبطة بانتشار الضوء، وأن مثل هذه الظواهر لم تلاحظ قط. ولكل هذه الأسباب فلقد استبعد الفيزيائيون فكرة الأثير. واللغز الذي طرحته تجربة مايكلسون وموري حل عام 1905 عندما عرض أينشتاين مبدأ النسبية الذي يؤكد أن: جميع قوانين الطبيعة ينبغي أن تكون نفسها (أي تبقى لا متغيرة) من أجل جميع المراقبين المتحركين بحركة نسبية انسحابية منتظمة.

لقد افترض أينشتاين أن سرعة الضوء لا متغير فизيائي له القيمة نفسها من أجل المراقبين جميعهم، وكما ستر فيما بعد، إن هذا ضروري عندما نطبق مبدأ النسبية على قوانين الكهرومغناطيسية. في هذه الفرضية، لا يمكن لتحويل غاليليه أن يكون هو الصحيح وبصورة خاصة المعادلة الرابعة من (6.8) $t' = t$ لا تبقى صحيحة. ولما كانت السرعة هي مسافة مقسومة على الزمن، فينبغي علينا تعديل الزمن وكذلك المسافة إذا أردنا أن تبقى نسبة الاثنين ثابتة من أجل المراقبين المتحركين بحركة نسبية كما هو الحال من أجل سرعة الضوء. ويتعين آخر ليس للمجال الزمني بين حادثتين مبرراً في أن يكون هو نفسه من أجل مراقبين متحركين بحركة نسبية. ينبعي إذن استبدال تحويل غاليليه بتحويل آخر، حتى تكون سرعة الضوء لا متغيرة. وكما في حالة تحويل غاليليه نفترض أن المراقبين O و O' بتحركان بسرعة نسبية v وأن حركتيهما تتجهان وفق المحورين OX و $O'X'$ وأن المحاور OZ و $O'Z'$ هي

على الترتيب متوازية فيما بينهما، (الشكل 14-6). يمكننا الافتراض كذلك أن المراقبين قد عايرا ساعتيهما بحيث إن $t = t' = 0$ عندما كانوا في النقطة نفسها.



الشكل (14-6) جلتا المقارنة في الحركة النسبية الانسحابية المنتظمة.

لنفترض أنه في اللحظة $t = 0$ وفي الموضع المشترك للمراقبين، أصدر توهج ضوئي. فبعد مرور الزمن t يرى المراقب O أن الضوء وصل النقطة A ويكتب $r = c t$ حيث c هي سرعة الضوء. وكما أن:

$$r^2 = x^2 + y^2 + z^2$$

يمكننا أن نكتب أيضاً:

$$x^2 + y^2 + z^2 = c^2 t^2 \quad (6.30)$$

و بالشكل نفسه يرى المراقب O' أن الضوء بلغ النقطة نفسها A في الزمن t' ولكن بالسرعة C أيضاً. فيكتب إذن: $r' = c t'$ أو:

$$x'^2 + y'^2 + z'^2 = c^2 t'^2 \quad (6.31)$$

عليها الآن الحصول على تحويل يربط المعادلين (6.30) و (6.31). يوحى لنا تناول المسألة أن $y' = y$ وأن $z' = z$. ومن ناحية أخرى ، وكما أن $OO' = vt$ من أجل المراقب O ينبغي أن يكون $x' = vt$.

إذا كان $x' = O$ (النقطة O). وهذا يوحي بجعل $x' = k(x - vt)$ حيث k ثابت ينفي تعينه . ولما كان t' مختلف عن t ينبغي أيضاً الافتراض أن $t' = a(t - bx)$ حيث a و b ثابتان يلزم تعينهما (من أجل تحويل غاليليه $0 = b = 1$) وبإجراء كل هذه التبديلات في المعادلة (6.31) يصبح لدينا:

$$k^2(x^2 - 2vxt + v^2t^2) + y^2 + z^2 = c^2a^2(t^2 - 2bxt + b^2x^2)$$

أو بالشكل:

$$(k^2 - b^2a^2c^2)x^2 - 2(k^2v - ba^2c^2)xt + y^2 + z^2 = (a^2 - k^2v^2/c^2)c^2t^2$$

ينبغي أن تكون هذه النتيجة مطابقة للمعادلة (6.30)، وعليه:

$$k^2 - b^2a^2c^2 = 1 \quad k^2v - ba^2c^2 = 0$$

$$a^2 - k^2v^2/c^2 = 1$$

بحل مجموعة المعادلة هذه نحصل على:

$$k = a = \frac{1}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \quad b = v/c^2 \quad (6.32)$$

والتحويل الجديد، المتفق مع عدم تغير سرعة الضوء، هو إذن:

$$x' = k(x - vt) = \frac{x - vt}{\sqrt{1 - v^2/v^2}}$$

$$y' = y$$

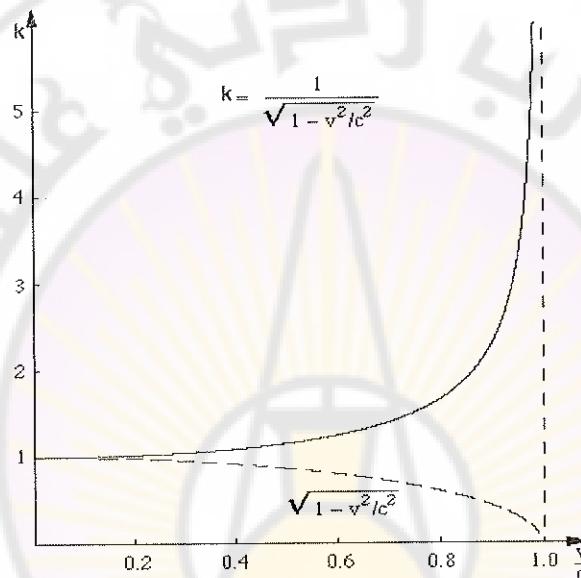
$$z' = z$$

(6.33)

$$t' = k(t - bx) = \frac{t - vx/c^2}{\sqrt{1 - v^2/c^2}}$$

تدعى هذه المجموعة من العلاقات تحويل لورنتس؛ لأن الفيزيائي الهولندي هنري克 لورنتس حصل عليها للمرة الأولى نحو عام 1890 بدراسة مسألة الحقل الكهرطيسي لجسم متحرك.

إذا لاحظنا أن c هي سرعة كبيرة جداً بالمقارنة مع الغالبية العظمى للسرع التي نصادفها على الأرض، حيث إن النسبة v/c صغيرة جداً وإن الم الدين v^2/c^2 و vx/c^2 هما، على العموم، مهملان وإن k ، عملياً، مساوية الواحد (انظر الشكل 6-15)، إذن فلا يوجد عملياً، اختلاف بين تحويلي لورنتس غاليليه. ويمكننا متابعة استخدام هذا الأخير في أغلب المسائل التي نصادفها إلا أنه عندما تكون بقصد جسيمات سريعة جداً مثل الالكترونات في الذرات أو جسيمات الأشعة الكونية فيلم علينا استخدام تحويل لورنتس، أو التحويل النسبي.



الشكل (6-15) تغير k مع v/c

ولكن حتى ولو كانت النتائج العددية المعطاة بتحويل لورنتس، في الغالبية العظمى من الحالات، لا تختلف كثيراً عن النتائج التي نحصل عليها بتحويل غاليليه، إلا أن تحويل لورنتس، من الوجهة النظرية يمثل تغييراً مهماً جداً لمفاهيمنا، وخاصة فيما يتعلق بالمكان والزمان.

مسألة محلولة 4:

أوجد تحويل لورنتس الذي يسمح بالتعبير عن الإحداثيات x ، y و z والزمن t مقاسة من قبل مراقب O بدلالة الإحداثيات $'x$ و $'y$ و $'z$ والزمن $'t$ مقاسة من قبل مراقب O' .

الحل:

هذا هو تحويل لورنتس المعاكس للذى يعبر عنه بالمعادلات (6.33). وبالطبع لا تبدى العلاقة الثانية والثالثة أية صعوبة. هناك طريقة مباشرة لمعالجة المعادلة الأولى والرابعة وهي أن نعتبرهما جملة معادلتين، وبعملية جبرية مباشرة نحلهما من أجل t' و x' بدلاً t و x . إلا أنها سنترك هذه الطريقة للطالب كتمرين ولنستعمل تعليلاً آخر أكثر فيزيائياً. فمن وجهة نظر المراقب O' يتراجع المراقب O في الاتجاه X - بسرعة v - وهكذا يحق للمراقب O' استخدام نفس تحويل لورنتس ليحصل على x و t مقاستين من قبل O بدلاً قيمتي x' و t' المقاستين من قبل O' . ولأجل ذلك يستبدل المراقب O' فقط v بـ $-v$ في المعادلات (6.33) ويغير x و t بـ x' و t' وهكذا نجد:

$$\begin{aligned}x &= k \frac{x' + v t'}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \\y &= y' \\z &= z' \\t &= \frac{t' - v x'/c^2}{\sqrt{1 - v^2/c^2}}\end{aligned}\quad (6.34)$$

ما يعطي تحويل لورنتس المعاكس.

6.7 تحويل السرع:

لنبحث الآن عن قاعدة مقارنة السرع. إن لسرعة A المقاسة من قبل O ، المركبات:

$$V_x = \frac{dx}{dt}, \quad V_y = \frac{dy}{dt}, \quad V_z = \frac{dz}{dt} \quad (6.35)$$

وكذلك فإن مركبات سرعة A ، مقاسة من قبل O' هي:

$$V'_{x'} = \frac{dx'}{dt'}, \quad V'_{y'} = \frac{dy'}{dt'}, \quad V'_{z'} = \frac{dz'}{dt'}$$

لنلاحظ الآن أننا نستعمل dt' وليس dt لأن t و t' لم يعودا متساوين.

ولدينا، بتفاضل المعادلات (6.33):

$$dx' = \frac{dx - v dt}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} = \frac{V_x - v}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} dt$$

$$dy' = dy$$

$$dz' = dz$$

$$dt' = \frac{dt - v dx / c^2}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} = \frac{1 - v V_x / c^2}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} dt$$

لقد استبدلت dx في المعادلتين الأولى والأخيرة بـ $V_x dt$ وفق المعادلة (6.35). إذن بتقسيم المعادلات الثلاث الأولى على المعادلة الرابعة نحصل على:

$$\begin{aligned} V'_{x'} &= \frac{dx'}{dt'} = \frac{V_x - v}{1 - v V_x / c^2}, \\ V'_{y'} &= \frac{dy'}{dt'} = \frac{V_y \sqrt{1 - v^2 / c^2}}{1 - v V_x / c^2} \\ V'_{z'} &= \frac{dz'}{dt'} = \frac{V_z \sqrt{1 - v^2 / c^2}}{1 - v V_x / c^2} \end{aligned} \quad (6.36)$$

تشكل هذه المجموعة من المعادلات قانون لورنتس لتحويل السرع، أي قانون مقارنة السرع بجسم مقاسة من قبل مراقبين يتحركان بحركة نسبية انسحابية منتظم. نجد من جديد المعادلة (6.10) في حالات السرع النسبية الصغيرة جداً بالنسبة إلى سرعة الضوء. فمن أجل الجسيمات المتحركة وفق اتجاه المحور X لدينا $V_x = V$, $V_y = V_z = 0$ لذلك، مع $V'_{x'} = V'$ ولأن المركبتين الأخيرتين لا V' معدومتان ، تصبح المعادلة (6.36) إذن:

$$V' = \frac{V - v}{1 - v V / c^2} \quad (6.37)$$

للحتحقق من أن المعادلة (6.37) متفقة مع الفرضية القائلة إن سرعة الضوء هي نفسها من أجل مراقبين O و O' ، نعتبر حالة إشارة ضوئية تنتشر وفق المحور X . في هذه الحالة

في المعادلة (6.37) و:

$$V' = \frac{c - v}{1 - vc/c^2} = c$$

إذن يقيس المراقب O هو أيضاً السرعة c . باستخراج V من المعادلة (6.37) نحصل على:

$$V = \frac{V' + v}{1 + vV'/c^2} \quad (6.38)$$

وهو التحويل العكسي للمعادلة (6.37). لنلاحظ أنه إذا كانت V' و V كلتاها أصغر من c فإن V كذلك هي أصغر من c ؛ وبالإضافة إلى ذلك لا يمكن لـ V أن تكون أكبر من c ؛ لأن المضروب $\sqrt{1 - v^2/c^2}$ يصبح حينئذ خيالياً، وليس في مقدورنا، في الوقت الحاضر إعطاء أي مدلول فизيائي مثل هذا المضروب. فسرعة الضوء هي إذن السرعة العظمى التي

يمكن ملاحظتها .
ينبغي أن نلاحظ أيضاً أن المعادلتين (6.37) أو (6.38) تربطان سرعتي الجسم نفسه مقاستين من قبل مراقبين يتتحركان بحركة نسبية. في حين أن مراقباً معيناً يقوم بتركيب سرع مختلفة في جملة المقارنة الخاصة به وفق القواعد التي وضعت في الفصل الثالث.

مسألة محلولة 5:

تحقق من أن قانون تحويل السرع للمعادلات (6.36) يتفق مع الفرضية القائلة إن سرعة الضوء هي نفسها من أجل أي مراقبين ، وذلك بأن نعتبر شعاعاً ضوئياً ينتشر:

(a) وفق المحور Y في الجملة XYZ .

(b) وفق المحور Y' في الجملة X'Y'Z' .

الحل:

(a) علينا أن نجعل في هذه الحالة $V_x = 0$ ، $V_y = 0$ و $V_z = 0$ تصبح المعادلة إذن: (6.36)

$$V'_{x'} = -v \quad V'_{y'} = c \sqrt{1 - v^2/c^2} \quad V'_{z'} = 0$$

والسرعة بالنسبة إلى $X'Y'Z'$ هي حينئذ:

$$V' = \sqrt{V_{x'}^2 + V_{y'}^2} = \sqrt{v^2 + c^2(1 - v^2/c^2)} = c$$

والمراقب O' يقيس كذلك السرعة c من أجل الضوء، وهذا ما وجب فرضه لوضع تحويل لورنتس. من أجل المراقب المتحرك O' ، يبدو الضوء منتشرًا بالنسبة إلى جملة المقارنة $X'Y'Z'$ في الاتجاه الذي يصنع مع المحور X زاوية تعطى به:

$$\tan \alpha' = \frac{V_{y'}}{V_{x'}} = \frac{-c}{v} \sqrt{1 - v^2/c^2}$$

(b) لنعتبر الآن الحالة التي يرى فيها المراقب O' الشعاع الضوئي ينتشر وفق المحور Y' ، عندئذ $V_{x'} = 0$ وتعطي الصيغتان الأوليتان للمعادلات (6.36):

$$0 = \frac{V_x - v}{1 - vV_x/c^2}, \quad V_{y'} = \frac{V_y \sqrt{1 - v^2/c^2}}{1 - vV_x/c^2}$$

نستخرج من المعادلة الأولى $v = V_x$ التي إذا وضعت في المعادلة الثانية تعطى:

$$V_{y'} = \frac{V_y}{\sqrt{1 - v^2/c^2}}$$

بينما من أجل المراقب O ، الذي يقيس سرعة الضوء متساوية c ، فلدينا:

$$c = \sqrt{V_x^2 + V_y^2} = \sqrt{v^2 + V_y^2}$$

$$V_y = \sqrt{c^2 - v^2} = c \sqrt{1 - v^2/c^2} \quad \text{أو}$$

والتي ، إذا وضعت في الصيغتين السابقتين لـ $V_{y'} = c$ تعطي $V_{y'} = c$. وهكذا تتحقق مرة أخرى من أن المراقب O' يقيس كذلك c من أجل سرعة الضوء. والاتجاه الذي يرى المراقب O الشعاع الضوئي وفقه يصنع مع المحور X زاوية α تعطى به:

$$\tan \alpha = \frac{V_y}{V_x} = \frac{c}{v} \sqrt{1 - v^2/c^2}$$

يمكن مقارنة نتائج هذه المسألة مع نتائج المسألة المحلوله (6.2) الذي يتعلق بالصوت والذي استخدمنا فيه تحويل غاليليه.

مسألة محلولة 6:

احصل على العلاقة بين تسارع جسم مقاسين من قبل مراقبين يتحركان بحركة نسبية. ولتبسيط نفترض أنه في اللحظة التي يجري فيها المقارنة يكون الجسم ساكناً بالنسبة إلى المراقب 'O'.

الحل:

إن المركبة وفق المحور OX لتسارع الجسم ، مقاسة من قبل 'O' هي:

$$\alpha'_{x'} = \frac{dV'_{x'}}{dt'} = \frac{dV'_{x'}}{dt} \frac{dt}{dt'}$$

وياستعمال قيمة $V'_{x'}$ المستخرجة من العلاقة الأولى للمعادلات (6.36) ويادخال القيم المناسبة للمشتقات، لدينا:

$$\begin{aligned} \alpha'_{x'} &= \left[\frac{a_x}{1 - vV_x/c^2} + \frac{(V_x - v)v a_x/c^2}{(1 - vV_x/c^2)^2} \right] \frac{\sqrt{1 - v^2/c^2}}{1 - vV_x/c^2} \\ &= a_x \frac{(1 - v^2/c^2)^{3/2}}{(1 - vV_x/c^2)^3} \end{aligned}$$

في اللحظة التي يكون فيها الجسم ساكناً بالنسبة إلى 'O' ، $v = V_x$ و:

$$\alpha'_{x'} = \frac{a_x}{(1 - v^2/c^2)^{3/2}} = k^3 a_x$$

وبحساب مماثل نجد أن:

$$a'_{z'} = \frac{a_z}{1 - v^2/c^2} = k^2 a_z \quad a'_{y'} = \frac{a_y}{1 - v^2/c^2} = k^2 a_y$$

تحتختلف هذه النتيجة عن النتيجة التي تم الحصول عليها انتلاقاً من المعادلة (6.14) في حالة تحويل غاليليه، لأن التسارع هذه المرة ليس نفسه من أجمل مراقبين يتحركان بحركة نسبية

منتظمة. بعبارة أخرى إن شرط عدم تغير سرعة الضوء في جميع جمل المقارنة المتحركة بحركة نسبية منتظمة بالنسبة لبعضها يلغى عدم تغير التسارع.

من المهم جداً معرفة العلاقة بين قيمتي التسارعين الملاحظتين من قبل O و O' لدينا:

$$\begin{aligned}
 a'^2 &= a_x'^2 + a_y'^2 + a_z'^2 \\
 &= \frac{a_x^2}{(1 - v^2/c^2)^3} + \frac{a_y^2}{(1 - v^2/c^2)^2} + \frac{a_z^2}{(1 - v^2/c^2)^2} \\
 &= \frac{a_x^2 + (a_y^2 + a_z^2)(1 - v^2/c^2)}{(1 - v^2/c^2)^3} \\
 &= \frac{a^2 - v^2(a_y^2 + a_z^2)c^2}{(1 - v^2/c^2)^3}
 \end{aligned}$$

$\vec{v} \times \vec{a} = -va_z \vec{u}_y + \vec{u}_z va_y \vec{u}_z$ $v = v \vec{u}_x$ وكما أن:

تستنتج من ذلك أنه:

$$(v \times a)^2 = v^2 (a_y^2 + a_z^2)$$

إذن :

$$a'^2 = \frac{a^2 - (v \times a)^2/c^2}{(1 - v^2/c^2)^3} \quad (6.39)$$

وهذه العلاقة المطلوبة.

عندما يكون التسارع موازيً للسرعة يكون: $\vec{v} \times \vec{a} = 0$

$$a' = a / (1 - v^2/c^2)^{3/2}$$

توافق هذه النتيجة مع القيم التي وجدناها من أجل a_x' و a_z' . حين يكون التسارع متعامداً مع السرعة يكون $(v \times a)^2 = v^2 a^2$ و $a' = a / (1 - v^2/c^2)$ وهذه نتيجة صالحة من أجل a_y' , a_z' و a_x' .

6.8 نتائج تحويل لورنتس:

يوجي لنا المضروب $k = 1/\sqrt{1-v^2/c^2}$ الذي يظهر في المعادلة (6.33) أن أطوال الأجسام وبحالات الزمن بين حوادث معينة يمكنها ألا تكون نفسها عندما تفاص من قبل مراقبين يتراكبان بحركة نسبية. سنعالج الآن هذه النقطة المهمة.

(1) تلخص الأطوال:

يمكن تعريف طول جسم بأنه المسافة بين نهايته، إلا أنه تحرك الجسم بالنسبة للمرأقب الذي يريد قياس طوله ، فينبع عليه تعين موضع النهايتين في الوقت نفسه، لعتبر قضيبياً ساكناً بالنسبة إلى O' وموازياً للمحور $O'X'$ وعندما نرمز بـ a و b ل نهايته فإن طوله، مقاساً من قبل O' ، هو $L' = x'_b - x'_a$. إن التزامن غير ضروري لـ O' لأنه يرى القضيب ساكناً، غير أن على المرأة O الذي يرى القضيب متتحركاً، قياس الإحداثيتين x_a و x_b للنهايتين في اللحظة نفسها t فيحصل $L = x_b - x_a$. وبحد بتطبيق العلاقة الأولى من المعادلات (6.33) أن:

$$x'_a = \frac{x_a - vt}{\sqrt{1-v^2/c^2}}$$

وأن:

$$x'_b = \frac{x_b - vt}{\sqrt{1-v^2/c^2}}$$

بطرح العلاقاتين يكون لدينا:

$$x'_b - x'_a = \frac{x_b - x_a}{\sqrt{1-v^2/c^2}} \quad L = \sqrt{1-v^2/c^2} L' \quad (6.40)$$

ولأن الحد $\sqrt{1-v^2/c^2}$ هو أصغر من الواحد فتحن في حالة يكون فيها L أصغر من L' يعني آخر، إن المرأة الذي يرى الجسم متتحركاً يقيس طولاً أقصر مما يقيسه المرأة الذي يرى الجسم ساكناً. وبتعبير آخر: الأجسام المتحركة تبدو أقصر: تكون $L < L'$.

(2) تمدد الزمن:

يمكن تعريف المجال الزمني بأنه الزمن الذي ينقضى بين حادثتين، مقاساً من قبل مراقب. والحادثة هي ظاهرة معينة تحدث في نقطة خاصة من الفضاء وفي لحظة معينة. وهكذا وحسب هذين التعريفين، عندما يصل نواس إلى أعلى نقطة له خلال اهتزازه واحدة فهذا يشكل حادثة. وبعد مرور فترة من الزمن يعود إلى الموضع نفسه، وهذه هي حادثة ثانية: إن الزمن الذي يمر بين هاتين الحادثتين هو عندئذ مجال زمني. فالمجال الزمني: هو إذن الزمن اللازم لفعل شيء ما: للنواص لكي يهتز، أو للإلكترون كي يدور حول النواة، أو للجسيم المشع كي يتفكك أو للقلب حتى يدق ... إلخ.

لنعتبر حادثتين تحصلان في المكان نفسه x^1 بالنسبة إلى المراقب O' ، إن المجال الزمني بين هاتين الحادثتين هو $T' = t'_b - t'_a$.

أما من أجل المراقب O الذي يتحرك المراقب O' بالنسبة له بسرعة ثابتة v في اتجاه الإحداثيات X الموجبة، يكون المجال الزمني $T = t_b - t_a$.

ولإيجاد العلاقة بين الأزمنة التي تحصل فيها الحادثتان كما يسجلها المراقبان نستخدم المعادلة الأخيرة من المعادلات (6.34) مما يعطينا:

$$t_a = \frac{t'_a + vx^1/c^2}{\sqrt{1-v^2/c^2}}, \quad t_b = \frac{t'_b + vx^1/c^2}{\sqrt{1-v^2/c^2}}$$

لنلاحظ أننا نكتب نفس x^1 في الصيغتين. إذن بطرح t_a من t_b نجد:

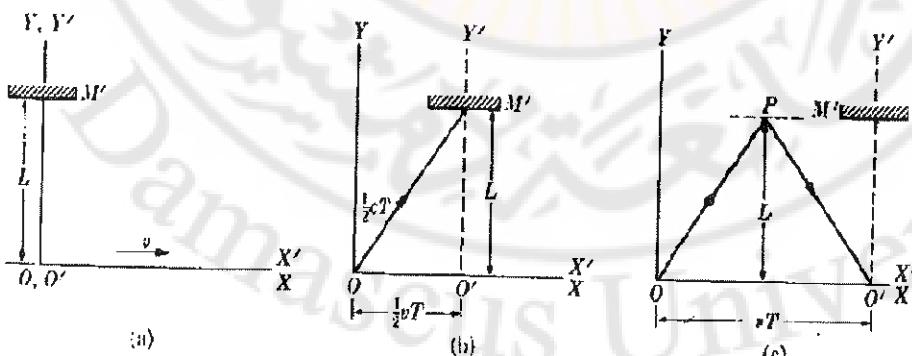
$$T = \frac{T'}{\sqrt{1-v^2/c^2}} \quad \text{أو} \quad t_b - t_a = \frac{t'_b - t'_a}{\sqrt{1-v^2/c^2}} \quad (6.41)$$

تمثل T الآن المجال الزمني الذي يقيسه المراقب O' الساكن بالنسبة إلى النقطة التي تحدث عندها الحادثتان و T المجال الزمني الذي يقيسه المراقب O الذي تكون هذه النقطة، بالنسبة له، متحركة عندما تحدث الحادثتان. بمعنى آخر: يرى المراقب O الحادثتين تحدثان في موضعين مختلفين من الفضاء. ولما كان الحد $\sqrt{1-v^2/c^2}$ أكبر من الواحد فتدل المعادلة

(6.41) أن T' أكبر من T : تبدو الظواهر، عندما تحدث في جسم متحرك بالنسبة إلى المراقب أنها تدوم زمناً أطول مما لو كان الجسم ساكناً بالنسبة للمراقب، يعني آخر: سكون $T > T'$.

من المفيد تحليل تمدد الزمن، وتقلص الأطوال بصورة أكثر تفصيلاً؛ لأن هذه النتائج مناقضة إلى حد كبير لما كنا ننتظره. ~~وهي~~ بصورة مباشرة تماماً أن تمدد الزمن، وتقلص الأطوال بما نتيجتان مباشرتان لـ "عدم تغير" سرعة الضوء. لعتبر مراقبين O و O' يتحركان بحركة نسبية على طول المحور X بسرعة v . في الشكل (6-16) M' هي مرآة ساكنة بالنسبة إلى O' وعلى بعد L من المبدأ مقاس وفق المحور Y' ، وهذا هو البعد نفسه الذي يقيسه O لأن المرأة عمودية على منحى الحركة. لنفترض أنه في اللحظة التي يكون فيها O و O' متlappingين، أصدر توهج ضوئي من مبدئهما المشترك نحو المرأة. فمن أجل الجملة التي ترى المرأة متحركة ستنعكس الإشارة الضوئية مرتددة وفق زاوية متعلقة بسرعة المرأة وبالمسافة L .

لنفترض T و T' الزمنين المسجلين من قبل O و O' والموافقين لعودة الإشارة الضوئية إلى O' بعد انعكاسها على المرأة. في الجملة O' يعود الضوء إلى المبدأ بينما في الجملة O ، يعود الضوء ليقطع المحور X على بعد T من المبدأ. بالنسبة إلى O' يكون مسار الإشارة الضوئية $O'M'O'=2L$ ويكون قد مر الزمن $T'=2L/c$; لأن O' يحصل على c كقياس لسرعة الضوء. يقابل هذا المجال الزمني حادثتين حصلتا في النقطة (O') نفسها بالنسبة إلى O' .



الشكل (6-16)

أما بالنسبة إلى المراقب O، الذي يقيس هو أيضاً كسرعة للضوء، فيكون مسار الإشارة الضوئية' OPO ويوجد إذن من أجل O علاقة زمنية تكتب (حسب الشكل 6-16b):

$$(\frac{1}{2}cT)^2 = (\frac{1}{2}vT)^2 + L^2$$

وبإصلاح العلاقة:

$$T = (2L/c) / \sqrt{1-v^2/c^2}$$

$$\text{إذن } T = T' / \sqrt{1-v^2/c^2} \text{ وهي تماماً المعادلة (6.41).}$$

لنلاحظ أننا حصلنا على تعدد الزمن بفرضنا فقط أن سرعة الضوء لا متغيرة من أجل جميع المراقبين العظام.

لتعتبر الآن المرأة M' موضوعة على المحور X' وموجهة عمودياً على هذا المحور. نضعها على بعد L' من O' ولنفترض أن المرأة ساكنة في الجملة O'. يبين الشكل (6-17) هذا الترتيب. ومن جديد عندما يتطابق O' و O' ترسل إشارة ضوئية إلى المرأة. ونقيس من جديد الزمنين T' و T اللذين يستغرقهما الضوء ليعود إلى O'. فمن أجل O' الذي يقيس c كسرعة للضوء يكون المجال هو $2L' = cT' = cT$. يمكن للمسافة O'M' ألا تكون نفسها من أجل المراقب O وستدعوها إذن المسافة L. نجد بعد ذلك الزمن t_1 الذي يستغرقه الضوء للذهاب من O' حتى المرأة، حسب العلاقة:

$$ct_1 = L + vt_1$$

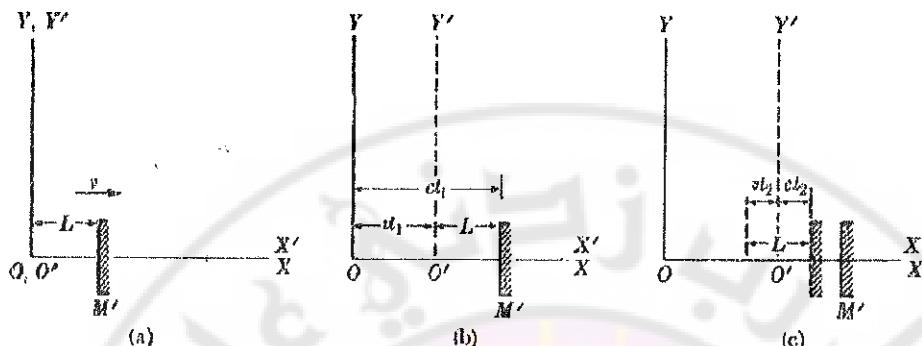
$$\text{أو } t_1 = L/(c-v) \text{ لأن } M' \text{ تكون قد قطعت المسافة } vt_1.$$

بعد الانعكاس يقيس O' الزمن t_2 الذي استغرقه الضوء ليصل إلى O' الذي يكون قد انتقل المسافة vt_2 أثناء هذا الزمن (انظر الشكل 6-17c).

وبالتالي $ct_2 = L + vt_2$ أو $t_2 = L/(c-v)$. وإنماً يستغرق الضوء لكي يصل O' زمناً مقاساً من قبل O يساوي:

$$T = t_1 + t_2 = \frac{L}{c-v} + \frac{L}{c+v} = \frac{2L}{c} \frac{1}{1-v^2/c^2}$$

لكن T و T' يقابلان حادثتين تحدثان في الموضع نفسه بالنسبة إلى O' إذن فهما يرتبطان بالمعادلة (6.41). وبالتالي:



الشكل (6.17)

$$\frac{2L/c}{1-v^2/c^2} = \frac{2L'/c}{\sqrt{1-v^2/c^2}}$$

$$L = \sqrt{1-v^2/c^2} L'$$

هذه المعادلة تمثل المعادلة (6.40)؛ لأن L' هو طول لا يتحرك بالنسبة إلى O' . نرى ب Heidi المثالين الخاصين أن لعدم تغير سرعة الضوء من أجل جميع المراقبين العظاميين أثراً خاصاً تماماً على النتائج التي يحصل عليها المراقبون المتحركون بحركة نسبية.

مسائل

6.1 يسير قطاران A و B على خطين متوازيين بسرعة 70 km hr^{-1} و 90 km hr^{-1} على الترتيب. احسب السرعة النسبية لـ B بالنسبة إلى A عندما:

(a) يتحركان بالاتجاه نفسه.

(b) يتحركان باتجاهين متعاكسين.

أعد الخل في حالة: الخطان يصعنان بينهما زاوية 60° .

6.2 تسير سيارتان على طريقين متعمدين، الأولى: نحو الشمال والثانية: نحو الشرق. سرعاتها بالنسبة إلى الأرض 60 km hr^{-1} و 80 km hr^{-1} . على الترتيب احسب سرعتهما النسبية. هل تتعلق السرعة النسبية بموضع السيارتين على طريقهما؟ أعد المسألة بفرض أن السيارة الثانية تتحرك نحو الغرب.

6.3 تبحر سفينة في الاتجاه $W^N 60^\circ$ بسرعة 4 km hr^{-1} بالنسبة للماء. إن اتجاه التيار هو بحيث إن الحركة الحاصلة بالنسبة للأرض تتم نحو الغرب بسرعة 5 km hr^{-1} . احسب سرعة التيار واتجاهه بالنسبة إلى الأرض.

6.4 إن سرعة زورق متحرك ذاتياً في ماء هادئ تساوي 55 km hr^{-1} . يرغب السائق في الذهاب إلى نقطة واقعة على بعد 80 km في الاتجاه $E 20^\circ S$. وهناك تيار قوي بسرعة 20 km hr^{-1} في الاتجاه $S 70^\circ W$.

(a) احسب وفق أي اتجاه ينبغي توجيه الزورق لكي يسير على خط مستقيم.

(b) عين مدة عبور الطريق.

6.5 يعبر قطار محطة بسرعة 30 m s^{-1} . وهناك كرة تندحر على أرض عربة القطار بسرعة 15 m s^{-1} تتجه: (a) في اتجاه حركة القطار.
(b) في الاتجاه المعاكس.

(c) عمودية على الحركة. أوجد في كل حالة سرعة الكرة بالنسبة إلى مراقب واقف على الرصيف.

6.6 يتحرك جسم بسرعة ms^{-1} 500 بالنسبة إلى الأرض متوجهًا نحو الجنوب مباشرة في نقطة خط عرضها N 45°:

(a) احسب التسارع النابذ للجسم.

(b) احسب تسارع كوريوليس للجسم.

(c) أعد المسألة نفسها من أجل نقطة على خط العرض S 45°.

6.7 يجري نهر نحو الجنوب (نحو الشمال) بسرعة $kmhr^{-1}$ 9 في نقطة من خط العرض N 45° أوجد تسارع كوريوليس. برهن أنه في نصف الكرة الشمالي (الجنوبي) يدفع الماء نحو الحافة اليمنى (اليسرى). يولد هذا الفعل تأكلاً أشد بقليل على الحافة اليمنى (اليسرى) كما لوحظ في بعض الحالات.

6.7 يتحرك مراقبان O' بحركة نسبية انسحابية بسرعة 0.6C ويكونان منطبقين على بعضهما من أجل $t' = t = 0$ بعد مرور خمس سنوات، حسب O، كم من الزمن ينبغي لإشارة ضوئية للذهاب من O إلى O'؟ وعلى اعتبار أن هذه المعلومات معروفة من قبل O و O'، كم مر من الزمن حسب O'، منذ اللحظة التي كان فيها O و O' منطبقين؟ إذا كان يوجد ضوء في O مشتعلًا منذ سنة واحدة. عين منذ كم من الزمن هو مشتعل حسب O'.

أعد الحل في حال كون تكون السرعة النسبية متساوية 0.9C.

6.8 مراقب يقف على رصيف محطة قطار يمر به قطار سرعته $v=0.8C$ يقيس هذا المراقب طول الرصيف ويجد him 60m ويلاحظ هذا المراقب أيضًا أن مقدمة القطار ومؤخرته ينطبقان مع نهايتي الرصيف.

a- ما هو الزمن الذي يستغرقه مرور القطار بنقطة ثابتة على الرصيف بالنسبة للمراقب الواقف على الرصيف؟

- b- ما هو الطول الحقيقي للقطار، (كما يقيسه أحد ركاب القطار)؟
- c- ما هو طول الرصيف كما يقيسه أحد ركاب القطار؟
- d- ما هو الزمن الذي يستغرقه مرور القطار بالنسبة لنقطة ثابتة على الرصيف كما يقيسه أحد ركاب القطار؟
- e- بالنسبة لراكب القطار سوف يجد أن مقدمة القطار ومؤخرته لن تتطابقا على طرق الرصيف في اللحظة نفسها. أوجد الفارق الزمني بين لحظة انتباق مقدمة القطار على أول الرصيف وانطباق مؤخرته على آخر الرصيف؟

6.9 صاروخ طوله وهو ساكن 60m يبتعد عن الأرض حسب خط مستقيم، وهو مجهز بمرآتين عند نهايته. ترسل إشارة ضوئية من الأرض فتتعكس على المرآتين وتعود. تستقبل الإشارة الأولى بعد مرور 200s ، و الثانية تتأخر بمقدار $1.74\text{ }\mu\text{s}$ عن الأولى. أوجد بعد الصاروخ عن الأرض، وسرعته بالنسبة إلى الأرض.

6.10 يريد باحث استخدام طريقة مايكلسون - موري لقياس سرعة الريح بإرسال إشارات صوتية وفق مسارات متعمدين . يفترض أن سرعة الصوت تساوي 300 m s^{-1} وطول المسار 100 m . ما هي السرعة الصغرى للريح التي يمكنه كشفها إذا استطاع أن يقيس فرقاً في الزمن $\Delta t \geq 0.001\text{s}$ ؟

6.11 برهن أنه إذا كانت V و V' قيمتي شعاعي السرعة لجسيم مقاستين من قبل مراقبين O و O' متحركين على المحور X بسرعة نسبية v فلدينا حينئذ:

$$\sqrt{1-V'^2/c^2} = \frac{\sqrt{(1-v^2/c^2)(1-V^2/c^2)}}{1-vV_x/c^2}$$

$$\sqrt{1-V^2/c^2} = \frac{\sqrt{(1-v^2/c^2)(1-V'^2/c^2)}}{1-vV'_x/c^2}$$

6.12 علبة مكعبية، ضلعها L_0 مقاس من قبل مراقب 'O' ساكن بالنسبة لها تتحرك بسرعة

v موازية لأحد الأضلاع، بالنسبة إلى مراقب آخر O'. برهن أن الحجم الذي يقيسه O'

$$L_0^3 \sqrt{1 - v^2 / c^2}$$

الفصل السابع

تَحْرِيكُ الْجَسِيم

- 7.1 مقدمة.
- 7.2 قانون العطالة.
- 7.3 كمية الحركة.
- 7.4 مبدأ الحفاظ كمية الحركة.
- 7.5 تعريف جديد للكتلة.
- 7.6 قانونا نيوتن الثاني والثالث، مفهوم القوة.
- 7.7 نقد مفهوم القوة
- 7.8 وحدات القوة.
- 7.9 قوى الاحتكاك.
- 7.10 قوى الاحتكاك في الموضع.
- 7.11 الجمل ذات الكتلة المتغيرة.
- 7.12 الوزن الظاهري.
- 7.13 الحركة المنحنية.
- 7.14 عزم كمية الحركة.
- 7.15 القوى المركزية.



الفصل السابع

تعریف الجسم

Dynamic of particle

7.1 مقدمة:

يهتم علم الحركة بوصف حركة الأجسام مثل السرعة والتسارع، ولا يهتم بالسبب الذي أدى لحركة الجسم بهذا الشكل أو بغيره، على سبيل المثال حركة مستقيمة منتظمة أو دائيرية منتظمة أو متتسارعة ... الخ، وسنبحث فيما يلي في الأسباب التي تجعل الجسيمات تتحرك بهذا الشكل أو ذاك. لماذا تسقط الأجسام القريبة من سطح الأرض بتسارع ثابت؟ لماذا تتحرك الأرض حول الشمس على مدار معين؟ لماذا ترتبط الذرات لتشكل الجزيئات؟ لماذا يهتز النابض بعد أن يُشد؟ نريد أن نفهم هذه الحركات، وكثيراً من الأشياء الأخرى التي نشاهدها باستمرار حولنا. وهذا الفهم ليس مهمًا فقط من أجل مساعدتنا على معرفة الطبيعة؛ وإنما كذلك من أجل التطبيقات العملية والهندسية. فإذا فهمنا بشكل عام كيف تنشأ الحركات أصبح بإمكاننا بناء آلات وأدوات تعمل بالشكل الذي تريده. تدعى دراسة العلاقة بين حركة جسم والأسباب التي تؤدي إلى هذه الحركة بعلم التحرير أو الديناميك.

تدلنا تجربتنا اليومية على أن حركة جسم ما هي النتيجة المباشرة للتأثيرات المتبادلة بينه وبين الأجسام الأخرى التي تحيط به. فحين يضرب اللاعب الكرة فهو يؤثر بها ويعين حركتها. ومسار القذيفة ليس سوى نتيجة تأثيرها المتبادل مع الأرض. وحركة الإلكترون حول النواة تنتج عن التأثير المتبادل بينه وبين النواة، ورها مع الإلكترونات الأخرى أيضًا. توصف

التأثيرات المتبادلة بشكل جيد بواسطة مفهوم رياضي يدعى القوة. إن دراسة الديناميک هي في الحقيقة تحليل العلاقة الموجودة بين القوة وتغيرات حركة الجسم.

إن قوانين الحركة التي سنبحثها فيما يلي إن هي إلا تعليمات ناتجة عن التحليل الدقيق للحركات التي نشاهدها حولنا، وعن توسيع مشاهداتنا على بعض التجارب المثالیة أو المبسطة.

7.2 قانون العطالة (قانون نيوتن الأول)

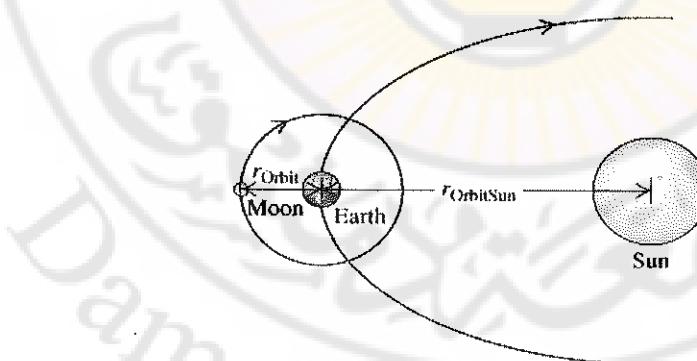
الجسم الحر هو ذلك الجسم غير الخاضع لأي تأثير متبادل، وإذا شئنا الدقة فإن هذا الجسم غير موجود؛ لأن كل جسم يخضع لتأثيرات متبادلة مع الجسيمات الأخرى جميعها في العالم. والجسم الحر ينبغي أن يكون إما معرولاً تماماً أو أن يكون وحيداً في العالم. وفي مثل هذه الحال سيكون من المستحيل مراقبته؛ لأنه لدى المراقبة سيكون هناك حتماً تأثير متبادل بينه وبين المراقب، ومع ذلك، ومن الناحية العملية، يمكن اعتبار بعض الجسيمات حررة إما لأنها بعيدة جداً كافياً عن الجسيمات الأخرى بحيث يكون تأثيرها المتبادل معها مهماً، أو لأن تأثيراتها المتبادلة مع الجسيمات الأخرى تعادل بعضها بحيث تكون مجملتها صفراء.

لنذكر الآن قانون العطالة الذي ينص على أن :الجسم الحر يتحرك دائماً بسرعة ثابتة، أي دون تسارع وبكلمات أخرى، الجسم الحر إما يتحرك على خط مستقيم بسرعة ثابتة أو أن يبقى ساكناً (بسرعة معدومة). وهذا القانون يدعى كذلك قانون نيوتن الأول؛ لأن أول من صاغه كان إسحق نيوتن (1642-1727) Isaac Newton وهو أول ثلاثة قوانين صاغها نيوتن في القرن السابع عشر.

لنتذكر أن الحركة نسبية، كما رأينا سابقاً، وبالتالي فإننا حين نذكر قانون العطالة يجب أن نشير إلى أية جملة مقارنة نسب حركة الجسم الحر. إننا نفترض أن حركة الجسم تتم بالنسبة إلى مراقب هو نفسه جسم حر أو جملة حرر يعني أنه غير خاضع لأي تأثير متبادل مع بقية

العالم. إن مراقباً من النوع يدعى بالمراقب العطالي وجملة المقارنة التي يستعملها تدعى جملة المقارنة العطالية ونحن نفترض أن جمل المقارنة العطالية لا تدور؛ لأن وجود الدوران يؤدي إلى وجود تسارعات (أو إلى تغيرات في السرعة ناتجة عن التغيرات في الاتجاه) وبالتالي إلى وجود تأثيرات متبادلة مما ينافي تعريفنا للمراقب العطالي الذي ينبغي أن يكون "جسمًا حراً" أي دون تسارع. وحسب قانون العطالة فإن مراقبين عطاليين مختلفين يمكن أن يتحرك أحدهم بالنسبة للآخر بسرعة ثابتة. ومشاهدةاً لهم ستكون وبالتالي مرتبطة مع بعضها بواسطة تحويل غاليليه أو تحويل لورنتس تبعاً لمقدار سرعهم النسبية .

إن الأرض، بسبب دورانها اليومي، وتأثيرها المتبادل مع الشمس والكواكب الأخرى ، ليست جملة مقارنة عطالية. ومع ذلك ففي كثير من الحالات يكون أثر دوران الأرض مهملاً ويمكن اعتبار جمل المقارنة المرتبطة بمحابينا الأرضية دون خطأ كبير، أنها جمل مقارنة عطالية. والشمس كذلك ليست جملة مقارنة عطالية، فهي بسبب تأثيرها المتبادل مع الأجرام الأخرى في مجرتنا ترسم مداراً منحنياً حول مركز الحركة (الشكل 1-7) ومع ذلك، باعتبار أن حركة الشمس تقترب كثيراً من الحركة المستقيمة المنتظمة إذا ما قورنت بحركة الأرض، (فالتسارع المداري للأرض أكبر بـ 15 مليون مرة من تسارع الشمس المداري) فإن الشبه بين الشمس وبين جملة المقارنة العطالية أكبر بكثير .



الشكل (1-7): إن جملة المقارنة المرتبطة ليست جملة عطالية بسبب دوران الأرض اليومي، وسيسبب حركتها المتتسارعة حول الشمس. والشمس كذلك ليست جملة مقارنة عطالية بسبب حركتها حول مركز الحركة، إلا أنه من أجل التطبيقات العملية يمكن استخدام كل من هذين الجسمين لتعريف جملة عطالية .

لننط فكرة عن بعض التجارب التي تجري في مخابرنا على الأرض والتي تؤكد قانون العطالة. إن كرة موضوعة على سطح أفقى دون احتكاك تبقى ساكنة ما لم نؤثر عليها، وهذا يعني أن سرعتها تبقى ثابتة، قيمتها صفر. وحين تضرب الكرة فإنما تخضع لحظة ضربتها لتأثير متبادل، وتكتسب سرعة لكنها تصبح حرة من جديد، وتتحرك حسب خط مستقيم بالسرعة التي اكتسبتها أثناء الصدمة. وإذا كانت الكرة صلبة وكروية تماماً وكان السطح أفقياً ودون أي احتكاك فإننا نستطيع أن نفترض أن الكرة ستتابع حركتها إلى مالا نهاية بالصورة نفسها لكن الأمر لا يجري عملياً بهذا الشكل؛ لأن الكرة تتباطأ بالتدرج وتتوقف أخيراً. وإننا نقول إنه حدث تأثير متبادل إضافي بين الكرة والسطح وهذا التأثير المتبادل، المعنى بالاحتكاك، سنعالجه فيما بعد.

7.3 كمية الحركة:

أحد التوابع الأساسية والهامة المستخدمة في دراسة حركة جسيم أو جملة جسيمات يدخل مفهوم كمية الحركة للجسيم. سبق أن أعطينا في الفصل الثاني تعريفاً عملياً للكتلة بقولنا إنها عدد يعطى لكل جسيم أو لكل جسم وأننا نحصل عليه بمقارنة الجسم بجسم آخر عياري. فالكتلة إذن هي عامل يميز جسيماً عن آخر. وتعريفنا العملي للكتلة يعطيها قيمة هذا العامل بفرض أن الجسيم ساكن. لكننا لا نعلم حسب هذا التعريف، فيما إذا كانت الكتلة تبقى نفسها حين يتحرك الجسيم، وينبغي إذن لكي تكون دقيقين أن نستعمل عبارة كتلة السكون. لنفترض، رغم ذلك، في الوقت الحاضر أن الكتلة مستقلة عن حالة الحركة، ولنسماها اختصاراً الكتلة. فيما بعد، سنجري تحليلًا أدق لهذا المفهوم المهم، وستتأكد من أن فرضيتنا هذه هي تقرير جيد طالما أن سرعة الجسيم صغيرة جداً بالنسبة إلى سرعة الضوء . نعرف كمية حركة جسيم بأنها جداء كتلته في سرعته، وإذا رمزنا لها بالحرف \vec{p} أمكننا أن نكتب:

$$\vec{p} = m \vec{v} \quad (7.1)$$

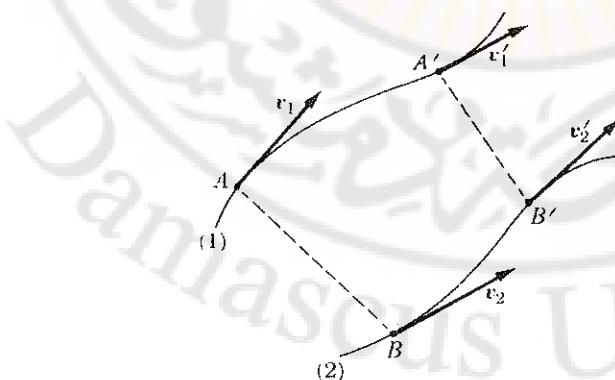
يتضح أن شعاع كمية الحركة مرتبط بشعاع السرعة، وبالتالي فهو يقع على نفس الحامل وينتفق معه بالجهة. في الكثير من مجالات الفيزياء يطلق على كمية الحركة للجسم اسمًا آخر مثل اندفاع الجسم. إن كمية الحركة هي عبارة عن مفهوم فизيائي بالغ الأهمية؛ لأنها تحتوي المقدارين اللذين يصفان الحالة الديناميكية للجسم وهما: كتلته وسرعته. يعبر عن كمية الحركة في جملة الوحدات الدولية بالمتر. كغ في الثانية $\text{kg} \cdot \text{s}^{-1}$ (وهي وحدة لم يعط لها أي اسم خاص).

يمكننا أن نرى من بعض التجارب البسيطة أن كمية الحركة هي بالفعل مقدار ديناميكي أغنى بالمعلومات من السرعة لوحدها. فعلى سبيل المثال: إن إيقاف أو تسريع شاحنة محملة هو أصعب من إيقاف أو تسريع شاحنة فارغة لها السرعة نفسها، ذلك أن كمية حركة الشاحنة المحملة أكبر.

إنه بإمكاننا الآن إعطاء صيغة جديدة لقانون العطالة، بقولنا: يتحرك الجسم الحر دائمًا بحيث تبقى كمية حركته ثابتة.

7.4 مبدأ انحصار كمية الحركة:

إن من أولى نتائج قانون العطالة أن مرتقاً عطالياً يميز بسهولة أن جسمياً ما ليس حرّاً (أي أنه في تأثير متبادل مع جسيمات أخرى) إذا شاهد أن سرعة أو كمية حركة هذا الجسم ليست ثابتة، أو بكلمة أخرى إذا كان الجسم متسارعاً.



الشكل (7-2) التأثير المتبادل بين جسيمين.

لنعتبر الآن حالة مثالية: لنفترض أنه بدلاً من أن نراقب جسيماً معزولاً في الكون، كما يقتضي قانون العطالة، نراقب جسيمين خاضعين فقط لتأثيرهما المتبادل المشترك، وإنهما عدا عن ذلك معزولين عن بقية العالم. ويسبب تأثيرهما المتبادل فإن سرعة كل منها لا تبقى ثابتة إنما تتغير مع الزمن، ومسارهما، بشكل عام منحنيان، كما يبينه المنحنيان (1) و (2) في الشكل (7-2)، في لحظة معينة t يكون الجسم 1 في القطة A وتكون سرعته v_1 بينما يكون الجسم 2 في B وسرعته v_2 . وفي لحظة تالية t' يصبح الجسيمان على التوالي في A' و B' وتصبح سرعتاهما v'_1 و v'_2 . فإذا رمنا لكتلتي الجسيمين m_1 و m_2 فإننا نقول إن كمية الحركة الكلية للحملة كانت في اللحظة t :

$$\vec{p} = \vec{p}_1 + \vec{p}_2 = m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2 \quad (7.2)$$

وفي اللحظة t' ، أصبحت كمية الحركة الكلية :

$$\vec{p}' = \vec{p}'_1 + \vec{p}'_2 = m_1 \vec{v}'_1 + m_2 \vec{v}'_2 \quad (7.3)$$

لقد احتفظنا لدى كتابتنا هذه المعادلة الأخيرة بفرضيتنا الفائلة إن كتل الجسيمات مستقلة عن حالة حركتها، وهذا فقد استعملنا الكتل نفسها كما في المعادلة (7.2) ولو لم يكن الأمر كذلك لوجب علينا أن نكتب :

$$\vec{p}' = m_1 \vec{v}'_1 + m_2 \vec{v}'_2$$

إن النتيجة المهمة لتجربنا هي أنه مهما كانت اللحظتان t و t' ، فإننا نجد دوماً، كتيبة للمشاهدة، أن $p' = p$. وبعبارة أخرى: "إن كمية الحركة الكلية لحملة ملولة من جسيمين خاضعين فقط لتأثيرهما المتبادل المشترك تبقى ثابتة".

تشكل هذه النتيجة مبدأ الحفاظ كمية الحركة، أحد المبادئ الأكثر أهمية والأكثر عمومية في الفيزياء. لنعتبر مثلاً ذرة الهيدروجين، المؤلفة من إلكترون يدور حول البروتون، ولنفترض أنها

معزولة بحيث لا ينبغي علينا أن نعتبر سوى التأثير المتبادل بين الإلكترون والبروتون. إن مجموع كميات حركة الإلكترون بالنسبة لجملة إحداثيات عطالية يبقى ثابتاً. لنتعتبر كذلك بالطريقة نفسها الجملة المؤلفة من الأرض والقمر. فلو كان بالإمكان إهمال التأثيرات المتبادلة العائدية للشمس وللأجرام السماوية الأخرى ، لكان مجموع كميات حركة الأرض والقمر، بالنسبة لجملة إحداثيات عطالية، ثابتاً.

بالرغم من أنها ذكرنا مبدأ الحفاظ كمية الحركة دون أن نعتبر سوى جسيمين، إلا أن هذا المبدأ يطبق كذلك على أي عدد كان من الجسيمات التي تشكل جملة معزولة، أي الجسيمات التي لا تخضع سوى لتأثيراتها المتبادلة المشتركة فيما بينها، والتي ليست لها تأثيرات متبادلة مع أجزاء العالم الأخرى. ولذلك فإن مبدأ الحفاظ كمية الحركة في شكله العام ينص على: **أن كمية الحركة الكلية لجملة معزولة من الجسيمات تبقى ثابتة .**

لتكون مثلاً، جزيئة هيدروجين، مؤلفة من ذرتين هيدروجين (أي من إلكترونين وبروتونين) فإذا كانت الجزيئة معزولة، وبالتالي لن نعتبر سوى التأثيرات المتبادلة بين هذه الجسيمات الأربع فإذا كان مجموع كميات حركتها بالنسبة لجملة مقارنة عطالية سيكون ثابتاً . وبالشكل نفسه، لنعتبر منظومتنا الشمسيّة المؤلفة من الشمس والكواكب وتتابعها ، فإذا كان بإمكاننا إهمال التأثيرات المتبادلة مع الأجرام السماوية الأخرى وكانت كمية الحركة الكلية للمنظومة الشمسيّة بالنسبة لجملة عطالية، ثابتة.

لا نعرف أي استثناء لهذا المبدأ العام لاحفاظ كمية الحركة. وفي الواقع ، ففي كل مرة يجد فيها وكان هذا المبدأ قد خرق في تجربة ما ، فإن الفيزيائي يبحث في الحال عن جسيم مجهول أو غير ظاهر، لم يلحظه، يمكن أن يكون هو المسؤول عن هذا الخرق الظاهري لاحفاظ كمية الحركة. لقد قاد مثل هذا النوع من البحث الفيزيائيين لاكتشاف النيترون والبيترون والفالونون وعدد آخر من الجسيمات العنصرية. سنضطر فيما بعد لإعادة صياغة مبدأ الحفاظ كمية الحركة بشكل مختلف بعض الشيء، إلا أنه سيكون بإمكاننا في الغالبية العظمى من المواقع التي ستناقشها استعماله بالصيغة التي ذكرناها في هذا الفصل.

يمكننا أن نعبر رياضياً عن الحفاظ كمية الحركة بكتابة المعادلة التالية:

$$\vec{p} = \sum_i \vec{p}_i = \vec{p}_1 + \vec{p}_2 + \vec{p}_3 + \dots = const. \quad (7.4)$$

التي تعني أنه في جملة معزولة، فإن تغير كمية حركة جسيم ما، خلال فترة زمنية يساوي ويعاكس تغير كمية حركة باقي الجملة خلال الفترة الزمنية نفسها. وهكذا ففي حالة جزيئة الميدروجين المعزولة مثلاً، فإن تغير كمية حركة أحد الإلكترونين يساوي ويعاكس مجموع تغيرات كمية حركة الإلكترون الآخر والبروتونين.

أما في الحال الخاصة لجسيمين فقط فإن:

$$\vec{p}_1 + \vec{p}_2 = const \quad (7.5)$$

أو:

$$\vec{p}_1 + \vec{p}_2 = \vec{p}'_1 + \vec{p}'_2 \quad (7.6)$$

$$\vec{p}'_1 - \vec{p}_1 = \vec{p}_2 - \vec{p}'_2 \quad \text{وبالتالي :}$$

$$\vec{p}'_1 - \vec{p}_1 = -(\vec{p}'_2 - \vec{p}_2) \quad (7.7)$$

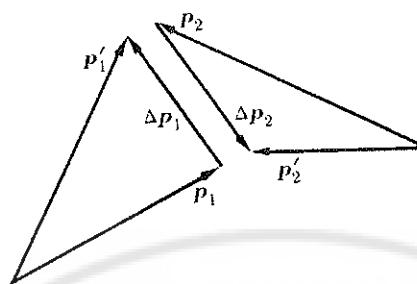
أو إذا سينا $\vec{p}' - \vec{p} = \Delta\vec{p}$ تغير كمية الحركة بين اللحظتين t و t' أصبح بإمكاننا أن

نكتب:

$$\Delta\vec{p}_1 = -\Delta\vec{p}_2 \quad (7.8)$$

تدل هذه النتيجة على أنه من أجل جسيمين بينهما تأثير متبادل، فإن تغير كمية حركة أحد الجسيمين خلال فترة زمنية معينة يساوي ويعاكس تغير كمية حركة الجسيم الآخر خلال الفترة الزمنية نفسها، (الشكل 7-3). يمكن التعبير عن هذه النتيجة كذلك بالقول: إن التأثير المتبادل يولد تبادلاً في كمية الحركة.

بحيث إن كمية الحركة التي "يسرها" أحد الجسيمين في أثناء التأثير المتبادل تساوي كمية الحركة التي "يرسمها" الجسيم الآخر.



الشكل (7-3) تبادل كمية الحركة بنتيجة التأثير المتبادل بين جسيمين.

إن قانون العطالة الذي ذكرناه في الفقرة (7.2) ليس إلا حالة خاصة من مبدأ الحفاظ على كمية الحركة. فحيث إنه ليس لدينا سوى جسيم واحد معزول بدلاً من عدد من الجسيمات، فإنه لا يعود للمعادلة السابقة (7.4) سوى حد واحد ، وتصبح $\vec{p} = const$ ، أو ما يكفي ذلك . وهذا هو بالضبط قانون العطالة.

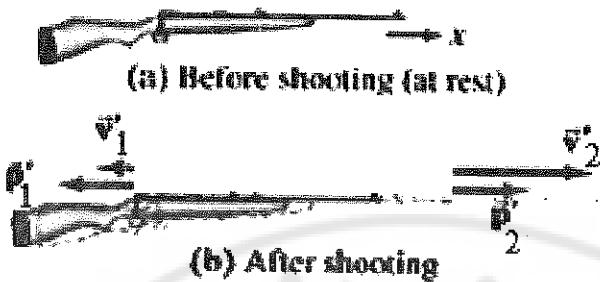
إننا نجد حولنا باستمرار أمثلة على الحفاظ على كمية الحركة. وما ارتداد السلاح الناري إلا أحدها. في البداية الجملة المؤلفة من البندقية والرصاصة تكون ساكنة، وكمية حركتها الكلية صفر، وحين تطلق البندقية يوازن ارتداد البندقية إلى الخلف كمية الحركة المتحركة إلى الأمام التي تأخذها الرصاصة .

وحين تنشر نواة مطلقة (مثلًا) إلكترونًا ونيترونًا، فإن كمية الحركة الكلية للإلكترون والنيترون والنواة الناتجة تساوي الصفر؛ لأن الجملة كانت ساكنة في الأصل بالنسبة لجملة مقارنة عطالية مرتبطة بالمحير. و الشيء نفسه يحدث إذا انفجرت قنبلة في أتناء سقوطها، إذ تكون كمية الحركة الكلية لجميع الشظايا بعد الانفجار مباشرةً متساوية لكونها حركة القنبلة في اللحظة السابقة للانفجار مباشرةً.

مسألة محلولة 1:

تُطلق بندقية كتلتها 0.80 kg كما هو موضح بالشكل (7-4) رصاصة كتلتها 0.016 kg وتبلغ سرعتها (700 ms^{-1}) . والمطلوب حساب سرعة ارتداد البندقية.

الحل :



الشكل (7-4)

في البداية كانت البنادقية والرصاصة في حالة السكون (a) وكانت كمية حركتهما الكلية معدومة بعد الانفجار، انطلقت الرصاصة نحو الأمام بكمية حركة:

$$p_1 = m_1 v_1 = (0.016) \times (700) = 11.20 \text{ } m \text{ kg s}^{-1}$$

ينبغي إذن أن ترتد البنادقية بكمية حركة مساوية ومعاكسة (b)، وبالتالي يكون لدينا:

$$p_1 = p_2$$

$$p_2 = m_1 v_1 = 11.20 \text{ } m \text{ kg s}^{-1} = m_2 v_2$$

$$\text{و بما أن } m_2 = 0.80 \text{ kg}$$

$$v_2 = \frac{11.20}{0.80} = 14.0 \text{ } ms^{-1} \quad \text{إذن:}$$

7.5 تعريف جديد للكتلة:

باستخدام التعريف (7.1) لكمية الحركة وعلى افتراض أن كتلة الجسم ثابتة

يمكننا أن نعتبر عن تغير كمية حركة جسم خلال الفترة الزمنية Δt بالشكل:

$$\Delta \vec{p} = \Delta(m \cdot \vec{v}) = m \cdot \Delta \vec{v}$$

وذلك بافتراض أن كتلة الجسم ثابتة وبالتالي فإن المعادلة (7.8) تكتب:

$$m_1 \Delta \vec{v}_1 = m_2 \Delta \vec{v}_2$$

أو، إذا لم نعتبر سوى القيم المطلقة:

$$\frac{m_2}{m_1} = \frac{|\Delta v_1|}{|\Delta v_2|} \quad (7.9)$$

ما يدل على أن نسبة كتلتي الجسيمين تتناسب عكساً مع القيمة المطلقة لنسبة تغير سرعتيهما. تسمح لنا هذه النتيجة بأن نعرف الكتلة ديناميكياً. وبالفعل، إذا كان الجسم 1 هو الجسم "العياري" أمكن تعريف كتلته على أنها وحدة الكتلة فإذا تركنا الجسم الآخر، الذي ندعوه الجسم 2، في تأثير متبادل مع الجسم العياري وطبقنا العلاقة السابقة، يمكننا من الحصول على كتلته m_2 . تبين لنا هذه النتيجة أن تعريفنا العملي السابق للكتلة، يمكن أن يستبدل بهذا التعريف الجديد المستخرج من مبدأ الحفاظ كمية الطاقة ومن فرضية أن الكتلة لا تتغير مع السرعة.

7.6 قانون نيوتن الثاني والثالث، مفهوم القوة:

نراقب، في العديد من الحالات، حركة جسم وحيد، وذلك إما لأننا لا نملك الوسيلة لمراقبة الجسيمات الأخرى التي توجد بينه وبينها تأثيرات متبادلة، أو لأننا نجهلها. في مثل هذه الحالة يكون من الصعب استعمال مبدأ الحفاظ كمية الحركة. إلا أنه توجد مع ذلك طريقة للتغلب على هذه الصعوبة وذلك بإدخال مفهوم القوة. ويطلق اسم ديناميكي للجسم (أو تحريك الجسم). على النظرية الرياضية المقابلة.

ترتبط المعادلة (7.8) بين تغير حركة الجسم 1 وتغير كمية حركة الجسم 2 خلال الفترة الزمنية Δt فلو قسمنا طرق هذه المعادلة على Δt لكان لدينا:

$$\frac{\Delta \vec{p}_1}{\Delta t} = - \frac{\Delta \vec{p}_2}{\Delta t} \quad (7.10)$$

ما يدل على أن التغيرات الوسطية لشعاع كمية الحركة خلال الفترة الزمنية Δt متساوية بالقيمة ومتعاكسة. فإذا جعلنا Δt صغيرة جداً أي إذا أخذنا نهاية المعادلة (7.10) عندما $\Delta t \rightarrow 0$ فإننا نحصل على:

$$\frac{d\vec{p}_1}{dt} = - \frac{d\vec{p}_2}{dt} \quad (7.11)$$

أي أن مشتقى شعاعي كمية الحركة للجسيمين متساويان ومتعاكسان في كل لحظة t وهذا يمكننا أن نرى - باستخدام أمثلتنا السابقة - أن مشتق كمية الحركة للإلكترون في ذرة

الميدروجين المعزولة يساوي ويعاكس كمية حركة البروتون. كذلك، على اعتبار أن الأرض والقمر يشكلان جملة معزولة ، نرى أن مشتق كمية حركة الأرض بالنسبة للزمن يساوي ويعاكس كمية حركة القمر.

يسمي مشتق كمية الحركة بالنسبة للزمن بجسم ما "بالقوة". وبعبارة أخرى أن القوة "المؤثرة" على جسم هي:

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} \quad (7.12)$$

إن الكلمة "المؤثرة" تؤدي أحياناً إلى خطأ، ذلك أنها توحى بأن شيئاً ما مطبق على الجسم. إن القوة عبارة عن مفهوم رياضي هو بالتعريف مساو لمشتق كمية حركة جسم ما، وهذا المشتق ناتج بدوره عن التأثير المتبادل فإذا كان الجسم حرراً، كان $\vec{p} = const$. يمكننا القول إذن إنه لا تؤثر أية قوة على الجسم الحر.

إن العلاقة (7.12) هي قانون نيوتن الثاني، إلا أن هذا، كما نرى، أقرب إلى التعريف منه إلى القانون، وهو نتيجة مباشرة لمبدأ الحفاظ على الحركة.

إننا إذا استعملنا مفهوم القوة تمكننا من كتابة العلاقة (7.11) بالشكل:

$$\vec{F}_1 = -\vec{F}_2 \quad (7.13)$$

حيث: $\vec{F}_1 = d\vec{p}_1 / dt$ هي القوة المؤثرة على الجسم 1 بسبب كونه في تأثير متبادل مع الجسم 2 و $\vec{F}_2 = d\vec{p}_2 / dt$ هي القوة المؤثرة على الجسم 2 بسبب كونه في تأثير متبادل مع الجسم 1. نستنتج مما سبق أنه:

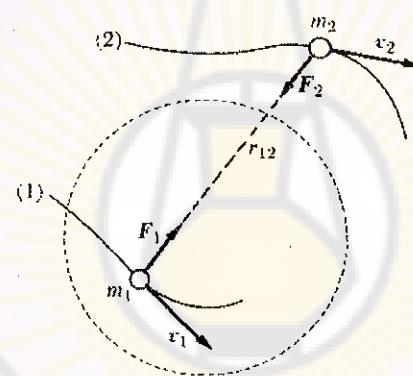
عندما يكون بين جسيمين تأثير متبادل فإن القوة التي تؤثر على أحد الجسيمين تساوي وتعاكس القوة التي تؤثر على الآخر.

وهذا هو قانون نيوتن الثالث، وهو كذلك نتيجة لتعريف القوة ولمبدأ الحفاظ كمية الحركة. وهذا القانون يدعى أحياناً بقانون الفعل ورد الفعل.

يمكن في كثير من المسائل التعبير عن \vec{F}_1 و \vec{F}_2 بتابعية الشاع \vec{r}_{12} الذي يدل على الموضع النسبي لكلا الجسيمين، وربما بتابعية سرعتهما النسبية كذلك. للاحظ من العلاقة (7.9)

أنه إذا كانت m_2 كبيرة جداً بالنسبة إلى m_1 فإن تغير سرعة الكتلة m_2 يكون صغيراً جداً بالنسبة لتغير سرعة m_1 ، ويمكننا عندئذ أن نفترض أن الجسم 2 يبقى ساكناً في جملة مقارنة عطالية معينة. ويمكننا عندئذ أن نتحدث عن حركة الجسم 1 تحت تأثير القوة \vec{F}_1 ، الشكل (7-5)، ويمكننا اعتبار أن القوة \vec{F}_1 غير تابعة سوى لوضع أو لسرعة m_1 . في مثل هذه الحالات تكون العلاقة (7.12) مفيدة بشكل خاص. وعلى سبيل المثال فهذه حالة الأجسام التي تتحرك تحت تأثير الجاذبية الأرضية، أو حالة الإلكترون الذي يتحرك بالنسبة للنواة داخل الذرة.

إن تعين $(\vec{F}(r_{12}))$ بالنسبة للكثير من التأثيرات المتبادلة التي تجدها في الطبيعة، هو إحدى أكثر قضايا الفيزياء أهمية. وإن كون الفيزيائي قادرًا على إيجاد أشكال تحليلية للقوة $(\vec{F}(r_{12}))$ لمختلف التأثيرات المتبادلة في الطبيعة، هو بالذات ما جعل مفهوم القوة مفيداً إلى هذا الحد.



الشكل (7-5) بسبب الاحفاظ كمية الحركة ، فإن الفعل ورد الفعل متساويان ومتعاكسان.

والآن نفرض أن جسيماً كتلته m يتحرك بسرعة \vec{v} وتؤثر القوة \vec{F} والتي هي محصلة القوى الخارجية المؤثرة على الجسم فإن قانون نيوتن الثاني اعتماداً على التعريف (7.1) لكمية الحركة يمكننا أن نكتب علاقة القوة بالشكل:

$$\vec{F} = k \cdot \frac{d(m \cdot \vec{v})}{dt} \quad (7.14)$$

حيث k ثابت التناسب.

وفي حالة ثبوت الكتلة m نستطيع كتابة العلاقة بالشكل:

$$\vec{F} = m \cdot k \cdot \vec{a} \quad \text{أو} \quad \vec{F} = k \cdot m \cdot \frac{d\vec{v}}{dt} \quad (7.15)$$

حيث إن $\frac{d\vec{v}}{dt}$ هي تسارع الجسم \vec{a} ، ويمكننا اختيار الثابت k بحيث يساوي الوحدة، وذلك باختيار الوحدات، بحيث إذا أثرت وحدة القوى على جسم كتلته وحدة الكتل، أكسبته تسارعاً مقداره وحدة تسارع. ويأخذ قانون نيوتن الثاني عند ثبوت كتلة الصورة البسيطة:

$$\vec{F} = m \cdot \vec{a}$$

في حالة الأجسام التي تتغير كتلتها أثناء الحركة مثل الصواريخ فإن المعادلة السابقة لا تصلح للتطبيق. و باستخدام صيغة التفاضل لحاصل ضرب تابعين فإن:

$$\vec{F} = k \frac{d}{dt} (m \vec{v}) = km \frac{d\vec{v}}{dt} + k \frac{dm}{dt} \vec{v}$$

ونقتصر هنا على دراسة الجسيمات ثابتة الكتلة في أثناء الحركة؛ أي الجسيمات التي لها

$$\frac{dm}{dt} = 0 \quad \text{أما الحالات التي فيها } \frac{dm}{dt} \neq 0 \quad \text{فستؤجل دراستها.}$$

يمكننا أن نصوغ العلاقة (7.15) بقولنا: إن القوة تساوي جداء الكتلة في التسارع، إذا كانت الكتلة ثابتة.

لنلاحظ أنه في هذه الحالة يكون للقوة نفس منحى التسارع. ومن العلاقة (7.15) نرى أنه إذا كانت القوة ثابتة فإن التسارع $\vec{a} = \vec{F}/m$ يكون ثابتاً أيضاً، وتكون الحركة متغيرة بانتظام. إن هذا هو ما يحدث بالنسبة للأجسام الساقطة قريباً من سطح الأرض: تسقط الأجسام جميعها بالتسارع نفسه \vec{g} وبالتالي فإن قوة الثقالة (الجاذبية)، والمسماة الثقل، هي

$$\vec{W} = m \vec{g} \quad (7.16)$$

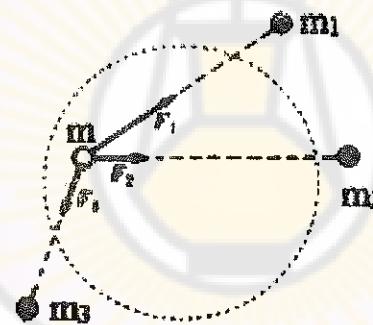
ويشكل أدق كان ينبغي أن نكتب $\vec{W} = m \vec{g}_0$ حيث: \vec{g} و \vec{g}_0 مرتبطان بالعلاقة .

لقد فرضنا لدى كتابة العلاقة (7.12) أن الجسم ليس في تأثير متبادل إلا مع جسم آخر واحد كما يتضح من المناقشة السابقة للعلاقة (7.12) والموضحة على الشكل (7-5)، وعلى كل

حال إذا كان بين جسم m و جسميات m_1, m_2, m_3, \dots تأثيرات متبادلة فإن كل واحد من هذه الجسيمات يسبب تغيراً في كمية حركة m معتبراً عنه بالقوة المقابلة $\vec{F}_1, \vec{F}_2, \vec{F}_3, \dots$ الشكل (7-6)، تبعاً للعلاقة السابقة. إن السرعة الكلية لتغير كمية حركة الجسم m هي إذن:

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 + \dots = \vec{F}$$

إن المجموع الشعاعي في الطرف الأيمن يدعى القوة المحصلة \vec{F} المؤثرة على m . لقد سبق أن طبقنا هذه القاعدة في حساب القوة المحصلة في الفصل الرابع. إننا في الشكل (7-6) لم ننشر إلى التأثيرات المتبادلة الممكنة بين m_1 و m_2 وكذلك بين m_1 و m_3 وبين m_2 و m_3 ... إلخ؛ لأن هذه التأثيرات المتبادلة ليس لها شأن فيما نحن فيه. ولقد افترضنا كذلك أن التأثير المتبادل على سبيل المثال، بين m و m_1 لا يتاثر بوجود m_2 و m_3 و ... m_n وبعبارة أخرى لقد افترضنا عدم وجود تداخل.



الشكل (7-6) القوة المحصلة المؤثرة على الجسم .

سنفترض في الفقرات التالية من هذا الفصل، حيث سنناقش حركة جسم m ، أن القوة المحصلة \vec{F} ليست تابعاً إلا لإحداثيات الجسم، متوجهين بذلك حركة الجسيمات الأخرى التي لها معها تأثير متبادل. إن هذا التقرير المفيد جداً يشكل ، كما ذكرنا سابقاً، ما يسمى بتحريك (أو ديناميك) الجسيم.

وفيما يلي بعض أنواع القوى التي تظهر كثيراً في التطبيقات:

- 1) قوى تظهر عند تلامس الأجسام، ومنها قوى الاحتكاك، وردود الأفعال، كذلك القوى التي تظهر في الخيوط والقضبان التي تصل بين الأجسام على هيئة شد أو ضغط.
- 2) قوى تخضع لقانون هوك أي قوى الشد والضغط في الخيوط المزنة والنوابض. وبينما قانون هوك على أنه إذا أردنا أن تحدث استطالة x في النابض أو في خيط من زيادة عن الطول الطبيعي أو الأصلي للخيط أو النابض لزم أن نشهد بقوة شد F تتناسب مع الاستطالة x أي إن: $F = kx$ ويسمى الثابت k بمعامل الصلاة وهو الشد اللازم لإحداث استطالة طولها الوحدة وهو يتوقف على المادة.

3) قوى مقاومة وسط متصل، كالهواء، لحركة الجسيمات وفيه عادة تكون المقاومة تابعة

$$F = f(v)$$

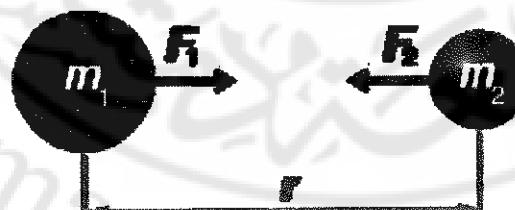
4) قوى تابعة للزمن مثل القوى الناشئة من حركة دورية مستمرة كالحركة التوافقية:

$$F = f(t)$$

5) قوى الثقالة، وتعطى بالعلاقة: $\vec{W} = m \vec{g}$

6) قوى تخضع لقانون التجاذب العام الذي ينص على أن كل جسمين يتجاذبان بقوة تتناسب طرداً مع حاصل ضرب كتلتيهما وعكساً مع مربع البعد بينهما، وتؤثر في المستقيم الواسط بينهما فإذا كانت كتلتا الجسيمين هما m_1 , m_2 والمسافة بينهما r ، الشكل (7-7)، فإن قوة التجاذب \vec{F} تتعين من العلاقة:

$$\vec{F} = G \frac{m_1 \cdot m_2}{r^2} \vec{u}_r$$



الشكل (7-7)

حيث \vec{u} متجه وحدة في الاتجاه من m_1 إلى m_2 , G ثابت عام يسمى ثابت التجاذب العام ويمكن تحديد قيمته تجريبياً. وإذا قيست القوة بالنيوتن والكتلة بالكيلوغرام والمسافة بالمتر فإن ثابت التجاذب العام يكون:

$$G = 6.673 \times 10^{-11} \text{ N. m}^2 \cdot \text{kg}^{-2}$$

7.7 نقد مفهوم القوة:

لنتفحص الآن، بشكل نقدي، مفهوم القوة. لقد أدخلنا هذا المفهوم (أي $\vec{F} = d\vec{p} / dt$) في العلاقة (7.12) كمفهوم رياضي مناسب لوصف سرعة تغير كمية الجسيم (مع الزمن) بنتيجة التأثيرات المتبادلة بينه وبين الجسيمات الأخرى ، إلا أن لدينا في الحياة العادية مفهوماً مختلفاً بعض الشيء للقوة فنحن "نشعر" أنه توجد قوة (في الواقع تأثير متبادل) حين يضرب اللاعب الكرة، أو حين تدق المطرقة مسماها ، أو حين يوجه الملائم ضربة مباشرة إلى خصمه أو حين يؤثر ثقل بالشد على جبل. ومن الواضح أنه يصعب التوفيق بين هذه الصورة الشعورية للقوة وبين القوة، أو التأثير المتبادل بين الأرض والشمس. إلا أنه في كلتا الحالتين لدينا تأثير متبادل بين جسمين. ويمكن للطالب أن يقول: حسناً، لكن هناك مسافة كبيرة بين الأرض والشمس بينما اللاعب "يمس" الكرة. وهنا بالضبط ليست الأمور على هذه الدرجة من الاختلاف كما يمكن أن تبدو. فمهما بدا لنا الجسم الصلب متماسكاً أو مضغوطاً إلا أن ذراته جميعاً منفصلة عن بعضها وتختل أماكنها المعينة بفضل التأثيرات المتبادلة ، بالشكل نفسه الذي تختل فيه الكواكب مواضعها المحددة بسبب تأثيراتها المتبادلة مع الشمس.

إن قدم اللاعب لا تمس أبداً الكرة بالمعنى المجهري للكلمة حتى ولو اقتربت جزيئاتها كثيراً من جزيئات الكرة محدثة اضطراباً مؤقتاً في ترتيبها بسبب التأثيرات المتبادلة. وهكذا فإن جميع القوى الطبيعية تقابل تأثيرات متبادلة بين أجسام واقعة على مسافة معينة، ففي بعض الحالات تكون المسافة صغيرة بالنسبة لما يعيينا للدرجة أنها تميل إلى التفكير أنها صفر. وفي حالات أخرى تكون المسافة كبيرة جداً بالنسبة للمقاييس الإنسانية. ومن وجهة النظر

الفيزيائية ليس هناك أي فرق أساسى بين هذين النوعين من القوى. علينا إذن أن نستعمل المفاهيم الحسية أو الجهرية (الماكروسکوبية) كمفهوم "التماس" بكثير من الحذر حين تتعلق الأمور بظواهر في المجال الذري.

إن كون جسيمين في تأثير متبادل بينما هما مفصولان عن بعضهما بمسافة معينة يعني أنه يشغلي علينا أن نتصور ميكانيكية لنقل التأثير المتبادل.

سنبحث فيما بعد، هذه الميكانيكية، لكننا نستطيع الآن أن نقول فقط إن مناقشتنا تطلب صراحتة العلاقة (7.5)، حيث إن هذه العلاقة بالشكل المكتوب فيه تفترض أن التأثير المتبادل بين جسيمين آني. إلا أن التأثيرات المتبادلة تنتشر بسرعة، محدودة بلا شك، مساوية لسرعة الضوء، ولذلك نأخذ التأثير في التأثير المتبادل الناتج عن السرعة المحدودة لانتشاره بعين الاعتبار سيكون من الضروري إضافة حد إضافي في العلاقة (7.5) وحين نفعل هذا ينتقل مفهوم القوة إلى المخل الثاني من الأهمية، ويفقد قانون الفعل ورد الفعل معناه. وعلى كل حال، وطالما أن الجسيمات تتحرك ببطء شديد بالنسبة لسرعة الضوء، أو طالما أن تأثيراتها المتبادلة ضعيفة جداً فإن العلاقة (7.5) والنظرية المست導ة منها تشكل تقريباً ممتازاً لوصف الواقع الفيزيائي.

7.8 وحدات القوة:

إننا نرى من العلاقات (7.12) و (7.15) أنه يجب أن نعبر عن وحدة القوة بتابعية وحدات الكتلة والتسارع . وهكذا ففي جملة الوحدات الدولية تُقاس القوة بالمتر كغ/ s^2 ($N=m\ kg\ s^{-2}$) وتدعى هذه الوحدة نيوتن ويرمز لها بالحرف N أي ($N=m\ kg\ s^{-2}$) وهكذا فإننا نعرف البيوون بأنه القوة التي إذا طبقت على جسم كتلته كيلو غراماً واحداً سببت تسارعاً يقدار متر واحد في الثانية المربعة.

ما تزال تستعمل أحياناً وحدة القوة في الجملة السعفية (CGS) المسماة دينة (dyne) والمعرفة بأنها القوة التي إذا طبقت على جسم كتلته كيلو غراماً واحداً سببت تسارعاً يقدار ستة متراً

واحد في الثانية المربعة، أي $1m = 10^2 \text{ cm} = 10^3 g \cdot s^{-2}$ و $1 kg = 10^5 \text{ dyne}$ وإن النيوتن يساوي 10^5 dynes .

هناك وحدتان إضافيتان. وهما تعتمدان على العلاقة (7.16) التي تعرف ثقل جسم. إحدى هاتين الوحدتين هي الكيلو غرام الثقل (kgf) وهي القوة المساوية لثقل كتلة مقدارها 1kg. وبالفعل إذا جعلنا $m=1kg$ في العلاقة (7.16) نحصل على:

$1Kgf = 9.8N$ وبالطريقة نفسها فإن الليبرة الثقيلة، اختصاراً lbf تعرف على أنها ثقل جسم كتلته ليبرة واحدة.

وكذلك إذا جعلنا $m = 1 lbf$ في العلاقة (7.16) نجد $4.45N = lbf$.

لنلاحظ أن الكتلة المقاسة بالكيلوغرامات أو بالليبرات والشلل المقاس بالكيلوغرام الثقل أو بالليبرة الثقيلة يعبر عنهم بالعدد نفسه.

وبالرغم من أن الشلل هو قوة، ويجب أن يعبر عنه بالنيوتن إلا أنه جرت العادة وخاصة في الاستعمالات الصناعية والمنزلية، أن يعبر عنه بالكيلوغرام الثقل. وعملياً يجري الحديث عن قوة مقدارها كذا كيلو غراماً، وليس كيلوغراماً ثقلياً.

مسألة محلولة 2:

تصعد سيارة كتلتها $1000kg$ طریقاً مائلة، الشكل (7-8)، وتميل عن مستوى الأفق بزاوية 20° . والمطلوب: عين القوة التي يولدها المحرك، وذلك حين تتحرك السيارة (a) بحركة منتظمة، (b) بتسارع مقداره 0.2 ms^{-2} . أوجد كذلك القوة التي تؤثر بها الطريق على السيارة في كل من الحالتين السابقتين.

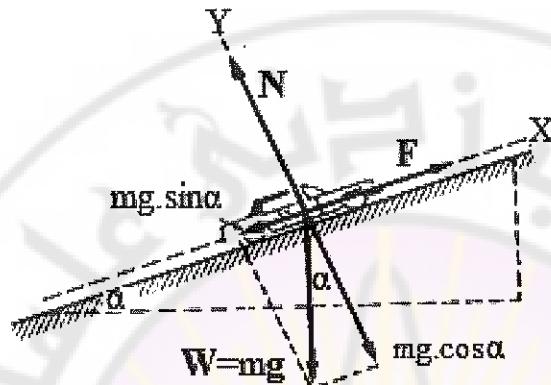
الحل :

لتكن m كتلة السيارة، إن القوى المؤثرة عليها ممثلة على الشكل (7-8). هناك ثقلها $\bar{W} = m \bar{g}$ المتجه نحو الأسفل، والقوة \bar{F} الناشئة من المحرك والمتجهة نحو الأعلى، وأخيراً القوة \bar{N} الناشئة من الطريق وهي عمودية عليها. إذا استعملنا المحورين المرسومين على الشكل وطبقنا العلاقة (7.15) نجد أن الحركة وفق المحور X تحقق المعادلة:

$$F = m(a + g \sin \alpha) \quad \Leftarrow \quad F - mg \sin \alpha = ma$$

و وفق المحوير OY لا يوجد حركة لذلك:

$$N = mg \cos \alpha \quad \Leftarrow \quad N - mg \cos \alpha = 0$$



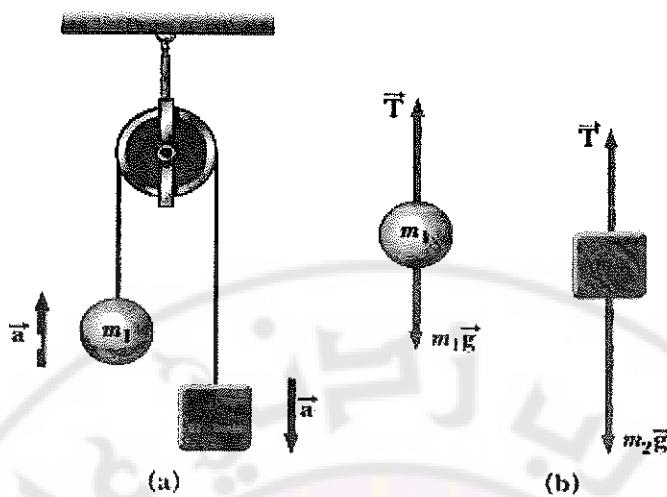
الشكل (7-8)

إننا نلاحظ أن القوة N التي يولدها الطريق مستقلة عن تسارع السيارة، وهي تساوي، بإدخال القيم العددية، 9210N وبالعكس فإن القوة F التي يولدها المحرك تعتمد على تسارع السيارة.

فحين تتحرك السيارة بحركة منتظمة $a = 0$ و $F = mg \sin \alpha$ فهي تساوي في مثالنا 3350N ، وحين تتحرك السيارة بتسارع 0.2 ms^{-2} فإن F تساوي عندئذ 3550N .

مسألة محلولة 3:

عين تسارع حركة الكتلتين m_1, m_2 المعلقتين بطرفين خيط غير قابل للامتطاط، ومهملاً الكتلة يمر على بكرة مهملة الكتلة (ماكنة أتود) والممثلتين على الشكل (7-9a)، بفرض أن $m_2 > m_1$. ثم عين قوة توتر الخيط.



الشكل (7-9)

الحل :

لنفترض أن الحركة تجري في الاتجاه المشار إليه بالسهم، وبما أن $m_1 > m_2$ فإن حركة الكتلة m_2 الهابط، وحركة الكتلة m_1 الصعود، وحسب فرضيات المسألة فإن كلتا الكتلتين تتحركان بالتسارع نفسه \vec{a} . إن القوى الخارجية المؤثرة على كل كتلة مبينة في الشكل (7-9b). وهي تقلها \vec{g} , $m_1 \vec{g}$, $m_2 \vec{g}$ على الترتيب، و \vec{T} قوة توتر الخيط وهي مطبقة على الكتلتين. بتطبيق قانون نيوتن الثاني على كل كتلة باعتبار جهة المخور وفق جهة حركة كل كتلة، عندئذ يكون لدينا:

$$T - m_1 g = m_1 a$$

$$T - m_2 g = m_2 a$$

من هاتين المعادلتين نجد:

$$a = \frac{m_2 - m_1}{m_2 + m_1} g$$

وهذه هي قيمة تسارع الكتلتين المشترك. أما توتر الخيط فهو:

$$T = \frac{2m_1 m_2}{m_2 + m_1} g$$

هناك جهاز شبيه بذلك الممثل على الشكل (7.9) يدعى آلة أتود (Atwood) يستعمل أحياناً لدراسة قوانين الحركة المتسارعة بانتظام. وإحدى مزايا هذا الجهاز أنه باختيار m_1 قريبة جداً من m_2 ، يمكن جعل التسارع a صغيراً جداً، مما يجعل عملية مراقبة الحركة أسهل بكثير.

مسألة محلولة 4:

جسم كتلته 10kg واقع تحت تأثير قوة $N = (120t + 40)$ يتتحرك حسب خط مستقيم. في اللحظة $t=0$ كان الجسم في $x_0 = 5m$ وكانت سرعته $v_0 = 6m$ أوجد سرعته، وموضعه في آية لحظة تالية.

الحل :

$$120t + 40 = 10a \quad \text{نحصل على:}$$

$$a = (12t + 4) \text{ ms}^{-2}$$

من أجل الحركة المستقيمة $a = dv / dt$ إذن: $dv / dt = 12t + 4$ $a = dv / dt$ إذن: بالتكامل نجد:

$$\int_v^v dv = \int_0^t (12t + 4).dt$$

$$v = (6t^2 + 4t + 6)$$

و يجعل $v = dx / dt$ وبالتكامل من جديد:

$$\int_s^x dx = \int_0^t v .dt = \int_0^t (6t^2 + 4t + 6).dt$$

$$x = (3t^3 + 2t^2 + 6t + 5)$$

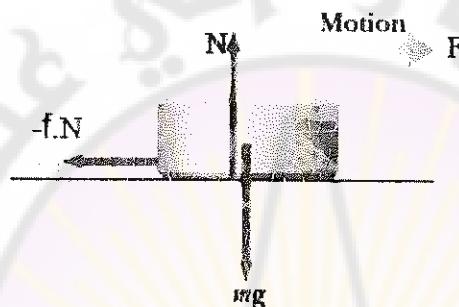
وهذا يعطي:

وهذا ما يسمح لنا بإيجاد الموضع في آية لحظة كانت.

7.9 قوى الاحتكاك

في كل مرة يكون فيها جسمان متصلان، كما في حالة كتاب موضوع على الطاولة توجد مقاومة تعاكس الحركة النسبية لهذين الجسمين. لنفرض على سبيل المثال، أننا ندفع الكتاب على طول الطاولة وتعطيه سرعة معينة، بعد أن نترك الكتاب نراه يتباطأ وأخيراً

يتوقف. إن هذه الخسارة في كمية الحركة تدل على أن هناك قوة تعاكس الحركة، وهذه القوة تدعى قوة الاحتكاك. وهي ناتجة عن التأثير المتبادل بين جزيئات الجسمين والتي تدعى أحياناً باسم التحام أو التصاق حسبما يكون الجسمان من مادتين مختلفتين أو من مادة واحدة. إن هذه الظاهرة معقدة وتعتمد على عدد من العوامل كحالة وطبيعة كل من السطحين ، والسرعة النسبية ... إلخ .



الشكل (7.10) قوة الاحتكاك تعاكس الحركة، وتعتمد على القوة الناظمة.

ويمكننا أن نتأكد تجريبياً من أن قوة الاحتكاك F_f لها مقدار يحيط إنه من أجل معظم التطبيقات يمكن اعتبارها متناسبة مع القوة الناظمة N التي تطبق جسمًا على آخر (الشكل 7.10)، وثابتة النسبية تدعى عامل الاحتكاك ويرمز لها بالحرف f لدينا العلاقة التالية التي تربط بين المقادير:

$$F_f = f \cdot N \quad (7.17)$$

إن قوة احتكاك الانزلاق تعاكس دوماً حركة الجسم، واتجاهها بالتالي معاكس لاتجاه السرعة. يمكننا كتابة العلاقة (7.17) بشكل شعاعي علماً بأننا نحصل على شعاع الوحدة في اتجاه الحركة إذا قسمنا شعاع السرعة على مقدار السرعة $v / v = \vec{u}_v$. إن هذا يسمح لنا أن نكتب علاقة قوة الاحتكاك بشكلها الشعاعي:

$$\vec{F}_f = -f \cdot N \cdot \vec{u}_v$$

على سبيل المثال، ففي حالة الشكل (7-10) إذا كانت \vec{F} القوة المطبقة والتي تتحرك الجسم نحو اليمين (والناشرة مثلاً عن شد حبل مربوط بالجسم) فإن القوة المحصلة الأفقية المتوجهة نحو اليمين هي:

$$\vec{F} - f \cdot N \cdot \vec{u}_v$$

وبتطبيق العلاقة (7.15) نجد معادلة حركة الجسم:

$$m \ddot{a} = \vec{F} - f \cdot N \cdot \vec{u}_v$$

يوجد بشكل عام نوعان من عوامل الاحتكاك:

- عامل الاحتكاك السكوفي (f_s) وهو الذي إذا ضرب بالقوة الناظمية أعطى أصغر قوة تلزم لجعل الجسم الساكن أصلاً يتحرك بالنسبة إلى الجسم الآخر الذي يمسه.
- عامل الاحتكاك الحركي (f_c) وهو الذي إذا ضرب بالقوة الناظمية أعطى القوة اللازمة لحفظ الجسمين في حركة نسبية منتظمة أحدهما بالنسبة للآخر. وقد وجد تجريبياً أن f_s أكبر من f_c من أجل المواد جميعها التي أجريت عليها التجارب حتى الآن. وفي الجدول (1-7) قائمة بقيم f_s و f_c من أجل عدد من المواد.

إن الاحتكاك هو مفهوم إحصائي، ذلك أن القوة تمثل مجموع عدد كبير جداً من التأثيرات المتبادلة بين جزيئات الجسيمين المتماسين. ومن الواضح أنه يستحيلأخذ هذه التأثيرات المتبادلة بين الجزيئات المفردة بعين الاعتبار، ولهذا فإنها تعين بصورة جماعية بالوسائل التجريبية، وتمثل تقريراً بمعامل الاحتكاك.

*** الجدول (7-1): معامل الاحتكاك للسطح المجافة**

| f_c | f_s | المواد |
|-------|-------|------------------------|
| 0.42 | 0.78 | فولاذ على فولاذ (قاسي) |
| 0.57 | 0.74 | فولاذ على فولاذ (طري) |
| 0.95 | 0.95 | رصاص على فولاذ |
| 0.36 | 0.53 | نحاس على فولاذ |
| 0.53 | 1.10 | نيكل على نيكل |
| 0.15 | 1.10 | فونت على فونت |
| 0.04 | 0.04 | تيفلون على تيفلون |

سندين في الأمثلة التالية كيف تحل مسائل الديناميك التي يدخل فيها الاحتكاك بين الأجسام الصلبة.

مسألة محلولة 5:

جسم كتلته 0.80 kg موجود على سطح مائل بزاوية 30° ما هي القوة الواحدة تطبقها على الجسم لكي يتحرك (a) نحو الأعلى؟ (b) نحو الأسفل؟ كما هو موضح في الشكل (7-11ab)، نفرض في كلتا الحالتين أن الجسم يتحرك حركة منتظمة أولاً ثم نفرض أنه يتحرك بتسارع مقداره (0.10ms^{-2}). عامل احتكاك الانزلاق على السطح هو (0.30).

الحل :

لنتعتبر أولاً أن الجسم يتحرك نحو الأعلى. إن القوى المؤثرة على هذا الجسم والممثلة على الشكل (7-11a) هي: الوزن $\bar{W} = m \bar{g}$ المتوجه شاقولياً نحو الأسفل، والقوة المطبقة \bar{F} (التي نفرضها متوجهة نحو الأعلى) وقوة الاحتكاك \bar{F}_f والتي تعكس دوماً الحركة، والتي ينبغي

* إن القيم المذكورة ينبغي أن ينظر إليها فقط على أنها قيم وسطية ، وذلك أن عوامل احتكاك هي كميات ج晦ية تعتمد على الخواص المجهبة للمادتين ، وهي وبالتالي تتراوح كثيراً .

أن تكون وبالتالي في هذه الحالة متجهة نحو الأسفل. عندما نخلل الوزن حسب المركبة على طول المستوي والمركبة العمودية على المستوي فإن حركة الجسم في المستوي تكتب، باستعمال العلاقة (7.15).

$$m \vec{a} = \vec{F} - \vec{u}_v \cdot f \cdot N$$

وبحسب العلاقة (7.17) ينبغي أن نكتب $F_f = f_N$ لكننا نرى على الشكل (7-11 a) أن القوة الناظمية التي تضغط الجسم على المستوي هي $m g \cos \alpha$

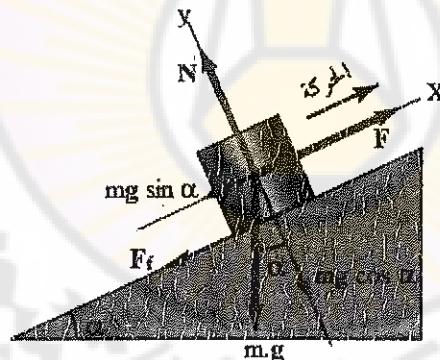
$$F_f = f m g \cos \alpha$$

إذن: وتصبح معادلة الحركة:

$$F - mg (\sin \alpha + f \cos \alpha) = ma$$

ويمكن استعمال هذه المعادلة بطريقتين. إذا كنا نعرف التسارع a أو يمكننا إيجاد القوة المطبقة F . وبالعكس إذا كنا نعرف F أو يمكننا إيجاد التسارع في الحال الأولى لدينا:

$$F = m[a + g(\sin \alpha + f \cos \alpha)]$$



الشكل (7-11) الجسم يتحرك نحو الأعلى (a)

فإذا كانت الحركة مثلاً منتظمة، $a = 0$ ، بإدخال القيم العددية المقابلة نجد $F = 5.95N$ وعندما يتحرك الجسم بتسارع 0.10 ms^{-2} نحصل على $F = 6.03N$.

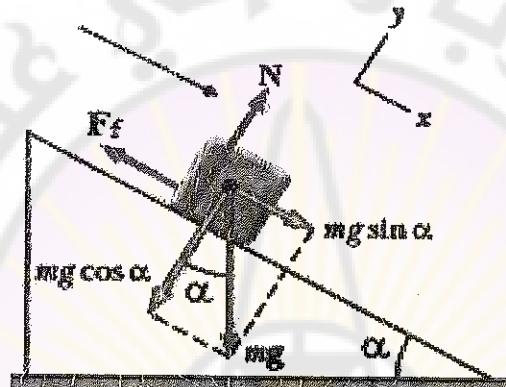
حين ينزل الجسم على المستوى المائل، فإن وضع القوى يكون كما هو مبين على الشكل (7-11b)، فقد افترضنا هنا أن \vec{F} موجهة نحو الأسفل، ولكن كان بإمكاننا أن نفترض

فرضية معاكسة، إلا أن قوة الاحتكاك F_f يجب أن تكون نحو الأعلى لكي تعاكس الحركة.
فإذا اختربنا جهة المبوط كجهة موجبة أمكننا أن نتحقق من أن معادلة الحركة في هذه المرة هي:

$$F + mg (\sin \alpha - f \cos \alpha) = m a$$

وبالصلاح العباره نجد:

$$F = m [a - g (\sin \alpha - f \cos \alpha)]$$



الشكل (7-11) (b) الجسم يتحرك نحو الأسفل

فإذا كانت الحركة متناظمة ($a = 0$)، نحصل، بادخال القيم العددية، على: $N = -1.88 N$
بينما إذا كان الجسم ينزلق بتسارع 0.10 ms^{-2} فإننا نحصل على $N = -1.80 N$ ، إن إشارة
النافض في كل من الحالتين تدل على أن القوة متوجهة نحو الأعلى وليس نحو الأسفل كما
افتراضنا.

7.10 قوى الاحتكاك في الموضع:

حين يتحرك جسم في مائع، غاز أو سائل، بسرعة صغيرة نسبياً فإنه يمكن الحصول
بتقرير أولى على قوة الاحتكاك بفرض أنها تتناسب مع السرعة وإن جهتها معاكسة لها.
ويمكننا أن نكتب:

$$F_f = -K \eta v \quad (7.18)$$

إن العامل K يعتمد على شكل الجسم، مثلاً، في حالة كرة نصف قطرها R تؤدي الحسابات إلى:

$$K = 6\pi R \quad (7.19)$$

وهذه العلاقة تعرف باسم قانون ستوكس (Stokes).

أما العامل η فيعتمد على الاحتكاك الداخلي في المائع (أي قوى الاحتكاك بين مختلف طبقات المائع التي تتحرك بسرع مختلفة) وهذا الاحتكاك الداخلي يدعى كذلك باللزوجة، ويُدعى η بعامل اللزوجة. يعبر عن عامل اللزوجة في جملة الوحدات MKSC بالنيوتن. ثانية في المتر المربع ($N \text{ s m}^{-2}$) ويمكن التوصل لذلك كما يلي:

حسب قانون ستوكس يعبر عن الثابتة K بالمتر (وهذا صحيح من أجل أجسام ذات أشكال مختلفة أيضاً) وحسب العلاقة (7.18) ينبغي أن يعبر عن η بـ $(\text{N/m}) (\text{ms}^{-1})$ وهذه هي الوحدة نفسها التي ذكرناها.

إذا تذكّرنا أن $\text{N} = \text{m kg s}^{-2}$ أمكننا أن نعبر عن اللزوجة أيضاً بالوحدة $\text{kg} \cdot \text{s}^{-1}$ و يمكن كذلك أن يعبر عن اللزوجة بـ $\text{g} \cdot \text{s}^{-1} \cdot \text{cm}^{-1}$. وهذه الوحدة تدعى بواز (Poise) ويرمز لها بالحرف P والبوار هي عشر وحدة اللزوجة في MKSC لأن:

$$1 \text{ m}^{-1} \text{ kg s}^{-1} = (10^2 \text{ cm})^{-1} (10^3 \text{ g}) \text{ s}^{-1} = 10 \text{ cm}^{-1} \text{ g s}^{-1} = 10 P$$

إن عامل لزوجة السوائل يتراقص حين ترتفع حرارة السائل بينما في حالة الغاز فإن عامل اللزوجة يتزايد مع درجة الحرارة. وإن الجدول (7-2) يبيّن قيمة عامل اللزوجة لبعض الموائع.

حين يتحرك جسم في مائع لزج تحت تأثير قوة \vec{F} ، فإن القوة المختلة هي:

$$\vec{F} - K \eta \vec{v}$$

ومعادلة الحركة هي:

$$m \vec{a} = \vec{F} - K \eta \vec{v} \quad (7.20)$$

المدول (7-2) الزوجة (بالبواز) * :

| $\eta \times 10^4$ | الغاز | $\eta \times 10^2$ | السائل |
|--------------------|--------------|--------------------|-------------|
| 1.71 | الهواء (0°) | 1.792 | الماء (0°) |
| 1.81 | الهواء | 1.005 | الماء |
| 1.90 | الهواء (40°) | 0.656 | الماء (40°) |
| 0.93 | الميدروجين | 8.33 | الغليسرين |
| 0.97 | الأمونياك | 9.86 | زيت الخروع |
| 1.46 | غاز القحم | 0.367 | الكحول |

إذا فرضنا أن القوة \vec{F} ثابتة، فإن التسارع a يولد زيادة مستمرة في v وزيادة مقابلة في احتكاك المائع بحيث إنه في النهاية يصبح الطرف الأيمن مساوياً للصفر. في هذه اللحظة يصبح التسارع مساوياً للصفر كذلك ولا يعود هناك أي تزايد في السرعة؛ لأن الاحتكاك يعادل تماماً القوة المطبقة. ويتبع الجسم حركته في اتجاه القوة إنما بسرعة ثابتة تدعى السرعة الحدية، أو السرعة النهائية، وهي تعطى بالعلاقة :

$$\vec{v}_L = \frac{\vec{F}}{K\eta} \quad (7.21)$$

تعتمد السرعة الحدية إذن على η وعلى K ، أي على زوجة المائع وعلى شكل الجسم. ففي حالة السقوط الحر تحت تأثير الثقالة $\vec{g} = m \vec{g}$ تصبح العلاقة السابقة بالشكل:

$$\vec{v}_L = \frac{m \vec{g}}{K \eta} \quad (7.22)$$

ينبغي أن نصحح هذه العلاقة الأخيرة بإضافة قوة الدافعة التي يؤثر بها المائع حسب قانون أرخميدس، والتي تساوي لشقي المائع الذي يزدوجه الجسم. فلو كانت m كتلة هذا المائع المزاح بواسطة الجسم، لكان ثقله \vec{g}_f بحيث إن الدافعة نحو الأعلى هي:

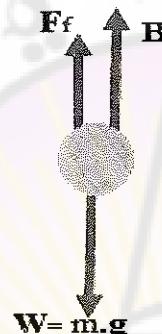
* جميع القيم هي من أجل درجة الحرارة 20، إلا القيم التي ذكرت بجانبها درجة الحرارة.

وإن القوة الفعلية الموجهة نحو الأسفل تصبح:

$$m \vec{g} - m_f \vec{g} = (m - m_f) \vec{g}$$

وهذا يعطي أخيراً:

$$v_L = \frac{(m - m_f) g}{K\eta} \quad (7.23)$$



الشكل (7-12) القوى المؤثرة على جسم يسقط في مائع.

إن القوى الثلاث المؤثرة على الجسم في هذه الحالة، ممثلة على الشكل (7-12) أما إذا كانت الأجسام ذات أبعاد كبيرة وسرع عالية فإن الاحتكاك المائع يكون متناسباً مع قوى أعلى للسرعة، ويصبح ما جاء في هذه الفقرة غير كاف لوصف الظواهر الفيزيائية في هذه الحالات.

مسألة محلولة 6:

أوجد السرعة الحرية لقطرة المطر.خذ قطر قطرة $m = 10^{-3} \text{ kg}$ وكثافة الهواء بالنسبة للماء $\rho = 1.3 \times 10^3 \text{ kg/m}^3$.

الحل:

إذا اعتبرنا قطرات الماء كروية نصف قطرها r نستطيع أن نجد أن لكتلة قطرة القيمة:

$$m = \rho_f V = \frac{4}{3} \pi r^3 \rho$$

حيث ρ كثافة الماء. فإذا كانت ρ_f ترمز لكتافة المائع (في هذه الحالة: الهواء) كان لدينا أيضاً:

$$m_f = \rho_f V = \frac{4}{3} \pi r^3 \rho_f$$

$$m - m_f = \frac{4}{3} \pi r^3 (\rho - \rho_f)$$

بحيث إن:

و بما أننا افترضنا أن القطارات كروية، إذن $K = 6 \pi r$ حسب المعادلة (7.19).

وبتطبيق العلاقة (7.23) نجد أن السرعة الحدية تعطى بـ:

$$v_L = \frac{2(\rho - \rho_f)r^2 \cdot g}{9\eta}$$

إذا بدلنا القيم العددية، بما فيها $\rho = 10^3 \text{ kg m}^{-3}$ و $\eta = 1.81 \times 10^{-5} \text{ Nsm}^{-2}$ و $g = 9.81 \text{ m s}^{-2}$ وجدنا $v_L = 30 \text{ ms}^{-1}$ أي حوالي 107 km hr^{-1} . وأن قطرة أكبر من هذه لن تكون لها سرعة حدية مختلفة كثيراً بسبب الاعتبارات التي ذكرناها في الفقرة السابقة لهذه المسألة.

مسألة محلولة 7:

احسب سرعة جسيم يتحرك في مائع لزج بدلالة الزمن ويفرض أن العلاقة (7.20) تطبق في حالة قوة ثابتة، وأن الحركة تتم حسب مستقيم.

الحل :

بما أن الحركة مستقيمة، يمكننا أن نكتب المعادلة (7.20) (علمًا بأن $a = dv/dt$) بالشكل:

$$m \frac{dv}{dt} = F - K\eta v$$

بحيث أن:

$$\frac{dv}{dt} = -\frac{K\eta}{m} \left(v - \frac{F}{K\eta} \right)$$

وبفصل المتحولات نجد:

$$\int_{v_0}^v \frac{dv}{v - F/K\eta} = -\frac{K\eta}{m} \int_0^t dt$$

أو

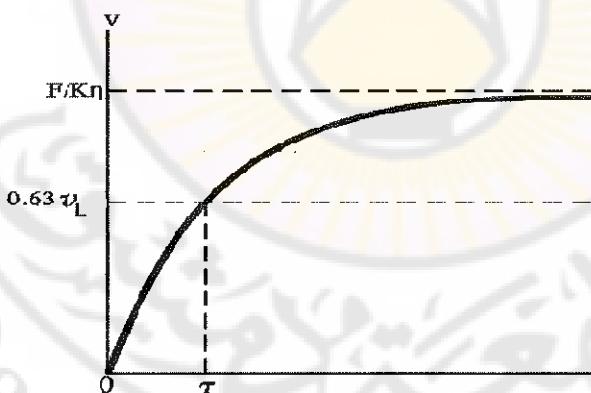
$$\ln\left(v - \frac{F}{K\eta}\right) - \ln\left(v_0 - \frac{F}{K\eta}\right) = -\frac{K\eta}{m} t$$

إذا تذكّرنا أن $\ln e^x = x$ نجد أن:

$$v = \frac{F}{K\eta} + \left(v_0 - \frac{F}{K\eta}\right) e^{-(K\eta/m)t}$$

إن الحد الثاني يتّساق بسرعة وسرعان ما يصبح مهملاً، وبالتالي فإن السرعة تصبح ثابتة ومساوية $F/K\eta$ مما يتفق مع المعادلة (7.21). وبتعبير آخر: السرعة الحدية لا تتعلق بالسرعة الابتدائية. إذا فرضنا $v_0 = 0$ وجدنا:

$$v = \frac{F}{K\eta} (1 - e^{-(K\eta/m)t})$$



الشكل (7.13) السرعة بدلالة الزمن لجسم يسقط في مائع لرج.

لقد مثلنا على الشكل (7.13) تغير v مع t . يُعرَف زمن الاسترخاء بأنه $\tau = m/K\eta$ وهو الزمن الذي تصبح v في نهايته متساوية 63% من v_L .

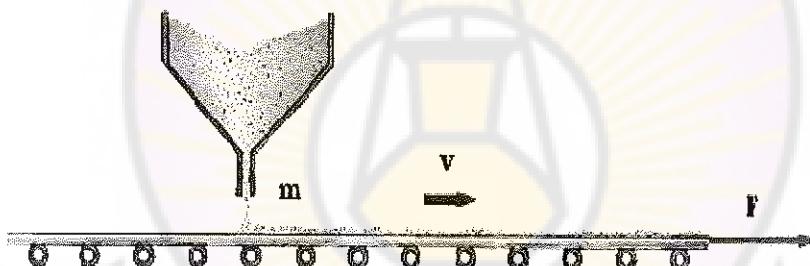
7.11 الجمل ذات الكتلة المتغيرة:

يمكننا أن نعتبر أن الغالبية العظمى للجمل في الفيزياء هي جمل ذات كتل ثابتة. وبالرغم من ذلك ففي بعض الحالات تكون الكتلة متغيرة. وأبسط مثال على ذلك هو مثال قطرة المطر فخلال سقوطها يمكن أن يتکاثف بخار الماء على سطحها، كما يمكن للماء أن يتبخر محدثاً بذلك تغيراً في الكتلة. لنفرض أن كتلة القطرة هي m بينما تسقط بالسرعة v وأن بخار الماء ذي السرعة v_0 يتکاثف على القطرة بالسرعة dm/dt .

إن التغير الكلي لكمية الحركة هو مجموع $(m \cdot dv/dt)$ المقابل لتسارع القطرة و $v - v_0$ العائد إلى تزايد كمية حركة بخار الماء. إن معادلة حركة القطرة هي إذن، باستعمال العلاقة (7.14)

$$\vec{F} = m \frac{d\vec{v}}{dt} + \frac{dm}{dt} (\vec{v} - \vec{v}_0)$$

ولحل هذه المعادلة من الضروري افتراض فرضيات عن الطريقة التي تتغير بها الكتلة مع الزمن.



الشكل (7-14)

لتأخذ، كمثال آخر على الكتلة المتغيرة، البساط الناقل الذي توضع عليه المواد من أحد طرفيه، ويفرغها من الطرف الآخر. لنعتبر مثلاً جملة البساط الناقل الممثلة على الشكل (14-7) حيث توضع مادة ما بشكل مستمر على البساط الناقل بمعدل dm/dt (kg s^{-1}) ينتقل البساط بسرعة v وتطبق عليه قوة F لتحريكه فإذا رمنا بـ M لكتلة البساط و بـ m لكتلة المادة المضوعة عليه حتى اللحظة t فإن كمية الحركة الكلية للحملة في هذه اللحظة تكون $P = v(m+M)$ وتكون القوة المطبقة على البساط إذن:

$$F = \frac{dP}{dt} = v \frac{dm}{dt}$$

لنلاحظ أن القوة في هذه الحالة عائدة كلياً إلى تغير الكتلة وليس إلى تغير السرعة، إلا أن المثال الأكثـر أهمـية هو مثال الصاروخ الذي تتناقص كتلته؛ لأنـه يستهلك الوقود الذي يحمله.

مسألة محلولة 8:

ناوش حركة صاروخ.

الحل:

إن الصاروخ هو قذيفة لكنه بدلاً من أن يتلقى دفعـة بدائية من الغاز داخل المدفع فإنه يندفع بـقوة مستمرة آتـية من خروج الغازات الناتـجة في حـمـرة الاحتراق داخل الصاروخ نفسه. وتـكون في الصاروخ لدى انطلاقـه كـمية من الوقـود تستهلك بالتدريـج، وبالتالي تـتناقص كـتـلة الصاروخ.

لتـكون v سـرـعة الصاروخ بالنسبة لـجملـة إـحدـاثـيات عـطـالـيـة - نـفترـض أـنـها بـتقـرـيب جـيد - هي الأرض ولـتكن v_e سـرـعة خـروـجـ الغـازـاتـ بالنسبة لـلأـرـضـ أيـضاًـ إن سـرـعة خـروـجـ الغـازـاتـ بالنسبة لـصـارـوخـ هي إـذـنـ:

$$v_e = v' - v$$

إن هذه السـرـعة مـعاـكـسـة دومـاً لـلـسـرـعة v وهي عـادـة ثـابـتـة. لتـكن m كـتـلة الصـارـوخـ بما في ذلك الوقـودـ، في لـحظـة مـعـيـنةـ. خـلالـ فـتـرة زـمـنـية قـصـيـة dt ـ، تـغـيـرـ كـتـلةـ الجـمـلـةـ بـالـمـقـدـارـ الصـغـيرـ dm ـ وهو مـقـدـارـ سـالـبـ؛ لأنـ الكـتـلةـ تـتـناـقـصـ وـخـالـلـ الـفـتـرةـ الزـمـنـيةـ نـفـسـهـاـ تـغـيـرـ السـرـعةـ بـالـمـقـدـارـ dv ـ؛ لأنـ كـمـيـةـ حـرـكةـ الجـمـلـةـ فيـ اللـحظـةـ t ـ هي $\vec{p} = m \vec{v}$ ـ. وـكـمـيـةـ الـحـرـكةـ فيـ اللـحظـةـ $t+dt$ ـ هيـ، بـمـلـاحـظـةـ أـنـ $-dm$ ـ هيـ الـقـيـمةـ الـمـوجـبةـ لـكـتـلةـ الغـازـاتـ المنـطـلـقـةـ:

$$\vec{p}' = \underbrace{(m + dm)(\vec{v} + d\vec{v})}_{\text{صاروخ}} + (-dm)\vec{v}' = m \vec{v} + m d\vec{v} - (\vec{v}' - \vec{v}) dm$$

$$\vec{p}' = m \vec{v} + m d\vec{v} - \vec{v}_e dm \quad \text{أو}$$

حيث أهملنا الحد المتناهي في الصغر من الدرجة الثانية dv . إن تغير كمية الحركة خلال الزمن dt هو:

$$d\vec{p} = \vec{p}' - \vec{p} = m d\vec{v} - \vec{v}_e dm$$

وغير كمية حركة الجملة في وحدة الزمن هو:

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = m \frac{d\vec{v}}{dt} - \vec{v}_e \frac{dm}{dt}$$

فإذا كانت F ترمز إلى القوة الخارجية المؤثرة على الصاروخ، فإننا نحصل على معادلة الحركة بتطبيق العلاقة (7.12) أي:

$$m \frac{d\vec{v}}{dt} - \vec{v}_e \frac{dm}{dt} = \vec{F} \quad (7.24)$$

يدعى الحد الثاني من الطرف الأيسر من المعادلة السابقة عادة بدفع الصاروخ؛ لأنه مساو "القوة" الآتية من الغازات المنطلقة. حل هذه المعادلة ينبع علينا أن نفترض فرضية تتعلق بالسرعة v_e . يفترض عادة أن v_e ثابتة. وإذا أهملنا مقاومة الهواء وتغير الثقالة مع الارتفاع، أمكننا أن نكتب $\vec{F} = m \vec{g}$ بحيث يصبح لدينا:

$$\frac{d\vec{v}}{dt} - \frac{\vec{v}_e}{m} \frac{dm}{dt} = \vec{g} \quad (7.25)$$

وللتبسيط سنعتبر حركة شاقولية. في هذه الحالة v متوجهة نحو الأعلى و g نحو الأسفل، ولالمعادلة (7.25) تصبح :

$$\frac{dv}{dt} + \frac{v_e}{m} \frac{dm}{dt} = -g$$

إذا ضربنا الطرفين بـ dt وكمالنا ابتداء من بداية الحركة ($t = 0$) حين كانت السرعة v_0 والكتلة m_0 ، حتى لحظة اختيارية t ، كان لدينا :

$$\int_{v_0}^v dv + v_e \int_{m_0}^m \frac{dm}{m} = -g \int_0^t dt \Rightarrow$$

$$v - v_0 + v_e \ln \frac{m}{m_0} = -g t \Rightarrow v = v_0 + v_e \ln \left(\frac{m_0}{m} \right) - g t \quad (7.26)$$

فإذا كانت t هي الزمن اللازم لحرق كل الوقود، كانت m هي الكتلة النهائية في المعادلة (7.26) و v هي السرعة العظمى التي يبلغها الصاروخ. وبشكل عام تكون $v_0 = 0$ ويكون الحد الأخير (في كثير من الحالات) مهملاً.

وعلى سبيل المثال، إذا كانت كتلة الصاروخ الابتدائية 3.000 طن، وكتلته النهائية 2.780 طن حين يخترق الوقود كله، وإذا كانت الغازات تطلق بمعدل 1.290 kg s^{-1} ، يكون لدينا عندئذ $s = 155$ وإذا افترضنا أن سرعة انطلاق الغازات هي 55 m s^{-1} وأن $v_0 = 0$ فإن الطابق الأول من الصاروخ يبلغ سرعة قصوى هي:

$$v = 55 \ln \frac{3000}{2780} - (9.8)(155)$$

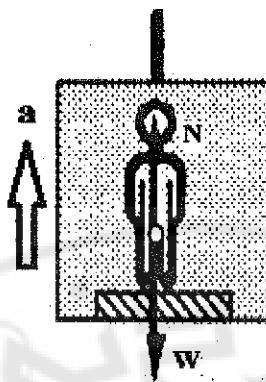
$$v = 55 \ln 1.08 - 1520 = 2710 \text{ ms}^{-1}$$

وهذه السرعة تعادل تقريراً 9.750 kmh^{-1} ، إن هذه المعطيات هي من صاروخ سانتور ذي الحركات الخمسة التي يستطيع كل منها أن يعطي قوة دفع تعادل 0.7 طناً ثقلياً عند الإقلاع.

7.12 الوزن الظاهري:

بعض الظواهر اليومية التي يمكن أن تحدث لنا مثل الشعور الذي يتتاب راكب مصعد عندما يبدأ الحركة نحو الأعلى أو الأسفل، الشكل (7-15)، إذ يشعر بأن وزنه قد تغير فجأة. وهو ما يحدث أيضاً لراكب الطائرة لحظة الإقلاع أو الهبوط. إن هذا الشعور باختلاف الوزن يدعى بالثقل الظاهري. وسوف ندرس هذه الظاهرة هنا فقط على حركة المصاعد.

لدراسة هذه الظاهرة نفرض شخصاً كتلته m يقف على ميزان أفقى موضوع بداخل المصعد. عندما يكون المصعد في حالة السكون يشير الميزان إلى القيمة $\bar{w} = m\bar{g}$. وفي حالة حركة المصعد بحركة متسرعة بانتظام يمكن أن نميز حالتين، وهما:



الشكل (7-15)

(a) حركة المصعد نحو الأعلى:

يُخضع الشخص الموجود داخل المصعد لقوىن وهما ثقله $m\bar{g}$ ورد فعل الميزان \bar{N} وبحسب قانون نيوتن الثاني نكتب:

$$m\bar{g} + \bar{N} = m\bar{a} \quad (I)$$

ويُسقّط العلاقة (I) بحد:

$$N - mg = ma$$

$$N = mg + ma = m(g + a)$$

وهذه المعادلة تدل على أن الوزن المُقرَّب w' والذي يساوي N يكون أكبر من الشغل الحقيقي عندما $a > 0$ وهو ما ندعوه بالشغل الظاهري. أما إذا كان $a < 0$ فإن الشغل الظاهري يكون أقل من الشغل الحقيقي.

(b) - حركة المصعد نحو الأسفل:

في هذه الحالة تأخذ المعادلة (I) بعد الإسقاط الشكل:

$$w - N = ma$$

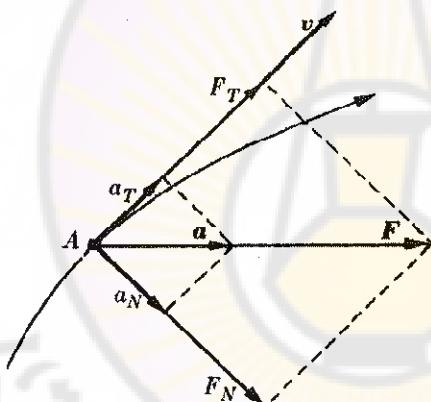
$$N = w - ma = mg - ma = m(g - a)$$

فإذا كان المصعد متتسارعاً في حالة الهبوط أي $a < 0$ فإن الوزن المُقرَّب يساوي إلى N وهو أقل من الوزن الحقيقي، أي أن الوزن الظاهري أقل من الوزن الحقيقي.

وفي حالة تباطؤ حركة المتصد أي $a < 0$ فإن التقل الظاهري يكون أكبر من التقل الحقيقي.
أما إذا تحرك المتصد بحركة منتظم أي $a = 0$ سواء نحو الأعلى أو الأسفل، فإن الميزان يشير إلى التقل الحقيقي كما لو أن المتصد ساكن.

7.13 الحركة المنحنية:

لقد عالجنا حتى الآن الحركة المستقيمة، لنتعتبر الآن حالة الحركة المنحنية. إذا كان للقوة منحني السرعة نفسه كانت الحركة حسب خط مستقيم. ولتوليد حركة منحنية ينبغي أن تشكل القوة المحصلة زاوية مع السرعة، بحيث يكون للتتسارع مركبة عمودية على الصرعة، مما يفسر تغير منحني الحركة. ومن ناحية أخرى فإننا نذكر أن القوة موازية للتتسارع. إن العلاقات بين مختلف هذه الأشعة في الحركة المنحنية يوضحها الشكل (7-16).



الشكل (7-16) العلاقة بين المركبتين المماسية والناظمة للقوة للتتسارع في الحركة المنحنية.

من العلاقة $\bar{F} = m \bar{a}$ ومن العلاقات (5.44) نستنتج أن مركبة القوة المماسة للمسار أو القوة المماسية هي:

$$F_T = m \frac{dv}{dt} \Leftrightarrow F_T = m a_T \quad (7.27)$$

وأن مركبة القوة العمودية على المسار، أو القوة الناظمة، أو الجاذبة هي:

$$F_N = m \frac{v^2}{\rho} \Leftrightarrow F_N = m a_N \quad (7.28)$$

حيث m هي نصف قطر اخناء المسار. إن القوة الجاذبة موجهة دوماً نحو مركز تغير المسار. والقوة المماسية هي المسئولة عن تغير مقدار السرعة، بينما القوة الجاذبة مسئولة عن تغير المنسوب، فلو كانت القوة المماسية معروفة لما كان هناك تسارع مماسي، وللكرة دائرية منتظامه. ولو كانت القوة الجاذبة معروفة لما كان هناك تسارع ناظمي وللكرة دائرية منتظامة.

وفي الحالة الخاصة للحركة الدائرية يكون ρ هو نصف قطر الدائرة R ويكون $v = \omega \cdot R$ حيث إن القوة تكون أيضاً:

$$F_N = m\omega^2 \cdot R \quad (7.29)$$

$$F_N = m \frac{v^2}{R} \quad \text{وأيضاً:}$$

وإن التسارع الوحيد في الحركة الدائرية المنتظمة هو a_N ، والذي يمكن كتابته بالشكل الشعاعي \vec{v} $\vec{a} = \vec{\omega} \times \vec{v}$ ويكون لدينا وبالتالي:

$$\vec{F} = m \vec{a} = m \vec{\omega} \times \vec{v} = \vec{\omega} \times (m \vec{v}) \quad \text{وحيث إن } \vec{p} = m \vec{v} \text{ إذن:}$$

$$\vec{F} = \vec{\omega} \times \vec{p} \quad (7.30)$$

وهذه علاقة رياضية مفيدة بين القوة والسرعة الزاوية وكمية الحركة لجسم يقوم بحركة دائرية منتظمة.

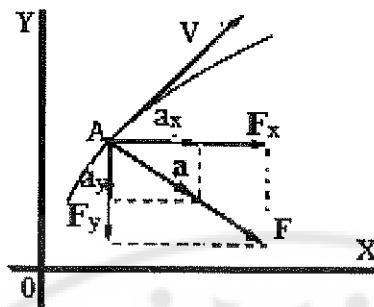
قد يكون في بعض الأحيان من المناسب أكثر استعمال المركبات القائمة للقوة \vec{F} ، الشكل 7.17) فمثلاً في حالة الحركة المستوية يمكن تحليل العلاقة الشعاع $\vec{a} = m \vec{v}$ إلى المعادلين التاليتين:

$$\vec{F} \quad F_x = ma_x \quad F_y = ma_y$$

أو إلى الشكلين التاليين:

$$F_y = m \frac{dv_y}{dt} \quad F_x = m \frac{dv_x}{dt} \quad (7.31)$$

وبتكامل هذه المعادلات يمكننا الحصول على سرعة وموضع الجسم في كل لحظة.



الشكل (7.17) العلاقة بين المركبات القائمة للقوة للتتسارع في الحركة المنحنية.

وشكل عام، بما في ذلك حالة الكتلة المتغيرة، ينبغي أن نستعمل $\vec{F} = d\vec{p}/dt$ إلا أن P لكونها موازية للسرعة، هي ماس للمسار، يمكننا إذن أن نكتب $\vec{p} = p \cdot \vec{u}_T$. وباستخدام العلاقة (5.42) يصبح لدينا:

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{dp}{dt} \vec{u}_T + \frac{d\vec{u}_T}{dt} p = \frac{dp}{dt} \vec{u}_T + \frac{v p}{\rho} \vec{u}_N$$

وبدلاً من العلاقات (7.27) و (7.28) يكون لدينا إذن:

$$F_N = \frac{p v}{\rho} \quad \text{و} \quad F_T = \frac{dp}{dt}$$

مسألة محلولة 9:

يُجعل عادة الطرق وخطوط السكك الحديدية مائلة على الأفق في المنعطفات ، الشكل (18-7) ، لتوليد القوة الجاذبة الضرورية للسيارة التي تتحرك على هذا المنعطف. أوجد زاوية الميل هذه بدلالة سرعة العربة على المنعطف.

الحل :

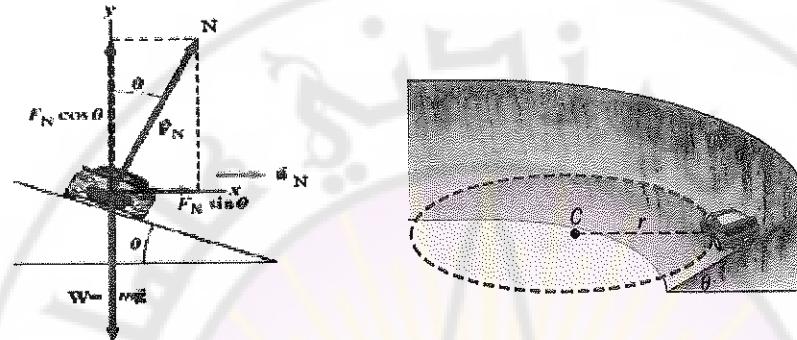
يمثل الشكل (18-7) الطريقة التي تجعل بها المنعطفات مائلة (إلا أن الزاوية هنا مبالغ بها). إن القوى المؤثرة على السيارة هي: الوزن $W = m.g$ ورد الفعل الناظمي N للطريق. محصلتهما F_N ينبغي أن تكون كافية لتوليد القوة الجاذبة المعاكسة بالعلاقة (7.28).

$$F_N = mv^2/r \quad \text{لدينا العلاقة:}$$

حيث r : هو نصف قطر المنعطف.

ومن الشكل نحصل على:

$$\tan \alpha = \frac{F_N}{W} = \frac{v^2}{r \cdot g}$$



الشكل (7-18) رفع جانب الطريق عند المنعطف لتوليد قوة جاذبة.

فالنتيجة إذن مستقلة عن كتلة الجسم. وحيث إن α تبقى ثابتة بمجرد بناء الطريق، فإن هذه العلاقة تعطي السرعة الصحيحة للسير في المنعطف بحيث لا تكون هناك أية قوة جانبية تؤثر على السيارة. أما من أجل السرع التي هي أصغر أو أكبر قليلاً فليست هناك مشكلة في المنعطف؛ لأن الطريق يؤمن قوة التوازن الازمة. إلا أنه حين تكون السرعة أكبر بكثير فإن السيارة تسعى للخروج من المنعطف.

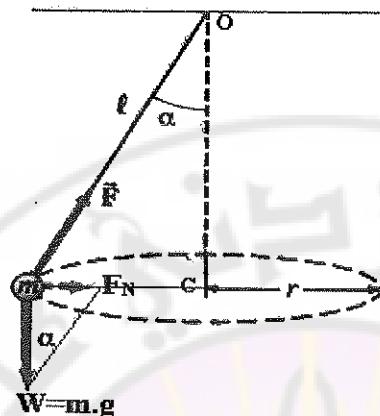
مسألة محلولة 10:

نجعل كتلة m معلقة بخيط طوله L في نقطة ثابتة تدور حول الشاقول بسرعة زاوية ω . أوجد الزاوية التي يصنعها الخيط مع الشاقول. يدعى مثل هذا الجهاز بالنواس المخروطي، الشكل (7-19).

الحل :

إن الجملة مماثلة على الشكل (7-19) الكتلة m تتحرك حول الشاقول OC راسمة دائرة نصف قطرها

$$r = CA = OA \sin\alpha = L \sin\alpha$$



الشكل (19-7) النواس المخروطي.

أما القوى المؤثرة على A فهي التالية:

ثقله $W = m.g$ وتوتر الخيط F . ومحصلةهما F_N ينبغي أن تساوي بالضبط القوة الجاذبة

اللازمة لكي ترسم الدائرة، لدينا إذن، باستخدام العلاقة (7.29)

$$F_N = m \omega^2 R = m \omega^2 L \sin \alpha$$

$$\tan \alpha = \frac{F_N}{W} = \frac{\omega^2 L \sin \alpha}{g}$$

وبحسب الشكل لدينا إذن:

$$\tan \alpha = \sin \alpha / \cos \alpha$$

ولدينا

$$\cos \alpha = \frac{g}{\omega^2 L}$$

فالزاوية α هي إذن أكبر كلما كانت السرعة أعلى، وهذا ما تشيته التجربة، ولهذا السبب فإن النواس المخروطي بقى يستعمل لزمن طويل كمنظم للسرعة في الآلات البخارية فهو يغلق وصول البخار حين تتجاوز السرعة حدًا معيناً مسبقاً، ويفتحه حين تنقص السرعة عن هذه القيمة.

مسألة محلولة 11:

احسب القوى الناظمة والمماسية التي تؤثر على قذيفة تطلق أفقياً من سطح بناء.

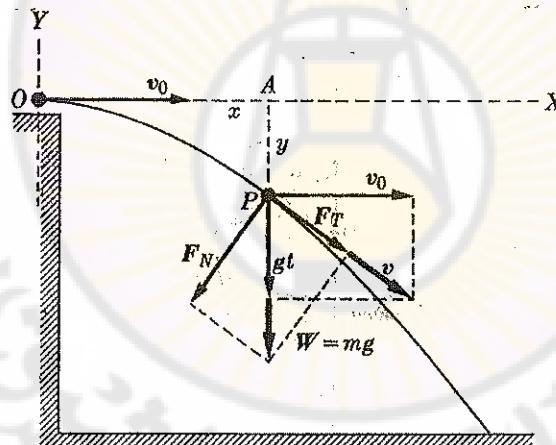
الحل :

إذا أطلقت القذيفة بسرعة ابتدائية v_0 (الشكل 7-20) فإن سرعتها الأفقية في المنطقة P تبقى v_0 أما سرعتها الشاقولية فتكون $g.t$ ، حيث t هو الزمن اللازم للقذيفة لكي تسقط المسافة y أو لكي تقطع المسافة الأفقية $x = v_0.t$. إن السرعة الكلية للقذيفة هي إذن:

$$v = \sqrt{v_0^2 + g^2 t^2}$$

وبالتالي فإن العلاقة (7.27) تعطينا القوة المماسية:

$$F_T = m \frac{dv}{dt} = \frac{m g^2 t}{\sqrt{v_0^2 + g^2 t^2}}$$



الشكل (7.20)

ولإيجاد القوة الجاذبة بإمكاننا استخدام العلاقة (7.28) إلا أن هذا يتطلب الحساب المسبق لنصف قطر تقوس منحي المسار الذي هو قطع مكافئ. يمكننا في هذه الحالة تجنب هذا الحساب؛ لأننا نعلم أن القوة المحصلة هي:

$$W = m.g = \sqrt{F_T^2 + F_N^2} \Rightarrow$$

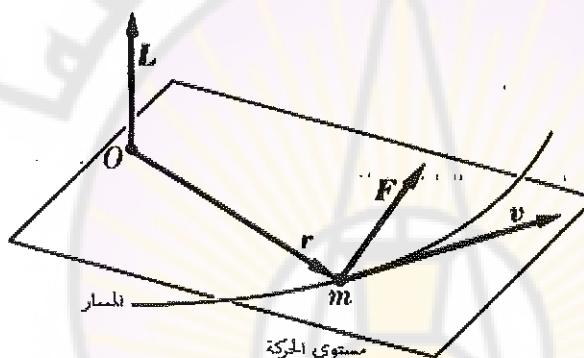
$$F_N = \sqrt{W^2 - F_N^2} = \frac{m g v_0}{\sqrt{v_0^2 + g^2 t^2}}$$

7.14 عزم كمية الحركة:

إن عزم كمية الحركة (أو العزم الحركي) بالنسبة إلى نقطة O (الشكل 7-21) لجسم كتلته m يتحرك بالسرعة v (وله وبالتالي كمية حركة $\vec{p} = m \vec{v}$) يعرف بالجداه الشعاعي:

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} \quad (7.32)$$

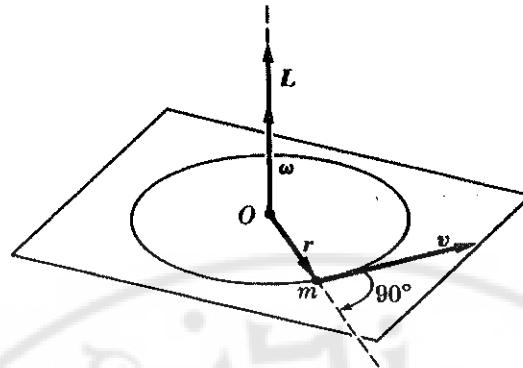
$$\vec{L} = m \vec{r} \times \vec{v} \quad \text{أو:}$$



الشكل (7-21) عزم كمية حركة الجسم.

فعزم كمية الحركة هو إذن شعاع عمودي على المستوى المعين بالشعاعين r و v وعزم كمية حركة الجسم يتغير بصورة عامة مقداراً ومنحى حيث يتحرك الجسم، إلا أنه إذا كانت حركة الجسم تتم في مستوى، وكانت النقطة O واقعة في هذا المستوى، فإن منحى عزم كمية الحركة يبقى ذاته، أي عمودياً على المستوى حيث يكون الشعاعان r و v في المستوى. وفي حالة الحركة الدائرية (الشكل 7-22) إذا كانت O هي مركز الدائرة، فإن الشعاعين r و v متوازيان، و $v = \omega r$ بحيث إن:

$$L = m \cdot r \cdot v = m \cdot r^2 \cdot \omega \quad (7.33)$$



الشكل (7-22) العلاقة بين السرعة الزاوية وعزم كمية الحركة في الحركة الدائرية.

إن منحى \vec{L} هو منحى ω نفسه والمعادلة (7.33) يمكن أن تكتب بشكل شعاعي:

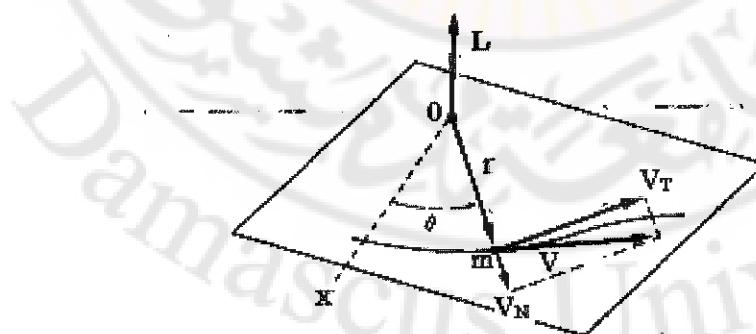
$$\vec{L} = m r^2 \vec{\omega} \quad (7.34)$$

إذا لم تكن الحركة المستوية دائرية؛ إنما منحنية، فيمكننا تحليل السرعة إلى مركبيها القطرية والأفقية (أو المماسية والناظمية) $\vec{v} = \vec{v}_N + \vec{v}_T$ كما في الشكل (7-23) ويمكننا أن نكتب عزم كمية الحركة بالشكل:

$$\vec{L} = m \vec{r} \times (\vec{v}_N + \vec{v}_T) = m \vec{r} \times \vec{v}_N$$

وذلك لأن $\vec{r} \times \vec{v}_N = 0$ (حيث الشعاعان متوازيان). ونحصل بالتالي على قيمة \vec{L} ، أو أيضاً، حيث إن $L = m r v_T$

$$L = m r^2 \frac{d\theta}{dt} \quad (7.35)$$



الشكل (7-23) العلاقة بين عزم كمية الحركة والمركبة العرضية للسرعة.

إن هذه العبارة الأخيرة مماثلة للعبارة (7.33) التي حصلنا عليها من أجل الحركة الدائرية، وذلك لأن $\omega = d\theta / dt$. لكن في الحالة العامة r ليست ثابتة. وإذا تذكّرنا المعادلة التي تعطى الجداء الشعاعي أمكننا أن نكتب عزم كمية حركة جسيم بالشكل:

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} = \begin{vmatrix} \vec{u}_x & \vec{u}_y & \vec{u}_z \\ x & y & z \\ p_x & p_y & p_z \end{vmatrix}$$

أو بدلالة مركباته:

$$L_x = yp_z - zp_y, \quad L_y = zp_x - xp_z, \quad L_z = xp_y - yp_x \quad (7.36)$$

يمكّننا أن نلاحظ بسهولة أنه في حالة الحركة المستوية، مثلاً في المستوى XY لذينما

$$L_z = p_z = 0 \quad \text{وحيث إن } L_x = L_y = 0 \quad \text{ولا تبقى سوى المركبة}$$

وهكذا نجد من جديد أن عزم كمية الحركة عمودي على المستوى، كما سبق وأشارنا لذلك من قبل بمحاكمة مختلفة.

لأنحد الآن مشتق العلاقة (7.32) بالنسبة للزمن:

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \frac{d\vec{r}}{dt} \times \vec{p} + \vec{r} \times \frac{d\vec{p}}{dt} \quad (7.37)$$

و بما أن: $d\vec{r} / dt = \vec{v}$ وأن: $\vec{p} = m\vec{v}$ موارِ دائمًا لـ لذلك نجد:

$$\frac{d\vec{r}}{dt} \times \vec{p} = \vec{v} \times \vec{p} = m\vec{v} \times \vec{v} = 0$$

ومن ناحية أخرى $d\vec{p} / dt = \vec{F}$ حسب العلاقة (7.12) وتصبح العلاقة (7.37) إذن

$d\vec{L} / dt = \vec{r} \times \vec{F}$ فإذا تذكّرنا أنه حسب التعريف (4.5) عزم القوة \vec{F} بالنسبة للنقطة

هو $\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F}$ نحصل في النهاية على:

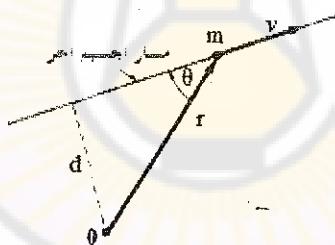
$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{\tau} \quad (7.38)$$

إن العلاقة (7.38) شبيهة جداً بالعلاقة (7.12) حيث حل عزم كمية الحركة \bar{L} محل كمية الحركة \bar{p} وحل العزم $\bar{\tau}$ محل القوة \bar{F} . وهي علاقة أساسية من أجل معالجة الحركات الدورانية ، وهي تنص على أن: مشتق كمية حركة جسم بالنسبة للزمن يساوي عزم القوة المطبقة عليه. وهذا يعني أن تغير عزم كمية الحركة $d\bar{L}/dt$ خلال فترة زمنية قصيرة dt مواز للعزم τ المطبق على الجسم.

7.15 القوى المركبة:

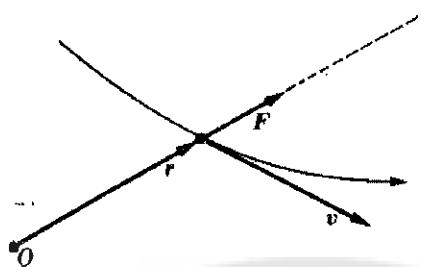
إذا كان العزم المطبق على جسم صفرأ ($\bar{r} \times \bar{F} = 0$) فينبعي أن يكون لدينا حسب العلاقة (7.38) ، $d\bar{L}/dt = 0$ أي أن \bar{L} شعاع ثابت .

إذن عزم كمية حركة جسم هو شعاع ثابت إذا كان عزم القوى صفرأ، يتحقق هذا الشرط إذا كان $\bar{F} = 0$ ، أي إذا كان الجسم حرراً. لدينا من الشكل (7-24) إن $L = m.v.r.\sin\theta = m.v.d$ حيث: $d = r \sin\theta$ إن هذا المقدار يبقى ثابتاً، لأن العوامل الداخلية فيه جميعها هي مقادير ثابتة حيث إن مسار الجسم الحر مستقيم وأن سرعته ثابتة.



الشكل (7-24) عزم كمية الحركة ثابت من أجل جسم حر.

يتتحقق الشرط $0 = \bar{r} \times \bar{F}$ كذلك إذا كانت \bar{F} موازية لـ r أو بكلمة أخرى إذا كان منحى \bar{F} يمر بالنقطة O. إن القوة التي يمر منحاجها دوماً ب نقطة ثابتة تدعى بالقوة المركبة (الشكل 7-25) إذن عندما يتحرك جسم تحت تأثير قوة مركبة فإن عزم كمية حركته يبقى ثابتاً، والعكس صحيح. ويمكن صياغة ذلك بشكل آخر: عندما تكون القوة مركبة فإن عزم كمية الحركة بالنسبة لمركز القوة هو ثابت للحركة، وبالعكس.



الشكل (7-25) عزم كمية الحركة ثابت في حالة الحركة تحت تأثير قوة مركبة.

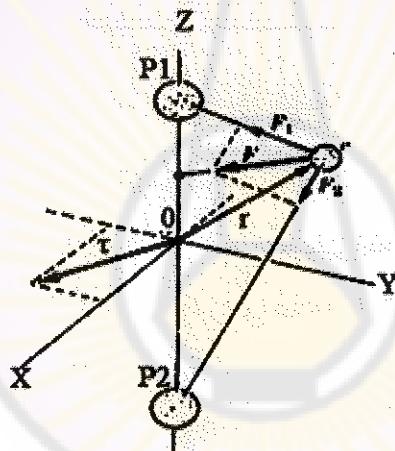
إن هذه النتيجة مهمة جداً لأن كثيراً من القوى في الطبيعة هي قوى مركبة، فعلى سبيل المثال، تتحرك الأرض حول الشمس بتأثير قوة مركبة متوجهة دوماً نحو مركز الشمس. إن عزم كمية حركة الأرض بالنسبة إلى الشمس هو مقدار ثابت، والإلكترون في ذرة الهيدروجين يتحرك بشكل رئيس تحت تأثير القوة المركبة الناتجة عن التأثير المتبادل الكهربائي مع النواة وهذه القوة متوجهة دوماً نحو النواة. وعزم كمية حركة الإلكترون بالنسبة للنواة هو إذن ثابت.

أما في الذرات متعددة الإلكترونات فإن القوة المؤثرة على كل إلكترون ليست مركبة تماماً؛ لأنها بالإضافة إلى التأثير المتبادل المركزي مع النواة هناك أيضاً التأثيرات المتبادلة مع الإلكترونات الأخرى، إلا أنه يمكن بصورة عامة اعتبار أن القوة الوسطية المؤثرة على الإلكترون مركبة. ويمكن كذلك بالنسبة لبعض النوى. بتقريب أولي، نفترض أن مركباتها (البروتونات، والنيترونات) تتحرك تحت تأثير قوى مركبة وسطياً.

وعلى العكس من ذلك، ففي جزءة ما لا تكون القوة المؤثرة على الإلكترون مركبة؛ لأنها تنتج من الجذب الذي تولده، مختلف النوى ومن دفع الإلكترونات الأخرى، إن عزم كمية حركة الإلكترون ليس ثابتاً إذن، فجزءة ثنائية الذرة تشكل حالة مهمة (الشكل 7-26) يدور الإلكترون e حول نوتين \vec{p}_1 و \vec{p}_2 وهو خاضع للقوىين \vec{F}_1 و \vec{F}_2 واللتين مجموعتهما $\vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2$ تقع دوماً في المستوى المعين بالشعاع $\vec{Oe} = \vec{r}$ وبال المستقيم الواسط بين النوتين والذي سنعتبره المحور Z إن العزم المحصل، بالنسبة لمركز ثقل الجزئية O، المؤثر على الإلكترون e (إذا أهلنا التأثيرات المتبادلة الأخرى بين الإلكترونات):

$$\vec{\tau} = \vec{r} \times (\vec{F}_1 + \vec{F}_2) = \vec{r} \times \vec{F}$$

ومن الشكل (7-26) نرى أن هذا العزم عمودي على المستوى المعين بشعاع الموضع \vec{r} وبالمحور Z فالعزم يقع إذن في المستوى XY أو أن $\tau_z = 0$ وينتاج من هذا وفق العلاقة (7.38) أن: $dL_z / dt = 0$ وبالتالي $L_z = \text{const}$ وبالرغم من أن عزم كمية حركة الإلكترون ليس ثابتاً إلا أن مركبته على محور الجزيئية أو المحور Z يبقى ثابتاً، وليس هذه النتيجة صحيحة من أجل جزيئية ثنائية الذرة فقط؛ وإنما هي كذلك من أجل أي جزيئية خطية أو بشكل أعم، من أجل الحركة تحت تأثير قوة تتقاطع دوماً مع محور ثابت. إن مثل هذه القوة تدعى بالقوة المحورية إذن: عندما تكون القوة محورية، فإن مركبة عزم كمية الحركة على هذا المحور تبقى ثابتة. إن هذه النتيجة مفيدة جداً لدى دراسة الذرات والجزيئات.



الشكل (7-26) في حالة الحركة تحت تأثير قوة محورية تكون مركبة عزم كمية الحركة وفق المحور ثابت. إن الحركة الناتجة عن تأثيره قوة مركبة تقع دوماً في مستوى واحد؛ وذلك لأن \bar{L} ثابت لذلك باستخدام العلاقة (7.35) فإن:

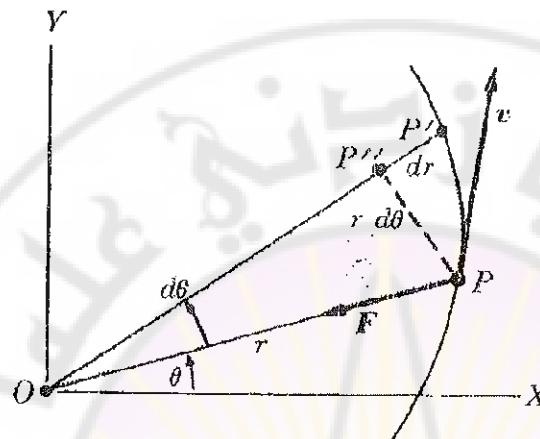
$$r^2 \frac{d\theta}{dt} = \text{const}. \quad (7.39)$$

حين ينتقل الجسم من الموضع P إلى الموضع P' الشكل (7-27) فإن شعاع نصف القطر r يمسح السطح المظل، والذي يقابل المثلث OPP وبالتالي:

$$dA = \frac{1}{2} r^2 d\theta$$

$$\frac{dA}{dt} = \frac{1}{2} r^2 \frac{d\theta}{dt}$$

والسطح الممسوح في وحدة الزمن:



الشكل (7-27) تحت تأثير القوى المركبة يمسح شعاع الموضع سطوحاً متساوياً في أزمنة متساوية.

إذا قارنا هذه النتيجة بالعلاقة (7.39) وجدنا أن $dA/dt = const.$ مما يدل على أنه في الحركة الناتجة عن تأثير قوة مركبة يمسح شعاع نصف القطر سطوحاً متساوياً في أزمنة متساوية. إن هذه النتيجة أهمية تاريخية لما لها من علاقة باكتشاف قوانين حركة الكواكب وهي تعرف باسم قانون كبلر الثاني.

مسألة محلولة 12:

أوجده، في حالة القيمة في المسألة المحلوله (11) عزم كمية الحركة والعزم حول النقطة O تحقق من صلاحية العلاقة (7.38).

الحل:

يتجدر أن نختار المحورين ox أو oy كما هو مبين على الشكل (7-20) فإن إحداثيات النقطة P تكون:

$$y = AP = -\frac{1}{2} g t^2, \quad x = OA = v_0 t$$

وتكون مركبات سرعة P هي:

$$V_y = -g t \quad V_x = v_0$$

فإذا تذكّرنا أن $\vec{p} = m\vec{v}$ واستخدمنا المعادلة الثالثة من (7.36) أمكننا أن نكتب:

$$L_z = x p_y - y p_x = m(x v_y - y v_x) = -\frac{1}{2} m g v_0 t^2$$

أما مركبات القوة المطبقة على P فهي:

$$F_y = -mg \quad F_x = 0$$

وباستعمال العلاقة (4.8) فإننا نحصل على:

$$\tau_z = x F_y - y F_x = -m g v_0 t$$

ويستطيع الطالب أن يتحقق من أنه في هذه الحالة $dL_z / dt = \tau_z$ بحيث إن العلاقة (7.38) تطبق.

مسألة محلولة 13:

قدّر عزم كمية حركة الأرض حول الشمس، وكذلك عزم كمية حركة الإلكترون حول النواة في ذرة الهيدروجين. افترض في كلتا الحالتين للتبسيط أن المدار دائري بحيث إنه يمكن تطبيق علاقات الشكل (7.22).

الحل :

إن كتلة الأرض هي $5.98 \times 10^{24} \text{ kg}$ وبعدها الوسطي عن الشمس هو: $1.49 \times 10^{11} \text{ m}$ وإن دوران الأرض حول الشمس هو $3.16 \times 10^7 \text{ s}$ وحسب العلاقة (5.51) فإن السرعة الزاوية الوسطية للأرض حول الشمس هي إذن:

$$\omega = \frac{2\pi}{P} = \frac{2\pi}{3.16 \times 10^7 \text{ s}} = 1.98 \times 10^{-7} \text{ s}^{-1}.$$

وبحسب العلاقة (7.33) فإن عزم كمية حركة الأرض هو وبالتالي:

$$\begin{aligned} L &= mr^2 \omega \\ &= (5.98 \times 10^{24})(1.49 \times 10^{11})^2 (1.98 \times 10^{-7}) = 2.67 \times 10^{40} \text{ m}^2 \text{ kg s}^{-1} \end{aligned}$$

ومن ناحية أخرى فلإلكترون في ذرة الهيدروجين كتلة مقدارها $9.11 \times 10^{-31} \text{ kg}$ وبعد وسطياً عن النواة مقداره $5.29 \times 10^{-11} \text{ m}$ وسرعة زاوية مقدارها $4.13 \times 10^{16} \text{ s}^{-1}$ وكذلك باستعمال العلاقة (7.33) من جديد نجد عزم كمية حركة الإلكترون حول النواة:

$$L = mr^2\omega \\ = (9.11 \times 10^{-31})(5.29 \times 10^{-11})^2(4.13 \times 10^{16}) = 1.05 \times 10^{-34} \text{ m}^2 \text{ kg s}^{-1}$$

إن هذه القيمة العددية هي إحدى الثوابت الأكثـر أهمية في الفيزياء، ويرمز لها بالرمز \hbar . إن عزم كمية حركة الجسيمات الذرية والعنصرية يعبر عنها عادة بوحدات \hbar . والكمية $\hbar = 2\pi \text{ h}$ تسمى ثابتة بلانك.

مسائل

7.1 جسم كتلته 3.2 kg يتحرك نحو الغرب بسرعة 6.0 m s^{-1} وجسم آخر كتلته 1.6 kg

يتحرك نحو الشمال بسرعة 5.0 m s^{-1} . يدخل الجسمان في تأثير متبادل أحدهما مع الآخر،

وبعد ثانيةين تصبح حركة الأول نحو E $N30^\circ$ (أي بالاتجاه شمال شرق بزاوية 30° مع

الشمال) وبسرعة 3.0 ms^{-1} والمطلوب إيجاد:

(1) مقدار سرعة الجسم الثاني والاتجاه.

(2) كمية الحركة الكلية للجسمين في البداية وبعد انقضاء الثانيةين.

(3) تغير كمية حركة كل من الجسمين.

(4) تغير سرعة كل من الجسمين.

(5) مقدار تغيرات السرع تتحقق من العلاقة (7.9).

7.2 يتحرك جسم كتلته 0.2 kg بسرعة 0.4 ms^{-1} وفق المحور X ثم يصطدم بجسم ثاكن

كتلته 0.3 kg . بعد التصادم أصبح الجسم الأول يتحرك بسرعة 0.2 m s^{-1} بالاتجاه يصنع

زاوية 40° مع المحور X. عين:

(a) مقدار سرعة الجسم الثاني، ومنحاه بعد التصادم.

(b) تغير سرعة وكمية حركة كل من الجسمين.

(c) تتحقق من العلاقة (7.9).

7.3 لنعتبر جملة الأرض والقمر (ونهمل حركة هذه الجملة حول الشمس). يدور القمر في

28 يوماً حول الأرض على دائرة نصف قطرها $4.2 \times 10^8 \text{ m}$ ، والمطلوب:

(a) ما هو تغير كمية حركة القمر في 14 يوماً؟

(b) كم ينبغي أن يكون تغير كمية حركة الأرض في الفترة الزمنية نفسها؟

(c) هل الأرض ثابتة في الجملة أرض - قمر؟

(d) كتلة الأرض أكبر بـ 80 مرة من كتلة القمر . ما هو تغير سرعة الأرض في 14

يوماً .

7.4 تلقى قنبلة يدوية بشكل أفقى 8 m s^{-1} وتنفجر إلى ثلاث شظايا متساوية .
تابع الشظية الأولى حركتها الأفقية بسرعة 16 ms^{-1} وتندفع الثانية نحو الأعلى بزاوية 45° بينما تندفع الثالثة بالزاوية نفسها نحو الأسفل . أوجد مقدارى السرعة للشظتين الثانية والثالثة .

7.5 يتحرك قمر اصطناعي موازٍ للأرض بسرعة 8 kms^{-1} فإذا كنا نريد إلقاء حمل كتلته 50 kg مباشرة إلى الأرض بقذفه أفقياً من القمر الاصطناعي . احسب سرعة القمر بعد قذف الحمل إذا كان ، كتلته الكلية (بما فيها الحمل) هي 450 kg (ما هي سرعة الحمل بالنسبة إلى الأرض مباشرة بعد القذف) .

7.6 عربة كتلتها 1.5 kg تسير على سكتها بسرعة 0.2 m s^{-1} إلى أن تصطدم بمحاجز ثابت في نهاية السكة . ما هو تغير كمية حركة العربة والقوة المطبقة عليها إذا كانت خلال 0.1 s :
• (a) تصبح ساكنة .

• (b) ترتد بسرعة 0.1 m s^{-1} ؟ نقاش الحفاظ كمية الحركة في التصادم .

7.7 تبلغ كتلة سيارة 1500 kg وسرعتها الابتدائية 60 kmhr^{-1} حين تكبح السيارة لتوليد تباطؤ ثابت توقف السيارة خلال 1.2 min . عين القوة المطبقة على السيارة .

7.8 كم من الوقت ينبغي أن تؤثر قوة ثابتة مقدارها $N = 80$ على جسم كتلته 12.5 kg لإيقافه علمًا بأن سرعته الابتدائية هي : 72 km hr^{-1} .

7.9 جسم كتلته g 10 يسقط من ارتفاع 3 m على كومة رمل فيدخل فيها إلى عمق 3cm قبل أن يقف . ما هي القوة التي أثر بها الرمل على الجسم ؟

7.10 يقف رجل على سطح سيارة شاحنة تسير بسرعة 36 km hr^{-1} بأية زاوية وبأي اتجاه ينبغي أن يميل الرجل لكي يتجنب السقوط إذا كانت سرعة الشاحنة تصبح في ثانتين :

- . 45 km hr⁻¹ (a)
 . 9 km hr⁻¹ (b)

7.11 يهبط مصعد فارغ كتلته 5000 kg شاقولياً بتسارع ثابت منطلقًا من وضع السكون، ويقطع 30 m خلال الـ 10 s الأولى. احسب توتر الحبل الحامل للمصعد.

- 7.12 رجل كتلته 90 kg في المصعد. أوجد القوة التي تؤثر بها أرض المصعد عليه عندما:
- (a) يصعد المصعد بسرعة متناظمة.
 - (b) يكون للمصعد تسارع متوجه نحو الأعلى مقداره 3 m s⁻².
 - (c) يكون له تسارع مماثل متوجه نحو الأسفل.
 - (d) ينقطع الحبل ويسقط المصعد سقوطاً حراً.

7.13 جسم كتلته 2 kg يتحرك دون احتكاك على سطح أفقي تحت تأثير قوة أفقية:

$$F = 55 + t^2$$

حيث تقدر F بالنيوتن و t بالثواني. احسب سرعة الكتلة في اللحظة $t = 5 s$ (يكون الجسم في وضع السكون في اللحظة $t = 0$).

7.14 إن القوة المحصلة المؤثرة على جسم كتلته m هي $F = F_0 - k t$ حيث: F_0 و k ثابتان أما t فهي الزمن. أوجد التسارع. وبالتكامل أوجد المعادلات للسرعة وللموضع.

7.15 يتحرك جسم، كان في البداية ساكناً في x_0 ، على خط مستقيم تحت تأثير القوة:

$$F = -k / x^2$$

بين أن سرعته في النقطة x هي: $v^2 = 2(k/m)(1/x - 1/x_0)$ يمكن استعمال هذه الطريقة لتعيين سرعة جسم يسقط على الأرض من ارتفاع كبير.

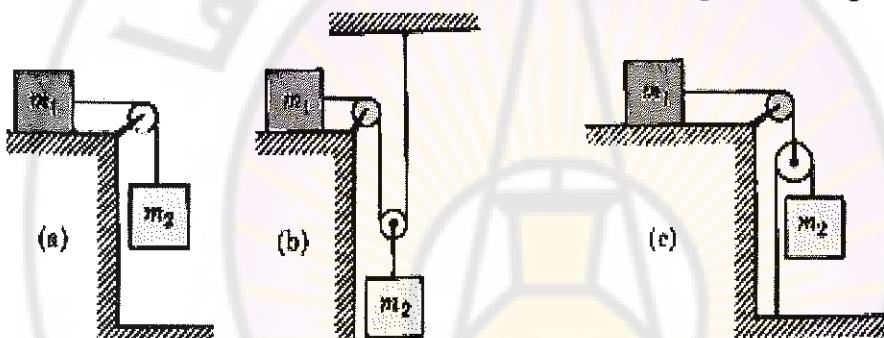
7.16 يتحرك جسم كتلته 1kg دون احتكاك على مستوي مائل بزاوية 30° على الأفقي. بأي تسارع يتحرك الجسم إذا طبقت عليه قوة 8 N موزعة للمستوى ومتوجهة (1) نحو الأعلى (2) نحو الأسفل؟

7.17 سيارة شاحنة كتلتها 5000 kg تسير نحو الشمال بسرعة 30 m s^{-1} ثم تدور، في 20 s ، في طريق متوجه $E 70^\circ N$ والمطلوب حساب:

(a) تغير كمية حركتها.

(b) مقدار القوة الوسطية المؤثرة على الشاحنة، ومنحها.

7.18 احسب تسارع الجسمين m_1 و m_2 وتوتر الحبال، الشكل (7.28) جميع البكرات لها ثقل مهملاً، وتتحرك دون احتكاك، والأجسام تنزلق دون احتكاك. أي الجمل يمكن أن يجعل m_1 تسارع أكثر من السقوط الحر؟ حل جرياً أولاً ثم طبق على الحالة التي تكون فيها: $m_1 = 4 \text{ kg}$, $m_2 = 6 \text{ kg}$



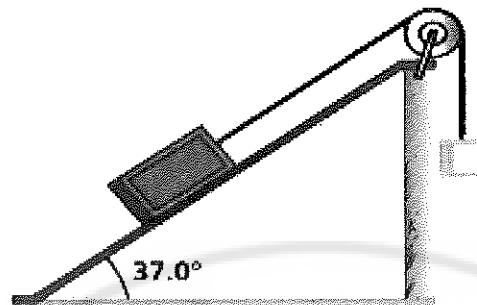
الشكل (7.28)

7.19 تتصل كتلتان بحبيل مهملاً الكتلة وغير قابل للامتطاط وذلك عن طريق بكرة كما هو موضح في الشكل (7.29). تبلغ الكتلة الأولى المعلقة 16 kg ، أما الكتلة الثانية 8 kg فهي تمثل على المستوى بزاوية 37° ومعامل احتكاك (0.23) . تتحرّر الكتلتان وتبدأ حركتهما.

المطلوب:

1- إيجاد قيمة تسارع الكتلتين.

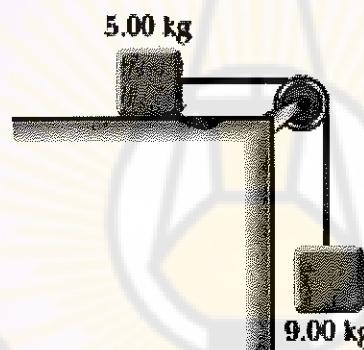
2- إيجاد قيمة توتر الحبل المتصل بالكتلتين.



الشكل (7-29)

7.20 جسم كتلته 5 kg يتحرك على منضدة أفقية بدون احتكاك ، متصل بجسم آخر كتلته 9 kg بحبل عن طريق بكرة كما هو موضح بالشكل (7-30) والمطلوب:

- حدد القوى المؤثرة على كل جسم.
- أوجد تسارع الجسمين وتوتر الحبل.



الشكل (7-30)

7.21 كتلته 0.2 kg ترتفع، على مستوى مائل بزاوية 30° على الأفق، بسرعة 12 $m \cdot s^{-1}$ فإذا كان عامل الاحتكاك مساوياً 0.16 عين إلى أية مسافة تتحرك الكتلة قبل أن تتوقف. ما هي سرعة الكتلة حين تعود إلى أسفل المستوى المائي؟

7.22 أوجد السرعة الحدية لكرة نصف قطرها 2 cm وكتافتها $1.50 \text{ g} \cdot \text{cm}^{-3}$ تسقط في الغليسرين (الذي كثافته $= 1.26 \text{ g cm}^{-3}$). أوجد كذلك سرعة الكرة حين يكون تسارعها $.100 \text{ cms}^{-2}$

7.23 جسم كتلته 45 kg يقذف شاقولياً بسرعة ابتدائية مقدارها 60 m s^{-1} يجد الجسم مقاومة من الهواء مقدارها $100 \text{ N} = -3v$ حيث $F = -3v$ بالنيوتون و v سرعة الجسم مقدر بالـ m s^{-1} . كم من الزمن يلزم حتى يبلغ الجسم أقصى ارتفاع؟ وما هو الارتفاع الأعظم؟

7.24 يسقط جسم، كان ساكناً في البداية، من ارتفاع 108 m في 5 s أوجد سرعة الحدية إذا كانت المقاومة متناسبة مع السرعة.

7.25 يقف رجل كتلته 70 kg على ميزان في مصعد متحرك نحو الأعلى فيقرأ وزنه 850 N ، ما هو تسارع المصعد؟

7.26 ما الوزن الظاهري لشخص كتلته 75 kg يتزلج على مستوى مائل بزاوية 37° بدون احتكاك؟

7.27 قذفت كرة كتلتها 0.125 kg رأسياً إلى أعلى بسرعة قدرها 8 m/s ، احسب التغير في كمية حركتها عندما تصبح على ارتفاع 2 m عن نقطة القذف، وهي صاعدة للأعلى.

7.28 عربة سكة حديد كتلتها 2000 kg تتحرك بسرعة 2.5 m/s (2.5). اصطدمت بمحاجز في نهاية الخط فارتدت إلى الخلف بسرعة 1.5 m/s (1.5). والمطلوب:

(a) التغير في كمية حركتها نتيجة لهذا التصادم.

(b) معدل التغير في كمية تحرك العربة إذا حدث هذا التغير في زمن قدره 0.5 ثانية .

7.29 تتحرك كرة كتلتها $1/10 \text{ kg}$ في خط مستقيم على سطح أفقي أملس بسرعة مقدارها 2.2 m/s فإذا اصطدمت الكرة بمحاجز شاقولي ثابت وارتدت إلى الوراء في خط سيرها الأول بسرعة قدرها 0.8 m/s . احسب الطاقة الحركية التي فقدتها الكرة بسبب التصادم.

7.30 جسم كتلته 180 gr يتحرك في خط مستقيم، فإذا تغيرت سرعته من 9 km/s إلى 63 km/hr في الاتجاه نفسه. احسب التغير في كمية حركته.

7.31 احسب عزم كمية حركة الأرض حول الشمس. وكذلك عزم كمية حركة الإلكترون حول النواة في ذرة الهيدروجين، بفرض أن المدارات دائيرية في كلتا الحالتين. تعطى $M = 5.98 \times 10^{24} \text{ kg}$ (كتلة الأرض)، بعد الأرض عن الشمس $m = 1.49 \times 10^{-11} \text{ m}$ وسرعته $m = 9.11 \times 10^{-31} \text{ kg}$ (كتلة الإلكترون)، بعد الإلكترون عن النواة $5.29 \times 10^{-11} \text{ m}$ وسرعته $4.13 \times 10^{16} \text{ rad/s}$.

7.32 يندفع الوقود من صاروخ كتلته في لحظة معينة kg / s 850 بمعدل 2.3 kg/s وبسرعة 2800 m/s بالنسبة للصاروخ. أوجد نفث الصاروخ، وتسارعه في تلك اللحظة.

7.33 يطلق صاروخ شاقولياً وتخرج منه كتلة من الغاز بمعدل $5 \times 10^{-2} m_0 \text{ kg s}^{-1}$ حيث m_0 هي كتلة الصاروخ الابتدائية. فإذا كانت سرعة خروج الغاز بالنسبة للصاروخ هي $5 \times 10^3 \text{ m s}^{-1}$ ، أوجد سرعة الصاروخ وارتفاعه بعد مضي 10 s .

7.34 سقطت كرة كتلتها 80 gr سقوطاً حراً من السكون من ارتفاع 120 cm عن أرض صلبة، فارتدت بعد الصدمة بالأرض إلى ارتفاع 70 cm رأسياً إلى الأعلى. والمطلوب:
 1: أوجد مقدار التغير في كمية حركة الكرة نتيجة لاصطدامها بالأرض.
 2: إذا حدث هذا التغير في زمن قدره $1/10 \text{ s}$ من الثانية فأوجد معدل التغير في كمية الحركة.

3: بفرض أن الأرض رملية، وأن الكرة لم ترتد ، وإنما غاصت هذه الكرة لمسافة 4 cm في الرمل عندئذٍ أوجد مقاومة الرمل التي لاقتها الكرة في أثناء غوصها بفرض أن هذه المقاومة ثابتة.



الفصل الثامن

العمل والطاقة

- 8.1 مقدمة.
- 8.2 العمل.
- 8.3 الاستطاعة.
- 8.4 وحدات العمل والاستطاعة.
- 8.5 الطاقة الحركية.
- 8.6 عمل قوة ثابتة في المقدار والمنحنى.
- 8.7 الطاقة الكامنة.
- 8.8 انفراط طاقة جسم.
- 8.9 الصدم.
- 8.10 الحركة المستقيمة تحت تأثير القوى التي تشتق من كمون.
- 8.11 الحركة تحت التأثير القوى المركزية التي تشتق من كمون.
- 8.12 مناقشة منحنيات الطاقة الكامنة.
- 8.13 القوى التي لا تشتق من كمون.



الفصل الثامن

العمل والطاقة

Work and energy

8.1 مقدمة:

سنعالج في هذا الفصل مختلف مواضع ديناميك جسم ولن نراقب وبالتالي، سوى جسم واحد، فحين نحل المعادلة الأساسية في ديناميك جسم (أي $\vec{F} = d\vec{p} / dt$) فإن بإمكاننا دائمًا إجراء التكامل مرة أولى إذا كنا نعرف القوة بدلالة الزمن لأنه ابتداءً من هذه المعادلة يمكن الحصول بالتكامل على:

$$\int_{P_0}^P d\vec{p} = \int_{t_0}^t \vec{F} dt \quad \Rightarrow \\ \vec{p} - \vec{p}_0 = \int_{t_0}^t \vec{F} dt = \vec{I}$$
 (8.1)

إن الكمية $\int_{t_0}^t \vec{F} dt = \vec{I}$ التي تظهر في الطرف الأيمن تدعى الدفع. والعلاقة (8.1) تشير إلى أن:

"تغير كمية حركة الجسم يساوي الدفع". وبما أن الدفع هو جداء قوة في زمن، فإن قوة كبيرة جداً تؤثر خلال زمن قصير يمكن أن تولد التغير نفسه في كمية الحركة الذي تولده قوة صغيرة خلال زمن أطول. فعلى سبيل المثال، حين يضرب اللاعب كرة، فهو يؤثر بقوة كبيرة خلال زمن قصير جداً، وينتتج عن ذلك تغير كبير في كمية حركة الكرة، ولكي ينتج تغير مماثل لكمية الحركة ينبغي أن تؤثر قوة الثقالة على الكرة خلال زمن أطول بكثير.

إذا بدلنا \vec{p} بالكمية المكافئة لها $m\vec{v}$ يصبح من الممكن إجراء التكامل من جديد والحصول على موضع الجسم بدلالة الزمن ونحصل على:

$$\vec{v} = \vec{v}_0 + \frac{1}{m} \vec{I} \Leftrightarrow m\vec{v} - m\vec{v}_0 = \vec{I}$$

فإذا تذكّرنا أن: $\vec{r} = \vec{v} / dt$ كان بإمكاننا أن نكتب:

$$\int_{r_0}^r d\vec{r} = \int_{r_0}^r \left(\vec{v}_0 + \frac{1}{m} \vec{I} \right) dt$$

$$\dots \vec{r} = \vec{r}_0 + \vec{v}_0 t + \frac{1}{m} \int_{t_0}^t \vec{I} dt$$

وهذا يعطينا \vec{r} بدلالة t . وفي المسائل المهمة التي نصادفها في الفيزياء لا نعرف القوة المؤثرة على الجسم بدلالة الزمن؛ وإنما نعرفها بدلالة الموضع المعين بواسطة الشعاع \vec{r} أو بواسطة الإحداثيات x و y و z . وبكلمة أخرى نعرف (r) أو $(\vec{F}(x, y, z))$ وبالتالي فإننا لا نستطيع حساب التكامل الموجود في العلاقة (8.1) إلا إذا كنا نعرف x و y و z وبدلالة الزمن أي إلا إذا كنا قد حللنا المسألة التي نحاول حلها بواسطة المعادلة (8.1) وللحروم من هذه الحلقة المفرغة الظاهرية يجب اللجوء إلى طرق رياضية أخرى تقودنا إلى تعريف مفهومين جديدين: العمل والطاقة وتسمح لنا هذه الطرق الفعالة بحل المسائل حتى في الحالة التي لا نعرف فيها القوة، ولكن حيث نستطيع افتراض فرضيات معقولة تتعلق بمتواصها.

مسألة محلولة 1:

تسقط كرة كتلتها 0.1 kg من ارتفاع 2 m وبعد أن تلامس الأرض تقفز إلى ارتفاع 1.8 m عين الدفع الذي تتلقاه الكرة خلال السقوط، والدفع الذي تتلقاه حين تصطدم بالأرض.

الحل:

بالاعتماد على العلاقة (5.12) لإيجاد سرعة الكرة حين تصل إلى الأرض أي:

$$h_1 = 2m \quad v_1 = \sqrt{2gh_1}$$

$$v_1 = 6.26 \text{ ms}^{-1}$$

و بما أن السرعة متوجهة نحو الأسفل ينبغي أن نكتب:

$$\vec{v}_1 = -(6.26) \vec{u}_y$$

وإن كمية الحركة الابتدائية صفر، وبالتالي فإن تغير كمية الحركة الكلي خلال السقوط هو:

$$m \vec{v}_1 - 0 = -(0.626) \vec{u}_y$$

وهذا هو الدفع العائد إلى الثقالة يمكن كذلك حساب هذا الدفع مباشرة باستخدام التعريف

$$\vec{I} = \int_{t_0}^t \vec{F} \cdot dt$$

$$t_0 = 0 \quad t = v_1 / g = 0.639 \text{ s} \quad \text{وفي هذه الحالة:}$$

$$\vec{F} = m \vec{g} = -m g \vec{u}_y = -(0.98) \vec{u}_y \quad \text{لدينا كذلك:}$$

وهكذا يعطينا الحساب المباشر من جديد القيمة $-(0.626)$ من أجل الدفع بسبب الثقالة خلال زمن قصير جداً، ونحن لا نعرف هذه القوة لكننا نستطيع الحصول على الدفع بحساب كمية حركة الكرة حين تقفز، بما أنه تصل إلى الارتفاع $h_2 = 1.8 \text{ m}$ فإن سرعتها لدى القفز هي:

$$v_2 = \sqrt{2g h_2} = 5.94 \text{ ms}^{-1}$$

أو بشكل شعاعي $\vec{u}_2 = \vec{v}_2$ لأن الجسم يتحرك نحو الأعلى. ويعبر عن تغير كمية الحركة كما يلي:

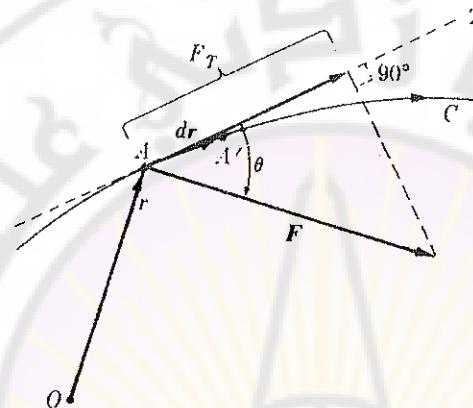
$$\vec{p}_2 - \vec{p}_1 = m \vec{v}_2 - m \vec{v}_1 = (1.22) \vec{u}_y$$

وهذا هو الدفع. ومقارنة هذه القيمة بنتيجة السقوط الحر وبملاحظة أن التصادم مع الأرض قد تم خلال فترة زمنية قصيرة جداً، فإننا نستنتج أن القوة التي تؤثر في الحالة الثانية هي أكبر بكثير. ولو كان بإمكاننا قياس هذه الفترة الزمنية لاستطعنا الحصول على القوة الوسطية المؤثرة على الكرة.

8.2 العمل:

لعتبر جسمياً A ينتقل على طول منحنى C تحت تأثير قوة \vec{F} (الشكل 8-1) ينتقل الجسم خلال زمن قصير جداً dt من A إلى A' والانتقال $d\vec{r} = \vec{AA}'$ يعرف العمل الذي قامت به القوة \vec{F} خلال هذا الانتقال بالجداء السلمي:

$$dW = \vec{F} \cdot d\vec{r} \quad (8.2)$$



الشكل (8-1) العمل يساوي جداء الانتقال في مركبة القوة وفق الانتقال.

إذا رمنا للمقدار $d\vec{r}$ (أي للمسافة المقطوعة) بـ ds فإننا نستطيع أن نكتب كذلك المعادلة (8.2) بالشكل:

$$dW = F \cdot ds \cdot \cos \theta \quad (8.3)$$

حيث: θ هي الزاوية التي يصنعها منحنى القوة \vec{F} مع الانتقال $d\vec{r}$ وبما أن $F \cos \theta$ هي المركبة F_T للقوة على المماس للمسار فإنه يكون لدينا:

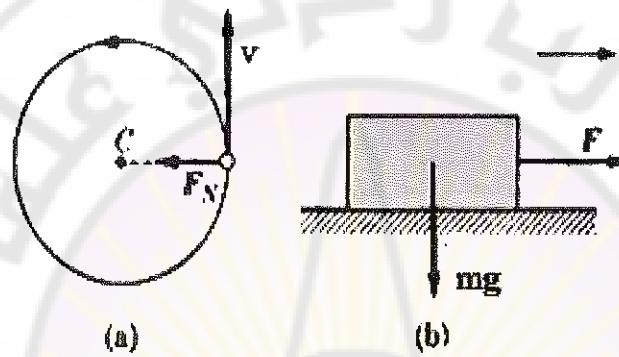
$$dW = F_T \cdot ds \quad (8.4)$$

ويمكن التعبير عما سبق بقولنا إن: "العمل يساوي إلى الانتقال مضروباً بمركب القوة على منحنى الانتقال".

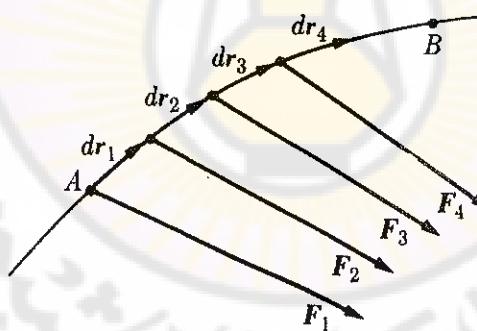
لنلاحظ أنه إذا كانت قوة عمودية على الانتقال ($\theta = 90^\circ$) فإن العمل الذي تقوم به هذه القوة صفر. وهذه هي، مثلاً حالة القوة المركزية \vec{F}_N في الحركة الدائرية (الشكل 8-2b) أو حالة قوة الثقالة $m\vec{g}$ حين ينتقل الجسم على مستوىً أفقي (الشكل 8-2b).

إن المعادلة (8.2) تعطي العمل من أجل انتقال لا متناه في الصفر أما العمل الكلي المنجز خلال انتقال الجسم من A إلى B الشكل(8.3) فهو عبارة عن مجموع جميع الأعمال اللامتناهية في الصغر المنجزة خلال الانتقالات المتتالية أي أن:

$$W = \vec{F}_1 \cdot d\vec{r}_1 + \vec{F}_2 \cdot d\vec{r}_2 + \vec{F}_3 \cdot d\vec{r}_3 + \dots \Rightarrow \\ W = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_A^B \vec{F}_r \, ds \quad (8.5)$$



الشكل (8-2) القوة التي لا تعمل.



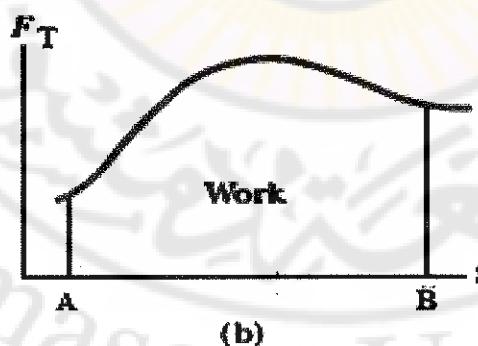
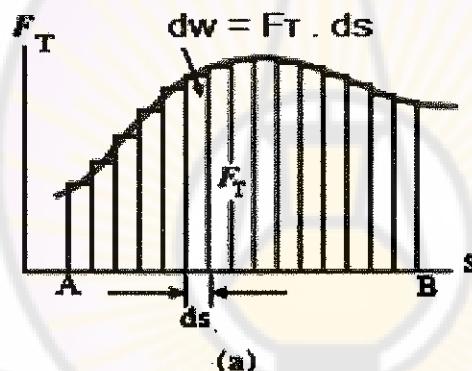
الشكل (8-3) العمل الكلي هو مجموع عدد كبير من الأعمال الصغيرة.

و قبل أن نحسب هذا التكامل ينبغي علينا أن نعرف \vec{F} بدلالة x و y و z و \vec{F} ينبغي علينا أيضاً بشكل عام أن نعرف معادلة المسار الذي يتبعه الجسم في انتقاله. وهناك إمكانية أخرى، وهي أن نعرف \vec{F} و x و y و z بدلالة الزمن أو بدلالة أي متتحول آخر.

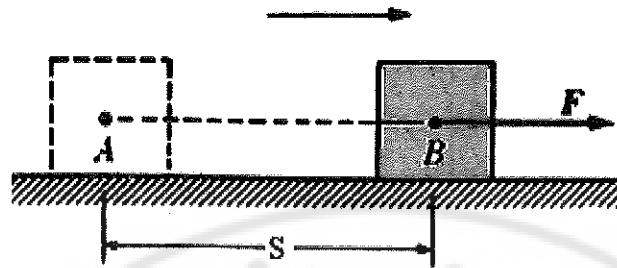
من المناسب في بعض الأحيان تمثيل F_T بيانيًا، وفي الشكل (8-4) مثلنا F_T بدلالة المسافة s . إن العمل ($dW = F_T \cdot ds$) المنجز خلال انتقال صغير ds يقابل سطح المستطيل الصغير. وبهذا الشكل يمكن إيجاد العمل الكلي المنجز على الجسم في الشكل (3-8) خلال انتقاله بين A و B وذلك بتقسيم السطح (الشكل 8-4a) إلى مستطيلات صغيرة ثم بجمع مساحاتها وبتعبير آخر: إن العمل المنجز يعطى بالمساحة الكلية في الشكل (8-4b). هناك حالة خاصة مهمة عندما تكون القوة ثابتة بالمقدار والمنحنى، ويكون انتقال الجسم حسب خط مستقيم منطبق على منحنى القوة (الشكل 8-5) عندئذ $F_T = F$ والمعادلة

(8.5) تصبح:

$$W = \int_A^B F \cdot ds = F \int_A^B ds = F \cdot s \quad (8.6)$$



الشكل (4-8) العمل الكلي المنجز من A إلى B ويساوي المساحة المحسوبة تحت المنحنى.

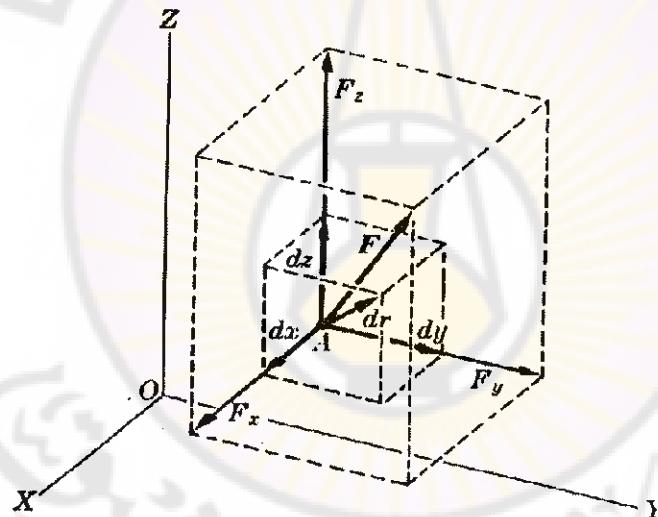


الشكل (8-5) عمل قوة ثابتة بالمقدار والمنحنى.

إذا كانت F_x, F_y, F_z هي المركبات المتعامدة للقوة F وكانت dx و dy و dz هي مركبات

(الشكل 6-8) فإن تطبيق العلاقة (3.20) يعطينا:

$$W = \int_A^B (F_x dx + F_y dy + F_z dz) \quad (8.7)$$

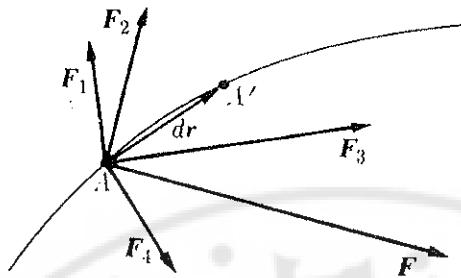


الشكل (8-6) العمل الذي تنجذه قوة يساوي إلى مجموع الأعمال التي تنجزها مركبات القوة المتعامدة.

وحيث تؤثر عدة قوى $\vec{F}_1, \vec{F}_2, \vec{F}_3$ على الجسم فإن العمل الذي تقوم به كل قوة خلال

الانتقال $\vec{AA'} = d\vec{r}$ (الشكل 7-8) هو:

$$dW_1 = \vec{F}_1 \cdot d\vec{r} = dW_2 = \vec{F}_2 \cdot d\vec{r} = dW_3 = \vec{F}_3 \cdot d\vec{r}$$



الشكل (8-7) حين تؤثر عدة قوى على جسم يكون عمل المحصلة هو مجموع أعمال المركبات.

للحظ أن $d\vec{r}$ هي نفسها من أجل جميع القوى؛ لأنها جميعها تؤثر على الجسم نفسه. ونحصل على العمل الكلي الذي تقوم به كافة هذه القوى على الجسم بمجموع الأعمال المتناهية في الصغر dW_1, dW_2, dW_3 التي تتحوزها كل من هذه القوى، وهكذا فإن:

$$dW = dW_1 + dW_2 + dW_3 + \dots \quad (8.8)$$

$$\begin{aligned} &= \vec{F}_1 \cdot d\vec{r} + \vec{F}_2 \cdot d\vec{r} + \vec{F}_3 \cdot d\vec{r} + \dots = (\vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 + \dots) \cdot d\vec{r} \\ &= \vec{F} \cdot d\vec{r} \end{aligned}$$

حيث $\dots \vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 + \dots$ هي القوة المحصلة.

إن النتيجة الأخيرة للمعادلة (8.8) ليست سوى العمل الذي تقوم به القوة المحصلة المؤثرة على الجسم، وهذا يبيّن أن العمل المحصل لعدة قوى مطبقة على الجسم نفسه يساوي بمجموع أعمال هذه القوى.

8.3 الاستطاعة:

في التطبيقات العملية لا تكون لقيمة العمل المنجز فائدة كبيرة، بل نحن أكثر بعده إنجاز العمل خلال فترة من الزمن. لذلك ندخل مفهوماً فيزيائياً جديداً يربط العمل المنجز بالزمن الذي تم فيه إنجاز هذا العمل، ألا وهو الاستطاعة والذي نعرفه بأنه العمل المنجز خلال زمن محدد، وبالتالي نعرف الاستطاعة الوسطية بالعلاقة :

$$P_m = \frac{\Delta W}{\Delta t} \quad (8.9)$$

أما الاستطاعة الآنية نعرفها كما يلي :

$$P = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta W}{\Delta t} = \frac{dW}{dt}$$

باستخدام المعادلة (8.2) و المعادلة (5.17) نستطيع أن نكتب:

$$P = \frac{dW}{dt} = \vec{F} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{F} \cdot \vec{v} \quad (8.10)$$

أي إن الاستطاعة تساوي إلى الجداء السلمي لشعاع القوة المطبقة على الجسم في شعاع سرعته.

8.4 وحدات العمل والاستطاعة:

يعبر عن العمل بجداء القوة في الانتقال ففي جملة الوحدات الدولية يعبر عن العمل بالنيوتن متر، وتدعى هذه الوحدة بالجول Joule ويرمز لها بالحرف J فالجول هو إذن العمل الذي تقوم به قوة مقدارها نيوتن واحد حين تحرك جسمياً مسافة متر على منحي القوة، فإذا تذكينا أن النيوتن $N = m \text{ kg s}^{-2}$ نجد أن الجول $J = N \text{ m} = m^2 \text{ kgs}^{-2}$ وقد اختير اسم الجول نسبة للعالم الإنكليزي جيمس بريسكوت جول.

ويعبر عن العمل في جملة الوحدات CGS بالدينية، ستنتمر (dyne cm)، وتدعى هذه الوحدة بالأرغة erg وبما أن $1 \text{ N} = 10^5 \text{ dynes}$ فإنه يكون لدينا: $J = 10^7 \text{ ergs}$.

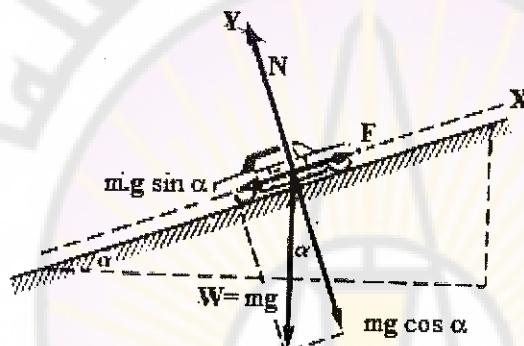
ينبغي تبعاً للتعریف (8.9) أن يعبر عن الاستطاعة بشكل نسبة بين وحدة العمل و وحدة الزمن ففي الجملة الدولية يعبر عن الاستطاعة بالجول في الثانية، وهذه الوحدة تدعى الواط Watt ويرمز لها W فالواط: هو استطاعة آلة تقوم بعمل بمعدل جول في الثانية، وبما أن ($J = m^2 \text{ kg s}^{-2}$) فإن $W = J \cdot s^{-1} = m^2 \text{ kg s}^{-3}$ وقد اختير اسم الواط نسبة للمهندس الإنكليزي جيمس واط الذي طور الآلة البخارية، وتستعمل عادة مضاعفات للواط الكيلو واط (kW) والميجاواط (MW)، وهناك وحدة أخرى للاستطاعة تدعى الحصان البخاري اختصاراً hp الذي يساوي تقريراً 736W. أما الكيلو واط الساعي فهو وحدة

أخرى للتعبير عن العمل وهو يساوي العمل، الذي تنجذبه خلال ساعة آلة استطاعتها كيلو واط واحد لدينا إذن:

$$1kW \cdot hr = (10^3 W) (3.6 \times 10^3 s) = 3.6 \times 10^6 J$$

مسألة محلولة 2

تصعد سيارة كتلتها 1200 kg طريقاً طويلاً مائلة 5° بسرعة ثابتة مقدارها 36 kmhr^{-1} والمطلوب: حساب العمل الذي يقوم به المحرك في 5 دقائق، واستطاعة هذا المحرك مع إهمال كل الاحتكاكات.



الشكل (8-8)

الحل:

تتم حركة السيارة على طول الطريق بفضل القوة F التي يؤثر بها المحرك والقوة $W \sin \alpha$ العائدة إلى ثقل السيارة (الشكل 8-8) يمكننا أن نكتب مستخدمين العلاقة:

$$W = mg$$

$$F - mg \sin \alpha = ma$$

وحيث إن الحركة منتظمة إذن: $a = 0$ وبالتالي:

$$F = mg \sin \alpha = 1.023 \times 10^3 N$$

وسرعة السيارة هي:

$$v = 36 \text{ kmhr}^{-1} = 36(10^3 m)(3.6 \times 10^3 s)^{-1} = 10ms^{-1}$$

وفي خمس دقائق (أو 300 s) تنتقل مسافة:

$$s = (10 \text{ } ms^{-1}) (300 \text{ s}) = 3 \times 10^5 \text{ m}$$

وإذا استخدمنا العلاقة (8,6) فإن العمل الذي يقوم به الحرك هو:

$$W = F \cdot s = (1.023 \times 10^3 \text{ N}) (3 \times 10^5 \text{ m}) = 3.069 \times 10^6 \text{ J}$$

الاستطاعة الوسطية يمكن أن تحسب بطرقتين مختلفتين، يمكننا أن نقول أولاً:

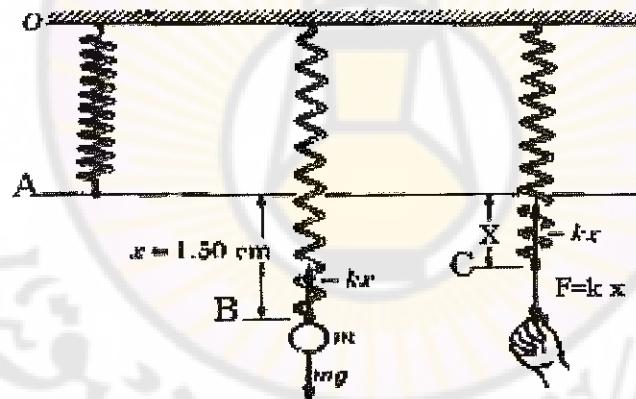
$$P = \frac{W}{t} = \frac{3.069 \times 10^6}{3 \times 10^2} = 1.023 \times 10^4 \text{ W}$$

ويمكننا أن نقول أيضاً إن:

$$P = F \cdot v = (1.023 \times 10^3 \text{ N}) (10 \text{ } ms^{-1}) = 1.023 \times 10^4 \text{ W}$$

مسألة محلولة 3:

احسب العمل اللازم لشد النابض الممثل على الشكل (9-8) لمسافة 2 cm دون تسارع. مع العلم أنه حين نعلق كتلة 4 kg بالنابض، فإن طوله يزداد بمقدار 1.50 cm.



الشكل (9-8) العمل المبذول لدى شد النابض.

الحل:

حين لا يكون أي جسم معلقاً بالنابض، فإن طول النابض هو من O حتى المستوى الأفقي A وقد تأكينا تجريبياً أنه لكي نشد نابضاً لمسافة صغيرة x من دون تسارع تلزم قوة تتناسب مع المسافة أي:

$$F = k \cdot x$$

إذا شد النابض من دون تسارع، فإنه يولد قوة مساوية ومعاكسة وهذا هو مبدأ الميزان ذي النابض أو الريبيعة المستعملة كثيراً لقياس القوى، ولكي نعين ثابتة التناوب k فإننا نستفيد من الحقيقة القائلة إن النابض ينطع بمقدار: $m = 1.50 \text{ cm} = 1.50 \times 10^{-2} \text{ m}$ عندما تؤثر عليه القوة العائدية إلى تقليل الجسم.

إن القوة F في هذه الحالة هي التقليل $mg = kx$ وبالتالي إذا جعلنا $mg = kx$ فإننا نحصل على

$$k = \frac{39.2 \text{ N}}{1.50 \times 10^{-2} \text{ m}} = 2.61 \times 10^3 \text{ N.m}^{-1}$$

فلكي نشد النابض مسافة x ، من دون تسارع نطبق الآن قوة $F = kx$. يمكن فعل ذلك بشد حبل بالنابض ببطء. إن القوة تردد حتماً بشكل منتظم كلما ازدادت x ولكي نجد العمل المنجز يجب أن نستعمل العلاقة (8.5) التي تعطي:

$$W = \int_0^x F \cdot dx = \int_0^x k \cdot x \cdot dx = \frac{1}{2} k x^2$$

وهو العمل المنجز من أجل انتقال ما x . وبإدخال القيم العددية المعطية لكل من x و k نحصل على العمل اللارم لشد النابض مسافة 2cm أي: $W = 5.22 \times 10^{-1} \text{ J}$

مسألة محلولة 4:

تؤثر قوة $F = 6t \text{ N}$ على جسم كتلته 2 kg فإذا كان الجسم ساكناً في البداية، أوجد العمل الذي تقوم به القوة خلال الثانيتين الأوليين.

الحل:

في المثال السابق كان من السهل حساب العمل؛ لأننا كنا نعرف القيمة بدلالة الموضع ($F = k \cdot x$) أما في هذا المثال فعلى العكس، نحن لا نعرف القوة إلا بدلالة الزمن ($F = 6t$) لا نستطيع إذن، أن نحسب مباشرة العمل بواسطة التكامل $W = \int F \cdot dx$ إنما ينبغي علينا أولاً أن نجد الانتقال بدلالة الزمن، وذلك باستخدام معادلة الحركة إذن: $F = m \cdot a$

$$a = F/m = 3t \text{ m.s}^{-2}$$

وإذا استعملنا العلاقة (5.6) مع $v_0 = 0$ لأن الجسم كان ساكناً في البداية يمكننا أن نكتب:

$$v = \int_0^t (3t) dt = 1.5t^2 \text{ m.s}^{-1}$$

فإذا استعملنا الآن العلاقة (5.3) مع $x_0 = 0$ ووضعنا مبدأ الإحداثيات في نقطة البدء

$$x = \int_0^t (1.5t^2) dt = 0.5t^3 \text{ m} \quad \text{فإننا نحصل على:}$$

بمجرد أن حصلنا على الموضع x بدلالة الزمن t , يمكن أن نتابع الحل بطريقتين مختلفتين:

1- نحل المعادلة السابقة بالنسبة إلى المتغير t فنحصل على:

$$t = (x/0.5)^{1/3} = 1.260x^{1/3}$$

$$F = 6t = 7.560x^{1/3} \text{ N} \quad \text{والقوة تكون عندئذ:}$$

فإذا استخدمنا العلاقة (8.5) نجد:

$$W = \int_0^x (7.560x^{1/3}) dx = 5.670x^{4/3}$$

$$x = 0.5(2)^3 = 4 \text{ m} \quad \text{عندما } t = 2s \text{ يكون:}$$

$$W = 36.0 \text{ J}$$

2- يمكننا كذلك أن نتابع الحل بطريقة أخرى: من $x = 0.5t^3$

لدينا $dx = 1.5t^2 dt$ وباستعمال تعبير القوة بدلالة الزمن $F = 6t$ يمكننا أن نكتب:

$$W = \int_0^t (6t)(1.5t^2 dt) = 2.25t^4 \text{ J}$$

فإذا جعلنا $t = 2s$ $W = 36.0 \text{ J}$ مما يتفق مع النتيجة السابقة.

8.5 الطاقة الحركية:

عندما يخضع جسم مادي كتلته m لتأثير قوة أو جملة من القوى الثابتة، فإنه

يكسب تسارعاً ثابتاً $\rightarrow a$ وتكون حركته متتسعة بانتظام. ولنفترض أن حركته تتم بتأثير

محصلة القوى وفق المحور X . واستناداً إلى معادلات الحركة المتسارعة بانتظام نستطيع أن نكتب :

$$a = \frac{v - v_o}{t}$$

وكذلك:

$$x = \frac{v + v_o}{2} t \quad (8.10)$$

وما أنه في اللحظة $t = 0$ يكون الجسيم في الوضع x_0 فإن العمل الذي تقوم به محصلة القوى لنقل الجسيم مسافة x استناداً للمعادلة (8.6) هو:

$$W = F \cdot x \quad (8.11)$$

وباستخدام قانون نيوتن الثاني نستطيع التعبير عن المعادلة (8.11) بالشكل:

$$W = m \cdot a \cdot x$$

$$W = m \cdot \left(\frac{v - v_o}{t} \right) \cdot \left(\frac{v + v_o}{2} \right) t \quad (8.12)$$

$$W = \frac{1}{2} m \cdot (v^2 - v_o^2) = \frac{1}{2} m v^2 - \frac{1}{2} m v_o^2$$

إن المقدار الذي يمثل نصف جداء كتلة الجسيم في مربع سرعته ندعوه بالطاقة الحركية للجسيم، ونعبر عنه رياضياً بالشكل:

$$E_k = \frac{1}{2} m \cdot v^2 \quad (8.13)$$

وبالتالي نستطيع التعبير عن المعادلة (8.12) كما يلي :

العمل الذي تقوم به محصلة جملة من القوى فاعلة في جسيم يساوي إلى تغير الطاقة الحركية لهذا الجسيم .

من جهة ثانية يمكن التوصل إلى النتيجة السابقة المعادلة (8.12) بشكل آخر، إذا كانت القوة \vec{F} تابعة للموضع، وباستخدام الفرض السابق بأن الحركة تتم وفق المحور الإحداثي x فإن العمل الذي تقوم به القوة المطبقة على الجسيم يعطى وفقاً للمعادلة (8.5) بالشكل :

$$W = \int_{x_0}^x F \cdot dx \quad (8.14)$$

وباستخدام قانون نيوتن الثاني بعد وضع قيمة شعاع التسارع كما يلي :

$$a = \frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dx} \cdot \frac{dx}{dt} = v \frac{dv}{dx} \quad (8.15)$$

بوضع المعادلة (8.15) في (8.14) نجد :

$$W = \int_{x_0}^x m v \frac{dv}{dx} dx = \int_{v_0}^v m v dv = \frac{1}{2} mv^2 - \frac{1}{2} mv_0^2 \quad (8.16)$$

والمعادلة الأخيرة مطابقة تماماً للمعادلة (8.12) .

لذلك نستطيع تعميم النتيجة السابقة على أية قوة تفعل في جسم ما، بأن العمل الذي تقوم به هذه القوة يساوي إلى تغير الطاقة الحركية لهذا الجسم. والذي نعبر عنه رياضياً كما يلي:

$$W = \Delta E_k \quad (8.17)$$

وهو ما يعبر عن نظرية الطاقة الحركية والعمل.

نظراً لضرورة تناصف الوحدات بين طرفي المعادلة (8.17) فقد وجدنا أن العمل يقدر بوحدة هي الجول في الجملة الدولية، فما هي وحدة قياس الطاقة الحركية؟ فكما وجدنا من المعادلة (8.14) أن الطاقة الحركية هي حداء الكتلة في مربع السرعة لذلك فإن واحدة قياس الطاقة الحركية في الجملة الدولية هي:

$$E_k = \frac{1}{2} mv^2 = kg \left(\frac{m}{s} \right)^2 = kg \frac{m}{s^2} \cdot m = N \cdot m = J$$

أي إن وحدة قياس الطاقة الحركية هي الجول أيضاً في الجملة الدولية، وبالتالي فإن المعادلة (8.17) صحيحة.

المعادلة (8.13) تعطي قيمة الطاقة الحركية لجسم مادي كتلته m . أما في حالة جملة مولفة من مجموعة جسيمات فإننا نستطيع تعميم المعادلة (8.13) بحيث تصبح كما يلي:

$$E_k = \sum_{i=1}^N \frac{1}{2} m_i v_i^2 \quad (8.18)$$

أي إن الطاقة الحركية لجملة من الجسيمات المادية تساوي مجموع الطاقات الحركية لجميع جسيمات هذه الجملة بشكل منفصل.

من المعادلتين (8.13) و(8.18) نجد أن الطاقة الحركية لا تتعلق بجهة السرعة للجسيم أو الجسيمات. وهو ما نعبر عنه بأن العمل يساوي إلى تغير الطاقة الحركية سواء أكانت القوة ثابتة أم متغيرة ومستقل عن شكل المسار.

مسألة محلولة 5:

احسب مباشرة باستخدام معطيات المسألة الرابعة الطاقة الحركية التي يكتسبها الجسيم خلال الزمن t .

الحل:

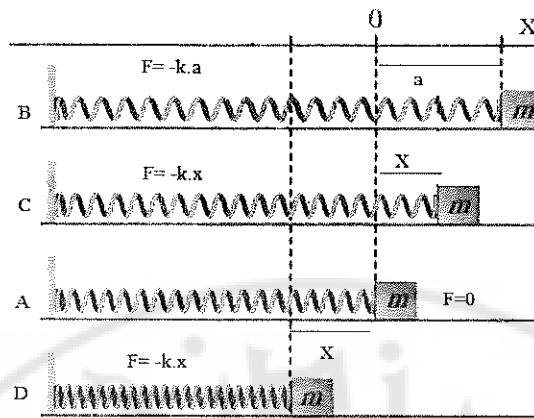
لنتذكر من حل المسألة الرابعة أن السرعة في اللحظة t هي: $v = 1.5t^2 \text{ ms}^{-1}$ والطاقة الحركية للجسيم هي إذن:

$$E_k = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}(2 \text{ kg})(1.5t^2 \text{ ms}^{-1})^2 = 2.25t^4 \text{ J}$$

إن طاقة الجسيم الحركية الابتدائية صفر في اللحظة $t = 0$ وبالتالي فإن الطاقة الحركية التي يكتسبها الجسيم خلال الزمن t هي $E_k - E_{k,0} = 2.25t^4 \text{ J}$ وهذا يساوي بالضبط إلى العمل W الذي ينجز على الجسيم وذلك وفق النتيجة الثانية للمسألة 4.

مسألة محلولة 6:

يوضع نابض (المثال 8.3) في وضع أفقي، كما يبين الشكل (8.10)، ثُرَّاج الكتلة m نحو اليمن مسافة a ثم تترك. احسب طاقتها الحركية حين تكون على مسافة x من واضع التوازن.



الشكل (8-10)

الحل:

حسب ما شرحناه في المسألة الثالثة يؤثر النابض بقوة $F = -kx$ على الكتلة m حين تكون على مسافة (a) من وضع التوازن. (إشارة الناقص تدل على أن القوة التي يولدها النابض تتجه نحو اليسار حين يزاح الجسم نحو اليمين) في وضع التوازن يكون $x = 0$ وإنذن $F = 0$ وفي الوضع (b) الذي سترك فيه الكتلة $a = x$ و $F = -k.a$ والسرعة صفر ($v_0 = 0$)؛ مما يؤدي إلى طاقة حركية ابتدائية مساوية للصفر لنسم v السرعة في موضع وسطي x . إذا استخدمنا العلاقة (8.11) نجد:

$$\frac{1}{2}mv^2 = \int_a^x F \cdot dx = \int_a^x (-kx) dx = \frac{1}{2}k(a^2 - x^2)$$

أو

$$v = \sqrt{(k/m)(a^2 - x^2)}$$

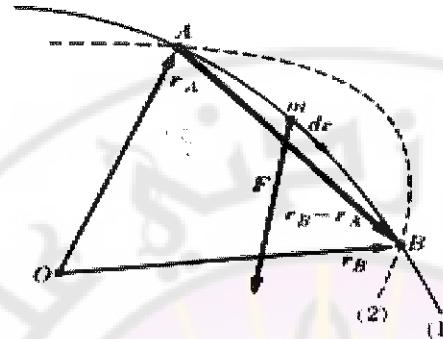
وهذا ما يعطي سرعة الجسم بدلالة الموضع.

8.6 عمل قوة ثابتة في المقدار والمنحي:

لنعتبر جسيماً m يتحرك تحت تأثير قوة \bar{F} ثابتة في المقدار والمنحي. الشكل (8.11). يمكن أن تكون هناك قوة أخرى مؤثرة على الجسم، ثابتة أو غير ثابتة، لكننا لا

نختم بها حالياً. حين يتเคลل الجسيم من A إلى B حسب المسار (1) فإن عمل القوة \vec{F} هو :

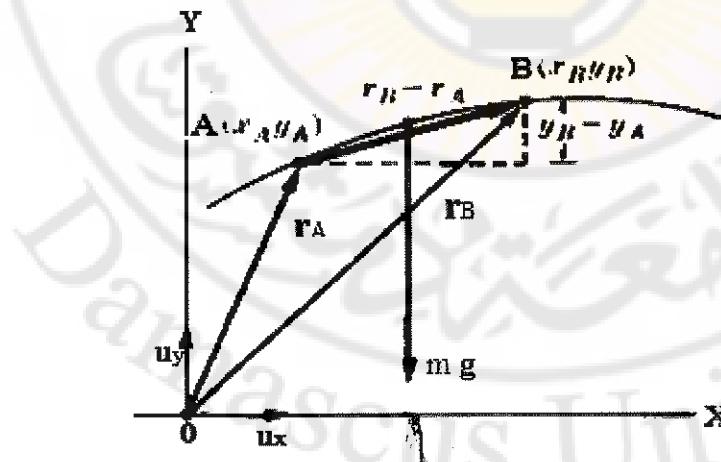
$$W = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{r} = \vec{F} \cdot \int_A^B d\vec{r} = \vec{F} \cdot (\vec{r}_B - \vec{r}_A) \quad (8.19)$$



الشكل (8-11) العمل الذي تنجذبه قوة ثابتة في المقدار والمنحنى.

والنتيجة المهمة التي تنتج من هذه العلاقة هي أن العمل في هذه الحالة مستقل عن الطريق الذي يصل بين النقطتين B و A فمثلاً إذا سلك الجسيم الطريق (2) الذي يصل أيضاً بين A و B بدلالة من الطريق (1) فإن العمل يبقى نفسه؛ لأن الفرق الشعاعي $\vec{r}_B - \vec{r}_A = \overrightarrow{AB}$ هو ذاته لذا نلاحظ أنه يمكن كتابة المعادلة (8.19) بالشكل:

$$W = \vec{F} \cdot \vec{r}_B - \vec{F} \cdot \vec{r}_A \quad (8.20)$$



الشكل (8-12) العمل الذي تقوم به قوة الثقالة.

وأن العمل يساوي إذن إلى الفرق بين قيمتي المدار \vec{F} في طرف الطريق. وإننا نجد تطبيقاً مهماً للمعادلة (8.19) في حالة العمل الذي تقوم به قوة الثقالة (الشكل 8-12) ففي هذه الحالة:

$$\begin{aligned}\vec{F} &= m \cdot \vec{g} = -m \cdot g \cdot \vec{u}_y \\ \vec{r}_B - \vec{r}_A &= (x_B - x_A) \vec{u}_x + (y_B - y_A) \vec{u}_y\end{aligned}\quad (8.21)$$

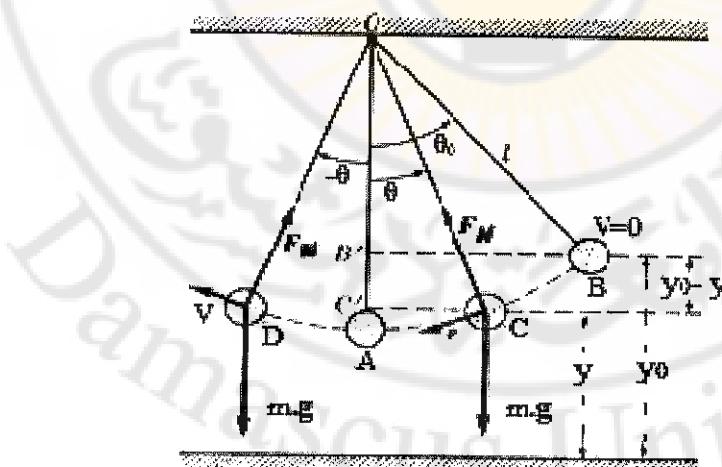
إذا بدلنا (8.21) في المعادلة (8.19) بالاستفادة من العلاقة (3.19) من أجل الجداء السلمي نجد:

$$W = -m \cdot g \cdot (y_B - y_A) = m \cdot g \cdot y_A - m \cdot g \cdot y_B \quad (8.22)$$

في المعادلة (8.21) ليس هناك بالطبع أي شيء يدل على المسار، والعمل لا يتعلق إلا بالفرق $y_B - y_A$ بين ارتفاعي النهايتين.

مسألة محلولة 7:

كتلة مقدارها 2kg مربوطة بخيط طوله 1m تزاح عن الشاقول بزاوية 30° ثم تترك. أوجد سرعتها عندما يচنع الخيط زاوية 10° مع الشاقول، من الجهة نفسها ومن الجهة المقابلة.



الشكل 13-8) علاقات الطاقة في حركة النواس.

الحل:

الكتلة المعلقة بالخطيط تدعى عادة بالنواس. حين تكون الكتلة مزاحة بزاوية θ_0 ثم تترك (الشكل 13-8) تكون سرعتها الابتدائية صفراء وهي ترسم، تحت تأثير ثقلها mg ووتر الخطيط \bar{F}_N قوساً من دائرة وهي تقرب من النقطة A. بعد أن تجتاز A تتحرك نحو اليسار حتى تبلغ موضعاً مناظراً. وابتداءً من هنا تستمر الحركة جيئةً وذهاباً، وهي حركة النواس الاهتزازية المعروفة.

للحصول على v باستخدام نظرية الطاقة الحركية العلاقة (8.11) ينبغي علينا أن نحسب أولاً العمل الذي تقوم به القوى المؤثرة على الجسيم. إن القوة الجاذبة \bar{F}_N لا تعمل لأنها في كل نقطة عمودية على السرعة، أما عمل قوة الشفالة mg فيمكن أن يحسب بواسطة العلاقة (8.16) أي:

$$W = mg y_0 - mg y = mg (y_0 - y)$$

إذاً قسمنا الآن الارتفاعات ابتداءً من مستوى أفقى اختياري نحصل على:

$$y_0 - y = B'C' = OC' - OB'$$

لحسن:

$$OC' = l \cos \theta \quad OB' = l \cos \theta_0$$

$$y_0 - y = l (\cos \theta - \cos \theta_0)$$

للدينا إذن:

$$W = mg (y_0 - y) = mg l (\cos \theta - \cos \theta_0)$$

إن الطاقة الحركية في نقطة C هي: $E_k = \frac{1}{2}mv^2$ وفي B هي صفر باستخدام العلاقة (8.13) نحصل إذن على:

$$\frac{1}{2}mv^2 = mg l (\cos \theta - \cos \theta_0)$$

$$\Rightarrow v = \sqrt{2g l (\cos \theta - \cos \theta_0)}$$

لتلاحظ أن هذه النتيجة مستقلة عن الكتلة. وإذا أدخلنا القيم العددية نجد:

$$v = \sqrt{2(9.8 \text{ ms}^{-2})(1\text{ m})(\cos 10^\circ - \cos 30^\circ)} = 1.526 \text{ ms}^{-1}$$

أما من أجل الوضع المناظر D الذي يشكل زاوية 10° مع الشاقول فنحصل على النتيجة نفسها.

8.7 الطاقة الكامنة:

ليست المسألة التي عالجناها في الفقرة السابقة سوى مثال على صنف واسع، ومهم من القوى التي ندعوها بالقوى التي تشقق من كمون (أو القوى المحافظة) وذلك لأسباب سبق شرحها في الفقرات التالية من هذا الفصل.

تشقق القوة من كمون إذا كانت الطريقة التي تتعلق فيها بشعاع والموضع r أو بالإحداثيات x و y و z للجسم هي بحيث إن العمل W يمكن دوماً أن يعبر عنه كحاصل طرح قيمتين للمقدار نفسه $E_p(x, y, z)$ مأخوذتين في نقطة البداية ونقطة النهاية والمقدار $(E_p(x, y, z))$ يسمى الطاقة الكامنة وهوتابع لإحداثيات الجسم فإذا كانت \vec{F} قوة تشتق من كمون فإن:

$$W = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{r} = E_{p,A} - E_{p,B} \quad (8.23)$$

لنلاحظ أننا كتبنا $E_{p,B} - E_{p,A}$ وليس $E_{p,A} - E_{p,B}$ أي أن العمل المجز يساوي إلى E_p في نقطة البداية ناقصاً E_p في نقطة الوصول وبعبارة أخرى: إن الطاقة الكامنة هي تابع لإحداثيات بحيث إن الفرق بين القيمتين اللتين تأخذهما في البداية وفي النهاية يكون مساوياً إلى العمل المقدم للجسم لكي يتقلل من موضعه البدائي إلى موضعه النهائي.

وإذا أخذنا الدقة الكاملة فإن الطاقة الكامنة E_p يجب أن تعتمد على إحداثيات الجسم كما يجب أن تعتمد كذلك على إحداثيات كل الجسيمات الأخرى في العالم التي لها معها تأثيرات متبادلة إلا أنها، كما سبق وذكرنا في الفصل السابع لدى معالجة ديناميك الجسم، نفترض أن بقية العالم ثابتة على العموم وبالتالي لا تتدخل في E_p سوى إحداثيات الجسم المعتبر.

ينبغي على الطالب أن يدرك لدى مقارنة العلاقة (8.23) بالعلاقة (8.14) التي تم الحصول عليها من أجل الطاقة الحركية، أن العلاقة (8.14) صحيحة بشكل عام مهما كانت القوة \vec{F} . فمن الصحيح دوماً أن $E_k = \frac{1}{2}mv^2$ بينما أن شكل التابع $E_p(x, y, z)$ يعتمد على طبيعة القوة \vec{F} ، وأن الشرط المفروض بواسطة العلاقة (8.23) لا يمكن أن تتحقق أية قوة كانت، فقط تلك القوى التي تتحقق تدعى بالقوة التي تشتق من كمون، مثلاً بمقارنة المعادلة (8.22) مع المعادلة (8.23) نلاحظ أن قوة الشحالة تشتق من كمون وأن الطاقة الكامنة للشحالة هي:

$$E_p = mg \cdot y \quad (8.24)$$

و بالشكل نفسه، حسب المعادلة (8.21) نرى أن الطاقة الكامنة المقابلة لقوة ثابتة هي:

$$E_p = -\vec{F} \cdot \vec{r} \quad (8.25)$$

إن الطاقة الكامنة معرفة دوماً بحدود ثابتة اختيارية؛ لأننا إذا كتبنا مثلاً $(mg y + C)$ بدلاً من العلاقة (8.24) فإن العلاقة (8.22) تبقى ذاتها لأن الثابتة C التي تظهر في الحدين تختصر. وبإمكاننا، بسبب هذه الثابتة اختيارية أن نحدد الصفر، أو سوية المبدأ للطاقة الكامنة في المكان الذي يناسبنا فعلى سبيل المثال، في مسائل سقوط الأجسام يعتبر سطح الأرض هو سوية المبدأ الأكثر ملائمة، وتؤخذ قيمة الطاقة الكامنة إذن متساوية للصفر على سطح الأرض أما من أجل القمر الطبيعي أو الاصطناعي، فيعين صفر الطاقة الكامنة عادة في اللانهاية.

ملاحظة: "إن العمل الذي تقوم به قوى تشتق من كمون مستقل عن المسار".

يمكننا أن نرى هذا من معادلة التعريف (8.17) لأنه مهما كان الطريق الواصل بين نقطتين A و B فإن الفرق $E_{p,A} - E_{p,B}$ يبقى نفسه لأنه لا يعتمد إلا على إحداثيات A و B . وبصورة خاصة إذا كان المسار مغلقاً (الشكل 8.14) بحيث إن نقطة النهاية تتطابق على نقطة البداية (أي أن A و B هما نقطة واحدة) فإن $E_{p,A} = E_{p,B}$ ، والعمل صفر. وهذا يعني أنه خلال جزء من الطريق يكون العمل موجباً وخلال الجزء الآخر يكون سالباً ومساوياً

بالقيمة المطلقة، مما يعطي كمجموع نتيجة مساوية الصفر، حين يكون المسار مغلقاً فإن التكامل الذي في العلاقة (8.23) يكتب بالشكل \oint . والدائرة الصغيرة على إشارة التكامل تدل على أن المسار مغلق. إذن فمن أجل القوى التي تشق من كمون:

$$W_0 = \oint \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = 0 \quad (8.26)$$



الشكل (8.14) العمل الذي تقوم به قوة تشق من كمون على طول طريق مغلق هو صفر.

وبالعكس، يمكن البرهان على أن الشرط المعطى بالعلاقة (8.26) يمكن أن يتخذ كتعريف للقوة التي تشق من كمون وبعبارة أخرى إذا كانت القوة \vec{F} تحقق الشرط (8.26) من أجل مسار مغلق ما، فيمكن عندئذ البرهان على أن العلاقة (8.23) صحيحة.

لكي تتحقق العلاقة (8.23) من الضروري أن يكون:

$$\vec{F} \cdot d\vec{r} = -dE_p \quad (8.27)$$

لأنه عندئذ:

$$W = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{r} = - \int_A^B dE_p = -(E_{p,B} - E_{p,A}) = E_{p,A} - E_{p,B}$$

ما يتفق مع العلاقة (8.23). لنلاحظ أن الإشارة ناقص التي تظهر في العلاقة (8.27) ضرورية

إذاً كنا نريد الحصول على $E_{p,B} - E_{p,A}$ بدلاً من $E_{p,A} - E_{p,B}$ بما أن $F \cdot dr = F \cdot ds \cos \theta$ حيث θ هي الزاوية بين القوة والانتقال فإننا نستطيع أن نكتب، بدلاً من العلاقة (8.27):

$$F \cos \theta = -\frac{dE_p}{ds} \quad (8.28)$$

إلا أن $F \cos \theta$ هي، كما سبق وشرحنا بصدق الشكل (1-8)، مركبة القوة حسب اتجاه الانتقال ds إذن، إذا كنا نعرف $E_p(x, y, z)$ فيمكننا الحصول على مركبة F حسب أي منحى، وذلك بحساب المقدار dE_p / ds – والذي هو المشتق مسبوقاً بإشارة ناقص لـ E_p بالنسبة للمسافة مقاسة حسب ذلك المنحى.

وهو ما ندعوه بالمشتق حسب المنحى (أو المشتق المنحى) لـ E_p . وحين يكون شعاعاً بحيث إن مركبته حسب منحى ما تساوي المشتق حسب ذلك المنحى لتابع، فإن ذلك الشعاع يدعى تدرج التابع، ونقول إذن إن \vec{F} هو تدرج E_p مسبوقاً بإشارة ناقص ونكتب العلاقة (بالشكل العام):

$$\vec{F} = -\overrightarrow{\text{grad}} E_p$$

حيث (*grad*) تعني تدرج وإذا كنا نختم بالمركبات المتعامدة لـ F على المحاور OX و OY و OZ فإن: $F \cos \theta$ في المعادلة (8.28) تصبح F_x و F_y و F_z ، ويصبح الانتقال كذلك dx و dy و dz بحيث يكون:

$$F_x = -\frac{\partial E_p}{\partial x} \quad F_y = -\frac{\partial E_p}{\partial y} \quad F_z = -\frac{\partial E_p}{\partial z} \quad (8.29)$$

أو

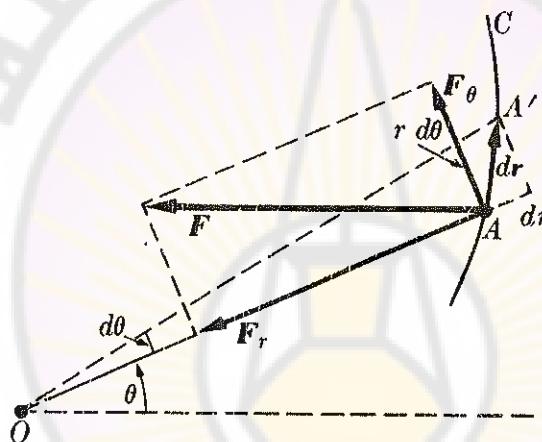
$$\vec{F} = -\overrightarrow{\text{grad}} E_p = -\frac{\partial E_p}{\partial x} \vec{u}_x - \frac{\partial E_p}{\partial y} \vec{u}_y - \frac{\partial E_p}{\partial z} \vec{u}_z \quad (8.30)$$

لنلاحظ أنها عندما نكتب العلاقة (8.30) فإننا نستعمل رمز المشتق الجزيئي لأول مرة في هذا الكتاب وهذا ضروري باعتبار أن الطاقة الكامنة $E_p(x, y, z)$ هي بشكل عام تابع لثلاثة متغيرات x, y, z . إلا أنه عندما يتنتقل الجسم مسافة dx على المحور X مثلاً فإن الإحداثيين y و z يقيمان ثابتين وأيضاً بدلاً من كتابة dE_p / dx ينبغي أن نستعمل الاصطلاح $\partial E_p / \partial x$ الذي اخذه الرياضيون في هذه الحالة.

أما إذا كانت الحركة مستوية وكنا نستعمل الأحداثين r و θ (الشكل 8-15) فإن الانتقال على طول شعاع نصف القطر r هو dr والانتقال العمودي عليه هو: $r.d\theta$ إن مركبتي القوة القطرية والعمودية عليها هما إذن :

$$\begin{aligned} F_r &= -\frac{\partial E_p}{\partial r} \\ F_\theta &= -\frac{1}{r} \frac{\partial E_p}{\partial \theta} \end{aligned} \quad (8.31)$$

للحظ أننا نستعمل من جديد مفهوم المشتق الجزئي.



الشكل (8.15)

هناك حالة مهمة تكون فيها الطاقة الكامنة E_p تابعة للمسافة r وغير تابعة للزاوية θ ، أو بعبارة أخرى لدينا $E_p(r)$ بدلاً من $E_p(r, \theta)$. عندئذ يكون لدينا $\partial E_p / \partial \theta = 0$ وحسب العلاقة (8.31) يكون $F_\theta = 0$ فالقوة في هذه الحالة ليس لها مركبة عرضية؛ وإنما فقط المركبة القطرية، بحيث إن القوة مركبة، وأن حاملها يمر، دائمًا بالمركز. وبالعكس، إذا كانت القوة مركبة فليست هناك سوى المركبة القطرية $F_\theta = 0$ مما يستدعي كون $\partial E_p / \partial \theta = 0$ وبالتالي أن E_p مستقلة عن θ والقوة المركبة وبالتالي لا تعتمد على بعد الجسم عن المركز. ويمكننا صياغة هذه النتيجة المهمة بقولنا: "إن الطاقة الكامنة المرتبطة بقوة مركبة لا تعتمد إلا بعد الجسم عن مركز القوة والعكس صحيح".

إذا لم تكن القوى مركبة فهناك عزم بالنسبة للنقطة O معطى بالعلاقة $\tau = F_\theta \cdot r$ حيث إن القوة القطرية لا تسهم في العزم. فإذا استعلمنا العلاقة الثانية من (8.31) فإننا نجد أن العزم بالنسبة للنقطة O هو:

$$\tau = -\frac{\partial E_p}{\partial \theta} \quad (8.32)$$

وهذه عبارة عامة تعطي العزم باتجاه عمودي على المستوى الذي تقام فيه الزاوية θ وحيث إن العزم يولد تغيراً مماثلاً في عزم كمية الحركة فإننا نستنتج أنه: عندما تعتمد الطاقة الكامنة على زاوية، فهناك عزم مطبق على الجملة يولد تغيراً في عزم كمية الحركة في اتجاه عمودي على مستوى الزاوية.

مسألة محلولة 8:

احسب الطاقة الكامنة المرتبطة بالقوىتين المركبتين التاليتين:

$$F = k r \quad (a)$$

$$F = k/r^2 \quad (b)$$

في كلتا الحالتين إذا كانت k سالبة فالقوة جاذبة، وإن كانت k موجبة فالقوة دافعة.

الحل:

باستخدام العلاقة (8.31) من أجل الحالة (a):

$$dE_p = -k r dr \quad \text{أو} \quad F = -\partial E_p / \partial r = kr$$

وبإجراء التكامل نحصل على:

$$E_p = \int -k r dr = -\frac{1}{2} k r^2 + C$$

إن ثابت التكامل C يعين بإعطاء قيمة لـ E_p من أجل وضع معين. في هذه الحالة جرت العادة أن

نجعل $E_p = 0$ من أجل $r = 0$ بحيث تكون: $C = 0$ و $r^2 = x^2 + y^2 + z^2$ بحيث أن $x^2 + y^2 + z^2$ يمكننا أيضاً أن نكتب:

$$E_p = -\frac{1}{2} k (x^2 + y^2 + z^2)$$

وباستخدام العلاقة (8.29) نجد أن المركبات الديكارتية للقوة هي:

$$F_x = -\frac{\partial E_p}{\partial y} = k y \quad F_y = -\frac{\partial E_p}{\partial z} = k z \quad F_z = -\frac{\partial E_p}{\partial x} = k x$$

وهذه هي النتيجة المتوقعة لأن القوة المركزية $F = k r$ نكتب بشكل شعاعي كما يلي:

$$\vec{F} = k \vec{r} = k(x \vec{u}_x + y \vec{u}_y + z \vec{u}_z)$$

أما من أجل الحالة (b) فلدينا: $F = -\partial E_p / \partial r = k / r^2$

أو $(dE_p / dr) = -k(r^2 / r^2)$ وبإجراء التكامل نحصل على:

$$E_p = \int -k \frac{dr}{r^2} = \frac{k}{r} + C$$

وقد جرت العادة من أجل الطاقات المتناسبة مع $1/r$ أن نعين C يجعل $E_p = 0$ من أجل

$r = \infty$. $E_p = k/r$ و $C = 0$.

8.8 انحفاظ طاقة جسيم:

حين تكون القوة المؤثرة على جسيم تشتق من كمون نستطيع من العلاقة (8.23)

والعلاقة العامة (8.18) أن نستنتج أن: $E_{k,B} - E_{k,A} = E_{P,A} - E_{P,B}$ أو بالشكل:

$$(E_k + E_p)_B = (E_k + E_p)_A \quad (8.33)$$

تدعى الكمية $E_k + E_p$ الطاقة الكلية للجسيم ويرمز لها بالحرف E ; وبعبارة أخرى إن الطاقة الكلية لجسيم تساوي مجموع طاقته الحركية وطاقته الكامنة، أو:

$$E = E_k + E_p = \frac{1}{2}mv^2 + E_p(x, y, z) \quad (8.34)$$

إن العلاقة (8.33) تدل على أنه: "إذا كانت القوى تشتق من كمون فإن الطاقة الكلية للجسيم تبقى ثابتة". وذلك لأن الحالتين المشار إليهما بـ A و B اختياريان. يمكننا إذن أن نكتب من أجل أي وضعية للجسيم:

$$E = E_k + E_p = const. \quad (8.35)$$

وبعبارة آخر: إن طاقة الجسم محفوظة، وهذا هو السبب في أن القوى التي تشق من كمون تدعى القوى المحافظة، مثلاً في حالة السقوط الحر لجسم وجدنا العلاقة (8.18) أن:

$$E_P = mg \cdot y$$

وإنفاذ الطاقة يعطي:

$$E = \frac{1}{2}mv^2 + mg \cdot y = \text{const} \quad (8.36)$$

فإذا كان الجسم في الأصل على الارتفاع y_0 ، وكانت سرعته البدائية صفرًا، فإن طاقته الكلية هي: $mg y_0$ ولدينا:

$$\frac{1}{2}mv^2 + mg \cdot y = mg \cdot y_0$$

$$v^2 = 2g(y_0 - y) = 2gh \quad \text{إ يصلح العلاقة بجد:}$$

$$v = \sqrt{2gh} \quad (8.37)$$

حيث: $h = y_0 - y$ ارتفاع السقوط.

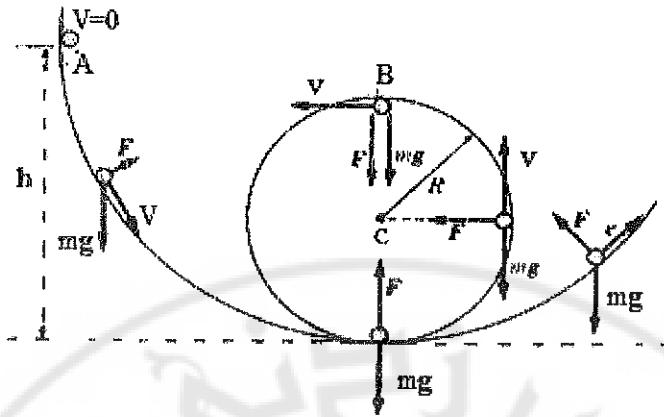
إن هذه النتيجة هي العلاقة التي نعرفها جيداً عن السرعة المكتسبة خلال السقوط الحر من الارتفاع h . ينبغي علينا أن نلاحظ أن العلاقة (8.36) ليست مقتصرة على الحركة الشاقولية، فهي صحيحة كذلك من أجل حركة قذيفة منطلقة بزاوية مع الشاقول.

يجب أن نلاحظ أنه من أجل طاقة كلية معطاة، فإن قيمة السرعة (مهما كان منحى الحركة) في نقطة معينة تتبع من العلاقة (8.35). وهذا واضح بشكل خاص من حالة الحركة تحت تأثير قوة الثقالة كما تبين ذلك العلاقة.

مسألة محلولة 9:

عَنْ أَصْغَرِ ارْتِفَاعٍ وَالَّذِي يُجْبِي أَنْ تَنْطَلِقَ مِنْهُ كُرْبَةً لَكِي تُثْمِي دُورَةً، كَمَا هُوَ مُوْضِعٌ فِي الشَّكْلِ (8.16) نَفْتَرَضَ أَنَّ الْكُرْبَةَ تَنْزَلُ مِنْ دُونِ تَدْرُجٍ، وَمِنْ دُونِ احْتِكَاكٍ.

الحل:



الشكل (8-16)

نفترض أن الكرة تركت في النقطة A على الارتفاع h فوق أسفل الدائرة التي في الشكل (16-8) تكتسب الكرة سرعة أثناء هبوطها وتبدأ بفقدان شيء منها في أثناء صعودها الدائرة، ففي نقطة من مسارها تكون القوة المؤثرة على الكرة هي الثقل mg والقوة F التي يولدها سطح المزلق (إن القوة F تتجه نحو مركز الدائرة لأن المزلق "يدفع" لكنه لا "يجذب"). وفي أعلى نقطة من الدائرة تكون mg و F وكلاهما متوجهان نحو O وحسب العلاقة (7.28) ينبغي أن يكون لدينا:

$$F + mg = \frac{mv^2}{R}$$

حيث R نصف قطر دائرة المزلق. وبما أن F لا يمكن أن تكون سالبة فإن السرعة الدنيا للكرة في B لكي ترسم دائرة ينبغي أن تقابل $0 = F = mv^2 / R$ أو

$$v^2 = g R \quad \text{وهذا ما يعطي:}$$

إذا كانت السرعة أصغر من $\sqrt{g R}$ فإن فعل الثقل نحو الأسفل يكون أكبر من القوة الجاذبة اللازمة، وتفصل الكرة عن الدائرة قبل أن تبلغ النقطة B وترسم عندئذ قطعاً مكافقاً قبل أن تسقط على الدائرة من جديد. لكي نحصل على الارتفاع h المناسب، للاحظ أنه في النقطة A تكون لطاقة الكلية:

$$E_A = (E_k + E_p)_A = m g h$$

حيث إن: $v = 0$.

وفي B حيث: $v^2 = g R$ و $y = 2R$ يكون:

$$E_B = (E_k + E_p)_B = \frac{1}{2}m(g R) + mg(2R) = \frac{5}{2}m g R$$

وهكذا بمساواة قيمي E_A و E_B نحصل على $h = \frac{5}{2}R$ وهو الارتفاع الأدنى لنقطة انطلاق الكرة إذا كانت تريد إتمام الدائرة وهذه النتيجة تبقى صحيحة ما دمنا نستطيع إهمال قوى الاحتكاك أما إذا كانت الكرة تدرج فينبغي عندئذ استعمال الطرق المنشورة في تحريك الجسم الصلب.

8.9 الصدم:

مرّ معنا، في الفصلين الخامس والسابع، أن حركة أي جسم حر تبقى كما هي سكون أو سرعة ثابتة، ما لم تؤثر عليه قوى خارجية تكسبه تسارعاً يؤدي إلى تغير سرعته، وبالتالي إلى تغير كمية حركته. فإذا قدفنا كرة باتجاه جدار ثابت فإنها سوف ترتد عنه بعد أن تصطدم به، مما يعني أن الجدار قد أثر بها بقوة يمكن معرفتها وتحديدها تماماً من تحديد مقدار تغير كمية حركة الكرة. إن دراسة عملية التصادم التي تتم بين الجسيمات أو الأجسام بعضها مهمة لمعرفة القوى المتبادلة بينها. وتتميز هذه الظاهرة بأنها بسيطة من حيث القوانين التي تحكمها، إلا أنها تقدم معلومات مهمة جداً عن طبيعة الأجسام وطبيعة الحركة وما يحدث نتيجة التصادم من حيث الطاقة.

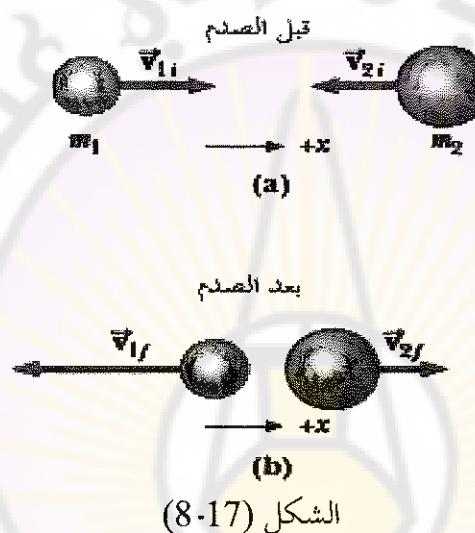
إذا أخذنا كرات مصنوعة من مواد مختلفة مثل العاج والخشب والصلصال، وتركناها تسقط تحت تأثير الجاذبية الأرضية على أرض ملساء وجدنا أنها ترتفع بعد اصطدامها بالأرض إلى مسافات مختلفة أكبرها لكرة العاج وأقلها للصلصال لذلك يقال إن الأجسام تختلف مردودتها، وإذا ارتدت الكرة إلى ارتفاعها الأصلي نفسه قيل إن الكرة تامة المرونة وإذا لم ترتد نهائياً لأية مسافة قيل إنها غير مرنة. وتعرف مرونة الأجسام بمعامل يسمى عامل المرونة أو معامل الارتداد e .

للأجسام التامة المرونة $e = 1$ وللأجسام غير المرونة $e = 0$. والأجسام جميعها التي نقابلها في الطبيعة تقع قيمة عامل مرونتها بين الحدين. أي أنه لأي جسم يكون لدينا:

$$0 \leq e \leq 1$$

- لأخذ حالة جسمين معزولين كتاليهما m_1 , m_2 وسرعتيهما v_{1i} , v_{2i} على الترتيب قبل الصدم ويتحركان باتجاه بعضهما بحيث يلتقيان ويحدث بينهم صداماً، الشكل (8.17).

فتصبح سرعة الأول v_{1f} وسرعة الثاني v_{2f} .



استناداً للمعادلة (7-8) يمكن أن نكتب:

$$\Delta P_1 = -\Delta P_2 \quad (8.38)$$

أو بالشكل:

$$\Delta P_1 + \Delta P_2 = 0 \quad (8.39)$$

إن المعادلة (8.39) تعني أن تغير كمية حركة الجملة يساوي الصفر، أي كمية حركة الجملة قبل الصدم تساوي إلى كمية حركة الجملة بعد الصدم (الحفاظ على كمية الحركة) المعادلة (8.39) يمكن التعبير عنها بالشكل:

$$m_1 \vec{v}_{1i} + m_2 \vec{v}_{2i} = m_1 \vec{v}_{1f} + m_2 \vec{v}_{2f} \quad (8.40)$$

إذا كانت E_{pi} - تمثل الطاقة الكامنة للحملة قبل الصدم و E_{pf} - الطاقة الكامنة بعد الصدم، وفي الحالة العامة يمكن لـ E_{pf} أن تختلف عن E_{pi} . وبحسب احتفاظ الطاقة الكلية للحملة يمكن أن نكتب:

$$E_{ki} + E_{pi} = E_{kf} + E_{pf} \quad (8.41)$$

ولكن الطاقة الحركية للحملة قبل الصدم، وبعده تعطى بالمعادلات:

$$\begin{aligned} K_i &= \frac{1}{2} m_1 v_{1i}^2 + \frac{1}{2} m_2 v_{2i}^2 \\ K_f &= \frac{1}{2} m_1 v_{1f}^2 + \frac{1}{2} m_2 v_{2f}^2 \end{aligned} \quad (8.42)$$

نعرف المقدار Q المعطى بالعلاقة:

$$Q = E_{ki} + E_{pi} = E_{kf} + E_{pf} \quad (8.43)$$

بالتعويض:

$$Q = (\frac{1}{2} m_1 v_{1i}^2 + \frac{1}{2} m_1 v_{1f}^2) - (\frac{1}{2} m_2 v_{2i}^2 + \frac{1}{2} m_2 v_{2f}^2) \quad (8.44)$$

بأنه الفرق بين قيمتي الطاقة الحركية للحملة قبل الصدم وبعده، أو أنه الفرق بين قيمتي الطاقة الكامنة قبل وبعد الصدم. فعندما تكون قيمة المقدار Q معدومة يعني لا يحدث تغير في الطاقة الحركية نتيجة الصدم ونعرف الصدم في هذه الحالة بالصدم المرن. ويمكن كتابة المعادلة (8.44) بالشكل:

$$\frac{1}{2} m_2 v_{2i}^2 + \frac{1}{2} m_2 v_{2f}^2 = \frac{1}{2} m_1 v_{1i}^2 + \frac{1}{2} m_1 v_{1f}^2 \quad (8.45)$$

وبالتالي نستطيع القول: إن شرط كون الصدم مرنًا هو أن تتحقق المعادلين (8.40) و (8.45) معاً. ولسهولة يمكن أن نميز عند دراسة الصدم المرن حالتين.

1- الصدم المرن على خط مستقيم:

ليكن جسيمان يتحركان بالاتجاه نفسه وفق خط مستقيم، الشكل (8-18). بحسب المعادلين (8.40) و (8.45) في الصدم المرن نكتب:

$$m_1 \vec{v}_{1i} + m_2 \vec{v}_{2i} = m_1 \vec{v}_{1f} + m_2 \vec{v}_{2f} \quad (8.46)$$

$$\frac{1}{2} m_1 v_{1i}^2 + \frac{1}{2} m_2 v_{2i}^2 = \frac{1}{2} m_1 v_{1f}^2 + \frac{1}{2} m_2 v_{2f}^2 \quad (8.47)$$

وبإصلاح المعادلتين الأخيرتين تصبح:

$$m_1 (\vec{v}_{1i} - \vec{v}_{1f}) = m_2 (\vec{v}_{2f} - \vec{v}_{2i}) \quad (8.48)$$

$$m_1 (v_{1i}^2 - v_{1f}^2) = m_2 (v_{2i}^2 - v_{2f}^2) \quad (8.49)$$

$$m_1 (v_{1i} - v_{1f}) (v_{1i} + v_{1f}) = m_2 (v_{2f} - v_{2i}) (v_{2f} + v_{2i}) \quad (8.50)$$

بتقسيم المعادلة (8.50) على المعادلة (8.48) بفرض $v_{1i} \neq v_{2f}$ ، $v_{1f} \neq v_{2i}$ نحصل:

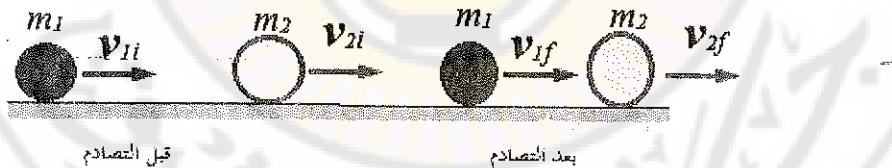
$$v_{1i} + v_{1f} = v_{2f} + v_{2i} \quad (8.51)$$

$$v_{1i} - v_{2i} = v_{2f} - v_{1f} \quad (8.52)$$

وبحل كل من المعادلتين (8.46) و(8.47) نستطيع حساب سرعة الجسمين بعد الصدم، والتي تعطى بالمعادلتين:

$$v_{1f} = \left(\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right) v_{1i} + \left(\frac{2m_2}{m_1 + m_2} \right) v_{2i} \quad (8.53)$$

$$v_{2f} = \left(\frac{2m_1}{m_1 + m_2} \right) v_{1i} + \left(\frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} \right) v_{2i} \quad (8.54)$$



الشكل (8.18)

المعادلة (8.52) تعبّر عن مبدأ مهم وهو أن قيمة السرعة النسبية للجسمين قبل الصدم، يساوي تماماً إلى السرعة النسبية للجسمين بعد الصدم. الطرف الأيسر يمثل سرعة التقارب بين الجسمين بينما الطرف الأيمن يمثل سرعة التباعد. يعطى معامل الارتداد في الصدم وفق خط مستقيم بالعلاقة:

$$e = \left(\frac{v_{2f} - v_{1f}}{v_{1i} - v_{2i}} \right) \quad (8.55)$$

وإذاً أن الصدم من المعادلة (8.52) متحقق، فإن قيمة معامل الارتداد e تكون متساوية للواحد.

انطلاقاً من المعادلين (8.53) و (8.54) نناقش بعض الحالات الخاصة:

1) الحالة الأولى: عندما تكون $m_1 >> m_2$ فإن المعادلين (8.53) و (8.54) تصبح سرعة كل من الجسمين بعد الصدم:

$$v_{1f} = -v_{1i} + 2v_{2f}, \quad v_{2f} = v_{2i} \quad (8.56)$$

وبحسب الفرض تكون النسبة $1 << m_1/m_2$ حيث نستطيع إهمالها من العادلة مما يبين أن سرعة m_2 لا تتغير بعد الصدم. وأما إذا كانت الكتلة الثانية ساكنة قبل الصدم؛ أي $v_{2i} = 0$ فإن $v_{2f} = 0$ أيضاً بعد الصدم؛ وبالتالي، $v_{1f} = v_{1i}$ أي أن الجسم الصغير يرتد بالسرعة الابتدائية نفسها. بينما يبقى الكبير ساكناً في مكانه؛ وهو ما يحدث عند اصطدام كرة بجدار ثابت.

2) الحالة الثانية عندما $m_1 >> m_2$ فإن المعادلين (8.53) و (8.54) تصبحان:

$$v_{1f} = v_{1i}, \quad v_{2f} = 2v_{1i} - v_{2i} \quad (8.57)$$

وذلك لأن النسبة $1 << m_2/m_1$ حيث يمكن إهمالها في العادلة. فإذا كانت m_2 ساكنة قبل الصدم تصبح المعادلة (8.57) بالشكل: $v_{1f} = 2v_{1i}, \quad v_{2f} = v_{2i}$ أي الجسم الكبير يتبع بالسرعة نفسها بعد الصدم، بينما الجسم الصغير يندفع بسرعة متساوية إلى ضعف سرعة الجسم الصدام.

3) الحالة الثالثة عندما $m_1 = m_2$ فإن معادلتي السرعة بعد الصدم تصبح:

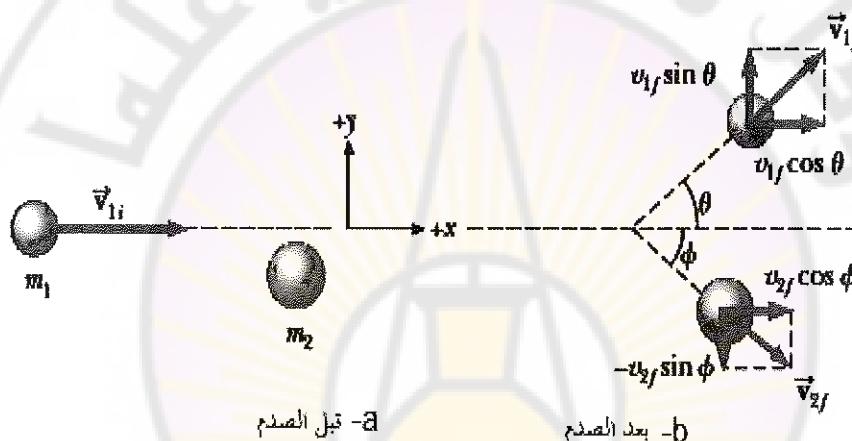
$$v_{1f} = v_{2i}, \quad v_{2f} = v_{1i} \quad (8.58)$$

أي إن الجسمين يتبادلان السرعة نتيجة للتصادم. وعندما تكون: $v_{2i} = 0$ فإن $v_{1f} = 0$ أي إن الجسم الأول يصبح ساكناً بعد الصدم.

2- الصدم في المستوى:

يحدث هذا النوع من الصدم عندما تكون متجهات سرعات الجسيمات المتصادمة غير واقعة على محور واحد، وإنما تأخذ اتجاهات مختلفة في المستوى، ندعوه بالصدام في المستوى. لندرس هذه الحالة على جسمين كتلتיהם m_1, m_2 على الترتيب، وبفرض أن m_2 ساكن قبل الصدم بينما سرعة الجسم الأول قبل الصدم \vec{v}_{1i} الشكل (8.19) بحسب المعادلة (8.40) نستطيع أن نكتب:

$$m_1 \vec{v}_{1i} = m_1 \vec{v}_{1f} + m_2 \vec{v}_{2f} \quad (8.59)$$



الشكل (8-19)

و بما أن الصدم يتم في المستوى؛ فإن أشعة السرعة الثلاثة $\vec{v}_{1i}, \vec{v}_{1f}, \vec{v}_{2f}$ تأخذ اتجاهات مختلفة في المستوى. بإسقاط المعادلة (8.59) على المحورين الإحداثيين x, y كما في الشكل (8.19) نجد:

$$(8.61) \quad m_1 v_{1i} = m_1 v_{1f} \cos \theta + m_2 v_{2f} \cos \varphi \quad (8.60)$$

$$0 = m_1 v_{1f} \sin \theta - m_2 v_{2f} \sin \varphi$$

وباستخدام مبدأ الحفاظ الطاقة الحركية نكتب:

$$(8.62) \quad \frac{1}{2} m_1 v_{1i}^2 = \frac{1}{2} m_1 v_{1f}^2 + \frac{1}{2} m_2 v_{2f}^2$$

وبالتالي فإن المعادلات (8.60)، (8.61) ، (8.62) تمثل معادلات حركة الجسيمات في حالة الصدم في المستوى.

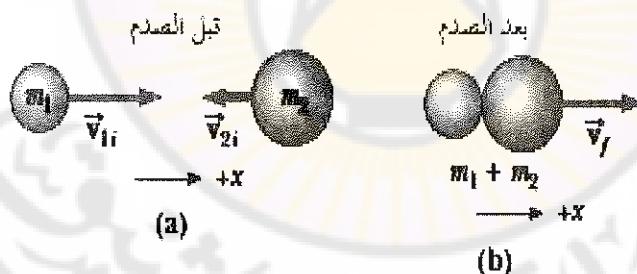
3- الصدام غير المرن:

بالعودة إلى المعادلة (8.44) فعندما يكون المقدار $Q \neq 0$ ، أي إن مبدأ الحفاظ الطارئ قبل الصدم وبعد الصدم غير متحقق فإننا ندعى الصدم في هذه الحالة بالصدام غير المرن. وهذا يعني أن هناك ضياعاً في الطاقة الحركية نتيجة لعملية الصدم. فإذا كانت قيمة $Q < 0$ يعني أن الطاقة الحركية تتناقص نتيجة الصدم، بينما تزداد الطاقة الكامنة، وهذا ما ندعوه بالصدام غير المرن من النوع الأول. أما عندما $Q > 0$ فإن الطاقة الحركية تزداد نتيجة الصدم بينما الطاقة الكامنة تتناقص فإن الصدم يكون غير مرن من النوع الثاني.

في حالة الصدم غير المرن يبقى مبدأ الحفاظ كمية الحركة محققاً. وبنتيجة الصدم يشكل الجسيمان المتصادمان بعد الصدم جسمياً واحداً الشكل (8-20). ويمكن أن نكتب:

$$m_1 \vec{v}_{1i} + m_2 \vec{v}_{2i} = (m_1 + m_2) \vec{v}_f \quad (8.63)$$

تمثل المعادلة (8.63) معادلة الصدم غير المرن.



الشكل (8-20)

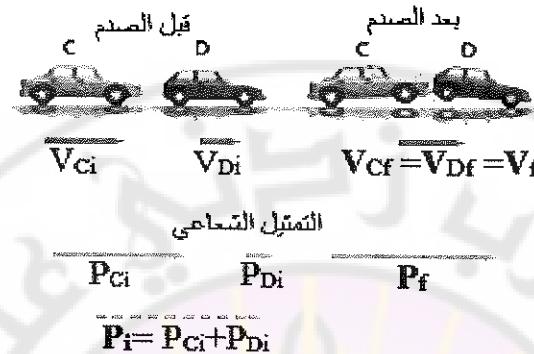
مسألة محلولة 10

تسير سيارة كتلتها 1875 kg بسرعة 23m/s خلف سيارة كتلتها 1025 kg وتسير بسرعة 17 m/s على طريق جليديه بالاتجاه نفسه، الشكل (8-21). تلتقي السيارتان . ما هي سرعة السيارتين، وما تتحركان مع بعضهما مباشرة بعد الاصطدام؟

الحل:

إن كمية الحركة قبل التصادم تساوي كمية الحركة بعد التصادم، أي:

$$P_i = P_f$$



الشكل (8.21)

$$P_{ci} + P_{di} = P_{cf} + P_{df}$$

$$m_C v_{ci} + m_D v_{di} = m_C v_{cf} + m_D v_{df}$$

$$v_{cf} = v_{df} = v_f$$

$$m_C v_{ci} + m_D v_{di} = (m_C + m_D) v_f$$

$$v_f = \frac{m_C v_{ci} + m_D v_{di}}{(m_C + m_D)}$$

بتعيين القيم المعطاة نجد:

$$v_f = \frac{(1875)(23) + (1025)(17)}{(1875 + 1025)} \Rightarrow v_f = 21 \text{ m/s}$$

8.10 الحركة المستقيمة تحت تأثير القوى التي تشتق من كمون:

في الحالة العامة للحركة المستقيمة، لا تعتمد الطاقة الكامنة إلا على إحداثي واحد،

ولتكن x والعلاقة (8.34) لاحفاظ الطاقة تصبح:

$$E = (E_k + E_p)_A = \frac{1}{2} m v^2 + E_p(x) \quad (8.64)$$

حيث E الطاقة الكلية وهي ثابتة ستبين لنا هذه المعادلة الفائدة العملية من مفهوم الطاقة. ففي الحركة المستقيمة $v = dx/dt$ والعلاقة السابقة (8.36) تصبح:

$$E = \frac{1}{2}m\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + E_p(x) \quad (8.65)$$

إذا حللناها بالنسبة إلى dx/dt وجدنا:

$$\frac{dx}{dt} = \sqrt{\frac{2}{m}[E - E_p(x)]} \quad (8.66)$$

في مثل هذه الشروط يمكننا أن نكتب هذه المعادلة بشكل يكون معه المتاحلان t و x مفصولين بحيث لا يظهر المتاحول x إلا في طرف واحد من المعادلة، والمتاحول t في الطرف الآخر. ففي حالتنا هذه تصبح معادلتنا بالشكل التالي:

$$\frac{dx}{\sqrt{(2/m)[E - E_p(x)]}} = dt$$

بإجراء التكامل (و يجعل $t_0 = 0$ للتيسير) نحصل على:

$$\int_{x_0}^x \frac{dx}{\sqrt{(2/m)[E - E_p(x)]}} = \int_0^t dt = t \quad (8.67)$$

تسمح لنا هذه المعادلة بالحصول على علاقة بين x و t ؛ أي بحل مسألة الحركة المستقيمة للجسمين، وبالتالي ففي كل مرة نستطيع فيها أن نجد التابع الممثل الطاقة الكامنة [وهذا سهل نسبياً إذا كانت علاقة القوة بتابعية x] لأننا نستعمل ببساطة المعادلة (8.29) للحصول على $[E_p(x)]$ ، فإن الحفاظ الطاقة الذي يعبر عنه بالمعادلة (8.67) يعطينا مباشرة حل مسألة الحركة المستقيمة.

مسألة محلولة 11:

استخدم العلاقة (8.67) لحل مسألة الحركة المستقيمة تحت تأثير قوة ثابتة.

الحل:

في هذه الحالة F ثابتة، إذا أخذنا المحور X باتجاه منحى القوة، بالعلاقة الأولى من (8.29) تعطينا عندئذ $E_p = -F dx$ أو $F = -dE_p / dx$ وبإجراء التكامل نحصل على:

$$E_p = -F \cdot x + C$$

و يجعل $E_p = 0$ من أجل $x = 0$ نحصل على $C = 0$ إذن:

وهذه هي عبارة الطاقة العائدية إلى قوة ثابتة. وهذا يتفق مع العلاقة (8.25) إذا جعلنا فيه أي أن القوة باتجاه المحور OX وإذا استعملنا العلاقة (8.40) وجعلنا فيها

للتبسيط $x_0 = 0$ فإننا عندئذ نحصل على:

$$\frac{1}{(2/m)^{1/2}} \int_0^x \frac{dx}{(E + F \cdot x)^{1/2}} = t \quad \Rightarrow$$

$$\frac{2}{F} (E + F \cdot x)^{1/2} - \frac{2}{F} E^{1/2} = \left(\frac{2}{m}\right)^{1/2} t$$

ومنها نستخرج x :

$$x = \frac{1}{2} \left(\frac{F}{m}\right) t^2 + \left(\frac{2E}{m}\right)^{1/2} \cdot t$$

حيث إن $F/m = a$

وإن $E = \frac{1}{2}mv^2 + F \cdot x$ هي الطاقة الكلية، وبأخذ من أجل $t = 0$ وعندما $x = 0$ فإن الطاقة E هي بكماتها حركية وتساوي $\frac{1}{2}mv_0^2$ إذن: $2E/m = v_0^2$ ونحصل في النهاية من أجل x على:

$$x = \frac{1}{2}at^2 + v_0 t$$

وهي عبارة مماثلة لتلك التي تم الحصول عليها سابقاً في العلاقة (5.11) يجعل $x_0 = 0$ و $t_0 = 0$ إن هذه المسألة بسيطة جداً بحد ذاتها بحيث يمكن حلها بسهولة بطرق الفصل الخامس وقد أعطيناها هنا لكي توضح طريقة حل معادلات الحركة باستخدام مبدأ الحفاظ الطاقة.

8.11 الحركة تحت تأثير القوى المركزية التي تشتق من كمون:

في حالة قوة مركزية عندما لا تعتمد E_p إلا على r تصبح المعادلة (8.34)

بالشكل:

$$E = \frac{1}{2}mv^2 + E_p(r) \quad (8.68)$$

واعتباراً من هذه المعادلة يمكن تعين شعاع السرعة من أجل أية قيمة للمسافة وفي كثير من الحالات يكون التابع $E_p(r)$ متناظراً بالقيمة المطلقة عندما تتزايد r ، وهكذا فعلى مسافات كبيرة من المركز تكون $E_p(r)$ صغيرة لدرجة يمكن معها إهمالها، ويكون مقدار السرعة ثابتاً ومستقلاً عن منحى الحركة. للاحظ أننا حين نعالج الحركة تحت تأثير القوى المركزية، أن هناك مبدئين للانفصال، الأول: يتعلق بالحفاظ عزم كمية الحركة، والآخر: هو الحفاظ الطاقة المعيّر عنه بالمعادلة السابقة (8.68) حين نستعمل الإحداثيات القطبية r و θ ونتذكر أن

مركبي السرعة هما:

$$v_\theta = r d\theta / dt \quad v_r = dr / dt$$

يمكتنا أن نكتب حسب المعادلة (5.63):

$$v^2 = v_r^2 + v_\theta^2 = \left(\frac{dr}{dt} \right)^2 + r^2 \left(\frac{d\theta}{dt} \right)^2$$

إلا أنه حسب مبدأ الحفاظ عزم كمية الحركة وباستعمال العلاقة (7.35)

$$L = mr^2 d\theta / dt$$

$$r^2 \left(\frac{d\theta}{dt} \right)^2 + \frac{L^2}{(mr)^2}$$

$$v^2 = \left(\frac{dr}{dt} \right)^2 + \frac{L^2}{(mr)^2}$$

حيث L هو عزم كمية الحركة الثابت إذن:

إذا أدخلنا هذه النتيجة في المعادلة (8.68) وجدنا:

$$E = \frac{1}{2}m \left(\frac{dr}{dt} \right)^2 + \frac{L^2}{2mr^2} + E_p(r) \quad (8.69)$$

إن هذه العلاقة تكون قريبة جداً من العلاقة (8.65) التي سبق أن حصلنا عليها من أجل الحركة المستقيمة، مع السرعة dr/dt إذا فرضنا، طالما أننا ندرس الحركة القطرية، أن الجسيم يتحرك تحت تأثير الطاقة الكامنة "المؤثرة":

$$E_{r,eff(r)} = \frac{L^2}{2mr^2} + E_p(r) \quad (8.70)$$

نسمى الحد الأول $E_p(r) = L^2/2mr^2$ بالكمون النابذ حيث إن القوة المرتبطة به يستعمل العلاقة (8.31) هي: $F_c = -\partial E_{p,c}/\partial r = L^2/mr^3$ والتي، لكونها موجبة، تتجه بالجهة الصادرة عن المركز أي أنها (قوة نابذة) بالطبع ليست هناك أية قوة نابذة تؤثر على الجسيم غير تلك التي يمكن أن تنتج عن الكمون الحقيقي $E_p(r)$ في الحالة التي يكون فيها نابذة، وبالتالي فإن القوة النابذة F_c ليست سوى مفهوم رياضي مفید. ومن وجهة النظر الفيزيائية يصف هذا المفهوم ميل الجسيم، حسب مبدأ العطالة إلى الحركة حسب خط مستقيم وأن يتجنب وبالتالي أن التحرك على منحنٍ إذا أدخلنا المعادلة (8.60) في المعادلة (8.69) وجدنا:

$$E = \frac{1}{2}m \left(\frac{dr}{dt} \right)^2 + E_{p,eff(r)}$$

وإذا استخرجنا dr/dt وجدنا:

$$\frac{dr}{dt} = \left\{ \frac{2}{m} [E - E_{p,eff}(r)] \right\}^{1/2} \quad (8.71)$$

وهذا ما يطابق شكلياً المعادلة (8.66) التي حصلنا عليها من أجل الحركة المستقيمة إذا فصلنا المتاحلين r و t وكاملينا (يجعل $t_0 = 0$ للتبسيط) فإننا نحصل على :

$$\int_{r_0}^r \frac{dr}{\{(2/m)[E - E_{p,eff}(r)]\}^{1/2}} = \int_0^t dt = t \quad (8.72)$$

هذا ما يعطينا المسافة بدلالة الزمن (أي $(r(t))$ ، لدينا إذن حل مسألة الديناميك في حالة الحركة القطرية.

إذا استخرجنا $d\theta/dt$ من عبارة عزم كمية الحركة $L = mr^2 d\theta/dt$ فإننا نجد:

$$\frac{d\theta}{dt} = \frac{L}{mr^2} \quad (8.73)$$

وإذا أدخلنا بعد ذلك $r(t)$ المستخرجة من المعادلة (8.72) في المعادلة (8.73) فإننا نجد

بدالة الزمن وبإجراء التكامل نجد: L/mr^2

$$\int_{\theta_0}^{\theta} d\theta = \int_0^t \frac{L}{mr^2} dt \quad (8.74)$$

$$\theta = \theta_0 + \int_0^t \frac{L}{mr^2} dt \quad \text{أو :}$$

لقد حصلنا على θ بدالة الزمن أي: $\theta(t)$ وبهذا الشكل تكون قد تكثنا من حل المسألة بصورة كاملة، وذلك بالحصول على الحركة الزاوية وعلى الحركة القطبية بدالة الزمن. إلا أنها تكون، في بعض الأحيان، مهتمين بمعادلة المسار إذا قسمنا المعادلة (8.71) على المعادلة (8.73) طرفاً لطرف، أمكنا أن نكتب:

$$\frac{dr}{d\theta} = \frac{\{(2/m)[E - E_{p,eff}(r)]\}^{1/2}}{L/mr^2} \quad (8.74)$$

أو بفصل المتحولين r و θ وبإجراء التكامل:

$$\int_{r_0}^r \frac{dr}{(m/L)r^2 \{(2/m)[E - E_{p,eff}(r)]\}^{1/2}} = \int_{\theta_0}^{\theta} d\theta = \theta - \theta_0 \quad (8.75)$$

تعطي هذه العلاقة التي تربط r و θ ومعادلة المسار في الإحداثيات القطبية، وبالعكس، إذا كنا نعرف معادلة المسار، وهذا ما يسمح لنا بحساب $dr/d\theta$ فإن المعادلة (8.74) تتبيّع لنا بحساب الطاقة الكامنة وبالتالي القوة.

لقد بيّنت لنا هذه الفقرة كيف تسمح مبادئ الحفاظ على عزم كمية الحركة والحفاظ على الطاقة بحل مسألة حركة الجسيم تحت تأثير قوة مرکبة وسيتضح للطالب من الآن أن هذه المبادئ ليست مجرد مهارة رياضية؛ وإنما هي أدوات حقيقة وفعالة لحل مسائل الديناميک وينبغي علينا أن

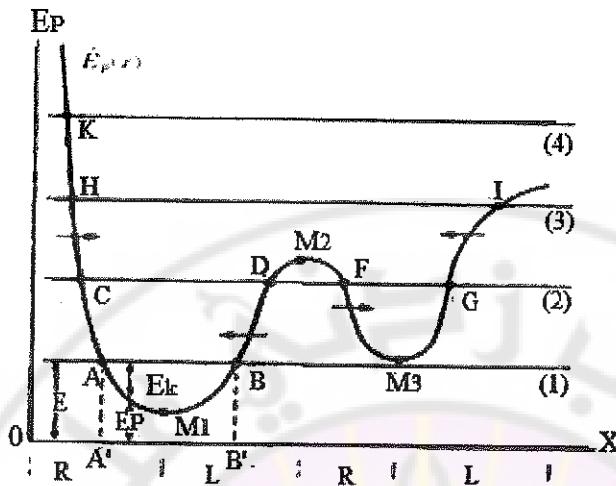
نلاحظ أنه حين تم الحركة تحت تأثير قوة مركبة، فإن مبدأ الحفاظ الطاقة لا يكفي لوحده حل المسألة. ينبغي أن نستعمل بالإضافة إليه مبدأ الحفاظ على عزم كمية الحركة أما في حالة الحركة المستقيمة فالحفاظ على الطاقة يكفي حل مسألة، وسبب ذلك أن الطاقة هي مقدار سلبي ولا يمكن أن تفيد في تعين منحى الحركة بينما في الحركة المستقيمة يكون المنحى معيناً منذ البداية.

8.12 مناقشة منحنيات الطاقة الكامنة:

إن للمنحنيات البيانية التي تمثل $(x)_p E_p$ بدلالة x في الحركات المستقيمة أو ذات البعد الواحد، و $(r)_p E_p$ بدلالة r في مسائل القوة المركزيةفائدة كبيرة من أجل فهم حركة الجسيم حتى من دون حل معادلة الحركة ففي الشكل (8-20) رسمنا منحنياً ممكناً للطاقة الكامنة في حالة حركة ذات بعد واحد. إننا حين نستعمل المعادلة الأولى من المعادلات (8.29) نجد أن القوة التي تؤثر على الجسيم مهما كانت x تعطي بالعلاقة $F = -dE_p/dx$ ولكن dE_p/dx وهو ميل المنحني $(x)_p E_p$ يكون الميل موجباً حين يكون المنحني متزايداً أو متراجعاً نحو الأعلى، ويكون سالباً حين يكون المنحني متناقصاً أو متراجعاً نحو الأسفل، إذن تكون القوة F (ذات الإشارة المعاكسة للميل) سالبة أو متوجهة نحو اليسار، حين تكون الطاقة الكامنة متزايدة وتكون موجبة أو متوجهة نحو اليمين حين تكون الطاقة الكامنة متناقصة وقد مثلنا ذلك على الشكل (8-22) بواسطة أسلوب أفقية بواسطة المناطق المختلفة المذكورة في الأسفل.

في المواقع التي تكون فيها الطاقة الكامنة في نهاية عظمى أو صغرى كما في M_1, M_2, M_3 لدينا $dE_p/dx = 0$ ، وبعبارة أخرى هذه المواقع هي مواضع توازن.

وتقابل المواقع التي تكون من أحلاها $E_p(x)/dx$ في نهاية صغرى توازناً مستقراً؛ لأنه إذا حرك الجسيم قليلاً عن موضع توازنه فإن قوة تؤثر عليه لتعيده إلى هذا الموضع أما الموضع الذي تكون فيها $E_p(x)/dx$ في نهاية عظمى فإن التوازن يكون غير مستقر؛ لأن المحرفاً بسيطاً عن موضع توازنه إلى ناحية أو أخرى يولد قوة تسعى إلى حرفة أكثر عن هذا الموضع.



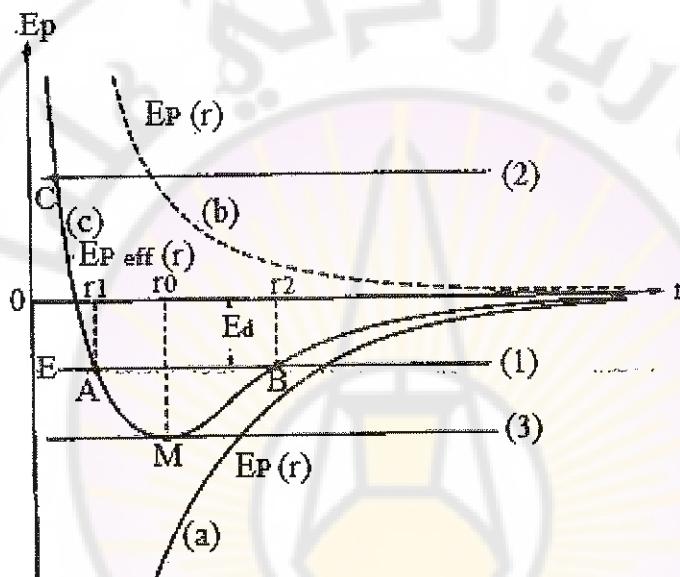
الشكل (8-22) العلاقة بين الحركة على خط مستقيم والطاقة الكامنة.

لعتبر الآن جسمياً طاقته الكلية E كما يشير إلى ذلك الخط الأفقي (1) على الشكل (22-8). إن الطاقة الكامنة E_p من أجل أي موضع X -تعطى بترتيب المحنبي والطاقة الحركية، $E_k = E - E_p$. ففي هذه المنطقة إذن ينبغي للطاقة الحركية E_k أن تكون سالبة، وهذا مستحيل؛ لأن $E_k = \frac{1}{2}mv^2$ هي بالتعريف موجبة. إذن فحركة الجسم محدودة بالمنطقة AB، والجسم ينوس بين $x = B'$ و $x = A'$. أما في هاتين النقطتين فإن السرعة ت redund والجسم يغير اتجاه حركته. وتدعى هاتان النقطتان بنقاط الارتداد.

إذا كانت طاقة الجسم أعلى من ذلك، ولتكن ممثلة بالمستقيم (2) فهناك منطقتان ممكنتان للحركة الأولى، تتوسّب بين C و D والأخرى تتوسّب بين F و G.

إلا أنه إذا كان الجسم موجوداً في إحدى هاتين المنطقتين فليس بوسعي القفز إلى الأخرى لأن عليه أن يتجاوز المنقطة DF التي ينبغي من أجلها للطاقة الحركية أن تصبح سالبة، والتي هي وبالتالي منطقة منوعة. ونقول إن المنطقتين اللتين تكون الحركة فيما بينهما مسماحة،

مفصولتان بمحاجز كمومي. أما من أجل سوية الطاقة (3) فإن الحركة اهتزازية بين H و I. وأخيراً من أجل سوية الطاقة (4) لا تعود الحركة اهتزازية ويتحرك الجسم بين K واللانهائية فإذا كان الجسم مثلاً يتحرك في الأصل نحو اليسار فإنه "يرتد" حين يصل K وينطلق نحو اليمين ولا يعود بعد ذلك أبداً. إذا اعتبرنا حركة الجسيمات الذرية التي ينبغي من أجلها استعمال الميكانيك الكوانتي فإن الوصف السابق يحتاج عندئذ لبعض التعديل.

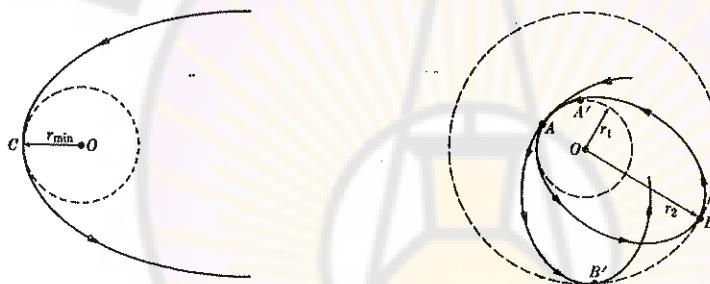


الشكل (23-8) علاقات الطاقة من أجل حركة تحت تأثير قوة مركبة.

لنعتبر الآن الحالة المهمة للقوى المركبة ولنفرض وجود طاقة كامنة $E_p(x)$ تقابل قوة جاذبة من أجل أي مسافة، وبعبارة أخرى $F = -\frac{\partial E_p}{\partial r}$ سالبة و $E_p(r)$ تابع متزايد كما يشير إلى ذلك المنحني (a) من الشكل (23-9). إن الكمون النابذ $E_{p,c} = L^2 / 2mr^2$ مثل بالمنحني المنقط (b) والحد النابذ صغير جداً من أجل مسافات كبيرة لكنه يزداد بسرعة كبيرة من أجل المسافات الصغيرة. وفي كثير من الحالات المهمة في الفيزياء يكون الكمون النابذ هو الغالب من أجل المسافات الصغيرة، وتنتهي طاقة كامنة مؤثرة (r) لها الشكل الممثل بالمنحني (c).

إذا كانت الطاقة الكلية E للجسيم ممثلة بالمستقيم الأفقي (1) فإن نصف قطر المدار ينوس بين القيمتين الصغرى والعظمى r_1, r_2 وسيكون للمدار الشكل الممثل في (24-8) أما لو كانت لطاقة الجسيم قيمة تقابل المستقيم (2) من الشكل (23-8) فإن المدار لا يكون مغلقاً والجسيم القادر من اللانهاية يقترب حتى النقطة C إلى أقرب مسافة r_{\min} ثم يتبع من جديد من دون أمن يعود بعد ذلك أبداً كما هو واضح من الشكل (25-8) أما إذا كانت الطاقة تقابل النهاية الصغرى $E_{p,eff}$ كما يشير إلى ذلك المستقيم (3) فليس هناك سوى تقاطع واحد، وتبقى المسافة بين الجسيم والمركز ثابتة والجسيم يرسم مساراً دائرياً نصف قطر r_0 . للاحظ أن أصغر مسافة اقتراب تزداد بازدياد عزم كمية الحركة، وذلك نظراً لتأثير

الطاقة الكامنة النابذة ($E_{p,c}(r)$)



الشكل (24-8) الشكل العام للمسارات من أصل حركة تحت تأثير قوى مركزية.

إذا استطاع جسيم طاقته الكلية تساوي السوية (1) من الشكل (23-8) أن يتمتص، بطريقة ما، كمية من الطاقة، وبالتالي أن يقفز إلى السوية (2) فإنه سيتعد عن مركز القوة، أو بعبارة أخرى "ينفصل" عن مركز القوة وقد أشير إلى الطاقة الدنيا الالزامية لجسيم لبكي ينفصل اعتباراً من السوية (1) على الشكل (23-8) بـ E_d . ومن ناحية أخرى إذا كان الجسيم في الأصل في سوية الطاقة (2) وخسر طاقة لدى مروره بالقرب من مركز القوى فإنه يمكن أن يقفز إلى السوية (1) ويبقى وبالتالي على مدار مغلق. ونقول عندئذ إنه "احتطف" من قبل مركز القوة، وإننا نصادف مثل هذه الحالات على سبيل المثال، في تشكيل الجزيئات وفي انشطارها.

8.13 القوى التي لا تشتق من كمون:

يمكننا من النظرة الأولى أن نجد في الطبيعة قوى لا تشتق من كمون، فالاحتكاك هو مثال على ذلك. إن احتكاك الانزلاق يعكس دوماً الانتقال، وعمله يعتمد على الطريق المسلوك وحتى لو كان المسار مغلقاً فإن العمل لا يساوي الصفر، بحيث إن المعادلة (8.26) لا تكون صالحة بالشكل نفسه فإن الاحتكاك المائع يعكس السرعة، ويعتمد على السرعة لا على الموضع. وإن جسماً ما يمكن أن يكون خاصعاً في الوقت ذاته لقوى تشتق، وأخرى لا تشتق من كمون.

فعلى سبيل المثال، الجسم الساقط في مائع يخضع لقوة الثقالة التي تشتق من كمون وللاحتكاك المائع الذي لا يشتق من كمون. فإذا رزنا بـ E_p للطاقة الكامنة المقابلة لنوع الأول من القوى وبـ W' للعمل الذي تقدمه القوى الأخرى (هذا العمل على العموم سالب؛ لأن قوى الاحتكاك تعاكس الحركة) كان العمل الكلي المقدم للجسم حين ينتقل من A إلى B هو:

$$W = E_{p,A} - E_{p,B} + W'$$

فإذا استخدمنا من العلاقة (8.13) أمكننا أن نكتب:

$$E_{k,B} - E_{k,A} = E_{P,A} - E_{p,B} + W'$$

أو:

$$(E_k - E_p)_B - (E_k + E_p)_A = W' \quad (8.76)$$

إن المقدار $E_k + E_p$ في هذه الحالة لا يقى ثابتاً؛ وإنما يزداد (أو ينقص) حسماً يكون W' سالباً أو موجباً، وعدا عن ذلك، ليس بإمكاننا تسمية $E_k + E_p$ طاقة الجسم الكلية لأن هذا المفهوم لا يمكن تطبيقه في هذه الحالة حيث إنه لا يشمل كل القوى الموجودة. ولا يحتفظ مفهوم الطاقة الكلية بجسم معناه إلا إذا كانت جميع القوى تشتق من كمون. ومع ذلك فالعلاقة (8.76) مفيدة حين نرغب في مقارنة الحالة التي تكون فيها القوى التي تشتق من كمون هي وحدها المؤثرة (حيث يكون $E_k + E_p$ الطاقة الكلية) مع الحالة التي تكون

فيها قوى إضافية لا تشتق من كمون. ونقول عندئذ إن المعادلة (8.76) تعطي الريح أو الخسارة في الطاقة العائدين إلى القوى التي لا تشتق من كمون.

إن وجود القوى التي لا تشتق من كمون، كقوى الاحتكاك لا يستدعي بالضرورة إمكانية وجود تأثيرات متبادلة لا تشتق من كمون بين الجسيمات الأساسية ينبغي علينا أن نذكر أن قوى الاحتكاك لا تقابل تأثيراً متبادلاً بين جسيمين؛ وإنما هي مفاهيم إحصائية أصلًا فاحتكاك الانزلاق على سبيل المثال هو نتيجة عدد كبير من التأثيرات المتبادلة الفردية بين جزيئات الجسمين المتلمسين. وإن كل واحد من هذه التأثيرات المتبادلة يمكن أن يعبر عنه بواسطة قوة تشتق من كمون. إلا أن الأثر الجهري لا يشتق من كمون؛ وذلك للسبب التالي: بالرغم من أن الجسم، بعد أن يكون قد أتم مساراً مغلقاً يكون من وجهة النظر الجهوية قد عاد إلى موضعه الابتدائي، إلا أن الجزيئات الفردية لا تكون قد عادت إلى حالتها الأصلية. وبالتالي فإن الحالة النهائية ليست مماثلة، مجهرياً، للحالة الابتدائية وهي ليست مماثلة لها حتى بالمعنى الإحصائي.

يمثل العمل W إذن انتقالاً في الطاقة لكونه يتقبل حركة جزيئية على العموم، غير عكوس. والسبب في أننا لا نستطيع استعادة هذا العمل يأتي من الصعوبة حق من وجهة النظر الإحصائية، في إعادة كل الحركات الجزيئية إلى حالتها الابتدائية. وفي بعض الحالات، رغم ذلك، يمكن استعادة الشروط الابتدائية للحركات الجزيئية إحصائياً وبعبارة أخرى، حتى لو كانت الحالة النهائية ليست مطابقة مجهرياً للحالة الابتدائية، فإن الحالين متعادلين إحصائياً. وهذه هي على سبيل المثال حالة غاز يتمدد ببطء شديد وهو يقدم عملاً فإذا جعلنا الغاز بعد التمدد يعود إلى شروطه الفيزيائية الابتدائية وذلك بضغطه ببطء شديد فإن الحالة النهائية تكون مماثلة إحصائياً للحالة الابتدائية والعمل المبذول أثناء الضغط يساوي ويعاكس عمل التمدد والعمل الكلي وبالتالي معادل.

مسألة محلولة 12:

يسقط جسم في مائع لزج منطبقاً من وضع السكون على ارتفاع y_0 احسب سرعة ضياع طاقته الحركية وطاقة الكامنة العائد للثقالة.

الحل:

حين يكون الجسم على ارتفاع y ويسقط بالسرعة v فإن جموع طاقته الحركية، والكامنة هو: $\frac{1}{2}mv^2 + mgy$ وسرعة ضياع الطاقة أو الطاقة الضائعة في وحدة الزمن) بفعل قوى الزوجة التي لا تشتق من كمون هي إذن:

$$\frac{d}{dt}(E_k + E_p) = \frac{d}{dt}(\frac{1}{2}mv^2 + mg y)$$

ملاحظة: يمكن الرجوع إلى المسألة السادسة من الفصل السابق وأن يعبر عن v^2 و y بدلالة الزمن. وبحساب المشتقات السابقة بعد ذلك يمكن حل المسألة.

إلا أنها نريد هنا أن نبين كيف يمكن حل المسألة بطريقة أخرى حسب العلاقة (8.44) إذن كانت النقطتان A و B قريبتين جداً من بعضهما فمكتننا أن نكتب المعادلة:

$$d(E_k + E_p) = dW' = F' \cdot dx$$

حيث: F' هي القوة التي لا تشتق من كمون وفي مثالنا F' هي قوة الاحتكاك المائع لها. الشكل $F_f = -k\eta v$ المذكور في العلاقة (7.18) إذن:

$$\frac{d}{dt}(E_k + E_p) = F' \frac{dx}{dt} = (-k\eta v)v = -k\eta v^2$$

ونأخذ من أجل v ، التبيّحة التي حصلنا عليها في المسألة الحلول (7) في الفصل السابق.

$$v = \frac{F}{k\eta} [1 - e^{-(k\eta/m)t}]$$

حيث: $F = mg$ هي ثقل الجسم (مصححاً بالنسبة لدفع المائع). إذن:

$$\frac{d}{dt}(E_k + E_p) = -\frac{m^2 g^2}{k\eta} [1 - e^{-(k\eta/m)t}]^2$$

إن إشارة الناقص لسرعة ضياع الطاقة تعني أن جسم يفقد من طاقته الحركية وكتافة ثقله الكامنة. إلا أن هذه الطاقة ليست، مع ذلك ضائعة؛ وإنما انتقلت إلى جزيئات المائع بشكل يستحيل معه استعادتها وبعد مضي زمن معين يصبح التابع الأسلي عملياً صفرأً، ويمكننا عندئذ أن نكتب:

$$\frac{d}{dt}(E_k + E_p) = -\frac{m^2 g^2}{k\eta}$$

وأن نبين بالتالي أن الطاقة تضيع بسرعة ثابتة. ويسمى هذا الوضع بالحالة المستقرة من المفید النظر إلى هذه النتيجة بطريقة أخرى، لقد رأينا في المسألة ^{الحلولة} (7) أنه بعد زمن معين تصبح السرعة ثابتة ومساوية $F/k\eta$ حيث $F = mg$ فالطاقة الحركية تبقى إذن ثابتة، والطاقة الكامنة وحدتها $E = mg$. هي التي تتغير، يمكننا إذن أن نكتب:

$$\frac{d}{dt}(E_k + E_p)_{ss} = \frac{dE_p}{dt} = \frac{d}{dt}(mg y) = mg \frac{dy}{dt}$$

الدليل ss يعني أن المسألة هي مسألة حالة مستقرة (steady state) وحيث dy/dt هي السرعة الحدية المخطية بالعلاقة (7.21) يمكننا أن نكتب:

$$dy/dt = F/k\eta = -mg/k\eta$$

إن إشارة الناقص تأتي من أن y تقاس نحو الأعلى وأن السرعة الحدية متوجهة نحو الأسفل إذا بدلنا هذه القيمة في العبارة السابقة نجد:

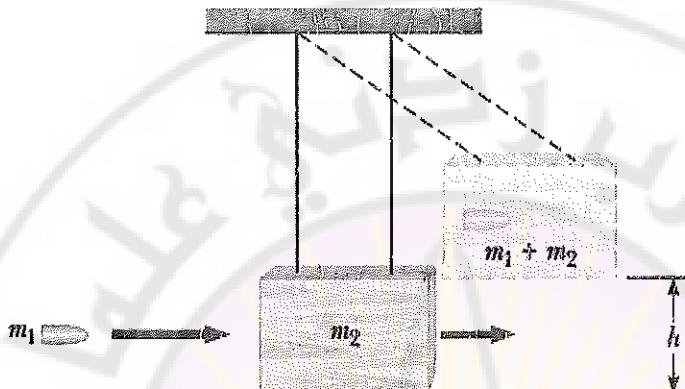
$$\frac{d}{dt}(E_k + E_p)_{ss} = mg \left(-\frac{mg}{k\eta} \right) = -\frac{m^2 g^2}{k\eta}$$

أي النتيجة نفسها التي تم الحصول عليها سابقاً وهكذا فإننا نلاحظ أنه بعد مضي وقت معين فإن كل طاقة الثقالة الكامنة التي يفقدها الجسم تستهلك بشكل حركة جزئية في المائع، وما هذا إلا طريقة أخرى لأن نقول إن قوة الثقالة المتحركة نحو الأسفل تendum بفضل القوة المساوية ^{المعاكضة} لها الناجمة عن لزوجة المائع.

مسائل

- 8.1 احسب عمل القوة الثابتة $12N$ حين تنتقل نقطة تأثيرها $7m$ إذا كانت الزاوية بين منحى القوى، والانتقال هي: (a) 0° ، (b) 60° ، (c) 90° ، (d) 145° ، (e) 180° .
- 8.2 احسب العمل الذي ينجزه رجل بجر كيس طحين كتلته 65 kg مسافة 10 m على الأرض بقوة 25 kgf ثم يرفعه إلى شاحنة على ارتفاع 75 cm عن سطح الأرض ما هي الاستطاعة الوسطية إذا كانت العملية كلها تتم في 2 min ؟
- 8.3 جسم كتلته 4 kg يصعد على مستوى مائل بزاوية 20° على الأفق. وتأثير القوى التالية على الجسم قوة أفقية مقدارها $80N$ ، قوة موازية للمستوي المائل مقدارها $100N$ وتساعد على الحركة وقوة احتكاك ثابتة مقدارها $10N$ تعاكس الحركة، ينزلق الجسم مسافة 20 m على المستوي. احسب العمل الكلي الذي تنجذه جملة القوى المؤثرة على الجسم، واحسب كذلك عمل كل قوة على حدة.
- 8.4 جسم كتلته 0.10 kg يسقط من ارتفاع 3 m على كومة من الرمل إذا كان الجسم يغطس في الرمل إلى عمق 3 cm قبل أن يتوقف فما هي القوة الثابتة التي يؤثر بها الرمل على الجسم؟
- 8.5 يصعد رجل كتلته 80 kg سطحاً مائلاً يشكل زاوية 10° مع الأفق بسرعة 6 kmhr^{-1} . احسب استطاعة الرجل.
- 8.6 تسلق سيارة كتلتها 1600 kg منحدراً ميله 3° بسرعة ثابتة مقدارها 45 km hr^{-1} . ما هي استطاعة المحرك؟ وما هو العمل المنجز في 10 s ؟ بإهمال قوى الاحتكاك.
- 8.7 سيارة تقلها 100 kgf تتحرك على طريق أفقية، وتصل إلى سرعتها العظمى البالغة 32 ms^{-1} عندما يعمل المحرك بأقصى استطاعة البالغة 50 حصاناً بخارياً واحسب سرعة السيارة العظمى حين يصعد منحدراً ميله 5% نفترض أن مقاومة الهواء ثابتة.

8.8 تخترق رصاصة m_1 كتلتها 10 g وسرعتها 150 m/s قطعة خشبية m_2 كتلتها 500g ومعلقة بالسقف بواسطة جبل خفيف طوله 1m؛ بحيث تستقر الرصاصة فيه، عندها تتحرك القطعة الخشبية والرصاصة معاً كنواس بسيط، ويرتفعان لمسافة h كما هو موضح بالشكل (8.26). ما مقدار الطاقة الضائعة في هذا الصدم، وما هو الارتفاع h ؟



الشكل (8.26)

8.9 قوة ثابتة مقدارها 60 dynes تؤثر خلال 12s على جسم كتلته 10 g فإذا كانت للجسم سرعة ابتدائية مقدارها 60 cms^{-1} لها اتجاه القوة نفسه. والمطلوب حساب:

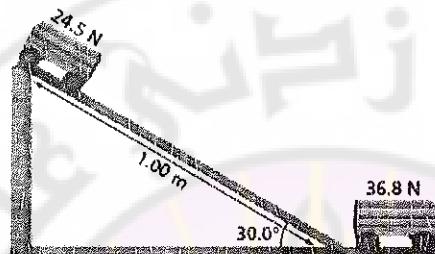
- (a) العمل الذي قامته القوة.
- (b) الطاقة الحركية النهائية.
- (c) الاستطلاعة.
- (d) زيادة الطاقة الحركية.

8.10 (a) ما هي القوة الثابتة التي ينبغي أن يؤثر بها محرك سيارة كتلتها 1500kg لكي تجعل سرعتها تزداد من 4.0 km hr^{-1} إلى 40 km hr^{-1} في مدى 8s؟
 (b) عين تغير كمية الحركة وتغير الطاقة الحركية.
 (c) عين الدفع الذي تتلقاه السيارة، والعمل الذي تقوم به القوة.
 (d) احسب الاستطلاعة الوسطية للمحرك.

8.11 تتحرر عربة وزنها $24N$ من ارتفاع $1m$ على مستوى مائل يميل على الأفق بزاوية 30° كما في الشكل (8-27). تتحرك العربة نحو أسفل المستوى المائل حتى ترتطم بعربة ثانية وزنها $36.8N$ والمطلوب:

1) حساب السرعة للعربة الأولى في أسفل المستوى المائل.

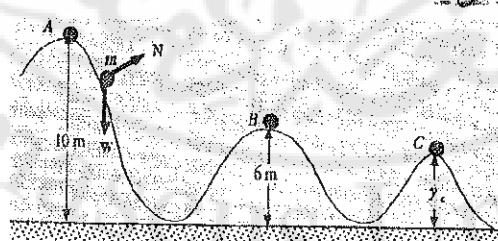
2) في حال التصادق العربتين، ما هي السرعة الابتدائية التي سوف تتحركان بهما؟



الشكل (8-27)

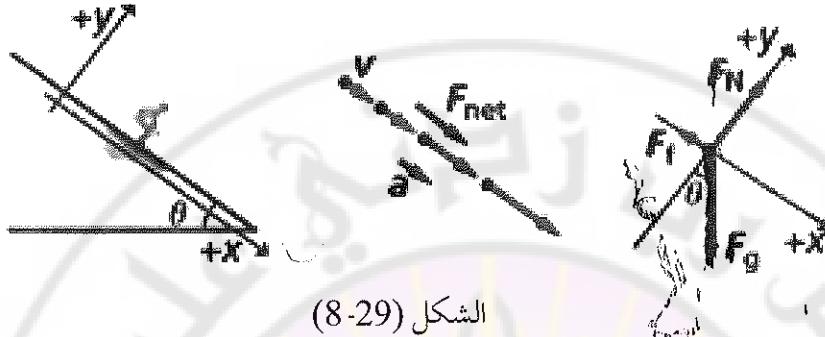
8.12 كرة فولاذية كتلتها $1Kg$ مربوطة بطرف خيط طوله $1m$ تدور على دائرة شاقولية مركزها الطرف الآخر للخيط، بسرعة زاوية مقدارها 120 rad s^{-1} . احسب الطاقة الحركية إذا كانت الطاقة الكلية هي التي تبقى ثابتة بدلاً من السرعة الزاوية، فما هو تغير الطاقة الحركية؟ وما هو تغير السرعة الزاوية، وذلك من أعلى الدائرة إلى أسفلها، نفترض أن قيمة السرعة الزاوية المعطية هي في أعلى الدائرة؟

8.13 يتلق جسم كتلته $1kg$ على المنحني المبين بالشكل (8-28) مبتدأ عند النقطة A من السكون. أوجد سرعته عند النقطة B، وكذلك ارتفاع النقطة C إذا وصل إليها بسرعة 2m/s بفرض أن الاحتكاك مهمل.



الشكل (8-28)

8.14 يبلغ كتلة متزلج 62 kg ، يتزلج هابطاً من مرتفع يميل على الأفق بزاوية 37° الشكل (8.29)، وعامل الاحتكاك بين المزلاجة والثلج قيمته 0.15 ، والمطلوب إيجاد سرعة المتزلج بعد 5s من بدء حركته.



الشكل (8.29)

8.15 عُبر بالإلكترون فولط eV عن الطاقة الحركية للإلكترون كتلة الإلكترون تساوي: $9.10^9 \times 10^{-31} \text{ kg}$ ويتحرك بسرعة 10^6 ms^{-1} وكذلك بالنسبة إلى بروتون كتلة بروتون $1.675 \times 10^{-27} \text{ kg}$.

8.16 تُوجّد سُيُوفة إلكترون في أنبوب التلفزيون إذا كان يصطدم بالشاشة بطاقة حركية مقدارها $1.8 \times 10^4 \text{ eV}$.

8.17 أُوجّد سرعة بروتون يخرج من مسرع جسيمات بطاقة $3 \times 10^5 \text{ eV}$

8.18 إذا كانت E_k هي الطاقة الحركية بالإلكترون فولط و V هي السرعة بالأمتار في الثانية، بين أنه توجد العلاقة:

$$E_k = 2.843 \times 10^{-12} V^2 \text{ من أجل الإلكترون.}$$

$$E_k = 5.228 \times 10^{-9} V^2 \text{ من أجل البروتون.}$$

8.19 تحرّك كتلة 10 kg تحت تأثير القوة $F = [(5t) \vec{i} + (3t^2 - 1) \vec{u}] \text{ N}$ فإذا كان الجسم في اللحظة $t = 0$ ماكمًا في المبدأ والمطلوب:

(a) أُوجّد كمية الحركة، والطاقة الحركية للجسم من أجل 10 s .

(b) احسب الدفع، والعمل الذي تجذب القوة ابتداءً من $t = 0$ حتى $t = 10\text{ s}$

(c) قارن بالنتائج التي حصلت عليها في (a).

8.20 يتحرك جسم تحت تأثير القوة الجاذبة $F = -k r^2$ المسار هو دائرة نصف قطرها r

بين:

أن الطاقة الكلية هي: $E = -k/2r$

وأن السرعة هي: $v = (k/mr)^{1/2}$

وأن عزم كمية الحركة هو: $L = (m k r)^{1/2}$

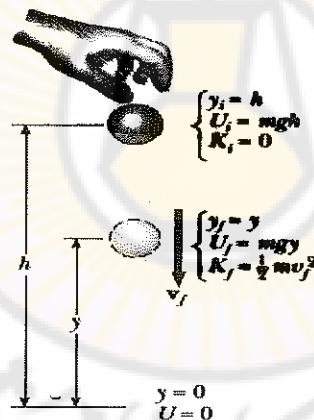
8.21 تركت كرة كتلتها m سقطت من ارتفاع h على سطح الأرض سقوطاً حرّاً، الشكل

(8.30)، بإهمال مقاومة الهواء، والمطلوب:

أولاً - حدد سرعة الكرة عندما تصبح على ارتفاع y فوق سطح الأرض.

ثانياً - أوجد كمية الحركة المترولة من سقوط الكرة بفرض أن كتلتها تساوي gr 100

وتسقط سقوطاً حرّاً من مسافة قدرها 175 cm، علماً أن $g = 9.8 \text{ m/s}^2$



الشكل (8.30)

8.22 تُقذف كرة كتلتها 0.4kg أفقياً من قمة هضبة ارتفاعها 120m بسرعة ابتدائية

مقدارها 6ms^{-1} والمطلوب حساب:

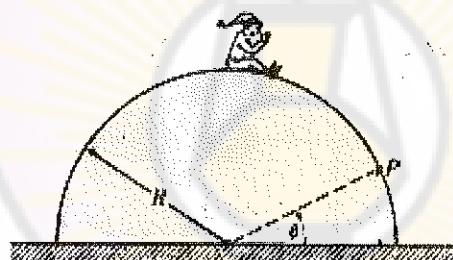
(1) الطاقة الحركية الابتدائية للكرة.

- (2) طاقتها الكامنة الابتدائية.
 (3) طاقتها الحركية حين تبلغ الأرض.
 (4) سرعتها لدى بلوغ الأرض.

8.23 ترك قبلة كتلتها 10 kg من طائرة تطير أفقياً بسرعة 270 km hr^{-1} فإذا كانت الطائرة على ارتفاع 100 m والمطلوب حساب:

- الطاقة الحركية الابتدائية للقبلة.
- طاقتها الكامنة الابتدائية.
- طاقتها الكلية.
- سرعتها حين تصل إلى الأرض، طاقتها الحركية، وطاقتها الكامنة بعد 10 s من تركها من الطائرة.

8.24 يجلس طفل كتلته m على كومة نصف كروية من الجليد الشكل (8.31) فإذا ترك الطفل ينزلق (نفترض أن الحركة تتم دون احتكاك) ففي أيّة نقطة P ينفصل عن الكومة؟

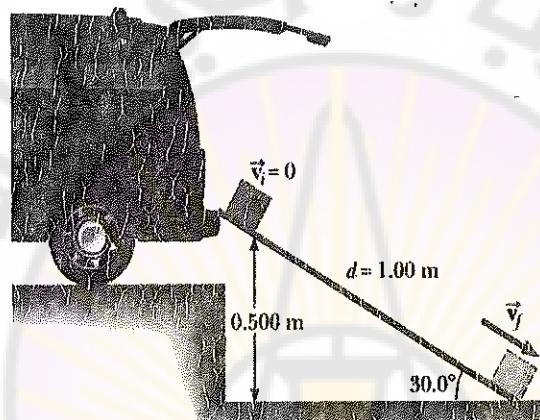


الشكل (8.31)

8.25 تزلق زحافة كتلتها 20 kg على منحدر منطبق من ارتفاع 20 m فإذا كانت ساكنة في البداية، وأصبحت سرعتها 16 ms^{-1} حين وصلت أسفل المنحدر، احسب ضياع الطاقة الناشئ عن الاحتكاك.

8.26 تُقذف كرة كتلتها 0.5 kg شأوليًّا نحو الأعلى بسرعة ابتدائية مقدارها 20 ms^{-1} فتنصل إلى ارتفاع 15 m . احسب ضياع الطاقة الناشئ عن مقاومة الهواء.

8.26 يترك صندوق كتلته 3kg لينزلق على لوح خشبي موضوع بمحنرة سيارة متحركة لحمل البضائع، طول هذا اللوح 1m ويستند على الأرض بزاوية 30.0°، كما هو مبين في الشكل (8-32). يبدأ الصندوق حركته من قمة اللوح، ويواجه مقاومة احتكاك تساوي 5N، يستمر الصندوق في حركته لمسافة قصيرة على الأرض بعد تجاوزه اللوح. المطلوب: حدد سرعة الصندوق أسفل اللوح. والمطلوب ما هي المسافة التي يقطعها الصندوق إذا بقيت مقاومة الاحتكاك 5N؟



الشكل (8-32)

8.27 كرتان كتلتهما 10gr، 8g تتحركان في اتجاه خط مركزيهما، وفي اتجاهين متضادين بالسرعتين 4m/s و 8m/s على الترتيب، فإذا علم أن الارتداد بينهما $e = \frac{1}{3}$. أوجد سرعة كل من الكرتين بعد التصادم مباشرة، وكذلك الدفع المتبادل بين الكرتين، و الطاقة الحركية المفقودة في التصادم.

8.28 كرة تتحرك بسرعة 20 m/s تصادمت مع مستوى أملس ثابت وفي اتجاه يصنع زاوية 30° مع المستوى، فإذا كان معامل المرونة بين الكرة والمستوى $e = \frac{2}{5}$ ، أوجد مقدار سرعة الكرة واتجاهها بعد الصدم.



ملحقات

Appendices

ملحق (I) أهم الجداول الفيزيائية

1 - جدول التحويلات الفيزيائية:

CC versions®

| Length | Force |
|---|---|
| 1 in. = 2.54 cm (exact) | 1 N = 0.224 8 lb |
| 1 m = 39.37 in. = 3.281 ft | 1 lb = 4.448 N |
| 1 ft = 0.304 8 m | |
| 12 in. = 1 ft | |
| 3 ft = 1 yd | |
| 1 yd = 0.914 4 m | |
| 1 km = 0.621 mi | |
| 1 mi = 1.609 km | |
| 1 mi = 5 280 ft | |
| 1 μm = 10^{-6} m = 10^3 nm | |
| 1 lightyear = 9.461×10^{15} m | |
| Area | Velocity |
| 1 m^2 = 10^4 cm 2 = 10.76 ft 2 | 1 mi/h = 1.47 ft/s = 0.447 m/s = 1.61 km/h |
| 1 ft 2 = 0.092 9 m 2 = 144 in. 2 | 1 m/s = 100 cm/s = 3.281 ft/s |
| 1 in. 2 = 6.452 cm 2 | 1 mi/min = 60 mi/h = 88 ft/s |
| Volume | Acceleration |
| 1 m^3 = 10^6 cm 3 = 6.102 $\times 10^4$ in. 3 | 1 m/s 2 = 3.28 ft/s 2 = 100 cm/s 2 |
| 1 ft 3 = 1 728 in. 3 = 2.83×10^{-2} m 3 | 1 ft/s 2 = 0.304 8 m/s 2 = 30.48 cm/s 2 |
| 1 L = 1 000 cm 3 = 1.057 6 qt = 0.035 3 ft 3 | |
| 1 ft 3 = 7.481 gal = 28.32 L = 2.832×10^{-2} m 3 | |
| 1 gal = 3.786 L = 231 in. 3 | |
| Mass | Pressure |
| 1 000 kg = 1 t (metric ton) | 1 bar = 10^5 N/m 2 = 14.50 lb/in. 2 |
| 1 slug = 14.59 kg | 1 atm = 760 mm Hg = 76.0 cm Hg |
| 1 u = 1.66×10^{-27} kg = 931.5 MeV/c 2 | 1 atm = $14.7 \text{ lb/in.}^2 = 1.013 \times 10^5 \text{ N/m}^2$ |
| | 1 Pa = 1 N/m 2 = 1.45×10^{-4} lb/in. 2 |
| Time | Energy |
| | 1 yr = 365 days = 3.16×10^7 s |
| | 1 day = 24 h = 1.44×10^3 min = 8.64×10^4 s |
| Power | |
| | 1 J = 0.738 ft · lb |
| | 1 cal = 4.186 J |
| | 1 Btu = 252 cal = 1.054×10^3 J |
| | 1 eV = 1.6×10^{-19} J |
| | 1 kWh = 3.60×10^6 J |
| Some Approximations Useful for Estimation Problems | |
| 1 m \approx 1 yd | 1 m/s \approx 2 mi/h |
| 1 kg \approx 2 lb | 1 yr \approx $\pi \times 10^7$ s |
| 1 N \approx $\frac{1}{4}$ lb | 60 mi/h \approx 100 ft/s |
| 1 L \approx $\frac{1}{4}$ gal | 1 km \approx $\frac{1}{2}$ mi |

- جدول رموز الأحرف اليونانية: 2

| The Greek Alphabet | | | | | | | | |
|--------------------|----------|------------|---------|-----------|-----------|---------|----------|----------|
| Alpha | A | α | Iota | I | ι | Rho | P | ρ |
| Beta | B | β | Kappa | K | κ | Sigma | Σ | σ |
| Gamma | Γ | γ | Lambda | Λ | λ | Tau | T | τ |
| Delta | Δ | δ | Mu | M | μ | Upsilon | Y | ν |
| Epsilon | E | ϵ | Nu | N | ν | Phi | Φ | ϕ |
| Zeta | Z | ζ | Xi | Ξ | ξ | Chi | X | χ |
| Eta | H | η | Omicron | O | \circ | Psi | Ψ | ψ |
| Theta | Θ | θ | Pi | Π | π | Omega | Ω | ω |

- جدول بعض الشوائب الفيزيائية: 3

| Physical Constants | | | |
|----------------------------|---------|--|--|
| Quantity | Symbol | Value | Approximate Value |
| Atomic mass unit | u | $1.66053886 \times 10^{-27}$ kg | 1.66×10^{-27} kg |
| Avogadro's number | N_A | 6.0221415×10^{23} mol $^{-1}$ | 6.022×10^{23} mol $^{-1}$ |
| Boltzmann's constant | k | $1.3806505 \times 10^{-23}$ Pa·m 3 /K | 1.38×10^{-23} Pa·m 3 /K |
| Constant in Coulomb's law | K | 8.987551788×10^9 N·m 2 /C 2 | 9.0×10^9 N·m 2 /C 2 |
| Elementary charge | e | $1.60217653 \times 10^{-19}$ C | 1.602×10^{-19} C |
| Gas constant | R | 8.314472 Pa·m 3 /mol·K | 8.31 Pa·m 3 /mol·K |
| Gravitational constant | G | 6.6742×10^{-11} N·m 2 /kg 2 | 6.67×10^{-11} N·m 2 /kg 2 |
| Mass of an electron | m_e | $9.1093820 \times 10^{-31}$ kg | 9.11×10^{-31} kg |
| Mass of a proton | m_p | $1.67262171 \times 10^{-27}$ kg | 1.67×10^{-27} kg |
| Mass of a neutron | m_n | $1.67492728 \times 10^{-27}$ kg | 1.67×10^{-27} kg |
| Planck's constant | \hbar | $6.6260693 \times 10^{-34}$ J·s | 6.63×10^{-34} J·s |
| Speed of light in a vacuum | c | 2.99792458×10^8 m/s | 3.00×10^8 m/s |

- جدول رموز أربع كميات فيزيائية ومعادلة الأبعاد لها: 4

Dimensions and Units of Four Derived Quantities

| Quantity | Area | Volume | Speed | Acceleration |
|----------------------|---------|---------|-------|--------------|
| Dimensions | L 2 | L 3 | L/T | L/T 2 |
| SI units | m 2 | m 3 | m/s | m/s 2 |
| U.S. customary units | ft 2 | ft 3 | ft/s | ft/s 2 |

5 - جدول جملة الوحدات الدولية لبعض المقادير الفيزيائية:

| SI Base Unit | | |
|---------------------|----------|--------|
| Base Quantity | Name | Symbol |
| Length | Meter | m |
| Mass | Kilogram | kg |
| Time | Second | s |
| Electric current | Ampere | A |
| Temperature | Kelvin | K |
| Amount of substance | Mole | mol |
| Luminous intensity | Candela | cd |

6 - جدول الاختصارات و الرموز القياسية للوحدات الأساسية:

Standard Abbreviations and Symbols for Units

| Symbol | Unit | Symbol | Unit |
|--------|----------------------|--------|------------|
| A | ampere | K | kelvin |
| u | atomic mass unit | kg | kilogram |
| atm | atmosphere | kmol | kilomole |
| Btu | British thermal unit | L | liter |
| C | coulomb | lb | pound |
| °C | degree Celsius | ly | lightyear |
| cal | calorie | m | meter |
| d | day | min | minute |
| eV | electron volt | mol | mole |
| °F | degree Fahrenheit | N | newton |
| F | farad | Pa | pascal |
| ft | foot | rad | radian |
| G | gauss | rev | revolution |
| g | gram | s | second |
| H | henry | T | tesla |
| h | hour | V | volt |
| hp | horsepower | W | watt |
| Hz | hertz | Wb | weber |
| in. | inch | yr | year |
| J | joule | Ω | ohm |

7 - جدول يوضح قيم بعض المعطيات الفيزيائية شائعة الاستخدام:

Physical Data Often Used*

| | |
|-----------------------------------|--------------------------------------|
| Average Earth–Moon distance | 3.84×10^8 m |
| Average Earth–Sun distance | 1.496×10^{11} m |
| Average radius of the Earth | 6.37×10^6 m |
| Density of air (20°C and 1 atm) | 1.20 kg/m ³ |
| Density of water (20°C and 1 atm) | 1.00×10^3 kg/m ³ |
| Free-fall acceleration | 9.80 m/s ² |
| Mass of the Earth | 5.98×10^{24} kg |
| Mass of the Moon | 7.36×10^{22} kg |
| Mass of the Sun | 1.99×10^{30} kg |
| Standard atmospheric pressure | 1.013×10^5 Pa |

8 - جدول مضاعفات وأجزاء القيم:

Some Prefixes for Powers of Ten

| Power | Prefix | Abbreviation | Power | Prefix | Abbreviation |
|------------|--------|--------------|-----------|--------|--------------|
| 10^{-24} | yocto | y | 10^1 | deka | da |
| 10^{-21} | zepto | z | 10^2 | hecto | h |
| 10^{-18} | atto | a | 10^3 | kilo | k |
| 10^{-15} | femto | f | 10^6 | mega | M |
| 10^{-12} | pico | p | 10^9 | giga | G |
| 10^{-9} | nano | n | 10^{12} | tera | T |
| 10^{-6} | micro | μ | 10^{15} | peta | P |
| 10^{-3} | milli | m | 10^{18} | exa | E |
| 10^{-2} | centi | c | 10^{21} | zetta | Z |
| 10^{-1} | deci | d | 10^{24} | yotta | Y |

٩ - جدول الوحدات لبعض المقادير الفيزيائية:

Symbols, Dimensions, and Units of Physical Quantities *continued*

| Quantity | Common Symbol | Unit^a | Unit in Terms of Base SI Units |
|----------------------------|----------------------|------------------------------|---------------------------------------|
| Capacitance | C | farad (F) | $A^2 \cdot s^4 / kg \cdot m^2$ |
| Charge | q, Q, e | coulomb (C) | $A \cdot s$ |
| Charge density | | | |
| Line | λ | C/m | $A \cdot s/m$ |
| Surface | σ | C/m^2 | $A \cdot s/m^2$ |
| Volume | ρ | C/m^3 | $A \cdot s/m^3$ |
| Conductivity | σ | $1/\Omega \cdot m$ | $A^2 \cdot s^3 / kg \cdot m^2$ |
| Current | I | AMPERE | A |
| Current density | J | A/m^2 | A/m^2 |
| Density | ρ | kg/m^3 | kg/m^3 |
| Dielectric constant | κ | | |
| Length | l, L | METER | m |
| Position | x, y, z, r | | |
| Displacement | $\Delta x, \Delta r$ | | |
| Distance | d, h | | |
| Electric dipole moment | p | $C \cdot m$ | $A \cdot s \cdot m$ |
| Electric field | E | V/m | $kg \cdot m/A \cdot s^3$ |
| Electric flux | Φ_E | $V \cdot m$ | $kg \cdot m^3/A \cdot s^2$ |
| Electromotive force | E | volt (V) | $kg \cdot m^2/A \cdot s^2$ |
| Energy | E, U, K | joule (J) | $kg \cdot m^2/s^2$ |
| Entropy | S | J/K | $kg \cdot m^2/s^2 \cdot K$ |
| Force | F | newton (N) | $kg \cdot m/s^2$ |
| Frequency | f | hertz (Hz) | s^{-1} |
| Heat | Q | joule (J) | $kg \cdot m^2/s^2$ |
| Inductance | L | henry (H) | $kg \cdot m^2/A^2 \cdot s^2$ |
| Magnetic dipole moment | μ | $N \cdot m/T$ | $A \cdot m^2$ |
| Magnetic field | B | tesla (T) (= Wb/m^2) | $kg/A \cdot s^2$ |
| Magnetic flux | Φ_B | weber (Wb) | $kg \cdot m^2/A \cdot s^2$ |
| Mass | m, M | KILOGRAM | kg |
| Molar specific heat | C | $J/mol \cdot K$ | $kg \cdot m^2/s^2 \cdot mol \cdot K$ |
| Moment of inertia | I | $kg \cdot m^2$ | $kg \cdot m^2$ |
| Momentum | p | $kg \cdot m/s$ | $kg \cdot m/s$ |
| Period | T | s | s |
| Permeability of free space | μ_0 | N/A^2 (= H/m) | $kg \cdot m/A^2 \cdot s^2$ |
| Permittivity of free space | ϵ_0 | $C^2/N \cdot m^2$ (= F/m) | $A^2 \cdot s^4/kg \cdot m^3$ |
| Potential | V | volt (V) (= J/C) | $kg \cdot m^2/A \cdot s^3$ |
| Power | Φ | watt (W) (= J/s) | $kg \cdot m^2/s^3$ |
| Pressure | P | pascal (Pa) (= N/m^2) | $kg/m \cdot s^2$ |
| Resistance | R | ohm (Ω) (= V/A) | $kg \cdot m^2/A^2 \cdot s^3$ |
| Specific heat | c | $J/kg \cdot K$ | $m^2/r^2 \cdot K$ |
| Speed | v | m/s | m/s |
| Temperature | T | KELVIN | K |
| Time | t | SECOND | s |
| Torque | τ | $N \cdot m$ | $kg \cdot m^2/s^2$ |
| Velocity | v | m/s | m/s |
| Volume | V | m^3 | m^3 |
| Wavelength | λ | m | m |
| Work | W | joule (J) (= $N \cdot m$) | $kg \cdot m^2/s^2$ |

10 - جدول الطاقات الحركية لبعض الأجسام:

| Kinetic Energies for Various Objects | | | |
|--|-----------------------|--------------------|-----------------------|
| Object | Mass (kg) | Speed (m/s) | Kinetic Energy (J) |
| Earth orbiting the Sun | 5.98×10^{24} | 2.98×10^4 | 2.66×10^{39} |
| Moon orbiting the Earth | 7.35×10^{22} | 1.02×10^3 | 3.82×10^{28} |
| Rocket moving at escape speed ^a | 500 | 1.12×10^4 | 3.14×10^{10} |
| Automobile at 65 mi/h | 2 000 | 29 | 8.4×10^5 |
| Running athlete | 70 | 10 | 3 500 |
| Stone dropped from 10 m | 1.0 | 14 | .98 |
| Golf ball at terminal speed | 0.046 | 44 | 45 |
| Raindrop at terminal speed | 3.5×10^{-5} | 9.0 | 1.14×10^{-3} |
| Oxygen molecule in air | 5.3×10^{-26} | 500 | 6.6×10^{-21} |

11 - جدول معطيات المجموعة الشمسية:

| Solar System Data | | | | |
|-------------------|------------------------------|---------------------------|---------------------|---------------------------|
| Body | Mass (kg) | Mean Radius (m) | Period (s) | Distance from the Sun (m) |
| Mercury | 3.18×10^{23} | 2.43×10^6 | 7.60×10^6 | 5.79×10^{10} |
| Venus | 4.88×10^{24} | 6.06×10^6 | 1.94×10^8 | 1.08×10^{11} |
| Earth | 5.98×10^{24} | 6.37×10^6 | 3.156×10^7 | 1.496×10^{11} |
| Mars | 6.42×10^{23} | 3.37×10^6 | 5.94×10^7 | 2.28×10^{11} |
| Jupiter | 1.90×10^{27} | 6.99×10^7 | 3.74×10^8 | 7.78×10^{11} |
| Saturn | 5.68×10^{26} | 5.85×10^7 | 9.35×10^8 | 1.43×10^{12} |
| Uranus | 8.68×10^{25} | 2.33×10^7 | 2.64×10^9 | 2.87×10^{12} |
| Neptune | 1.03×10^{26} | 2.21×10^7 | 5.22×10^9 | 4.50×10^{12} |
| Pluto | $\approx 1.4 \times 10^{22}$ | $\approx 1.5 \times 10^6$ | 7.82×10^9 | 5.91×10^{12} |
| Moon | 7.36×10^{22} | 1.74×10^6 | — | — |
| Sun | 1.991×10^{30} | 6.96×10^8 | — | — |

12 - جدول كثافة بعض المواد الشائعة:

| Densities of Some Common Substances at Standard Temperature (0°C) and Pressure (Atmospheric) | | | |
|--|-----------------------------|------------|-----------------------------|
| Substance | ρ (kg/m ³) | Substance | ρ (kg/m ³) |
| Air | 1.29 | Ice | 0.917×10^3 |
| Aluminum | 2.70×10^3 | Iron | 7.86×10^3 |
| Benzene | 0.879×10^3 | Lead | 11.3×10^3 |
| Copper | 8.92×10^3 | Mercury | 13.6×10^3 |
| Ethyl alcohol | 0.806×10^3 | Oak | 0.710×10^3 |
| Fresh water | 1.00×10^3 | Oxygen gas | 1.43 |
| Glycerin | 1.26×10^3 | Pine | 0.373×10^3 |
| Gold | 19.3×10^3 | Platinum | 21.4×10^3 |
| Helium gas | 1.79×10^{-1} | Seawater | 1.03×10^3 |
| Hydrogen gas | 8.99×10^{-2} | Silver | 10.5×10^3 |

ملحق (III) ملحق رياضي

1- جدول: بعض العلاقات الرياضية المهمة:

$$x = \log a \Rightarrow a = 10^x$$

$$x = \ln a \Rightarrow a = e^x$$

$$\log(ab) = \log a + \log b$$

$$\log a - \log b = \log \frac{a}{b}$$

$$e^{-x} = \frac{1}{e^x}$$

$$a^x \cdot a^y = a^{(x+y)}$$

$$\sin^2 \theta + \cos^2 \theta = 1$$

$$1 + \tan^2 \theta = \frac{1}{\cos^2 \theta}$$

$$\sin 2\theta = \frac{1 - \cos \theta}{2}$$

$$\cos 2\theta = \frac{1 + \cos \theta}{2}$$

$$\sin 2\theta = 2 \sin \theta \cos \theta$$

$$\sin(\alpha \pm \beta) = \sin \alpha \cos \beta \pm \cos \alpha \sin \beta$$

$$\sin \alpha + \sin \beta = 2 \sin \left(\frac{\alpha + \beta}{2} \right) \cos \left(\frac{\alpha - \beta}{2} \right)$$

$$\cos 2\theta = 2 \cos^2 \theta - \sin^2 \theta$$

$$\cos(\alpha \pm \beta) = \cos \alpha \cos \beta \mp \sin \alpha \sin \beta$$

$$\cos \alpha + \cos \beta = 2 \cos \left(\frac{\alpha + \beta}{2} \right) \cos \left(\frac{\alpha - \beta}{2} \right)$$

$$\frac{d}{dx} x^n = n x^{n-1}$$

$$\frac{d}{dx} \sin a x = a \cos a x$$

$$\frac{d}{dx} e^{nx} = e^{nx}$$

$$\frac{d}{dx} e^{ax^n} = n a x^{n-1} e^{ax^n}$$

$$\frac{d}{dx} \ln ax = \frac{1}{x}$$

$$\int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1}$$

$$\int \frac{dx}{x} = \ln x$$

$$\int e^{ax} dx = \frac{1}{a} e^{ax}$$

$$\int \sin ax dx = -\frac{1}{a} \cos ax$$

$$\int x \sin x dx = -x \cos x + \sin x$$

$$1 \int \frac{dx}{\sqrt{a^2 + x^2}} = \ln (x + \sqrt{a^2 + x^2})$$

$$\int \frac{dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} = \arcsin \frac{x}{a}$$

$$\int \frac{dx}{a^2 + x^2} = \frac{1}{a} \operatorname{arc tg} \frac{x}{a}$$

$$\int \frac{dx}{(a^2 + x^2)^{\frac{3}{2}}} = \frac{1}{a^2} \cdot \frac{x}{\sqrt{a^2 + x^2}}$$

Power series (convergent for range of x shown):

$$(1+x)^n = 1 + nx + \frac{n(n-1)x^2}{2!} + \frac{n(n-1)(n-2)}{3!}x^3 + \dots \quad (|x| < 1)$$

$$\sin x = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!} + \dots \quad (\text{all } x)$$

$$\cos x = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} - \frac{x^6}{6!} + \dots \quad (\text{all } x)$$

$$\tan x = x + \frac{x^3}{3} + \frac{2x^5}{15} + \frac{17x^7}{315} + \dots \quad (|x| < \pi/2)$$

$$e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots \quad (\text{all } x)$$

$$\ln(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \frac{x^4}{4} + \dots \quad (|x| < 1)$$

2- جدول: بعض الرموز الرياضية المستخدمة ومعانيها باللغة الانكليزية.

| Symbol | Meaning |
|---------------------------------|---|
| = | is equal to |
| \equiv | is defined as |
| \neq | is not equal to |
| \propto | is proportional to |
| \sim | is on the order of |
| $>$ | is greater than |
| $<$ | is less than |
| $>>(<<)$ | is much greater (less) than |
| \approx | is approximately equal to |
| Δx | the change in x |
| $\sum_{i=1}^N x_i$ | the sum of all quantities x_i from $i = 1$ to $i = N$ |
| $ x $ | the magnitude of x (always a nonnegative quantity) |
| $\Delta x \rightarrow 0$ | Δx approaches zero |
| $\frac{dx}{dt}$ | the derivative of x with respect to t |
| $\frac{\partial x}{\partial t}$ | the partial derivative of x with respect to t |
| \int | integral |

(III) ملحق

العناصر الكيميائية والجدول الدوري

Periodic Table of Elements

قائمة المصطلحات العلمية

- A -

| <u>الإنكليزية</u> | <u>العربية</u> |
|--------------------------|----------------|
| Absolute | مطلق |
| Absolute Zero | صفر مطلق |
| Acceleration | تسارع |
| Angular Acceleration | تسارع زاوي |
| Coriolis Acceleration | تسارع كوريوليس |
| Constant Acceleration | تسارع ثابت |
| Centripetal Acceleration | تسارع جاذب |
| Normal Acceleration | تسارع ناظمي |
| Relative Acceleration | تسارع نسبي |
| Resultant Acceleration | تسارع محصل |
| Tangential Acceleration | تسارع عماسي |
| Average Acceleration | تسارع وسطي |
| Action | فعل |
| Contact Action | فعل التماس |
| Air | هواء |
| Air Resistance | مقاومة الهواء |
| Areas Law | قانون السطوح |
| Altitude | ارتفاع |
| Amplitude | مطال، سعة |
| Angular | زاوي |

| | |
|-------------------|--------------|
| Angular Velocity | سرعة زاوية |
| Atmosphere | جو |
| Atom | ذرة |
| Atwood's machine | آلة أتود |
| Attraction | تجاذب |
| Analytic | تحليلي |
| - B - | |
| Balance | ميزان |
| Bar | قضيب |
| Base | قاعدة |
| Barycenter | مركز الفعل |
| Branch | فرع |
| - C - | |
| Calculus | حساب |
| Center | مركز |
| . Mass Center | مركز الكتلة |
| . Gravity Center | مركز الثقل |
| . Inertia Center | مركز العطالة |
| Center field | حقل مركزي |
| Center farce | قوة مركبة |
| Centrifugal force | قوة جاذبة |
| Change of state | تغير الحالة |
| Collision | تصادم |
| Elastic Collision | تصادم مرن |

| | |
|------------------------|-----------------------------|
| Inelastic Collision | تصادم غير مرن |
| Conservation | الاحفاظ |
| - of angular momentum | الاحفاظ كمية الحركة الزاوية |
| Conservation of energy | الاحفاظ الطاقة |
| Conservation theorems | نظريات الاحفاظ |
| Classical | تقليدي |
| Classical Mechanics | ميكانيك تقليدي |
| Critical | حرج |
| Coefficient | معامل |
| - Friction Coefficient | معامل الاحتكاك |
| - Viscous Coefficient | معامل اللزوجة |
| Conductor | ناقل |
| Continuity | استمرار |
| Constant | ثابت |
| Components | مركبات |
| Couple | مزدوجة |
| Cross | مقطع |
| Cycle | حلقة، دورة |
| Coordinates | إحداثيات |
| Cartesian Coordinates | إحداثيات ديكارتية |
| Curve | منحنٍ |
| Density | كثافة |
| Depth | عمق |

| | |
|--------------------------------|----------------------|
| Displacement | ازاحة |
| Displacement Vector | شعاع الإزاحة |
| Dynamic | تحريك |
| Dynamic of Particles | تحريك الجسيمات |
| Dimension | بعد |
| Direction | اتجاه |
| Disk | قرص |
| Distribution | توزيع |
| Distribution of velocities | توزيع السرع |
| Distribution of kinetic energy | توزيع الطاقة الحركية |
| Division | قسمة |
| Data | معطيات |
| Double | مضاعف |
| Dyne | دينية |
| Dispersion | تبديد |
| Differential | تفاضل |
| Differential element | عنصر تفاضلي |
| Direction cosines | جيوب قائم الاتجاه |
| - E - | |
| Ecliptic | مدار الشمس |
| Effective | فعال |
| Elastic | مرن |
| Ellipse | قطع ناقص |
| Energy | طاقة |

| | |
|-------------------------|----------------|
| -Kinetic Energy | طاقة حركية |
| -Internal Energy | طاقة داخلية |
| -Potential Energy | طاقة كامنة |
| -Total Energy | طاقة كلية |
| -Mechanical Energy | طاقة ميكانيكية |
| -Rotational Energy | طاقة دورانية |
| Entropy | إنترودية |
| Equation | معادلة |
| Equilibrium | توازن |
| Equilibrium of bodies | توازن الأجسام |
| Equilibrium of Particle | توازن الجسيم |
| Equilibrium Position | وضع التوازن |
| -Stability Equilibrium | توازن مستقر |
| Equivalent | مكافئ |
| Equinox | نقطة الاعتدال |
| Erg | الأرغة |
| - F - | |
| Fluid | سائل |
| Field | حقل |
| Gravitational Field | حقل الثقالة |
| Filter | مرشح |
| Force | قوة |
| -Nonconservative Force | قوة غير محافظة |
| -Moment of Force | عزم القوة |

| | |
|--------------------|----------------------|
| -Attraction Force | قوة جاذبة |
| -Central Force | قوة مركبة |
| -Centrifugal Force | قوة نابذة |
| -Elastic Force | قوة مرنة |
| -Friction Force | قوة احتكاك |
| -Internal Force | قوة داخلية |
| -Binding Force | قوة ترابط |
| -Nuclear Force | قوة نووية |
| Frequency | تواتر |
| -Angular Frequency | تواتر زاوي |
| Frame | جملة |
| Frame of reference | جملة مقارنة |
| Friction | احتكاك |
| -Kinetic Friction | احتكاك حركي |
| -Static Friction | احتكاك سكوفي |
| -Slinding Friction | احتكاك من دون انزلاق |
| Flux | تدفق |
| Factor | عامل |
| Formation | تشكيل |
| Function | تابع |
| Free | حر |
| Gas | غاز |
| Galaxy | مجرة |

Gradient

تدرج

Gradient vector

شعاع التدرج

Gravitational

ثقابي

- H -

Harmonic

تواافقية

Harmonic motion

حركة تواافقية

Head – on collision

تصادم أسي

Heat

حرارة

Hook's Law

قانون هول

Hydro static

توازن السوائل

Hypothesis

فرض

Heavy

ثقيل

Height

ارتفاع

Helical

لولي

Helical motion

حركة لولبية

Helical orbit

مدار لولي

Helicoidal Path

مسار لولي

Hertz

هرتز

Hole

ثقب

Hollow

أجوف

Hyperbola

قطع زائد

- I -

Impulse

الدفع

Inelastic

غير مرن

| | |
|-----------------------|-----------------|
| Inertia | العطاله |
| Interaction | تفاعل متبادل |
| Ions | إيونات |
| Isotopes | نظائر |
| Index | دليل |
| Isotropic | متناهٍ |
| Incertitude | ارتياح |
| -Absolute Incertitude | ارتياح مطلق |
| -Relative Incertitude | ارتياح نسبي |
| Intensity | شدة |
| Integral | تكامل |
| Isolated | معزول |
| Isolated System | جملة معزولة |
| Incidence | ورود |
| Incoherence | غير مترابط |
| Incommensurable | غير قابل للقياس |
| Independent | مستقل |
| Inhomogeneous | غير متجانس |
| Initial | ابتدائي |
| Initial Energy | طاقة ابتدائية |
| Initial Speed | سرعة ابتدائية |
| Initial Particle | جسيم أولي |
| Inner product | جداء داخلي |

| | |
|-------------------|--------------|
| Instability | غير مستقر |
| Interface | سطح بيني |
| Interference | تدخل |
| Invariant | لا متغير |
| Isotype | متماضي |
| . J . | |
| Joule | جول |
| Junction | وصلة |
| . K . | |
| Keplers Laws | قوانين كبلر |
| Kick | ارتداد |
| Kilo | كيلو |
| -Kilo bar | كيلو بار |
| -Kilo gram | كيلو غرام |
| -Kilo meter | كيلو متر |
| -Kilo calorie | كيلو حريرة |
| Kelvin | كلفن |
| Kinematics | علم الحركة |
| -Kinetic energy | طاقة حركية |
| -Kinetic equation | معادلة حركية |
| -Kinetic pressure | ضغط حركي |
| -Kinetic theory | نظرية حركية |
| . L . | |
| Laboratory | مختبر |
| Lacuna | فجوة |

| | |
|---------------------|---------------|
| Launching | قذف، إطلاق |
| Landslide | انزلاق |
| Latent | كامن |
| - Latent energy | طاقة كامنة |
| - Latent Heat | حرارة كامنة |
| Lateral | جاني |
| Lateral collision | تصادم جاني |
| Latitude | خط العرض |
| Law | قانون |
| Law of conservation | قانون الاحفاظ |
| Layer | طبقة |
| Length | طول |
| Lens | عدسة |
| Level | مستوى |
| Light | ضوء |
| Light source | منبع ضوئي |
| Limit | حد |
| Limited | محظوظ |
| Lines | خطوط |
| Lines of force | خطوط القوة |
| Lines of field | خطوط الحقل |
| Linear | خطي |
| Linear equation | معادلة خطية |

| | |
|--------------------|---------------|
| Linear momentum | اندفاعة خطية |
| Linear correlation | ارتباط خططي |
| Linear dependence | تابعية خططية |
| Line of action | خط الفعل |
| Line of force | خط القوة |
| Liquid | سائل |
| Local | موضعي |
| Location | موقع |
| Logarithmic | لوغاريتمي |
| Loss | ضياع |
| Low | منخفض |
| Machine | آلة |
| Macroscopic | جهرى |
| Macroscopy | دراسة جهرية |
| Magnetic | مغناطيسى |
| Main | رئيس |
| Main path | مسار رئيس |
| Major axis | المحور الكبير |
| Major diameter | القطر الأكبر |
| Mass | كتلة |
| Mass center | مركز الكتلة |
| Mass density | كثافة الكتلة |
| Mass Less | عديم الكتلة |

| | |
|------------------------|------------------|
| Mass Velocity | سرعة الكتلة |
| Material | مادي، مادة |
| Maximum | أعظمي |
| Mean | وسطي |
| Mean energy | طاقة وسطية |
| Mean velocity | سرعة وسطية |
| Mean value | قيمة وسطية |
| Measure | قياس |
| Mechanic | ميكانيك |
| Mechanical | ميكانيكي |
| Mechanical force | قوة ميكانيكية |
| Mechanical stress | إجهاد ميكانيكي |
| Mega hertz | ميغا هرتز |
| Meridian | خط الزوال |
| Metal | معدن |
| Metastable | ثبّة مستقر |
| Metastable equilibrium | توازن ثبّة مستقر |
| Metric | متري |
| Metric system | نظام متري |
| Metrology | علم القياس |
| Microscope | مجهر |
| Microscopic | مجهرى |
| Milliliter | ميلي لتر |

| | |
|-----------------------|------------------|
| Minimum | أصغرى |
| Minute | دقيقة |
| Missile | صاروخ |
| Mixed | مختلط |
| Mobile | متحرك |
| Mode | نمط |
| Model | نموذج |
| Mole | مول |
| Molecular | جزئي |
| Moment | عزم |
| Moment of force | عزم القوة |
| Moment of Inertia | عزم العطالة |
| Moment of momentum | عزم الاندفاع |
| Momentum | الاندفاع |
| Momentum conservation | الاحفاظ الاندفاع |
| Momentum vector | منتجهة الاندفاع |
| Moon | قمر |
| Motion | حركة |
| Mounting | تركيب |
| - N - | |
| Nanometer | نانومتر |
| Natural | طبيعي |
| Natural logarithm | لوجاريتم طبيعي |
| Natural numbers | أعداد طبيعية |

| | |
|------------------|----------------|
| Sum | مجموع |
| Surface | سطح |
| Surface tension | توتر سطحي |
| Symmetry | تناظر، تمايز |
| System | منظومة، مجموعة |
| - T - | |
| Table | جدول، قائمة |
| Tangent | مناسن |
| Tangential | ماسني |
| Technology | تقانة |
| Temperature | درجة الحرارة |
| Tensile | شد |
| Tensile strength | مقاومة الشد |
| Tension | توتر |
| Theoretical | نظري |
| Theory | نظيرية |
| Time | زمن |
| Timer | موقت |
| Torque | عزم |
| Torsion | فتل |
| Track | امسال، أثر |
| Trajectory | مسار |
| Transformation | تحويل، تحويل |
| Triangle | مثلث |

Tube

أنبوب

- U -

Ultrasonic

فوق صوتي

Undetermined

غير محدد

Uniform

منتظم

Uniform acceleration

تسارع منتظم

Uniform velocity

سرعة منتظمة

Unit

وحدة

Universal

عام، شامل

- V -

Vacancy

شاغر، ثغرة

Vacuum

فراغ، خلاء

Vapor

بخار

Variable

متتحول، متغير

Vector

شعاع، متوجه

Velocity

سرعة

Vibration

اهتزاز

Viscosity

لزوجة

Viscosity coefficient

معامل اللزوجة

Volume

حجم

المراجع العلمية

قائمة المراجع العربية

- 1 - قحيم توفيق، معصراني بسام، **الفيزياء العامة (1)**، منشورات جامعة دمشق – الطبعة الخامسة - 2002-2003.
- 2 - الشوفي كنج، **الميكانيك الفيزيائي (1)**، منشورات جامعة دمشق – كلية العلوم – 2005-2004.
- 3 - تارج .س.، **الميكانيكا النظرية**، منشورات دار مير - موسكو- الطبعة الخامسة-1986.
- 5 - آل رشي رياض، بشير كرمان محمد، **الفيزياء العامة (1)**، منشورات جامعة حلب- 1986.
- 6 - الحصري أحمد، حوليلا مصطفى، عوض فوزي، **مسائل محلولة في الفيزياء**، الجزء الأول، **الميكانيك الفيزيائي و الصوت** ،منشورات مؤسسة الرسالة، بيروت – 1985 .

قائمة المراجع الإنكليزية

- 1- Alonso M. , Finn E. J. , **Fundamental University Physics**, volume I, Mechanics, 2d printing, Addison Wesley publishing Co., Inc., 1969.
- 2- Giancoli D.C., **Physics for Scientists and Engineers** , 3^d Edition, prentice hall, 2000.
- 3- Hugh D. Young, Roger A. Freedman, “**University Physics with modern physics**”, 12th Edition, Pearson Addison-Wesley, 2007 .
- 4- Heuvelen. Alan Van, - **Physics – A general Introduction**, Little,Brown and company1982.
- 5- John W. Jewett, Jr. Raymond A. Serway.**Physics for Scientists and Engineers** , Seventh Edition,2008.

- 6- Kane Joseph W., Sternheim Morton M. Physics, John Wiley and Sons, Inc., 1978.
- 7- Raymond A. Serway, and Robert J. Beichner, “**Physics for scientist and engineers with modern physics**”, Fifth edition, Saunders college publishing, 2000.
- 8- Resnick R., Halliday D., **Physics, part I**, John Wiley and Sons, Inc., 1966.
- 9- Resnick R., Halliday D., Walker J., **Fundamental of Physics**, John Wiley and Sons, Inc., 5th Edition, 1997.



Damascus University
Publication
Faculty of Science

GENERAL PHYSICS

(1)

BY

Dr. Hammoud AL-OURABI

Dr. Hassan Kamleh

مطبعة جامعة دمشق